

Lab3 按键控制 LED 灯_IO 输入操作

一、实验主要内容：

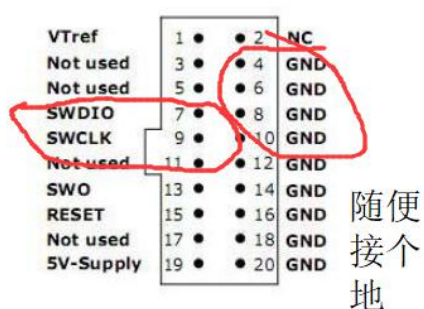
1. 熟悉按键输入机制，通过按键输入控制 LED；
2. 检查 lab2 作业 LED 模拟多种状态功能（仿真和下板实验）；【本周完成检查，未接受检查者检查部分 30%不得分】。

二、创建工程

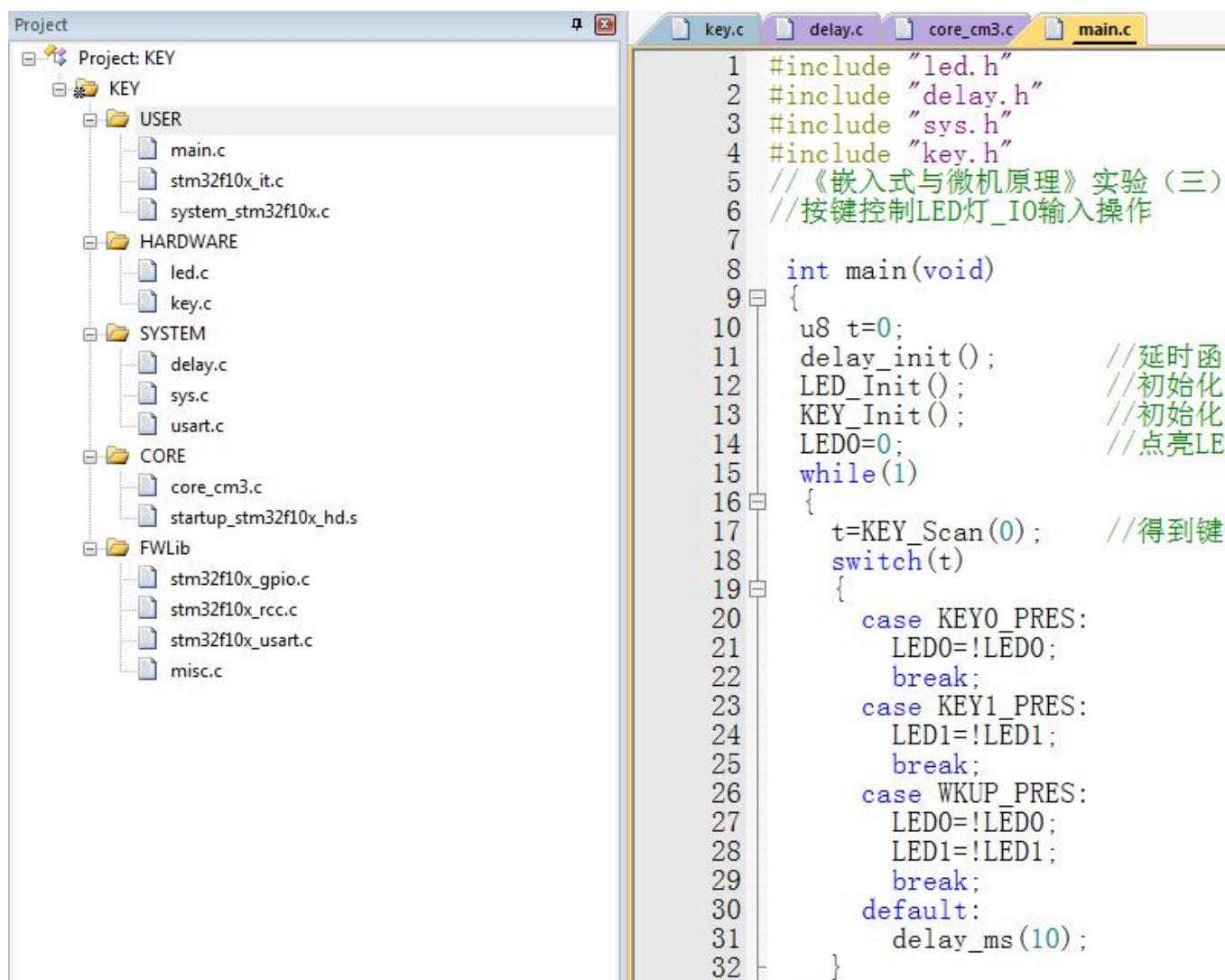
采用手动导入的方式建立工程，添加所有需要的文件，参考 lab1、lab2 文档。

