

CG model with d = 5 and n = m = 10 ⁵						
μ -deformation				Σ_{ii} -deformation		
Statistic	$\epsilon_{95\%CL}$	$\epsilon_{99\%CL}$	t (s)	$\epsilon_{95\%CL}$	$\epsilon_{99\%CL}$	t (s)
t_{SW}	0.02998 ^{+0.014} _{-0.013}	0.0404 ^{+0.014} _{-0.012}	628	0.01242 ^{+0.004} _{-0.0038}	0.0167 ^{+0.0039} _{-0.0036}	655
$t_{\overline{KS}}$	0.02652 ^{+0.011} _{-0.011}	0.03393 ^{+0.011} _{-0.011}	412	0.02063 ^{+0.0065} _{-0.007}	0.02676 ^{+0.0059} _{-0.0065}	431
t_{SKS}	0.03198 ^{+0.014} _{-0.013}	0.04336 ^{+0.013} _{-0.013}	762	0.01678 ^{+0.0048} _{-0.005}	0.02286 ^{+0.0046} _{-0.0048}	792
t_{FGD}	0.02961 ^{+0.017} _{-0.012}	0.03908 ^{+0.016} _{-0.012}	1484	0.01067 ^{+0.0046} _{-0.0037}	0.01371 ^{+0.0043} _{-0.0035}	1498
t_{MMD}	0.03647 ^{+0.027} _{-0.018}	0.05258 ^{+0.026} _{-0.018}	9485	0.01056 ^{+0.0079} _{-0.0051}	0.01523 ^{+0.0074} _{-0.0052}	10186
t_{LLR}	0.00908 ^{+0.006} _{-0.0061}	0.01277 ^{+0.006} _{-0.0061}	4974	0.00198 ^{+0.0012} _{-0.0012}	0.00279 ^{+0.0012} _{-0.0012}	6312
$\Sigma_{i \neq j}$ -deformation				pow ₊ -deformation		
Statistic	$\epsilon_{95\%CL}$	$\epsilon_{99\%CL}$	t (s)	$\epsilon_{95\%CL}$	$\epsilon_{99\%CL}$	t (s)
t_{SW}	0.0268 ^{+0.0063} _{-0.0071}	0.038 ^{+0.0053} _{-0.0059}	737	0.00308 ^{+0.0014} _{-0.0012}	0.00421 ^{+0.0013} _{-0.0012}	697
$t_{\overline{KS}}$	1.01714 ^{+0.0083} _{-0.0035}	1.02769 ^{+0.0015} _{-0.011}	574	0.00418 ^{+0.0016} _{-0.0015}	0.00528 ^{+0.0015} _{-0.0014}	462
t_{SKS}	0.03693 ^{+0.0089} _{-0.01}	0.05083 ^{+0.0081} _{-0.0088}	869	0.00345 ^{+0.0013} _{-0.0012}	0.00455 ^{+0.0013} _{-0.0012}	846
t_{FGD}	0.00711 ^{+0.0017} _{-0.002}	0.00923 ^{+0.0015} _{-0.0016}	2029	0.00278 ^{+0.0015} _{-0.0011}	0.00363 ^{+0.0014} _{-0.0011}	1539
t_{MMD}	0.04051 ^{+0.026} _{-0.02}	0.05706 ^{+0.023} _{-0.018}	10010	0.00199 ^{+0.0015} _{-0.00098}	0.00286 ^{+0.0014} _{-0.00098}	10854
t_{LLR}	-	-	-	0.00074 ^{+0.00046} _{-0.00046}	0.00103 ^{+0.00046} _{-0.00046}	4937
pow ₋ -deformation				\mathcal{N} -deformation		
Statistic	$\epsilon_{95\%CL}$	$\epsilon_{99\%CL}$	t (s)	$\epsilon_{95\%CL}$	$\epsilon_{99\%CL}$	t (s)
t_{SW}	0.00299 ⁺⁵ _{-0.0011}	0.00411 ⁺⁵ _{-0.0011}	681	0.21417 ^{+0.031} _{-0.035}	0.25369 ^{+0.025} _{-0.026}	639
$t_{\overline{KS}}$	0.00408 ^{+0.0015} _{-0.0016}	0.00518 ^{+0.0015} _{-0.0015}	464	0.17628 ^{+0.029} _{-0.036}	0.20261 ^{+0.025} _{-0.027}	400
t_{SKS}	0.00339 ^{+0.0013} _{-0.0012}	0.00452 ^{+0.0012} _{-0.0012}	855	0.20906 ^{+0.03} _{-0.034}	0.24763 ^{+0.025} _{-0.026}	695
t_{FGD}	0.00265 ^{+0.0015} _{-0.0013}	0.0035 ^{+0.0014} _{-0.0012}	1568	0.15901 ^{+0.017} _{-0.022}	0.18192 ^{+0.013} _{-0.015}	1177
t_{MMD}	0.00216 ^{+0.0017} _{-0.0011}	0.00308 ^{+0.0016} _{-0.0011}	13727	0.43774 ^{+0.11} _{-0.11}	0.52451 ^{+0.09} _{-0.078}	7791
t_{LLR}	0.00074 ^{+0.00046} _{-0.00046}	0.00104 ^{+0.00045} _{-0.00046}	4854	-	-	-
\mathcal{U} -deformation				Timing		
Statistic	$\epsilon_{95\%CL}$	$\epsilon_{99\%CL}$	t (s)	t^{null} (s)		
t_{FGD}	0.27764 ^{+0.028} _{-0.04}	0.31558 ^{+0.021} _{-0.026}	1125	1864		
t_{LLR}	-	-	-	-		
t_{MMD}	0.75881 ^{+0.19} _{-0.19}	0.90445 ^{+0.16} _{-0.14}	9541	16275		
t_{SKS}	0.3622 ^{+0.049} _{-0.063}	0.42903 ^{+0.043} _{-0.048}	663	662		
t_{SW}	0.37144 ^{+0.052} _{-0.061}	0.43998 ^{+0.044} _{-0.048}	621	350		
$t_{\overline{KS}}$	0.30398 ^{+0.046} _{-0.065}	0.35106 ^{+0.039} _{-0.05}	380	68		