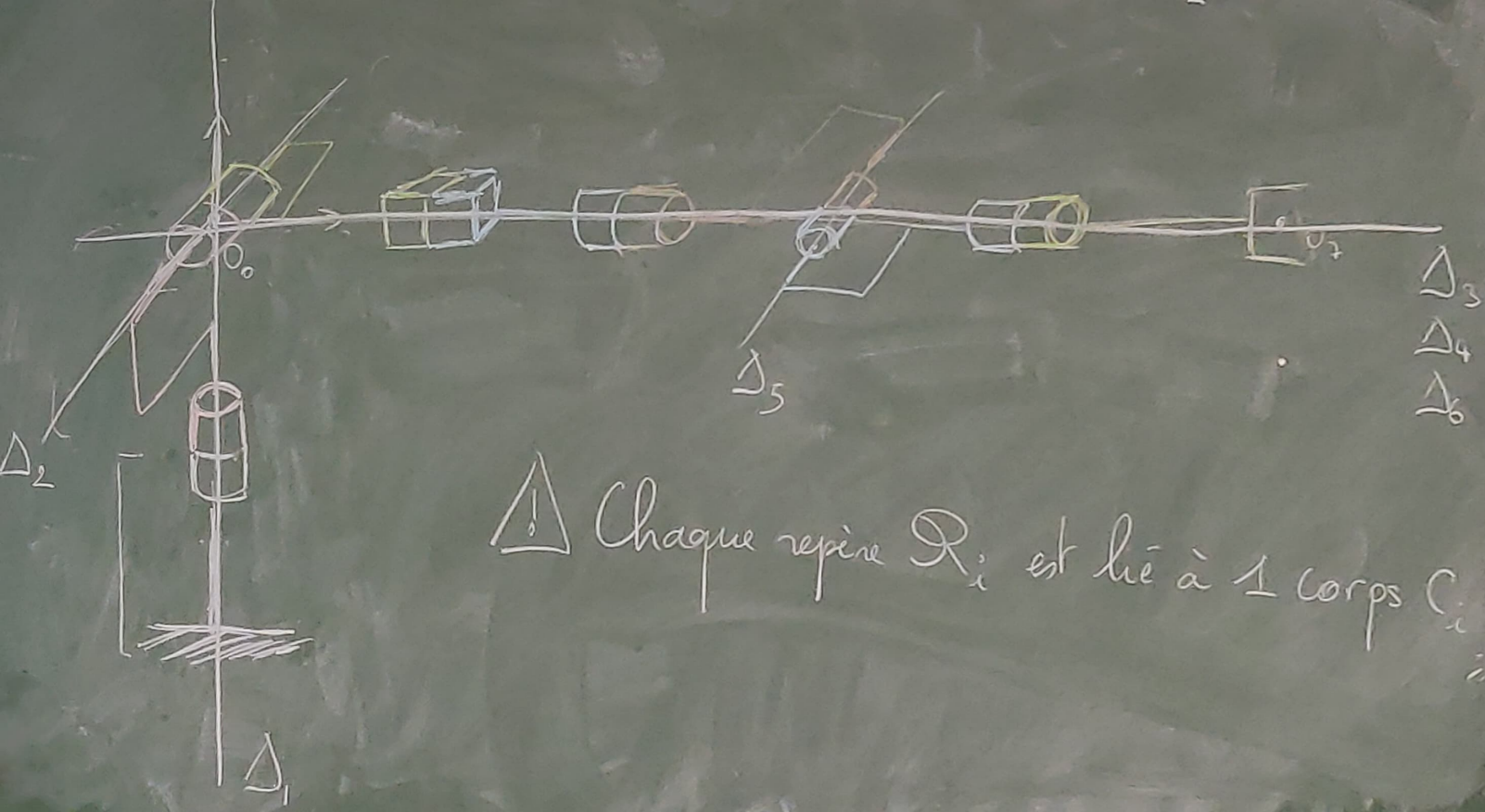
