



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ ИНФОРМАТИКА И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

КАФЕДРА КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ И СЕТИ (ИУ6)

НАПРАВЛЕНИЕ ПОДГОТОВКИ 09.03.01 Информатика и вычислительная
техника

ОТЧЕТ

По лабораторной работе №1

Название: Выбор структур и методов обработки данных

Дисциплина: Технологии разработки программных систем

Студент

ИУ-426

(Группа)

(Подпись, дата)

С.В. Астахов

(И.О. Фамилия)

Преподаватель

(Подпись, дата)

(И.О. Фамилия)

3 вариант
Москва, 2021

Цель работы – исследование структур данных, методов их обработки и оценки.

Задача:

Работая с таблицей использовать методы

Поиска - вычисление адреса

Упорядочения - Шелла

Корректировки - Замена данных

Даны N записей вида: код материала, дата поступления, номер склада, количество поступившего материала, стоимость материала

Структура данных

В качестве исходной структуры данных был выбран массив записей.

Реализация:

```
struct Material
{
    unsigned short int id;
    time_t date;
    unsigned short int storage;
    unsigned short int number;
    unsigned short int cost;
};

Material materials[500];
```

Определение объема памяти

Объем памяти отводимый под 1 элемент:

$$V_1 = 4V_{\text{short int}} + V_{\text{time_t}} = 4 * 2 + 8 = 16 \text{ байт}$$

Размер всего массива:

$$V = V_1 * N = 16 N$$

Анализ алгоритма поиска

Согласно заданию используется метод вычисления адреса.

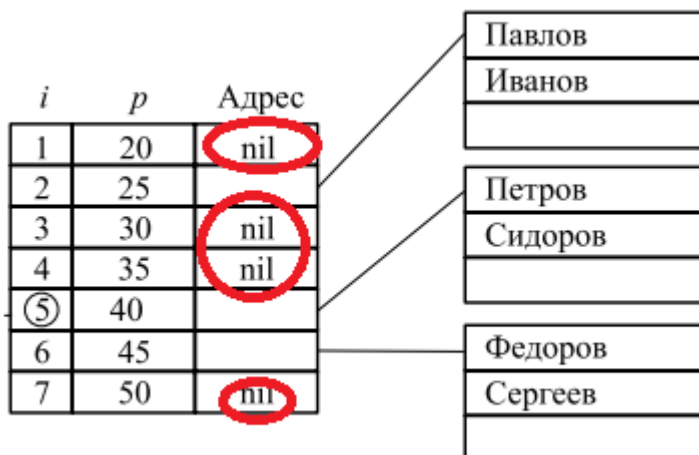
Реализация:

```
Material searchByAddr(unsigned int n, Material arr[]) {  
    unsigned int addr = addrFunc(n);  
    return arr[addr];  
}
```

Так как использован массив (таблица прямого доступа), длина поиска и средняя длина поиска равны единице ($S = 1$, $L = 1$).

Но данный метод может являться крайне ресурсоемким с точки зрения памяти, если аргумент адресной функции изменяется так, что невозможно написать функцию изменяющуюся в сопоставимых с количеством записей пределах, вследствие чего большое число ячеек памяти будет зарезервировано программой, но не будет использовано для хранения входных данных.

Иллюстрация на примере из методического пособия:



Анализ алгоритма сортировки

Согласно заданию использована сортировка Шелла, реализованная на C++ (сортировка по цене материала)

```
void ShellSort(Material A[], int n)  
{  
    int i, j, d;  
    Material buff;  
    d = n;  
    d = d / 2;  
    while (d > 0)  
    {
```

```

for (i = 0; i < n - d; i++)
{
    j = i;
    while (j >= 0 && A[j].cost > A[j + d].cost)
    {
        buff = A[j];
        A[j] = A[j + d];
        A[j + d] = buff;
        j--;
    }
    d = d / 2;
}
}

```

Число сравнений в методе Шелла $C \leq 0.5 N^{3/2}$

Также, некоторые количественные характеристики сортировки Шелла

Худшее время	$O(n^2)$
Лучшее время	$O(n \log^2 n)$
Среднее время	зависит от выбранных шагов
Затраты памяти	$O(n)$ всего, $O(1)$ дополнительно

Анализ алгоритма корректировки

В задании требуется реализовать корректировку заменой данных.