注意：提供的部分文件中的主要函数可能不完整，请仔细对照文档及《STM32 不完全手册》

三、下载器连接：不要在通电情况下拔插杜邦线！！！！



四、工程说明



1. main.c 文件是自行添加的源文件，用来编写 main 函数。
2. misc.c : This file provides all the miscellaneous firmware functions (add-on to CMSIS functions).
提供了 NVIC(中断向量嵌套)的外设驱动
3. stm32f10x_gpio.c : This file provides all the GPIO firmware functions.
提供了关于 IO 口操作的函数
4. stm32f10x_rcc.c : This file provides all the RCC firmware functions.
提供了处理内部时钟相关函数文件
5. startup_stm32f10x_hd.s, system_stm32f10x.c :
启动文件

五、源代码说明

```
#include "led.h"
```

```

#include "delay.h"
#include "sys.h"
#include "key.h"
//《嵌入式与微机原理》实验（三）
//按键控制 LED 灯_IO 输入操作

int main(void)
{
    u8 t=0;
    delay_init();           //延时函数初始化
    LED_Init();             //初始化与 LED 连接的硬件接口
    KEY_Init();             //初始化与按键连接的硬件接口
    LED0=0;                 //点亮 LED
    while(1)
    {
        t=KEY_Scan(0);      //扫描监听得到键值
        switch(t)
        {
            case KEY0_PRES:
                break;
            case KEY1_PRES:
                break;
            case WKUP_PRES:
                break;
            default:
                break;
        }
    }
}

```

其中主要函数包括 delay_init, LED_Init, KEY_Init, KEY_Scan 等。

```

void delay_init()
{
    #if SYSTEM_SUPPORT_OS           //如果需要支持 OS.
        u32 reload;
    #endif
    SysTick_CLKSourceConfig(SysTick_CLKSource_HCLK_Div8); //选择外部时钟
    HCLK/8
    fac_us=SystemCoreClock/8000000; //为系统时钟的 1/8
    #if SYSTEM_SUPPORT_OS           //如果需要支持 OS.

```

```

    reload=SystemCoreClock/8000000;           //每秒钟的计数次数 单位
为 M
    reload*=1000000/delay_ostickspersec;       //根据 delay_ostickspersec 设定
溢出时间
                                                //reload 为 24 位寄存器,最大
值:16777216,在 72M 下,约合 1.86s 左右
    fac_ms=1000/delay_ostickspersec;          //代表 OS 可以延时的最少单位

    SysTick->CTRL|=SysTick_CTRL_TICKINT_Msk; //开启 SYSTICK 中断
    SysTick->LOAD=reload;                     //每 1/delay_ostickspersec 秒中
断一次
    SysTick->CTRL|=SysTick_CTRL_ENABLE_Msk;   //开启 SYSTICK

#else
    fac_ms=(u16)fac_us*1000;                  //非 OS 下,代表每个 ms 需要的
systick 时钟数
#endif
}

void LED_Init(void)
{

    GPIO_InitTypeDef  GPIO_InitStructure;

    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOA|RCC_APB2Periph_GPIOD,
ENABLE);    //使能 PA,PD 端口时钟

    GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_8; //LED0-->PA.8 端口配置
    GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_Out_PP; //推挽输出
    GPIO_InitStructure.GPIO_Speed = GPIO_Speed_50MHz; //IO 口速度为 50MHz
    GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure); //根据设定参数初始
化 GPIOA.8
    GPIO_SetBits(GPIOA,GPIO_Pin_8);          //PA.8 输出高

    GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_2; //LED1-->PD.2 端口配
置, 推挽输出
    GPIO_Init(GPIOD, &GPIO_InitStructure); //推挽输出 , IO 口速
度为 50MHz
    GPIO_SetBits(GPIOD,GPIO_Pin_2);          //PD.2 输出高
}

void KEY_Init(void)
{

