

Рисунок 1 – Пропорциональное

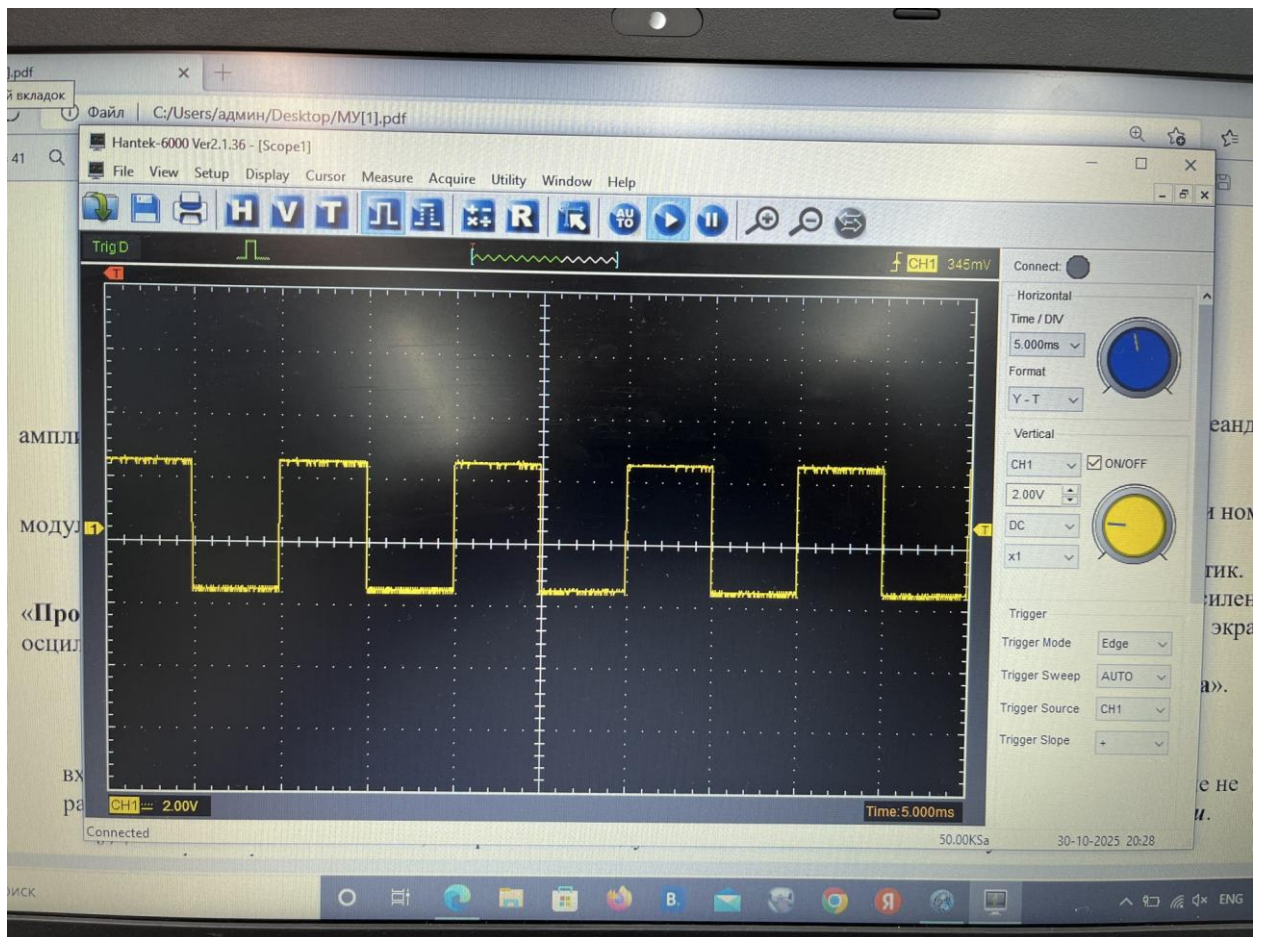


Рисунок 2 – Вывод пропорциональное

Интегрирующее (Рисунок 3-4).

