

# 事件 (事件标志组)

## 事件的概念

- ① 事件是一种实现任务间同步通信的机制
- ② 事件通信只能是事件类型的通信，无数据传输
- ③ 可以实现一对多，多对多的同步，可以是任意一个事件发生时唤醒多个任务进行事件处理；也可以是几个事件都发生后才唤醒任务进行事件处理

## 事件的特点

- 事件只与任务相关联，事件相互独立，一个 32 位的事件集合用于标识该任务发生的事件类型，其中每一位表示一种事件类型（0 表示该事件类型未发生、1 表示该事件类型已经发生），一共 24 种事件类型
- 事件仅用于同步，不提供数据传输功能
  - 事件无排队性，即多次向任务设置同一事件(如果任务还未来得及读走)，等效于只设置一次
  - 允许多个任务对同一事件进行读写操作
  - 支持事件等待超时机制
  - 事件信息标记有三个属性，分别是逻辑与、逻辑或以及是否清除标记

## 事件的应用场景 (对比信号量)

- ① 事件可用于多种场合，它能够在一定程度上替代信号量，用于任务与任务间，中断与任务间的同步
- ② 一个任务或中断服务例程发送一个事件给事件对象，而后等待的任务被唤醒并对相应的事件进行处理。与信号量不同的是，事件的发送操作是不可累计的，而信号量的释放动作是可累计的。
- ③ 事件接收任务可等待多种事件，即多个事件对应一个任务或多个任务。信号量只能识别单一同步动作，而不能同时等待多个任务的同步

## 事件的运作机制

- ① 用户可以自定义通过传入参数 `xWaitForAllBits` 选择读取模式，是等待所有感兴趣的事件还是等待感兴趣的任意一个事件
- ② 设置事件时，对指定事件写入指定的事件类型，设置事件集合的对应事件位为 1，可以一次同时写多个事件类型，设置事件成功可能会触发任务调度
- ③ 清除事件时，根据传入参数事件句柄和待清除的事件类型，对事件对应位进行清 0 操作。

## 事件控制块

事件标志组存储在一个 `EventBits_t` 类型的变量中，该变量在事件组结构体中定义

## 事件的函数接口

- 事件创建函数**  
`xEventGroupCreate()`
- `xEventGroupCreate()` 用于创建一个事件组，并返回对应的句柄
  - FreeRTOSConfig.h 定义宏 `configSUPPORT_DYNAMIC_ALLOCATION` 为 1
  - 把 FreeRTOS/source/event\_groups.c 这个 C 文件添加到工程中
- 事件删除函数**  
`vEventGroupDelete()`
- `vEventGroupDelete()`，使用它就能将事件进行删除
  - 当系统不再使用事件对象时，可以通过删除事件对象控制块来释放系统资源
- 事件组置位函数**  
`xEventGroupSetBits()` (任务)
- `xEventGroupSetBits()` 用于置位事件组中指定的位，当位被置位之后，阻塞在该位上的任务将会被解锁
  - 使用该函数接口时，通过参数指定的事件标志来设定事件的标志位，然后遍历等待在事件对象上的事件等待列表，判断是否有任务的事件激活要求与当前事件对象标志值匹配，如果有，则唤醒该任务
- 事件组置位函数**  
`xEventGroupSetBitsFromISR()` (中断)
- `EventBits_t xEventGroupSetBits( EventGroupHandle_t xEventGroup, const EventBits_t uxBitsToSet );`
  - `xEventGroupSetBitsFromISR()` 是 `xEventGroupSetBits()` 的中断版本
  - FreeRTOS 是不允许不确定的操作在中断和临界段中发生的(会造成中断返回时间的不确定性)`xEventGroupSetBitsFromISR()` 给 FreeRTOS 的守护任务发送一个消息，让置位事件组的操作在守护任务里面完成，守护任务是基于调度锁而非临界段的机制来实现的，其优先级由 FreeRTOSConfig.h 中的 `configTIMER_TASK_PRIORITY` 来定义，要想使用该函数，必须把 `configUSE_TIMERS` 和 `INCLUDE_xTimerPendFunctionCall` 这些宏在 FreeRTOSConfig.h 中都定义为 1，并且把 FreeRTOS/source/event\_groups.c 这个 C 文件添加到工程中编译
- 等待事件函数**  
`xEventGroupWaitBits()`
- 通过这个函数，任务可以知道事件标志组中的哪些位，有什么事件发生了，然后通过“逻辑与”、“逻辑或”等操作对感兴趣的事件进行获取，并且这个函数实现了等待超时机制，当且仅当任务等待的事件发生时，任务才能获取到事件信息
  - 在这段时间中，如果事件一直没发生，该任务将保持阻塞状态以等待事件发生，当其它任务或中断服务程序往其等待的事件设置对应的标志位，该任务将自动从阻塞态转为就绪态
  - 当任务等待的时间超过了指定的阻塞时间，即使事件还未发生，任务也会自动从阻塞态转移为就绪态
- `xEventGroupClearBits()` 与 `xEventGroupClearBitsFromISR()`**
- `xEventGroupClearBits()` 与 `xEventGroupClearBitsFromISR()` 都是用于清除事件组指定的位
  - `xEventGroupClearBits()` 函数不能在中断中使用，而是由具有中断保护功能的 `xEventGroupClearBitsFromISR()` 来代替，中断清除事件标志位的操作在守护任务（也叫定时器服务任务）里面完成
  - 守护进程的优先级由 FreeRTOSConfig.h 中的宏 `configTIMER_TASK_PRIORITY` 来定义，要想使用该函数必须把 FreeRTOS/source/event\_groups.c 这个 C 文件添加到工程中
- `EventBits_t xEventGroupClearBits( EventGroupHandle_t xEventGroup, const EventBits_t uxBitsToClear );`
- `BaseType_t xEventGroupClearBitsFromISR( EventGroupHandle_t xEventGroup, const EventBits_t uxBitsToClear );`