



第六章 二次型

§ 6.1 二次型及其矩阵表示

§ 6.2 化二次型为标准形

§ 6.3 正定二次型



合肥工业大学

HEFEI UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

§ 6.1 二次型及其矩阵表示



称为二次型。(一般都是实二次型)



令 $a_{ij} = a_{ji}$, 则 $2a_{ij}x_i x_j = a_{ij}x_i x_j + a_{ji}x_i x_j$, 于是

$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_n) &= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{nn}x_n^2 \\ &\quad + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + \dots + 2a_{n-1,n}x_{n-1}x_n \\ &= a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + \dots + a_{1n}x_1x_n \\ &\quad + a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{2n}x_2x_n \\ &\quad + \dots \\ &\quad + a_{n1}x_nx_1 + a_{n2}x_nx_2 + \dots + a_{nn}x_n^2 \\ &= \sum_{i,j=1}^n a_{ij}x_i x_j \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} f(x_1, x_2, \dots, x_n) &= x_1(a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n) \\ &\quad + x_2(a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n) \\ &\quad + \dots \end{aligned}$$

$$+ x_n(a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n)$$

$$= (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n \end{pmatrix}$$

对称阵

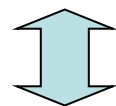
$$= (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$= x^T A x$$



$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

对称阵的
二次型



二次型
的矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

对称阵 A 的秩也叫做二次型 f 的秩.

二次型与对称矩阵之间存在着一一对应关系.



例 (1) 把二次型

$$f(x, y, z) = x^2 + 2xy + 4xz + 3y^2 + yz - 5z^2$$

写成矩阵形式，并求秩.

(2) 求出与矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & -2 & 4 \\ 0 & 3 & 4 & 5 \end{pmatrix}$ 对应的二次型.



合肥工业大学

HEFEI UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

§ 6.2 化二次型为标准形



定义： 设 A, B 都是 n 阶矩阵，若有可逆矩阵 C 满足

$$C^T A C = B ,$$

则称矩阵 A 和 B **合同**.

显然，

$$\square B^T = (C^T A C)^T = C^T A^T (C^T)^T = C^T A C = B$$

即若 A 为对称阵，则 B 也为对称阵.

$$\square R(B) = R(A) .$$

经过可逆变换后，二次型 f 的矩阵由 A 变为与 A 合同的矩阵

$C^T A C$ ，且二次型的秩不变(矩阵合同是否是等价关系？).



矩阵合同的性质

- 反身性: A 与 A 合同
- 对称性: 若 A 与 B 合同, 则 B 与 A 合同
- 传递性: 若 A 与 B 合同, B 与 C 合同, 则 A 与 C 合同

矩阵的合同关系是一种等价关系。



若二次型 f 经过可逆变换 $x = Cy$ 变为标准形, 即

$$\begin{aligned} f &= x^T A x \\ &= (Cy)^T A (Cy) \\ &= y^T (C^T A C) y \\ &= k_1 y_1^2 + k_2 y_2^2 + \cdots + k_n y_n^2 \\ &= (y_1, y_2, \cdots, y_n) \begin{pmatrix} k_1 & & & \\ & k_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & k_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \end{aligned}$$

问题: 对于对称阵 A , 寻找可逆矩阵 C , 使 $C^T A C$ 为对角阵,
(把对称阵合同对角化).



化二次型为标准形的方法

(一) 正交变换法

定理（主轴定理）：任给一个 n 元实二次型 $f = x^T A x$ ，总存在正交变换 $x = P y$ ，使得 f 化为标准形

$$f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \cdots + \lambda_n y_n^2$$

其中 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$ 是实对称矩阵 A 的特征值， P 的 n 个列向量 p_1, p_2, \cdots, p_n 是 A 的对应于特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$ 的两两正交的单位特征向量。

注：若非正交变换， $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$ 不一定是 A 的特征值。



求正交变换 $x=Py$ ，化 f 为标准形的方法与步骤

- (1) 写出二次型的矩阵 A (A 为实对称矩阵)；
- (2) 求 A 的特征值与特征值对应的线性无关的特征向量，
经过正交单位化，求出正交矩阵 P . (参见上一节)
- (3) 写出正交变换 $x=Py$ ，以及 f 的标准形

$$f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \cdots + \lambda_n y_n^2$$

其中 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$ 是矩阵 A 的特征值.