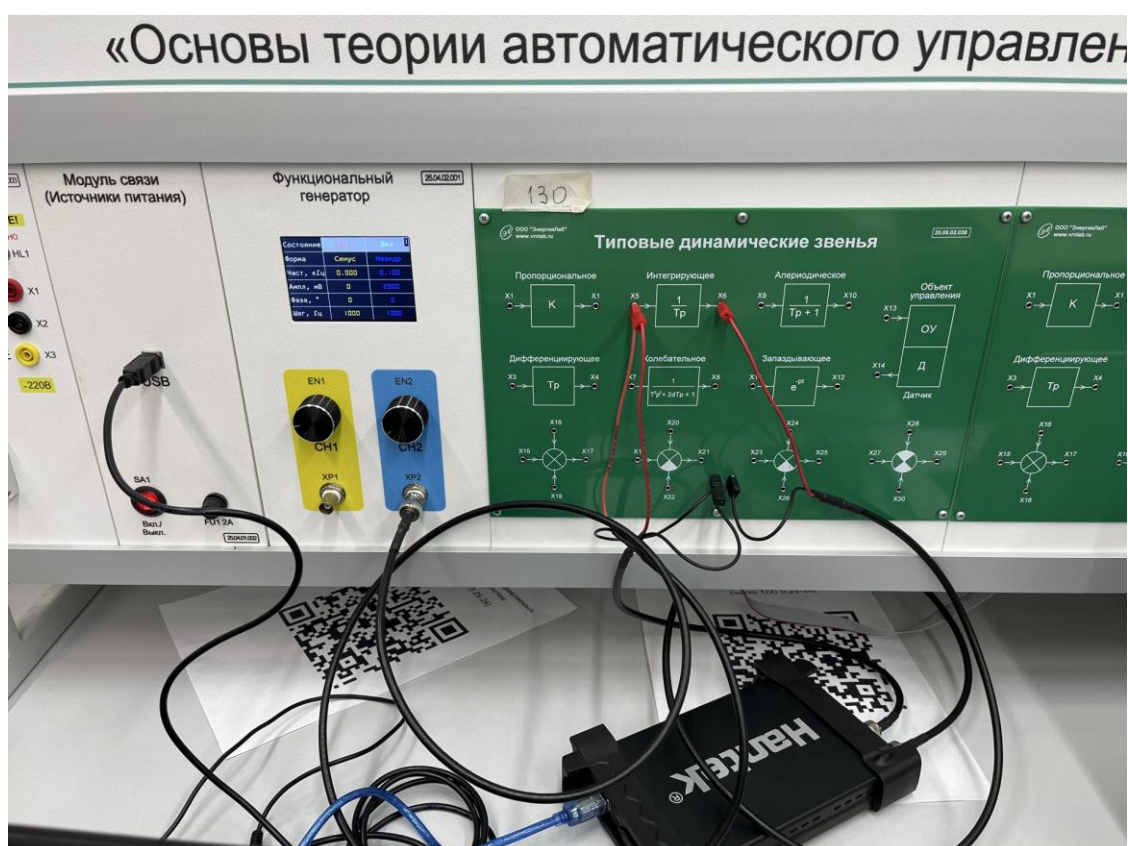


Рисунок 3 – Интегрирующее

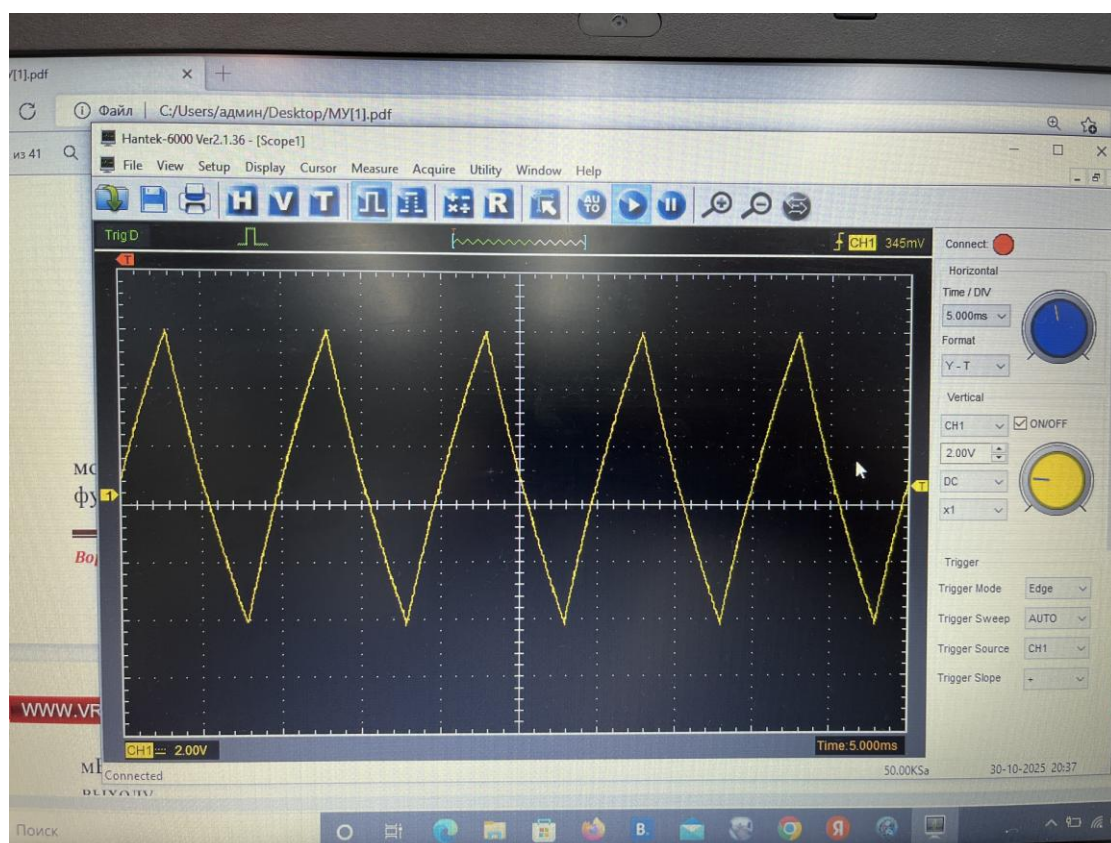


Рисунок 4 – Вывод интегрирующее

Апериодическое (Рисунок 5-6).

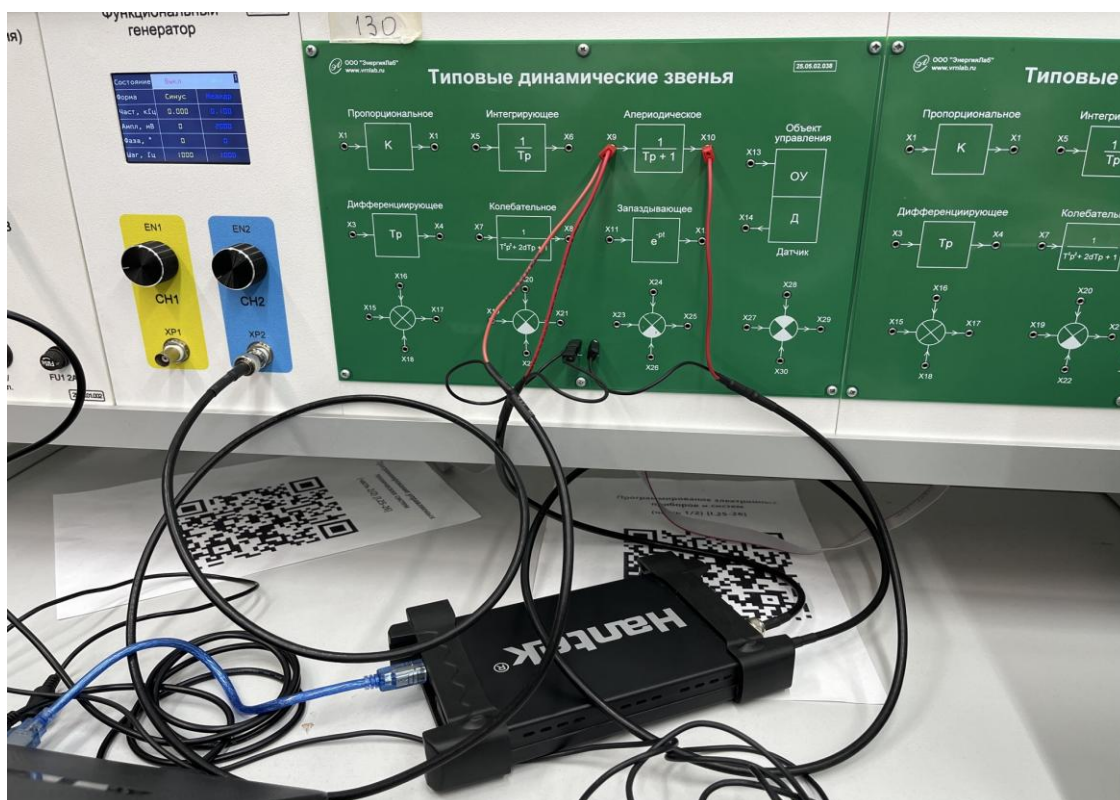


Рисунок 5 – Апериодическое

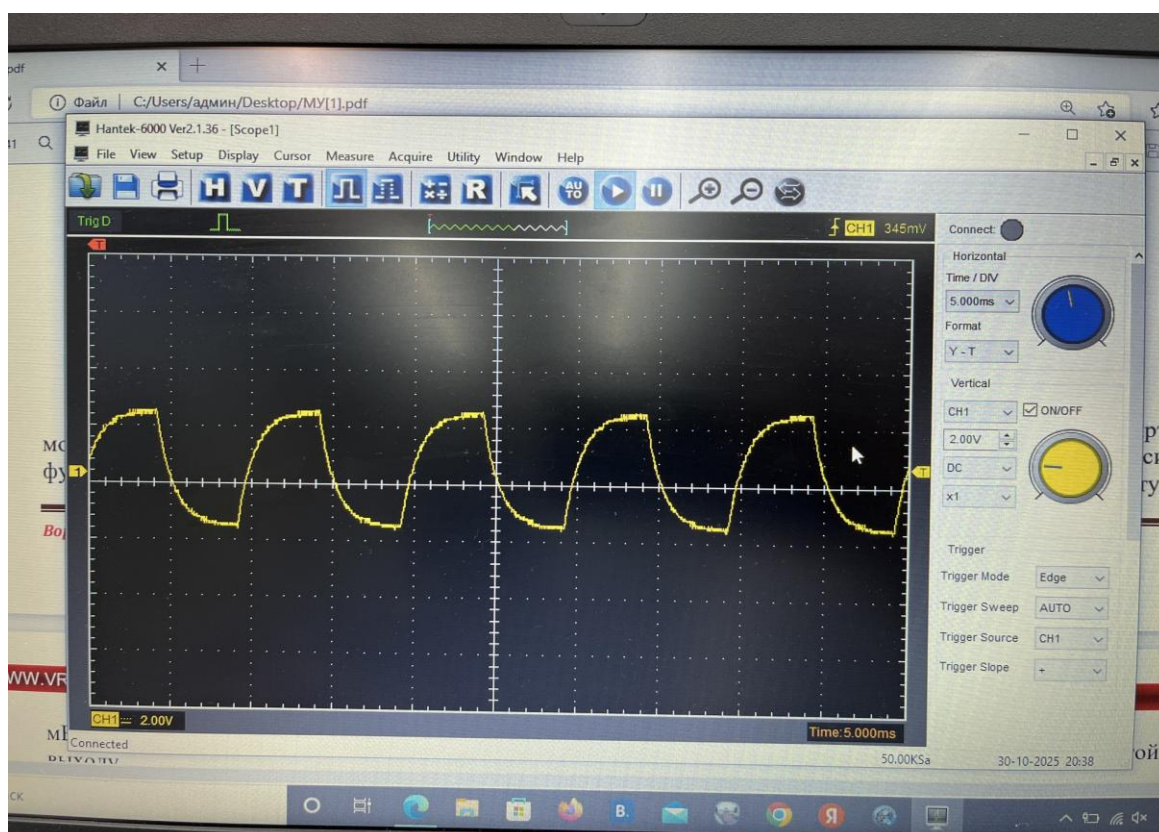


Рисунок 6 – Вывод апериодическое

Дифференцирующее (Рисунок 7-8).

