

Машинно-зависимые языки программирования

Лекция 1

Краткая история компьютеров

Изначально слово компьютер означало не устройство, а профессию. Первоначально это были люди, которые решали какие-то сложные задачи (типа для карт для ориентации по звездам). При усложнении задач постепенно начали появляться вычислительные машины (арифмометры и тд).

Эти первые машины были механическими. К началу 20 века научились делать электрические (выполняли действия быстрее). Но и у тех и у других была проблема с тем, что они решали только одну конкретную задачу. Поэтому в середине 20 века назрел вопрос о создании универсальной машины, которая могла бы выполнять произвольные алгоритмы без перестраивания машины.

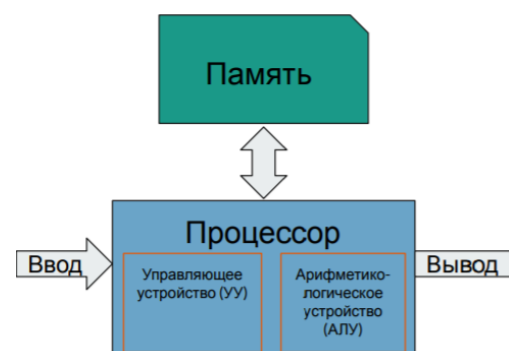
Американский ученый фон Нейман работал над этой проблемой. Ему удалось сформулировать некие основные принципы.

Принципы фон Неймана:

1. Использование двоичной системы счисления
2. Программное управление ЭВМ
3. Принцип однородности памяти (память используется не только для хранения данных, но и для хранения программ)
4. Принцип адресности (все ячейки памяти ЭВМ имеют адреса, которые последовательно пронумерованы)
5. Возможность условного перехода в процессе выполнения программы (чтобы можно было создавать не только линейные алгоритмы)

Схема архитектуры машины фон Неймана:

- Абстрактный процессор – вычислитель
 - Управляющее устройство (интерпретирует команды и их выполняет)
 - Арифметико-логическое устройство (выполняет арифметические и некоторые логические бинарные операции над данными)
- Абстрактная память (из памяти процессор берет значения, код, и что-то туда пишет)
- Также обозначены абстрактный ввод и вывод



Структурная схема ЭВМ:



- Центральным устройством является системная **шина** (это некоторая абстракция, которая обеспечивает взаимодействие всех устройств)
 - шина управления
 - шина адреса
 - шина данных

Все три составляющие используются для любого обмена. Например, если процессору необходимо считать какое-то значение из памяти, то он выставляет на шину адреса номер ячейки памяти и по шине управления отправляет сигнал. Память считывает значение с шины адреса, ищет нужную ячейку, выставляет ее значение на шину данных. Данные получены.

В компьютере функции системной шины по сути выполняет материнская плата. Также на практике шин обычно несколько (быстрая между процессором и оперативкой, шины для подключения внешних устройств [pci, usb])

- **Центральный процессор**
 - Блок регистров
(регистр – внутренняя ячейка памяти процессора. Обычно таких ячеек не очень много, десятков-полтора ячеек из нескольких байтов)
 - АЛУ
 - УУ

Процессор много взаимодействует с оперативкой. В частности, во время работы программа должна быть загружена в оперативную память. Это единственная память, к которой процессор имеет прямой доступ.

- **Внутренняя память**
 - ОЗУ (RAM) // очищается при выключении компьютера
 - ПЗУ // нужна для хранения данных

В ПЗУ также хранится стартовая программа для загрузки компьютера. (как это работает: при включении процессор всегда начинает работать с фиксированного адреса. Производители материнских плат этим пользуются и настраивают ПЗУ так, чтобы данные из ПЗУ копировались в ОЗУ по нужным адресам, таким образом добиваются того, что при включении процессор начинает читать именно стартовую программу (bios))

BIOS:

1. Выполняет первичную диагностику устройства
 2. Определяет какие устройства подключены
 3. Находит внешнюю память, находит загрузочный диск
 4. Загружает операционную систему
- Устройства ввода (клавиатура, мышка и тд)
 - Устройства вывода (монитор, принтер и тд)
 - Внешняя память (все возможные виды накопителей – дискеты, магнитные ленты, жесткие диски, оптические диски, флешки, SSD-диски)

Память

Почему так много разных видов памяти?

