

# ПРАКТИЧЕСКАЯ РАБОТА 5

Болдинов А.В. ЭФМО-02-24

## Осциллограф

Для выполнения данной работы подключается осциллограф к компьютеру и к типовым динамическим звеньям. Результат работы представлен далее.

Пропорциональное (Рисунок 1-2).

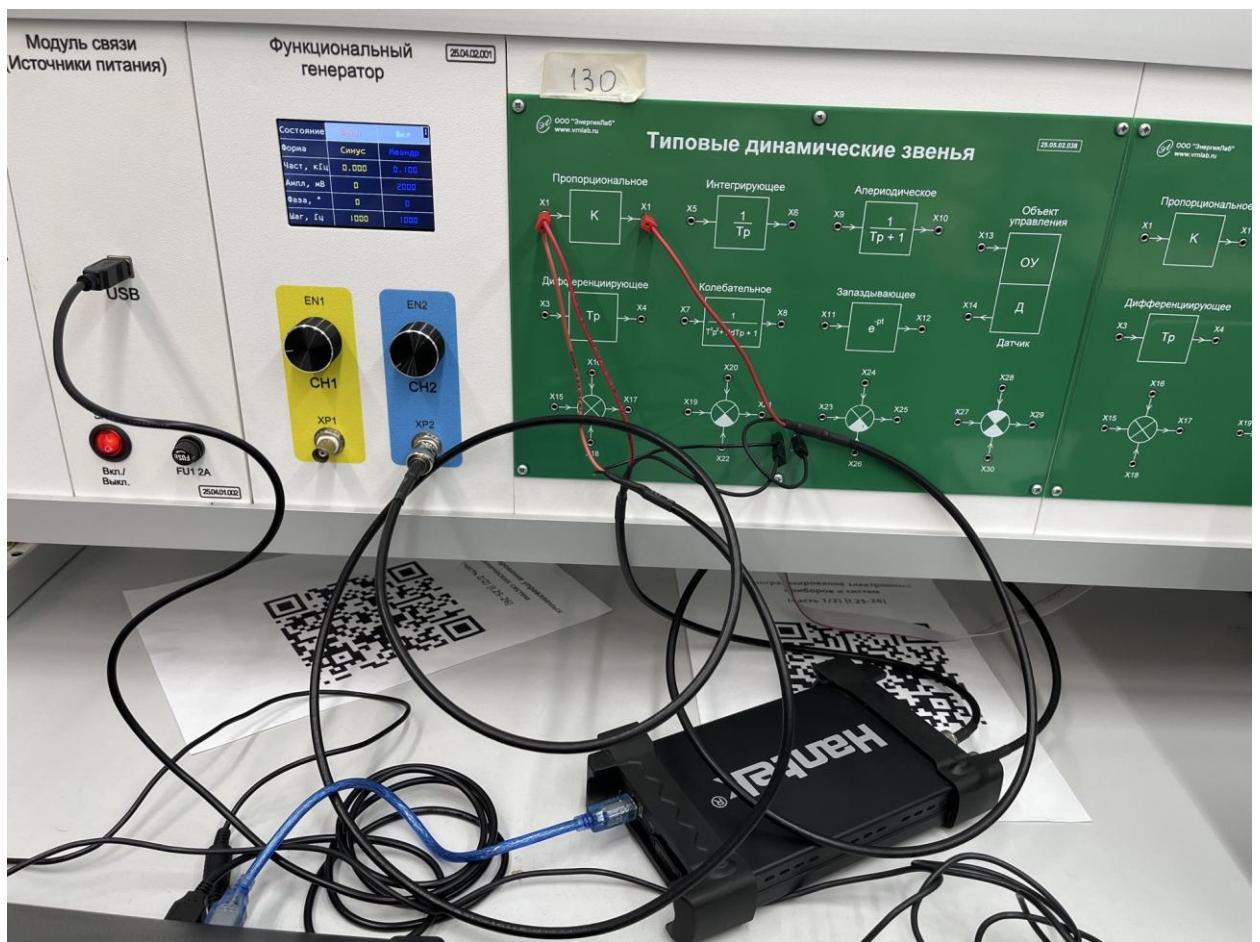
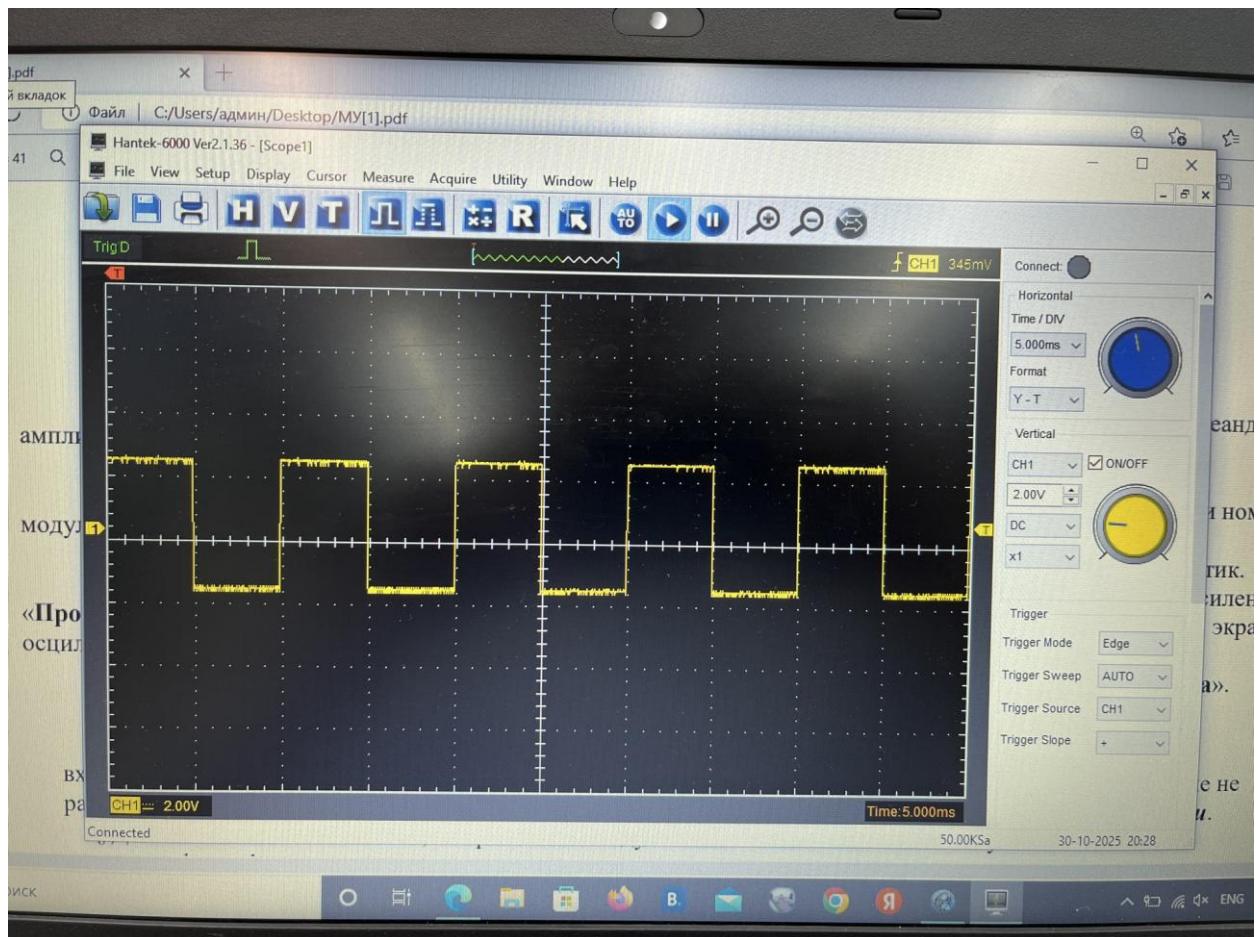


Рисунок 1 – Пропорциональное



**Рисунок 2 – Вывод пропорциональное**

Интегрирующее (Рисунок 3-4).



