# Appunti di Algoritmi e Strutture dati A.A. 2022/2023

## 1 Fondamenti

# 1.1 Algoritmi e loro rappresentazione

Un **problema** é un quesito che richiede la determinazione o la costruzione di uno o più <u>enti matematici</u> che <u>soddisfino</u> le <u>condizioni</u> specificate nell'enunciato. Con *problema* si denota l'enunciato generale, con *istanza* si denota un caso particolare del problema, ovvero un insieme specifico di dati per il quale si vuole ottenere una soluzione.

Un **algoritmo** é una sequenza di azioni <u>non ambigue</u> che risolve un problema utilizzando un insieme di azioni elementari, eseguibili da un opportuno esecutore. Con **programma** si denota la rappresentazione di un algoritmo utilizzando un linguaggio (con opportune "traduzioni") direttamente comprensibile da un elaboratore.

L'algoritmo é specificato da un insieme ben definito di dati in input e in output, deve essere eseguibile in un numero finito di passi, fornire il risultato corretto per ogni possibile input ed essere abbastanza generale da essere applicabile a un'intera classe di problemi.

Lo **pseudocodice** é un <u>linguaggio astratto</u> ed informale, inteso per uso umano, utilizzato per descrivere un algoritmo. Utilizza la struttura di un linguaggio di programmazione normale ma non é vincolato nella sintassi ed é integrabile con linguaggio naturale o notazioni matematiche compatte.

# 1.2 Confronto di algoritmi

Nel confrontare gli algoritmi, ci si astrae da tutti gli aspetti dipendenti dall'implementazione. La risorsa principale su cui ci si basa é il **tempo di esecuzione**, quantificato non in secondo ma in accessi alla RAM.

L'algoritmo viene visto come una funzione f(n) (dove n é l'input fornito) di cui si considera solamente il termine dominante (solitamente si trascura anche il coefficiente). Per confrontare due algoritmi, si confrontano le due rispettive funzioni per  $n \to \infty$ .

## 1.2.1 Notazione O-grande

La crescita asintotica delle funzioni viene descritta con diverse notazioni, la cui maggiormente usata é la notazione O grande (limite asintotico **superiore**), dove O sta per ordine di grandezza. L'**ordine di grandezza** é la piú piccola funzione maggiorante (siccome ne esistono infinite).

Definizione: siano  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}, g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}, f(x) = O(g(x))$  se  $\exists c, x_0 : \forall x > x_0$  si ha  $f(x) \leq c \cdot g(x)$ .

#### Esempi

- Se si vuole dimostrare  $f(x) = x^2 + 2x + 1$  é  $O(x^2) \to x^2 + 2x + 1 \le x^2 + 2x^2 + x^2 = 4x^2 \iff 3x^2 2x 1 \ge 0 \iff x \ge 1 \left(\frac{2 \pm \sqrt{16}}{6} \to \frac{2 + 4}{6} = 1\right)$ . Ho dimostrato che la definizione vale per  $n_0 = 1, c = 4$ .
- Per dimostrare invece che  $f(n) = \frac{n(n+1)}{2} \underline{\text{non } \acute{e}} \ O(n) \to \frac{1}{2}(n^2+n) \le Cn \iff n^2+n \le 2cn \iff n^2 \le n(2c-1) \iff n \le 2C-1$ . Essendo c costante,  $\forall c \in R, \exists n \in R: n > 2c-1$ , quindi  $f(n) \underline{\text{non } \acute{e}} \ O(n)$ .

Alcuni ordini di grandezza ben noti in ordine crescente: **costante** (O(1)), **log-aritmico**  $(O(\log n))$ , **lineare** (O(n)), **log lineare**  $(O(n\log n))$ , **polinomiale**  $(O(n^k)$  con k costante), **esponenziale**  $(O(c^n)$  con c costante).

## 1.2.2 Altre notazioni

Altre notazioni utilizzate nell'analisi asintotica sono  $\Omega$  (Omega grande, limite asintotico **inferiore**) e  $\Theta$  (Theta grande).

Definizione di  $\Omega$ : siano  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}, g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}, f(n) = \Omega(g(n))$  se  $\exists c, n_0: f(n) \geq c \cdot g(n) \ \forall n \geq n_0.$ 

É utilizzata nei limiti inferiori di complessitá e per l'analisi del tempo di esecuzione nel caso ottimo.

Definizione di  $\Theta$ : siano  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}, g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}, f(n) = \Theta(g(n))$  se  $\exists c_1, c_2, n_0 : c_1 \cdot g(n) \leq f(n) \leq c_2 \cdot g(n) \ \forall n \geq n_0$ . Da notare che  $f(n) = \Theta(g(n)) \iff f(n) = O(g(n)) \land \Omega(g(n))$ .

O(fn)) é spesso usato erroneamente al posto di  $\Theta(f(n))$ .

Esistono degli analoghi di O e  $\Omega$  che sono o (o piccolo) e  $\omega$  (omega piccolo), dove al posto della disuguaglianza ( $\leq$ ) si ha la disuguaglianza stretta (<).

Equivalentemente:

se 
$$\lim_{n\to\infty} \frac{f(n)}{g(n)} \to c$$
, allora  $f(n) = \Theta(g(n))$ 

se 
$$\lim_{n\to\infty} \frac{f(n)}{g(n)} \to 0$$
, allora  $f(n) = o(g(n))$ 

se 
$$\lim_{n\to\infty}\frac{f(n)}{g(n)}\to\infty$$
, allora  $f(n)=\omega(g(n))$ 

## 1.2.3 Caso ottimo, medio, pessimo

Nell'analisi degli algoritmi si possono analizzare 3 casi: caso ottimo (migliore possibile), medio e pessimo (peggiore possibile). Principalmente si analizza il caso pessimo e il caso medio, anche se l'analisi di quest'ultimo é spesso molto piú complicata delle altre due perché richiede un'analisi statistica.