Чем более быстродействующая память, тем она дороже стоит => тем меньше ее можно вставить.

Пирамидка быстродействия:

- регистры процессора
- кэш-память процессора (несколько уровней)
- оперативная память
- внешние

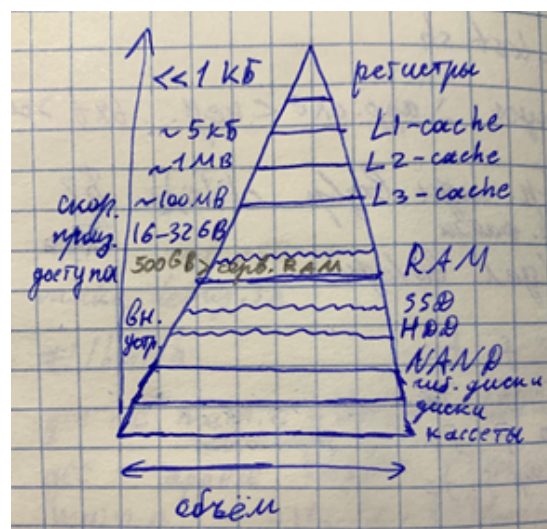


Минимальная адресуемая единица памяти¹ – байт

Побитово работа с памятью никогда не осуществляется (это нужно для сокращения адресных линий)

(доп: байт очень удобно представлять в 16-ричной системе. В этом случае он будет выглядеть как ровно две 16-ричные цифры)

Машинное слово² – машинно-зависимая величина, измеряемая в битах, равна разрядности регистров процессора и шины данных.



16-ти разрядный процессор => размер его регистров 16 бит = 2 байта => шина данных такая же

Параграф – 16 байт

ASCII – однобайтовая символьная таблица (7-битная кодировка)

Первые 32 байта такой таблицы занимают различные непечатные символы.

¹ Минимальная адресуемая единица памяти по костру – минимальная разница между двумя адресами в памяти

² Машинное слово по костру – сообщение фиксированной длины, с помощью которых компьютер общается со своими составными частями

Системы счисления

Двоичная (binary)

- 0, 1, 10, 11, 100, 101...
- $2^8 = 256$
- $2^{10} = 1024$
- $2^{16} = 65536$
- Суффикс - b. Пример: 1101b

Шестнадцатеричная (hexadecimal)

- 0, 1, ..., 8, 9, A, B, C, D, E, F, 10, 11, 12, ..., 19, 1A, 1B, ...
- $2^4 = 10_{16}$
- $2^8 = 100_{16}$
- $2^{16} = 10000_{16}$
- Суффикс - h (10h - 16). Некоторые компиляторы требуют префикса 0x (0x10)

$$1011011011111000_2 = B6F8_{16}$$

Так как первое время мы будем изучать 16-ти разрядный процессор, то нам важно понимать, что $2^{16} = 64$ Кбайт.

Представление отрицательных чисел

Знак - в старшем разряде (0 - "+", 1 - "-").

Возможные способы:

- прямой код
- обратный код (инверсия)
- дополнительный код (инверсия и прибавление единицы)

Примеры доп. кода на 8-разрядной сетке

-1:

1. 00000001
2. 11111110
3. 11111111

Смысл: $-1 + 1 = 0$ (хоть и с переполнением):

$$11111111 + 1 = (1)00000000$$

-101101:

1. 00101101
2. 11010010
3. 11010011

Плюс хранения в дополнительном коде – в плане арифметических выражений ничего не меняется.

