

Pesquisa, Ordenação e Técnicas de Armazenamento

Parte I Métodos de Pesquisa

Prof. Dr. Artur Henrique Kronbauer

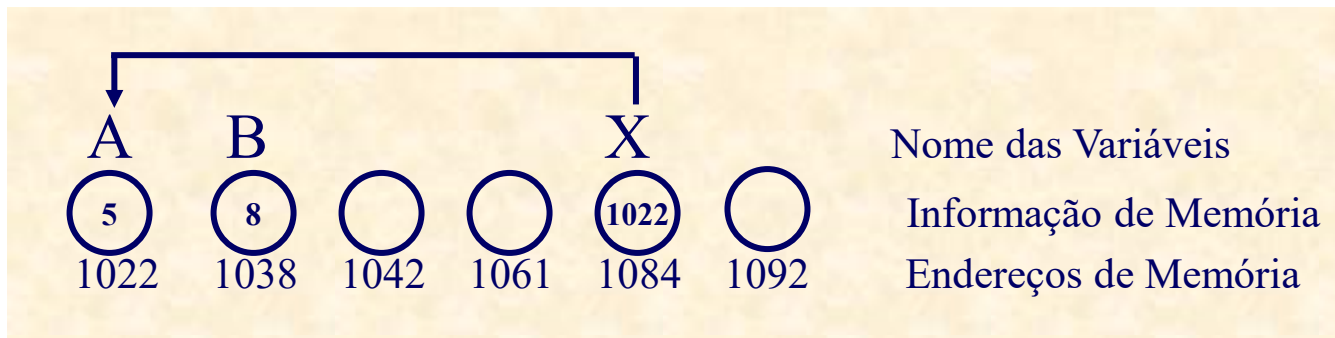
Agenda

- **Revisão**
 - Ponteiros
 - Modularização
 - Tipos Abstratos de Dados
 - Vetores
 - Tabelas
 - Recursividade
- **Pesquisa Sequencial**
- **Pesquisa Binária**
- **Pesquisa Hash**
- **Árvores de Pesquisa**
- **Árvores AVL**
- **Árvores B**

Ponteiros

- **Definição**

- Ponteiros são endereços, isto é, são variáveis que contém um endereço de memória. Se uma variável contém o endereço de outra, então a primeira (o ponteiro) aponta para a segunda.



- “X” o “ponteiro”, aponta para o “inteiro” A.
- São ferramentas que nos possibilitam manipular endereços de memória e informações contidas nesses endereços.

Ponteiros

- **Operadores**

- **&** - (E comercial) - fornece o endereço de determinada variável. Atribui o endereço de uma variável para um ponteiro.

Obs: Não confundir com o operador lógico de operações de baixo nível, de mesmo símbolo.

- ***** - (Asterisco) – permite acessar o conteúdo de uma variável, cujo endereço é o valor do ponteiro. Devolve o valor endereçado pelo ponteiro.

Obs: Não confundir com o operador aritmético de multiplicação de mesmo símbolo.

Ponteiros

- Exemplo 1: Utilização dos operadores & e *.

```
#include <stdio.h>;
```

```
Main()
```

```
{ int destino, origem;
```

Declaração de um ponteiro.

```
int *m;
```

```
origem = 10;
```

```
m = &origem;
```

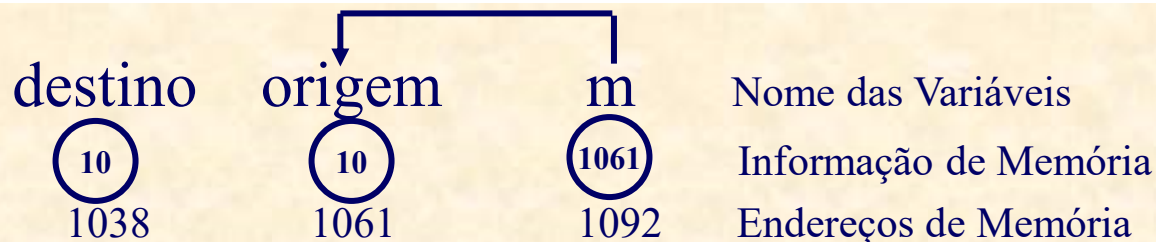
m obtém o endereço de memória da variável **origem**.

```
destino = *m;
```

destino recebe a informação contida no endereço apontado por **m**.

```
printf("O resultado é : %i",destino);
```

```
}
```



Ponteiros

- Exemplo 2: Atribuição de ponteiros

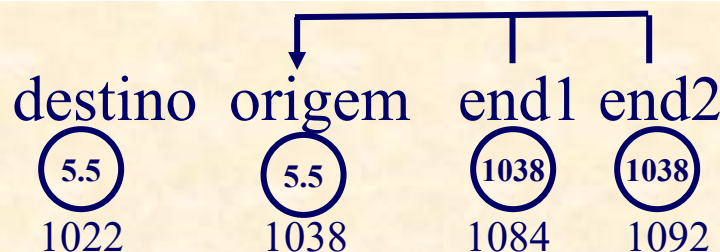
Declaração dos ponteiros.

```
#include <stdio.h>
Main()
{ float destino, origem;
  float *end1, *end2;
  origem = 5.5;
  end1 = &origem;
  end2 = end1;
  destino = *end2;
  printf("O resultado é : %f",destino);
}
```

end1 recebe o endereço de memória da variável **origem**.

destino recebe a informação contida no endereço apontada por **end2**.

end2 recebe a posição de memória da variável **origem** que está guardada em **end1**.



Nome das Variáveis
Informação de Memória
Endereços de Memória

Ponteiros e as Funções malloc e free

- **malloc():** Essa função serve para atribuir a um ponteiro uma determinada região de memória de acordo com o tipo do ponteiro.
 - malloc() está definido na biblioteca **stdlib.h** do C

- **Veja o código a seguir:**

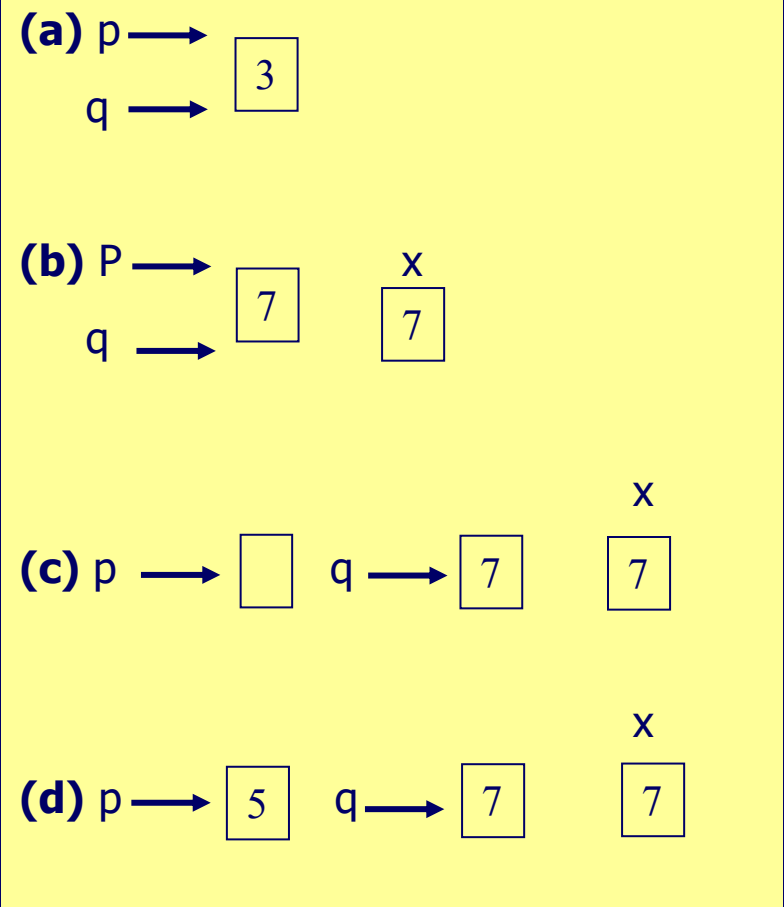
```
main()
{
    int *p, *q;
    int x;
    p = (int *) malloc (sizeof (int));
    *p = 3;
    q = p;
    printf ("%d %d \n", *p, *q);
    x = 7;
    *q = x;
    printf ("%d %d \n", *p, *q);
    p = (int *) malloc (sizeof (int));
    *p = 5;
    printf ("%d %d \n", *p, *q);
    getchar();
}
```

(a)

(b)

(c)

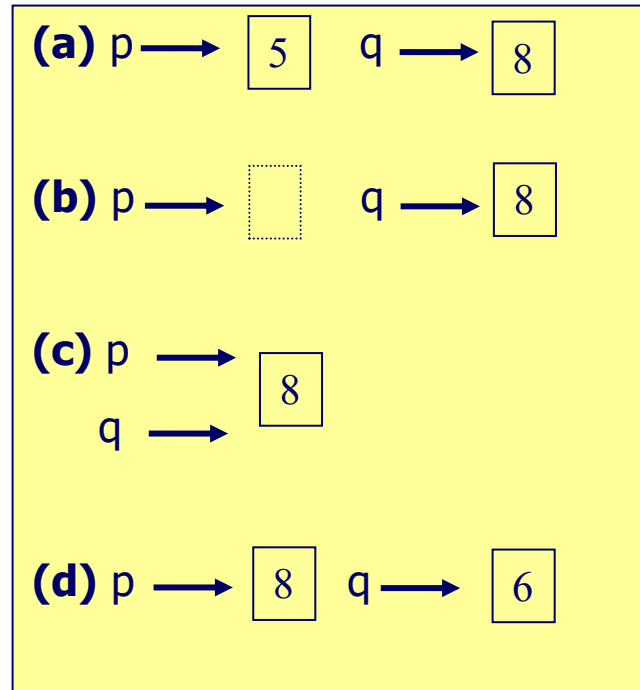
(d)



Ponteiros e as Funções malloc e free

- **Free:** Essa função serve para liberar para o sistema operacional uma determinada região de memória alocada por um ponteiro.
- **Veja o Código a seguir:**

```
main()
{ int *p, *q;
  int x;
  p = (int *) malloc (sizeof (int));
  *p = 5;
  q = (int *) malloc (sizeof (int));
  *q = 8;
  (a)
  (b) free(p);
  (c) p = q;
      q = (int *) malloc (sizeof (int));
  (d) *q = 6;
      printf ("%d  %d \n", *p, *q);
      getchar();
}
```



Modularização

- Funções são as estruturas que permitem ao usuário separar seus programas em blocos. Geralmente as funções são blocos de códigos com alguma funcionalidade específica.

```
tipo_de_retorno nome_da_função (declaração_de_parâmetros)  
{  
    corpo_da_função  
}
```

- O comando return ao ser executado encerra a execução de uma função e retorna o valor indicado:

```
return valor_de_retorno;
```

- Protótipos são declarações de funções que são definidas antes da função main() indicando quais serão as funções utilizadas no programa. São indispensáveis para que o compilador tome conhecimento do formato das funções existentes:

```
tipo_de_retorno nome_da_função (declaração_de_parâmetros);
```

Modularização

- Funções com o tipo de retorno **void**, indica que a função não possui retorno, ou seja, pode ser considerada como um procedimento.
- Declarações **Locais** e **Globais**:
 - Variáveis e estruturas declaradas dentro de uma função são consideradas **locais** e são vistas apenas dentro da função. Por outro lado, variáveis e estruturas declaradas fora das funções são vistas em todo o programa e são chamadas de **globais**.

Modularização

- Passagem de Parâmetros:
 - As variáveis listadas no cabeçalho de uma função são chamadas de parâmetros. Os parâmetros podem ser **por valor** ou **por referência**.
 - **Por valor**: a função recebe o valor, o armazena na variável indicada e toda a manipulação sobre a variável só acarreta mudanças validas na variável que recebe o valor, ou seja, só acarreta mudanças na variável dentro da função corrente.
 - **Por referência**: a função recebe o valor, o armazena na variável indicada e toda a manipulação sobre a variável acarreta mudanças também na variável usada para chamar a função. Para isso, é necessário chamar a função usando o operador & ao lado da variável de chamada e usar o operador * na declaração da função ao lado da variável que recebe a informação.