```

```
GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;

RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOA|RCC_APB2Periph_GPIOC,ENABLE);//使能 PORTA,PORTC 时钟

GPIO_PinRemapConfig(GPIO_Remap_SWJ_JTAGDisable, ENABLE);//关闭 jtag, 使能 SWD, 可以用 SWD 模式调试

GPIO_InitStructure.GPIO_Pin  = GPIO_Pin_15;//PA15
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IPU; //设置成上拉输入
GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);//初始化 GPIOA15

GPIO_InitStructure.GPIO_Pin  = GPIO_Pin_5;//PC5
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IPU; //设置成上拉输入
GPIO_Init(GPIOC, &GPIO_InitStructure);//初始化 GPIOC5

GPIO_InitStructure.GPIO_Pin  = GPIO_Pin_0;//PA0
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_IPD; //PA0 设置成输入，默认下拉
GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);//初始化 GPIOA.0

}

//按键处理函数
//返回按键值
//mode:0,不支持连续按;1,支持连续按;
//返回值:
//0, 没有任何按键按下
//KEY0_PRES, KEY0 按下
//KEY1_PRES, KEY1 按下
//WKUP_PRES, WK_UP 按下
//注意此函数有响应优先级,KEY0>KEY1>WK_UP!!
u8 KEY_Scan(u8 mode)
{
    static u8 key_up=1; //按键按松开标志
    if(mode)key_up=1; //支持连按
    if(key_up&&(KEY0==0 || KEY1==0 || WK_UP==1))
    {
        delay_ms(10);//去抖动
        key_up=0;
        if(KEY0==0)return KEY0_PRES;
        else if(KEY1==0)return KEY1_PRES;
        else if(WK_UP==1)return WKUP_PRES;
    }
}
```

```

}else if(KEY0==1&&KEY1==1&&WK_UP==0)key_up=1;
return 0;// 无按键按下
}

```

GPIO 库函数说明： 参见 **STM32 固件库.PDF** **P122 – P133**

Table 179. GPIO 库函数

函数名	描述
GPIO_DeInit	将外设 GPIOx 寄存器重设为缺省值
GPIO_AFIODeInit	将复用功能（重映射事件控制和 EXTI 设置）重设为缺省值
GPIO_Init	根据 GPIO_InitStruct 中指定的参数初始化外设 GPIOx 寄存器
GPIO_StructInit	把 GPIO_InitStruct 中的每一个参数按缺省值填入
GPIO_ReadInputDataBit	读取指定端口管脚的输入
GPIO_ReadInputData	读取指定的 GPIO 端口输入
GPIO_ReadOutputDataBit	读取指定端口管脚的输出
GPIO_ReadOutputData	读取指定的 GPIO 端口输出
GPIO_SetBits	设置指定的数据端口位
GPIO_ResetBits	清除指定的数据端口位
GPIO_WriteBit	设置或者清除指定的数据端口位
GPIO_Write	向指定 GPIO 数据端口写入数据
GPIO_PinLockConfig	锁定 GPIO 管脚设置寄存器
GPIO_EventOutputConfig	选择 GPIO 管脚用作事件输出
GPIO_EventOutputCmd	使能或者失能事件输出
GPIO_PinRemapConfig	改变指定管脚的映射
GPIO_EXTILineConfig	选择 GPIO 管脚用作外部中断线路

