

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ ИНФОРМАТИКА И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

КАФЕДРА КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ И СЕТИ (ИУ6)

НАПРАВЛЕНИЕ ПОДГОТОВКИ 09.03.01 Информатика и вычислительная техника

ОТЧЕТ

по лабораторной работе № __4_

Название: Таймеры микроконтроллеров АТх8515.

Дисциплина: Микропроцессорные системы.

Студент	ИУ6-62Б		С.В. Астахов, Д.И. Вариханов
	(Группа)	(Подпись, дата)	(И.О. Фамилия)
Преподаватель			
		(Подпись, дата)	(И.О. Фамилия)

Вариант 1.

Цели работы:

- изучение структур и режимов работы таймеров и их программирование;
- анализ схем включения таймеров для проведения исследований;
- программирование задач с таймером.

Ход работы.

Задание 1. Режим счетчика

Проверить на плате STK500 работу заданной программы. Изменить программу, исключив влияние на работу таймера возможность "дребезга" кнопки.

Программа задействует таймер/счетчик T0, структурная схема которого приведена на рисунке 1.

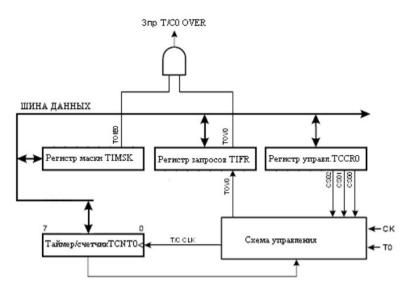


Рис.1. Структурная схема таймера/счётчика Т0

Рисунок 1 – структурная схема таймера/счетчика Т0

Код измененной программы:

```
.org $007
rjmp T0_OVF ;обработка переполнения таймера Т0
; ***Инициализация МК
INIT: ldi temp, low(RAMEND); установка
out SPL, temp ; указателя стека
ldi temp, high (RAMEND) ; на последнюю
out SPH, temp ; ячейку ОЗУ
clr temp ;инициализация выводов порта PB
out DDRB, temp; на ввод
ldi temp, (1<<PB0) ; включение 'подтягивающего' резистора
out PORTB, temp ; входа PBO
ser temp ;инициализация выводов порта PD
out DDRD, temp ; на вывод
out PORTD, temp ; выключение светодиодов
ldi temp, (1<<SE) ; разрешение перехода
out MCUCR, temp ; в режим Idle
; * * * Настройка таймера ТО на режим счётчика событий
ldi temp, 0x02 ; разрешение прерывания по
out TIMSK, temp; переполнению таймера ТО
ldi temp, 0x07 ; переключение таймера
out TCCRO, temp; по положительному перепаду напряжения
sei ; глобальное разрешение прерываний
ldi temp, 0xFC ;$FC=-4 для
out TCNTO, temp; отсчёта 4-х нажатий
LOOP:
sbic PINB, 1
rjmp LOOP
cbi PORTB, 0
sbi PORTB, 0
rcall DELAY
no: sbis PINB, 1
rjmp no
rjmp LOOP
; * * * Обработка прерывания при переполнении таймера ТО
T0_OVF: clr temp
out PORTD, temp ; включение светодиодов
rcall DELAY ; задержка
ser temp
out PORTD, temp ; выключение светодиодов
ldi temp, 0xFC ;перезагрузка
out TCNT0, temp; TCNT0
reti
```

```
;*** Задержка ***
DELAY: ldi r19,6
ldi r20,255
ldi r21,255

dd: dec r21
brne dd
dec r20
brne dd
dec r19
brne dd
ret
```

Данная программа после считывания нажатия кнопки ожидает некоторое время, чтобы прекратился дребезг. Таймер Т0 используется в качестве счетчика событий нажатия на кнопку.

Задание 2. Режим таймера

Проверить работу программы. Оценить время свечения светодиодов при нажатии кнопки SW0 и при нажатии кнопки SW1 и сравнить его с расчетным значением. Изменив настройки таймера, уменьшить вдвое время включения светодиодов.

Схема используемого таймера/счетчика Т1 приведена на рисунке 2.