Modularização – Exemplo 1

#include <stdio.h>

float sqr (float);

Declaração do protótipo da função utilizada no programa

float sq;

Declaração de uma variável global

main ()

{ float num;

Declaração de uma variável local

printf ("Entre com um numero: ");

scanf ("%f",&num);

sq=sqr(num);

Chamada da função passando parâmetro

printf ("\n\nO numero original e: %f\n",num);

printf ("O seu quadrado vale: %f\n",sq);

}

Tipo de retorno

Parâmetro de entrada

float sqr(float numero)

Definição da função

{ numero=numero*numero;

return numero;

Retorno da função

}

Modularização – Exemplo 2

include<stdio.h>

```
void leDados(float *, float *);  
float calcula(float, float);  
float n1, n2, r;
```

Chamada de uma função por referência

```
main()  
{ leDados(&n1,&n2);  
  printf("\n n1 = %f",n1);  
  printf("\n n2 = %f",n2);  
  r=calcula(n1,n2);  
  printf("\n O resultado he = %f",r);  
  getchar();  
  getchar();  
}
```

Chamada da função por valor

Passagem de parâmetro por referência

```
void leDados(float *a, float *b)  
{ printf("\n Entre com o primeiro número :");  
  scanf("%f",a);  
  printf("\n Entre com o segundo número :");  
  scanf("%f",b);  
}
```

Passagem de parâmetro por valor

```
float calcula(float x, float y)  
{ float sub, mul, divi, resul;  
  sub=x-y;  
  mul=x*y;  
  divi=x/y;  
  resul=sub+mul+divi;  
  return resul;  
}
```

Vetores – Estruturas Estáticas

- **Definição**

- São tipos de dados compostos ou estruturados.
- É um conjunto finito e ordenado de dados.
- São chamadas de estruturas estáticas porque não podem mudar de tamanho durante a execução do programa, ou seja, preservam o tamanho definido pelo programador no momento do desenvolvimento do software.
- São formados por índices e informações.
 - Índices: Definem as posições de armazenamento da estrutura
 - Informações: São os dados armazenados e identificados pelos índices.

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	índices
5	7	25	10	18	21	6	14	4	1	informação

Vetores – Estruturas Estáticas - Exemplo

```
#include <stdio.h>
```

```
void inserir(int []);
```

```
void intercala(int[], int[]);
```

```
main()
```

```
{ int v1[5], v2[5];
```

```
    printf("\n Incluir dados no vetor 1");
```

```
    inserir(v1);
```

```
    printf("\n Incluir dados no vetor 2");
```

```
    inserir(v2);
```

```
    printf("\n Vetores Intercalados");
```

```
    intercala(v1,v2);
```

```
    getchar();
```

```
    getchar();
```

```
}
```

```
void inserir(int vetor[])
```

```
{ int i;
```

```
    for (i=0; i < 5; i++)
```

```
    { scanf("%d",&vetor[i]);
```

```
    }
```

```
}
```

```
void intercala(int vetor1[], int vetor2[])
```

```
{ int i, k = 0;
```

```
    int intercalado[10];
```

```
    for (i=0; i < 5; i++)
```

```
    { intercalado[k]=vetor1[i];
```

```
      k++;
```

```
      intercalado[k]=vetor2[i];
```

```
      k++;
```

```
    }
```

```
    mostra(intercalado);
```

```
}
```

Ponteiros e Vetores

- **Definição** : Inicialmente temos que esclarecer que o nome de um vetor é um ponteiro. Dessa forma podemos trabalhar com vetores de duas formas. veja os códigos a seguir.

```
main ()
{ float vet[10];
  int i;
  for (i=0;i<10;i++)
  { vet[i]=0.0;
    printf("\n %f",vet[i]);
  }
  getchar();
}
```

```
main ()
{ float vet[10], *p;
  int i;
  p=vet;
  for (i=0;i<10;i++)
  { *p=0.0;
    p++;
  }
  for (i=0;i<10;i++)
  { printf("\n %f",vet[i]);
  }
  getchar();
}
```

- No 1ª código, cada vez que se faz vet[i] o programa tem que calcular o deslocamento para dar ao ponteiro. Ou seja, o programa tem que calcular 10 deslocamentos. No segundo o único cálculo que deve ser feito é o de um incremento de ponteiro, que é muito mais rápido que calcular 10 deslocamentos completos.

Ponteiros e Vetores

- **Manipulação de vetores através de ponteiros**

- Sabemos agora que, na verdade, o nome de um vetor é um ponteiro constante. Sabemos também que podemos indexar o nome de um vetor. Como consequência podemos também indexar um ponteiro qualquer. Veja o código a seguir.

main()

```
{ int vet [10] = {1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10};
```

```
int *p;
```

```
p=vet;
```

```
printf ("\n O terceiro elemento do vetor e: %d",p[2]);
```

Mostra 3

```
printf ("\n O quinto elemento do vetor e: %d",*(p+4));
```

Mostra 5

```
printf ("\n O sétimo elemento do vetor e: %d",vet[7]);
```

Mostra 8

```
getchar();
```

```
}
```

Podemos ver que **p[2]** equivale a ***(p+2)** que equivale a **vet[2]**.

Estruturas – Tipos Abstratos de Dados

- **Definição**

- Uma estrutura agrupa várias variáveis numa só. Funciona como uma ficha pessoal que tenha nome, telefone e endereço. A ficha seria uma estrutura. A estrutura, então, serve para agrupar um conjunto de dados não similares, formando um novo tipo de dados.

- **Declaração**

```
struct nome_do_tipo_da_estrutura
{
    tipo_1  nome_1;
    tipo_2  nome_2;
    ...
    tipo_n  nome_n;
}
variáveis_estrutura;
```

- **Exemplo**

```
struct conta
{
    int    num_conta;
    char  tipo_conta;
    char  nome[80];
    float saldo;
};

struct conta clientenovo, clienteant;
```

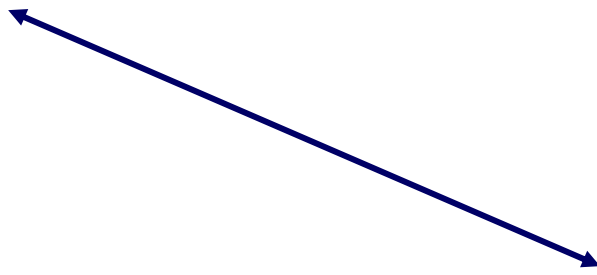
- No exemplo foram declaradas duas variáveis, clientenovo e clienteant que são do tipo da estrutura, isto é, possuem os campos num_conta, tipo_conta, nome e saldo.

Estruturas – Tipos definidos pelos usuários

- **Uma estrutura pode conter outra estrutura.**

```
struct data
{ int  mes;
  int  dia;
  int  ano;
};
```

```
struct conta
{ int  num_conta;
  int  tipo_conta;
  char nome[80];
  float saldo;
  struct data ultpag;
}
```



- **Inicializando estruturas**

- struct conta cliente = {12345, 'R', "Joao", 586.30, 5, 24, 30};

- **Processando uma estrutura**

- Acessando num_conta: cliente.num_conta
- Acessando o 3ª caracter do vetor nome: cliente.nome[2]

- **O uso do operador ponto pode ser estendido a vetores**

- struct conta cliente[100];
- número da conta do 14º cliente: cliente[13].num_conta
- mês do último pagamento do 14º cliente: cliente[13].ultpag.mes

Tabelas

```
#include<stdio.h>
```

```
typedef struct produto  
{ int codigo;  
  char nome[50];  
  float preco;  
} t_produto;
```

```
void incluir(t_produto [], int *);  
void listagem(t_produto [], int);  
void menu();
```

```
main()  
{ menu();  
}
```

Tabelas

```
void menu()
{ int total=0, op;
  t_produto tab[10];
  do
  { printf("\n [1] incluir [2] listar [3] fim : ");
    scanf("%d",&op);
    switch(op)
    { case 1: incluir(tab,&total);
      break;
      case 2: listagem(tab, total);
      break;
    }
  }while (op != 3);
}
```

Tabelas

```
void incluir(t_produto t[], int *i)
{ printf("\n Entre com o codigo : ");
  scanf("%d",&t[*i].codigo);
  printf("\n Entre com o nome : ");
  scanf("%s",&t[*i].nome);
  printf("\n Entre com o preco : ");
  scanf("%f",&t[*i].preco);
  *i = *i+1;
}
```

```
void listagem(t_produto t[], int total)
{ int i=0;
  while (i < total)
  { printf("\n codigo = %d nome = %s preco = %f",
          t[i].codigo,t[i].nome,t[i].preco);

    i++;
  }
}
```

Recursividade

- **Definição**

- A recursividade pode ser considerada um método eficaz para resolver um problema originalmente complexo, reduzindo-o em pequenas ocorrências do problema principal. Assim, segue a ideia de dividir para conquistar. Resolvendo, isoladamente, cada uma das pequenas partes, podemos obter a solução do problema original como um todo.

- **Características de uma função recursiva**

- Definição de parâmetros;
- Condição de parada da recursão, para que a rotina não seja chamada infinitamente;
- Chamada da função dentro dela própria;

- **Rotinas recursivas e pilhas**

- O controle de chamadas e de retorno de rotinas é efetuado por uma pilha (criada e mantida dinamicamente pelo sistema). Quando uma rotina é chamada, empilha-se o endereço da rotina e todas as variáveis locais são recriadas. Quando ocorre o retorno da rotina as variáveis locais que foram criadas deixam de existir.

- **Vantagens**

- Facilidade na resolução de alguns tipos de problemas.

- **Desvantagens**

- Uso demasiado dos recursos computacionais de um computador.

Recursividade - Exemplo

```
#include <stdio.h>

int fat(int);

main()
{ int i, numero;
  printf("\n Entre com um numero para calcular o fatorial \n ");
  scanf("%d",&numero);
  numero=fat(numero);
  printf("\n O fatorial e : %d ",numero);
}

int fat(int n)
{ int res;
  if (n == 0)
    return 1;
  else
  { res = fat(n-1);
    res = res * n;
    return res;
  }
}
```


Pesquisa - Introdução

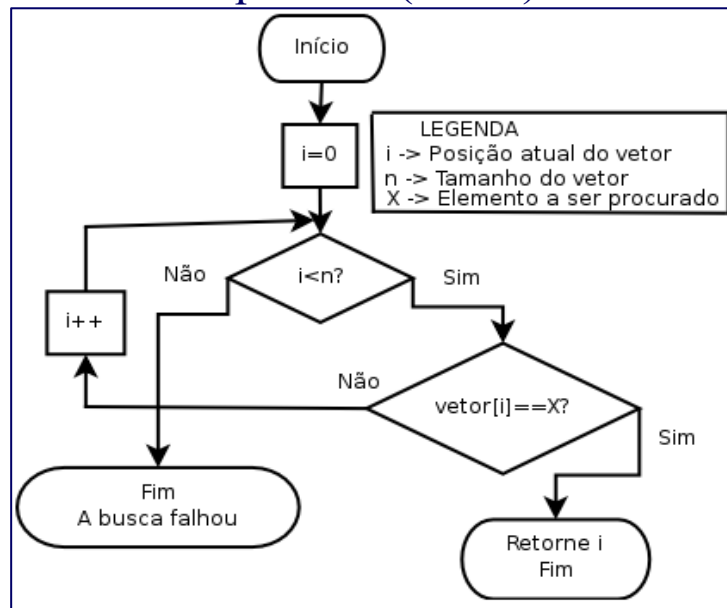
- **Definição**

- Quando temos um Vetor (Array, Matriz, Tabela), com muitos elementos e precisamos descobrir se um determinado elemento que procuramos se encontra no vetor, uma solução que certamente nos vem à mente é comparar o elemento que procuramos com cada elemento do vetor, até que encontremos ou até que concluamos que o elemento procurado não está no vetor.
- Esta é a base do raciocínio dos algoritmos de pesquisa ou busca ("Search"), que como sugere o nome, "Pesquisam", em um vetor, a existência ou não existência de um elemento procurado. A diferença entre um e outro algoritmo de busca, fica por conta da rapidez com que "varremos" o vetor para encontrar o elemento ou para concluirmos que ele não existe.
- Um fator que influencia em muito nessa rapidez é a disposição dos elementos no vetor. Se estão desordenados, seguramente teremos que verificar do primeiro ao último elemento para concluir, com certeza, que o elemento não existe. Já se estão ordenados, ao encontrarmos um elemento maior (ou menor) que o elemento procurado, poderemos concluir pela sua não existência.

