# 計算機科学実験及演習4画像処理レポートA4

橘大佑 1029-31-6811 2019年度入学 2021/11/30

## 課題内容

慣性項付き SGD を用いた重みの修正を実装した。

### プログラムの説明

これまでは重みの修正を学習率 η を用いた確率的勾配降下法によって実現していた。

$$W \leftarrow W - \eta \frac{\partial E_n}{\partial W}$$

別の方法としてパラメータの更新量に前回の更新量のα倍を加算する手法を用いた。

$$\Delta W \leftarrow \alpha \Delta W - \eta \frac{\partial E_n}{\partial W}$$
$$W \leftarrow W + \Delta W$$

また、 $\Delta W$  の初期値は 0 とした。

mini\_batch 関数課題 3 からの変更部分のみ記述する。上のパラメータの変更手法をそのまま実装した。

```
Listing 1: mini_batch
```

```
dW_1 = alpha * dW_1 - learning_rate * dE_dW_1

dW_2 = alpha * dW_2 - learning_rate * dE_dW_2

db_1 = alpha * db_1 - learning_rate * dE_db_1

db_2 = alpha * db_2 - learning_rate * dE_db_2

W_1 = W_1 + dW_1

W_2 = W_2 + dW_2

b_1 = b_1 + db_1

b_2 = b_2 + db_2
```

#### 実行結果

以下がテストを実行したときの出力である。

Do you reuse parameter files?(Y/N) N  $\,$ 

10.8212226165899236

2

No

0.46100790710034784

3

0.49171556981069453

. . .

13

0.05201205850781983

14

0.04688672552027879

15

0.0518264361573223

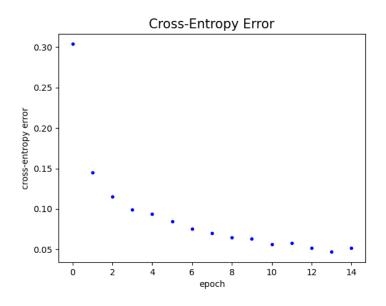


図 1: SDG を用いた際のエントロピー誤差の推移

図 1から、エントロピー誤差が最初は 0.3 程度であったのが、600 回の試行後には 0.05 程度まで減少しているのが分かる。

#### 工夫点

学習係数ηの設定

学習係数 $\eta$ が大きすぎる (0.01 程度) と、 $\log$  関数の中身が0 未満になり、エラーが表示された。また、一度収束した後に発散することが分かった。逆に $\eta$ が小さすぎると、学習が進まないので、適度な学習係数を設定することが重要である。

#### 問題点

• 計算量

バッチサイズ (B) だけ計算するのに for 文を用い、しかも繰り返し操作でも for 文を用いたため、for 文の入れ子構造ができてしまい、かなり学習に時間がかかった。具体的な計算量は (繰り返し回数)×(バッチサイズ)×(エポックの回数)=90000(教師データのサイズ) となる。