

Esercizio 1 (6 punti)

Si formalizzino le seguenti frasi in logica dei predicati del primo ordine:

Tutti coloro che sono soli sono tristi

Tutti sono tristi o contenti, ma non entrambe le cose

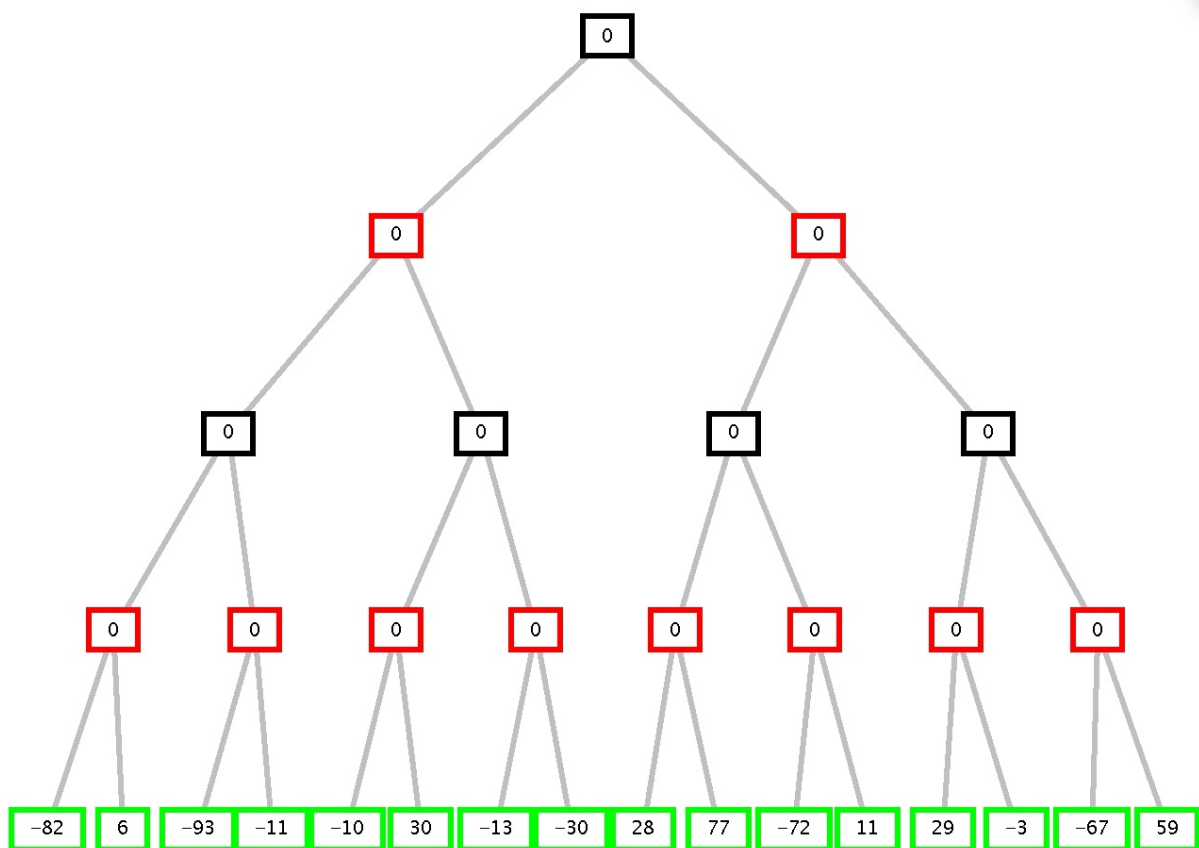
Esiste qualcuno non solo

Beatrice è sola

utilizzando i predicati: **solo**(X), **triste**(X), **contento**(X). Si trasformino poi le formule in clausole, e si dimostri, applicando il principio di risoluzione, che: *Esiste qualcuno non contento*.

Esercizio 2 (5 punti)

Si consideri il seguente albero di gioco in cui il primo giocatore è MAX.