Рисунок 3 – Интегрирующее

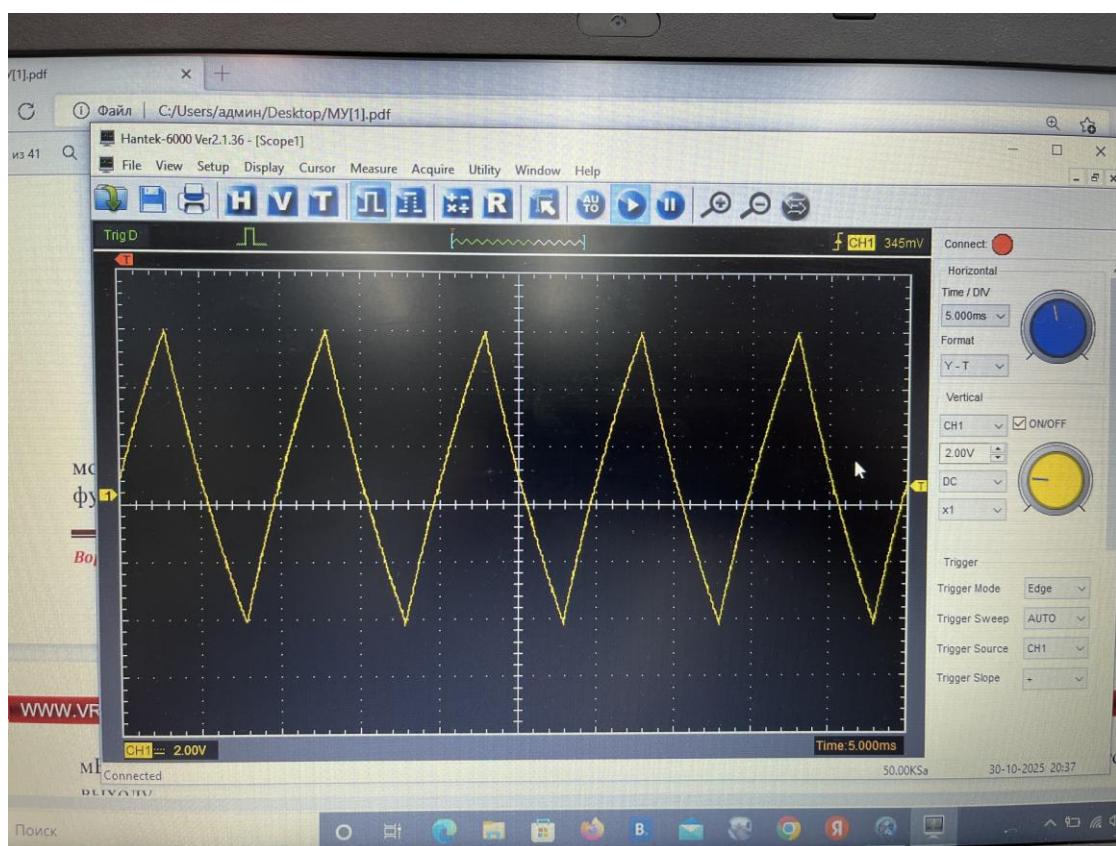
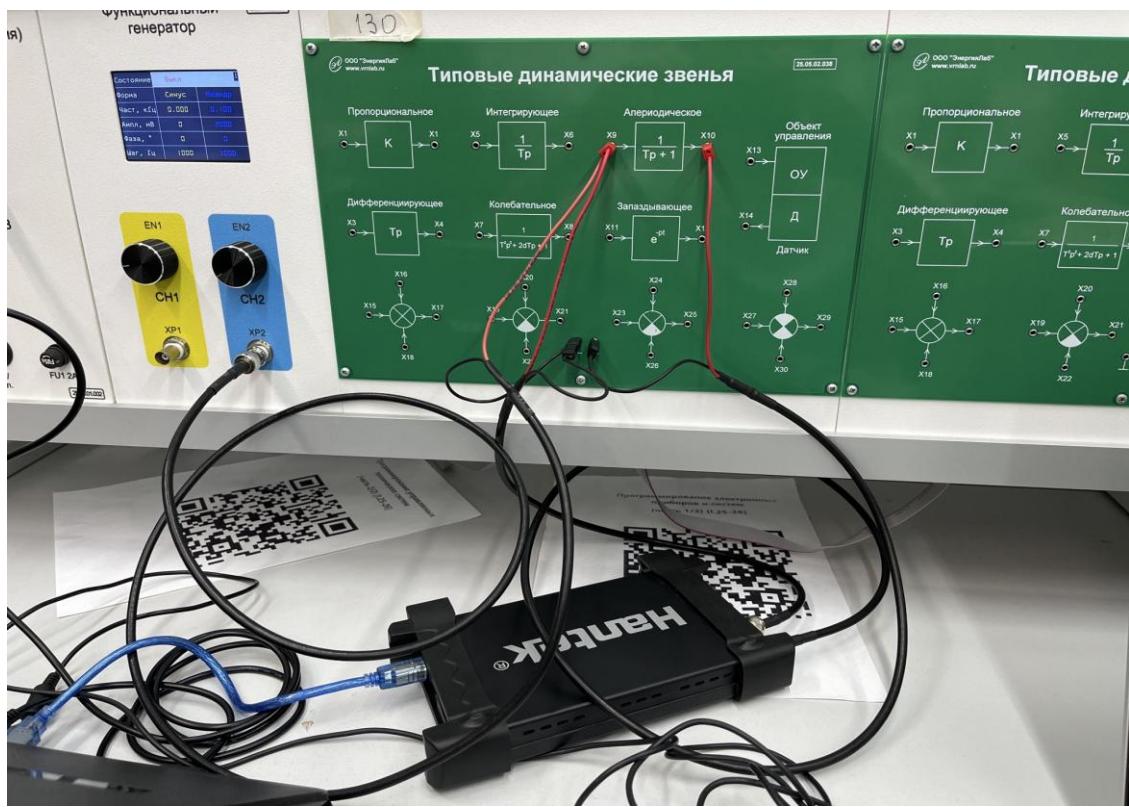
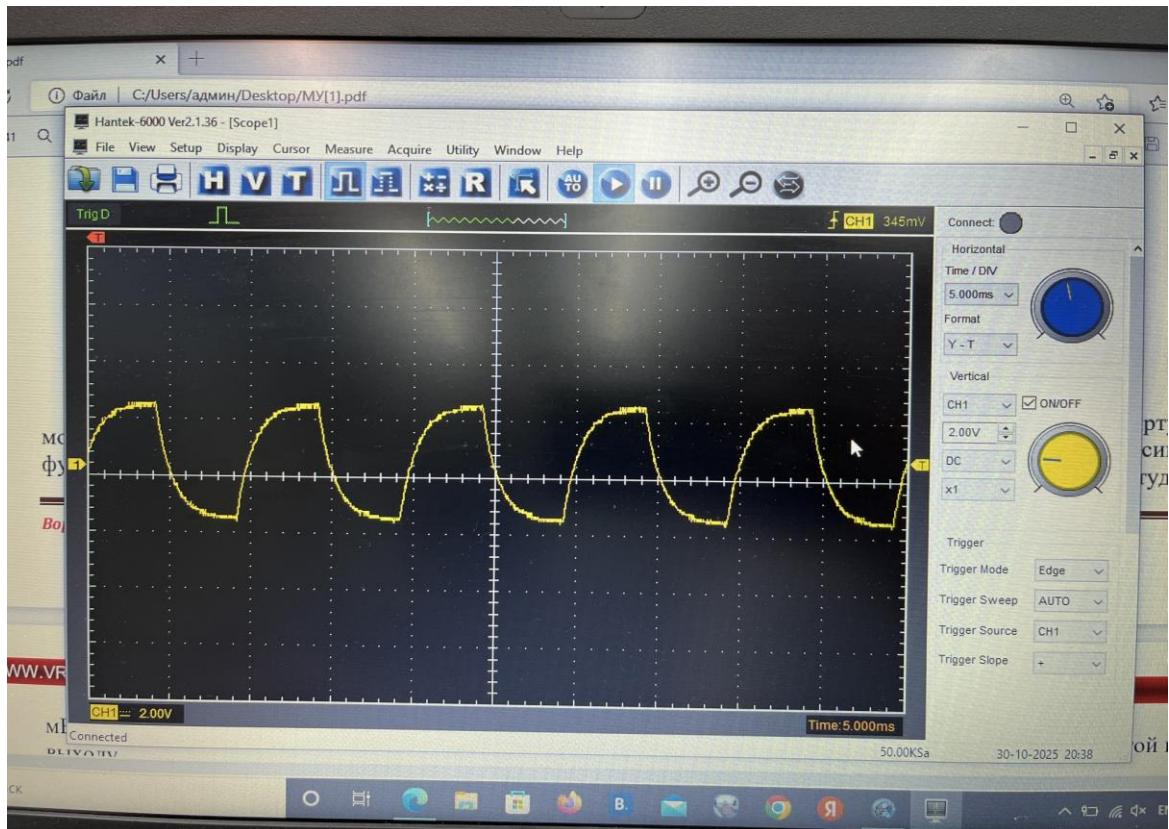