Pesquisa Sequencial

- Definição

- Encontrar informações em um vetor desordenada requer uma pesquisa sequencial, começando no primeiro elemento e parando quando o elemento procurado ou o final do vetor é encontrado. Esse método deve ser usado em dados desordenados, mas também pode ser aplicado a dados ordenados. É fácil de ser codificada. Funciona da seguinte forma: a partir do primeiro índice, pesquise sequencialmente até encontrar a chave procurada; então pare.
- No fluxograma da figura abaixo é possível identificar todos os passos executados em uma busca sequencial (linear).



Pesquisa Sequencial - Implementação

```
int pesquisaSequencial(int vetor[], int tamanho, int elementoProcurado)
{
    int i;
    for (i = 0; i < tamanho; i++)
    {
        if (vetor[i] == elementoProcurado)
        {
            return i;           // retorna a posição caso encontre o elemento procurado
        }
    }
    return -1;                  // retorna -1 caso não encontre o elemento procurado
}
```

Análise de Complexidade: No melhor caso, o elemento a ser buscado é encontrado logo na primeira tentativa da busca. No pior caso, o elemento a ser buscado encontra-se na última posição e são feitas N comparações, sendo N o número total de elementos. No caso médio, o elemento é encontrado após $(N+1)/2$ comparações. O algoritmo de busca linear é um algoritmo $O(n)$.

Pesquisa Sequencial - Implementação

- **Algoritmo Recursivo**

```
int pesquisaSequencialRec(int vet[], int total, int elementoProcurado, int i)
{ if ((i < total) && (vet[i] != elementoProcurado))
    return (pesquisaSequencialRec(vet, total, elementoProcurado, i+1));
else
{ if (i == total)
    {
        return(-1);
    }
else
{
    return(i);
}
}
}
```

Pesquisa Binária

- **Definição**

- A busca binária é um eficiente algoritmo para encontrar um item em uma lista ordenada de itens. Ela funciona dividindo repetidamente pela metade a porção da lista que deve conter o item, até reduzir as localizações possíveis a apenas uma.
- Um dos modos mais comuns de se usar a busca binária é para encontrar um item em um vetor. Por exemplo, o catálogo estelar Tycho-2 contém informações sobre as 2.539.913 estrelas mais brilhantes na nossa galáxia. Suponha que você queira buscar por uma estrela em particular no catálogo, com base no nome da estrela. Se o programa examinar cada estrela do catálogo em ordem, começando com o primeiro nome, utilizando busca linear, no pior caso, o computador irá examinar todas as 2.539.913 estrelas para encontrar a desejada. Se o catálogo estivesse organizado alfabeticamente pelos nomes das estrelas, a busca binária não teria que examinar mais do que 22 estrelas, mesmo no pior caso.

Pesquisa Binária

- **Vamos ver como descrever cuidadosamente a busca binária.**
 - A ideia principal da busca binária é controlar a faixa atual de suposições razoáveis. Vamos dizer que estou pensando em um número entre 1 e 100, assim como o jogo de adivinhação. Se você já tiver tentado o 25 e eu tiver dito que meu número é maior, e já tiver tentado o 81 e eu tiver dito que meu número é menor, então os números na faixa de 26 a 80 são as únicas suposições razoáveis. Observe na régua abaixo que a seção vermelha da reta numérica contém as suposições razoáveis, e a seção preta as suposições que já foram descartadas.



- A cada vez, você faz uma suposição que divide o conjunto de suposições razoáveis em duas faixas de tamanho aproximadamente igual. Se sua suposição não estiver correta, eu lhe direi se ela é alta ou baixa demais, e você vai poder eliminar cerca de metade das suposições razoáveis.

Pesquisa Binária

- Por exemplo, se o intervalo corrente de suposições razoáveis é de 26 a 80, você pode adivinhar o ponto do meio, $(26+80)/2$, ou 53. Então, se eu digo a você que 53 é muito alto, você pode eliminar todos os números de 53 a 80, deixando 26 a 52 como o novo intervalo de valores razoáveis, reduzindo pela metade o intervalo.



- Vamos ver como pensar na busca binária em um vetor organizado. Para a exemplificação vamos utilizar os primeiros 25 números primos, em ordem:
- $\text{primes} = \{2, 3, 5, 7, 11, 13, 17, 19, 23, 29, 31, 37, 41, 43, 47, 53, 59, 61, 67, 71, 73, 79, 83, 89, 97\}$;
- Suponha que desejemos saber se o número 67 é primo. Se 67 estiver no vetor, então ele é primo.
- Podemos também querer saber quantos números primos são menores que 67. Se descobrirmos a posição do número 67 no vetor, podemos usar essa informação para descobrir quantos números primos menores que ele existe.

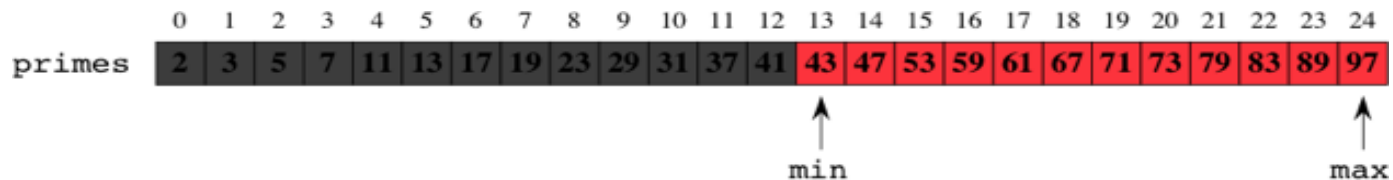
Pesquisa Binária

- A posição de um elemento em um vetor é conhecida como seu índice. Os índices dos vetores começam em 0 e são contados de forma crescente. Se um elemento estiver no índice 0, ele é o primeiro elemento do vetor. Se um elemento estiver no índice 3, então ele tem 3 elementos antes dele no vetor.
- Uma vez que sabemos que o número primo 67 está no índice 18, podemos identificá-lo como um primo. Também podemos identificar rapidamente que há 18 elementos antes do 67 no vetor, o que significa que há 18 números primos menores que 67.
- Usando as variáveis $\text{min} = 0$ e $\text{max} = 24$ para exemplificar a pesquisa do primo 67, a primeira suposição na busca binária seria o índice 12 (que é igual a $(0+24)/2$). $\text{primes}[12]$ é igual a 67? Não, $\text{primes}[12]$ é igual a 41.

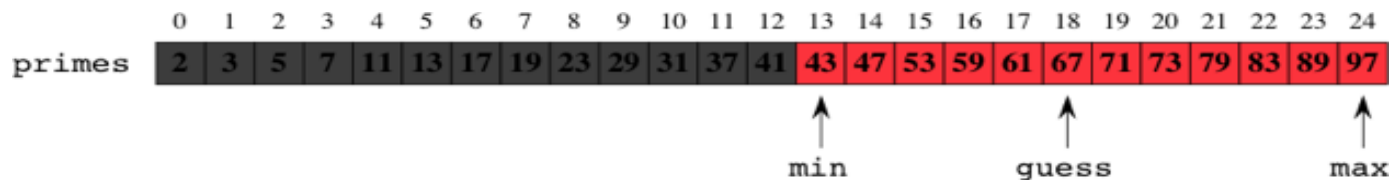
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24
primes	2	3	5	7	11	13	17	19	23	29	31	37	41	43	47	53	59	61	67	71	73	79	83	89	97
	↑											↑												↑	
	min											guess												max	

Pesquisa Binária

- O índice que estamos procurando é maior ou menor do que 12? Como os valores no vetor estão em ordem crescente, e $41 < 67$, o valor 67 deve estar à direita do índice 12. Em outras palavras, o índice que estamos tentando encontrar deve ser maior do que 12. Atualizamos, o valor de min para $12 + 1$, ou 13, e mantemos o max igual a 24.



- Qual é a próxima suposição de índice? A média entre 13 e 24 é 18,5, que podemos arredondar para 18, já que os índices dos vetores devem ser números inteiros. Descobrimos que `primes[18]` é 67.



- O algoritmo da busca binária para neste ponto, já que encontrou a resposta. Foram necessárias apenas duas tentativas em vez das 19 tentativas de que a busca linear precisaria.

Pesquisa Binária - Implementação

```
int PesquisaBinaria (int vet[], int chave, int Tam)
{
    int min = 0;    // limite inferior (o primeiro índice de vetor em C é zero)
    int max = Tam-1; // limite superior (termina em um número a menos. 0 a 9 são 10)
    int meio;
    while (min <= max)
    {
        meio = (min + max)/2;    // calcula o meio
        if (chave == vet[meio])
        {
            return meio;        // retorna o índice do elemento procurado
        }
        if (chave < vet[meio])
        {
            max = meio-1;
        }
        else
        {
            min = meio+1;
        }
    }
    return -1;    // indica que o elemento não foi encontrada
}
```

Pesquisa Binária - Implementação

- **Algoritmo Recursivo**

```
int busca_binaria(int n, int inicio, int fim)
{
    int meio;
    if (inicio <= fim)
    {
        meio = (inicio+fim)/2;
        if (vet[meio] == n)
            return meio;
        else
            if (vet[meio] < n)
                return busca_binaria(n,meio+1,fim);
            else
                return busca_binaria(n,inicio,meio-1);
    }
    else
        return -1;
}
```

Pesquisa Binária – Análise de Complexidade

- Sabemos que a busca linear em um vetor de n elementos pode precisar fazer até n suposições. Você provavelmente já tem uma ideia intuitiva de que a busca binária faz menos suposições do que a busca linear. Você pode até ter percebido que a diferença entre o pior número possível de suposições da busca linear e da busca binária se torna mais evidente conforme aumenta o tamanho do vetor.
- Vamos ver como analisar o número máximo de suposições que a busca binária faz.
 - A ideia principal é que quando a busca binária faz uma suposição incorreta, a porção do vetor que contém as suposições razoáveis se reduz pelo menos pela metade. Se a porção razoável tiver 32 elementos, então uma suposição incorreta a corta para ter no máximo 16. A busca binária divide o tamanho da porção razoável a cada suposição incorreta.
 - Se começarmos com um vetor de comprimento 8, então as suposições incorretas reduzem o tamanho da porção razoável para 4, para 2 e então para 1. Quando a porção razoável contém apenas um elemento, não ocorrem mais suposições. A suposição para a porção com 1 elemento está correta ou incorreta, e então terminamos. Desta forma, com um vetor de comprimento 8, a busca binária precisa de no máximo quatro suposições.

Pesquisa Binária – Análise de Complexidade

- O que você acha que aconteceria com um vetor de 16 elementos?
 - Se você disse que a primeira suposição eliminaria pelo menos 8 elementos, de forma que restassem no máximo 8 elementos, você está começando a entender. Então, com 16 elementos, precisamos de no máximo cinco suposições.
 - Você já deve estar começando a ver o padrão. Sempre que dobramos o tamanho do vetor, precisamos de, no máximo, mais uma suposição.
 - Suponha que precisamos de no máximo m suposições para um vetor de comprimento n . Então, para um vetor de comprimento $2n$, a primeira suposição reduz a porção razoável do vetor para o tamanho n , e no máximo m suposições terminam o processo, nos dando um total de no máximo $m+1$ suposições.
 - Vamos examinar o caso geral de um vetor de comprimento n . Podemos expressar o número de suposições, no pior caso, como "o número de vezes que podemos reduzir pela metade, começando em n , até obter o valor 1 , mais um.