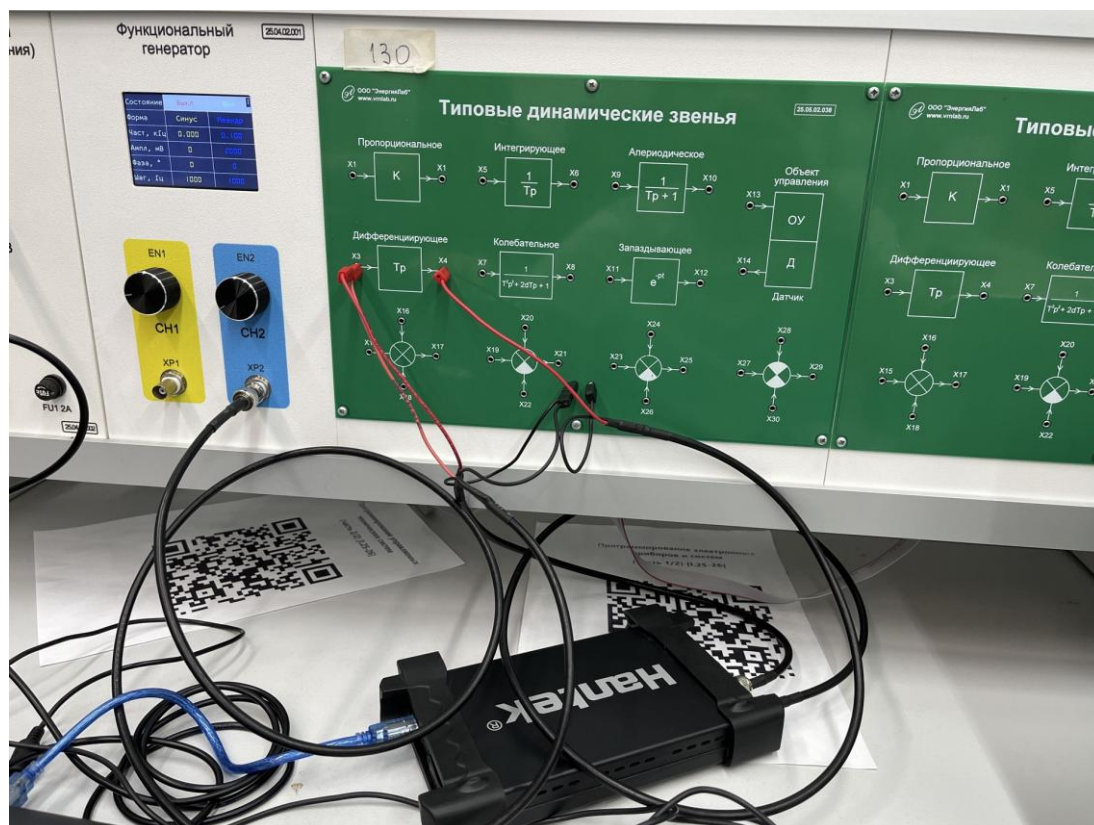


Рисунок 7 – дифференцирующее

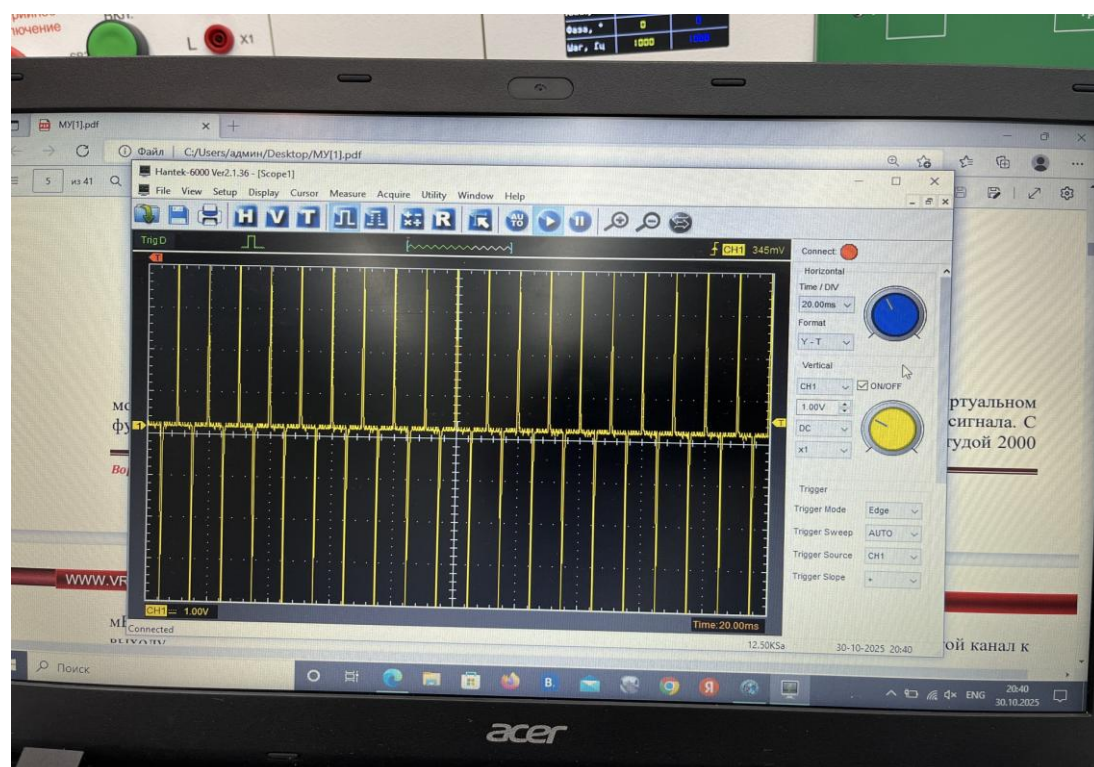


Рисунок 8 – Вывод дифференцирующее

Колебательное (Рисунок 9-10).