例：求正交变换 $x=Py$ 化二次型

$$f = 4x_1^2 + 4x_2^2 + 4x_3^2 + 4x_1x_2 + 4x_1x_3 + 4x_2x_3$$

为标准形. (经典+传统题型)

解： f 的矩阵为 $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 2 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix}$ ，且

$$|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} 4-\lambda & 2 & 2 \\ 2 & 4-\lambda & 2 \\ 2 & 2 & 4-\lambda \end{vmatrix} = -(\lambda - 2)^2(\lambda - 8), \text{ 令}$$

$$-(\lambda - 2)^2(\lambda - 8) = 0$$

得 A 的特征值为 $\lambda_1 = 8, \lambda_2 = \lambda_3 = 2$.



当 $\lambda_1 = 8$ 时, 方程组 $(A - 8E)x = 0$ 的基础解系为 $\xi_1 = (1, 1, 1)^T$

当 $\lambda_2 = \lambda_3 = 2$ 时, 方程组 $(A - 2E)x = 0$ 的基础解系为

$$\xi_2 = (-1, 1, 0)^T, \xi_3 = (-1, 0, 1)^T$$

将 $\xi_1 = (1, 1, 1)^T$ 单位化得 $p_1 = (\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}})^T$

将 $\xi_2 = (-1, 1, 0)^T, \xi_3 = (-1, 0, 1)^T$ 正交化, 得

$$\eta_2 = (-1, 1, 0)^T, \eta_3 = (1, 1, -2)^T$$

然后将 $\eta_2 = (-1, 1, 0)^T, \eta_3 = (1, 1, -2)^T$ 单位化, 得

$$p_2 = (-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0)^T, p_3 = (\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{-2}{\sqrt{6}})^T$$



故正交矩阵 $P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & \frac{-2}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$, 经过正交变换 $x=Py$,

将 f 化为标准形 $f = 8y_1^2 + 2y_2^2 + 2y_3^2$.

对照上节

“设 $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 2 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix}$, 求正交阵 P , 使得 $P^{-1}AP$ 为对角阵.”

的解题过程, 发现首尾有点变化, 中间过程完全一样.



例： 设二次型 $f = ax_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_2 + 4x_1x_3 + 4x_2x_3$

经过正交变换 $x=Py$ 化为 $f = 5y_1^2 - y_2^2 - y_3^2$.

求：（1）常数 a ； （2）正交矩阵 P .

解： f 的矩阵为 $A = \begin{pmatrix} a & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$, $tr(A) = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3$

所以 $a=1$. 其他同上例.



练习： 设二次型 $f = 2x_1^2 - x_2^2 + ax_3^2 + 2x_1x_2 - 8x_1x_3 + 2x_2x_3$

在正交变换 $x=Qy$ 下的标准形为 $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2$

求：（1）常数 a ； （2）正交矩阵 Q 。

提示： $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2$ 为正交变换下的标准形，故有一个

特征值为0. 从而 $|A|=0$ ，求出 a 。



(二) 拉格朗日配方法 (了解)

(1) 含平方项

例：将 $f = 4x_1^2 + 4x_2^2 + 4x_3^2 + 4x_1x_2 + 4x_1x_3 + 4x_2x_3$ 用配方法化为标准形。

解：

$$\begin{aligned} f &= 4(x_1^2 + x_1x_2 + x_1x_3) + 4x_2^2 + 4x_3^2 + 4x_2x_3 \\ &= 4\left[(x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3)^2 - \frac{1}{4}x_2^2 - \frac{1}{2}x_2x_3 - \frac{1}{4}x_3^2\right] \\ &\quad + 4x_2^2 + 4x_3^2 + 4x_2x_3 \\ &= 4(x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3)^2 + 3x_2^2 + 3x_3^2 + 2x_2x_3 \end{aligned}$$



$$= 4\left(x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3\right)^2 + 3\left(x_2 + \frac{1}{3}x_3\right)^2 + \frac{8}{3}x_3^2$$

$$\text{令} \begin{cases} y_1 = x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 \\ y_2 = x_2 + \frac{1}{3}x_3 \\ y_3 = x_3 \end{cases}, \text{ 即} \begin{cases} x_1 = y_1 - \frac{1}{2}y_2 - \frac{1}{3}y_3 \\ x_2 = y_2 - \frac{1}{3}y_3 \\ x_3 = y_3 \end{cases}, \text{ 则}$$