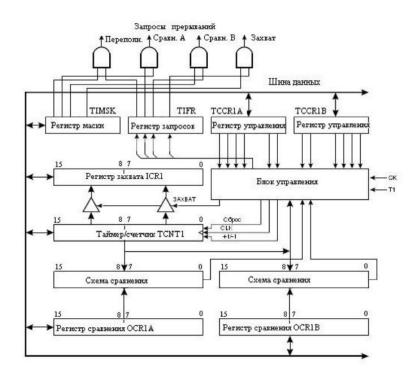


Рисунок 2 – структурная схема таймер/счетчика Т1

$$T = (65536 - TCNT1) * K / F_{ck}$$

В исходной программе TCNT1 = 0x8000 = 32768.

$$T_1 = (65536 - 32768) * K/F_{ck} = 32768 * K/F_{ck}$$

```
В измененной программе:
```

```
По заданию T_{1 \text{ нов}} = T_1 / 2 = 16384 * K / F_{ck} = (65536 - TCNT1) * K / F_{ck}
TCNT1 = 65536 - 16384 = 49152 = 0xC000
Код измененной программы:
*****
;.include "8515def.inc" ;файл определений AT90S8515
.include "m8515def.inc" ; файл определений ATmega8515
.def temp = r16 ; временный регистр
.equ SW0 = 0 ; 0-ой вывод порта PD
.equ SW1 = 1 ;1-ий вывод порта PD
; * * * Таблица векторов прерываний
.org $000
rjmp INIT ; обработка сброса
.org $006
rjmp T1_OVF ; обработка переполнения таймера Т0
; ***Инициализация МК
INIT: ldi temp, low (RAMEND) ; установка
out SPL, temp ; указателя стека
ldi temp, high (RAMEND); на последнюю
out SPH, temp ; ячейку ОЗУ
clr temp ;инициализация выводов порта PD
out DDRD, temp ; на ввод
ldi temp, 0x03 ; включение 'подтягивающих' резисторов
out PORTD, temp ; в разрядах 0,1 порта PD
ser temp ;инициализация выводов порта PB
out DDRB, temp ; на вывод
out PORTB, temp ; выключение светодиодов
; * * * Настройка таймера Т1 на режим таймера
ldi temp, 0x80 ; разрешение прерывания по
out TIMSK, temp; переполнению таймера Т1
clr temp ; таймер Т1
out TCCR1B, temp; остановлен
ldi temp, 0xC0 ; загрузка TCNT1
out TCNT1H, temp
ldi temp, 0 \times 00
out TCNT1L, temp
sei ; глобальное разрешение прерываний
; * * * Ожидание нажатия кнопок
test_sw0: sbic PIND,SW0 ;проверка нажатия
rjmp test_sw1 ; кнопки SWO
; * * * Обработка нажатия кнопки SWO
ldi temp, 0x05 ; для настройки предделителя (K=1024)
rcall LED_ON ; включение светодиодов
```

test_sw1: sbic PIND, SW1 ; проверка нажатия

```
rjmp test_sw0 ; кнопки SW1
; * * * Обработка нажатия кнопки SW1
ldi temp, 0x04 ; для настройки предделителя (K=256)
rcall LED_ON ; включение светодиодов
rjmp test_sw0
; ***Включение светодиодов
LED_ON: out TCCR1B, temp ; запуск таймера с предделителем
clr temp ;включение
out PORTB, temp ; светодиодов
ret
; * * * Обработка прерывания при переполнении таймера T1
T1_OVF: ser temp
out PORTB, temp ; выключение светодиодов
clr temp ;останов
out TCCR1B, temp ; таймера Т1
ldi temp, 0xC0;
out TCNT1H, temp ; перезагрузка TCNT1
ldi temp, 0x00
out TCNT1L, temp
reti
```

Расчетное время свечения светодиодов в исходной программе:

$$T_{sw0} = ((65536 - 32768) * 256) / (3.69 * 10^6) = (32768 * 256) / (3.69 * 10^6) = 2.27 c$$

 $T_{sw1} = ((65536 - 32768) * 1024) / (3.69 * 10^6) = (32768 * 1024) / (3.69 * 10^6) = 9.09 c$

Практическое время свечения светодиодов в исходной программе:

$$T_{sw0} = 2.36 c$$

 $T_{sw1} = 8.75 c$

Расчетное время свечения светодиодов в измененной программе:

$$T_{sw0} = ((65536 - 32768) * 256) / (3.69 * 10^6) = (32768 * 256) / (3.69 * 10^6) = 1.14 c$$

 $T_{sw1} = ((65536 - 32768) * 1024) / (3.69 * 10^6) = (32768 * 1024) / (3.69 * 10^6) = 4.55 c$

Практическое время свечения светодиодов в измененной программе:

$$T_{sw0} = 1.25 c$$
$$T_{sw1} = 4.42 c$$

Как видно, практически измеренные промежутки времени близки к теоретическим, особенно, учитывая высокие относительные погрешности ввиду малого интервала измерения.

