

计算机体系结构

Computer Architecture

丁贤庆 ahhfdxq@163.com



- 1、交作业时间：第4周的周一
- 2、本周作业：

第二章 作业

第 2, 5, 7, 10 题。

第2章

计算机指令集结构

- 2. 1 指令集结构的分类
- 2. 2 寻址方式
- 2. 3 指令集结构的功能设计
- 2. 4 操作数的类型和大小
- 2. 5 指令格式的设计
- 2. 6 MIPS指令集结构

1. 如果知道10条指令的机器码，能设计出对应的CPU硬件结构

Add rd,rs,rt

000000000000010000000001001100

SUB rd,rs,rt

000000000000010000000001001100

And rd,rs,rt

000000000000010000000001001100

OR rd,rs,rt

000000000000010000000001001100

LW rt,offset(rs)

100110000000100000001001100

SW rt,offset(rs)

1|0|0|0|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|1|1|0

SLL rd,rt,shamt

1|0|0|0|0|1|0|0|0|0|0|0|1|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|1|1|0

SRL rd,rt,shamt

1|0|1|0|1|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|1|1|0

Jmp rs

0|0|0|1|0|1|0|0|0|0|0|0|1|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|1|1|0

Beq rs,rt,offset

0|0|0|1|1|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|1|1|0

本章的问题：

1、机器指令怎样分段。

1|0|0|0|0|0|1|0|0|0|0|1|0|0|0|1|0|0|0|1|0|0|1|1|0|0|1

2、机器指令中怎样描述数据类型（整数，浮点数）

1|0|0|0|0|0|0|1|0|0|1|0|1|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|1|1|0|1|0|1

3、机器指令中的地址怎么知道是寄存器地址还是内存地址？

例如：00101：可以是寄存器地址，也可以是内存地址

1|0|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|1|0|0|0|0|0|0|0|0|1|0|0|1|1|0|0|0|0

2. 1 指令集结构的分类

1. 区别不同指令集结构的主要因素

CPU中用来存储操作数的存储单元的类型

2. CPU中用来存储操作数的存储单元的主要类型

- 堆栈
- 累加器
- 通用寄存器组

3. 将指令集结构分为三种类型

指令集结构

- 堆栈结构
- 累加器结构
- 通用寄存器结构

根据操作数的来源不同，又可进一步分为：

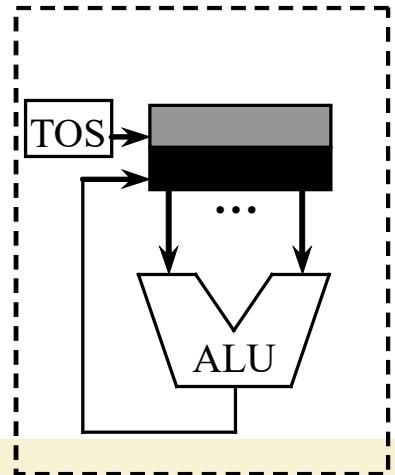
通用寄存器结构

- 寄存器-存储器结构 (RM结构)
(操作数可以来自存储器)
- 寄存器-寄存器结构 (RR结构)
(所有操作数都是来自通用寄存器组)

也称为load-store结构，这个名称强调：只有load指令和store指令能够访问存储器。

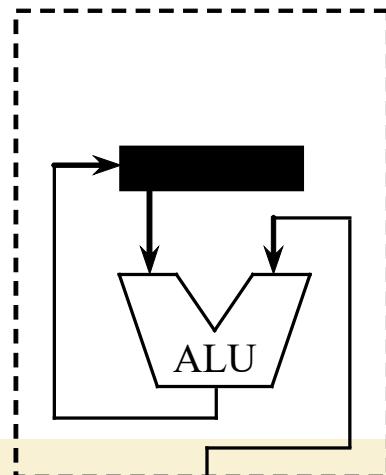
4. 下图是4种指令集结构的操作数的位置以及结果的去向

堆栈结构



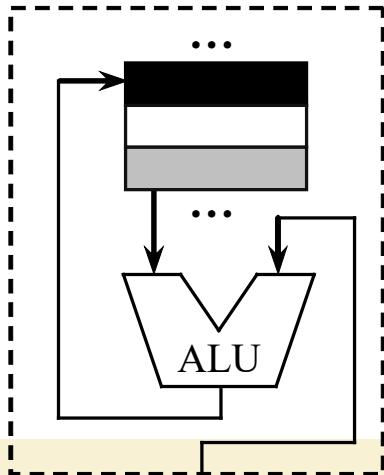
(a)

累加器结构



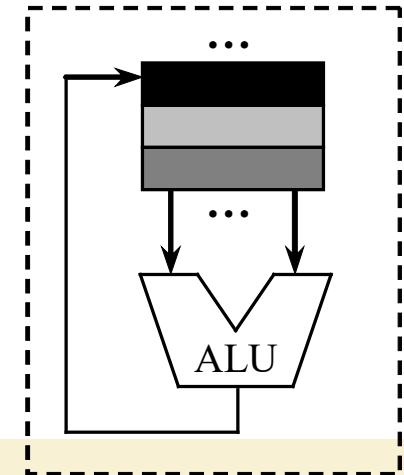
(b)

通用寄存器结构 (RM)



(c)

通用寄存器结构 (RR)



(d)

灰色块：操作数

黑色块：结果

TOS (Top Of Stack) : 栈顶

例：表达式 $C=A+B$ 在4种类型指令集结构上的代码。

假设：A、B、C均保存在存储器单元中，并且不能破坏A和B的值。

堆 栈	累加器	寄存器（RM型）	寄存器（RR型）
push A	load A	load R1, A	load R1, A
push B	add B	add R1, B	load R2, B
add	store C	store R1, C	add R3, R1, R2
pop C			store R3, C

