

学生实验报告

计算机学院 学院 人工智能实训 课程 姓名 彭清元 学号 20204162 2020 级 年级 计算机科学与技术 专业

曲阜师范大学实验报告

学院 <u>计算机学院</u> 年级、专业 <u>20 级计算机科学与技术二班</u> 学号 <u>2020416240</u> 姓名 <u>彭清元</u> 课程名称 <u>人工智能</u> 上课时间 第 <u>1</u> 节 一 第 <u>11</u> 节 实验日期 <u>2023</u>年 <u>5</u>月 <u>27</u> 日 星期 <u>六</u> 教师签名 <u>雷玉霞</u> 成绩_____

实验三 遗传算法解决 TSP 问题

1. 【实训目的】

- (1) 学习遗传算法的基本思想
- (2) 使用遗传算法解决实际问题,如 TSP 问题
- (3) 将理论知识转成实际代码进行展示,运行

2. 【实验设备】

- (1) 计算机一台
- (2) Idea 软件

3. 【实验原理】

(1) TSP 问题

TSP 问题(Travelling Salesman Problem)即旅行商问题,又译为旅行推销员问题、货郎担问题,是数学领域中著名问题之一。假设有一个旅行商人要拜访 n 个城市,他必须选择所要走的路径,路径的限制是每个城市只能拜访一次,而且最后要回到原来出发的城市。路径的选择目标是要求得的路径路程为所有路径之中的最小值。

(2) 遗传算法

它主要借用了生物进化中"物竞天择,适者生存"的自然机理,通过选择、遗传和变异等机制,模拟自然进化过程来求解复杂问题的一种搜索算法。以其简单通用、鲁棒性强、适合并行处理及应用范围广,大体流程主要分为:初始化种群、计算适应度函数、选择、交叉、变异然后不断重复直到找到理想的解

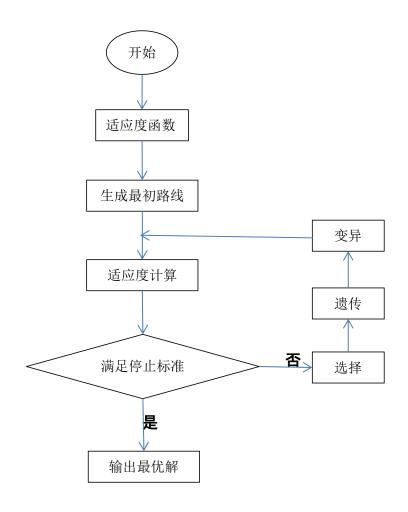
4. 【实验数据】

数据集: cities.txt。

数据集介绍: 127 个城市的坐标数据。第一列为城市序号,第二列为城市的 x 坐标,第三列为城市的 y 坐标。

5. 【实验分析】

将我们能够成功访问的所有的城市作为一个种群,将一个路径看成一个个体,在遗传学中的染色体是每一个城市,在这个基础上我们使用遗传算法进行求解,第一步:把问题的解,表示成 "染色体",在算法中就是以二进制编码的串,给出一群 "染色体",也就是假设的可行解;第二步:把这些可行解置于问题的 "环境" 中,按适者生存的原则,选取较适应环境的"染色体"进行复制,并通过交叉、变异过程产生更适应环境的新一代 "染色体"群;第三步:经过这样的一代地进化,最后就会收敛到最适应环境的一个 "染色体"上,它就是问题的最优解。将这个应用到旅行商这个具体的问题上,从 cities.txt 获取 127 个城市之间的信息,利用遗传算法,对这些城市之间的信息进行"遗传""变异""交叉",最后得到一个最优解



6. 【实验过程】

(1) 数据准备

从 cities.txt 中获取 127 个城市的相关信息,创建一个 127*127 的矩阵进行存储每两个城市之间的距离,这个距离使用欧式距离进行表示,初始化这个迭代次数以及这个发生变异的概率

```
cities = load_data('cities.txt') # 导入数据

n_routes = 100 # 路线

epoch = 100000 # 迭代次数

prob = 0.01 # 变异的概率
```