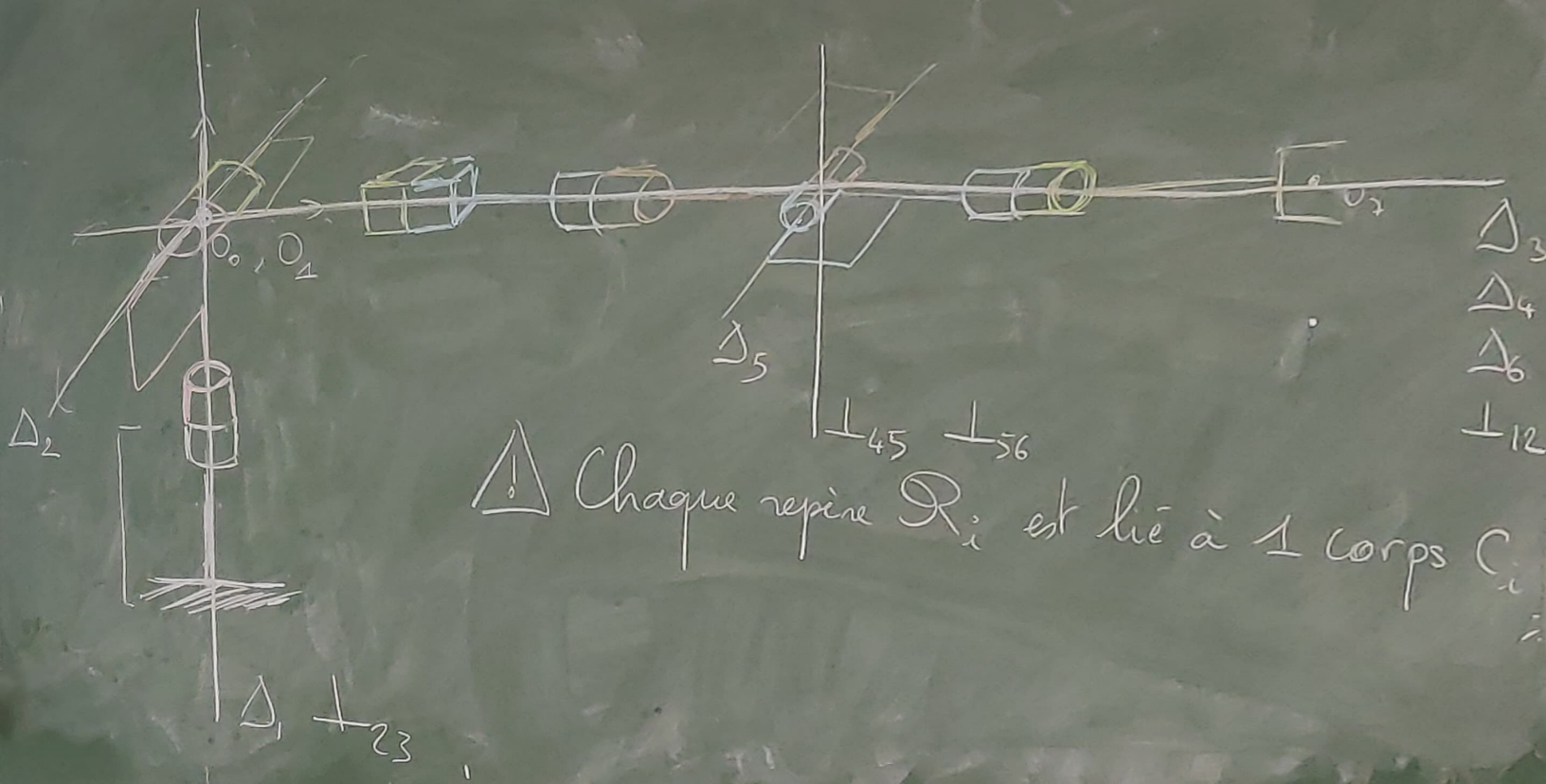