Рисунок 4 – Вывод интегрирующее

Апериодическое (Рисунок 5-6).



## Рисунок 5 – Апериодическое



### **Рисунок 6 – Вывод апериодическое**

Дифференцирующее (Рисунок 7-8).

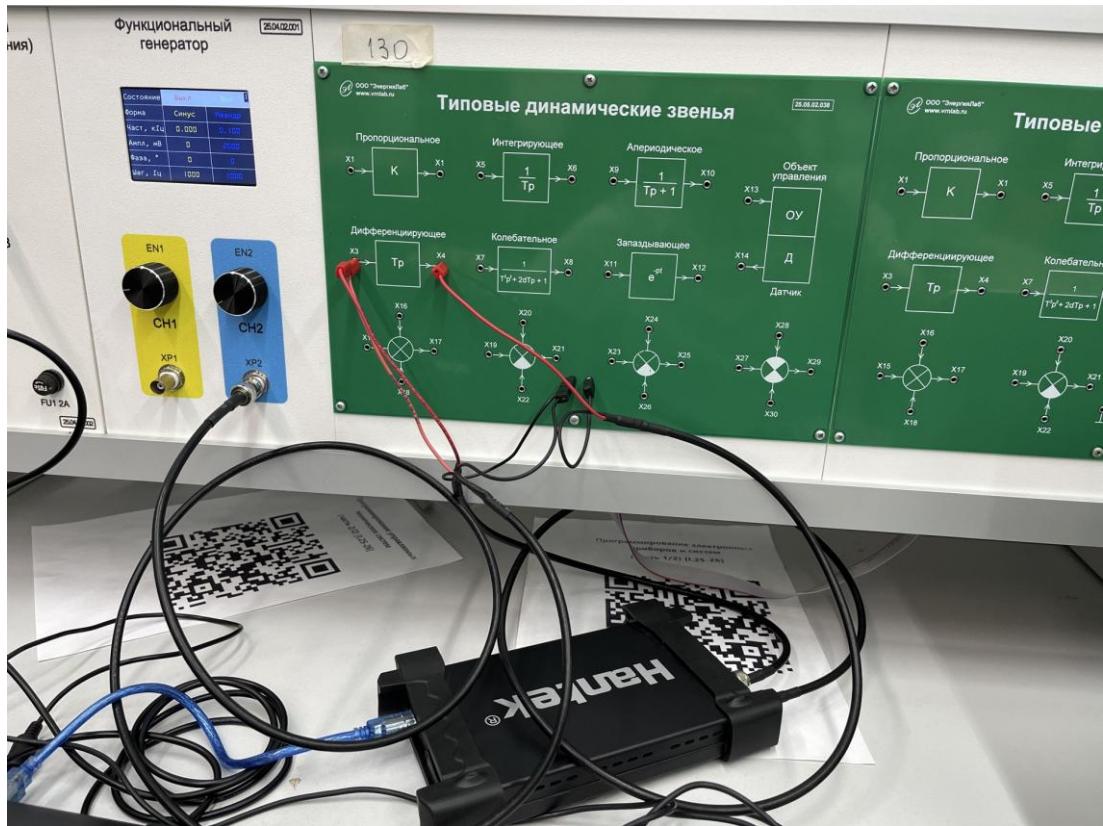


Рисунок 7 – дифференцирующее

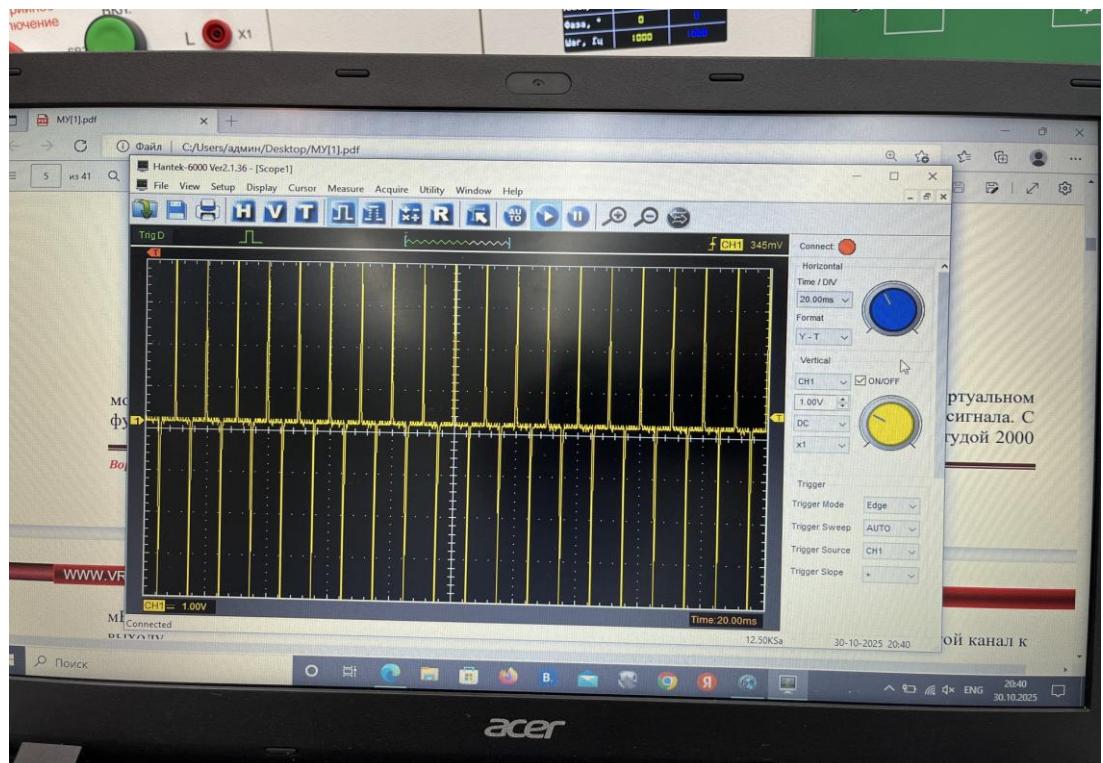


Рисунок 8 – Вывод дифференцирующее

Колебательное (Рисунок 9-10).