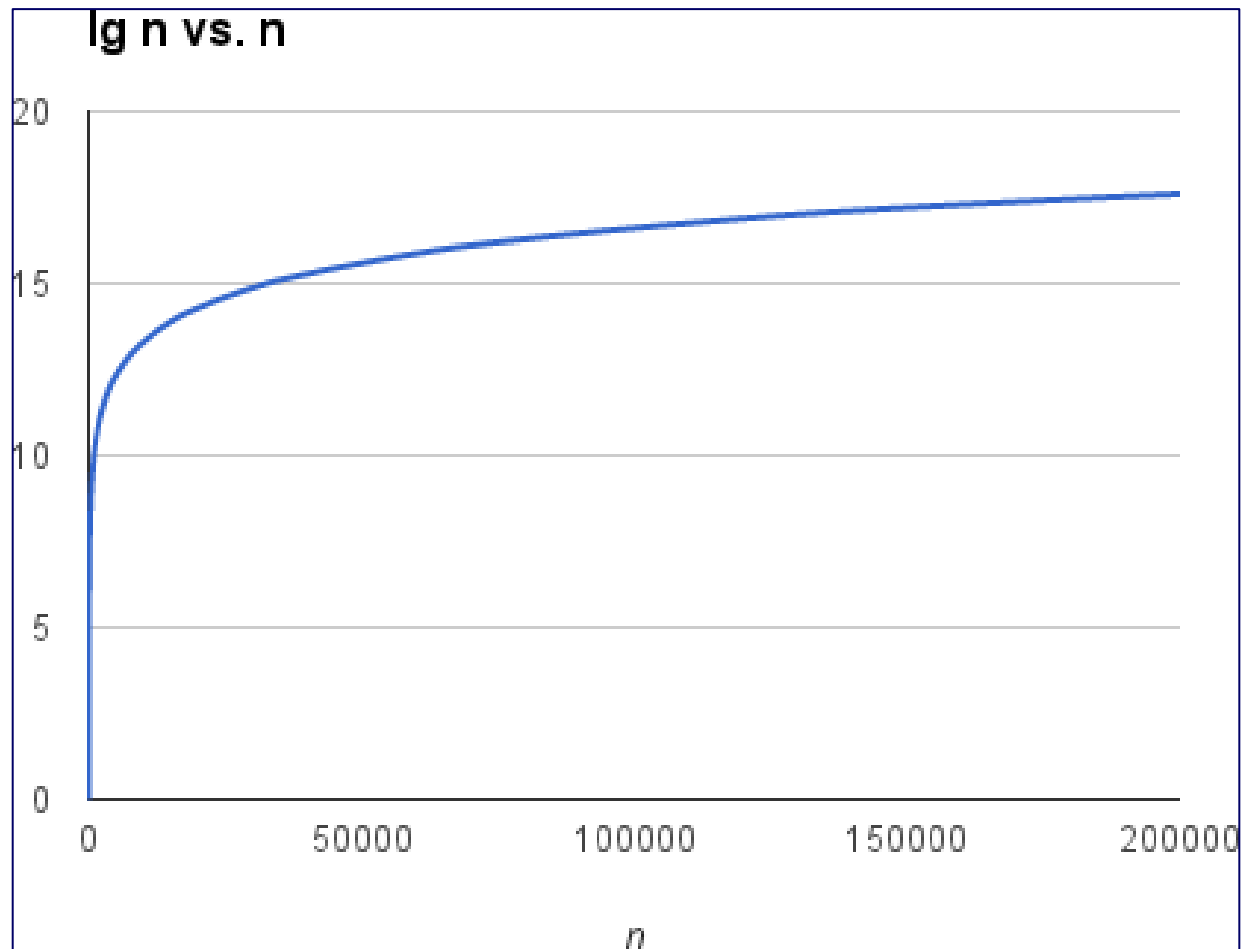
Pesquisa Binária – Análise de Complexidade

- Mas é inconveniente escrever isso por extenso.
 - Felizmente, há uma função matemática que representa o mesmo que o número de vezes que dividimos pela metade, começando em n , até obtermos o valor 1 : o *logaritmo de base 2 de n* . Nós o escrevemos como $\lg n$.
 - Aqui está uma tabela que mostra os logaritmos de base 2 de diversos valores de n :

n	$\lg n$
1	0
2	1
4	2
8	3
16	4
32	5
64	6
128	7
256	8
512	9

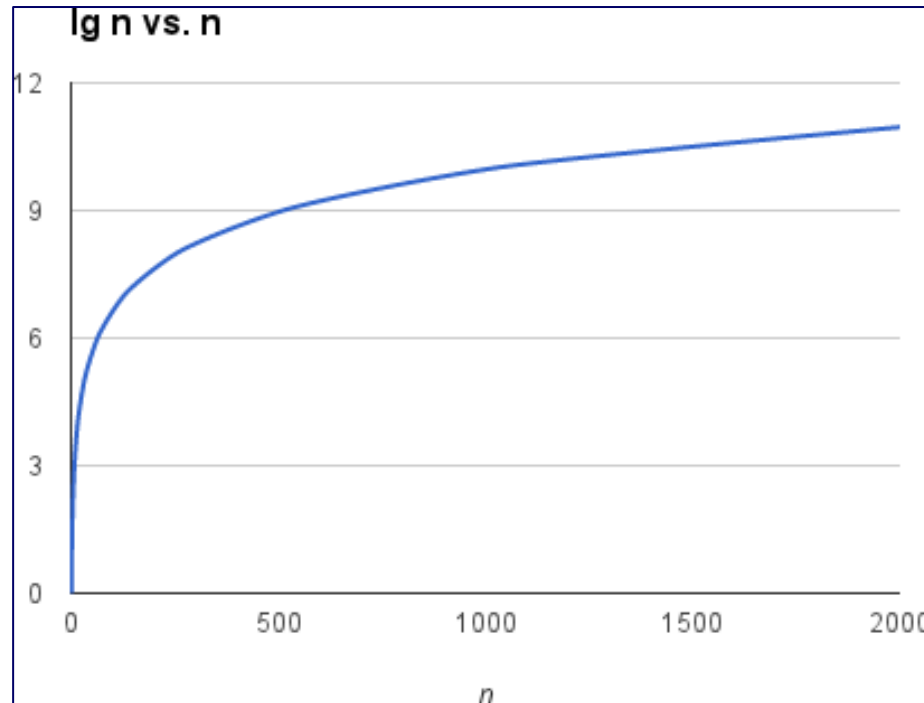
Pesquisa Binária – Análise de Complexidade

- Podemos visualizar essa mesma tabela na forma de um gráfico:



Pesquisa Binária – Análise de Complexidade

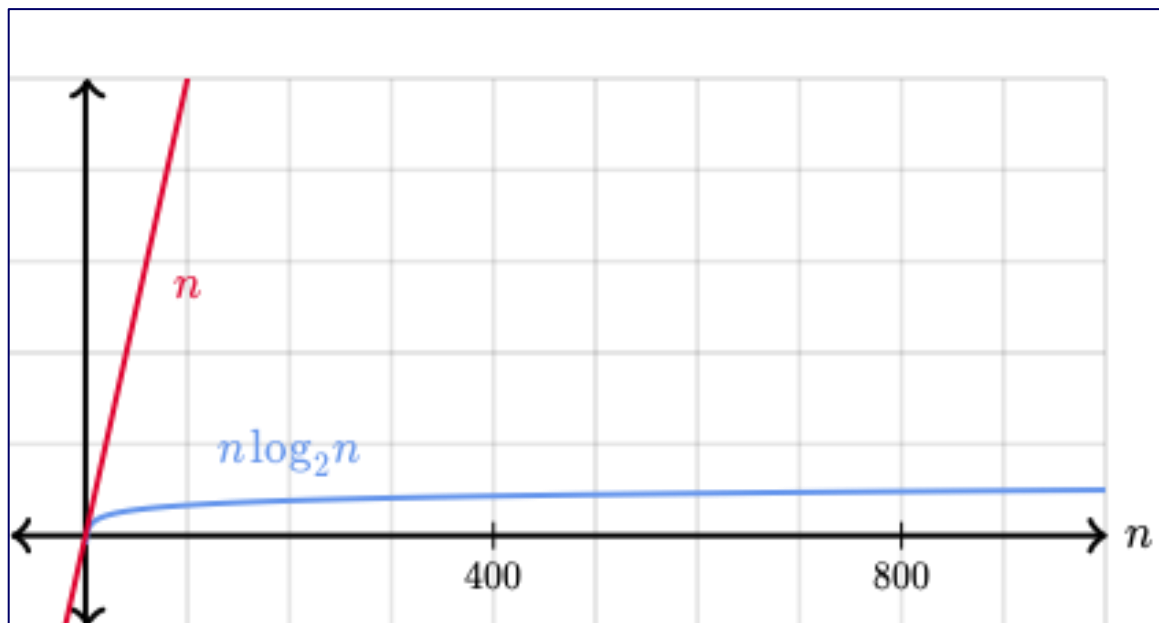
- Dando zoom nos valores mais baixos de n :



- A função logarítmica cresce muito lentamente. Os logaritmos são o inverso dos exponenciais, que crescem muito rapidamente, então se $\lg n = x$, então $n = 2^x$. Por exemplo, sabendo que $\lg 128 = 7$, constatamos que $2^7 = 128$.

Pesquisa Binária – Análise de Complexidade

- Quando n não é uma **potência de 2**, podemos simplesmente ir para a próxima maior potência de 2. Para qualquer vetor de comprimento 1000, a próxima maior potência de 2 é 1024, que é igual a 2^{10} . Portanto, para um vetor de 1000 elementos, a busca binária precisaria de, no máximo, 11 ($10 + 1$) suposições.
- A Busca Binária é muito melhor que a busca linear! Compare as duas no próximo gráfico.



Pesquisa Hash

- **Definição**

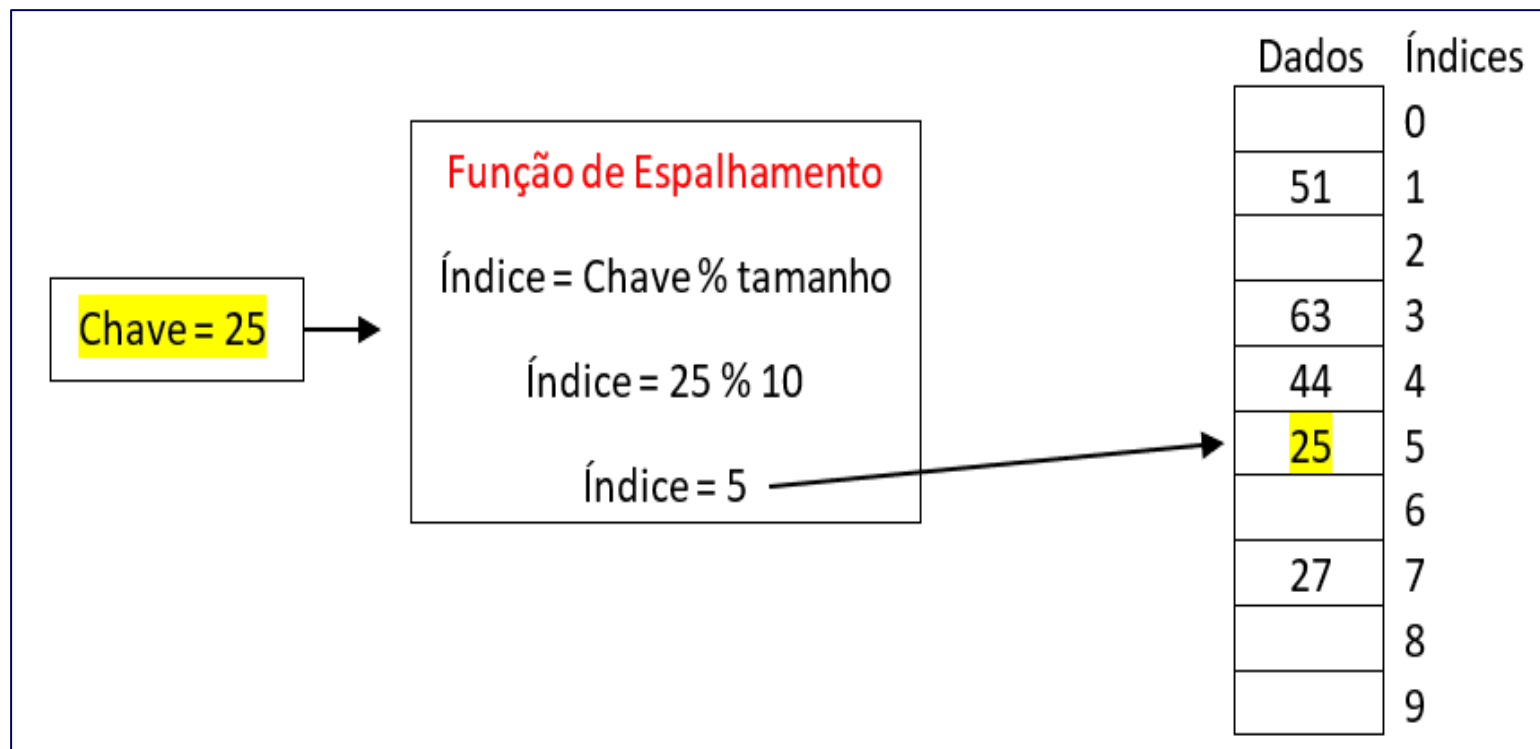
- Na apresentação da estrutura de tabelas (vetores de tipos não primitivos), a busca por uma chave ocorre sempre através de comparações, utilizando Pesquisa Linear/Sequencial ou se os dados estiverem ordenados, é possível utilizar a Pesquisa Binária.
- Uma alternativa de busca em tabelas dá-se através do cálculo da posição que uma chave ocupa na tabela através de uma função. Esse tipo de função que mapeia um símbolo para valores inteiros é denominado função **hash** (função de espalhamento) e o tipo de tabela manipulada dessa forma é uma **tabela hash**.
- A grande vantagem na utilização da **tabela hash** está no desempenho, enquanto a Pesquisa Linear tem complexidade temporal $O(n)$ e a busca binária tem complexidade $O(\log n)$, o tempo de busca na **tabela hash** é praticamente independente do número de chaves armazenadas na tabela, ou seja, tem complexidade temporal $O(1)$. Aplicando a **função hash** no momento de armazenar e no momento de buscar a chave, a busca pode se restringir diretamente àquela posição da tabela gerada pela função.