Table 182. 函数 GPIO_Init

函数名	GPIO_Init
函数原形	void GPIO_Init(GPIO_TypeDef* GPIOx, GPIO_InitTypeDef* GPIO_InitStruct)
功能描述	根据 GPIO_InitStruct 中指定的参数初始化外设 GPIOx 寄存器
输入参数 1	GPIOx: x 可以是 A, B, C, D 或者 E, 来选择 GPIO 外设
输入参数 2	GPIO_InitStruct: 指向结构 GPIO_InitTypeDef 的指针, 包含了外设 GPIO 的配置信息 参阅 Section: GPIO_InitTypeDef 查阅更多该参数允许取值范围
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
被调用函数	无

GPIO_InitTypeDef structure

GPIO_InitTypeDef 定义于文件“stm32f10x_gpio.h”:

```

typedef struct
{
    uint16_t GPIO_Pin;
    GPIO_Speed_TypeDef GPIO_Speed;
    GPIO_Mode_TypeDef GPIO_Mode;
} GPIO_InitTypeDef;

```

Table 184. GPIO_Speed 值

GPIO_Speed	描述
GPIO_Speed_10MHz	最高输出速率 10MHz
GPIO_Speed_2MHz	最高输出速率 2MHz
GPIO_Speed_50MHz	最高输出速率 50MHz

Table 185. GPIO_Mode 值

GPIO_Speed	描述
GPIO_Mode_AIN	模拟输入
GPIO_Mode_IN_FLOATING	浮空输入
GPIO_Mode_IPD	下拉输入
GPIO_Mode_IPU	上拉输入
GPIO_Mode_Out_OD	开漏输出
GPIO_Mode_Out_PP	推挽输出
GPIO_Mode_AF_OD	复用开漏输出
GPIO_Mode_AF_PP	复用推挽输出

Table 187. 描述了函数 GPIO_StructInit

Table 187. 函数 GPIO_StructInit

函数名	GPIO_StructInit
函数原形	void GPIO_StructInit(GPIO_InitTypeDef* GPIO_InitStruct)
功能描述	把 GPIO_InitStruct 中的每一个参数按缺省值填入
输入参数	GPIO_InitStruct: 指向结构 GPIO_InitTypeDef 的指针, 待初始化
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
被调用函数	无

Table 188. 给出了 GPIO_InitStruct 各个成员的缺省值

Table 188. GPIO_InitStruct 缺省值

成员	缺省值
GPIO_Pin	GPIO_Pin_All
GPIO_Speed	GPIO_Speed_2MHz
GPIO_Mode	GPIO_Mode_IN_FLOATING

例:

```
/* Initialize the GPIO Init Structure parameters */
GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;
GPIO_StructInit(&GPIO_InitStructure);
```

Table 193. 描述了 GPIO_SetBits

Table 193. 函数 GPIO_SetBits

函数名	GPIO_SetBits
函数原形	void GPIO_SetBits(GPIO_TypeDef* GPIOx, u16 GPIO_Pin)
功能描述	设置指定的数据端口位
输入参数 1	GPIOx: x 可以是 A, B, C, D 或者 E, 来选择 GPIO 外设
输入参数 2	GPIO_Pin: 待设置的端口位 该参数可以取 GPIO_Pin_x(x 可以是 0-15)的任意组合 参阅 Section: GPIO_Pin 查阅更多该参数允许取值范围
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
被调用函数	无

例:

```
/* Set the GPIOA port pin 10 and pin 15 */
GPIO_SetBits(GPIOA, GPIO_Pin_10 | GPIO_Pin_15);
```