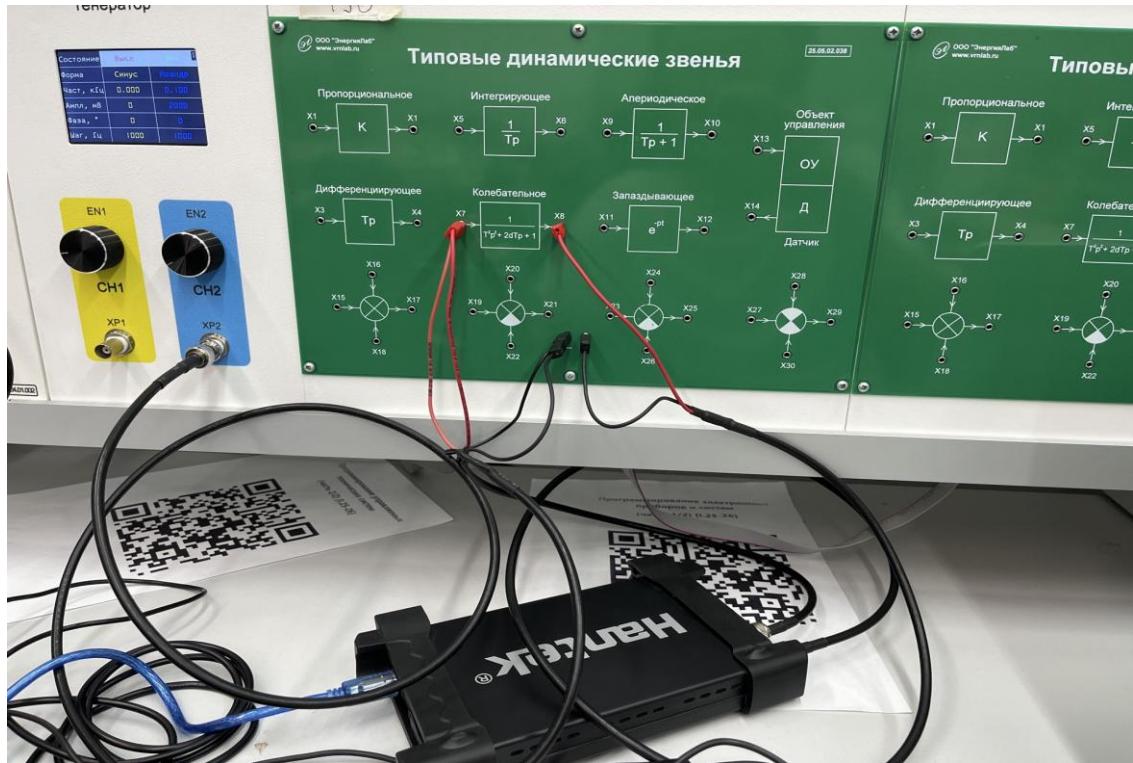


Рисунок 9 – Колебательное

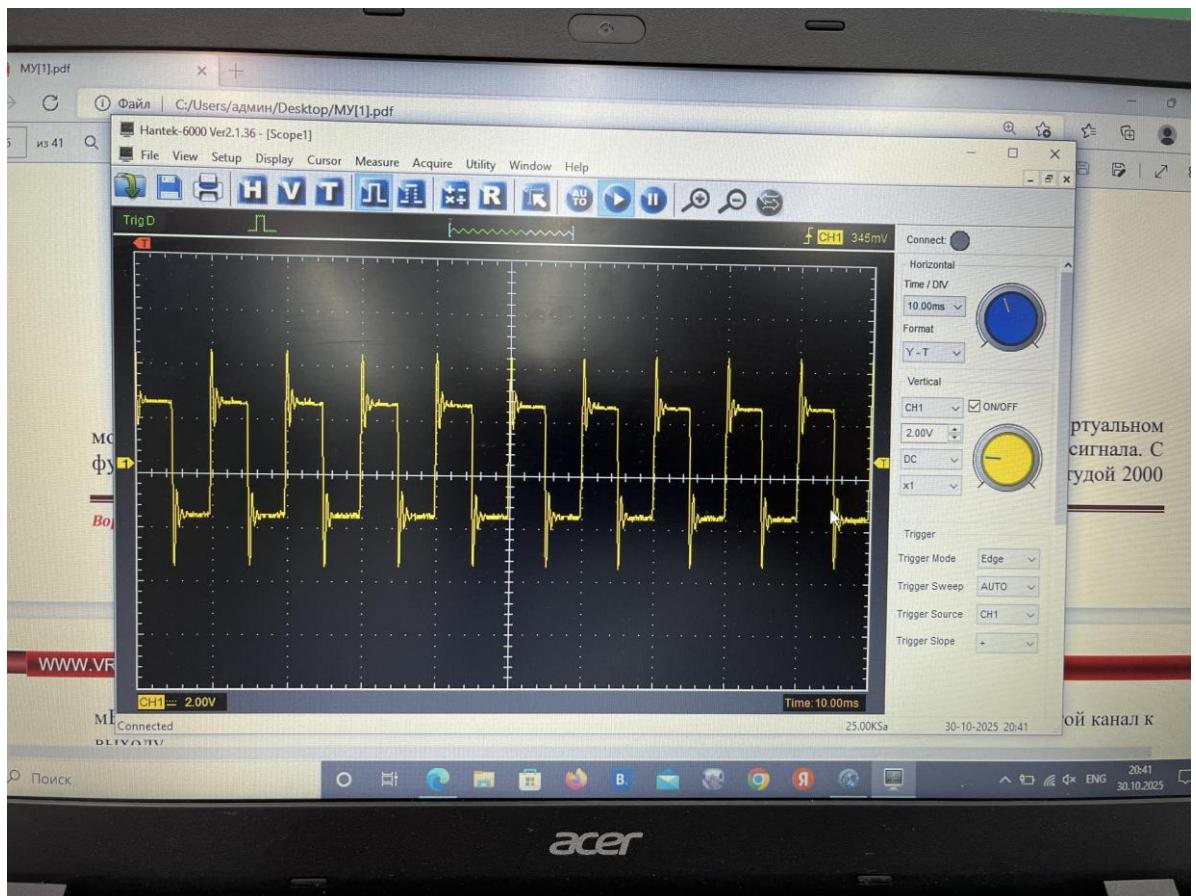


Рисунок 10 – Вывод колебательное

Запаздывающее (Рисунок 11-12).

