



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ ИНФОРМАТИКА И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

КАФЕДРА КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ И СЕТИ (ИУ6)

НАПРАВЛЕНИЕ ПОДГОТОВКИ 09.03.01 Информатика и вычислительная техника

О Т Ч Е Т

по домашнему заданию № 1

Дисциплина: Вычислительная математика

Студент

ИУ6-62Б

(Группа)

(Подпись, дата)

С.В. Астахов

(И.О. Фамилия)

Преподаватель

(Подпись, дата)

(И.О. Фамилия)

Москва, 2022

Вариант 1.

Введение

Цель работы: Изучение метода Гаусса численного решения квадратной СЛАУ с невырожденной матрицей, оценка числа обусловленности матрицы и исследование его влияния на погрешность приближенного решения. Изучение метода прогонки решения СЛАУ с трехдиагональной матрицей.

Часть 1

Задание

- реализовать метод Гаусса решения СЛАУ;
- провести решение двух заданных СЛАУ методом Гаусса, вычислить нормы невязок полученных приближенных решений, их абсолютные и относительные погрешности (использовать 1-норму и бесконечную норму);
- сравнить полученные результаты с результатами, полученными при использовании встроенной процедуры метода Гаусса;
- с использованием реализованного метода Гаусса найти A_1^{-1} и A_2^{-1} . Проверить выполнение равенств $A_i * A_i^{-1} = E$;
- для каждой системы оценить порядок числа обусловленности матрицы системы и сделать вывод о его влиянии на точность полученного приближенного решения и отвечающую ему невязку.

Ход работы

Метод Гаусса — классический метод решения системы линейных алгебраических уравнений (СЛАУ). Это метод последовательного исключения переменных, когда с помощью элементарных преобразований система уравнений приводится к равносильной системе треугольного вида (прямой ход), из которой последовательно, начиная с последних (по номеру), находятся все переменные системы (обратный ход).

Код программы в GNU Octave, содержащий исходные данные:

% === Исходные данные ===

```
A1 = [  
31.2000      -1.3200      -7.6800      4.0900;  
7.2300     -126.0000      7.1400      3.0400;  
9.4900       6.4000      6.0000      8.4500;  
2.6800     -3.2900      0.2800     13.4000  
];  
  
F1 = [-83.3200;      38.9000;      -56.7000;      -504.0900];  
  
D1 = [10; 1; 30; -40];  
  
A2 = [
```

```

16.3820      -2.0490      -41.8290      16.3920;
307.6480      -38.4660      -840.3660      312.5280;
0.4560      -0.0570      -1.1770      0.4560;
23.2720      -2.9090      -66.3090      23.8720
];

F2 = [33.6130; 710.3420; 0.9490; 57.6730];

D2 = [2; 60; -1; 5];

% === Метод Гаусса ===

function G = Gauss(A,F)
    [imax, jmax] = size(A);
    AF = [A F];
    % Приведение матрицы к треугольной методом Гаусса
    % AF = rref([AF])

    for j = 1:jmax
        % Нормализация
        AF(j, :) = AF(j, :) / AF(j, j);
        for i = [1:j-1 j+1:imax]
            AF(i, :) = AF(i, :) - (AF(j, :) *
            AF(i, j));
        end
    end
    disp('Решение СЛАУ методом Гаусса:');
    X = AF(:, 5:1:end);
    disp(X);
    G = X;
end

function [G] = Gauss2(A)
    N = size(A, 1);
    E = eye(N);
    G = Gauss(A, E);
end

% === Вычисление значений ===

disp('Решение СЛАУ 1 реализованным методом:');
X1 = Gauss(A1,F1);
disp('Решение СЛАУ 2 реализованным методом:');
X2 = Gauss(A2,F2);

disp(' ');
disp('Решение СЛАУ 1 встроенным методом:');
X11 = A1 \ F1 ;
disp(X11);
disp('Решение СЛАУ 2 встроенным методом:');
X22 = A2 \ F2 ;
disp(X22);

disp(' ');
R1 = F1 - A1*X1;
disp('Невязка первой матрицы: ');
disp(R1);
R2 = F2 - A2*X2;
disp('Невязка второй матрицы: ');
disp(R2);