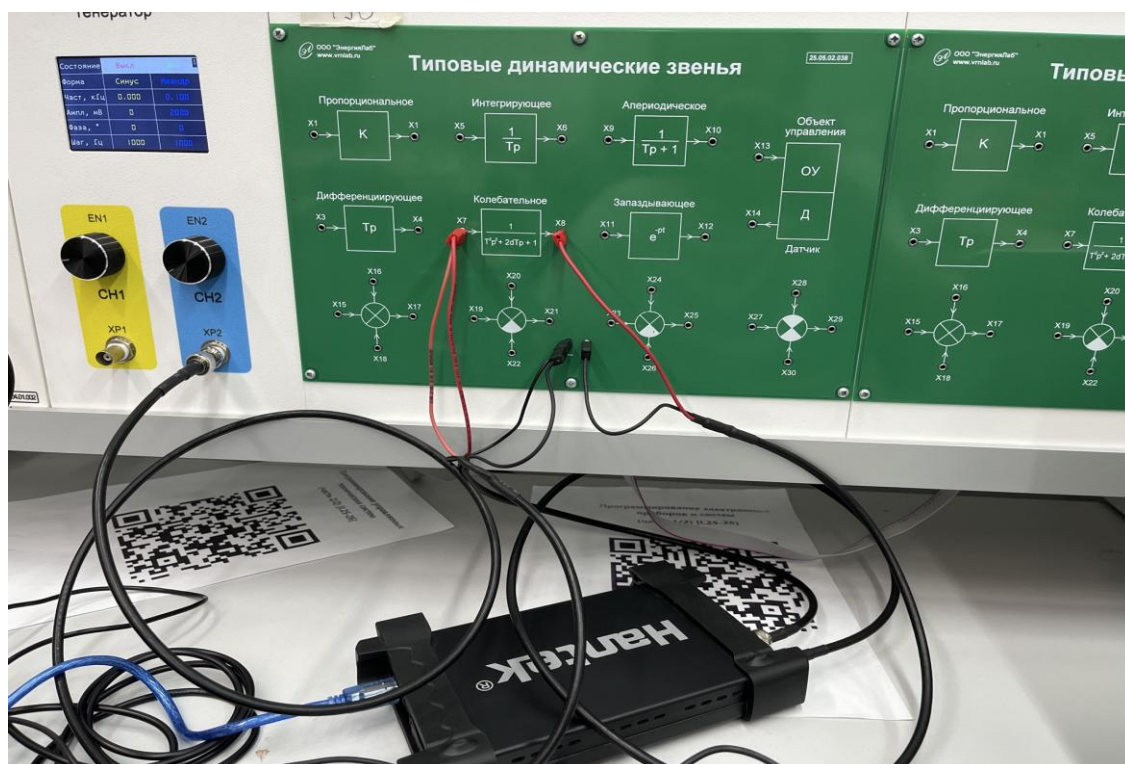


Рисунок 9 – Колебательное

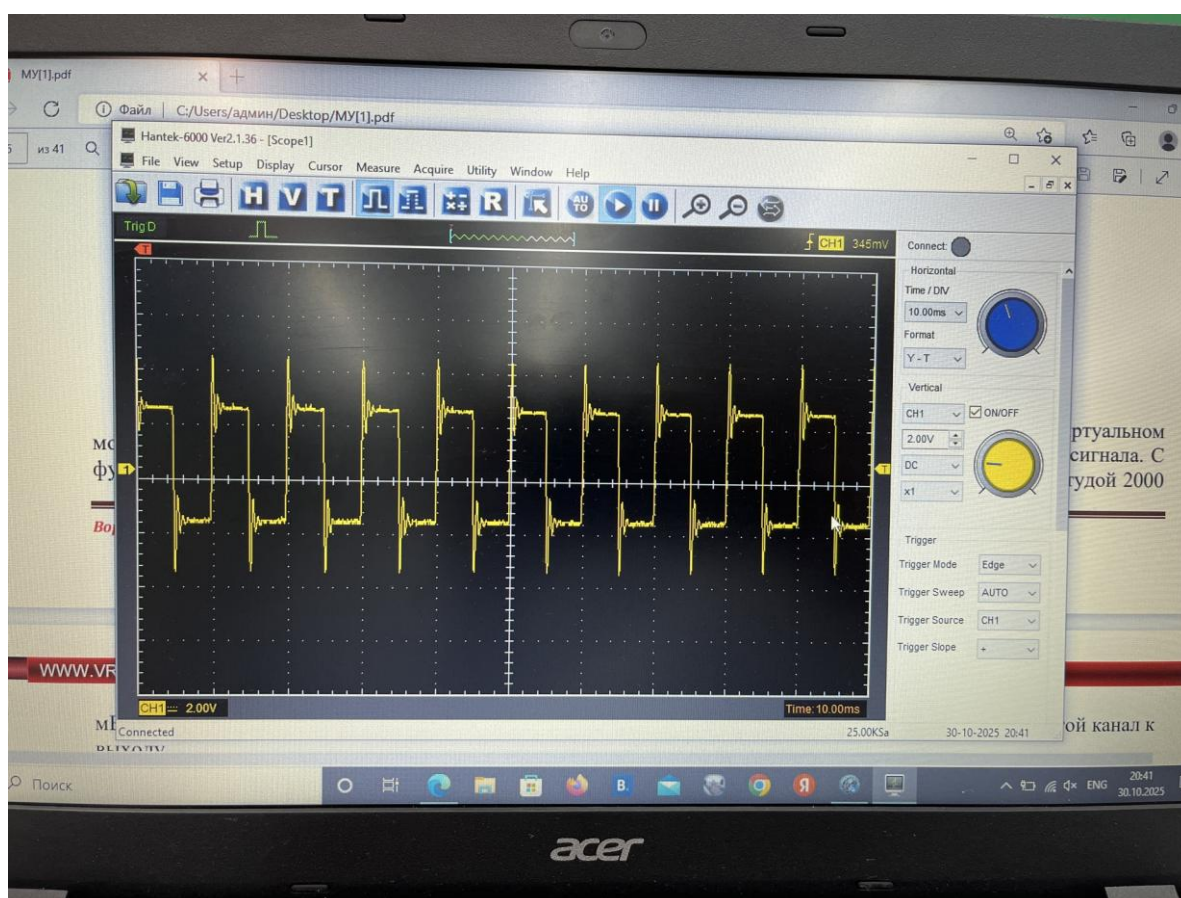


Рисунок 10 – Вывод колебательное

Запаздывающее (Рисунок 11-12.