- Si indichi come l'algoritmo min-max risolve il problema indicando il valore con cui viene etichettato il nodo iniziale e la mossa selezionata dal primo giocatore (arco a sinistra o a destra).
- Si mostrino poi i tagli che l'algoritmo alfa-beta consente, indicando gli archi che verranno tagliati.

Esercizio 3 (5 punti)

Si consideri il seguente CSP che lega le variabili A, B, C, D:

A::[4, 5, 6]	A>B-3
B::[1, 2, 3, 4, 5]	C>B-5
C::[1, 2, 3, 4, 5]	A=D+4
D::[1, 2, 3, 4, 5]	C>D+3

Si applichi, durante la ricerca fino alla prima soluzione, il Forward Checking dopo ogni passo di labeling, considerando, nella scelta della prossima variabile da istanziare l'euristica **Minimum Remaining Value** (poi, a parità di cardinalità di dominio, scegliere in base all'ordine alfabetico dei nomi delle variabili). Nel labeling, per il valore da assegnare alla variabile, si considerino i valori di dominio in ordine crescente, partendo dal più piccolo.

Esercizio 4 (5 punti)

Si scriva in Prolog il predicato **inserisciOrd(N,L1,L2)**, che dato il numero intero **N** e una lista ordinata **L1** (in modo crescente, eventualmente vuota) di numeri interi, restituisca in **L2** la lista ordinata ottenuta inserendo **N** in **L1**. Esempio:

?- inserisciOrd(3, [1,2,5], X).

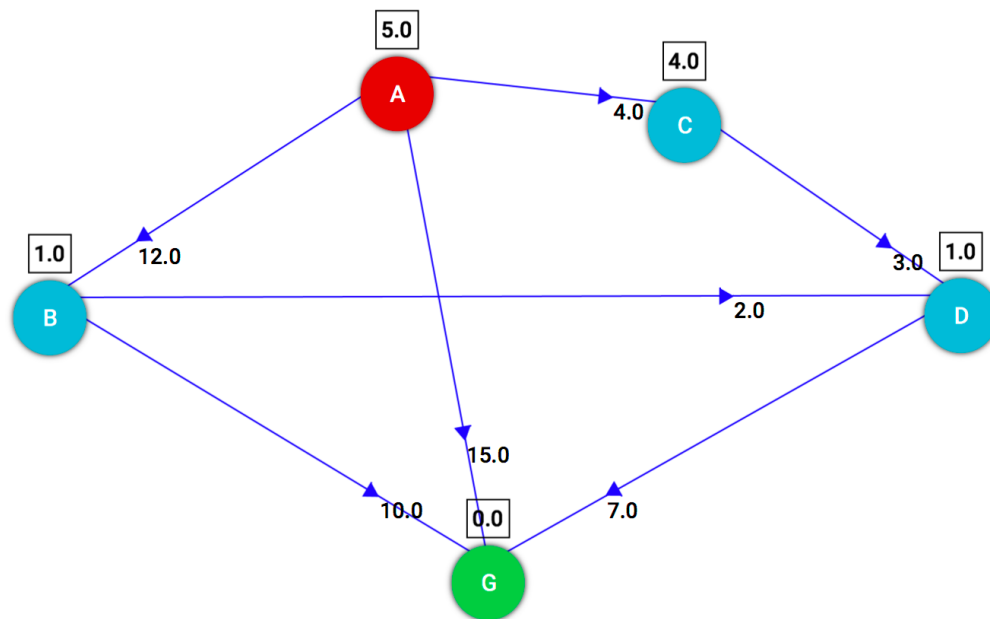
X = [1, 2, 3, 5]

?- inserisciOrd(3, [], X).

