

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ ИНФОРМАТИКА И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

КАФЕДРА КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ И СЕТИ (ИУ6)

Дисциплина: Вычислительная математика

НАПРАВЛЕНИЕ ПОДГОТОВКИ 09.03.01 Информатика и вычислительная техника

ОТЧЕТ

по домашнему заданию № 1

Студент	<u>ИУ6-62Б</u> (Группа)	(Подпись, дата)	С.В. Астахов (И.О. Фамилия)
Преподаватель		(Подпись, дата)	- (И.О. Фамилия)

Введение

Цель работы: Изучение метода Гаусса численного решения квадратной СЛАУ с невырожденной матрицей, оценка числа обусловленности матрицы и исследование его влияния на погрешность приближенного решения. Изучение метода прогонки решения СЛАУ с трехдиагональной матрицей.

Часть 1

Задание

- реализовать метод Гаусса решения СЛАУ;
- провести решение двух заданных СЛАУ методом Гаусса, вычислить нормы невязок полученных приближенных решений, их абсолютные и относительные погрешности (использовать 1-норму и бесконечную норму);
- сравнить полученные результаты с результатами, полученными при использовании встроенной процедуры метода Гаусса;
- с использованием реализованного метода Гаусса найти A_1^{-1} и A_2^{-1} . Проверить выполнение равентв $A_i * A_i^{-1} = E$;
- для каждой системы оценить порядок числа обусловленности матрицы системы и сделать вывод о его влиянии на точность полученного приближенного решения и отвечающую ему невязку.

Ход работы

Метод Гаусса — классический метод решения системы линейных алгебраических уравнений (СЛАУ). Это метод последовательного исключения переменных, когда с помощью элементарных преобразований система уравнений приводится к равносильной системе треугольного вида (прямой ход), из которой последовательно, начиная с последних (по номеру), находятся все переменные системы (обратный ход).

Код программы в GNU Octave, содержащий исходные данные:

% === Исходные данные ===

```
-66.3090
0.4560
             -0.0570
                             -1.1770
                                               0.4560;
              -2.9090
23.2720
                                              23.8720
];
F2 = [33.6130; 710.3420; 0.9490; 57.6730];
D2 = [2; 60; -1; 5];
% === Метод Гаусса ===
function G = Gauss(A, F)
    [imax, jmax] = size(A);
AF = [A F];
      % Приведение матрицы к треугольной методом Гаусса
      % AF = rref([AF])
            for j = 1:jmax
                  % Нормализация
                  AF(j, :) = AF(j, :) / AF(j, j);
for i = [1:j-1 j+1:imax]
                         AF(i, :) = AF(i, :) - (AF(i, :) *
AF(i, j));
                  end
            end
      disp('Решение СЛАУ методом Гаусса:')
      X = AF(:, 5:1:end);
      disp(X);
      G = X;
end
function [G] = Gauss2(A)
    N = size(A, 1);
    E = eye(N);
    G = Gauss(A, E);
% === Вычисление значений ===
disp('Решение СЛАУ 1 реализованным методом:');
X1 = Gauss(A1, F1);
disp('Решение СЛАУ 2 реализованным методом:');
X2 = Gauss(A2, F2);
disp(' ');
disp('Решение СЛАУ 1 встроенным методом:');
X11 = A1 \setminus F1
disp(X11);
disp('Решение СЛАУ 2 встроенным методом:');
X22 = A2 \setminus F2 ;
disp(X22);
disp(' ');
R1 = F1 - A1*X1;
disp('Невязка первой матрицы: ');
disp(R1);
R2 = F2 - A2*X2;
disp('Невязка второй матрицы: ');
disp(R2);
disp('')
disp('Нормы невязки СЛАУ 1:');
```

```
norm1_1 = norm(R1, 1)
norm1_inf = norm(R1', inf)
disp(' ');
disp('Нормы невязки СЛАУ 2:');
norm2_1 = norm(R2, 1)
norm2_inf = norm(R2, inf)
disp(' ')
disp('Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ1')
%Абсолютная погрешность по единочной норме
abs_norm1_1 = norm(D1-X1,1)
%Абсолютная погрешность по бесконечной норме
abs\_norm1\_inf = norm(D1-X1, inf)
%Относительная погрешность по единочной норме
delta_norm1_1 = norm(D1-X1,1)/norm(D1,1)
%Относительная погрешность по бесконечной норме
delta_norm1_inf = norm(D1-X1,inf)/norm(D1,inf)
disp(' ')
disp('Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ2')
%Абсолютная погрешность по единочной норме
abs_norm2_1 = norm(D2-X2,1)
%Абсолютная погрешность по бесконечной норме
abs_norm2_inf = norm(D2-X2,inf)
%Относительная погрешность по единочной норме
delta_norm2_1 = norm(D2-X2,1)/norm(D2,1)
%Относительная погрешность по бесконечной норме
delta_norm2_inf = norm(D2-X2,inf)/norm(D2,inf)
format bank
disp(' ')
disp('A1^-1: ');
A1_1 = Gauss2(A1);
disp('A1^-1 * A1:');
disp(A1*A1_1);
disp(' ')
disp('A2^-1: ');
A2 1 = Gauss2(A2);
disp('A2^{-1} * A2:');
disp(A2*A2_1);
format short
disp('')
disp('Числа обусловленности СЛАУ 1:');
cond1_1 = cond(A1, 1);
fprintf('Число обусловленности, с помощью единичной
нормы: %6.3f \n', cond1_1);
cond1_inf = cond(A1,inf);
fprintf('Число обусловленности, с помощью бесконечной
нормы: %6.3f \n', cond1_inf);
disp(' ')
fprintf('Числа обусловленности СЛАУ 2: \n');
cond2_1 = cond(A2, 1);
fprintf('Число обусловленности, с помощью единичной
нормы: %6.3f \n',cond2_1);
```

```
cond2_inf = cond(A2, inf);
fprintf('Число обусловленности, с помощью бесконечной
нормы: %6.3f \n',cond2_inf);
```

