

单位代码：_____
学 号：XXX

密 级：公开
分类号：_____

合肥工业大学

Hefei University of Technology

硕士学位论文

MASTER'S DISSERTATION

(学术硕士)

论文题目：XXX

XXX

学科专业：信号与信息处理

学生姓名：XXX

导师姓名：XXX 教授

完成时间：2020 年 4 月

合 肥 工 业 大 学

学历硕士学位论文

XXX

XXX

作者姓名：_____XXX_____

指导教师：_____XXX 教授_____

学科专业：_____信号与信息处理_____

研究方向：_____XXX_____

2020 年 4 月

A Dissertation Submitted for the Degree of Bachelor

XXX

By

XXX

Hefei University of Technology

Hefei, Anhui, P.R.China

4 Month, 2020 Year

毕业设计（论文）独创性声明

本人郑重声明：所呈交的毕业设计（论文）是本人在指导教师指导下进行独立研究工作所取得的成果。据我所知，除了文中特别加以标注和致谢的内容外，设计（论文）中不包含其他人已经发表或撰写过的研究成果，也不包含为获得合肥工业大学或其他教育机构的学位或证书而使用过的材料。对本文成果做出贡献的个人和集体，本人已在设计（论文）中作了明确的说明，并表示谢意。

毕业设计（论文）中表达的观点纯属作者本人观点，与合肥工业大学无关。

毕业设计（论文）作者签名： 签名日期： 年 月 日

毕业设计（论文）版权使用授权书

本学位论文作者完全了解 合肥工业大学 有关保留、使用毕业设计(论文)的规定,即:除保密期内的涉密设计(论文)外,学校有权保留并向国家有关部门或机构送交设计(论文)的复印件和电子光盘,允许设计(论文)被查阅或借阅。本人授权 合肥工业大学 可以将本毕业设计(论文)的全部或部分内容编入有关数据库,允许采用影印、缩印或扫描等复制手段保存、汇编毕业设计(论文)。

(保密的毕业设计(论文)在解密后适用本授权书)

学位论文作者签名：

簽名日期： 年 月 日

指导教师签名:

簽名日期： 年 月 日

致谢

这部分是致谢

作者：XXX
2020 年 4 月 7 日

摘 要

这部分是摘要

关键词：

ABSTRACT

This is English abstract.

KEYWORDS:

目 录

第一章 这是第一章.....	1
1.1 这是第一节	1
参考文献	3
攻读硕士学位期间的学术活动及成果情况	4

插图清单

图 1.1 测试图	1
-----------------	---

表格清单

表 1.1 生成对抗网络生成 $28 \times 28 \times 1$ 的黑白图像的网络详细设计.....	2
--	---

第一章 这是第一章

1.1 这是第一节

这部分写你的文章，section 为一级标题，subsection 为二级标题，subsubsection 为三级标题，依次类推

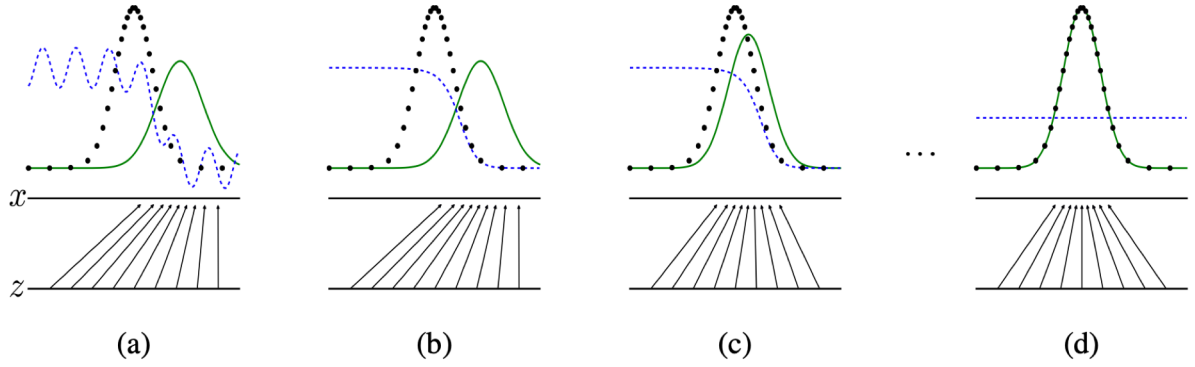


图 1.1 测试图

Fig 1.1 test figure

这是你的第一张图片 [1]

$$\mathcal{L}_D = \mathbb{E}_{x \sim p_{data}(x)} [\log (D(x))] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log (1 - D(G(z)))] \quad (1.1)$$