Pesquisa Hash

- Idealmente, cada chave processada por uma *função hash* geraria uma posição diferente na tabela. No entanto, na prática existem sinônimos (chaves distintas que resultam em um mesmo valor de *hashing*). Quando duas ou mais chaves sinônimas são mapeadas para a mesma posição da tabela, diz-se que ocorre uma colisão.
- Uma boa *função hash* deve apresentar duas propriedades básicas: seu cálculo deve ser rápido e deve gerar poucas colisões. Além disso, é desejável que ela leve a uma ocupação uniforme da tabela para conjuntos de chaves quaisquer.
- Um exemplo de uma *função hash* simples seria a Divisão. Nesse tipo de função, a chave é interpretada como um valor numérico que é dividido por um valor M . O resto dessa divisão inteira, um valor entre 0 e $M-1$, é considerado o endereço em uma tabela de M posições. Para reduzir colisões, é recomendável que M seja um número primo.

Pesquisa Hash – Função de Espalhamento

- Exemplo de Função de Espalhamento:

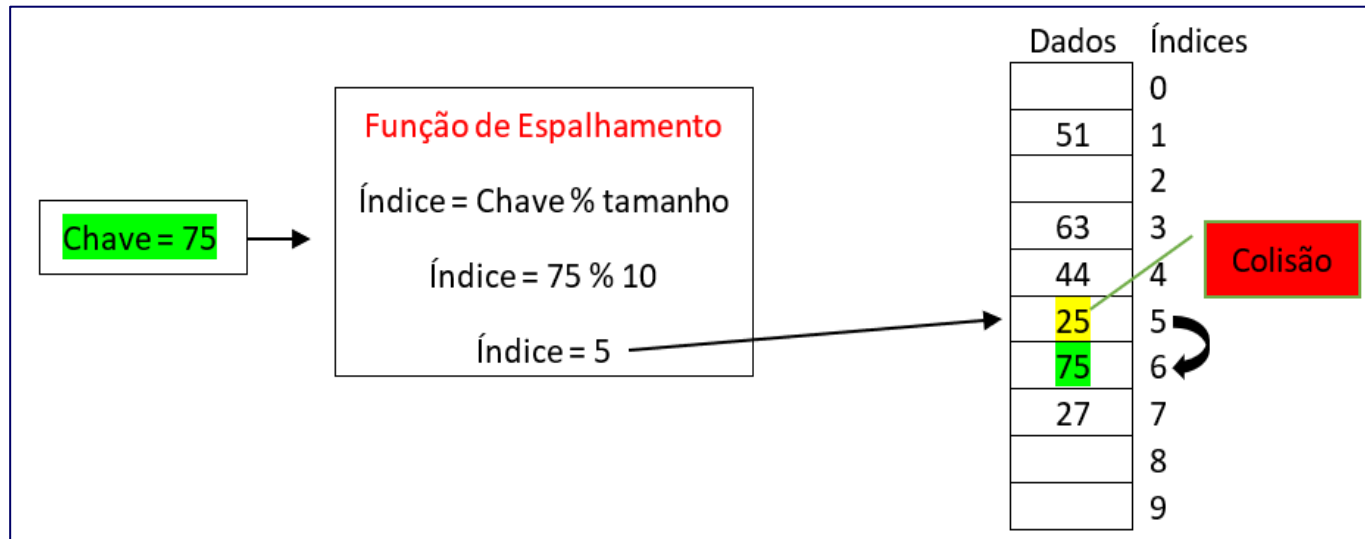


Pesquisa Hash – Tratamento de Colisões

- O processamento de **tabelas hash** demanda a existência de algum mecanismo para o tratamento de colisões. As formas mais usuais de tratamento de colisão são por **endereçamento aberto** ou por **encadeamento**.
- Na técnica de tratamento de colisão por **endereçamento aberto**, a estratégia é utilizar o próprio espaço da tabela que ainda não foi ocupado para armazenar a chave que gerou a colisão.
- Quando a função hash gera para uma chave, uma posição que já está ocupada, o procedimento de armazenamento verifica se a posição seguinte também está ocupada; se estiver ocupada, verifica a posição seguinte e assim por diante, até encontrar uma posição livre.
- Nesse tipo de tratamento, considera-se a tabela como uma estrutura circular, onde a primeira posição sucede a última posição. A entrada é então armazenada nessa posição. Se a busca termina na posição inicialmente determinada pela função hash, então a capacidade da tabela está esgotada e uma mensagem de erro deve ser gerada.

Pesquisa Hash – Tratamento de Colisões

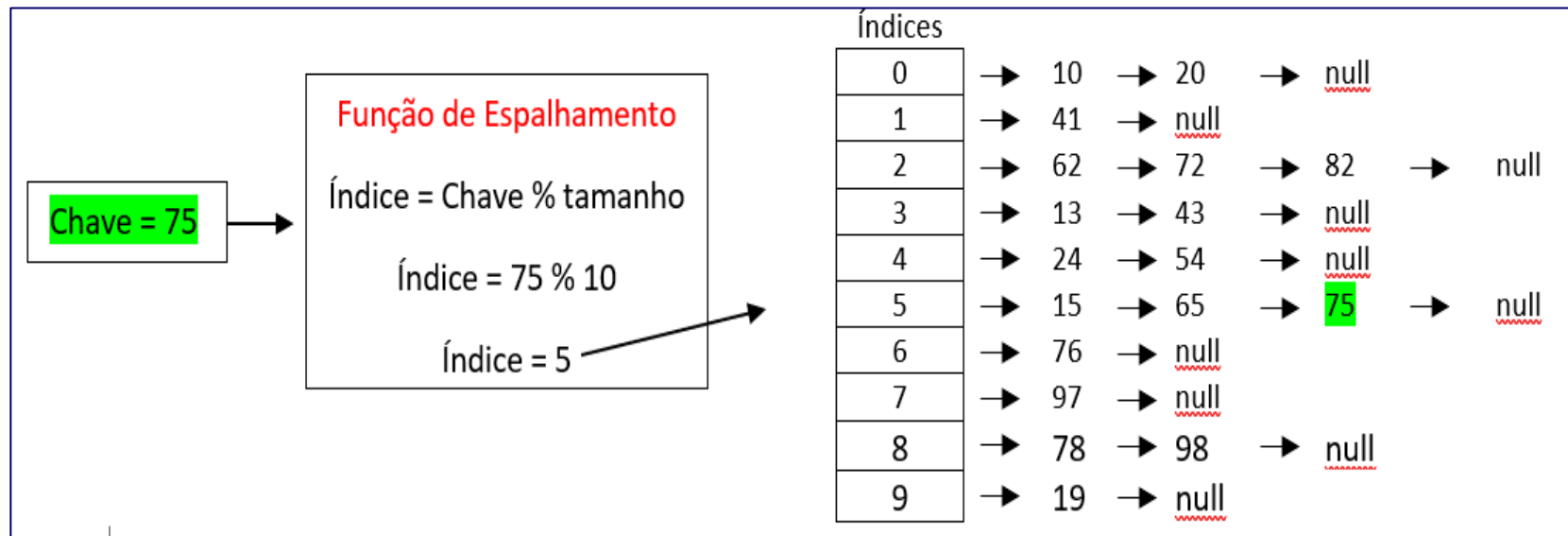
- Exemplo de tratamento de colisão com **Endereçamento Aberto**.



- No momento da busca, essa varredura da tabela pode ser novamente necessária. Se a chave buscada não está na posição indicada pela função *hashing* e aquela posição está ocupada, a chave pode eventualmente estar em outra posição na tabela. Assim, é necessário verificar se a chave não está na posição seguinte. Se, por sua vez, essa posição estiver ocupada com outra chave, a busca continua na posição seguinte e assim por diante, até que se encontre a chave procurada ou uma posição sem nenhum símbolo armazenado.

Pesquisa Hash – Tratamento de Colisões

- No caso do **tratamento de colisões por encadeamento**, requer que seja utilizada uma outra estrutura para armazenar os elementos que colidirem, tais como, lista encadeada, árvore binária, árvore AVL, entre outras.
- Exemplo de tratamento de colisões por encadeamento utilizando Lista Encadeada.



Pesquisa Hash – Implementação

```
#include<stdio.h>
int funcaoEspalhamento(int);
int insere(int, int []);
int consulta(int, int []);
void listagem(int []);

main()
{ int n, op, tabela[10],i, indice;
  // inicializa a tabela com -1
  for (i=0; i < 10; i++)
  {
    tabela[i]=-1;
  }
  Do // Menu
  {
    printf("\n *** Menu ***");
    printf("\n [1] Inserir");
    printf("\n [2] Consultar");
    printf("\n [3] Lista");
    printf("\n [4] Fim\n");
    printf("\n Qual sua opcao ? ");
    scanf("%d",&op);
```

```
    switch (op)
    { case 1: printf("\n Informe um número p/ inserir:");
      scanf("%d",&n);
      indice = insere(n, tabela);
      if (indice != -1)
      { printf("\n Elemento inserido %d \n",indice);
      }
      else
      { printf("\n Tabela sem espaço \n");
      }
      break;
      case 2: printf("\n Informe o numero p/ consultar:");
      scanf("%d",&n);
      indice = consulta(n, tabela);
      if (indice != -1)
      { printf("\n Elemento encontrado %d",indice);
      }
      else
      { printf("\n Elemento não encontrado \n");
      }
      break;
      case 3: printf("\n Listagem da Tabela Hash : \n");
      listagem(tabela);
      break;
    }
  } while (op != 4); }
```


Pesquisa Hash – Implementação

```
int funcaoEspalhamento(int n)
{
    int indice;
    indice = n % 10;
    return indice;
}
```

```
void listagem(int tab[])
{
    int i;
    printf("\n Indice   Dado");
    for (i=0; i < 10; i++)
    {
        printf("\n  %d    %d",i,tab[i]);
    }
}
```

```
int consulta(int n, int tab[])
{
    int indice,i=0;
    indice = funcaoEspalhamento(n); //calcula o índice da chave
    if (tab[indice] == n) // achou o número
    {
        return indice; // retorna o índice que encontrou o número
    }
    else // Deu colisão
    {
        i=(indice+1)%10; // vai para o próximo índice
        while ((i != indice) && (tab[i] != n)) // procura na tabela
        {
            i=(i+1)%10; // caminha na tabela
        }
        if (i == indice)
        {
            return -1; // indica que não encontrou
        }
        else
        {
            return i; // retorna o índice que encontrou o número
        }
    }
}
```

Pesquisa Hash – Implementação

```
int insere(int n, int tab[])
{
    int indice,i=0;
    indice = funcaoEspalhamento(n); //calcula o índice para inserção
    if ((tab[indice] == -1) || (tab[indice] == n)) // insere sem colisão
    {
        tab[indice] = n;
        return indice; // retorna o índice de inserção
    }
    else // Deu colisão
    {
        i=(indice+1)%10; // vai para o próximo índice
        while ((i != indice) && (tab[i] != -1)) // procura espaço vazio na tabela
        {
            i=(i+1)%10; // caminha na tabela
        }
        if (i == indice)
        {
            return -1; // indica que não tem espaço na tabela
        }
        else
        {
            tab[i] = n; // insere em um local vago na tabela
            return i; // retorna o índice de inserção apesar da colisão
        }
    }
}
```