X = [3]

Esercizio 5 (7 punti)

Si consideri il seguente grafo, dove A è il nodo iniziale e G il nodo goal, e il numero associato agli archi è il costo dell'operatore per andare dal nodo di partenza al nodo di arrivo dell'arco. Vicino ad ogni nodo, in un quadrato, è indicata inoltre la stima euristica della sua distanza dal nodo goal G:



Si applichi la ricerca **A*** su alberi (non tenendo quindi traccia dei nodi già visitati) disegnando l'albero generato dinamicamente e indicando:

- i nodi espansi nell'ordine di espansione;
- i nodi sulla strada della soluzione e il costo della soluzione;
- se è garantita o meno l'ottimalità e perchè.

Cosa cambierebbe con ricerca **Greedy-Best-First**?

Esercizio 6 (4 punti)

Si consideri il programma Prolog seguente:

p:-q.

p:-r.

r:-t.

r:-s.

s.

e il goal

?- not p.

Si spieghi brevemente come si costruisce l'albero SLDNF e si disegni l'albero SLDNF per il goal e il programma dati.

Esercizio 1

Traduzione in logica

1. $\forall Y \text{ solo}(Y) \Rightarrow \text{triste}(Y)$.
 2. $\forall X \text{ triste}(X) \text{ OR-EX } \text{contento}(X)$.
 3. $\exists X \neg \text{solo}(X)$.
 4. $\text{solo}(\text{beatrice})$.
- Goal: $\exists X \neg \text{contento}(X)$.

Trasformazione in clausole

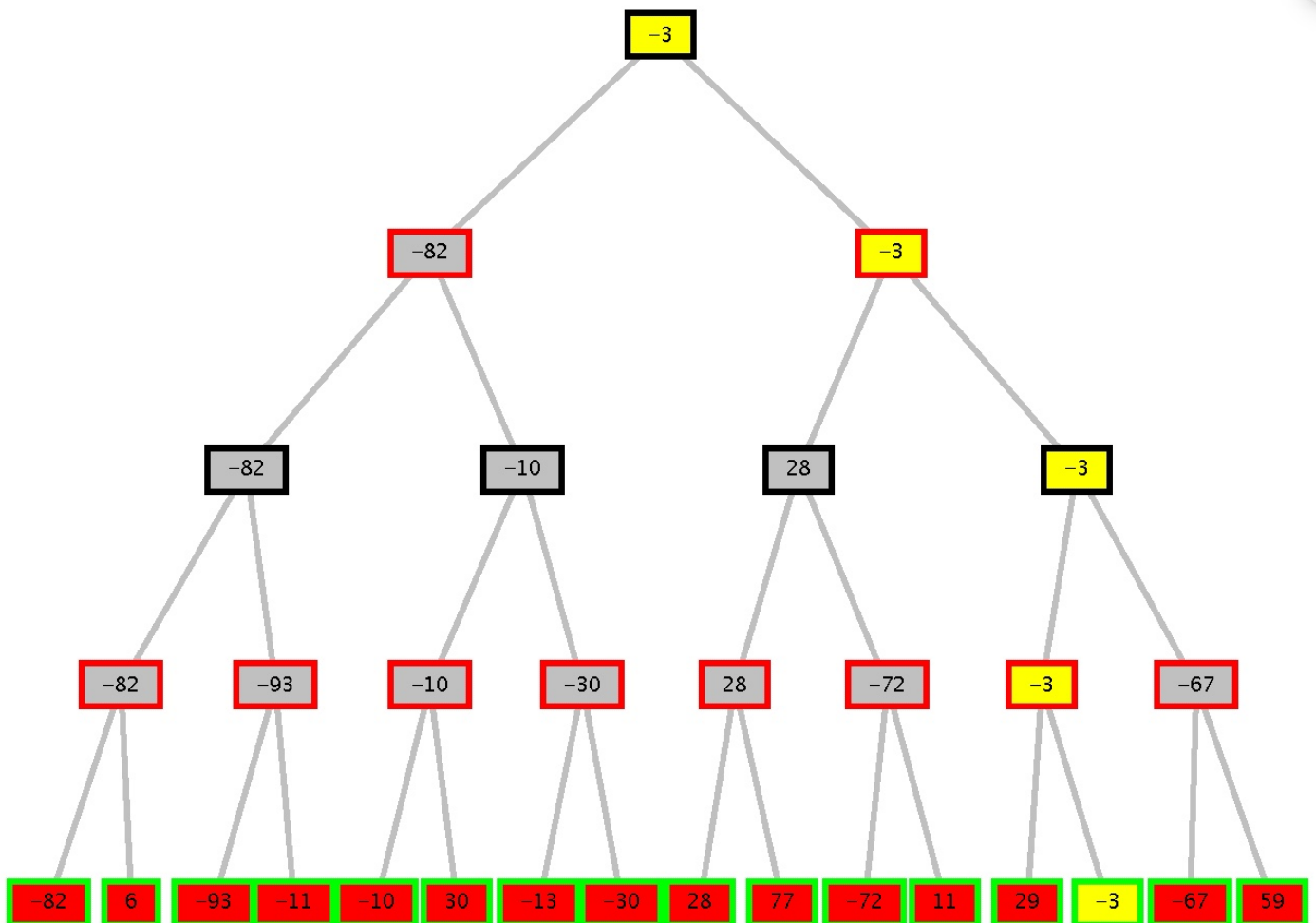
- 1.: $\text{triste}(Y) \vee \neg \text{solo}(Y)$.
 - 2a.: $\text{triste}(X) \vee \text{contento}(X)$.
 - 2b.: $\neg \text{triste}(X) \vee \neg \text{contento}(X)$.
 - 3.: $\neg \text{solo}(c1)$. (costante di Skolem)
 - 4.: $\text{solo}(\text{beatrice})$.
- GNeg.: $\text{contento}(X)$.