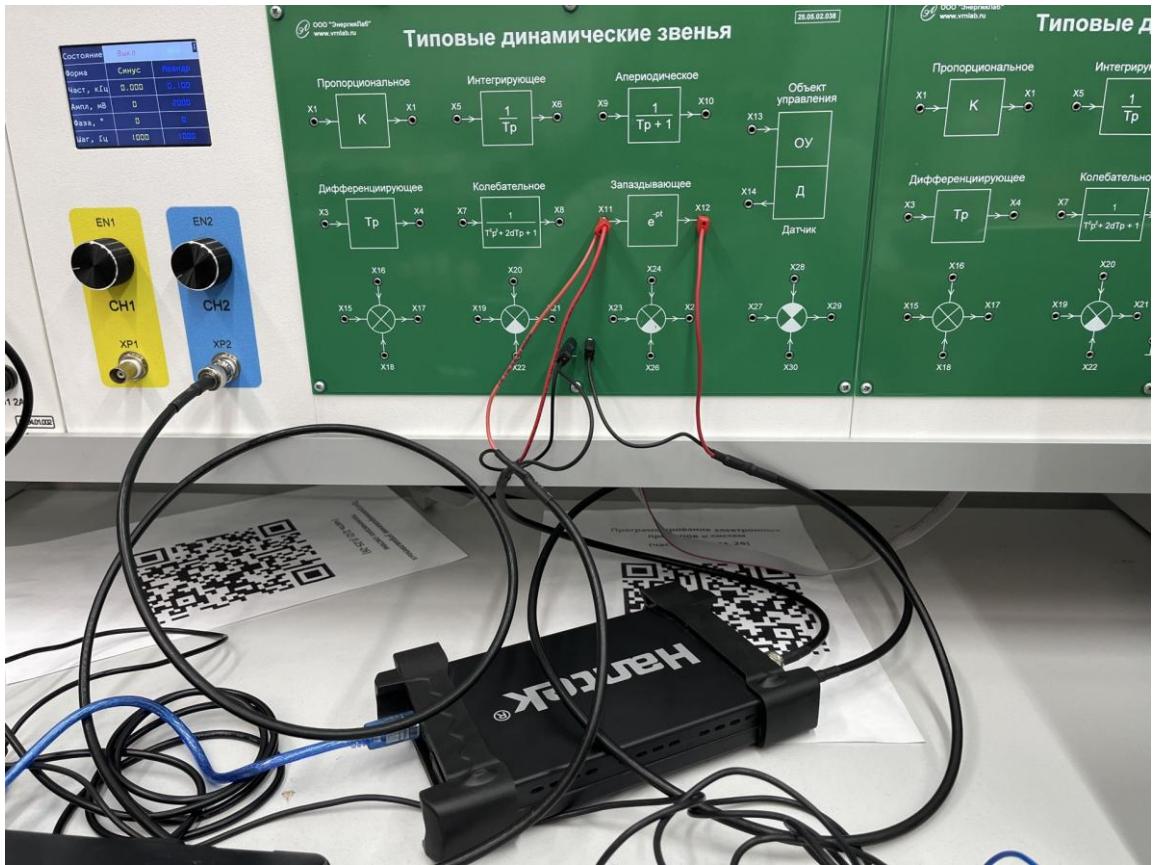


Рисунок 11 – Запаздывающее

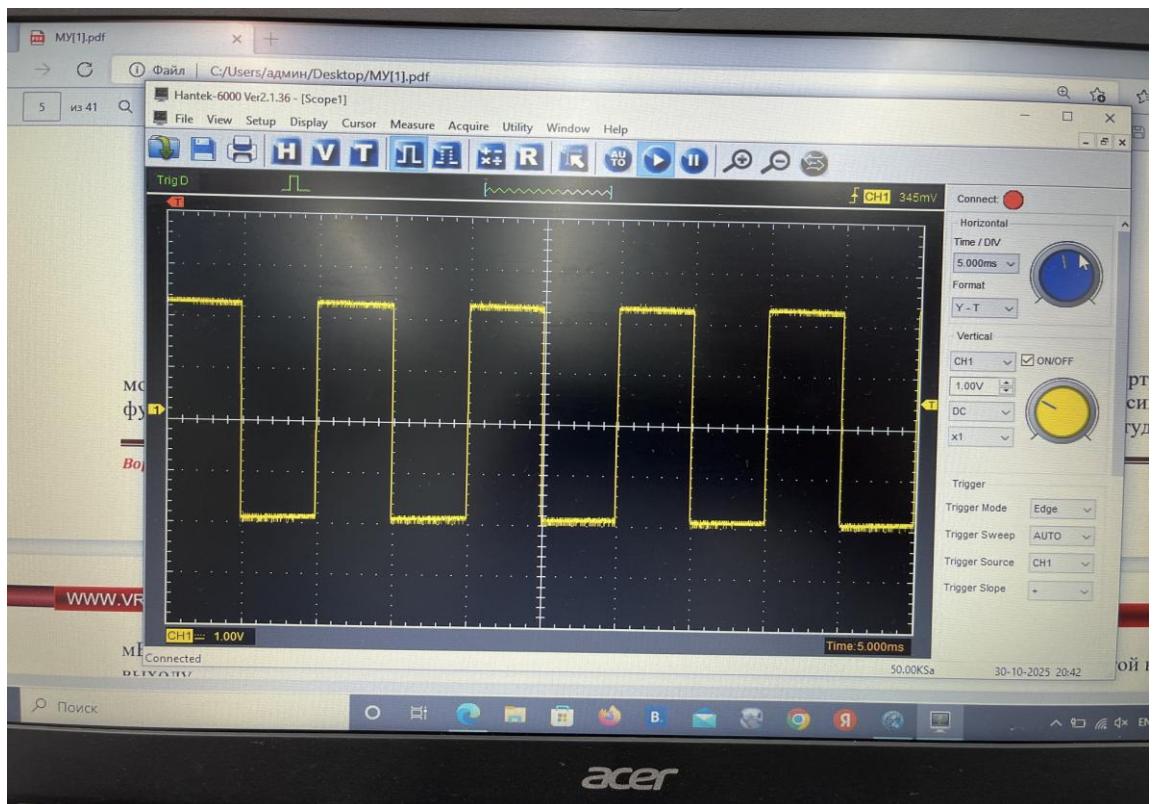


Рисунок 12 – Вывод запаздывающее

## Датчик управления (Рисунок 