Árvores

- **Definição:**

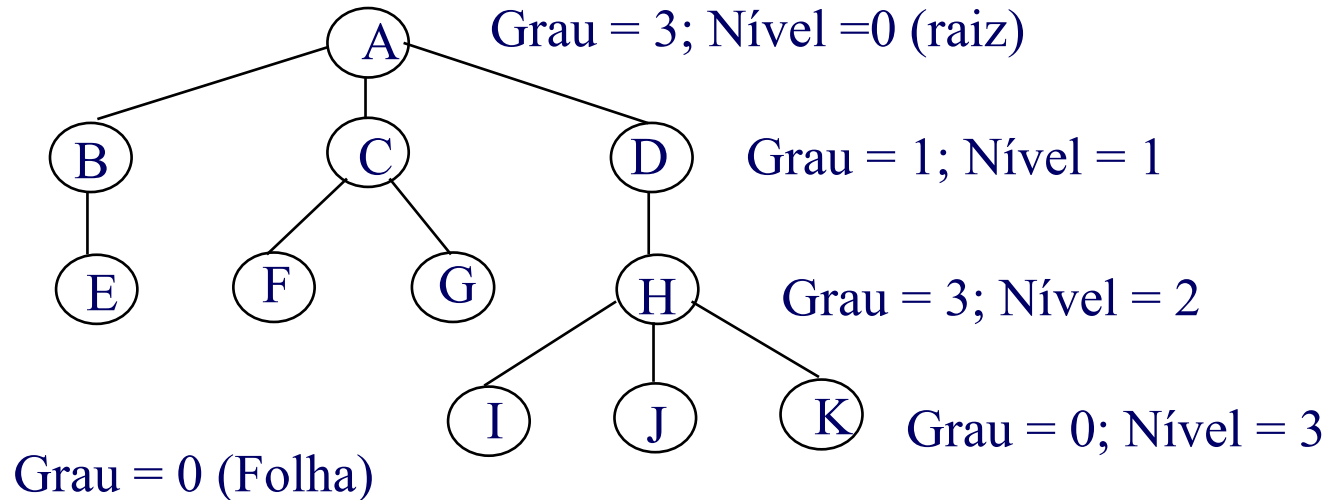
- Relação de hierarquia ou de composição entre os dados (**nós**).
- Conjunto finito T de um ou mais nós, tais que:
 - (a) existe um nó denominado **raiz** da árvore;
 - (b) os demais nós formam $m \geq 1$ conjuntos disjuntos S_1, \dots, S_m , onde cada um desses conjuntos é uma árvore.
- As árvores S_i recebem a denominação de **Sub-árvores**.

- **Terminologia:**

- Cada nó da árvore é a raiz de uma Sub-árvore.
- O número de Sub-árvores de um nó é o grau daquele nó.
- Um nó de grau igual a zero é denominado folha ou nó terminal.
- A raiz da árvore tem nível 0.
- Os demais nós: nível = número de "linhas" que o liga à raiz.
- Altura: nível mais alto da árvore.

Árvores

- Representação Estrutural:



Árvore com altura igual a 3.

Árvores Binárias

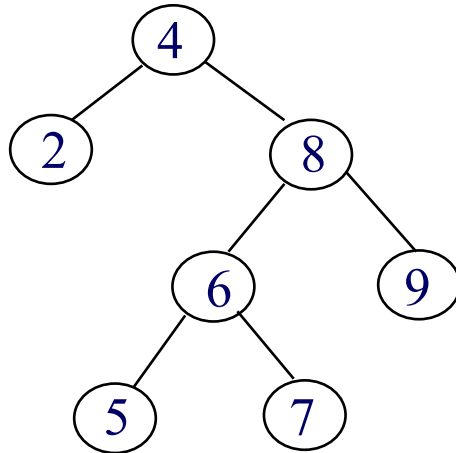
- **Definição:**

- Uma árvore binária é uma estrutura de dados útil quando precisam ser tomadas decisões bidirecionais em cada ponto de um processo.
- O Grau de cada nó é menor ou igual a 2 (Sub-árvores da esquerda e da direita).
- Se grau = 1, deve ser especificado se a sua Sub-árvore é a da esquerda ou a da direita.
- **Árvore Estritamente Binária:** é a árvore onde todo o nó que não é folha possui Sub-árvores a esquerda e a direita.
- Uma **árvore binária completa** é uma árvore estritamente binária sendo que todas as folhas devem estar no mesmo nível.

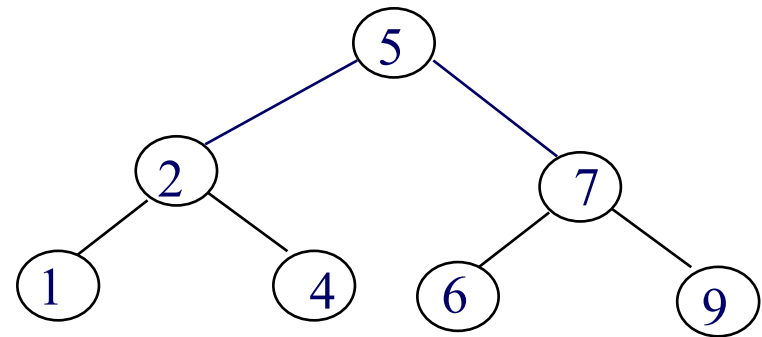
Árvores Binárias

- Representação Estrutural:

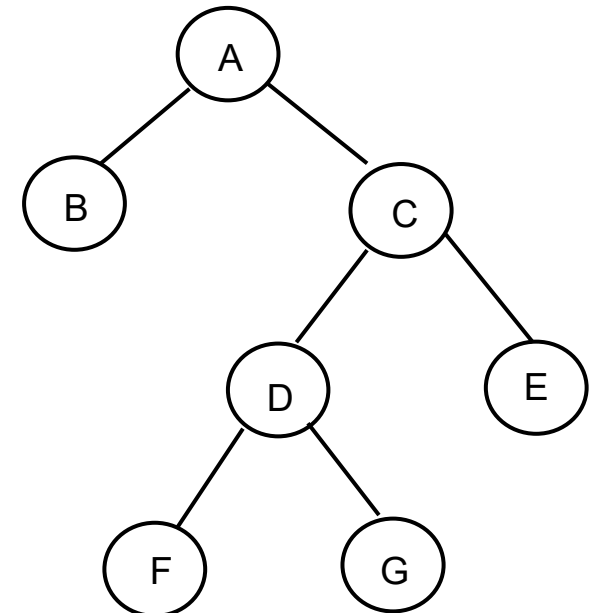
Árvore Estritamente Binária



Árvore Binária Completa



- Como construir uma árvore?
- Como percorrer uma árvore ?
- Aplicações de árvores binárias
- Exemplos:

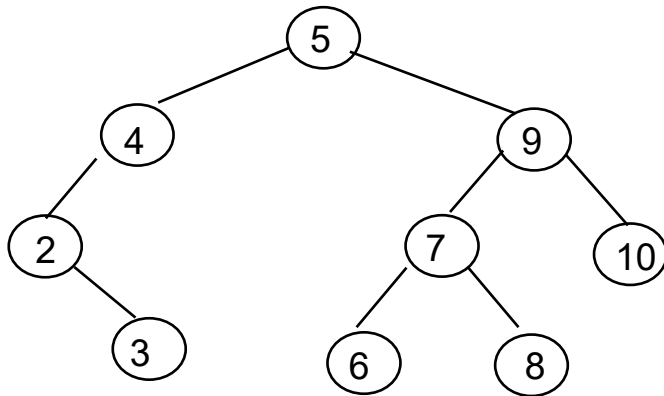


Árvores Binárias - Percurso

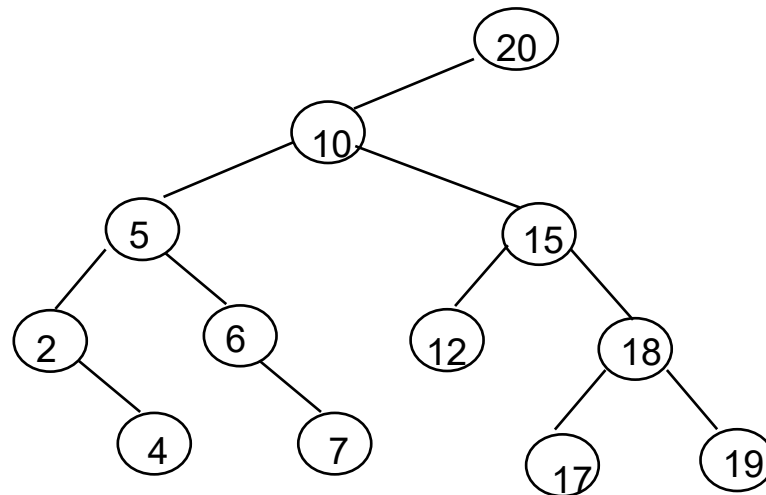
- **A natureza recursiva de uma árvore binária:**
 - Existem três métodos recursivos para que possamos percorrer uma árvore passando por todos os seus elementos:
 - **Em Pré-ordem**
 - 1º. visitamos a raiz
 - 2º. Sub-árvore esq. em pré-ordem (Centro, Esquerda, Direita)
 - 3º. Sub-árvore dir. em pré-ordem
 - **Em Ordem**
 - 1º. Sub-árvore esq. em ordem
 - 2º. visitamos a raiz (Esquerda, Centro, Direita)
 - 3º. Sub-árvore dir. em ordem.
 - **Em Pós- Ordem**
 - 1º. Sub-árvore esq. em pós-ordem
 - 2º. Sub-árvore dir. em pós-ordem (Esquerda, Direita, Centro)
 - 3º. Visitamos a raiz

Árvores Binárias - Percurso

- Exemplos:



- Pré-ordem: 5, 4, 2, 3, 9, 7, 6, 8, 10
- Em ordem: 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
- Pós-ordem: 3, 2, 4, 6, 8, 7, 10, 9, 5



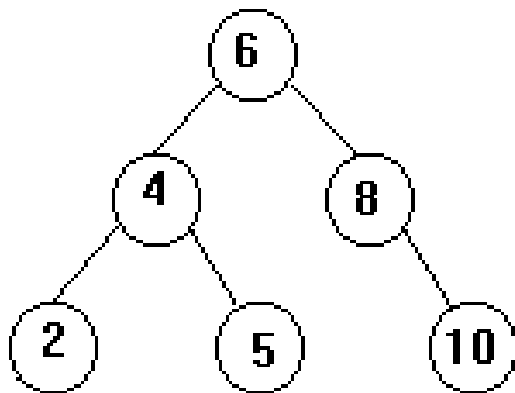
- Pré-ordem: 20, 10, 5, 2, 4, 6, 7, 15, 12, 18, 17, 19
- Em ordem: 2, 4, 5, 6, 7, 10, 12, 15, 17, 18, 19, 20
- Pós-ordem: 4, 2, 7, 6, 5, 12, 17, 19, 18, 15, 10, 20

Árvores Binárias de Pesquisa

- **Regra Geral de Inserção:**

- Os valores menores devem ficar a esquerda da raiz e os maiores a direita.
- Os valores repetidos não devem ser inseridos.
- As inserções sempre são feitas nas folhas, dessa forma, deve se percorrer a árvore até encontrar a folha que será o pai do novo elemento a ser inserido.
- O percurso é baseado no valor da informação que está sendo inserida. Se o novo elemento for menor que o nó comparado, deve andar para a esquerda, caso contrário deve andar para a direita.

- **Exemplo**



- **Exercício:**

- Crie uma árvore com os seguintes nós:
14, 15, 4, 9, 7, 18, 2, 5, 16, 4, 20, 17, 9, 5.