$$f = 4y_1^2 + 3y_2^2 + \frac{8}{3}y_3^2$$

注意：正交变换的标准形 $f = 8y_1^2 + 2y_2^2 + 2y_3^2$ 与本例的标准形

$$f = 4y_1^2 + 3y_2^2 + \frac{8}{3}y_3^2 \text{ 不一样，为什么？}$$



(2) 不含平方项

例：用配方法化二次型 $f = 2x_1x_2 + 4x_1x_3$ 为标准形，并求所用的变换矩阵。

解：先令 $\begin{cases} x_1 = y_1 + y_2 \\ x_2 = y_1 - y_2 \\ x_3 = y_3 \end{cases}$ ，即 $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$ ，则

$$\begin{aligned} f &= 2y_1^2 - 2y_2^2 + 4y_1y_3 + 4y_2y_3 \\ &= 2(y_1 + y_3)^2 - 2(y_2 - y_3)^2 \end{aligned}$$

再令 $\begin{cases} z_1 = y_1 + y_3 \\ z_2 = y_2 - y_3 \\ z_3 = y_3 \end{cases}$ ，即 $\begin{cases} y_1 = z_1 - z_3 \\ y_2 = z_2 + z_3 \\ y_3 = z_3 \end{cases}$ ， $\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix}$ ，



则有

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix}$$

$$f = 2z_1^2 - 2z_2^2.$$

上述例题的解题过程表明:

(1) 正交变换法和配方法所得的标准形未必相同;

(2) 配方法中, 配方的方式不唯一, 所得的标准形也不唯一

那么, 同一个二次型的不同标准形之间有什么关系?



惯性定理

定理：设有实二次型 $f = x^T A x$ ，它的秩为 r ，有两个可逆变换 $x = Cy$ 及 $x = Pz$ ，分别使得

$$f = k_1 y_1^2 + k_2 y_2^2 + \cdots + k_r y_r^2 \quad (k_i \neq 0),$$

及
$$f = \lambda_1 z_1^2 + \lambda_2 z_2^2 + \cdots + \lambda_r z_r^2 \quad (\lambda_i \neq 0),$$

则 k_1, k_2, \dots, k_r 中正（负）数的个数与 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r$ 中正（负）数的个数相等，其中 k_1, k_2, \dots, k_r 中正（负）数的个数称为 f 的**正（负）惯性指数**。

推论：设有实二次型 $f = x^T A x$ ，则 f 的**正（负）惯性指数**等于实对称矩阵 A 的正（负）特征值的个数。



定义：若二次型的标准型中平方项的系数只是1, -1, 0, 则称该标准型为二次型的规范型.

定理：任意二次型都可用可逆线性变换化为规范型，且规范型唯一.

定理：任意 n 阶实对称阵 A 合同于对角阵，

$$\begin{pmatrix} E_p & & \\ & -E_{r-p} & \\ & & O \end{pmatrix}$$

其中 $r=R(A)$, p 为正特征值个数.



矩阵等价、相似、合同

定义：若矩阵 A 经过有限次的初等变换变成矩阵 B ，则称矩阵 A ， B **等价**，即存在可逆矩阵 P ， Q 使得 **$PAQ=B$** 。

定义：设 A ， B 均为 n 阶方阵，若存在可逆矩阵 P 使得 **$P^{-1}AP=B$** ，则称矩阵 A ， B **相似**。

定义：设 A ， B 均为 n 阶方阵，若存在可逆矩阵 P 使得 **$P^TAP=B$** ，则称矩阵 A ， B **合同**。



矩阵等价、相似、合同联系

1. 相似矩阵必为等价矩阵，等价矩阵未必为相似矩阵.
2. 对于 n 阶方阵 A, B ，若存在可逆矩阵 P, Q 使得 $PAQ=B$ ，且 $PQ=E$ ，则矩阵 A, B 相似.
3. 合同矩阵必为等价矩阵，等价矩阵未必为合同矩阵.
4. 正交相似矩阵必为合同矩阵，正交合同矩阵必为相似矩阵.
5. 如果 A, B 都是 n 阶实对称矩阵，且具有相同的特征值，则矩阵 A, B 既相似又合同.
6. 若 n 阶矩阵 A, B 中有一个为正交矩阵，则 AB 与 BA 相似且合同.
7. 若 A, B 相似且合同， C, D 相似且合同，则 $\begin{pmatrix} A & O \\ O & C \end{pmatrix}$ 与 $\begin{pmatrix} B & O \\ O & D \end{pmatrix}$ 相似且合同.