Table 194. 描述了 GPIO_ResetBits

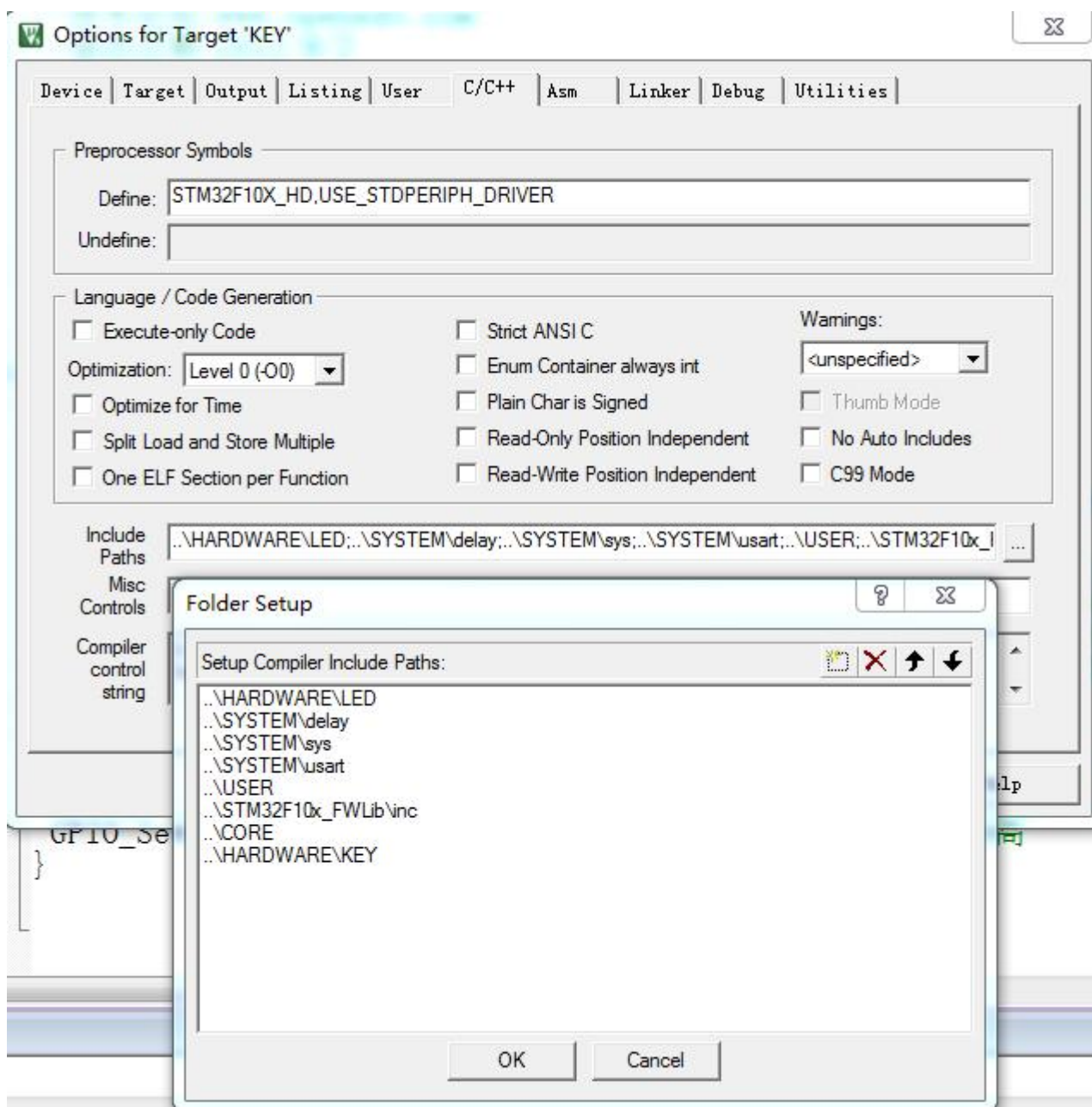
Table 194. 函数 GPIO_ResetBits

函数名	GPIO_ResetBits
函数原形	void GPIO_ResetBits(GPIO_TypeDef* GPIOx, uint16_t GPIO_Pin)
功能描述	清除指定的数据端口位
输入参数 1	GPIOx: x 可以是 A, B, C, D 或者 E, 来选择 GPIO 外设
输入参数 2	GPIO_Pin: 待清除的端口位 该参数可以取 GPIO_Pin_x(x 可以是 0-15)的任意组合 参阅 Section: GPIO_Pin 查阅更多该参数允许取值范围
输出参数	无
返回值	无
先决条件	无
被调用函数	无

例:

```
/* Clears the GPIOA port pin 10 and pin 15 */  
GPIO_ResetBits(GPIOA, GPIO_Pin_10 | GPIO_Pin_15);
```

注意: 1.要在 options for target1 中的 c/c++中添加这几个文件的路径, 不然会提示找不到文件。



2. 按键消抖

在编写程序时需要注意的是，我们使用的开关为机械弹开关，在按键按下时不会马上形成稳定的电路，会伴随有一连串的抖动，一般时间为 5ms 到 10ms，按键的抖动会引起按键被误读多次。为了确保 CPU 对按键的一次闭合只做一次处理，必须去除按键的抖动。一般来说一个简单的按键消抖就是先读取一次按键的状态，如果得到按键按下之后，延时 10ms 左右，再次读取一次按键的状态，如果按键还是按下状态，那么说明按键已经按下。

六、作业

本次作业不要求提交，会在下次 lab 合并检查

1. 重新建立工程，以学号为工程名称

(1) 按照 lab1 导入方式建立工程；

(2) 调整目录结构，将用户自建放在项目根目录下（目录结构如下），注意引用库文件的调用；

名称	修改日期	类型	大小
CORE	2017/10/9 20:02	文件夹	
DebugConfig	2017/10/9 20:02	文件夹	