Árvores Binárias de Pesquisa

```
#include <stdio.h>
```

```
typedef struct nodo
{
    int      info;
    struct nodo *pai;
    struct nodo *f_esq;
    struct nodo *f_dir;
    char      deletado;
} T_nodo;
```

```
typedef struct arvore
{
    struct nodo *raiz;
    int      qtd;
} T_arvore;
```

```
T_arvore *parvore;
```

```
T_arvore *inicializa_arvore();
T_nodo *cria_nodo(int, T_nodo *);
void insere(int, T_arvore *);
T_nodo *consulta(int, T_arvore *);
void ordem(T_nodo *);
void pre_ordem(T_nodo *);
void pos_ordem(T_nodo *);
void retira(int, T_arvore *);
```

```
T_arvore *inicializa_arvore()
{
    T_arvore *nova_arvore;
    nova_arvore=(T_arvore *) malloc(sizeof(struct arvore));
    if (nova_arvore == NULL)
    {
        printf("\n Memoria insuficiente para alocar estrutura");
        exit(1);
    }
    nova_arvore->raiz=NULL;
    nova_arvore->qtd=0;
    return(nova_arvore);
}
```

Árvores Binárias de Pesquisa

```
main()
{ char opcao; int informacao=0;
  parvore = inicializa_arvore();
  do
  { printf("\n (I)ncluir (C)onsultar (R)emover (O)rdem Pr(E)-Ordem Po(s)-Ordem (F)im: ");
    scanf("%c",&opcao);
    if ((opcao == 'I')||(opcao=='i'))
    { printf("\n Entre com a informacao : ");
      scanf("%d",&informacao);
      insere(informacao, parvore);
    }
    else if ((opcao == 'C')||(opcao=='c'))
    { printf("\n Entre com a informacao : ");
      scanf("%d",&informacao);
      consulta(informacao,parvore);
    }
    else if ((opcao == 'O')||(opcao == 'o'))
    { ordem(parvore->raiz);
    }
    else if ((opcao == 'E')||(opcao == 'e'))
    { pre_ordem(parvore->raiz);
    }
    else if ((opcao == 'S')|| (opcao == 's'))
    { pos_ordem(parvore->raiz);
    }
    else if ((opcao == 'R')|| (opcao == 'r'))
    { printf("\n Entre com a informacao : ");
      scanf("%d",&informacao);
      retira(informacao, parvore);
    }
    getchar();
  } while ((opcao != 'F') && (opcao != 'f'));
}
```

Árvores Binárias de Pesquisa

```
T_nodo *cria_nodo(int n, T_nodo *p)
{
    T_nodo *novo;
    novo=(T_nodo *) malloc(sizeof(struct nodo));
    if (novo == NULL)
    {
        printf("\n Memoria insuficiente para alocar estrutura");
        exit(1);
    }
    novo->info=n;
    novo->pai=p;
    novo->f_esq=NULL;
    novo->f_dir=NULL;
    novo->deletado='f';
    return(novo);
}
```

```
void pre_ordem(T_nodo *sub_raiz)
{
    if (sub_raiz != NULL)
    {
        if (sub_raiz->deletado == 'V')
            printf("\n * %d",sub_raiz->info);
        else
            printf("\n %d",sub_raiz->info);
        pre_ordem(sub_raiz->f_esq);
        pre_ordem(sub_raiz->f_dir);
    }
}
```

Árvores Binárias de Pesquisa

```
void insere(int n, T_arvore *parvore)
{ T_nodo *p, *aux;
  if (parvore->raiz == NULL)
  { parvore->raiz = cria_nodo(n,NULL);
  }
  else
  { p=parvore->raiz;
    aux=parvore->raiz;
    while (n != p->info && aux != NULL)
    { p=aux;
      if (n < p->info)
        aux = p->f_esq;
      else
        aux = p->f_dir;
    }
    if (n == p->info)
    { printf("\n Numero Repetido");
      return;
    }
  }
```

```
    else if (n < p->info)
    { p->f_esq=cria_nodo(n, p);
    }
    else
    { p->f_dir=cria_nodo(n, p);
    }
  }
  parvore->qtd++;
}
```

```
void ordem(T_nodo *sub_raiz)
{ if (sub_raiz != NULL)
  { ordem(sub_raiz->f_esq);
    if (sub_raiz->deletado == 'V')
      printf("\n *%d",sub_raiz->info);
    else
      printf("\n %d",sub_raiz->info);
    ordem(sub_raiz->f_dir);
  }
}
```

Árvores Binárias de Pesquisa

```
void retira(int n, T_arvore *parvore)
{ T_nodo *aux=parvore->raiz, *remover=parvore->raiz;
  if (parvore->raiz == NULL)
  { printf("\n Arvore sem elementos");
  }
  else
  { while ((aux != NULL) && (n != remover->info))
    {   remover = aux;
        if (n < remover->info)
            aux = remover->f_esq;
        else
            aux = remover->f_dir;
    }
    if (n == remover->info)
    { remover->deletado='V'; // remove logicamente
      parvore->qtd--;
    }
  }
```

Continuação na próxima transparência

Árvores Binárias de Pesquisa

```
while ((remover != NULL) && (remover->deletado == 'V'))
{
    if ((remover->f_esq == NULL) && (remover->f_dir == NULL))
    {
        if (remover != parvore->raiz)
        {
            aux=remover->pai;        // remove fisicamente um nodo
            if (aux->f_esq == remover)
                aux->f_esq=NULL;
            else
                aux->f_dir=NULL;
        }
        else
        {
            parvore->raiz=NULL;    // remove fisicamente a raiz
        }
        aux = remover;
        free(aux);
    }
    remover=remover->pai
}
}
else
{
    printf("\n Elemento nao encontrado");
}
```

Árvores Binárias de Pesquisa

ARTUR KRONBAUER

```
T_nodo *consulta(int n, T_arvore *parvore)
{ T_nodo *p, *aux;
  p=parvore->raiz;
  aux=parvore->raiz;
  while ((n != p->info) && (aux != NULL))
  { p=aux;
    if (n < p->info)
      aux = p->f_esq;
    else
      aux = p->f_dir;
  }
  if (n == p->info)
  { if (p->deletado != 'V')
      printf("\n Informacao Existente");
    else
      printf("\n Informacao removida logicamente");
    return(p);
  }
```

```
else
{ printf("\n Informacao Inexistente");
  return(NULL);
}
```

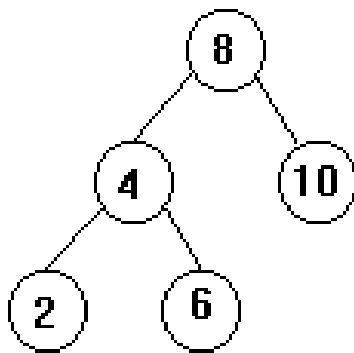
```
void pos_ordem(T_nodo *sub_raiz)
{ if (sub_raiz != NULL)
  { pos_ordem(sub_raiz->f_esq);
    pos_ordem(sub_raiz->f_dir);
    if (sub_raiz->deletado == 'V')
      printf("\n *%d",sub_raiz->info);
    else
      printf("\n %d",sub_raiz->info);
  }
}
```


Árvores AVL

- **Definição:**

- Uma árvore AVL é uma árvore binária de busca construída de tal modo que a altura de sua Sub-árvore direita difere da altura da Sub-árvore esquerda de no máximo 1.

- **O que pode acontecer quando um novo nó é inserido numa árvore balanceada ?**



- Nós 9 ou 11 podem ser inseridos sem balanceamento . Sub-árvore com raiz 10 passa a ter uma Sub-árvore e Sub-árvore com raiz 8 vai ficar melhor balanceada !
- Inserção dos nós 1, 3, 5 ou 7 requerem que a árvore seja rebalanceada!

- **Fator de Balanceamento de um nó:**

- É a altura da Sub-árvore direita do nó menos a altura da Sub-árvore esquerda do nó .

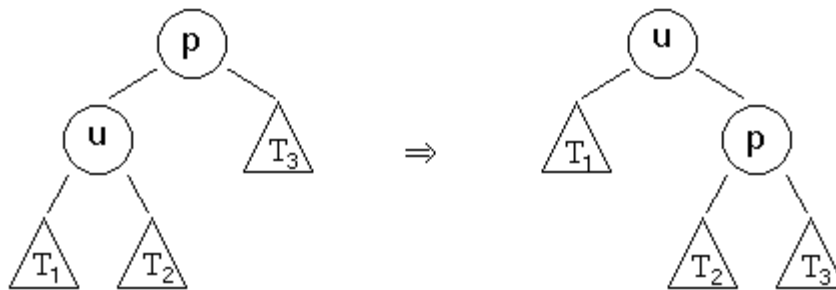
$$FB = \text{altura direita} - \text{altura esquerda}$$

Se todos os FB forem [-1, 0, 1] a árvore está balanceada.

Árvores AVL

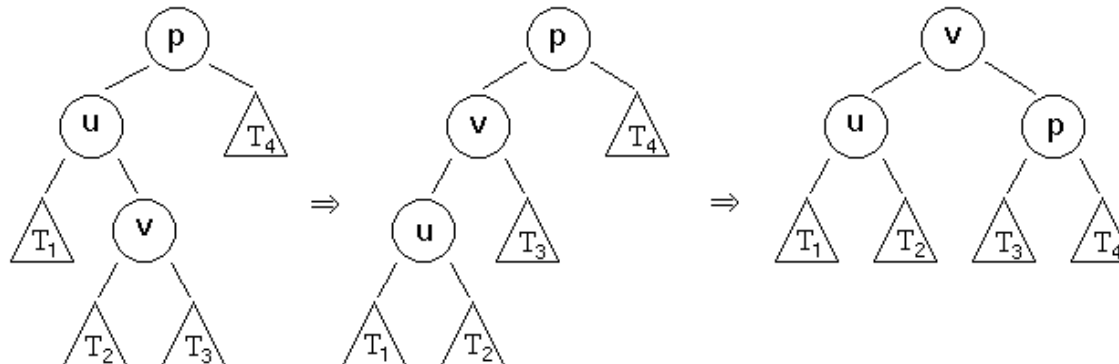
• Rebalanceamento:

- Nos casos abaixo considere **P** como sendo o nó raiz de uma Sub-árvore desbalanceada e **U** como sendo o nó filho dessa raiz.
- **Caso 1:** Altura Esquerda de P > Altura Direita de P
 - **Caso 1.1 :** Altura Esquerda de U > Altura Direita de U



Rotação a direita

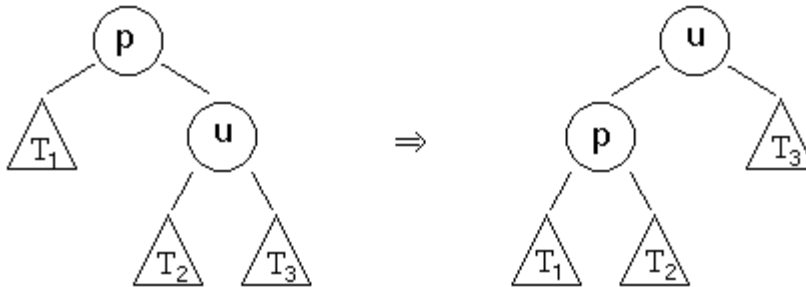
- **Caso 1.2 :** Altura Esquerda de U < Altura Direita de U



Rotação para a esquerda e em seguida para a direita

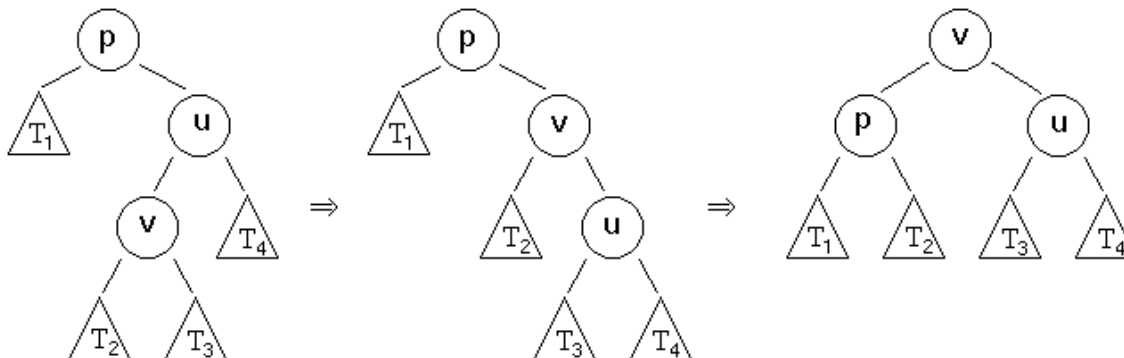
Árvores AVL

- **Caso 2:** Altura Direita de P > Altura Esquerda de P
 - **Caso 1.2:** Altura Direita de U > Altura Esquerda de U