13-21)

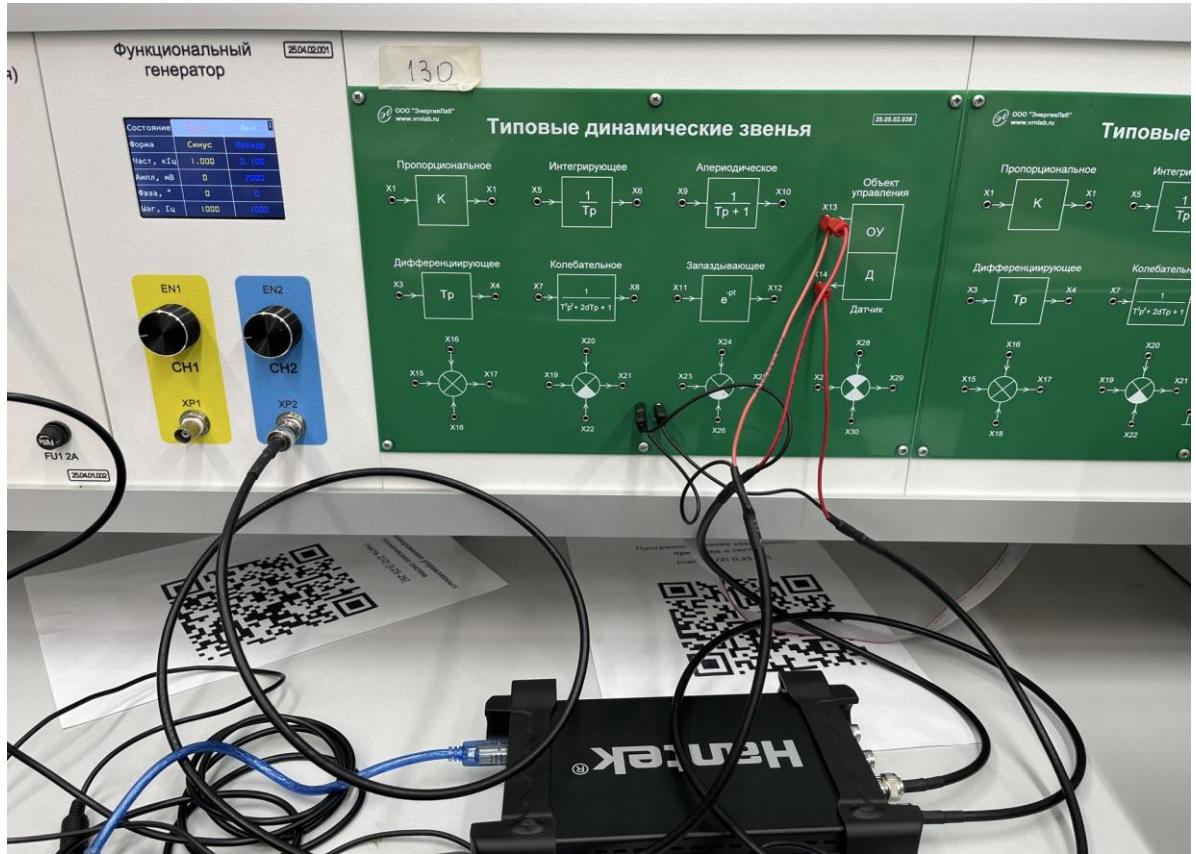


Рисунок 13 – Общее

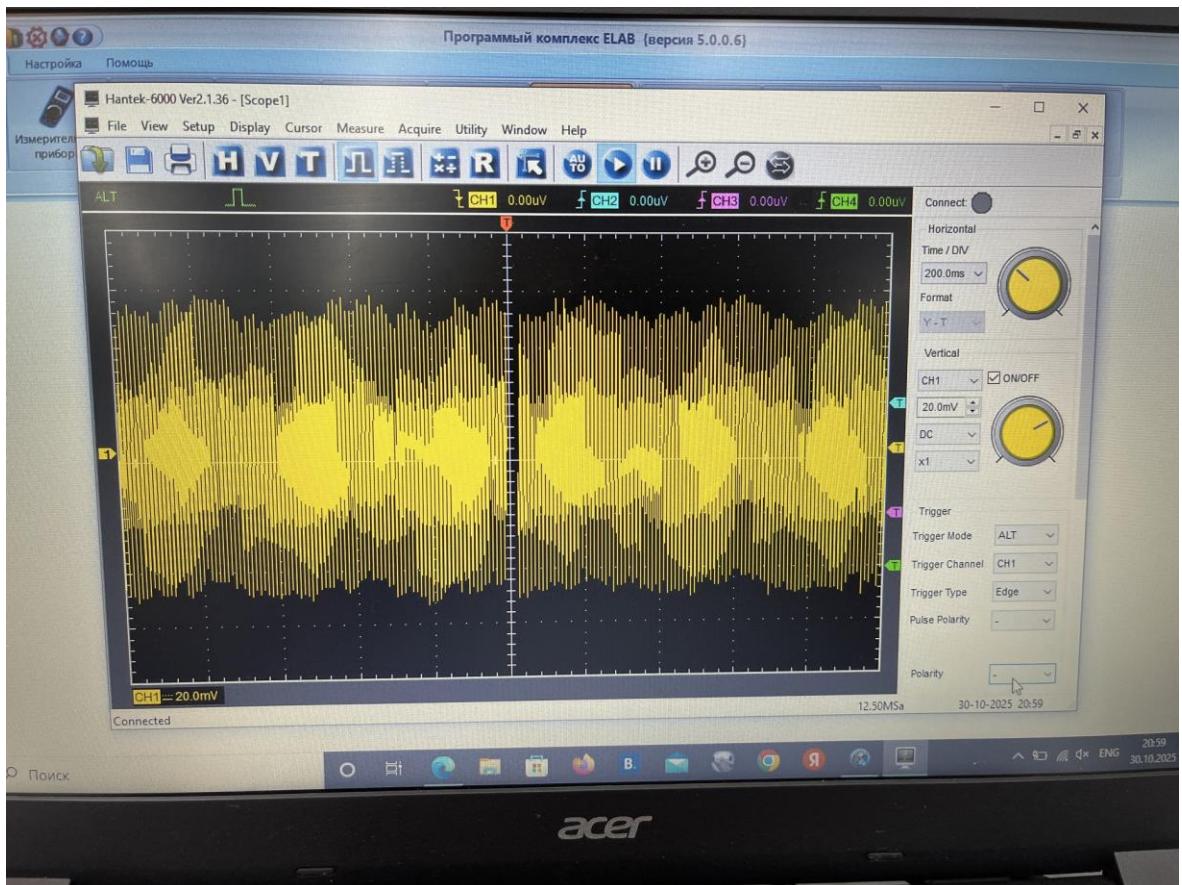


Рисунок 14 – ALT-

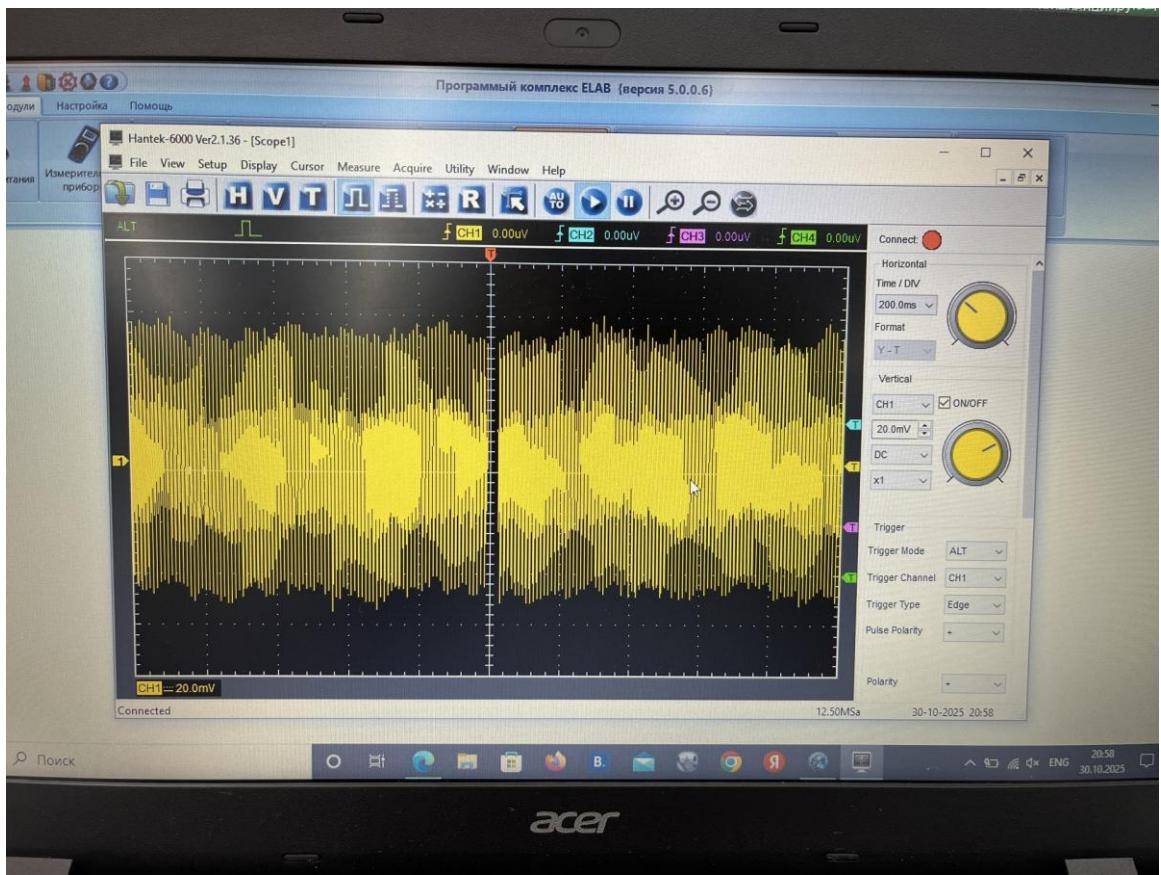