- 1) В случае если требуется корректировка одного параметра (на примере стоимости)

Реализация:

```

void ChangeCost(Material arr[], int n, unsigned short int new_cost) {
    arr[n].cost = new_cost;
}

```

$$t_1 = t_0 + t_2 = 2 + 2 = 4 \text{ такта}$$

2) В случае замены всех параметров

Реализация:

```
void ChangeAll(Material arr[], int n, unsigned short int new_id, time_t  
new_date, unsigned short int new_storage,  
unsigned short int new_number, unsigned short int new_cost) {  
    arr[n].id = new_id;  
    arr[n].date = new_date;  
    arr[n].storage = new_storage;  
    arr[n].number = new_number;  
    arr[n].cost = new_cost;  
}
```

$$t = 5 * (t_0 + t_{\pm}) = 5 * (2 + 2) = 20 \text{ тактов}$$

Вывод

Алгоритм корректировки является оптимальным, алгоритм сортировки близок к оптимальному, но неэффективен в “худшем случае” исходного массива. Алгоритм поиска эффективен по времени, но может быть крайне неэффективен по памяти и не универсален (сильно зависит от параметров поиска).

Альтернативные варианты структуры и методов ее обработки

В качестве структуры данных сохранен массив, так как дерево пришлось бы перестраивать каждый раз при смене критерия сортировки, а поиск элемента в списке может быть осуществлен только последовательно, что требует временных затрат.

Альтернативный алгоритм поиска

В качестве альтернативного алгоритма поиска используется двоичный поиск, так как он быстрее последовательного и при этом более универсален, чем метод вычисления адреса (позволяет не оставлять незаполненных элементов в массиве).

Реализация двоичного поиска (пример - по стоимости):

```
int BinarySearch(Material arr[], int n, int cost, Material& result)  
{  
    int left = 0;  
    int right = n;  
    int midd = 0;  
    result = arr[0];
```

```

while (left <= right)
{
    midd = (left + right) / 2;

    std::cout << left << " " << midd << " " << right << "\n";

    if (cost < arr[midd].cost)
        right = midd - 1;
    else if (cost > arr[midd].cost)
        left = midd + 1;
    else {
        result = arr[midd];
        return midd;
    }

    if (left > right)
        return -1;
}
}

```

Среднее число операций сравнения в таком случае

$$C_{\text{cp}} = [(N+1)\log_2(N+1)]/(N-1).$$

Альтернативный алгоритм сортировки

В качестве альтернативного алгоритма сортировки выбрана сортировка слиянием, имеющая большую эффективность по времени, но более ресурсоемкая с точки зрения памяти.

Реализация:

```

void Merge(Material* A, int first, int last)
{
    int middle, start, final, j;
    Material* mas = new Material[500];
    middle = (first + last) / 2;
    start = first;
    final = middle + 1;
    for (j = first; j <= last; j++)
        if ((start <= middle) && ((final > last) || (A[start].cost < A[final].cost)))
        {
            mas[j] = A[start];
            start++;
        }
        else
        {
            mas[j] = A[final];

```

```

        final++;
    }

    for (j = first; j <= last; j++) A[j] = mas[j];
    delete[] mas;
};

void MergeSort(Material* A, int first, int last)
{
    {
        if (first < last)
        {
            MergeSort(A, first, (first + last) / 2);
            MergeSort(A, (first + last) / 2 + 1, last);
            Merge(A, first, last);
        }
    }
};

```

Характеристики сортировки слиянием:

Худшее время	$O(n \log n)$
Лучшее время	$O(n \log n)$
Среднее время	$O(n \log n)$
Затраты памяти	$O(n)$ вспомогательных

Вывод

В ходе пересмотра исходной структуры данных набора методов и набора методов был сделан выбор в пользу более общих алгоритмов поиска и сортировки, позволяющих в среднем более эффективно работать с произвольными входными данными(в рамках заданных ограничений).

Сравнительная таблица

	Исходный вариант	Альтернативный вариант
Структура данных	массив записей	массив записей
Объем памяти	16 N	16 N
Метод корректировки	заменой значения	заменой значения
Метод поиска	вычисления адреса	двоичный
Алгоритм сортировки	сортировка Шелла	сортировка слиянием Худшее время $O(n \log n)$ Лучшее время $O(n \log n)$ Среднее время $O(n \log n)$ Затраты памяти $O(n)$ вспомогательных

	<p>Худшее время $O(n^2)$</p> <p>Лучшее время $O(n \log^2 n)$</p> <p>Среднее время зависит от выбранных шагов</p> <p>Затраты памяти $O(n)$ всего, $O(1)$ дополнительно</p>	
Сложность корректировки	$t_{\min} = 4$ $t_{\max} = 20$	$t_{\min} = 4$ $t_{\max} = 20$