⚠ Chaque repère R_i est lié à 1 corps C_i



⚠ Chaque repère R_i est lié à 1 corps C_i

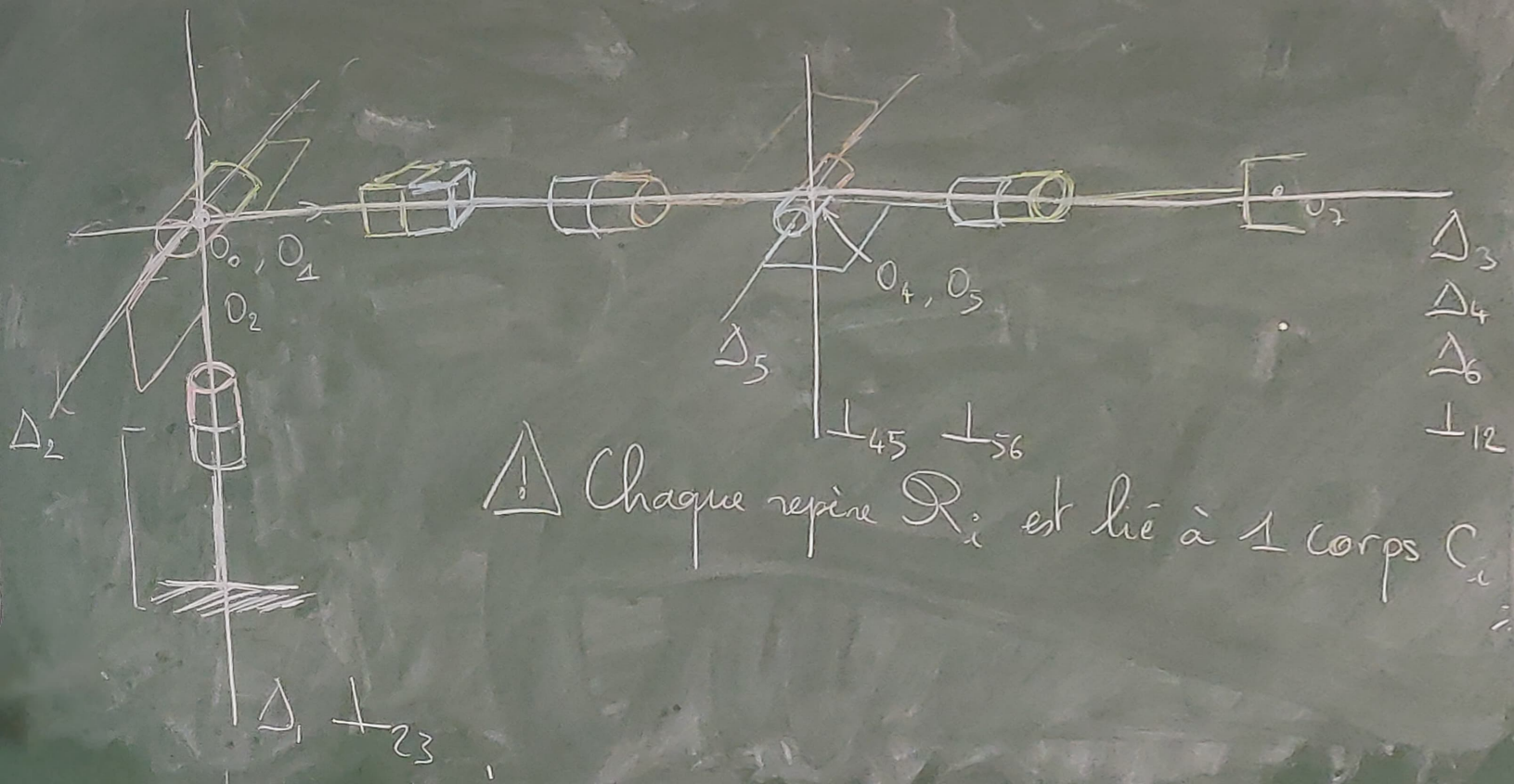


