



图形学实验 PA1 光线投射

几何求交、透视相机模型、phong 模型实现

姓名: 勾天润

学号: 2020012321

班级: 无 03

课程: 计算机图形学基础

指导教师: 胡事民

助教:曹耕晨、彭浩洋

April 2, 2023

Contents

| 1 | 代码逻辑 | 1 |
|---|------------------|---|
| | 1.1 几何求交 | |
| | 1.2 透视相机模型 | |
| | 1.3 phong 模型 | |
| | 1.4 光线投射主逻辑 | 1 |
| 2 | 代码参考 | 1 |
| 3 | 实现过程出现问题 | 2 |
| | 3.1 c++ 类指针引用类方法 | |
| | 3.2 逻辑短路 | 2 |
| 4 | 其他测试 | 2 |

1. 代码逻辑

1.1 几何求交

几何求交需要求解以下问题:已知光线起点o,方向向量d,待求交物体表面方程,求

$$f(\mathbf{x}) = 0, \mathbf{x} = \mathbf{o} + t\mathbf{d}$$

对视场中所有物体求交,取最小且 >0 的 t。本次作业需要实现与平面、球面、三角面片的求交。代码逻辑均取自课程第 4 讲的课件。其中求解三角面片交点的部分,根据课上所讲需要使用 cramer rule 解线性方程组。

1.2 透视相机模型

已给定 center、direction、up、画幅大小。根据画幅的大小可计算出内参数 f。center 为内参数中的平移向量,而旋转矩阵 R 就是以相机坐标系 direction、up、horizontal 三个方向向量为列向量的矩阵。在相机坐标系中计算出光线方向后,需要乘旋转矩阵计算出世界坐标中的向量,本质是线性代数中的基变换。

```
Ray generateRay(const Vector2f &point) override {
   float f=height/(2*tan(a/2));
   Vector3f dir=Matrix3f(up,horizontal,direction)*Vector3f(
      point[1]-height/2,point[0]-width/2,f);
   return Ray(center,dir.normalized());
}
```

1.3 phong 模型

已知该处的 material 信息,包括 Ks、Kd、s。已知法线方向、入射光方向与颜色、观测方向,求观测方向的颜色。根据课堂所讲解 phong 模型,代入公式可求解。注意内积为负需要截断。

1.4 光线投射主逻辑

本次实现的光线投射算法本质为一次反射的光线跟踪,不考虑更多次的情况。若考虑,需要递归。

构造 SceneParse 对象时需要使用 c_str 将 string 转为 char*

2. 代码参考

本次作业完全参考课程课件、习题课课件完成。未借鉴同学、网络上的代码。

3. 实现过程出现问题

3.1 c++ 类指针引用类方法

类指针-> 方法可以调用改类指针指向对象的成员函数。或使用类. 方法。作业中group 类成员为 object3d 指针向量,使用前一种方法调用 intersect,才不会报错。

3.2 逻辑短路

"或"逻辑前面为 1, "与"逻辑前面为 0 就会发生短路。在 group 的 intersect 中,我一开始写的代码是

```
bool intersect(const Ray &r, Hit &h, float tmin) override {
   bool az=false;
   for(int i=0;i<list.size();i++){
        az=az||list[i]->intersect(r,h,tmin)
   }
   return az;
}
```

使用或运算的一步,由于编程语言的逻辑短路性质,当 az 已经为真后,就不会再运行后续物体的求交函数。最终改为

```
bool intersect(const Ray &r, Hit &h, float tmin) override {
   bool az=false;
   for(int i=0;i<list.size();i++){
        if(list[i]->intersect(r,h,tmin))
        az=true;
   }
   return az;
}
```

可以正常实现场景所有物体的求交

4. 其他测试

给定的测试样例里没有视点在球体以内的情况。我将第一个样例的红球半径改为 12 使得其包住相机和光源,测试自己写的光源在球体内部的逻辑是否正确。结果如下 改变视场大小、图片尺寸为 1920*1080, 查看渲染效果

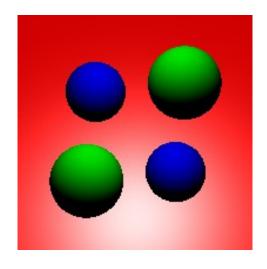


Figure 1: 将测试样例 1 的红球变大,包住光源、视点

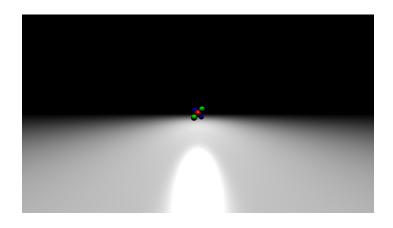


Figure 2: 测试样例 1, 视场大小 140°, 像素 1920*1080