对两个城市之间的距离进行计算,并存入到矩阵当中去,使用 $dist_matrix[i,j]$ 来表示城市 i 和城市 j 之间的距离,

```
def get_cities_distance(cities):
    dist_matrix = np.zeros((127, 127)) # 根据数据的长度来界定---127*127
    n_cities = len(cities)
    for i in range(n_cities - 1):
        for j in range(i + 1, n_cities):
            dist = get_two_cities_dist(cities[i], cities[j]) # 勾股定理求距离
            dist_matrix[i, j] = dist # 城市 i 到城市 j 的距离
            dist_matrix[j, i] = dist

return dist_matrix
```

(2) 适应性函数

先随机生成 100 路径,使用 np. random. choice 从 n_cities 当中选取 size 个范围是 n_cities 的数据返回的也就是一个一维数组,这个数组作为一个数据样本进行选择处理,每

两个城市之间的距离使用欧式距离计算得到之后,将所有的距离进行相加,将这个倒数作为适应度函数。

(3) 选择操作

选择操作也称为复制(reproduction),是指从当前种群中选出个体以生成交配池(mating pool)的过程。这里使用的是轮盘赌法,轮盘每个区的角度与个体的选择概率成正比,然后产生一个随机数,它落入转盘的哪个区域就选择相应的个体交叉。很显然,选择概率大的个体被选中的可能性较大,获得交叉的机会也就越大。

```
def selection(routes, fitness_values):
    selected_routes = np. zeros(routes.shape).astype(int)
    probability = fitness_values / np. sum(fitness_values)
    n_routes = routes.shape[0]
    for i in range(n_routes):
        choice = np. random.choice(range(n_routes), p=probability) # 概率越大,取值次数越多
        selected_routes[i] = routes[choice]
    return selected_routes
```

(4) 交叉操作

在这里选择的交叉的方式是使用分割的方法,因此存在许多不同的方案处理,比如存在两条路径 A-B-C-D, C-D-A-B, 我们可以将 1, 3 号进行交叉,但是不能存在重复的元素,由于这些路径经过不断地 选择和交叉之后最终会形成最优的方案。在每次进行分割的时候选择两条路径,将这两条路径进行分割后 进行合并操作,具体实现是

```
def crossover(routes, n_cities):
    for i in range(0, len(routes), 2):
        rl_new, r2_new = np.zeros(n_cities), np.zeros(n_cities)

    seg_point = np.random.randint(0, n_cities)
    cross_len = n_cities - seg_point

    rl, r2 = routes[i], routes[i + 1]
    rl_cross, r2_cross = r2[seg_point:], r1[seg_point:]

    rl_non_cross = r1[np.inld(r1, r1_cross) == False]
```

```
r2_non_cross = r2[np. in1d(r2, r2_cross) == False]

r1_new[:cross_len], r2_new[:cross_len] = r1_cross, r2_cross

r1_new[cross_len:], r2_new[cross_len:] = r1_non_cross, r2_non_cross

routes[i], routes[i + 1] = r1_new, r2_new

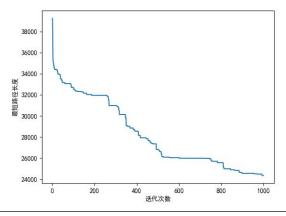
return routes
```

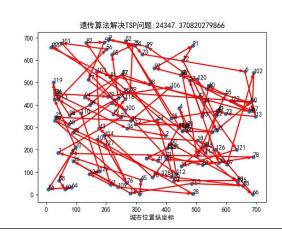
(5) 变异操作

在样本中选取的变异的概率是 0.01, 我们只需要在交叉之后, 再随机选择几个位置进行改变值就可以了。当然变异的概率是很小的, 并且是随机的, 这一点要注意。并且由于变异是随机的, 所以不排除生成比原来还更加糟糕的个体。具体的变异实现是

```
def mutation(routes, n_cities):
    prob = 0.01
    p_rand = np. random.rand(len(routes)) # 此处的长度的计算返回列表的行数
# 此处的随机数是生成的 01 之间的小数,长度为 1000
    for i in range(len(routes)):
        if p_rand[i] < prob:
            mut_position = np. random.choice(range(n_cities), size=2, replace=False)
            # 随机抽取不重复的两个数交换
            l, r = mut_position[0], mut_position[1]
            routes[i, 1], routes[i, r] = routes[i, r], routes[i, 1]
    return routes
```

