



第二章 矩阵

§ 1 矩阵的定义

§ 2 矩阵的运算

§ 3 逆矩阵

§ 4 分块矩阵

§ 5 矩阵的初等变换

§ 6 矩阵的秩



合肥工业大学

HEFEI UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

§ 1 矩阵的定义



一、矩阵的定义

由 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n$)
排成的 m 行 n 列的数表

$$\begin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{array}$$

称为 m 行 n 列矩阵，简称 $m \times n$ 矩阵。记作

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$



$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

简记为 $A = A_{m \times n} = (a_{ij})_{m \times n} = (a_{ij})$

这 $m \times n$ 个数称为矩阵 A 的**元素**，简称为元。

元素是实数的矩阵称为**实矩阵**，

元素是复数的矩阵称为**复矩阵**。



行列式	矩阵
$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$	$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$
<ul style="list-style-type: none">■ 行数等于列数■ 共有 n^2 个元素■ 本质是一个数	<ul style="list-style-type: none">■ 行数不等于列数■ 共有 $m \times n$ 个元素■ 本质上就是一个数表
$\det(a_{ij}), a_{ij} _{n \times n}$	$(a_{ij})_{m \times n}$



二、特殊的矩阵

1. 行数与列数都等于 n 的矩阵，称为 **n 阶方阵**。可记作 A_n 。
2. 只有一行的矩阵 $A = (a_1, a_2, \dots, a_n)$ 称为**行矩阵**(或**行向量**)。

只有一列的矩阵 $B = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$ 称为**列矩阵**(或**列向量**)。

3. 元素全是零的矩阵称为**零矩阵**。可记作 O 。例如：

$$O_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad O_{1 \times 4} = (0 \quad 0 \quad 0 \quad 0)$$



4. 形如

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

的方阵称为**对角阵**. 记作

$$A = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n)$$

特别地, 方阵

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

称为**单位阵**. 记作 E_n .

注: n 阶方阵与 n 阶行列式形式上有点相似, 但是概念完全不同. 当 $n=1$ 时, 一阶方阵 $(a_{11}) = a_{11}$.



同型矩阵与矩阵相等的概念

1. 两个矩阵的行数相等、列数也相等时，称为同型矩阵。

例如 $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 6 \\ 3 & 7 \end{pmatrix}$ 与 $\begin{pmatrix} 14 & 3 \\ 8 & 4 \\ 3 & 9 \end{pmatrix}$ 为同型矩阵。

2. 两个矩阵 $A = (a_{ij})$ 与 $B = (b_{ij})$ 为同型矩阵，并且对应元

素相等，即 $a_{ij} = b_{ij} (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n)$

则称矩阵 A 与 B 相等，记作 $A = B$ 。



例如
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \neq (0 \ 0 \ 0 \ 0).$$

注意：不同型的零矩阵是不相等的。



三、矩阵与线性变换

n 个变量 x_1, x_2, \dots, x_n 与 **m** 个变量 y_1, y_2, \dots, y_m 之间的关系式

[illegible]

表示一个从变量 x_1, x_2, \dots, x_n 到变量 y_1, y_2, \dots, y_m 的线性变换, 其中 a_{ij} 为常数.



$$A = \begin{pmatrix} \mathbf{a}_{11} & \mathbf{a}_{12} & \cdots & \mathbf{a}_{1n} \\ \mathbf{a}_{21} & \mathbf{a}_{22} & \cdots & \mathbf{a}_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \mathbf{a}_{m1} & \mathbf{a}_{m2} & \cdots & \mathbf{a}_{mn} \end{pmatrix}$$

线性变换与矩阵之间存在着一一对应关系.



例 线性变换

$$\begin{cases} y_1 = x_1, \\ y_2 = x_2, \\ \dots\dots\dots \\ y_n = x_n \end{cases} \text{ 称为恒等变换.}$$

$$\begin{cases} y_1 = x_1, \\ y_2 = x_2, \\ \dots\dots\dots \\ y_n = x_n \end{cases} = \begin{cases} y_1 = \mathbf{1} \cdot x_1 + \mathbf{0} \cdot x_2 + \dots + \mathbf{0} \cdot x_n, \\ y_2 = \mathbf{0} \cdot x_1 + \mathbf{1} \cdot x_2 + \dots + \mathbf{0} \cdot x_n, \\ \dots\dots\dots \\ y_n = \mathbf{0} \cdot x_1 + \mathbf{0} \cdot x_2 + \dots + \mathbf{1} \cdot x_n \end{cases}$$

对应 \longleftrightarrow $\begin{pmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{0} & \dots & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{1} & \dots & \mathbf{0} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \dots & \mathbf{1} \end{pmatrix}$ 单位阵 E_n