Risoluzione

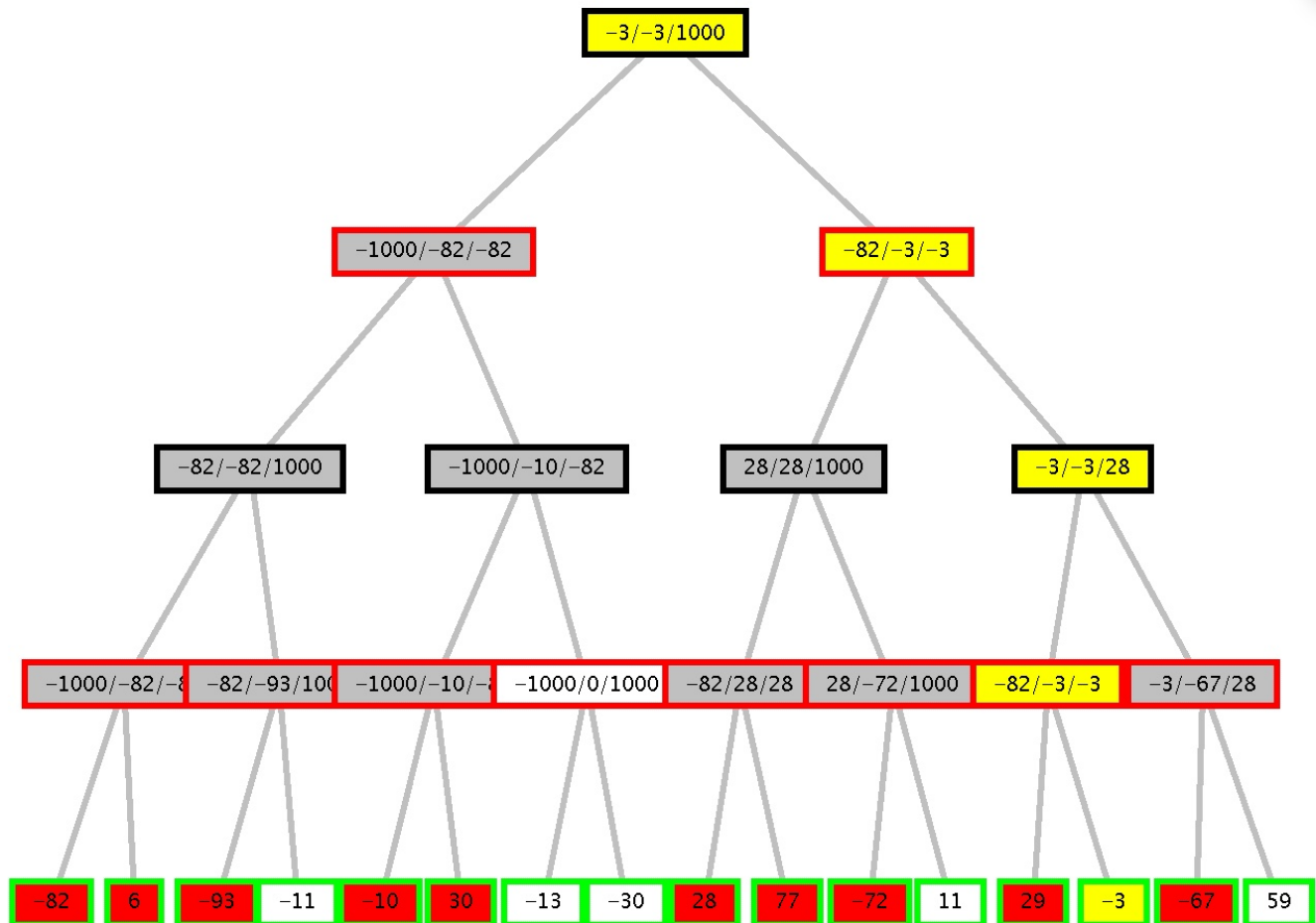
- 5.: GNeg. + 2b: $\neg \text{triste}(X)$.
- 6.: 5 + 1: $\neg \text{solo}(X)$.
- 7.: 6 + 4: contraddizione!!