Виды современных архитектур ЭВМ

- x86-64 8086 (16-разр.) \rightarrow x86 (32-разр.) \rightarrow x64 (64-разр.)
- ARM
- IA64
- MIPS (включая Байкал)
- Эльбрус

Семейство процессоров x86 и x86-64

- Микропроцессор 8086: 16-разрядный, 1978 г., 5-10 МГц, 3000 нм
- Предшественники: 4004 - 4-битный, 1971 г.; 8008 - 8-битный, 1972 г.; 8080 - 1974 г.
- Требуется микросхема поддержки
- 80186 - 1982 г., добавлено несколько команд, интегрированы микросхемы поддержки
- 80286 - 1982 г., 16-разрядный, добавлен защищенный режим
- 80386, 80486, Pentium, Celeron, AMD, ... - 32-разрядные, повышение быстродействия и расширение системы команд
- x86-64 (x64) - семейство с 64-разрядной архитектурой
- Отечественный аналог - K1810BM86, 1985 г.



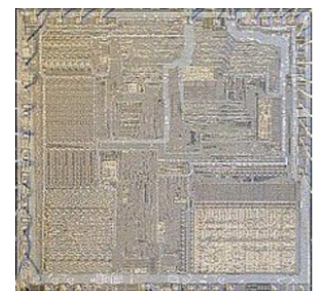
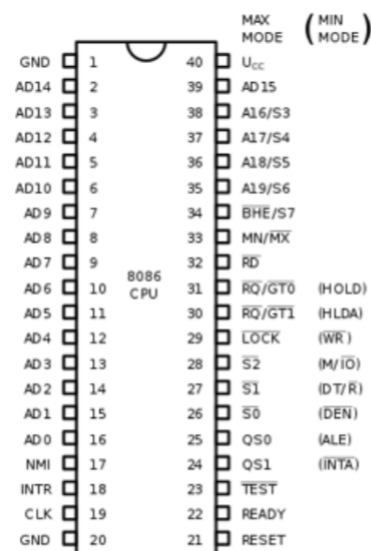
Устройство 8086

Если с процессора 8086 снять корпус, то внутри окажется небольшой квадратик.

// сложная система, переслушайте сами

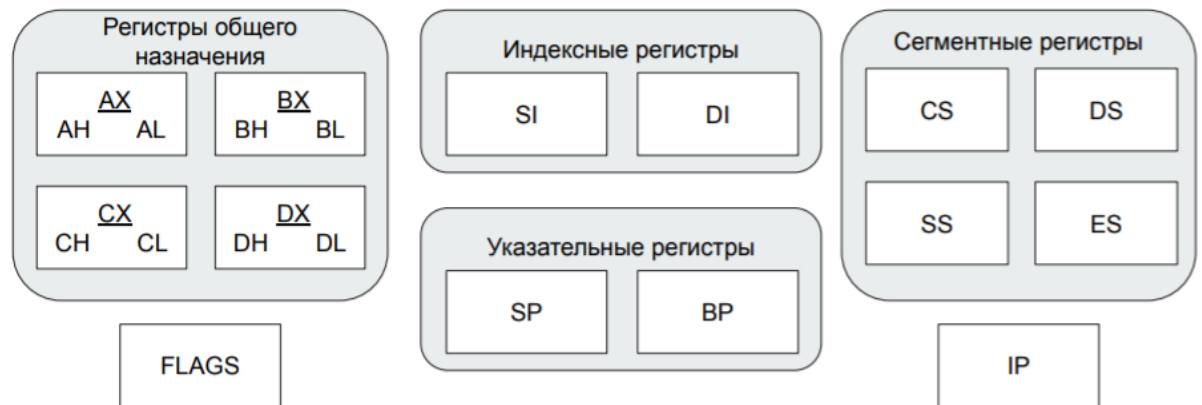
A – шина адреса (здесь 20 \Rightarrow нам доступно 2^{20} адресных ячеек)