HARDWARE	2017/10/9 20:02	文件夹	
OBJ	2017/10/9 23:07	文件夹	
STM32F10x_FWLib	2017/10/9 20:02	文件夹	
SYSTEM	2017/10/9 20:02	文件夹	
USER	2017/10/9 23:10	文件夹	
JLinkLog.txt	2017/10/10 0:11	文本文档	52 KB
JLinkSettings.ini	2012/9/21 10:24	配置设置	1 KB
KEY.map	2017/10/9 22:49	Linker Address ...	70 KB
KEY.uvguix.Administrator	2015/8/13 14:02	ADMINISTRATO...	71 KB
KEY.uvoptx	2015/8/13 14:02	UVOPTX 文件	13 KB
KEY.uvprojx	2015/8/13 14:02	磳ision5 Project	19 KB
main.c	2017/10/9 23:10	C Source	1 KB
startup_stm32f10x_hd.lst	2017/10/9 22:49	MASM Listing	50 KB
stm32f10x.h	2011/3/10 10:51	C/C++ Header	620 KB
stm32f10x_conf.h	2015/7/23 19:00	C/C++ Header	4 KB
stm32f10x_it.c	2011/11/13 1:28	C Source	3 KB
stm32f10x_it.h	2011/4/4 18:57	C/C++ Header	2 KB
system_stm32f10x.c	2011/4/4 18:57	C Source	36 KB
system_stm32f10x.h	2011/3/10 10:51	C/C++ Header	3 KB

2. 熟悉修改按键操作指令，如初始时 DS0 和 DS1 同时处于不亮状态，按 KEY0 时 DS0 亮，KEY1 时 DS1 亮，WK_UP 时 DS0 和 DS1 同时不亮，可自行设计其他的按键控制 LED 灯状态的策略。