Esercizio 2

Min-max: strada in giallo, valore nodo radice -3, ramo a destra.



Alfa-Beta: In rosso i nodi espansi, in giallo la strada trovata, i nodi in bianco non sono esplorati per effetto dei tagli alfa-beta.



Archi tagliati a10, a18, a26, a 30 (4 tagli). Scelta per il ramo a2, valore propagato -3.

Esercizio 3

Con euristica MRV:

	A	B	C	D
Labeling	A=4	[1...5]	[1...5]	[1...5]
FC e Backtracking	A=4	[1...5]	[1...5]	Fail
Labeling	A=5	[1...5]	[1...5]	[1...5]
FC	A=5	[1...5]	[1...5]	[1]
Labeling	A=5	[1...5]	[1...5]	D=1
FC	A=5	[1...5]	[5]	D=1
Labeling	A=5	[1...5]	C=5	D=1
FC	A=5	[1...5]	C=5	D=1
Labeling	A=5	B=1	C=5	D=1
Soluzione	A=5	B=1	C=5	D=1

Esercizio 4

```

inserisciOrd(N, [], [N]) :- !.
inserisciOrd(N, [H|T], [N,H|T]) :- N <= H, !.
inserisciOrd(N, [H|T], [H|Z]) :- inserisciOrd(N, T, Z).