D – шина данных (их количество определяет разрядность, здесь 16)



Структура блока регистров (архитектура 8086 с точки зрения программиста)

1. IP – указатель команд (хранит смещение команды, которая будет выполнена следующей)
2. Регистры общего назначения – используются в арифметических, логических и т.д. операциях (для большинства операций являются взаимозаменяемыми). Базово AX – умножение и деление, BX – вычисление адресов, CX – циклы, DX – обмен с внешними устройствами)
3. Регистры в центре близки к регистрам общего назначения
4. Сегментные регистры (отвечают за сегменты памяти [вторая составл адреса])



Язык ассемблера

Машинная команда – инструкция (в двоичном коде) из аппаратного определенного набора, которую способен выполнять процессор.

Машинный код – система команд конкретной вычислительной машины, которая интерпретируется непосредственно процессором.

Язык ассемблера – машинно-зависимый язык программирования низкого уровня, команды которого прямо соответствуют машинным командам.

Чтобы получить программу в машинном коде необходимо ее из исходного кода скомпилировать и получить исполняемый файл.

Исполняемый файл – файл, содержащий программу в виде, в котором она может быть исполнена компьютером (то есть в машинном коде).

В dos и windows расширения у исполняемых файлов exe и com

Компилятор – программа для преобразования исходного текста программы в объектный модуль.

Компоновщик – программа для связывания нескольких объектных файлов в исполняемый.

Последовательность запуска программы операционной системой:

- Определение формата файла
- Чтение и разбор заголовка
- Считывание разделов исполняемого модуля в ОЗУ по необходимым адресам
- Подготовка к запуску (загрузка библиотек)
- Передача управления на точку входа

Отладчик – программа для автоматизации процесса отладки. Может выполнять трассировку, отслеживать, устанавливать или изменять значения переменных в процессе выполнения кода, устанавливать или удалять контрольные точки или условия останова.

.COM – простейший формат исполняемого файла в dos и ранней винде.

Особенности:

- не имеет заголовка
- состоит из одной секции, не превышающей 64Кб
- загружается в ОЗУ без изменений
- начинает выполняться с 1-го байта (точка входа всегда в начале)

Последовательность запуска COM программы:

1. Система выделяет свободный сегмент памяти нужного размера и заносит его адрес во все сегментные регистры (CS, DS, ES, FS, GS, SS)
2. В первые 256 (100h) байт этого сегмента записывает служебная структура DOS, описывающая программу – PSP (префикс программного обеспечения)
3. Непосредственно за ним загружается содержимое COM-файла без изменений
4. Указатель стека (регистр SP) устанавливается на конец сегмента.
5. В стек записывается 0000h (начало PSP – адрес возврата для возможности завершения командой ret)
6. Управление передается по адресу CS:0100h.

Классификация команд процессора 8086:

- Команды пересылки данных
- Арифметические и логические команды
- Команды переходов
- Команды работы с подпрограммами
- Команды управления процессором

Команды пересылки данных
(типа оператор присваивания)

MOV < приемник >, < источник >

Источник: непосредственный операнд (константа, включенная в машинный код) / PОН (?) / регистр общего назначения / сегментный регистр / переменная

Приемник: все то же самое, кроме константы

```
MOV AX, 5
MOV BX, DX
MOV [1234h], CH
MOV DS, AX
```

Ограничения:

- Нельзя скопировать переменную в переменную
- В сегментные регистры напрямую нельзя записывать константы (записать можно только из регистра общего назначения)

```
MOV [0123h], [2345h]
MOV DS, 1000h
```