Результаты работы программы:

1) Решения СЛАУ реализованным методом

```
Решение СЛАУ 1 реализованным методом:
Решение СЛАУ методом Гаусса:
10.00000
1.00000
30.00000
-40.00000
Решение СЛАУ 2 реализованным методом:
Решение СЛАУ методом Гаусса:
2.0000
60.0000
-1.0000
5.0000
```

2) Нормы невязок полученных решений

```
Hopмы невязки для СЛАУ 1:
norm1_1 = 1.2079e-13
norm1_inf = 9.2371e-14

Hopмы невязки для СЛАУ 2:
norm2_1 = 0.000000000022717
norm2 inf = 0.0000000000020123
```

3) Погрешности решений СЛАУ

```
Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ 1 abs_norm1_1 = 2.2649e-14 abs_norm1_inf = 1.0658e-14 delta_norm1_1 = 2.7961e-16 delta_norm1_inf = 2.6645e-16

Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ 2 abs_norm2_1 = 0.000000072819 abs_norm2_inf = 0.0000000064270 delta_norm2_1 = 0.0000000010709 delta_norm2_inf = 0.0000000010712
```

4) Результатами при использовании встроенного метода решения СЛАУ

```
norm1_inf = 4.9738e-14
Нормы невязки для СЛАУ 2:
norm2_1 = 1.6420e-13
norm2\_inf =
              1.1369e-13
Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ 1
abs_norm1_1 = 2.1649e-14
abs_norm1_inf = 1.0658e-14
delta_norm1_1 = 2.6728e-16
                  2.6728e-16
delta norm1 inf =
                    2.6645e-16
Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ 2
abs norm2 1 = 0.0000015842
abs norm2 inf = 0.00000013982
delta norm2 1 = 0.0000000023297
delta norm2 inf = 0.0000000023304
5) Обратные матрицы
A1^-1:
Решение СЛАУ методом Гаусса:
   0.02 0.00 0.03 -0.03
  -0.00 \quad -0.01 \quad 0.01 \quad -0.00
  -0.03 0.01 0.12 -0.07
  -0.00 \quad -0.00 \quad -0.01
                       0.08
A1^-1 * A1:
   1.00
        0.00 - 0.00
                       -0.00
         1.00 0.00 -0.00
  -0.00
         0.00
                1.00 -0.00
  -0.00
  -0.00 0.00 0.00 1.00
A2^{-1}:
Решение СЛАУ методом Гаусса:
   -1096900.00 137100.00
                                2885099.99 -1096800.00
                              26827459.95 -10200759.98
59900.00 -22800.00
  -10201573.31
                  1275096.66
     -22800.00
                     2850.00
    -237146.67
                    29643.33
                                  622945.00 -237145.00
A2^{-1} * A2:
   1.00 0.00 0.00 -0.00
  -0.00
         1.00 0.00 -0.00
  -0.00
         0.00 \quad 1.00 \quad -0.00
         0.00 0.00 1.00
  -0.00
6) Числа обусловленности
Числа обусловленности СЛАУ 1:
Число обусловленности, с помощью единичной нормы: 24.406
Число обусловленности, с помощью бесконечной нормы: 32.429
Числа обусловленности СЛАУ 2:
Число обусловленности, с помощью единичной нормы:
28865938592.905
Число обусловленности, с помощью бесконечной нормы:
72709218091.407
```

Часть 2

Задание

- реализовать метод прогонки;
- проверить выполнение достаточных условий применимости для системы из своего варианта;
- провести численное решение системы из своего варианта методом прогонки найти норму его невязки;
- экспериментально проверить устойчивость найденного решения к малым возмущениям исходных данных, для чего изменить несколько коэффициентов в правой части на +0.01, найти решение возмущенной системы и сравнить его с исходным.