```

OPPURE:

```

inserisciOrd(N, [], [N]) :- !.
inserisciOrd(N, [H|T], [H|T1]) :- N > H, !, inserisciOrd(N, T, T1).
inserisciOrd(N, L, [N|L]).

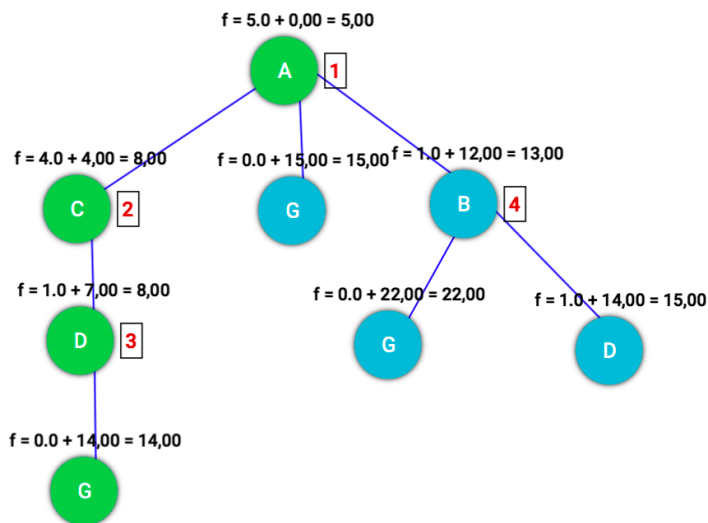
```

OPPURE:

```
inserisciOrd(N,[H|T],[H|T1]) :- N > H, !, inserisciOrd(N,T,T1).  
inserisciOrd(N,L,[N|L]).
```

Esercizio 5

Con A*, i nodi espansi sono ACDBG, la soluzione trovata ACDG è ottimale perché l'euristica è ammissibile e il costo della soluzione trovata è 14:



Operations

Show operations

- 1) A [f = 5.0 + 0.00 = 5.00]
 - 2) C [f = 4.0 + 4.00 = 8.00]
 - 3) D [f = 1.0 + 7.00 = 8.00]
 - 4) B [f = 1.0 + 12.00 = 13.00]
- /) G [f = 0.0 + 14.00 = 14.00]
/) G [f = 0.0 + 15.00 = 15.00]
/) G [f = 0.0 + 22.00 = 22.00]
/) D [f = 1.0 + 14.00 = 15.00]

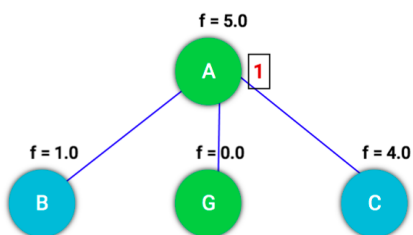
Path cost: 14.0

Nodes expanded: 4

Queue size: 3

Max queue size: 4

Con best-first, l'albero risulta:



Operations

Show operations

- 1) A [f = 5.0]
- /) B [f = 1.0]
/) G [f = 0.0]
/) C [f = 4.0]

Path cost: 15.0

Nodes expanded: 1

Queue size: 2

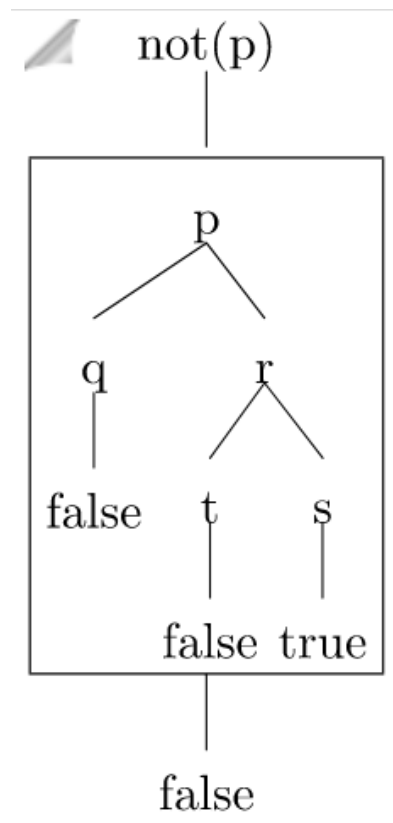
Max queue size: 3

I nodi espansi sono solo A e la soluzione trovata AG non è ottimale (costo 15).

Esercizio 6

Per la spiegazione dell'albero SLDNF per un goal negativo, si veda il materiale del corso.

L'albero SLDNF per il goal $\neg p$ è:



E quindi $\text{not}(p)$ fallisce perché c'è (almeno) un ramo di successo per p .