6. 通用寄存器结构

- 现代指令集结构的主流
- 在灵活性和提高性能方面有明显的优势
 - 跟其他的CPU内部存储单元一样，寄存器的访问速度比存储器快。
 - 对编译器而言，能更加容易、有效地分配和使用寄存器。
 - 寄存器可以用来存放变量。
 - (1) 减少对存储器的访问，加快程序的执行速度；
(因为寄存器比存储器快)

(2) 用更少的地址位（相对于存储器地址来说）来对寄存器进行寻址，从而有效地减少程序的目标代码的大小。

7、通用寄存器型指令集结构进一步细分为3种类型

- 寄存器-寄存器型（RR型）
- 寄存器-存储器型（RM型）
- 存储器-存储器型（MM型）

2.2 寻址方式

1. 一种指令集结构如何确定所要访问的数据的地址？
2. 当前的指令集结构中所采用的一些操作数寻址方式
 - ←：赋值操作
 - Mem：存储器
 - Regs：寄存器组
 - 方括号：表示内容
 - Mem[]：存储器的内容
 - Regs[]：寄存器的内容
 - Mem[Regs[R1]]：以寄存器R1中的内容作为地址的存储器单元中的内容

常用的寻址方式

1. 寄存器寻址

- 指令实例: Add R4 , R3
- 含义: $\text{Regs[R4]} \leftarrow \text{Regs[R4]} + \text{Regs[R3]}$

2. 立即数寻址

- 指令实例: Add R4 , #3
- 含义: $\text{Regs[R4]} \leftarrow \text{Regs[R4]} + 3$

3. 偏移寻址

指令实例: Add R4 , 100(R1)

含义:

$$\text{Regs[R4]} \leftarrow \text{Regs[R4]} + \text{Mem[100+Regs[R1]]}$$

4. 寄存器间接寻址

指令实例: Add R4 , (R1)

含义:

$$\text{Regs[R4]} \leftarrow \text{Regs[R4]} + \text{Mem[Regs[R1]]}$$

5. 索引寻址

指令实例: Add R3 , (R1 + R2)

含义:

Regs[R3]←Regs[R3]+Mem[Regs[R1]+Regs[R2]]

6. 直接寻址或绝对寻址

指令实例: Add R1 , (1001)

含义:

Regs[R1]←Regs[R1]+Mem[1001]

7. 存储器间接寻址

指令实例: Add R1 , @(R3)

含义:

$$\text{Regs[R1]} \leftarrow \text{Regs[R1]} + \text{Mem[Mem[Regs[R3]]]}$$

8. 自增寻址

指令实例: Add R1 , (R2)+

含义:

$$\text{Regs[R1]} \leftarrow \text{Regs[R1]} + \text{Mem[Regs[R2]]}$$

$$\text{Regs[R2]} \leftarrow \text{Regs[R2]} + d$$

9. 自减寻址

指令实例: Add R1, -(R2)

含义:

$$\text{Regs[R2]} \leftarrow \text{Regs[R2]} - d$$

$$\text{Regs[R1]} \leftarrow \text{Regs[R1]} + \text{Mem[Regs[R2]]}$$

10. 缩放寻址

指令实例: Add R1 , 100(R2)[R3]

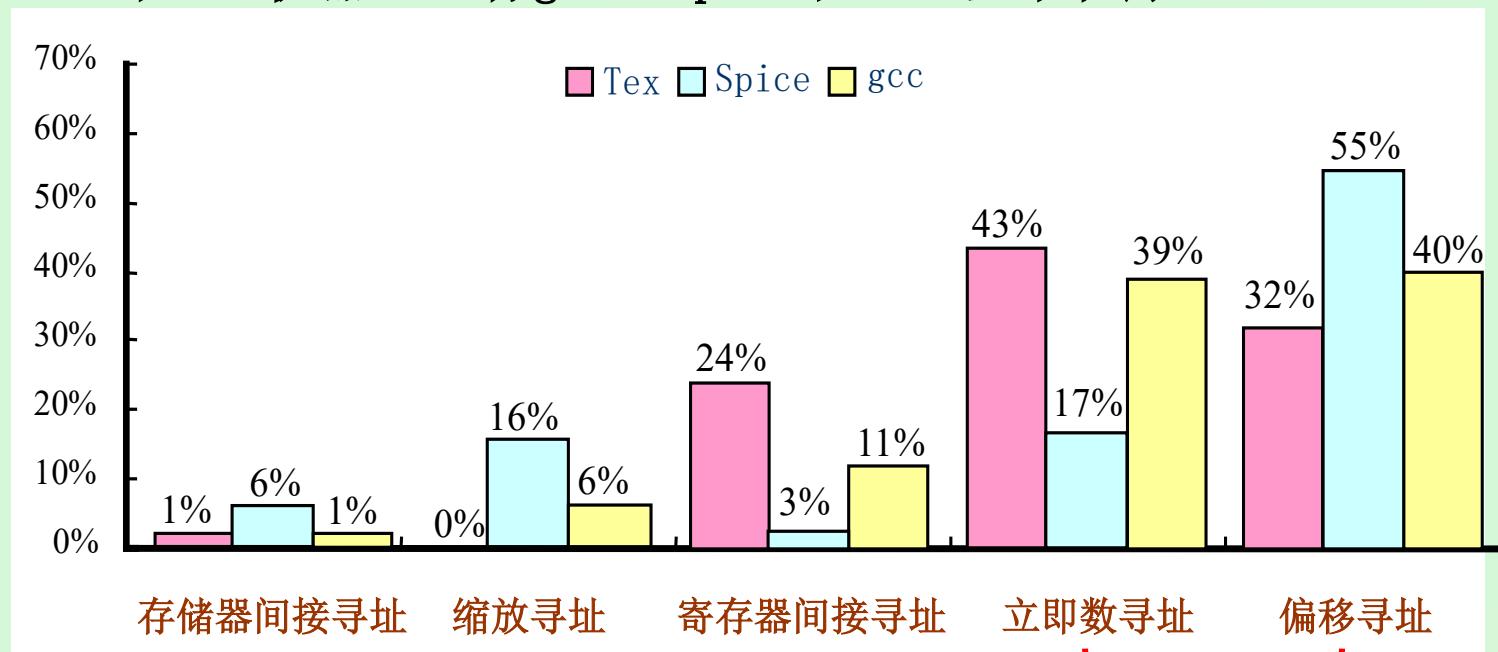
含义:

$$\text{Regs[R1]} \leftarrow \text{Regs[R1]} + \text{Mem}[100 + \text{Regs[R2]} + \text{Regs[R3]}]$$