合肥工业大学

HEFEI UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

§ 6.3 正定二次型



定义：设有实二次型 $f = x^T A x$ （其中 A 为对称矩阵），

（1）若对于任何 $x \neq 0$ ，即 x 为非零向量，有 $f > 0$ ，则称

f 为正定二次型，也称实对称矩阵 A 是正定矩阵。

（2）若对于任何 $x \neq 0$ ，即 x 为非零向量，有 $f < 0$ ，则称

f 为负定二次型，也称实对称矩阵 A 是负定矩阵。



赫尔维茨定理

定理： 实对称矩阵 A 为正定矩阵的充要条件是 A 的各阶顺序主子式都大于零，即

$$a_{11} > 0, \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} > 0, \dots, \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} > 0;$$

实对称矩阵 A 为负定的充要条件是奇数阶主子式为负，偶数阶主子式为正。



二次型及矩阵正定的充要条件

二次型 $f = x^T A x$ (A 为实对称阵) 为正定二次型

\Leftrightarrow 标准形中的 n 个平方项的系数均为正数

\Leftrightarrow 规范形为 $y_1^2 + y_2^2 + \cdots + y_n^2$

\Leftrightarrow 对任何的 $x \neq 0$, 有 $f = x^T A x > 0$

\Leftrightarrow 二次型经过可逆变换后, 仍为二次型, 即对任意可逆矩阵 C , $C^T A C$ 正定

$\Leftrightarrow A$ 为正定矩阵

$\Leftrightarrow A$ 的特征值全大于零

$\Leftrightarrow A$ 与单位矩阵合同, 即存在可逆矩阵 C , 使得 $A = C^T C$

$\Leftrightarrow A$ 的所有顺序主子式大于零



二次型及矩阵正定的必要条件

二次型 $f = x^T A x$ (A 为实对称阵) 为正定二次型

$$\Rightarrow a_{ii} > 0$$

$$\Rightarrow |A| > 0$$



例：判别二次型 $f = -5x^2 - 6y^2 - 4z^2 + 4xy + 4xz$ 是否正定.

非正定 方法一： $f(0,0,1) = -4 < 0$;

方法二： $A = \begin{pmatrix} -5 & 2 & 2 \\ 2 & -6 & 0 \\ 2 & 0 & -4 \end{pmatrix}$ 的一阶顺序主子式为 $-5 < 0$

例： $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 + tx_2x_3$ 为正定二次型，求 t 的取值范围.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & \frac{t}{2} \\ 0 & \frac{t}{2} & 1 \end{pmatrix}, -\sqrt{2} < t < \sqrt{2}$$



例： 设 A 是3阶实对称矩阵且满足 $A^2+2A=0$ ，已知 $R(A)=2$

(1) 求 A 的全部特征值；

(2) 当 k 为何值时，矩阵 $A+kE$ 为正定矩阵？其中 E 为3阶单位矩阵。

解： (1) 由 $A^2+2A=0$ 知 A 的特征值只可能是0或-2，又 $R(A)=2$ ，所以 A 的特征值为0， -2， -2。

(2) $A+kE$ 为实对称矩阵，且 $A+kE$ 的特征值为 k ， $k-2$ ， $k-2$ ， 当 $k>2$ 时， $A+kE$ 的**特征值全为正**， 此时 $A+kE$ 为正定矩阵。



例：已知 A 是 $m \times n$ 矩阵， $r(A)=n$ ，证明 $A^T A$ 正定。

证明思路：搜索各种方法，最后选择利用正定的定义证明

证明：对于任意的向量 $x \neq 0$ ，由于 $r(A)=n$ ，所以 $Ax \neq 0$ 。

(如果有 $Ax=0$ ，则表明齐次线性方程组 $Ax=0$ 有非零解，矛盾)

故

$$x^T (A^T A)x = (Ax)^T (Ax) = \|Ax\|^2 > 0$$

所以 $A^T A$ 正定。



例: 证明 A 正定, 则 A^{-1} 正定.

证明: (1) $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1} = A^{-1}$, A 对称

(2) A 正定, 故 A 的特征值 $\lambda_i > 0$, 从而

A^{-1} 的特征值为 $\frac{1}{\lambda_i} > 0$. 故得证.



二次型

对称矩阵二次型，相关理论总对应。

是否合同有标准，惯性指数定分明。

线面多姿无穷尽，分门别类看方程。

坐标变换寻常事，斗转星移扭乾坤。