Рисунок 15 – ALT+

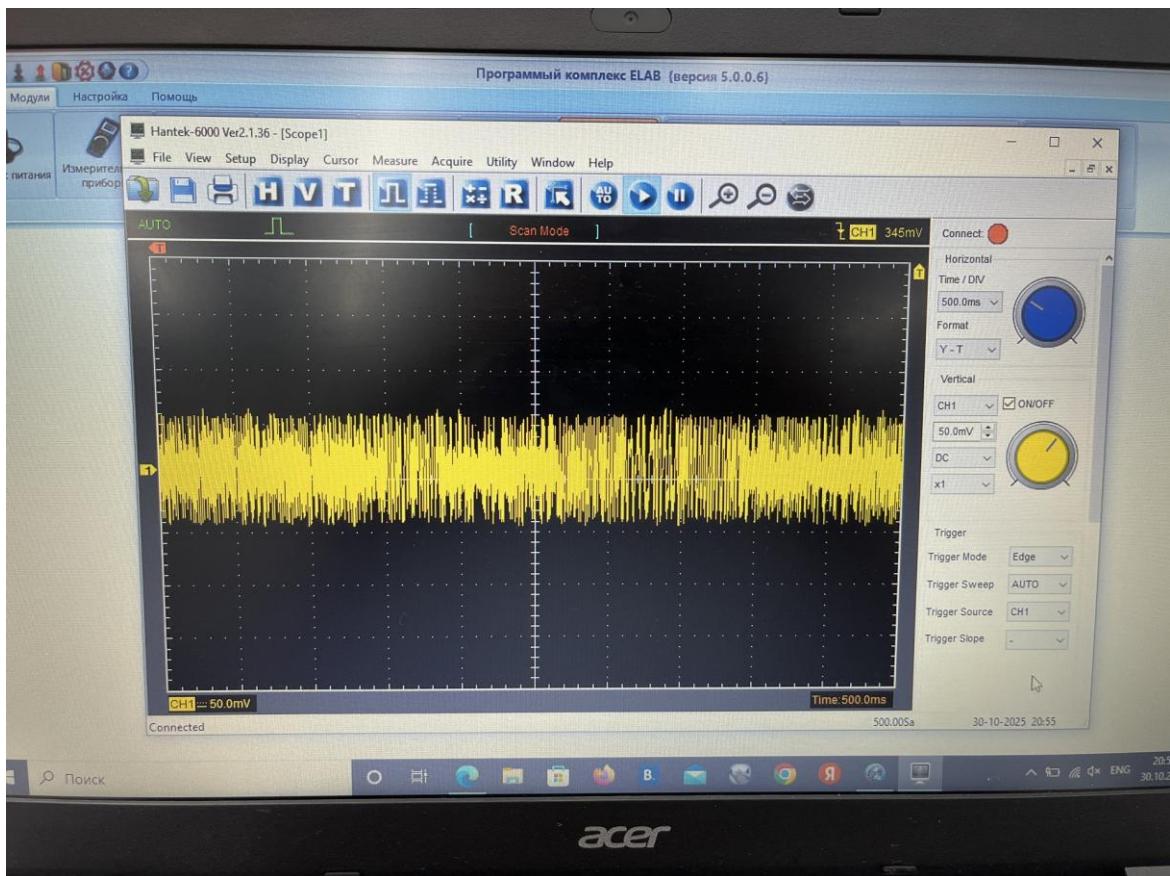


Рисунок 16 – Edge-

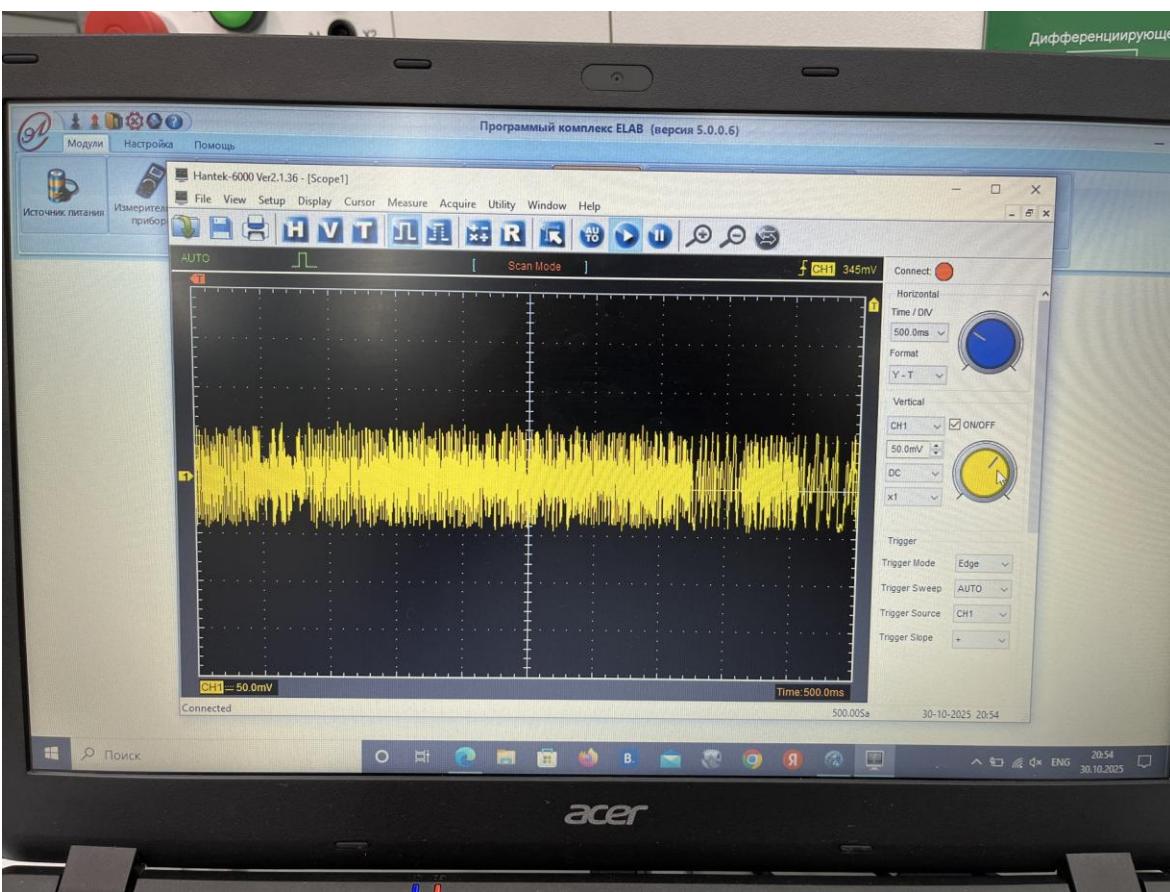


Рисунок 17 – Edge+

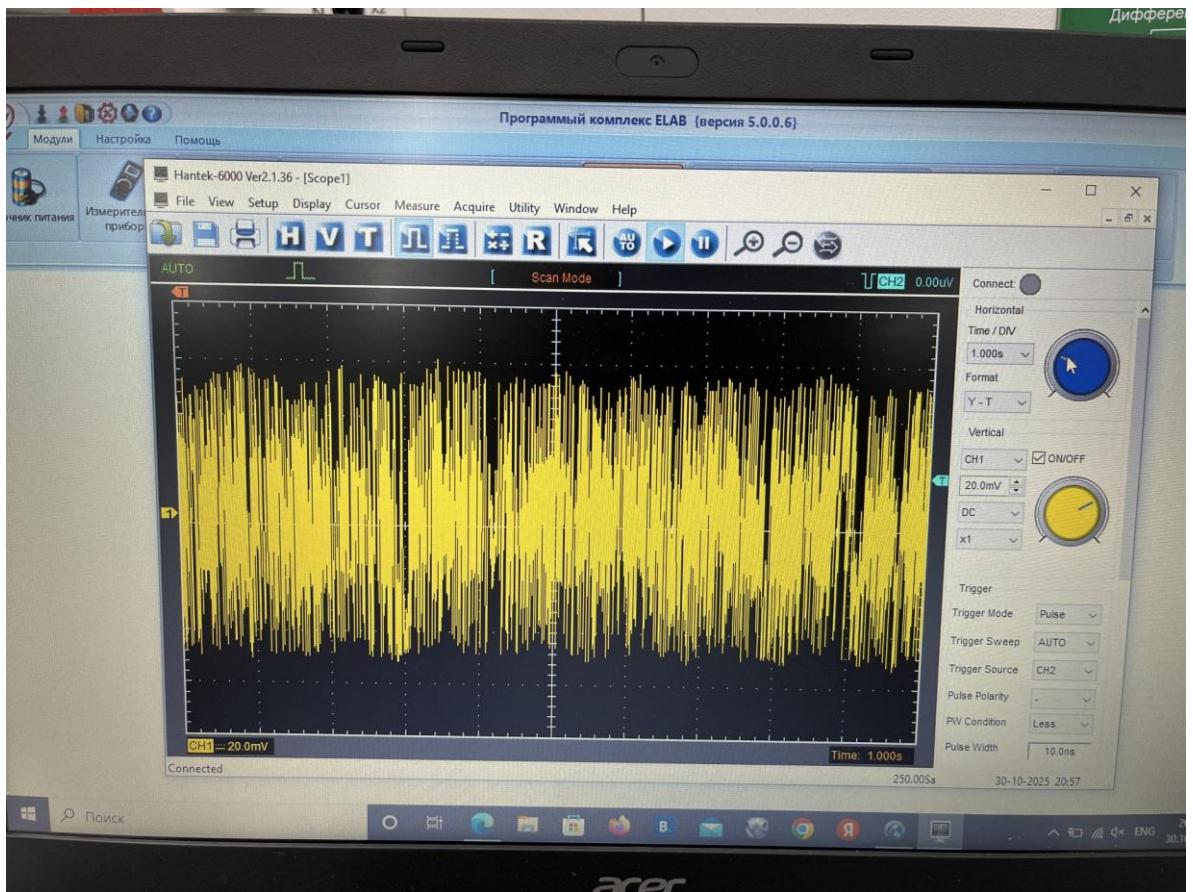