采用多种寻址方式可以显著地减少程序的指令条数，但可能增加计算机的实现复杂度以及指令的CPI。

3. 各种寻址方式的使用情况统计结果

在VAX机器上运行gcc、Spice和Tex 基准程序



立即数寻址方式和偏移寻址方式的使用频度最高。

2.3 指令集结构的功能设计

1. 指令集结构的功能设计

- 确定软、硬件功能分配，即确定哪些基本功能应该由硬件实现，哪些功能由软件实现比较合适。

2. 在确定哪些基本功能用硬件来实现时，主要考虑3个因素：速度、成本、灵活性

- 硬件实现的特点
速度快、成本高、灵活性差
- 软件实现的特点
速度慢、价格便宜、灵活性好

3. 对指令集的基本要求

完整性、规整性、高效率、兼容性

- **完整性：**在一个有限可用的存储空间内，对于任何可解的问题，编制计算程序时，指令集所提供的指令足够用。
 - 要求指令集功能齐全、使用方便
 - 下表为许多指令集结构都包含的一些指令类型
 - 前4类属于通用计算机系统的基本指令
 - 对于最后4种类型的操作，不同指令集结构的支持大不相同。

2.3 指令集结构的功能设计

操作类型	实 例
算术和逻辑运算	算术运算和逻辑操作：加，减，乘，除，与，或等
数据传输	load, store
控制	分支，跳转，过程调用和返回，自陷等
系统	操作系统调用，虚拟存储器管理等
浮点	浮点操作：加，减，乘，除，比较等
十进制	十进制加，十进制乘，十进制到字符的转换等
字符串	字符串移动，字符串比较，字符串搜索等
图形	像素操作，压缩/解压操作等