7. 【实验结果及分析】



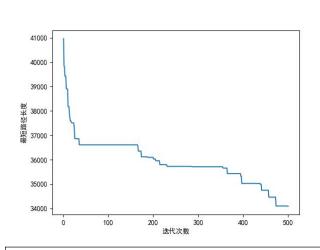


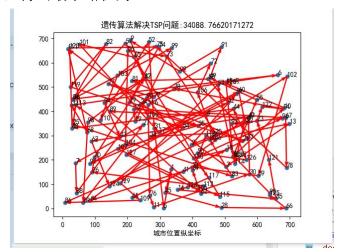
最佳路径为:

130 - > 1 - > 41 - > 112 - > 50 - > 90 - > 62 - > 54 - > 17 - > 20 - > 4 - > 46 - > 114 - > 40 - > 22 - > 37 - > 120 - > 92 - > 91 - > 72 - > 44 - > 121 - > 117 - > 8 - > 108 - > 59 - > 102 - > 67 - > 122 - > 14 - > 51 - > 99 - > 9 - > 74 - > 73 - > 6 - > 13 - > 23 - > 47 - > 35 - > 52 - > 80 - > 21 - > 19 - > 116 - > 82 - > 57 - > 77 - > 100 - > 15 - > 63 - > 128 - > 105 - > 85 - > 115 - > 11 - > 26 - > 109 - > 28 - > 107 - > 61 - > 124 - > 129 - > 110 - > 113 - > 56 - > 101 - > 71 - > 83 - > 78 - > 97 - > 88 - > 69 - > 64 - > 86 - > 70 - > 32 - > 119 - > 36 - > 34 - > 2 - > 12 - > 38 - > 96 - > 58 - > 49 - > 3 - > 55 - > 60 - > 93 - > 53 - > 30 - > 39 - > 16 - > 43 - > 103 - > 42 - > 33 - > 10 - > 95 - > 123 - > 111 - > 81 - > 125 - > 66 - > 126 - > 126 - > 126 - > 127 - > 48 - > 5 - > 45 - > 7 - > 27 - > 94 - > 87 - > 89 - > 98 - > 84 - > 29 - > 106 - > 31 - > 25 - > 68 - > 24 - > 65 - > 75 - > 79 - > 118 - > 130

当前最佳距离为: 24347.370820279866

在控制变量的情况下,将交叉概率由原来的 0.95 变成 0.9,变异概率由 0.5 变成 0.1,迭代次数由原来的 1000 次变成 500 次,进行计算,得出最小路径为



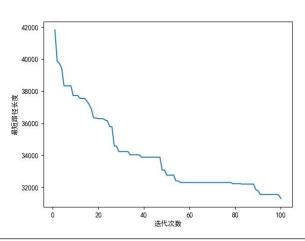


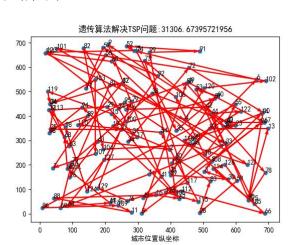
最佳路径为:

108 - > 55 - > 49 - > 91 - > 92 - > 9 - > 87 - > 98 - > 69 - > 27 - > 7 - > 88 - > 95 - > 117 - > 128 - > 16 - > 85 - > 121 - > 23 - > 122 - > 14 - > 238 - > 116 - > 76 - > 11 - > 30 - > 47 - > 89 - > 62 - > 39 - > 118 - > 46 - > 106 - > 72 - > 24 - > 100 - > 54 - > 64 - > 41 - > 18 - > 130 - > 96 - > 93 - > 126 - > 50 - > 40 - > 63 - > 124 - > 102 - > 59 - > 71 - > 61 - > 33 - > 44 - > 48 - > 123 - > 74 - > 29 - > 35 - > 107 - > 115 - > 57 - > 36 - > 82 - > 119 - > 21 - > 77 - > 79 - > 65 - > 101 - > 17 - > 42 - > 58 - > 81 - > 4 - > 97 - > 104 - > 56 - > 73 - > 20 - > 34 - > 60 - > 37 - > 114 - > 53 - > 129 - > 109 - > 86 - > 22 - > 2 - > 51 - > 127 - > 105 - > 112 - > 26 - > 70 - > 12 - > 94 - > 43 - > 113 - > 25 - > 83 - > 80 - > 13 - > 3 - > 111 - > 68 - > 32 - > 6 - > 84 - > 99 - > 19 - > 15 - > 67 - > 78 - > 75 - > 103 - > 110 - > 52 - > 31 - > 5 - > 1 - > 45 - > 28 - > 6 - > 125 - > 90 - > 8 - > 10 - > 120 - > 108

当前最佳距离为: 34088.76620171272

在控制变量的情况下,将交叉概率保持原来的 0.95,变异概率保持原来的 0.5,迭代次数由原来的 1000 次变成 100 次,进行计算,得出最小路径为





最佳路径为:

97-->68-->36-->103-->107-->7-->89-->25-->27-->124-->98-->32-->63-->87-->81-->26-->43-->2-->19-->51-->130-->105-->15-->119-->84-->121-->80-->39-->30-->3-->108-->96-->5-->58-->78-->90-->44-->122-->20-->65-->111-->4-->120-->102-->101-->33-->128-->115-->54-->110-->95-->8-->14-->22-->18-->106-->57-->77-->56-->92-->100-->82-->104-->46-->6-->74-->35-->60-->53-->21-->1-->69-->70-->38-->40-->55-->86-->109-->11-->88-->16-->62-->94-->48-->113-->29-->31-->17-->34-->72-->10-->125-->13-->93-->71-->99-->91-->52-->75-->123-->24-->49-->67-->47-->9-->41-->45-->112-->66-->118-->23-->37-->73-->117-->76-->129-->79-->116-->42-->85-->114-->126-->59-->28-->83-->50-->127-->64-->61-->97

当前最佳距离为: 31306,67395721956

通过多组数据表示, 交叉概率和变异概率变化对最终结果影响较大

8. 【实验心得】

本次实验学习了这遗传算法的基本原理,并且将这个遗传算法结合了 TSP 问题,使用代码将理论和实践进行结合,解决了关于 TSP 最短距离问题。

在使用遗传算法解决这个 TSP 问题,最重要的也就是遗传算法的选择、交叉、变异等操作。在选择过程中,计算出每一条路线与适应性相关的概率;在进行交叉的时候,顺序选出两条路线,数据切分执行后再合并操作;在变异过程中,使用随机函数,随机生成小数与设定突变概率进行比较,将交换位置的数值进行交换