```

```

disp(' ')
disp('Нормы невязки СЛАУ 1:');
norm1_1 = norm(R1, 1)
norm1_inf = norm(R1', inf)
disp(' ');
disp('Нормы невязки СЛАУ 2:');
norm2_1 = norm(R2, 1)
norm2_inf = norm(R2, inf)
disp(' ')

disp('Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ1')
%Абсолютная погрешность по единичной норме
abs_norm1_1 = norm(D1-X1,1)
%Абсолютная погрешность по бесконечной норме
abs_norm1_inf = norm(D1-X1,inf)

%Относительная погрешность по единичной норме
delta_norm1_1 = norm(D1-X1,1)/norm(D1,1)
%Относительная погрешность по бесконечной норме
delta_norm1_inf = norm(D1-X1,inf)/norm(D1,inf)
disp(' ')
disp('Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ2')
%Абсолютная погрешность по единичной норме
abs_norm2_1 = norm(D2-X2,1)
%Абсолютная погрешность по бесконечной норме
abs_norm2_inf = norm(D2-X2,inf)

%Относительная погрешность по единичной норме
delta_norm2_1 = norm(D2-X2,1)/norm(D2,1)
%Относительная погрешность по бесконечной норме
delta_norm2_inf = norm(D2-X2,inf)/norm(D2,inf)

format bank

disp(' ')
disp('A1^-1: ');
A1_1 = Gauss2(A1);

disp('A1^-1 * A1:');
disp(A1*A1_1);

disp(' ')
disp('A2^-1: ');
A2_1 = Gauss2(A2);
disp('A2^-1 * A2:');
disp(A2*A2_1);

format short

disp(' ')
disp('Числа обусловленности СЛАУ 1:');
cond1_1 = cond(A1,1);
fprintf('Число обусловленности, с помощью единичной
нормы: %6.3f \n',cond1_1);
cond1_inf = cond(A1,inf);
fprintf('Число обусловленности, с помощью бесконечной
нормы: %6.3f \n',cond1_inf);

disp(' ')
fprintf('Числа обусловленности СЛАУ 2: \n');
cond2_1 = cond(A2, 1) ;

```

```
fprintf('Число обусловленности, с помощью единичной
нормы: %6.3f \n',cond2_1);
cond2_inf = cond(A2, inf);
fprintf('Число обусловленности, с помощью бесконечной
нормы: %6.3f \n',cond2_inf);
```

Результаты работы программы:

1) Решения СЛАУ реализованным методом

Решение СЛАУ 1 реализованным методом:

Решение СЛАУ методом Гаусса:

```
10.00000
 1.00000
30.00000
-40.00000
```

Решение СЛАУ 2 реализованным методом:

Решение СЛАУ методом Гаусса:

```
2.0000
60.0000
-1.0000
 5.0000
```

2) Нормы невязок полученных решений

Нормы невязки для СЛАУ 1:

```
norm1_1 = 1.2079e-13
norm1_inf = 9.2371e-14
```

Нормы невязки для СЛАУ 2:

```
norm2_1 = 0.000000000022717
norm2_inf = 0.000000000020123
```

3) Погрешности решений СЛАУ

Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ 1

```
abs_norm1_1 = 2.2649e-14
abs_norm1_inf = 1.0658e-14
delta_norm1_1 = 2.7961e-16
delta_norm1_inf = 2.6645e-16
```

Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ 2

```
abs_norm2_1 = 0.000000072819
abs_norm2_inf = 0.000000064270
delta_norm2_1 = 0.0000000010709
delta_norm2_inf = 0.0000000010712
```