4. 在设计指令集结构时，有两种截然不同的设计策略。

（产生了两类不同的计算机系统）

➤ CISC（复杂指令集计算机）

- 增强指令功能，把越来越多的功能交由硬件来实现，并且指令的数量也是越来越多。

➤ RISC（精简指令集计算机）

- 尽可能地把指令集简化，不仅指令的条数少，而且指令的功能也比较简单。

2.3.1 CISC指令集结构的功能设计

1. CISC结构追求的目标

强化指令功能，减少程序的指令条数，以达到提高性能的目的。

2. 增强指令功能主要是从以下几个方面着手：

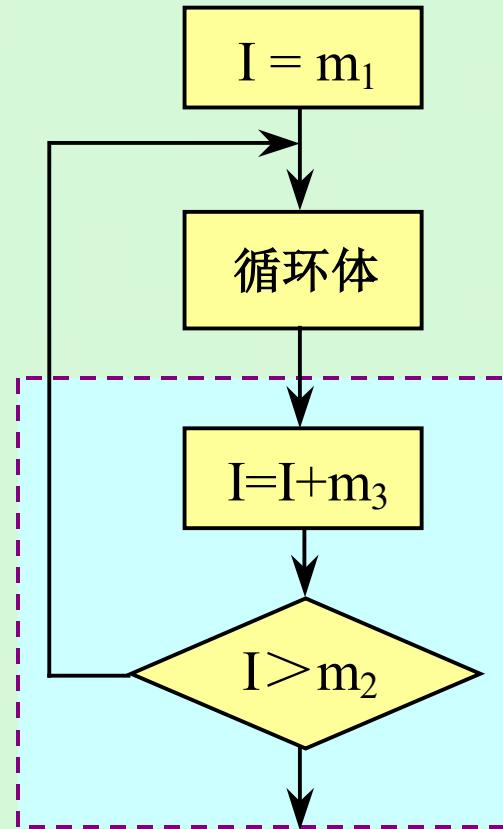
➤ 面向目标程序增强指令功能

- 增强运算型指令的功能
- 增强数据传送指令的功能
- 增强程序控制指令的功能

丰富的程序控制指令为编程提供了多种选择。

例如：循环在程序中占有相当大的比例，所以在指令上提供专门的支持。

- 循环控制部分通常用3条指令完成：
 - 一条加法指令
 - 一条比较指令
 - 一条分支指令
- 设置循环控制指令，用一条指令完成上述3条指令的功能。



一般循环程序的结构

- 面向高级语言的优化实现来改进指令集

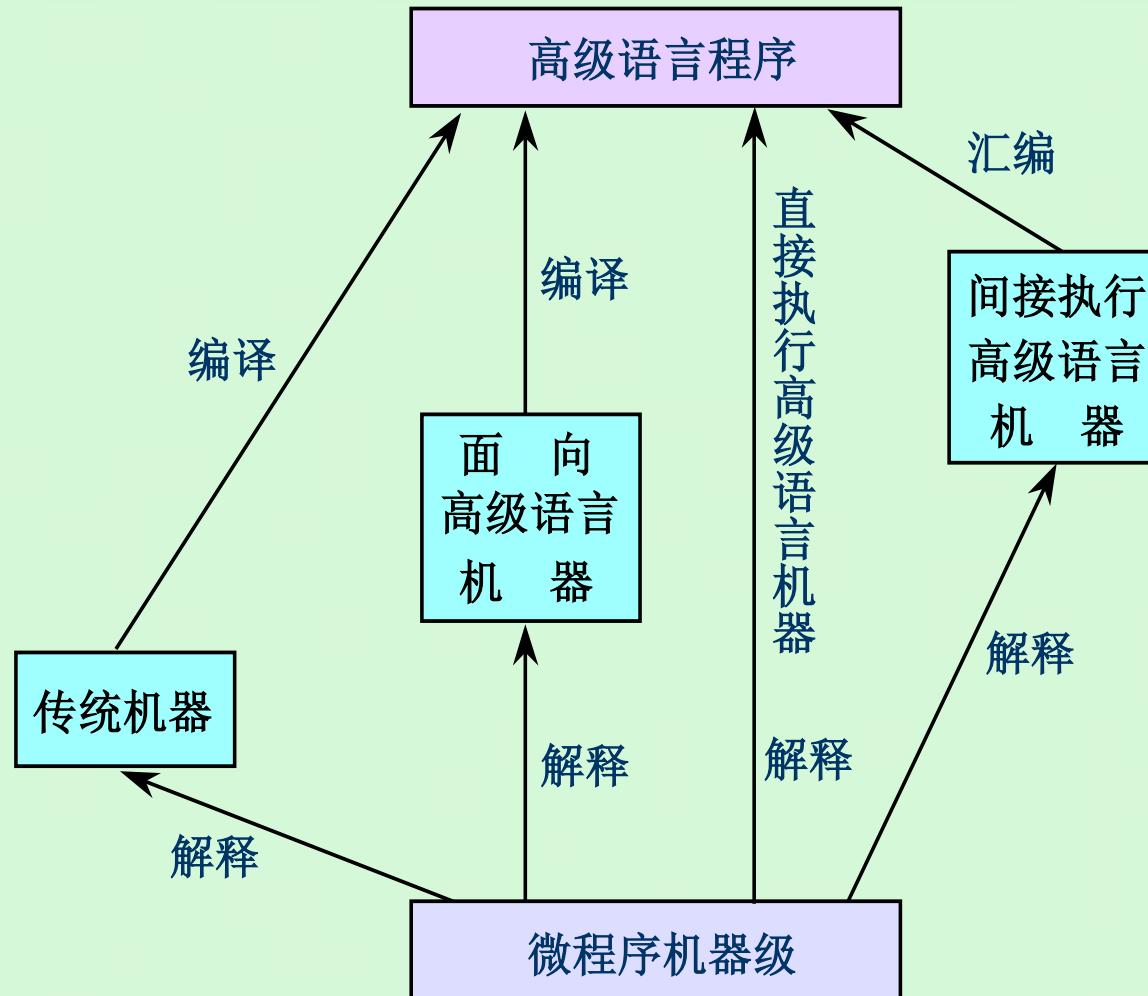
(缩小高级语言与机器语言的语义差距)

高级语言与一般的机器语言的语义差距非常大，为高级语言程序的编译带来了一些问题。

(1) 编译器本身比较复杂。

(2) 编译生成的目标代码比较难以达到很好的优化。

2.3 指令集结构的功能设计



- 增强对高级语言和编译器的支持
 - 对源程序中各种高级语言语句的使用频度进行统计与分析，对使用频度高、执行时间长的语句，增强有关指令的功能，加快这些指令的执行速度，或者增加专门的指令，可以达到减少目标程序的执行时间和减少目标程序长度的目的。
 - 增强系统结构的规整性，减少系统结构中的各种例外情况。

(面向高级语言的计算机)

- 高级语言计算机

- ① **间接执行高级语言机器**

高级语言成为机器的汇编语言，这时高级语言和机器语言是一一对应的。用汇编的方法把高级语言源程序翻译成机器语言程序。

- ② **直接执行高级语言的机器**

直接把高级语言作为机器语言，直接由固件/硬件对高级语言源程序的语句逐条进行解释执行。这时既不用编译，也不用汇编。

➤ 面向操作系统的优化实现改进指令集

- 操作系统和计算机系统结构是紧密联系的，操作系统的实现在很大程度上取决于系统结构的支持。
- 指令集对操作系统的支持主要有：
 - 处理机工作状态和访问方式的切换。
 - 进程的管理和切换。
 - 存储管理和信息保护。
 - 进程的同步与互斥，信号灯的管理等。

支持操作系统的有些指令属于特权指令，一般用户程序是不能使用的。

2.3.2 RISC指令集结构的功能设计

1. CISC指令集结构存在的问题

(1979年开始, Patterson等人的研究)

- 各种指令的使用频度相差悬殊
 - 据统计: 只有20%的指令使用频度比较高, 占运行时间的80%, 而其余80%的指令只在20%的运行时间内才会用到。
 - 使用频度高的指令也是最简单的指令。

Intel 80x86最常用的10条指令

执行频度排序	80x86指令	指令执行频度（占执行指令总数的百分比）
1	load	22%
2	条件分支	20%
3	比较	16%
4	store	12%
5	加	8%
6	与	6%
7	减	5%
8	寄存器-寄存器间数据移动	4%
9	调用子程序	1%
10	返回	1%
合计		95%

- 指令集庞大，指令条数很多，许多指令的功能又很复杂，使得控制器硬件非常复杂。

导致的问题：

- 占用了大量的芯片面积（如占用CPU芯片总面积的一半以上），给VLSI设计造成很大的困难；
- 增加了研制时间和成本，容易造成设计错误。
- 许多指令由于操作繁杂，其CPI值比较大，执行速度慢。采用这些复杂指令有可能使整个程序的执行时间反而增加。
- 由于指令功能复杂，规整性不好，不利于采用流水技术来提高性能。

