南昌航空大学实验报告

课程名称: 微机原理及应用 实验名称: 单片机外部中断实验

班级学号: 15031419 实验人: 刘传佳

实验时间: 2018年4月11 实验成绩: _____

一、实验目的

1、进一步熟悉 Proteus 软件和 Keil 软件的使用方法。

2、掌握单片机外部中断的编程应用。

3、掌握单片机外部中断嵌套的编程方法。

二、实验内容

- 1、外部中断1实现系统的启动和停止。若存在外部中断0中断源时,LED指示灯的状态不变;没有外部中断1中断源时,循环流水灯工作。(基本部分)
 - 2、外部中断1的优先级最高,实现中断嵌套。(提高部分)
 - 3、以上实验内容可以移植到哪些实际系统,如何修改? (扩展部分)

四、系统硬件电路图

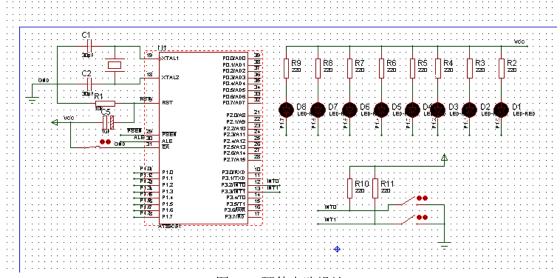


图 2-1 硬件电路设计

三、流程图

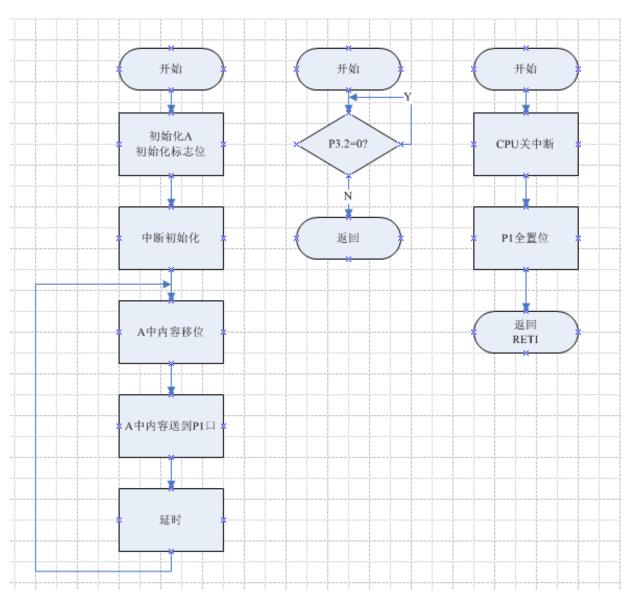


图 2-2 流程图

五、程序设计

```
8
   ;Main function
 9
       ORG
              0000H
10
       LJMP
              MAIN
              0003H
11
       ORG
12
       LJMP
              INTO_CALL
13
       ORG
              0013H
14
              INT1 CALL
       LJMP
       ORG
15
              0030H
16 MAIN:
17
                                  ;初始化操作
          LCALL
                  INIT
                                  ;中断的设置的相关操作
18
           LCALL
                  INT_OPER
19
          SJMP
                                  ;等待中断
20
21 INTO_CALL:
                      TEST2
              LCALL
22
              RETI
23 INT1_CALL:
              LCALL
                      TEST1
24
              RETI
25
   ; Initialization
26 INIT:
          MOV
                  P1, #0FFH
27
                  A, #00H
           MOV
28
                  B, #00H
           MOV
29
           MOV
                  DPTR, #LED_TB
                                  ; int led table ptr
30
           MOV
                  RO, #7FH
                                 ;设置P1口输出初值,使非
                                  ;设置堆栈指针
31
           MOV
                  SP, #0EFH
                                     ;记录当前LED的状态
32
           MOV
                  R4, #0FFH
33
           RET
34 ; Interrupt operation control
35 INT OPER:
                SETB
                        IT0
                                         ;设置外部中断0为下
                                         ;设置外部中断1为下
36
                CLR
                        IT1
                                         ;外部中断0开中断
37
                SETB
                        EX0
                                         ;外部中断1开中断
38
                SETB
                        EX1
                        NVIC
                                         ;设置中断优先级
39
                ACALL
                                         :CPU开中断
40
                SETB
                        EΑ
41
                RET
42
43 ; Set the priority of interrupt
44 NVIC:
                SETB
                        PX0
                                         ;设置外部中断0为低
45
                SETB
                        PX1
                                         :设置外部中断1为高
                        PS
46
                CLR
47
                        PT1
                CLR
                        PT0
48
                CLR
49
                RET
```

```
51 ;Binkly and contain operation of stopping
                      P3. 3, WAIT1
52 WAIT1:
             JB
53 TEST1:
                      P3. 3, WAIT1
             ĴΒ
54 AGAIN1: MOVC
                      A, @A+DPTR
             MOV
                      R4, A
55
56
             MOV
                      P1, A
             JΒ
                      P3. 3, STOP
57
58
             LCALL
                      DELAY
59
             MOV
                      A, B
                      В
60
             INC
                      A, #0X07, NEXT1
             CJNE
61
62
             MOV
                      B, #0X00
                                    ; rest accumator A to zero
63
             RET
             SJMP
64 NEXT1:
                      AGAIN1
65 STOP:
             MOV
                      A, #00H
66
             MOV
                      B, #00H
67
             MOV
                      P1, #0XFF
             JB
SJMP
68
                      P3. 3, STOP
69
                      TEST1
10
71
   ;Binkly and contain operation of pasuing
                       P3. 2, WAIT2
P3. 2, WAIT2
72
   WAIT2:
             JΒ
73
   TEST2:
              JB.
74 AGAIN2:
             MOVC
                       A, @A+DPTR
75 PASUE:
             MOV
                       P1, A
                                           ; PASUE operator
                       P3. 2, PASUE
76
             JB
77
                       DELAY
             LCALL
                       А, В
             MOV
78
79
             INC
                       В
80
             CJNE
                       A, #0X07, NEXT2
81
             MOV
                       B, #0X00
                                     ;rest accumator A to zero
82
             RET
83 NEXT2:
             SJMP
                       AGAIN2
84
85
    ;Delay function
                       R7, #3
86
   DELAY:
             MOV
                       R6, #200
87
    DEL1:
             MOV
                      R5, #248
88 DEL2:
             MOV
89
             DJNZ
                      R5, $
90
             DJNZ
                      R6, DEL2
91
                      R7, DEL1
             DJNZ
92
             RET
93
94 LED_TB: DB
                      OXFE, OXFD, OXFB, OXF7, OXEF, OXDF, OXBF, OX
95
             END
96
97
```