Ход работы

Метод прогонки используется для решения систем линейных уравнений вида Ax=F, где A — трёхдиагональная матрица. Представляет собой вариант метода последовательного исключения неизвестных.

Система уравнений Ах=F равносильна соотношению:

$$A_i X_{i-1} + B_i X_i + C_i X_{i+1} = F_i$$

Метод прогонки основывается на предположении, что искомые неизвестные связаны рекуррентным соотношением:

$$x_i = \alpha_{i+1} x_{i+1} + \beta_{i+1}$$
, где $i = n-1, n-2, ..., 1$.

Коэффициенты определяются следующими выражениями:

$$\left\{egin{aligned} lpha_{i+1} &= rac{-C_i}{A_ilpha_i+B_i} \ eta_{i+1} &= rac{F_i-A_ieta_i}{A_ilpha_i+B_i} \end{aligned}
ight.$$

Код программы, содержащий исходные данные:

% === Исходные данные ===

```
a = [-1; 1; 1; -1; 1];
b = [50; 90; 125; 110; 85; 70];
c = [1; 1; -1; 0; 1];
d = [10; -9; 12; 11; 9; 8];
A = diag(a, -1) + diag(b, 0) + diag(c, 1);
```

% === Проверка условий применимости метода ===

```
function Check(a, b, c)
    res = 'TRUE';
    for i=1 : 6
        if abs(c(i)) < abs(a(i)) + abs(b(i))
        res = 'FALSE';</pre>
```

```
end
         end
     disp(res);
end
disp(A);
N = size(A, 1);
% === Вычисления ===
а = [0; а]; % Добавляем элемент в начало вектора а
с = [c; 0]; % Добавляем элемент в конец вектора с
% Прямая прогонка
alpha = zeros(N, 1); % Инициализация нулями
beta = zeros(N, 1);
y = zeros(N, 1);
y(1) = b(1);
alpha(1) = -c(1) / y(1);
beta(1) = d(1) / y(1);
for i = 2:N
    y(i) = b(i) + a(i) * alpha(i - 1);
    alpha(i) = -c(i) / y(i);
    beta(i) = (d(i) - a(i) * beta(i - 1)) / y(i);
end
disp('Выполнение достаточных условий');
Check (alpha, beta, y);
% Обратная прогонка
x = zeros(N, 1);
x(N) = beta(N);
for i = 1:N-1
    x(N-i) = alpha(N-i) * x(N-i + 1) + beta(N-i);
end
% Вывод значений
disp('Альфа');
fprintf(' %f ',alpha);
fprintf('\n');
disp('Бета');
fprintf(' %f ',beta);
fprintf('\n');
disp('X');
disp(x);
r=d-A*x;
disp('Невязка');
disp(r);
norm_1 = norm(r, 1)
disp('Единичная норма невязки:');
disp(norm_1)
norm_inf = norm(r, inf);
disp('Бесконечная норма невязки:');
disp(norm_inf)
% === Проверка устойчивости решения ===
disp('=======')
```

```
d1=d+0.01;
% Прямая прогонка
alpha = zeros(N, 1); % Инициализация нулями
beta = zeros(N, 1);
y = zeros(N, 1);
y(1) = b(1);
alpha(1) = -c(1) / y(1);
beta(1) = d1(1) / y(1);
for i = 2:N
    y(i) = b(i) + a(i) * alpha(i - 1);
    alpha(i) = -c(i) / y(i);
    beta(i) = (d(i) - a(i) * beta(i - 1)) / y(i);
end
x = zeros(N, 1);
x(N) = beta(N);
for i = 1:N-1
    x(N-i) = alpha(N-i) * x(N-i + 1) + beta(N-i);
end
%Вывод значений
disp('Устойчивость к малым возмущениям');
disp('Альфа');
fprintf(' %f ',alpha);
fprintf('\n');
disp('Бета');
fprintf(' %f ',beta);
fprintf('\n');
disp('X');
disp(x);
```

Результаты работы программы:

1) Выполнение достаточных условий применимости

Выполнение достаточных условий TRUE

2) Решение и норма его невязки

```
Χ
   0.201977
  -0.098840
   0.097584
   0.099113
   0.105722
   0.112775
Невязка
   0.0000e+00
   0.0000e+00
  -1.7764e-15
   0.0000e+00
   1.7764e-15
   0.0000e+00
Единичная норма невязки:
   3.5527e-15
Бесконечная норма невязки:
   1.7764e-15
```

3) Решение системы с малыми возмущениями

X 0.202177 -0.098838 0.097584 0.099113 0.105722 0.112775

Вывод:

- 1) В ходе первой части работы была разработана программная реализация метода Гаусса. Решение заданных СЛАУ показало: чем больше число обусловленности матрицы, тем меньше точность ее приближенного решения и тем больше соответствующее невязки.
- 2) В ходе второй части работы была разработана программная реализация метода прогонки. Решение заданной СЛАУ без возмущений и с малыми возмущениями показало, что данная СЛАУ устойчива к возмущениям.