RISC指令集功能设计原则

1. 指令数少且简单；

- 选取使用频率最高的指令，并补充一些最有用的指令；

RISC指令集功能设计原则

1. 指令数少且简单；

- 选取使用频率最高的指令，并补充一些最有用的指令；

2. 指令格式简单统一，寻找方式少；

RISC指令集功能设计原则

1. 指令数少且简单;
 - 选取使用频率最高的指令，并补充一些最有用的指令；
2. 指令格式简单统一，寻找方式少;
3. 保证指令可在单个周期内完成;

RISC指令集功能设计原则

1. 指令数少且简单;
 - 选取使用频率最高的指令，并补充一些最有用的指令；
2. 指令格式简单统一，寻找方式少；
3. 保证指令可在单个周期内完成；
4. 采用**load-store**架构，只针对寄存器进行运算；

RISC指令集功能设计原则

1. 指令数少且简单;
 - 选取使用频率最高的指令，并补充一些最有用的指令；
2. 指令格式简单统一，寻找方式少;
3. 保证指令可在单个周期内完成;
4. 采用load-store架构，只针对寄存器进行运算;
5. 指令尽量用硬件逻辑实现;

RISC指令集功能设计原则

1. 指令数少且简单;
 - 选取使用频率最高的指令，并补充一些最有用的指令；
2. 指令格式简单统一，寻找方式少;
3. 保证指令可在单个周期内完成;
4. 采用load-store架构，只针对寄存器进行运算;
5. 指令尽量用硬件逻辑实现;
6. 基于寄存器，为编译器提供更大的优化空间;

RISC指令集功能设计原则

1. 指令数少且简单;
 - 选取使用频率最高的指令，并补充一些最有用的指令；
2. 指令格式简单统一，寻找方式少；
3. 保证指令可在单个周期内完成；
4. 采用load-store架构，只针对寄存器进行运算；
5. 指令尽量用硬件逻辑实现；
6. 基于寄存器，为编译器提供更大的优化空间；
7. 可充分利用**pipeline**（流水技术）来挖掘ILP(指令并行性);

3. 早期的RISC微处理器

- 1981年，Berkeley分校的Patterson等人的32位微处理器RISC I：
 - 31条指令，指令字长都是32位，78个通用寄存器，时钟频率为8 MHz；
 - 控制部分所占的芯片面积只有约6%。商品化微处理器MC68000和Z8000分别为50%和53%；
 - 性能比MC68000和Z8000快3~4倍。

1983年的RISCII:

- 指令条数为39，通用寄存器个数为138，时钟频率为12 MHz。
- 后来发展成了Sun公司的SPARC系列微处理器。
- 1981年，Stanford大学Hennessy等人的MIPS
后来发展成了MIPS Rxxx系列微处理器。
- IBM的801

共同特点：

- 采用load-store结构
- 指令字长为32位
- 采用高效的流水技术

2.3.3 控制指令

1. 控制指令是用来改变控制流的。

- **跳转**: 当指令是无条件改变控制流时, 称之为跳转指令。
- **分支**: 当控制指令是有条件改变控制流时, 则称之为分支指令。

2. 能够改变控制流的指令

- 分支
- 跳转
- 过程调用
- 过程返回

3. 控制指令的使用频度

(load-store型指令集结构的机器，基准程序为SPEC CPU2000)

指令类型	使用频度	
	整型平均	浮点平均
调用/返回	19%	8%
跳转	6%	10%
分支	75%	82%

改变控制流的大部分指令是分支指令（条件转移）。

4. 常用的3种表示分支条件的方法及其优缺点

名称	检测分支条件的方法	优点	缺点
条件码 (CC)	检测由ALU操作设置的一些特殊的位（即CC）	可以自由设置分支条件	条件码是增设的状态。而且它限制了指令的执行顺序，因为要保证条件码能顺利地传送给分支指令
条件寄存器	比较指令把比较结果放入任何一个寄存器，检测时就检测该寄存器	简单	占用了一个寄存器
比较与分支	比较操作是分支指令的一部分，通常这种比较是受到一定限制的	用一条指令（而不是两条）就能实现分支	当采用流水方式时，该指令的操作可能太多，在一拍内做不完

5. 转移目标地址的表示

➤ 最常用的方法

在指令中提供一个偏移量，由该偏移量和程序计数器（PC）的值相加而得出目标地址。

(PC相对寻址)

➤ 优点

- 有效地减少表示该目标地址所需要的位数。
- 位置无关（代码可被装载到主存的任意位置执行）。

➤ 关键：确定偏移量字段的长度

- 模拟结果表明：采用4~8位的偏移量字段（以指令字为单位）就能表示大多数控制指令的转移目标地址了。

6. 过程调用和返回

- 除了要改变控制流之外，可能还要**保存机器状态**，至少也得保存返回地址（放在专用的链接寄存器或堆栈中）。
- 过去有些指令集结构提供了**专门的保存机制**来保存许多寄存器的内容。
- 现在较新的指令集结构则要求由编译器生成**load**和**store**指令来保存或恢复寄存器的内容。

2. 4 操作数的类型和大小

- **数据表示：**计算机硬件能够直接识别、指令集可以直接调用的数据类型。
 - 所有数据类型中最常用、相对比较简单、用硬件实现比较容易的几种。
- **数据结构：**由软件进行处理和实现的各种数据类型。
研究：这些数据类型的逻辑结构与物理结构之间的关系，并给出相应的算法。

系统结构设计者要解决的问题：如何确定数据表示？
(软硬件取舍折中的问题)

2. 4 操作数的类型和大小

1. 表示操作数类型的方法有两种

- 由指令中的操作码指定操作数的类型。
- 带标志符的数据表示。给数据加上标识，由数据本身给出操作数类型。
 - **优点：**简化指令集，可由硬件自动实现一致性检查和类型转换，缩小了机器语言与高级语言的语义差距，简化编译器等。
 - **缺点：**由于需要在执行过程中动态检测标志符，动态开销比较大，所以采用这种方案的机器很少见。

