

《计算机模拟》



第8讲 – 方程求解

胡贤良

浙江大学数学科学学院

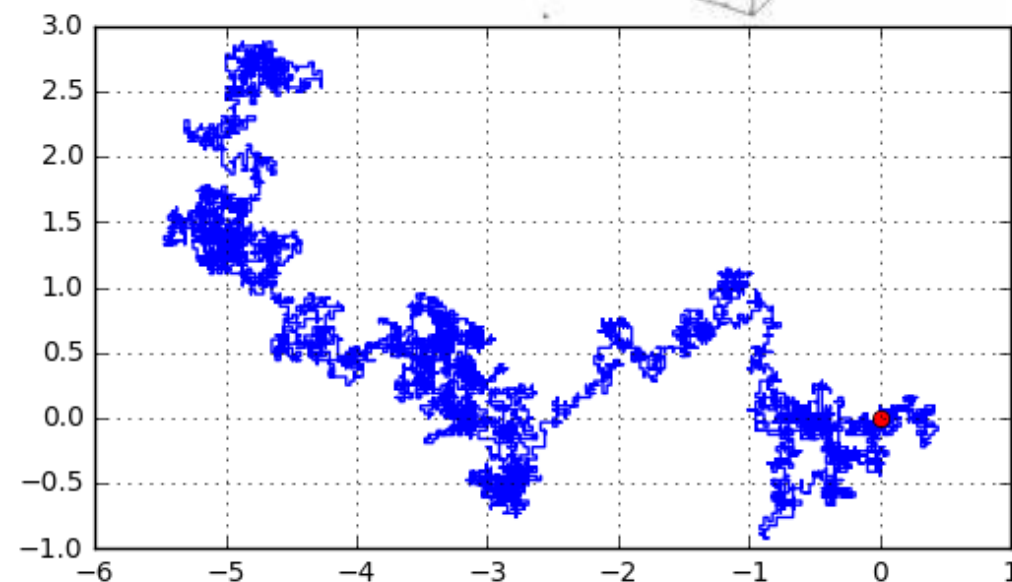
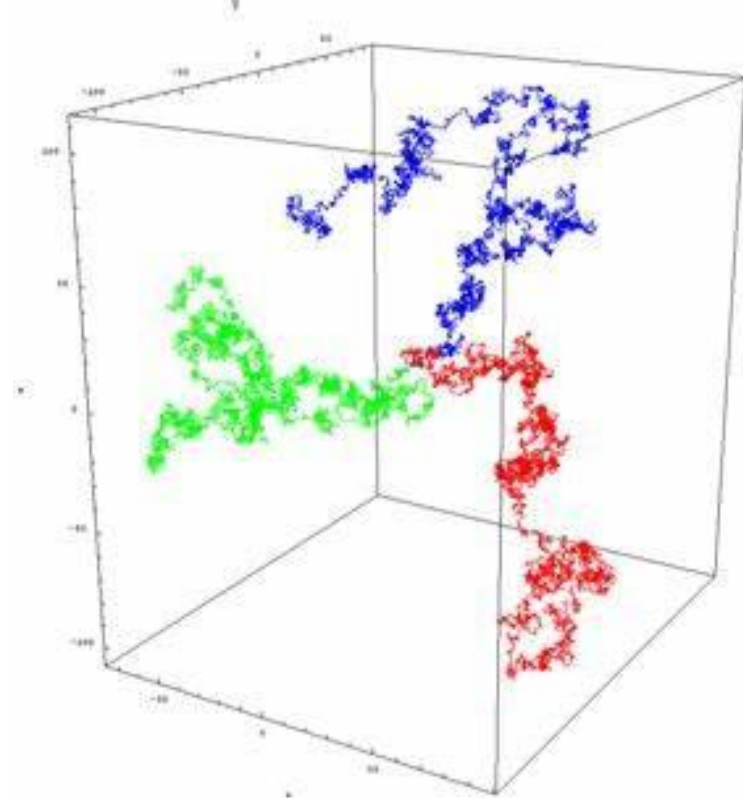
1. 随机游走



1. 布朗运动与扩散现象：Robert Brown(1828)