4) Результатами при использовании встроенного метода решения СЛАУ

Решение СЛАУ 1 встроенным методом:

```
10.00000
 1.00000
30.00000
-40.00000
```

Решение СЛАУ 2 встроенным методом:

```
2.0000
60.0000
-1.0000
 5.0000
```

Нормы невязки для СЛАУ 1:
norm1_1 = 7.8160e-14
norm1_inf = 4.9738e-14

Нормы невязки для СЛАУ 2:
norm2_1 = 1.6420e-13
norm2_inf = 1.1369e-13

Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ 1
abs_norm1_1 = 2.1649e-14
abs_norm1_inf = 1.0658e-14
delta_norm1_1 = 2.6728e-16
delta_norm1_inf = 2.6645e-16

Абсолютные и относительные погрешности решений СЛАУ 2
abs_norm2_1 = 0.00000015842
abs_norm2_inf = 0.00000013982
delta_norm2_1 = 0.0000000023297
delta_norm2_inf = 0.0000000023304

5) Обратные матрицы

$A1^{-1}$:
Решение СЛАУ методом Гаусса:
0.02 0.00 0.03 -0.03
-0.00 -0.01 0.01 -0.00
-0.03 0.01 0.12 -0.07
-0.00 -0.00 -0.01 0.08

$A1^{-1} * A1$:
1.00 0.00 -0.00 -0.00
-0.00 1.00 0.00 -0.00
-0.00 0.00 1.00 -0.00
-0.00 0.00 0.00 1.00

$A2^{-1}$:
Решение СЛАУ методом Гаусса:
-1096900.00 137100.00 2885099.99 -1096800.00
-10201573.31 1275096.66 26827459.95 -10200759.98
-22800.00 2850.00 59900.00 -22800.00
-237146.67 29643.33 622945.00 -237145.00

$A2^{-1} * A2$:
1.00 0.00 0.00 -0.00
-0.00 1.00 0.00 -0.00
-0.00 0.00 1.00 -0.00
-0.00 0.00 0.00 1.00

6) Числа обусловленности

Числа обусловленности СЛАУ 1:
Число обусловленности, с помощью единичной нормы: 24.406
Число обусловленности, с помощью бесконечной нормы: 32.429

Числа обусловленности СЛАУ 2:
Число обусловленности, с помощью единичной нормы:
28865938592.905
Число обусловленности, с помощью бесконечной нормы:
72709218091.407

Часть 2

Задание

- реализовать метод прогонки;
- проверить выполнение достаточных условий применимости для системы из своего варианта;
- провести численное решение системы из своего варианта методом прогонки найти норму его невязки;
- экспериментально проверить устойчивость найденного решения к малым возмущениям исходных данных, для чего изменить несколько коэффициентов в правой части на +0,01, найти решение возмущенной системы и сравнить его с исходным.

Ход работы

Метод прогонки используется для решения систем линейных уравнений вида $Ax=F$, где A — трёхдиагональная матрица. Представляет собой вариант метода последовательного исключения неизвестных.

Система уравнений $Ax=F$ равносильна соотношению:

$$A_i x_{i-1} + B_i x_i + C_i x_{i+1} = F_i$$

Метод прогонки основывается на предположении, что искомые неизвестные связаны рекуррентным соотношением:

$$x_i = \alpha_{i+1} x_{i+1} + \beta_{i+1}, \text{ где } i = n-1, n-2, \dots, 1.$$

Коэффициенты определяются следующими выражениями:

$$\begin{cases} \alpha_{i+1} = \frac{-C_i}{A_i \alpha_i + B_i} \\ \beta_{i+1} = \frac{F_i - A_i \beta_i}{A_i \alpha_i + B_i} \end{cases}$$

