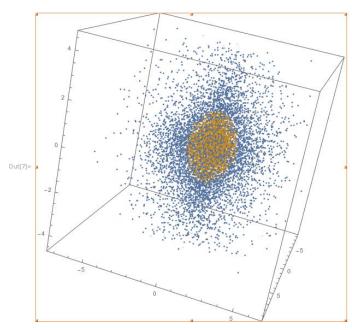
## Workreport(17th)

孙笳淋 2020.3.22

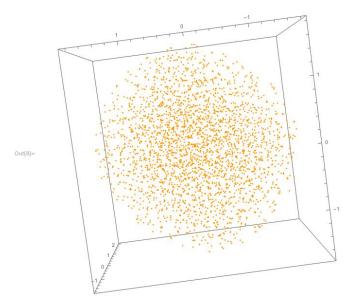
上次对 BH 判据代码进行了测试以及可视化,结果并不是很理想。继续改进代码后,这周给出的结果:可以看到非常理想,中间部分有些许蓝色粒子是因为这些粒子是环绕在周围的,即遮挡在视线方向和中心高密度区域的。

于是给出确定的参数,即可给出已形成黑洞的部分的区域。

ln[7]:= ListPointPlot3D[{data1, data2}, BoxRatios  $\rightarrow$  {1, 1, 1}]



 $\label{eq:linear_loss} $$ \ln[8] = ListPointPlot3D[data2, PlotStyle \rightarrow RGBColor[1., 0.6, 0.], BoxRatios \rightarrow \{1, 1, 1\}] $$ $$ \end{substitute} $$ \end$ 



PLANS: 下周的工作主要集中于给出判断吸积率的方法。

视筛选出的黄色粒子即高密度部分为黑洞部分,那么可以根据两个不同的 SNAPSHOT 中黄色粒子数的增加除以步长,给出平均吸积率。

(和 YYH 讨论后发现,不需要完成 Kmeans 代码,因为 RSL 的 snapshot 已经将密度较高区域给出了,所以不再需要 CLUSTERING 算 法去给出不同的独立气体团的质心)

PS: 代码部分已经上载到 GITHUB 的 repository, 已经邀请了 YYH 进行合作开发, 拟将孟师兄也邀请进这个 repository 以方便他直接看到代码进度并进行指导。