- Brown: “对植物的花粉颗粒显微观察的纪要”
- 布朗运动：类似于随机游走的无规则移动，它是一种扩散现象！

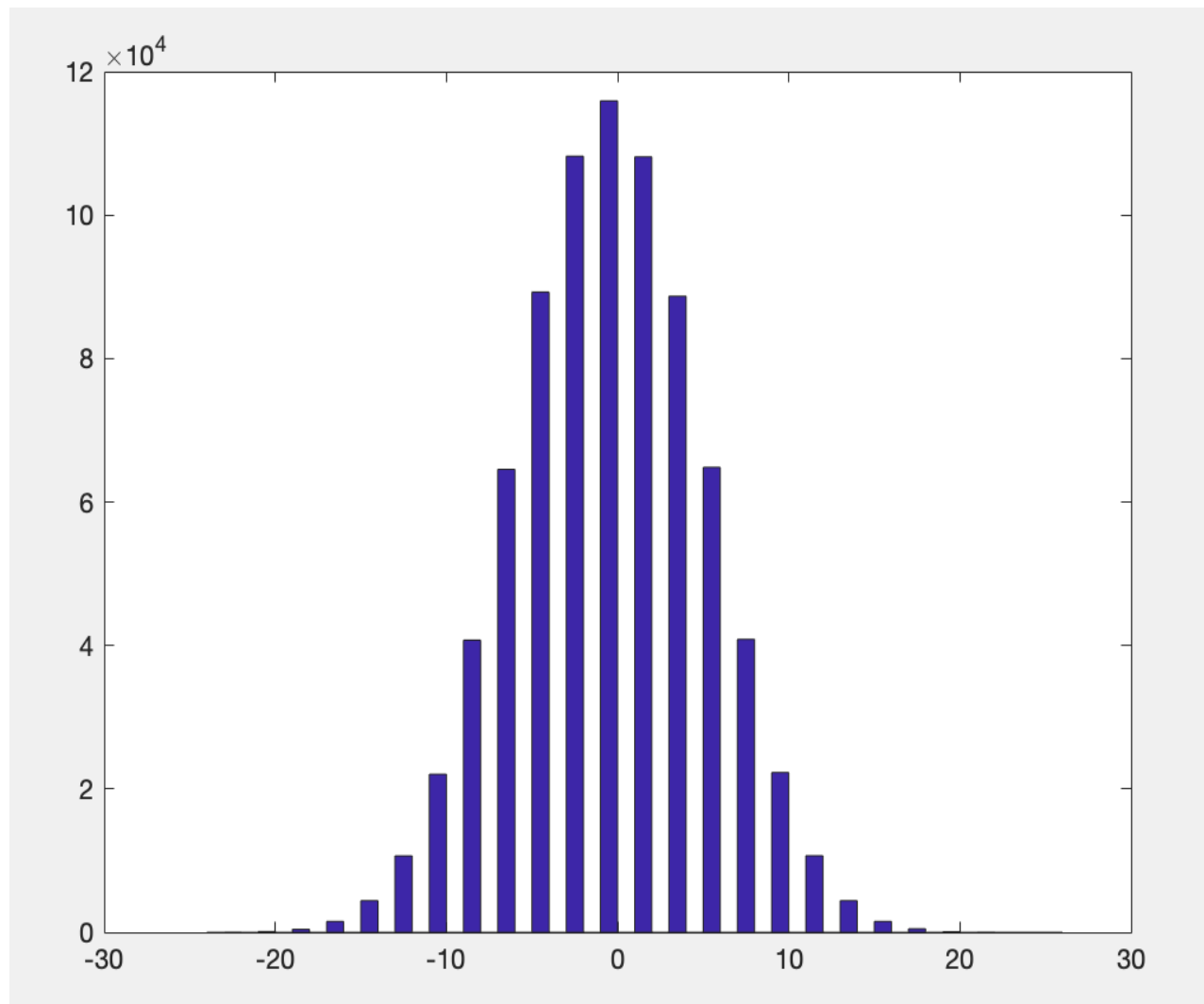
• 问题抽象：单个粒子在一条实线的整数格点上随机游走。粒子开始于原点并以概率 p 向右走一步，以概率 $q = 1 - p$ 向左走一步，每一步走单位长度。当 $p = q = \frac{1}{2}$ 时，可以用掷一枚均匀硬币来模拟！



练习：模拟800000次随机游走了30步(ex1.m)

```
ntrials = 80000;  
nsteps = 30;  
s = zeros(1,ntrials);  
for j = 1:ntrials  
    x = 2*(rand(1,nsteps)<0.5) - 1;  
    s(j) = sum(x);  
end  
hist(s,50,-25:1:25)
```

若随机游走的步数(**nsteps**)很大,并且做了大量的重复实验(**ntrials**),由中心极限定理, 所得粒子直方图将很接近正态分布



随机游走的连续化

➤考虑将时间和空间离散化。设：

- 时间步 Δt ($t = n\Delta t$), 空间步位移 Δx ($x = m\Delta x$), 粒子从原点出发。
- 在直线上随机游走, 以概率 p 向右一步 $q = 1 - p$ 向左一步。