这是你的第一个公式

$$\begin{aligned} C(G) &= \max_D V(D, G) \\ &= \max_D \int_x p_{data}(x) \log (D(x)) + p_g(x) \log (1 - D(x)) dx \\ &= \int_x p_{data}(x) \log D_G^*(x) + p_g(x) \log (1 - D_G^*(x)) dx \\ &= \int_x p_{data}(x) \log \left(\frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)} \right) + p_g(x) \log \left(1 - \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)} \right) dx \quad (1.2) \\ &= \int_x p_{data}(x) \log \left(\frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)} \right) + p_g(x) \log \left(\frac{p_g(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)} \right) dx \\ &= \int_x p_{data}(x) \log \left(\frac{p_{data}(x)}{\frac{p_{data}(x) + p_g(x)}{2}} \right) + p_g(x) \log \left(\frac{p_g(x)}{\frac{p_{data}(x) + p_g(x)}{2}} \right) dx - \log 4 \\ &= KL[p_{data}(x) \| \frac{p_{data}(x) + p_g(x)}{2}] + KL[p_g(x) \| \frac{p_{data}(x) + p_g(x)}{2}] - \log 4 \end{aligned}$$

这是你的第一个长公式

这是你的第一张表格

表 1.1 生成对抗网络生成 $28 \times 28 \times 1$ 的黑白图像的网络详细设计Tab 1.1 Detailed Network Design for Generating Adversarial Networks to Generate $28 \times 28 \times 1$ Black and White Images

Generator		Discriminator	
Layer	Shape	Layer	Shape
input layer	(B, 100)	input layer	(B, 28, 28, 1)
MLP-(100, 3136), BN, ReLU	(B, 3136)	CONV-(N64, K3, S2, P1), BN, LReLU	(B, 14, 14, 64)
Reshape	(B, 7, 7, 64)	CONV-(N64, K3, S2, P1), BN, LReLU	(B, 7, 7, 64)
DeCONV-(N64, K3, S2, P1), BN, ReLU	(B, 14, 14, 64)	CONV-(N128, K3, S2, P1), BN, LReLU	(B, 4, 4, 128)
CONV-(N128, K3, S1, P1), BN, ReLU	(B, 14, 14, 128)	CONV-(N128, K3, S1, P1), BN, LReLU	(B, 4, 4, 128)
DeCONV-(N64, K3, S2, P1), BN, ReLU	(B, 28, 28, 128)	Flatten	(B, 2048)
CONV-(N64, K3, S1, P1), BN, ReLU	(B, 28, 28, 64)	MLP-(2048, 1), BN, Sigmoid	(B, 1)
CONV-(N64, K3, S1, P1), BN, ReLU	(B, 28, 28, 64)		
CONV-(N1, K3, S1, P1), BN, ReLU	(B, 28, 28, 1)		

```

1 def adaptive_instance_layer_norm(x, gamma, beta, smoothing=True, scope='instance_layer_norm'):
2     with tf.variable_scope(scope):
3         ch = x.shape[-1]
4         eps = 1e-5
5         # 计算 Instance mean, sigma and ins
6         ins_mean, ins_sigma = tf.nn.moments(x, axes=[1, 2], keep_dims=True)
7         x_ins = (x - ins_mean) / (tf.sqrt(ins_sigma + eps))
8
9         # 计算 Layer mean, sigma and ln
10        ln_mean, ln_sigma = tf.nn.moments(x, axes=[1, 2, 3], keep_dims=True)
11        x_ln = (x - ln_mean) / (tf.sqrt(ln_sigma + eps))
12
13        # 给定 rho 的范围, smoothing 控制 rho 的弹性范围
14        if smoothing:
15            rho = tf.get_variable("rho", [ch], initializer=tf.constant_initializer(0.9),
16                                  constraint=lambda x: tf.clip_by_value(x,
17                                  clip_value_min=0.0, clip_value_max=0.9))
18        else:
19            rho = tf.get_variable("rho", [ch], initializer=tf.constant_initializer(1.0),
20                                  constraint=lambda x: tf.clip_by_value(x,
21                                  clip_value_min=0.0, clip_value_max=1.0))
22
23        # rho = tf.clip_by_value(rho - tf.constant(0.1), 0.0, 1.0)
24
25        x_hat = rho * x_ins + (1 - rho) * x_ln
26
27        x_hat = x_hat * gamma + beta
28
29        return x_hat

```

参考文献

- [1] AVRIEL M. Nonlinear programming: analysis and methods[M]. [S.l.] : Courier Corporation, 2003.
- [2] HINTON G E. A practical guide to training restricted Boltzmann machines[G] //Neural networks: Tricks of the trade. [S.l.] : Springer, 2012 : 599 – 619.
- [3] BOURLARD H, KAMP Y. Auto-association by multilayer perceptrons and singular value decomposition[J]. Biological cybernetics, 1988, 59(4-5) : 291 – 294.

攻读硕士学位期间的学术活动及成果情况

1) 参加的学术交流与科研项目

(1) 你做的第一个项目

(2) 第二个项目

2) 发表的学术论文(含专利和软件著作权)

(1) Paper1

(2) Paper2