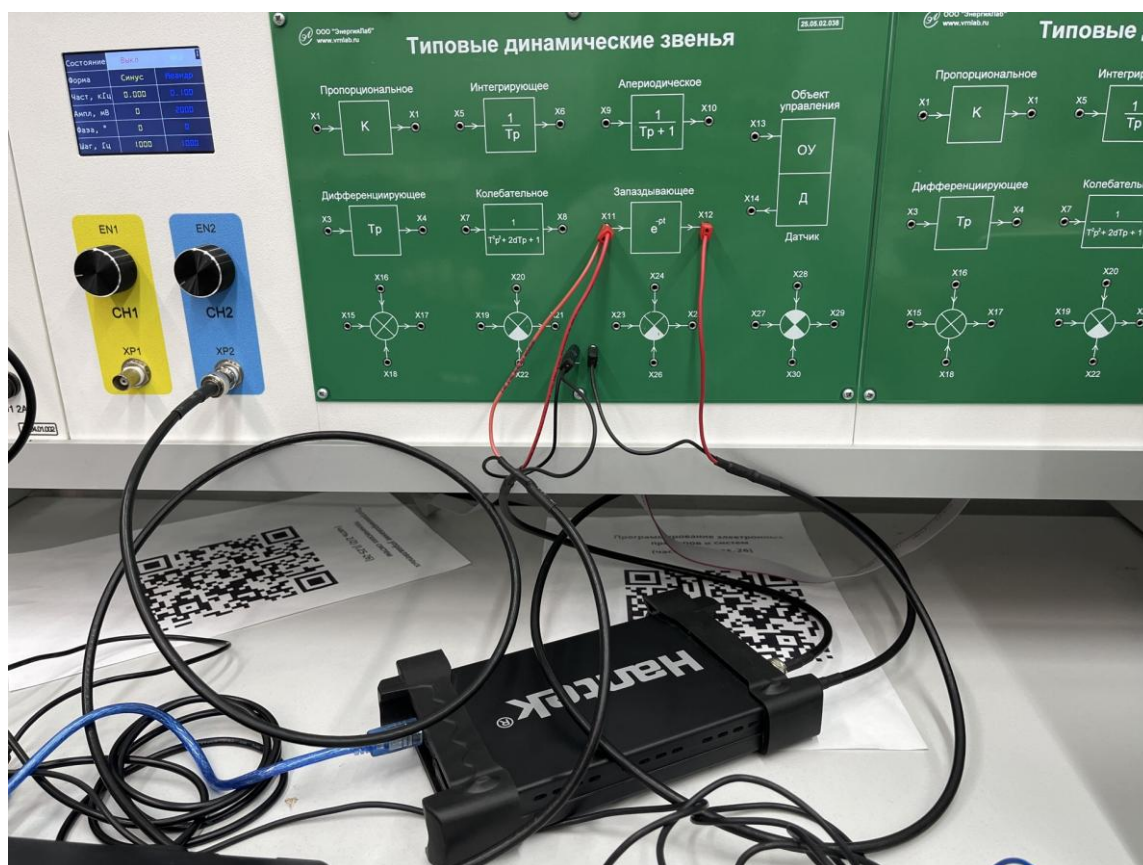


Рисунок 11 – Запаздывающее

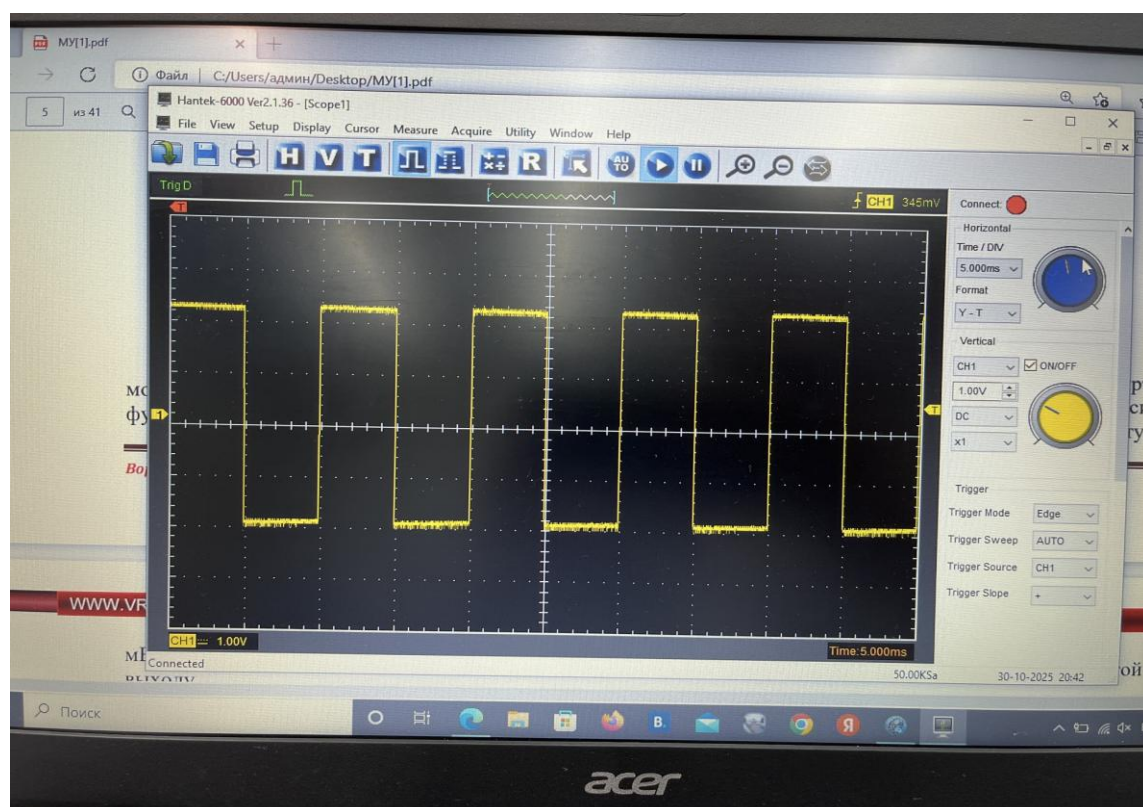


Рисунок 12 – Вывод запаздывающее

Датчик управления (Рисунок 13-21)