⚠ Chaque repère R_i est lié à 1 corps C_i

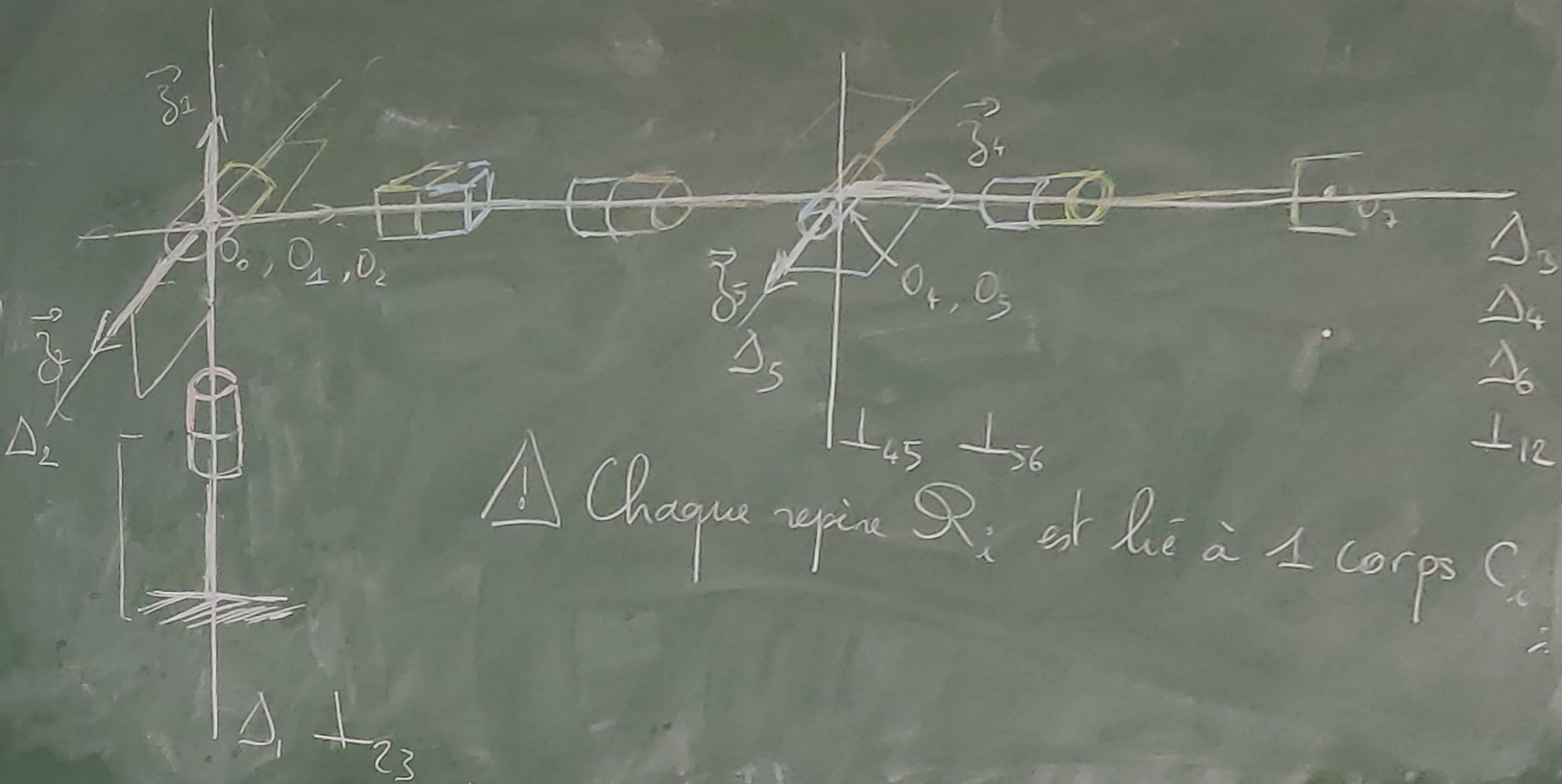
$$O_{i-1} = \Delta_{i-1} \cap \perp_{i-1,i}$$