Rotação a esquerda

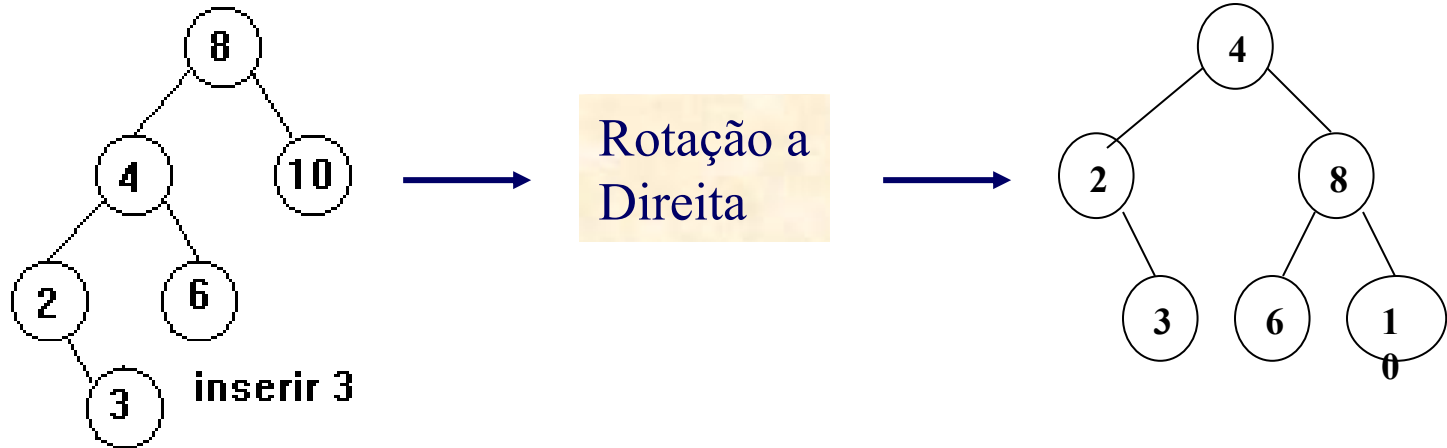
- **Caso 2.2 :** Altura Esquerda de U > Altura Direita de U



Rotação para a direita e em seguida para a esquerda

Árvores AVL

Exemplos de Rotações (Rotação simples a direita):

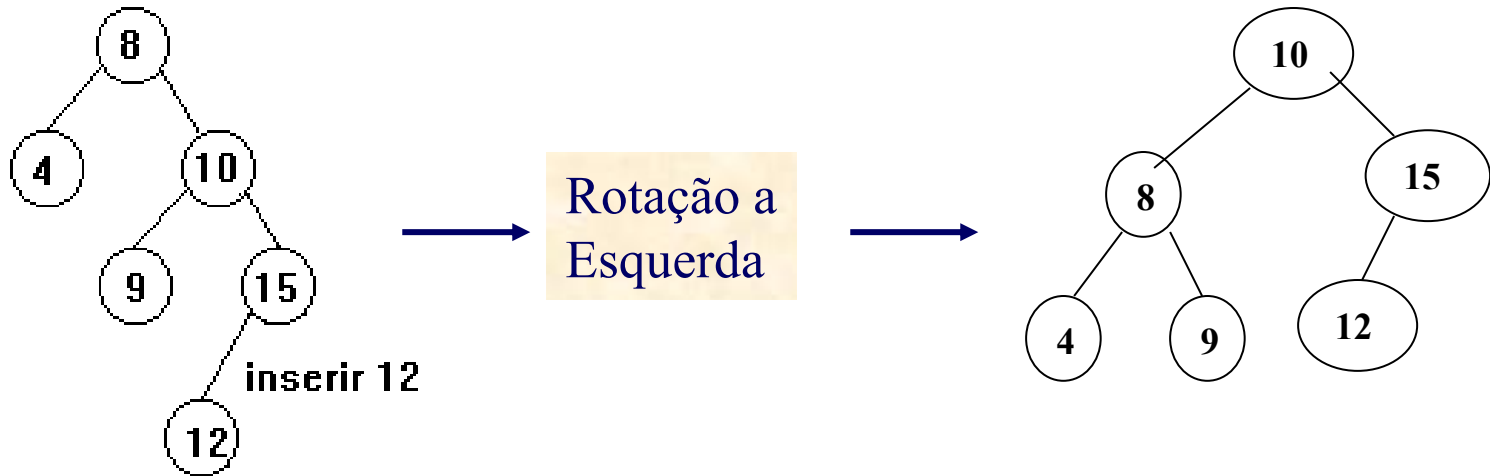


Exemplos de Rotações (Rotação dupla a direita):

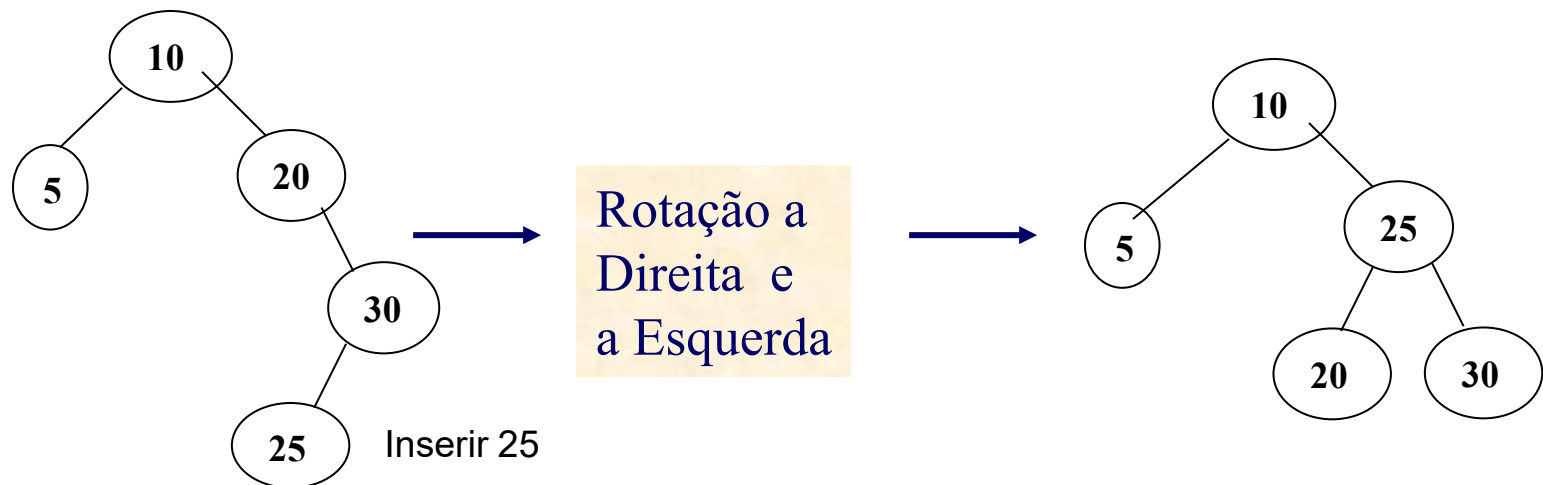


Árvores AVL

- Exemplos de Rotações (rotação simples a esquerda) :



- Exemplos de Rotações (Rotação dupla a esquerda):



Árvores AVL

- **Regras para as rotações:**

- **Rotação Simples a Direita:** rotaciona o U sobre o P para a direita, sendo que o filho da direita de U passa a ser o filho da esquerda de P.
- **Rotação Simples a Esquerda:** rotaciona o U sobre o P para a esquerda, sendo que o filho da esquerda de U passa a ser o filho da direita de P.
- **Rotação Dupla a Direita:** rotaciona o V sobre U para a esquerda, sendo que o filho da esquerda de V passa a ser o filho da direita de U. Após, rotaciona V sobre P para a direita, sendo que o filho da direita de V passa a ser o filho da esquerda de P.
- **Rotação Dupla a Esquerda:** rotaciona o V sobre U para a direita, sendo que o filho da direita de V passa a ser o filho da esquerda de U. Após, rotaciona V sobre P para a esquerda, sendo que o filho da esquerda de V passa a ser o filho da direita de P.

Árvores - B

- **Definição:**

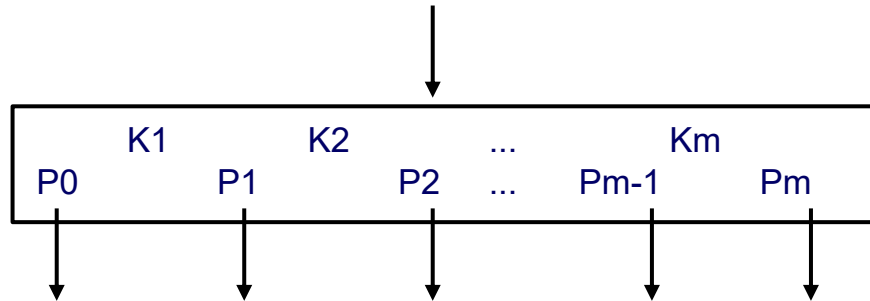
- É a Construção e manutenção de árvores de busca de grandes dimensões.
- Ponteiros referem-se a áreas de memória secundária, em vez de representarem endereços da memória principal.
- Busca: acesso a disco (com os inerentes atrasos de acesso).
- Sub-árvores representadas em unidades, do ponto de vista de acesso
→ **páginas**
- Reduz o número de acessos ao disco.
- Necessita de esquema de crescimento controlado.
- Todo nó, exceto a raiz, deve possuir entre **n** e **$2n$** chaves, para uma dada constante **n** .

- **Características:**

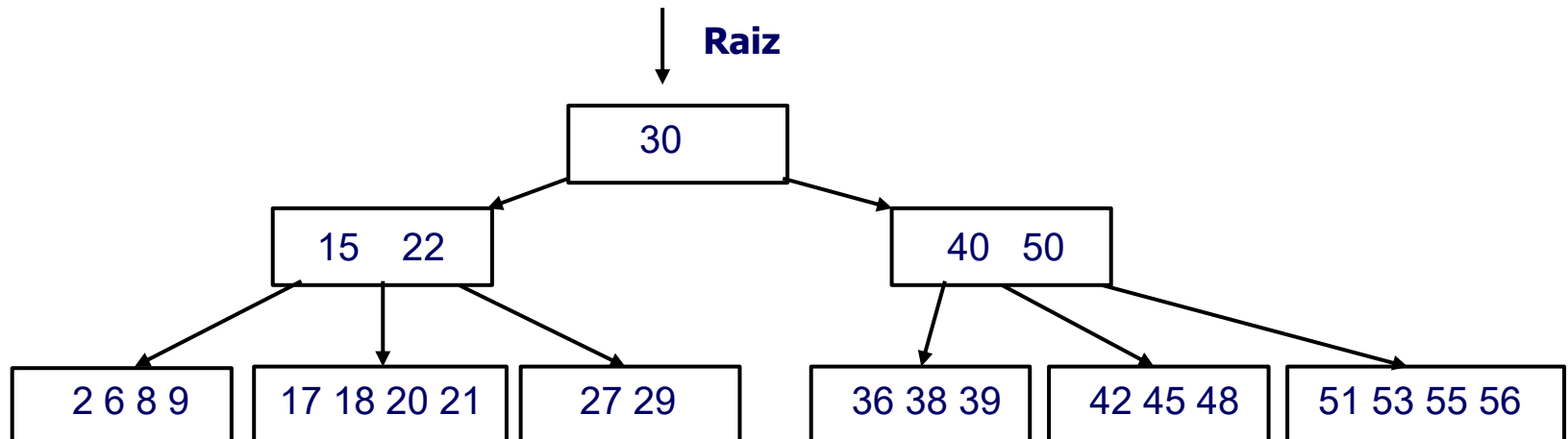
- Cada página (nó) contém no máximo, **$2n$** elementos (chaves);
- cada página, exceto a que contém a raiz, contém no mínimo **n** chaves;
- os nós chamados folhas não têm descendentes e os demais (nós de derivação) possuem **$m + 1$** descendentes, onde **m** é a quantidade de chaves;
- todas as folhas têm o mesmo nível.

Árvores - B

- Representação Estrutural:



- Exemplo: Árvore B (ordem 2):



Árvores B

- **Regras para redistribuir chaves:**

- 1) Redistribuir a chave mais a esquerda de uma página que extrapolou os limites da ordem. Suba o elemento mais a esquerda para a página pai e desça o elemento de ligação para a página irmã esquerda.
 - Caso não seja possível executar a redistribuição porque a página irmão está cheia ou não exista, passe para a segunda regra.
- 2) Redistribuir a chave mais a direita de uma página que extrapolou os limites da ordem. Suba o elemento mais a direita para a página pai e o elemento de ligação para a página irmã direita.
 - Caso não seja possível executar a redistribuição porque a página irmão está cheia ou não exista, passe para a terceira regra.
- 3) Quebre em duas a página que extrapolou os limites da ordem e suba o elemento do meio para a página pai.