通过这次实训进一步掌握了关于使用遗传算法来解决实际问题,将理论和实践进一步结合,提高了编码能力,加深了对遗传算法的理解。

9. 【附录】 代码

```
import pandas as pd
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
plt.rcParams['font.sans-serif'] = ["SimHei"]
# 载入数据
def load_data():
   df = pd. read_csv('cities.txt', sep="", skiprows=6, header=None)
   city = np. array(df[0][0:len(df) - 1]) # 最后一行为EOF,不读入
   city name = city.tolist()
   city_x = np. array(df[1][0:len(df) - 1])
   city_y = np. array(df[2][0:len(df) - 1])
   city_location = list(zip(city_x, city_y))
   return city_name, city_location
# 计算两个城市的欧式距离
def dist_cal(x, y):
   return ((x[0] - y[0]) ** 2 + (x[1] - y[1]) ** 2) ** 0.5
# 求距离矩阵
def matrix_dis(city_name, city_location):
   city_num = len(city_name)
   res = np. zeros((city_num, city_num))
   for i in range(city num):
       for j in range (i + 1, city num):
           res[i, j] = dist cal(city location[i], city location[j]) # 求两点欧式距离
           res[i, i] = res[i, j] # 距离矩阵: 对角线为 0, 对称
   return res
```

```
def rand_pop(city_num, pop_num, pop, distance, matrix_distance):
   rand_ch = np.array(range(city_num))
   for i in range (pop_num):
       np. random. shuffle (rand_ch)
       pop[i, :] = rand_ch
       distance[i] = comp_dis(city_num, matrix_distance, rand_ch) # 这里的适应度其实是距离
# 计算每个个体的总距离
def comp_dis(city_num, matrix_distance, one_path):
   res = 0
   for i in range(city_num - 1):
       res += matrix_distance[one_path[i], one_path[i + 1]]
   res += matrix_distance[one_path[-1], one_path[0]] # 最后一个城市和第一个城市的距离,需单独处理
   return res
# 打印出当前路径
def print_path(city_num, one_path):
   res = str(one_path[0] + 1) + '-->'
   for i in range(1, city_num):
       res += str(one_path[i] + 1) + '-->'
   res += str(one\_path[0] + 1)
   print("最佳路径为: ")
   print(res)
# 轮盘赌的方式选择子代
def select_sub(pop_num, pop, distance):
   fit = 1. / distance # 适应度函数
   p = fit / sum(fit)
   q = p. cumsum() # 累积概率
   select_id = []
   for i in range(pop_num):
       r = np. random. rand() # 产生一个[0, 1)的随机数
       for j in range(pop_num):
           if r < q[0]:
               select_id.append(0)
              break
           elif q[j] < r \le q[j + 1]:
               select_id.append(j + 1)
              break
   next_gen = pop[select_id, :]
   return next_gen
# 交叉操作-每个个体对的某一位置进行交叉
def cross_sub(city_num, pop_num, next_gen, cross_prob, evbest_path):
   for i in range (0, pop_num):
```

初始化种群

```
if cross_prob >= np. random. rand():
           next_gen[i, :], best_gen = intercross(city_num, next_gen[i, :], best_gen)
# 具体的交叉方式: 部分映射交叉
def intercross(city_num, ind_a, ind_b):
   r1 = np. random. randint(city_num)
   r2 = np. random. randint (city num)
   while r2 == r1:
       r2 = np. random. randint (city_num)
   left, right = min(r1, r2), max(r1, r2)
   ind_a1 = ind_a.copy()
   ind b1 = ind b. copy()
   for i in range(left, right + 1):
       ind_a2 = ind_a.copy()
       ind_b2 = ind_b.copy()
       ind_a[i] = ind_b1[i]
       ind_b[i] = ind_a1[i]
       # 每个个体包含的城市序号是唯一的,因此交叉时若两个不相同,就会产生冲突
       x = np.argwhere(ind_a == ind_a[i])
       y = np.argwhere(ind_b == ind_b[i])
       # 产生冲突,将不是交叉区间的数据换成换出去的原数值,保证城市序号唯一
       if len(x) == 2:
           ind_a[x[x != i]] = ind_a2[i]
       if len(y) == 2:
            ind_b[y[y != i]] = ind_b2[i]
   return ind_a, ind_b
# 变异方式: 翻转变异
{\tt def\ mutation\_sub}\,({\tt city\_num},\ {\tt pop\_num},\ {\tt next\_gen},\ {\tt mut\_prob}):
   for i in range(pop_num):
        if mut_prob >= np.random.rand():
           r1 = np. random. randint (city_num)
           r2 = np. random. randint (city num)
           while r2 == r1:
               r2 = np. random. randint (city_num)
           if r1 > r2:
               temp = r1
               r1 = r2
               r2 = temp
           next_gen[i, r1:r2] = next_gen[i, r1:r2][::-1]
# 绘制路径图
def draw_path(city_num, city_location, pop, distance):
   fig, ax = plt.subplots()
   x, y = zip(*city_location)
```