Код программы, содержащий исходные данные:

```
% === Исходные данные ===
```

```
a = [-1; 1; 1; -1; 1];  
b = [50; 90; 125; 110; 85; 70];  
c = [1; 1; -1; 0; 1];  
d = [10; -9; 12; 11; 9; 8];
```

```
A = diag(a, -1) + diag(b, 0) + diag(c, 1);
```

```
% === Проверка условий применимости метода ===
```

```
function Check(a, b, c)  
    res = 'TRUE';  
    for i=1 : 6  
        if abs(c(i)) < abs(a(i)) + abs(b(i))  
            res = 'FALSE';
```

```

        end
    end
    disp(res);
end

disp(A);
N = size(A, 1);

% === Вычисления ===

a = [0; a]; % Добавляем элемент в начало вектора a
c = [c; 0]; % Добавляем элемент в конец вектора c

% Прямая прогонка
alpha = zeros(N, 1); % Инициализация нулями
beta = zeros(N, 1);
y = zeros(N, 1);

y(1) = b(1);
alpha(1) = -c(1) / y(1);
beta(1) = d(1) / y(1);
for i = 2:N
    y(i) = b(i) + a(i) * alpha(i - 1);
    alpha(i) = -c(i) / y(i);
    beta(i) = (d(i) - a(i) * beta(i - 1)) / y(i);
end

disp('Выполнение достаточных условий');
Check(alpha,beta,y);

% Обратная прогонка
x = zeros(N, 1);
x(N) = beta(N);
for i = 1:N-1
    x(N-i) = alpha(N-i) * x(N-i + 1) + beta(N-i);
end

% Вывод значений
disp('Альфа');
fprintf(' %f ',alpha);
fprintf('\n');
disp('Бета');
fprintf(' %f ',beta);
fprintf('\n');
disp('X');
disp(x);

r=d-A*x;
disp('Невязка');
disp(r);

norm_1 = norm(r, 1) ;
disp('Единичная норма невязки:');
disp(norm_1)

norm_inf = norm(r, inf);
disp('Бесконечная норма невязки:');
disp(norm_inf)

% === Проверка устойчивости решения ===

disp('=====')

```



```

d1=d+0.01;

% Прямая прогонка
alpha = zeros(N, 1); % Инициализация нулями
beta = zeros(N, 1);
y = zeros(N, 1);

y(1) = b(1);
alpha(1) = -c(1) / y(1);
beta(1) = d1(1) / y(1);
for i = 2:N
    y(i) = b(i) + a(i) * alpha(i - 1);
    alpha(i) = -c(i) / y(i);
    beta(i) = (d(i) - a(i) * beta(i - 1)) / y(i);
end
x = zeros(N, 1);
x(N) = beta(N);
for i = 1:N-1
    x(N-i) = alpha(N-i) * x(N-i + 1) + beta(N-i);
end

%Вывод значений
disp('Устойчивость к малым возмущениям');
disp('Альфа');
fprintf(' %f ', alpha);
fprintf('\n');
disp('Бета');
fprintf(' %f ', beta);
fprintf('\n');
disp('X');
disp(x);

```

Результаты работы программы:

1) Выполнение достаточных условий применимости

Выполнение достаточных условий
TRUE

2) Решение и норма его невязки

```

X
    0.201977
   -0.098840
    0.097584
    0.099113
    0.105722
    0.112775
Невязка
    0.0000e+00
    0.0000e+00
   -1.7764e-15
    0.0000e+00
    1.7764e-15
    0.0000e+00
Единичная норма невязки:
    3.5527e-15
Бесконечная норма невязки:
    1.7764e-15

```

3) Решение системы с малыми возмущениями

X

0.202177
-0.098838
0.097584
0.099113
0.105722
0.112775

Вывод:

1) В ходе первой части работы была разработана программная реализация метода Гаусса. Решение заданных СЛАУ показало: чем больше число обусловленности матрицы, тем меньше точность ее приближенного решения и тем больше соответствующее невязки.

2) В ходе второй части работы была разработана программная реализация метода прогонки. Решение заданной СЛАУ без возмущений и с малыми возмущениями показало, что данная СЛАУ устойчива к возмущениям.