Целочисленная арифметика

- ADD <приемник>, <источник> – арифметическое сложение приемника и источника. Сумма помещается в приемник, источник не меняется
- SUB <приемник>, <источник> – арифметическое вычитание источника из приемника
- MUL <источник> – беззнаковое умножение. Умножаются источник и AL/AX, в зависимости от размера источника. Результат помещается в AX либо DX:AX.
- DIV <источник> – целочисленное беззнаковое деление. Делится AL/AX на источник. Результат помещается в AL/AX, остаток – в AH/DX.
- INC <приемник> – инкремент на 1
- DEC <приемник> – декремент на 1

Побитовая арифметика

- AND <приемник>, <источник> – побитовое И (AND al, 00001111b)
- OR <приемник>, <источник> – побитовое ИЛИ
- XOR <приемник>, <источник> – побитовое исключающее ИЛИ (XOR AX, AX)
- NOT <приемник> – инверсия

Команда безусловной передачи управления JMP *JMP* < операнд >

- Передает управление в другую точку программы (на другой адрес памяти), не сохраняя какой-либо информации для возврата.
- Операнд – непосредственный адрес (вставленный в машинный код), адрес в регистре или адрес в переменной.

Команда, которая ничего не делает NOP

- Занимает место и время
- Размер – 1 байт, код – 90h
- Назначение – задержка выполнения либо заполнения памяти, например, для выравнивания

Пример

...

XOR AX, AX

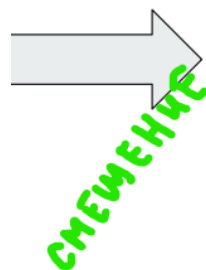
MOV BX, 5

label1:

INC AX

ADD BX, AX

JMP label 1



AX 0000	SI 0000	CS 19F5	IP 0100
BX 0000	DI 0000	DS 19F5	
CX 0024	BP 0000	ES 19F5	HS 19F5
DX 0000	SP FFFE	SS 19F5	FS 19F5
CMD >			
НАШ КОД ИЛИ КОМАНДА			
0100	33C0	XOR	AX, AX
0102	BB0500	MOV	BX, 0005
0105	40	INC	AX
0106	03D8	ADD	BX, AX
0108	EBFB	JMP	0105
010A	BA1401	MOV	DX, 0114
010D	CD21	INT	21
010F	B44C	MOV	AH, 4C

братный подрядок

Взаимодействие программы с внешней средой

Прерывания – аппаратный механизм для приостановки выполнения текущей программы и передачи управления специальной программе – обработчику прерывания.

Основные виды:

- аппаратные
- программные

Вызов – `int <номер>`

21h – прерывание DOS. Передается через регистр AH. Параметры функций передаются собственным способом, он описан в документации.

Память в реальном режиме работы процессора

Реальный режим работы - режим совместимости современных процессоров с 8086.

Доступен 1 Мб памяти (2^{20} байт), то есть разрядность шины адреса - 20 разрядов.

Физический адрес получается **сложением** адреса **начала сегмента** (на основе сегментного регистра) и **смещения**.

Сегментный регистр хранит в себе **старшие 16 разрядов** (из 20) адреса начала сегмента. 4 младших разряда в адресе начала сегмента всегда нулевые. Говорят, что сегментный регистр содержит в себе **номер параграфа начала сегмента**.

Память в реальном режиме работы процессора - пример

Номер параграфа начала сегмента

19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

Смещение

[SEG]:[OFFSET] => физический адрес:

1. SEG необходимо побитово сдвинуть на 4 разряда влево (или умножить на 16, что тождественно)
2. К результату прибавить OFFSET

5678h:1234h =>

56780

+1234

579B4

Вычисление физического адреса выполняется процессором аппаратно, без участия программиста.

Распространённые пары регистров: CS:IP, DS:BX, SS:SP

Структура памяти программы. Виды сегментов. Назначение отдельных сегментных регистров

- Сегмент кода - регистр CS. Командой MOV изменить невозможно, меняется автоматически по мере выполнения команд.
- Сегмент данных. Основной регистр - DS, при необходимости дополнительных сегментов данных задействуются ES, FS, GS.
- Сегмент стека - регистр SS