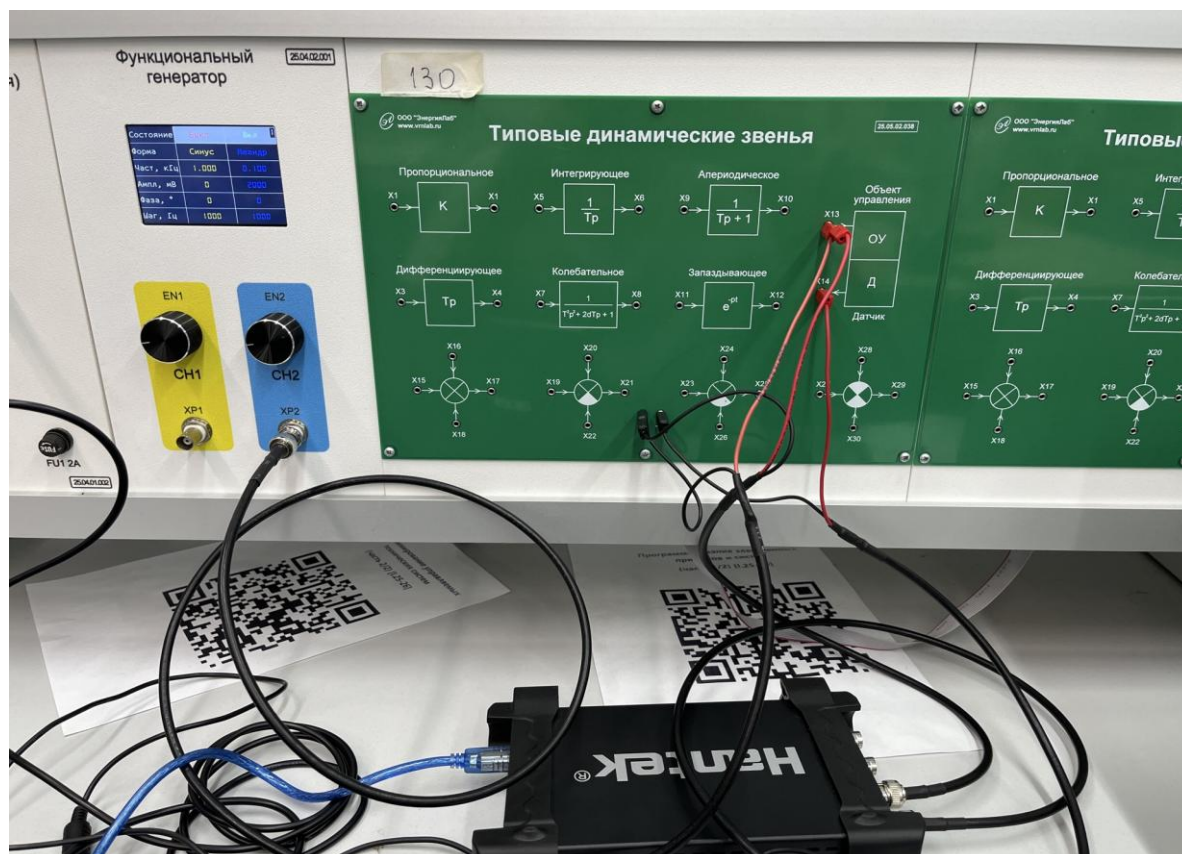


Рисунок 13 – Общее

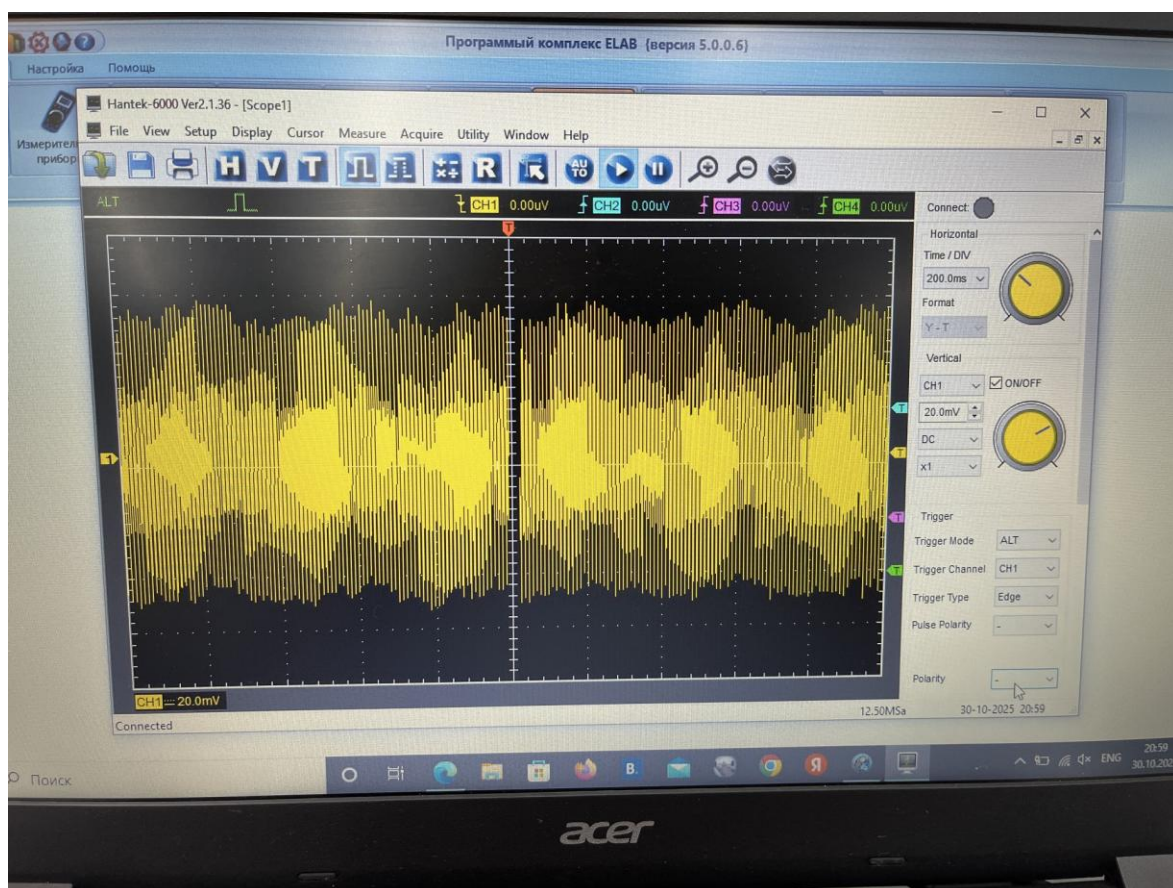


Рисунок 14 – ALT-

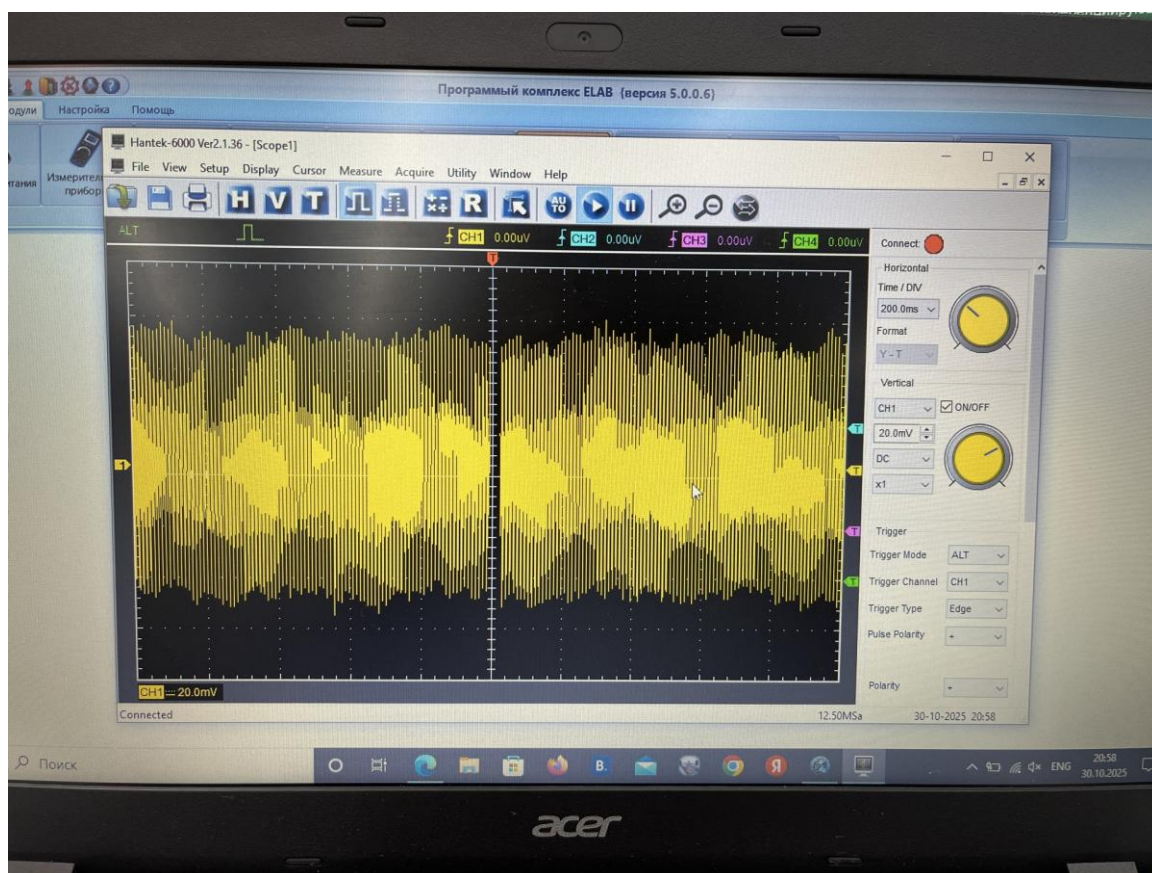


