Fiche RDV Client

Date	07/11/2023
Sprint n°	4
Groupe	Benoit PaiROB
РО	BELIER Titouan

Pendant la réunion

Le client a pu prendre connaissance de la simulation avec le contrôle via télécommande a été montrée au client.

Le client a pu télécharger le débian avec la commande dpkg -i url.

Le client a pu consulter le Taïga pour suivre l'avancée du projet via le Git.

Attentes client

Le client souhaite:

- pouvoir télécharger les nouvelles versions du debian directement via la commande sudo apt update,
- que la masse du robot utilisée dans la simulation lui soit communiqué via Git,
- pouvoir accéder au README sur la branch main du Git, les commandes à utiliser doivent être marquée en markdown pour être copiées facilement,
- Pouvoir lancer la simulation sur son ordinateur avec une seule commande de launch,
- Avoir un robot qui détecte les balles de tennis.

Actions à prendre

ID	Description	Echéance prévi. (N° <i>Sprint</i>)
1	Transformer les lignes de commande en Markdown.	1 sprint

2	Merge le Git en fin de projet.	1 sprint
3	Créer un debian téléchargeable avec sudo apt update et mettre à jour le debian.	1 sprint
4	Regrouper le lancement des programmes sous une seule commande launch.	1 sprint
5	Corriger la télécommande pour pouvoir commander correctement en arrière	1 sprint
6	La télécommande doit marcher avec deux joysticks	1 sprint
7	Finir le package de détection de balles.	1 sprint