Рисунок 18 – Вывод Pulse-

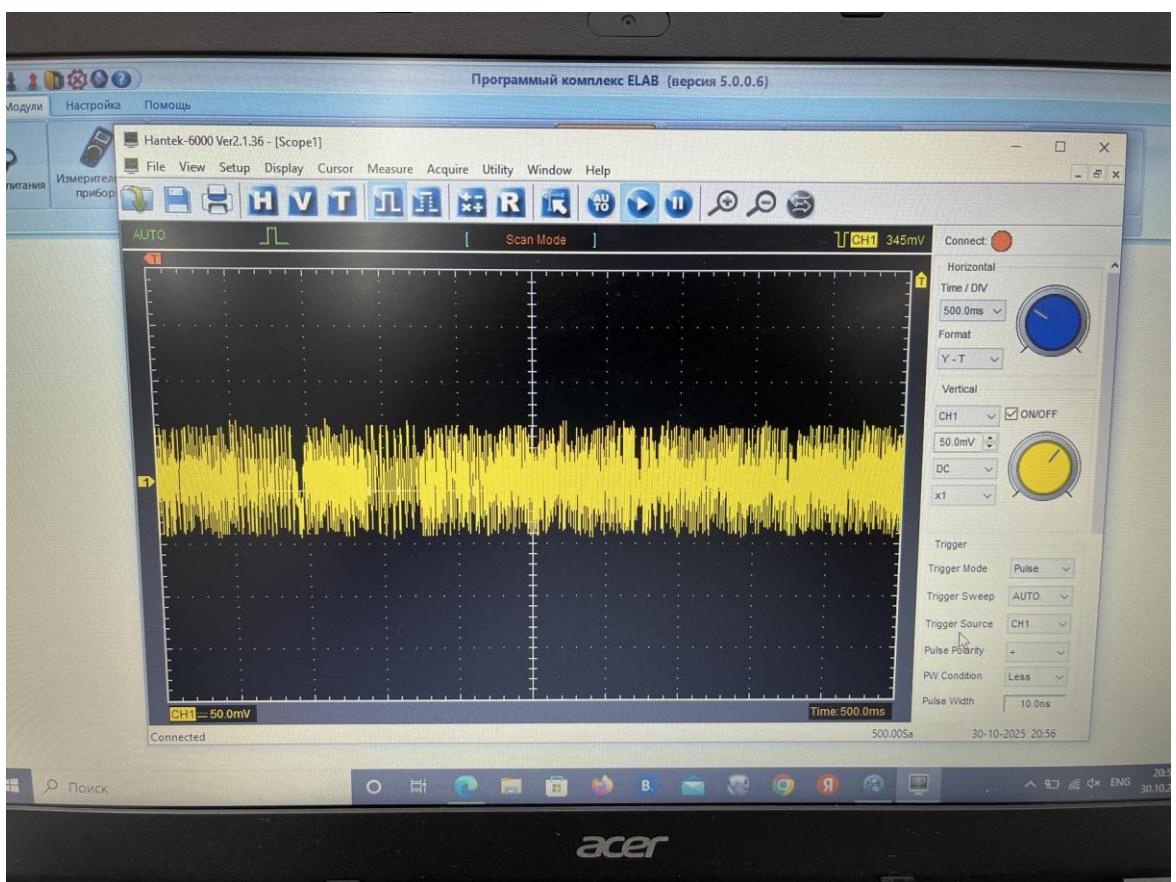


Рисунок 19 – Pulse+

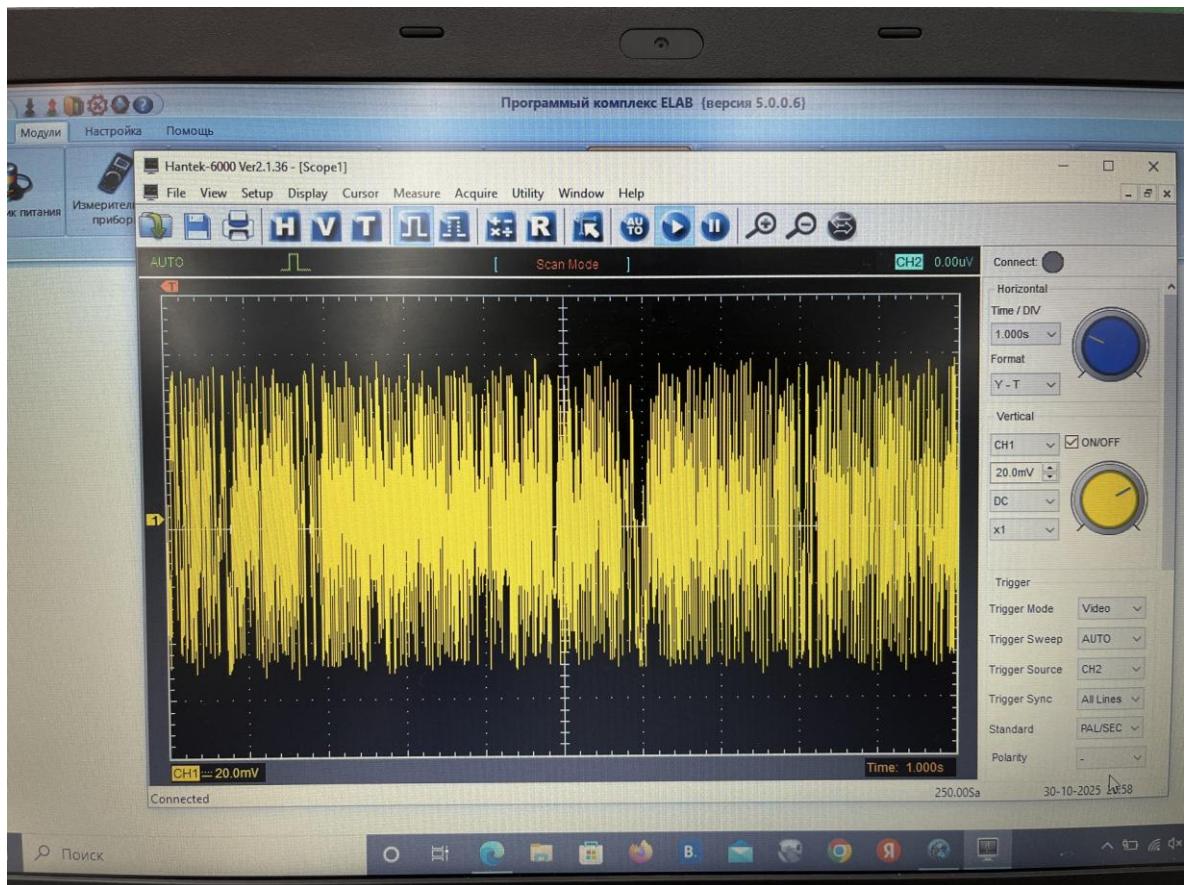


Рисунок 20 – Вывод Video-