Задание 3. Функция сравнения

Проверить работу программы. Изменить параметры настройки таймера так, чтобы параметры выходных сигналов соответствовали выбранным значениям:

$$t_u = 2 c$$
 $t_3 = 3/4 t_u = 1.5 c$
 $t_u (OC1A) = t_u (OC1B) = OCR1A \cdot Tcnt = OCR1A \cdot K/Fc\kappa = OCR1A * 1024 / (3.69 * 10^6) = 2 c$

Отсюда
$$OCR1A = 7207 = 0x1C27$$
 $t_3 = (OCR1A - OCR1B) \cdot K/Fc\kappa = (7207 - OCR1B) * 1024 / (3.69 * 10^6) = 1.5 c$ Отсюда $OCR1B = 1802 = 0x070A$

На рисунке 3 изображены временные диаграммы таймера/счетчика Т1 при работе в режиме сравнения.

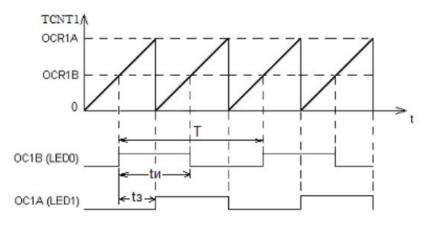


Рисунок 3 - временные диаграммы таймера/счетчика T1

Код программы:

```
;Программа 4.3 для MK ATx8515:
; демонстрация работы функции сравнения таймера Т1.
; Частота тактового генератора Fcк=3,69 МГц.
;При нажатии на SWO (START) запускается счёт с частотой
Fck/K,
; при нажатии на SW2 (STOP) счёт останавливается.
;При совпадении содержимого счётчика и регистра сравнения
; переключается светодиод LEDO,
; содержимого счётчика и регистра сравнения ОСR1A - LED1.
; Coeдинения: LEDO-PE2, LED1-PD5, SWO-PD0, SW2-PD2
;.include "8515def.inc" ;файл определений AT90S8515
.include "m8515def.inc" ; файл определений ATmega8515
.def temp = r16 ; временный регистр
```

```
.equ START = 0 ; 0-ой вывод порта PD
.org $000
rjmp INIT ; обработка сброса
.org $001
rjmp STOP_PRESSED ;обработка внешнего прерывания INTO -
; нажатие STOP
: * * * Инициализация МК
INIT: ldi temp, low(RAMEND) ;установка
out SPL, temp ; указателя стека
ldi temp, high (RAMEND); на последнюю
out SPH, temp ; ячейку ОЗУ
ldi temp, 0x20 ;инициализация вывода PD5
out DDRD, temp ; как выхода
ldi temp, 0x05 ; включение 'подтягивающих' резисторов
out PORTD, temp; B PDO, PD2
ldi temp,0x04;/// для ATmega8515 инициализация вывода порта
out DDRE, temp ;/// PE2 (OC1B) на вывод
ldi temp, (1<<INTO) ;разрешение прерывания INTO
out GICR, temp ; в регистре GICR (или GIMSK)
clr temp ; обработка прерывания INTO
out MCUCR, temp ; по низкому уровню
; * * * Настройка функции сравнения таймера Т1
cli ;запрещение прерываний
ldi temp,0x50; при сравнении состояния выводов ОС1А и
out TCCR1A, temp ; OC1B изменяются на противоположные
clr temp ; останов
out TCCR1B, temp ; таймера
ldi temp, 0х07 ;запись числа в
out OCR1BH, temp; регистр сравнения,
ldi temp, 0x0A ; первым записывается
out OCR1BL, temp ; старший байт
ldi temp, 0x1С ;запись числа в
out OCR1AH, temp ; регистр сравнения,
ldi temp, 0x27 ; первым записывается
out OCR1AL, temp ; старший байт
clr temp ;обнуление
out TCNT1H, temp ; счётного
out TCNT1L, temp ; регистра
sei ;разрешение прерываний
WAITSTART: sbic PIND, START ; ожидание нажатия
rjmp WAITSTART ; кнопки START
ldi temp, 0x0D ;запуск таймера с предделителем K=1024,
out TCCR1B, temp; при совпадении с OCR1A - сброс
LOOP: nop ; во время цикла происходит
rjmp LOOP ; увеличение содержимого счётного регистра
; ***Обработка прерывания от кнопки STOP
```

```
STOP_PRESSED:
clr temp; останов
out TCCR1B, temp; таймера

WAITSTART_2: ; ожидание
sbic PIND, START; нажатия
rjmp WAITSTART_2; кнопки START
ldi temp, 0x0D; запуск
out TCCR1B, temp; таймера с предделителем K=1024
reti
```

Схема для тестирования программы в Proteus приведена на рисунке 4.