Esempio: Ricerca sequenziale.

Problema: dato un array v e un valore x, restituire l'indice della prima occorrenza di x in v, o -1 se x non é presente.

- 1. Caso ottimo: l'elemento é all'inizio della lista (O(1))
- 2. Caso pessimo: l'elemento é in fondo o non é presente, quindi si itera su tutti gli elementi (O(n))
- 3. Caso medio: per ipotesi, l'elemento é sempre presente e la probabilitá  $p_i$  che l'elemento si trovi alla posizione i sia la stessa per ogni i, quindi  $p_i = \frac{1}{n}$ . Se l'elemento é nella prima posizione, devo controllare una sola volta, nella seconda due volte, nella terza tre volte e cosí via fino a n: questo lo posso esprimere con la somma dei primi n numeri, ovvero con la serie geometrica  $\sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$ . Moltiplico il tutto per la probabilitá  $p_i$ , che é la stessa per ogni elemento e ottengo  $\frac{1}{n} \cdot \frac{n(n+1)}{2} = \frac{1}{2}(n+1)$ , ovvero O(n).

# 2 Analisi asintotica

Un algoritmo A ha **costo di esecuzione** O(f(n)) rispetto ad una risorsa di calcolo, su instanze di ingresso di dimensione n se la quantitá r(n) di risorsa sufficiente per eseguire A su una **qualunque istanza di dimensione** n verifica la relazione r(n) = O(f(n)).

Dato lo pseudocodice, é possibile ottenere il costo di esecuzione analizzando la sua struttura. Ad esempio, data una serie di istruzioni,  $t(\text{istruzione }1) + \cdots + t(\text{istruzione }n)$ , negli if-else  $\max(t(\text{sequenza }1), t(\text{sequenza }2))$ , nei for e nei while bisogna vedere se il ciclo viene eseguito un numero di volte funzione di n o meno.

# 2.1 Algoritmi ricorsivi

Negli algoritmi ricorsivi, il tempo di esecuzione dell'algoritmo puó essere descritto come la somma dei tempi di esecuzione di  $f(n_1), \ldots, f(n_k)$  con  $n_i < n$ , ovvero richiede di calcolare tutti i termini precedenti, fino al caso base.

#### 2.1.1 Ricerca binaria

La ricerca binaria ha classe di complessitá O(logn). Il tempo di esecuzione puú essere espresso come:

$$\begin{cases} c_1 \text{ se } n = 1 \text{ (caso base)} \\ T(\lfloor \frac{n}{2} \rfloor) + c_2 \text{ se } n > 1 \end{cases}$$
 (1)

É dimostrabile con diversi metodi, tra cui:

1. Metodo iterativo. Partendo da T(n), devo arrivare al caso base  $T(1) = T(\frac{n}{n})$  dimezzando n ad ogni passo.  $T(n) = T(\frac{n}{2}) + c_2 = T(\frac{n}{4}) + 2c_2 = T(\frac{n}{8}) + 3c_2 = \dots$ Mi formo quando  $n = 2^k$  quindi dopo k = logn chiamete ricorsive, per

Mi fermo quando  $n = 2^k$ , quindi dopo  $k = log_2 n$  chiamate ricorsive, per un totale di ck chiamate  $(c = c_1 + kc_2)$ . Quindi,

$$T(n) = c \cdot log_2 n = O(log n)$$

2. Dimostrazione per induzione. Prima di dimostrare, si "indovina" (grazie anche all'esperienza) la soluzione:  $T(n) \leq c \cdot log_2 n(T(n) = O(logn))$ . Assumendo  $T(n') \leq c \cdot log_2 n' \ \forall n > n'$  (**ipotesi induttiva**), voglio dimostrare che  $T(n) \leq c \cdot log_2 n$ .

$$T(n) = T(\frac{n}{2}) + 1$$
 (costante qualsiasi)  $\leq c \cdot log_2(\frac{n}{2}) + 1$  (ipotesi induttiva  $(\frac{n}{2} \neq n')$ )  $= c \cdot log_2 n - c \cdot log_2 2$  (proprietá del logaritmo)  $+ 1$   $= c \cdot log_2 n - c \cdot 1 + 1$ . Se  $c \geq 1$ , allora

$$c \cdot log_2 n + c - 1 \le c \cdot log_2 n \rightarrow T(n) \le c \cdot log_2 n$$

# 3 Ordinamenti e grafi

### 3.1 Grafo

Un grafo G=(V,E) é composto da un insieme di  $vertici\ V$  e un insieme di  $archi\ E\subset V\times V$  (non  $\subseteq$  perché non si ha un arco tra un vertice e se stesso) che connettono i vertici.

In un grafo non orientato, due vertici u, v sono adiacenti se  $\{u, v\} \in E$ . In un grafo orientato, se  $(u, v) \in E \to v$  adiacente a  $u \in (u, v)$  é incidente in v. Il grado di un vertice é il numero di vertici adiacenti ad esso. Il cammino é una sequenza di vertici  $v_1, \ldots, v_n$  tale che per ogni coppia di vertici consecutivi  $v_i, v_{i+1}, v_{i+1}$  é adiacente a  $v_i$ . Un cammino é detto elementare se non ci sono vertici ripetuti. Un ciclo é un cammino elementare in cui il primo vertice coincide con l'ultimo (torna all'inizio).

É detto grafo connesso qualsiasi coppia di vertici unita da almeno un cammino. Un sottografo é un sottoinsieme di vertici e archi di un grafo dato. Una componente connessa é un sottografo connesso massimale (non si possono aggiungere altri vertici o archi )