2. 操作数的大小：操作数的位数或字节数。

主要的大小：字节（8位）、半字（16位）

字（32位）、双字（64位）

2.5 指令格式的设计

1. 指令由两部分组成：操作码、地址码
2. 指令格式的设计

确定指令字的编码方式，包括操作码字段和地址码字段的编码和表示方式。

3. 操作码的编码比较简单和直观

- Huffman编码法

减少操作码的平均位数，但所获得的编码是变长的，不规整，不利于硬件处理。

- 固定长度的操作码

保证操作码的译码速度。

4. 两种表示寻址方式的方法

- 将寻址方式编码于操作码中，由操作码描述相应操作的寻址方式。
适合：处理机采用load-store结构，寻址方式只有很少几种。
- 设置专门的地址描述符，由地址描述符表示相应操作数的寻址方式。
适合：处理机具有多种寻址方式，且指令有多个操作数。

5. 考虑因素

- 机器中寄存器的个数和寻址方式的数目对指令平均字长的影响以及它们对目标代码大小的影响。
- 所设计的指令格式便于硬件处理，特别是流水实现。
- 指令字长应该是字节（8位）的整数倍，而不能是随意的位数。

6. 指令集的3种编码格式

变长编码格式、定长编码格式、混合型编码格式

➤ 变长编码格式

- 当指令集的寻址方式和操作种类很多时，这种编码格式是最好的。
- 用最少的二进制位来表示目标代码。
- 可能会使各条指令的字长和执行时间相差很大。

操作码	地址描述符 1	地址码 1	...	地址描述符 n	地址码 n
-----	---------	-------	-----	---------	-------

➤ 定长编码格式

- 将操作类型和寻址方式一起编码到操作码中。
- 当寻址方式和操作类型非常少时，这种编码格式非常好。
- 可以有效地降低译码的复杂度，提高译码的速度。
- 大部分RISC的指令集均采用这种编码格式。



➤ 混合型编码格式

- 提供若干种固定的指令字长。
- 以期达到既能够减少目标代码长度又能降低译码复杂度的目标。

操作码	地址描述符	地址码
-----	-------	-----

操作码	地址描述符 1	地址描述符 2	地址码
-----	---------	---------	-----

操作码	地址描述符	地址码 1	地址码 2
-----	-------	-------	-------

2. 6 MIPS指令集结构

介绍MIPS64的一个子集，简称为MIPS。

2. 6. 1 MIPS的寄存器

1. 32个64位通用寄存器（GPRs）

- R0, R1, ..., R31
- 也被称为整数寄存器
- R0的值永远是0

2. 32个64位浮点数寄存器（FPRs）

- F0, F1, ..., F31

- 用来存放32个单精度浮点数（32位），也可以用来存放32个双精度浮点数（64位）。
- 存储单精度浮点数（32位）时，只用到FPR的一半，其另一半没用。

3. 一些特殊寄存器

- 它们可以与通用寄存器交换数据。
- 例如，浮点状态寄存器用来保存有关浮点操作结果的信息。

2. 6. 2 MIPS的数据表示

1. MIPS的数据表示

- 整数

字节（8位） 半字（16位）

字（32位） 双字（64位）

- 浮点数

单精度浮点数（32位） 双精度浮点数（64位）

2. 字节、半字或者字在装入64位寄存器时，用零扩展或者用符号位扩展来填充该寄存器的剩余部分。装入以后，对它们将按照64位整数的方式进行运算。

2.6.3 MIPS的数据寻址方式

1. 立即数寻址与偏移量寻址

立即数字段和偏移量字段都是16位的。

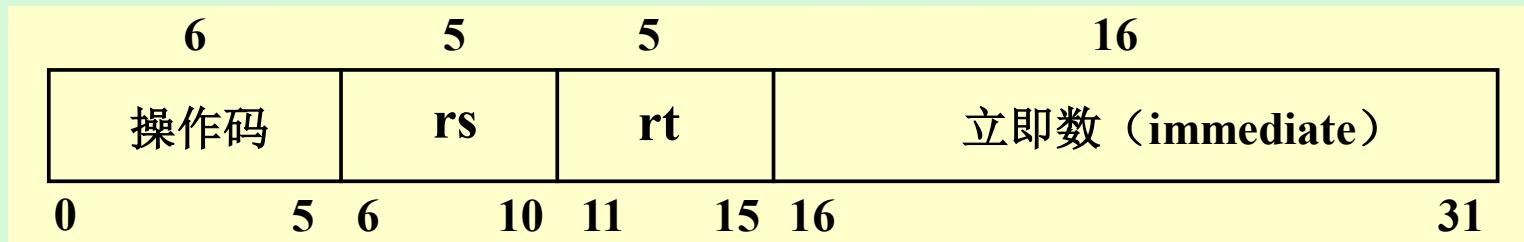
2. 寄存器间接寻址是通过把R0作为偏移量来实现的
3. 16位绝对寻址是通过把R0（其值永远为0）作为基址寄存器来完成的
4. MIPS的存储器是按字节寻址的，地址为64位
5. 所有存储器访问都必须是边界对齐的