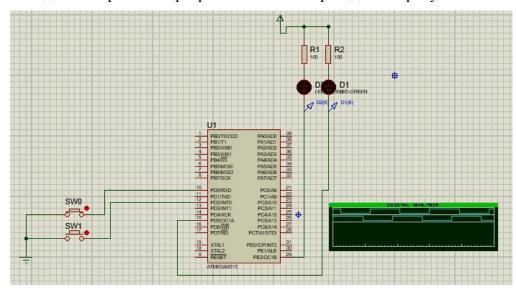


Рисунок 4 - схема для тестирования программы в Proteus

Соответствующие временные диаграммы приведены на рисунке 5. t_u и t_3 несколько меньше расчетных, так как Proteus эмулирует работу микроконтроллера с частотой 4 МГц, вместо расчетных 3.69 МГц.

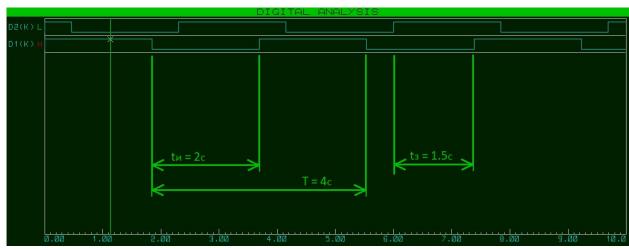


Рисунок 5 – временные диаграммы в режиме сравнения

Задание 4. Режим ШИМ

Проверить работу программы. Изменить программу для формирования двух выходных ШИМ-сигналов с коэффициентом заполнения ¹/₄ или ³/₄ для 10-разрядного режима ШИМ. Формирование ШИМ сигналов представлено на рисунке 6.

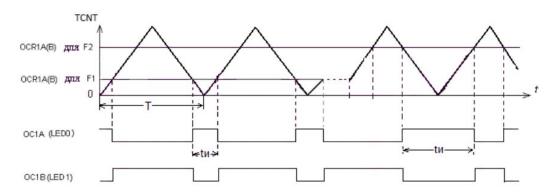


Рисунок 6 - Формирование ШИМ-сигналов OC1A (неинвертированный) и OC1B (инвертированный)

ШИМ 10-разрядный, поэтому модуль счёта ТОР=1023. К = 1024.

$$T = 2 * TOP *K/Fck = 2*1023*1024/(3,69*10^6) \approx 0,57c$$

$$t_u = 3/4T \approx 0.43 \ c$$

$$t_3 = 1/4T \approx 0.14 c$$

Тогда для F1:

$$OCR1A = OCR1B = (1 \mid 4)*TOP \approx 256 = 0x100$$

Для F2:

$$OCR1A = (3/4)*TOP \approx 767 = 0x2FF$$

Код измененной программы:

```
*****
;Программа 4.4 для MK ATx8515:
; демонстрация работы таймера Т1 в режиме ШИМ
;При нажатии SWO происходит генерация
;ШИМ-сигналов с порогом сравнения F1
;При нажатии SW1 происходит генерация
;ШИМ-сигналов с порогом сравнения F2
; Coeдинения: PD5-LED0, PE2-LED1, PD0-SW0, PD1-SW1
;.include "8515def.inc" ; файл определений AT90S8515
.include "m8515def.inc" ;файл определений ATmega8515
.def temp = r16 ;временный регистр
; ***Выводы порта PD
.equ SW0 = 0
.equ SW1 = 1
```

```
.org $000
rjmp INIT ;обработка сброса
; * * *Инициализация МК
INIT: ldi temp, 0x20 ;инициализация PD5
out DDRD, temp; на вывод
ldi temp, 0x03 ; включение 'подтягивающих'
out PORTD, temp ; резисторов порта PD
ldi temp,0x04;/// для ATmega8515 инициализация
out DDRE, temp ;/// PE2 (OC1B) на вывод
cli ;запрещение прерываний
;настройка таймера: 10-разрядный режим ШИМ, на выводе
;ОС1А неинвертированный сигнал, ОС1В - инвертированный
сигнал
ldi temp, 0xB3
out TCCR1A, temp
clr temp; обнуление
out TCNT1H, temp ; счётного
out TCNT1L, temp ; регистра
ldi temp, 0х05 ; таймер
out TCCR1B, temp ; запущен с предделителем 1024
F1: sbic PIND, SWO ; проверка нажатия SWO
rjmp F2
; ***Установка порога F1
ldi temp, 0x01 ;запись числа в
out OCR1AH, temp; регистры сравнения,
out OCR1BH, temp ; первым записывается
ldi\ temp, 0x00; старший байт
out OCR1AL, temp
out OCR1BL, temp
F2: sbic PIND, SW1 ; проверка нажатия SW1
rjmp F1
; *** Установка порога F2
1di\ temp, 0x02 ; запись числа в
out OCR1AH, temp; регистры сравнения,
out OCR1BH, temp ; первым записывается
ldi temp, 0xff; старший байт
out OCR1AL, temp
out OCR1BL, temp
rjmp F1
```

Схема для тестирования программы в Proteus представлена на рисунке 7.

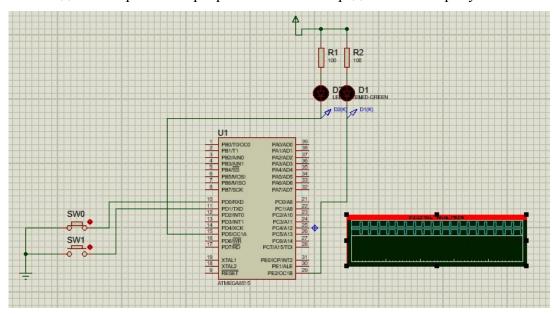


Рисунок 7 - схема для тестирования программы в Proteus Соответствующая временная диаграмма представлена на рисунке 8.

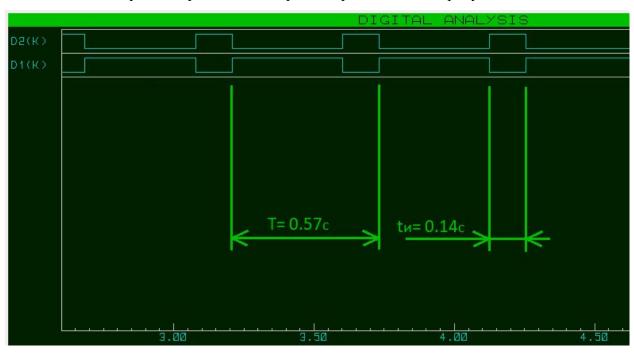


Рисунок 8 – временные диаграммы в режиме ШИМ

Задание 5

Загрузить программу в STK500. Для проверки работы программы включите одновременно секундомер часов и запустите программу. После останова программы проверьте показания времени на часах и в регистрах захвата таймера. Результаты представлены в таблице 1.

Таблица 1 — результаты измерений

Время на	Значения в регистрах захвата	Расчетное время, с
секундомере, с	таймера	
5.51	0100 1100 0010 0111 (19495)	19495*(1024/(3.69*10^6))≈5.41
8.32	0111 0100 1011 0001 (29873)	29873*(1024/(3.69*10^6))≈8.29
3.15	0010 1101 0000 1011 (11531)	11531*(1024/(3.69*10^6))≈3.20

Вывод: в ходе данной лабораторной работы было изучено устройство таймеров Т0 и Т1 в контроллерах AVR. Были изучены следующие режимы таймеров:

- режим счетчика (вызывается прерывание при переполнении счетчика событий);
- режим таймера (вызывается прерывание при переполнении таймера);
- режим сравнения (вызывается прерывание при совпадении значения таймера со значением одного из регистров сравнения);
- режим ШИМ (счётчик TCNT1 функционирует как реверсивный счётчик, используется схема сравнения);
- режим захвата (функция заключается в сохранении в определённый момент времени состояния таймера/счётчика TCNT1 в регистре захвата ICR1);

Во всех режимах, кроме режима счетчика, используется коэффициент предделителя, позволяющий изменить частоту работы таймера (поделить частоту тактового сигнала микроконтроллера на 1, 8, 64, 256, 1024).