Рисунок 15 – ALT+

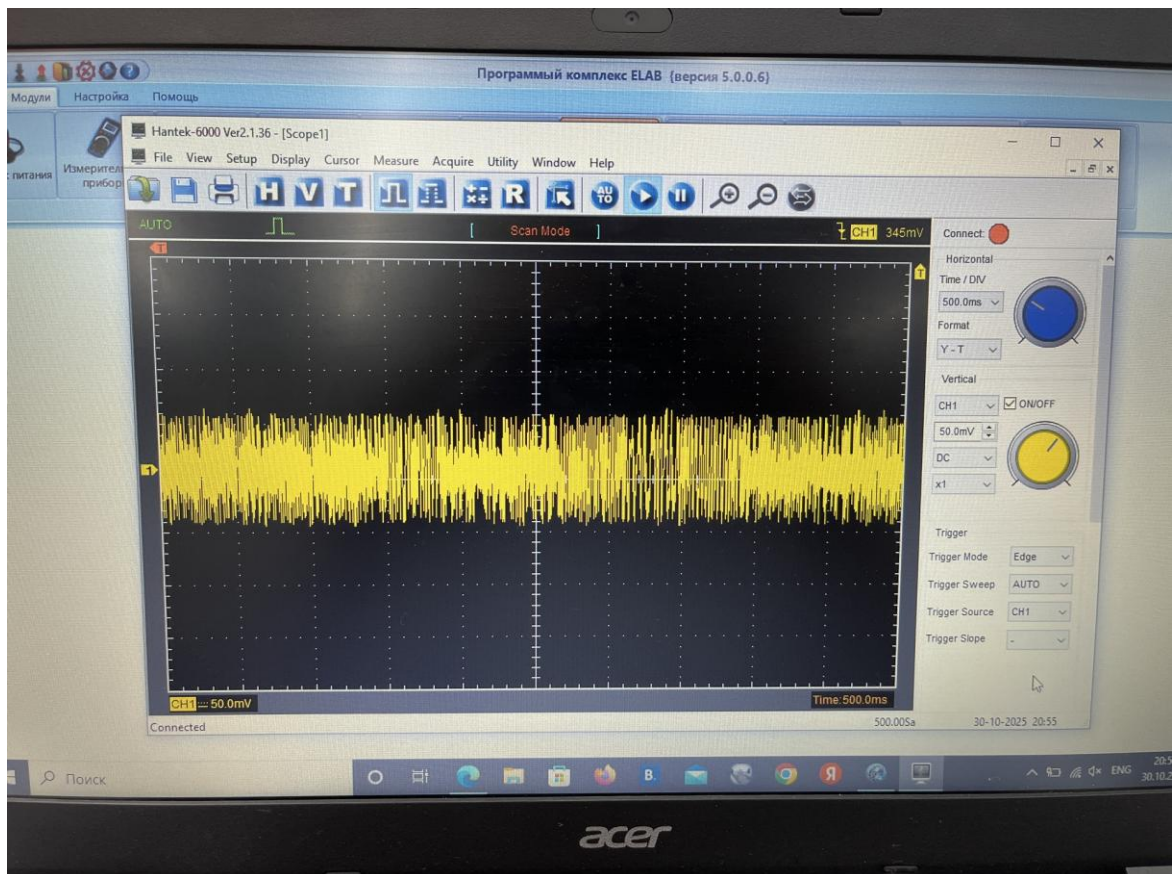


Рисунок 16 – Edge-

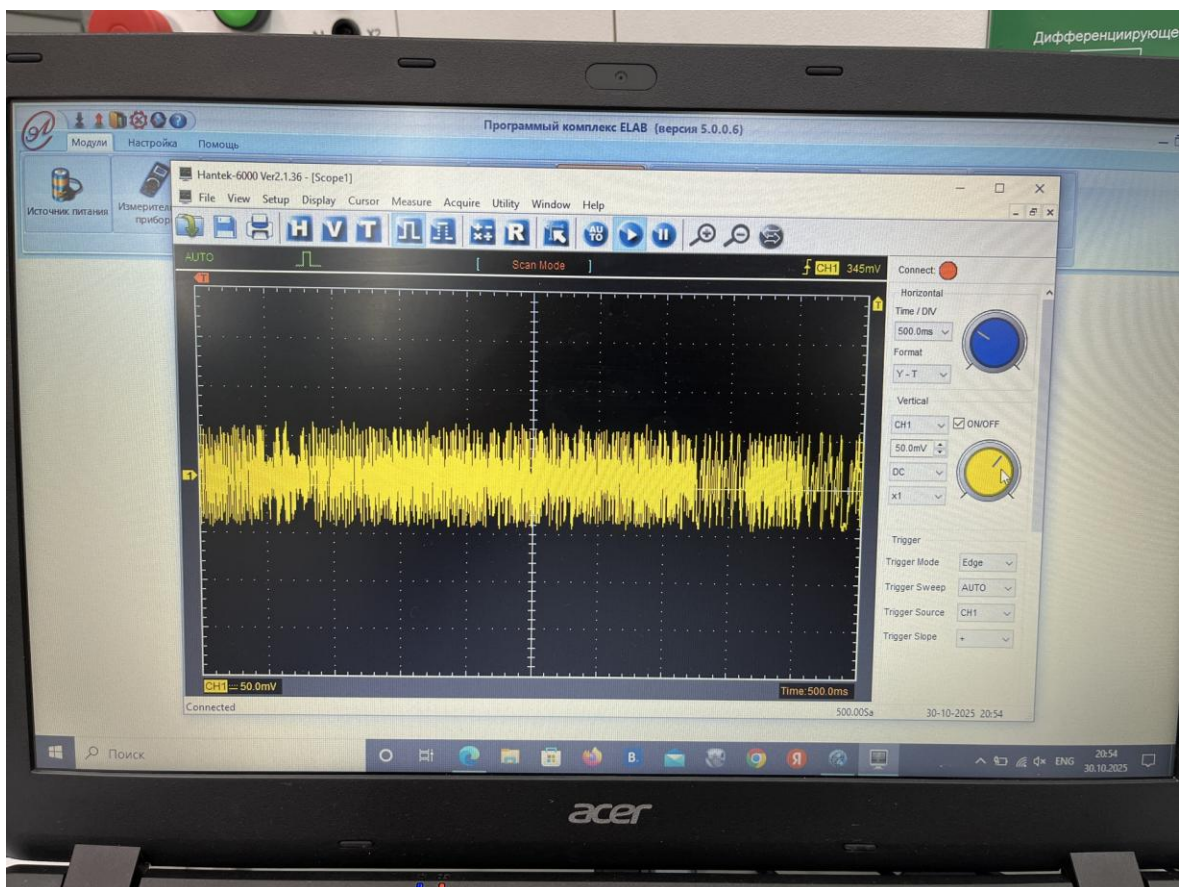


Рисунок 17 – Edge+

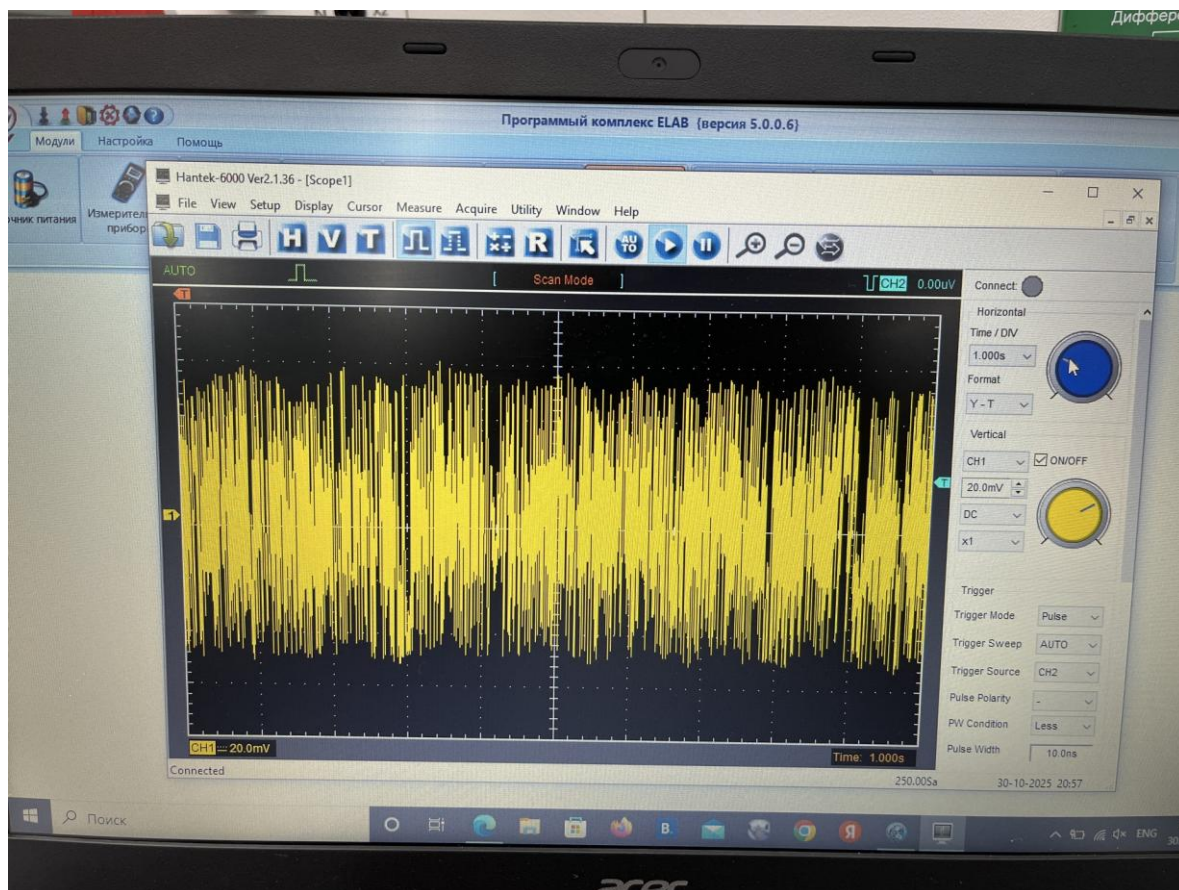