best gen = evbest path.copy()

```
for i, txt in enumerate(range(1, len(city_location) + 1)):
       ax.annotate(txt, (x[i], y[i]))
   res0 = pop
   x0 = [x[i] \text{ for } i \text{ in res0}]
   y0 = [y[i] \text{ for } i \text{ in res0}]
   ax.annotate("起点", (x0[0], y0[0]))
   ax.annotate("终点", (x0[-1], y0[-1]))
   # 绘制箭图
   for i in range(city_num - 1):
       plt.\,quiver(x0[i],\ y0[i],\ x0[i+1]-x0[i],\ y0[i+1]-y0[i],\ color='r',\ width=0.005,\ angles='xy',
scale=1,
                  scale units='xy')
   plt.quiver(x0[-1], y0[-1], x0[0] - x0[-1], y0[0] - y0[-1], color='r', width=0.005, angles='xy', scale=1,
              scale_units='xy')
   plt.title("遗传算法解决 TSP 问题:" + str(distance))
   plt. xlabel("城市位置横坐标")
   plt. xlabel("城市位置纵坐标")
   plt.savefig("map.png")
   plt.show()
# 绘制最优解随迭代次数的关系
def draw_iter(iteration, best_distance_list):
    iteration = np.linspace(1, iteration, iteration)
   plt.plot(iteration, best_distance_list)
   plt. xlabel("迭代次数")
   plt.ylabel("最短路径长度")
   plt. savefig("figure.png")
   plt.show()
def main():
   city_name, city_location = load_data()
   matrix_distance = matrix_dis(city_name, city_location)
   city_num = len(city_name) # 城市数量
   pop_num = 300 # 群体个数
   cross_prob = 0.95# 交叉概率
   mut_prob = 0.5 # 变异概率
   iteration = 1000 # 迭代次数
   # 初始化初代种群和距离,个体为整数,距离为浮点数
   pop = np.array([0] * pop_num * city_num).reshape(pop_num, city_num)
   #print(pop)
   distance = np. zeros(pop_num)
   #print(distance)
   # 初始化种群
   rand_pop(city_num, pop_num, pop, distance, matrix_distance)
```

ax.scatter(x, y, linewidths=0.1)

```
#draw path(city num, city location, pop[0], distance) # 绘制初代图像
   evbest_path = pop[0]
   evbest_distance = float("inf")
   best_path_list = []
   best_distance_list = []
   # 循环迭代遗传过程
   for i in range (iteration):
       #选择
       next_gen = select_sub(pop_num, pop, distance)
       # 交叉
       cross_sub(city_num, pop_num, next_gen, cross_prob, evbest_path)
       # 变异
       mutation_sub(city_num, pop_num, next_gen, mut_prob)
       # 更新每个个体距离值(1/适应度)
       for j in range (pop_num):
          distance[j] = comp_dis(city_num, matrix_distance, next_gen[j, :])
       index = distance.argmin() # 记录最小总路程
       # 为了防止曲线波动,每次记录最优值,如迭代后出现退化,则将当前最好的个体回退,取历史最佳结果
       if distance[index] <= evbest_distance:</pre>
          evbest distance = distance[index]
          evbest_path = next_gen[index, :]
       else:
          distance[index] = evbest_distance
          next_gen[index, :] = evbest_path
       # 存储每一步的最优路径(个体)及距离
       best path list.append(evbest path)
       best_distance_list.append(evbest_distance)
   # 绘制迭代次数和最优解的关系曲线
   draw_iter(iteration, best_distance_list)
   best_path = evbest_path
   best_distance = evbest_distance
   # 迭代完成, 打印出最佳路径
   print_path(city_num, best_path)
   print("当前最佳距离为:", best_distance)
   # 绘制路径图
   draw_path(city_num, city_location, best_path, best_distance)
if __name__ == '__main__':
```

main()

实验的过程不是消极的观察,而是积极的、有计划的探测,一个成功的实 验需要的是眼光、勇气和毅力。

——曲阜师范大学名誉校长 诺贝尔奖获得者丁肇中