2.6.4 MIPS的指令格式

1. 寻址方式编码到操作码中
2. 所有的指令都是32位的
3. 操作码占6位
4. 3种指令格式

➤ I类指令

- 包括所有的load和store指令、立即数指令、，分支指令、寄存器跳转指令、寄存器链接跳转指令。
- 立即数字段为16位，用于提供立即数或偏移量。



- **load指令**

访存有效地址: $\text{Regs}[\text{rs}] + \text{immediate}$
从存储器取来的数据放入寄存器rt

- **store指令**

访存有效地址: $\text{Regs}[\text{rs}] + \text{immediate}$
要存入存储器的数据放在寄存器rt中

- **立即数指令**

$\text{Regs}[\text{rt}] \leftarrow \text{Regs}[\text{rs}] \text{ op immediate}$

- **分支指令**

转移目标地址: $\text{Regs}[\text{rs}] + \text{immediate}$, rt无用

- **寄存器跳转、寄存器跳转并链接**

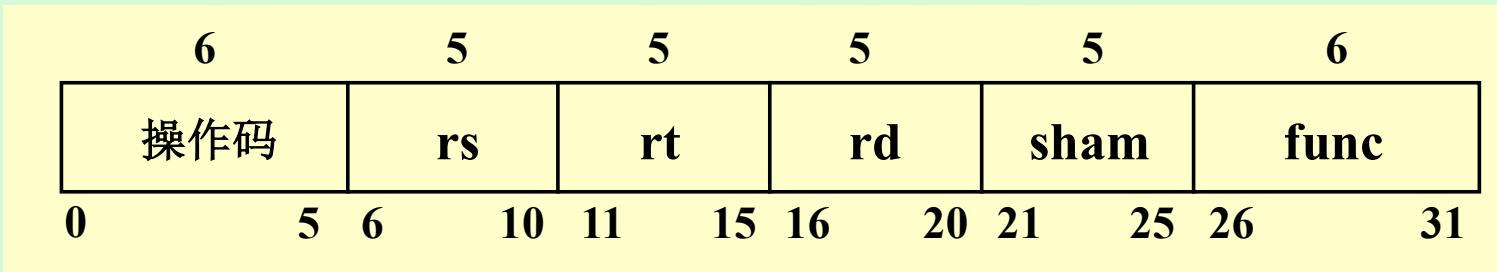
转移目标地址为 $\text{Regs}[\text{rs}]$

➤ R类指令

- 包括ALU指令、专用寄存器读/写指令、move指令等。
- ALU指令

$\text{Regs}[\text{rd}] \leftarrow \text{Regs}[\text{rs}] \text{ funct } \text{Regs}[\text{rt}]$

func为具体的运算操作编码



➤ J类指令

- 包括跳转指令、跳转并链接指令、自陷指令、异常返回指令。
- 在这类指令中，指令字的低26位是偏移量，它与PC值相加形成跳转的地址。



2. 6. 5 MIPS的操作

1. MIPS指令可以分为四大类

- load和store
- ALU操作
- 分支与跳转
- 浮点操作

2. 符号的意义

- $x \leftarrow_n y$: 从y传送n位到x
- $x, y \leftarrow z$: 把z传送到x和y

- **下标:** 表示字段中具体的位;
 - 对于指令和数据, 按从最高位到最低位(即从左到右)的顺序依次进行编号, 最高位为第0位, 次高位为第1位, 依此类推。
 - 下标可以是一个数字, 也可以是一个范围。
例如: $\text{Regs}[\text{R4}]_0$: 寄存器R4的符号位
 $\text{Regs}[\text{R4}]_{56..63}$: R4的最低字节
- **Mem:** 表示主存;
 - 按字节寻址, 可以传输任意个字节。
- **上标:** 用于表示对字段进行复制的次数。
例如: 0^{32} : 一个32位长的全0字段

- **符号##:** 用于两个字段的拼接，并且可以出现在数据传送的任何一边。

举例：R8、R10：64位的寄存器，则

$\text{Regs[R8]}_{32..63} \leftarrow_{32} (\text{Mem } [\text{Regs[R6]}]_0)^{24}$

Mem [Regs[R6]]

表示的意义是：

以R6的内容作为地址访问内存，得到的字节按符号位扩展为32位后存入R8的低32位，R8的高32位（即 $\text{Regs[R8]}_{0..31}$ ）不变。

3. load和store指令

指令举例	指令名称	含义
LD R2, 20(R3)	装入双字	$\text{Regs}[R2] \leftarrow_{64} \text{Mem}[20 + \text{Regs}[R3]]$
LW R2, 40(R3)	装入字	$\text{Regs}[R2] \leftarrow_{64} (\text{Mem}[40 + \text{Regs}[R3]]_0)^{32} \# \text{Mem}[40 + \text{Regs}[R3]]$
LB R2, 30(R3)	装入字节	$\text{Regs}[R2] \leftarrow_{64} (\text{Mem}[30 + \text{Regs}[R3]]_0)^{56} \# \text{Mem}[30 + \text{Regs}[R3]]$
LBU R2, 40(R3)	装入无符号字节	$\text{Regs}[R2] \leftarrow_{64} 0^{56} \# \text{Mem}[40 + \text{Regs}[R3]]$
LH R2, 30(R3)	装入半字	$\text{Regs}[R2] \leftarrow_{64} (\text{Mem}[30 + \text{Regs}[R3]]_0)^{48} \# \text{Mem}[30 + \text{Regs}[R3]] \# \text{Mem}[31 + \text{Regs}[R3]]$
L.S F2, 60(R4)	装入半字	$\text{Regs}[F2] \leftarrow_{64} \text{Mem}[60 + \text{Regs}[R4]] \# 0^{32}$
L.D F2, 40(R3)	装入双精度浮点数	$\text{Regs}[F2] \leftarrow_{64} \text{Mem}[40 + \text{Regs}[R3]]$
SD R4, 300(R5)	保存双字	$\text{Mem}[300 + \text{Regs}[R5]] \leftarrow_{64} \text{Regs}[R4]$
SW R4, 300(R5)	保存字	$\text{Mem}[300 + \text{Regs}[R5]] \leftarrow_{32} \text{Regs}[R4]$
S.S F2, 40(R2)	保存单精度浮点数	$\text{Mem}[40 + \text{Regs}[R2]] \leftarrow_{32} \text{Regs}[F2]_{0..31}$
SH R5, 502(R4)	保存半字	$\text{Mem}[502 + \text{Regs}[R4]] \leftarrow_{16} \text{Regs}[R5]_{48..63}$