Рисунок 18 – Вывод Pulse-

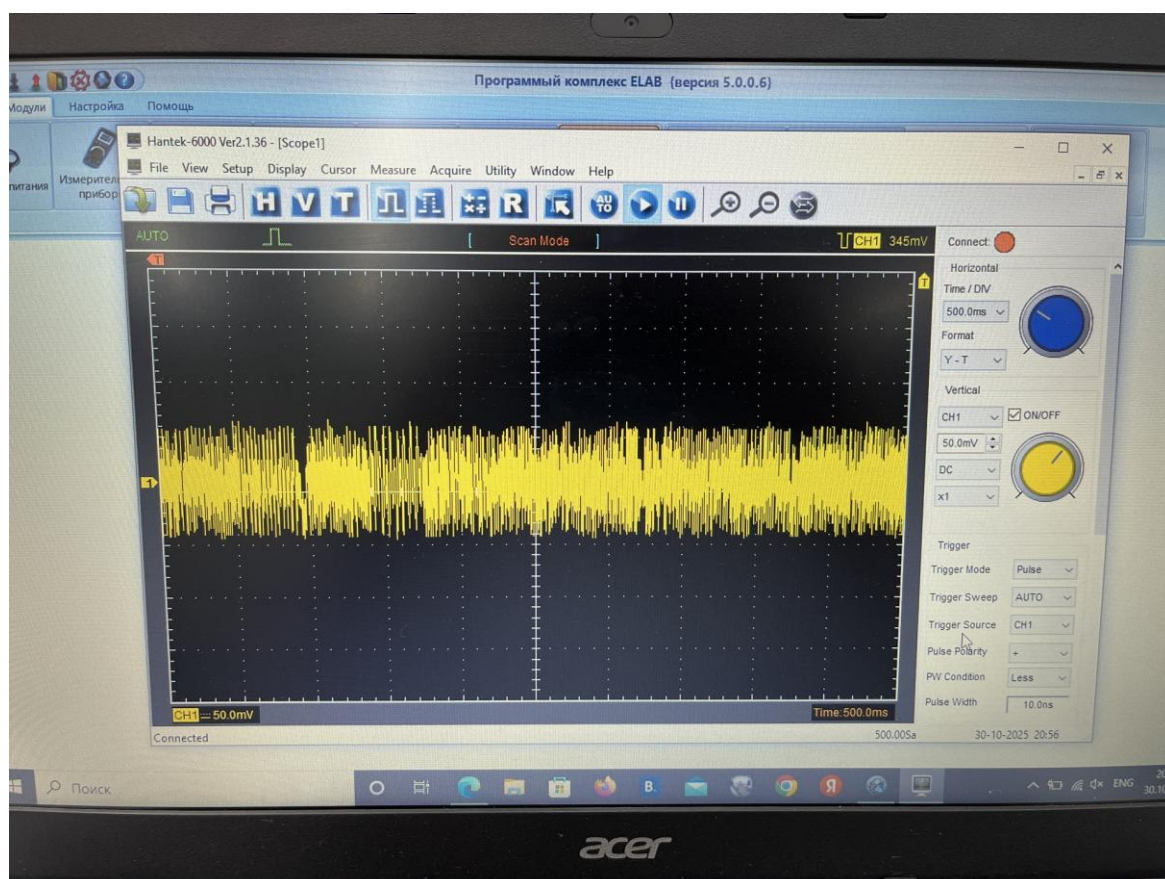


Рисунок 19 – Pulse+

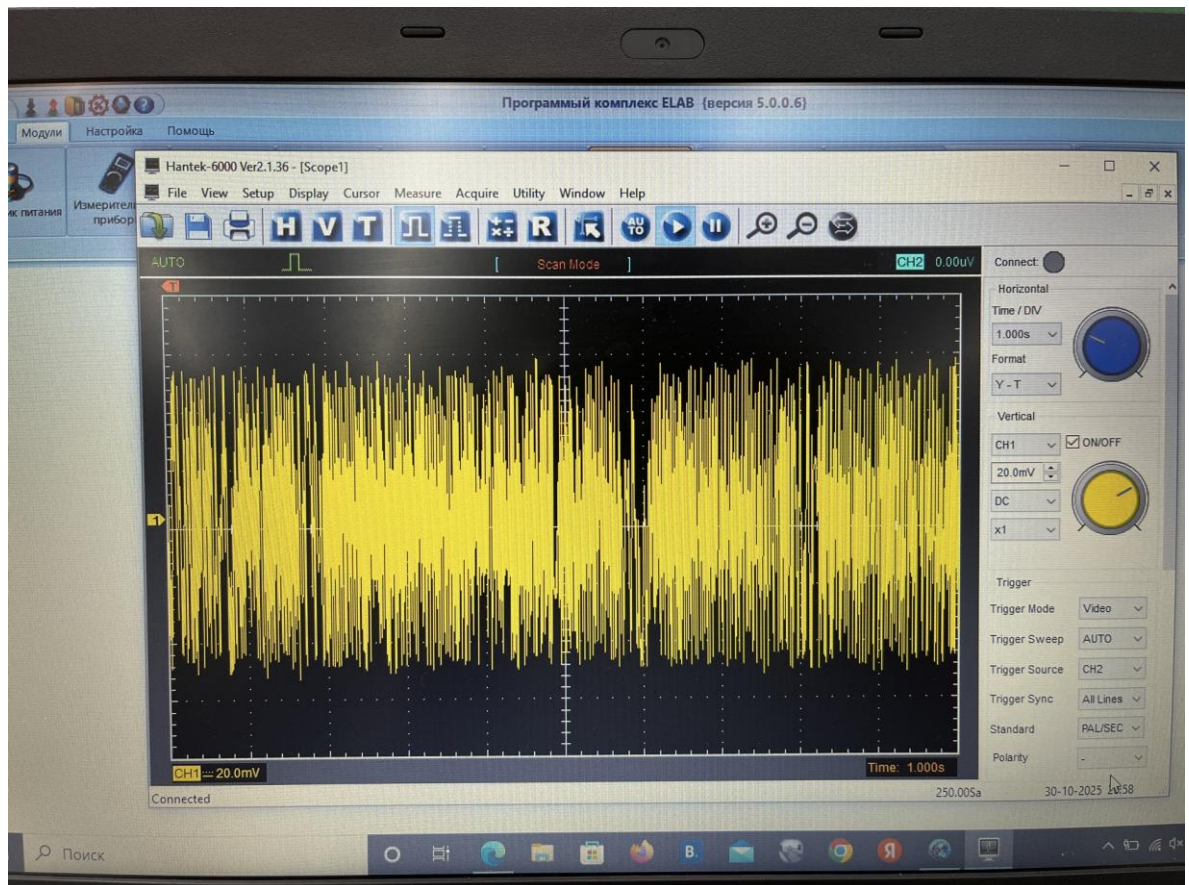


Рисунок 20 – Вывод Video-