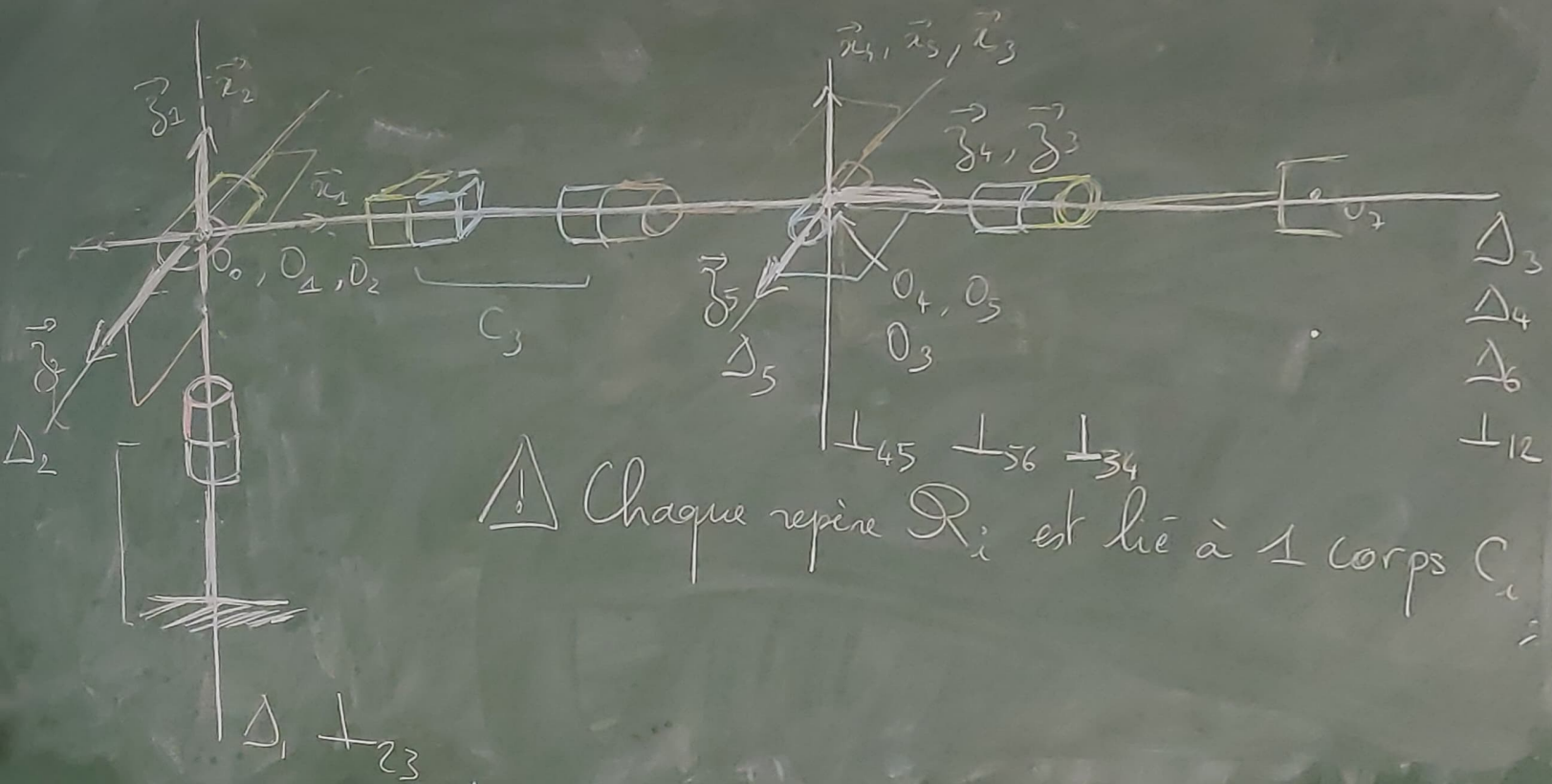
$$Q_1 = \Delta_1 \cap \perp_{12} ; Q_2 = \Delta_2 \cap \perp_{23}$$

$$Q_4 = \Delta_4 \cap \perp_{45} , Q_5 = \Delta_5 \cap \perp_{56}$$



⚠ Chaque repère R_i est lié à 1 corps C_i





$$\mathcal{L}_6 \rightarrow O_6 \in \Delta_6$$

\vec{y}_6 porté par Δ_6

$\vec{x}_6 \mid O_7 \in \text{plan}$

défini par $(O_6, \vec{x}_6, \vec{y}_6)$