1. LD = LOAD DOUBLE
2. LW = LOAD WORD
3. LB = LOAD BYTE
4. LBU = LOAD BYTE UNSIGNED
5. LH = LOAD HALF WORD
6. L. S = LOAD SINGLE FLOAT
7. L. D = LOAD DOUBLE FLOAT

1. SD = STORE DOUBLE
2. SW = STORE WORD
3. SB = STORE BYTE
4. SBU = STORE BYTE UNSIGNED
5. SH = STORE HALF WORD
6. S. S = STORE SINGLE FLOAT
7. S. D = STORE DOUBLE FLOAT

4. ALU指令

寄存器-寄存器型（RR型）指令或立即数型

算术和逻辑操作：加、减、与、或、异或和移位等

指令举例	指令名称	含义
DADDU R1, R2, R3	无符号加	$\text{Regs}[\text{R1}] \leftarrow \text{Regs}[\text{R2}] + \text{Regs}[\text{R3}]$
DADDIU R4, R5, #6	加无符号立即数	$\text{Regs}[\text{R4}] \leftarrow \text{Regs}[\text{R5}] + 6$
LUI R1, #4	把立即数装入到一个字的高16位	$\text{Regs}[\text{R1}] \leftarrow 0^{32} \# 4 \# 0^{16}$
DSLL R1, R2, #5	逻辑左移	$\text{Regs}[\text{R1}] \leftarrow \text{Regs}[\text{R2}] \ll 5$
DSL T R1, R2, R3	置小于	$\text{If } (\text{Regs}[\text{R2}] < \text{Regs}[\text{R3}])$ $\text{Regs}[\text{R1}] \leftarrow 1 \text{ else } \text{Regs}[\text{R1}] \leftarrow 0$

-
1. DADDU = DATA ADD UNSIGNED
 2. DADDIU = DATA ADD IMMEDIATE UNSIGNED
 3. LUI = LOAD UNSIGNED IMMEDIATE
 4. DSLL = DATA SHIFT LOGIC LEFT
 5. DSLT = DATA SET IF LITTLE

R0的值永远是0，它可以用来合成一些常用的操作。

例如：

DADDIU R1, R0, #100

//给寄存器R1装入常数100

DADD R1, R0, R2

//把寄存器R2中的数据传送到寄存器R1

2.6.6 MIPS的控制指令

1. 由一组跳转和一组分支指令来实现控制流的改变
2. 典型的MIPS控制指令

指令举例	指令名称	含义
J name	跳转	$PC_{36\cdots 63} \leftarrow name \ll 2$
JAL name	跳转并链接	$Regs[R31] \leftarrow PC + 4; PC_{36\cdots 63} \leftarrow name \ll 2;$ $((PC+4) - 2^{27}) \leqslant name < ((PC+4) + 2^{27})$
JALR R3	寄存器跳转并链接	$Regs[R31] \leftarrow PC + 4; PC \leftarrow Regs[R3]$
JR R5	寄存器跳转	$PC \leftarrow Regs[R5]$
BEQZ R4, name	等于零时分支	$if(Regs[R4] == 0) PC \leftarrow name;$ $((PC+4) - 2^{17}) \leqslant name < ((PC+4) + 2^{17})$
BNE R3, R4, name	不相等时分支	$if(Regs[R3] != Regs[R4]) PC \leftarrow name$ $((PC+4) - 2^{17}) \leqslant name < ((PC+4) + 2^{17})$
MOVZ R1, R2, R3	等于零时移动	$if(Regs[R3] == 0) Regs[R1] \leftarrow Regs[R2]$

3. 跳转指令

- 根据跳转指令确定目标地址的方式不同以及跳转时是否链接，可以把跳转指令分成4种。
- 确定目标地址的方式
 - 把指令中的~~26~~位偏移量左移~~2~~位（因为指令字长都是4个字节）后，替换程序计数器的低~~28~~位。
 - 间接跳转：由指令中指定的一个寄存器来给出转移目标地址。
- 跳转的两种类型
 - 简单跳转：把目标地址送入程序计数器。
 - 跳转并链接：把目标地址送入程序计数器，把返回地址（即顺序下一条指令的地址）放入寄存器R31。

4. 分支指令（条件转移）

- 分支条件由指令确定。
 例如：测试某个寄存器的值是否为零
- 提供一组比较指令，用于比较两个寄存器的值。
 例如：“置小于”指令
- 有的分支指令可以直接判断寄存器内容是否为负，或者比较两个寄存器是否相等。
- 分支的目标地址。
 由16位带符号偏移量左移两位后和PC相加的结果来决定
- 一条浮点条件分支指令：通过测试浮点状态寄存器来决定是否进行分支。

2. 6. 7 MIPS的浮点操作

1. 由操作码指出操作数是单精度 (SP) 或双精度 (DP)

- 后缀S：表示操作数是单精度浮点数
- 后缀D：表示是双精度浮点数

2. 浮点操作

包括加、减、乘、除，分别有单精度和双精度指令。

3. 浮点数比较指令

- 根据比较结果设置浮点状态寄存器中的某一位，以便于后面的分支指令BC1T（若真则分支）或BC1F（若假则分支）测试该位，以决定是否进行分支。

2. 6. 7 MIPS的浮点操作

1. 由操作码指出操作数是单精度 (SP) 或双精度 (DP)

- 后缀S: 表示操作数是单精度浮点数 (ADD. S)
- 后缀D: 表示是双精度浮点数 (ADD. D)

2. 浮点操作

包括加、减、乘、除，分别有单精度和双精度指令。

3. 浮点数比较指令

- 根据比较结果设置浮点状态寄存器中的某一位，以便于后面的分支指令BC1T (若真则分支) 或 BC1F (若假则分支) 测试该位，以决定是否进行分支。