➤记 $P(m, n)$ 为粒子经过 n 个时间步后处在位置 m 的概率, 由排列组合可知: n 个时间步中有向右走 r 次的可能性为二项分布

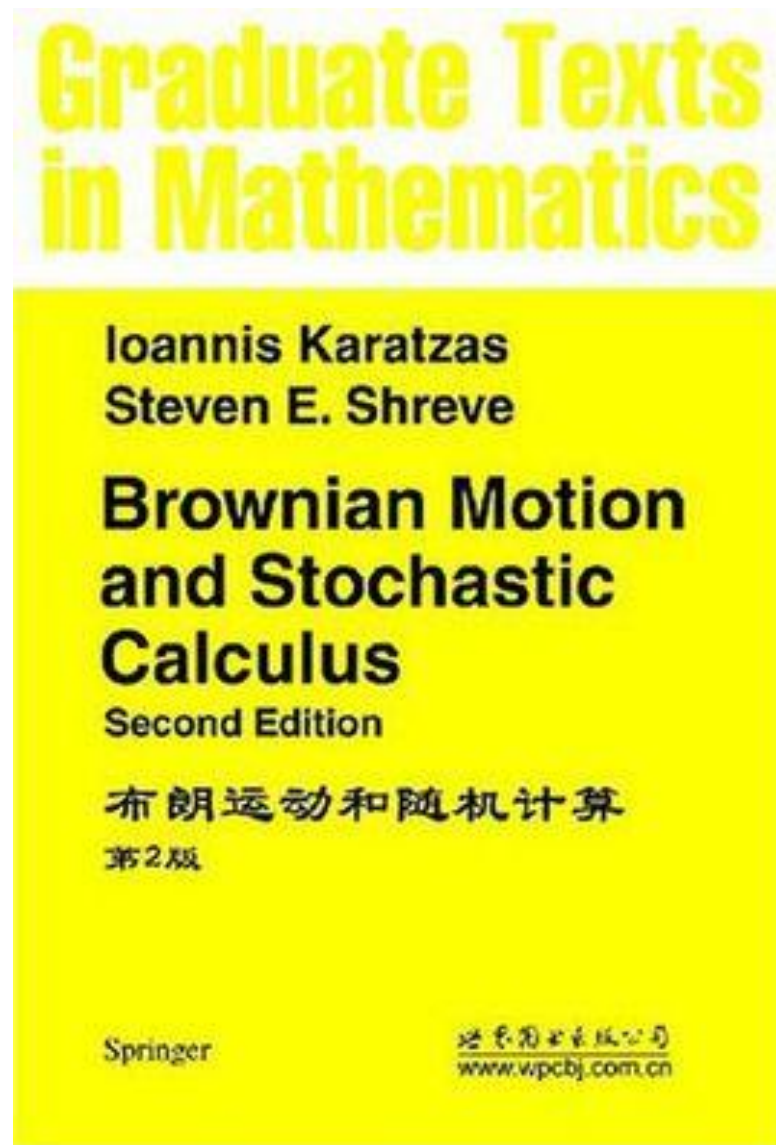
$$P(m, n) = C_n^r p^r q^{n-r}.$$

➤记 r 为其中向右的步数, l 为其中向左走的步数。则有

$$m = r - l, \quad n = r + l$$

即

$$r = \frac{1}{2}(n + m), \quad l = \frac{1}{2}(n - m)$$



随机游走的连续化($P(m, n) = C_n^r p^r q^{n-r}$)

$$\mu = E(m) = E(2r - n) = 2E(r) - n = (2p - 1)n$$

$$\text{var}(m) = \text{var}(2r - n) = 4\text{var}(r) = 4npq$$

定义 $\sigma = \sqrt{\text{var}(m)} = \sqrt{4npq}$ 。当 $p = q = \frac{1}{2}$ 时，由中心极限定理

$$P(m, n) \approx \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(m-\mu)^2}{2\sigma^2}} m = \frac{1}{\sqrt{2\pi n}} e^{-\frac{m^2}{2n}} m = \frac{1}{\sqrt{2\pi t \frac{(\Delta x)^2}{\Delta t}}} e^{-\frac{x^2}{2t \frac{(\Delta x)^2}{\Delta t}}} \Delta x.$$

这里， $n = \frac{t}{\Delta t}$, $m = \frac{x}{\Delta x}$ 。接着，令 $\Delta x, \Delta t \rightarrow 0$, $D = \frac{\Delta x^2}{\Delta t}$ 为扩散系数，是一个常量

$$p(x, t) = \frac{P(m, n)}{\Delta x} = \frac{1}{\sqrt{2\pi Dt}} e^{-\frac{x^2}{2Dt}}$$

➤ 函数 $p(x, t)$ 满足某个一维扩散方程! (1905, Einstein)

布朗运动的数学模型(Norbert Wiener ,1918)

设 W_t 是一个随时间 t 变化的随机变量（这里 t 为连续变量），如果它满足下面三个条件的话，则它是一个一维布朗运动

(1) $W_0 = 0$;

(2) 对于 $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_n$ ，增量 $W_{t_2} - W_{t_1}, \dots, W_{t_n} - W_{t_{n-1}}$

是相互独立的

(3) 对于 $0 \leq s < t$ ， $W_t - W_s$ 是均值为0，方差为 $c(t-s)$ 的正态分布，其中 $c > 0$ 是一个固定的常数。当 $c = 1$ 时，它称为标准布朗运动。



Norbert Wiener

➤ 上述关于布朗运动的定义，可以推广到高维欧氏空间情形！

常返性（收敛性？ $\mu = (2p - 1)n$, $\sigma = \sqrt{4npq}$ ）

当 $n \rightarrow \infty$, 随机游走的粒子将以概率1最终会回到出发点!

□ 一维形式证明:

- 记 q_0 为从原点出发沿无限长直线随机游走永不返回的概率
- 类似地, 记 q_i 为从 $x = i$ 点出发的随机游走永不返回的概率, 故 $q_i = q$

✓ 由于左右方向的对称性, 粒子从原点出发, 向右不返回概率是 $\frac{q_0}{2}$. 故

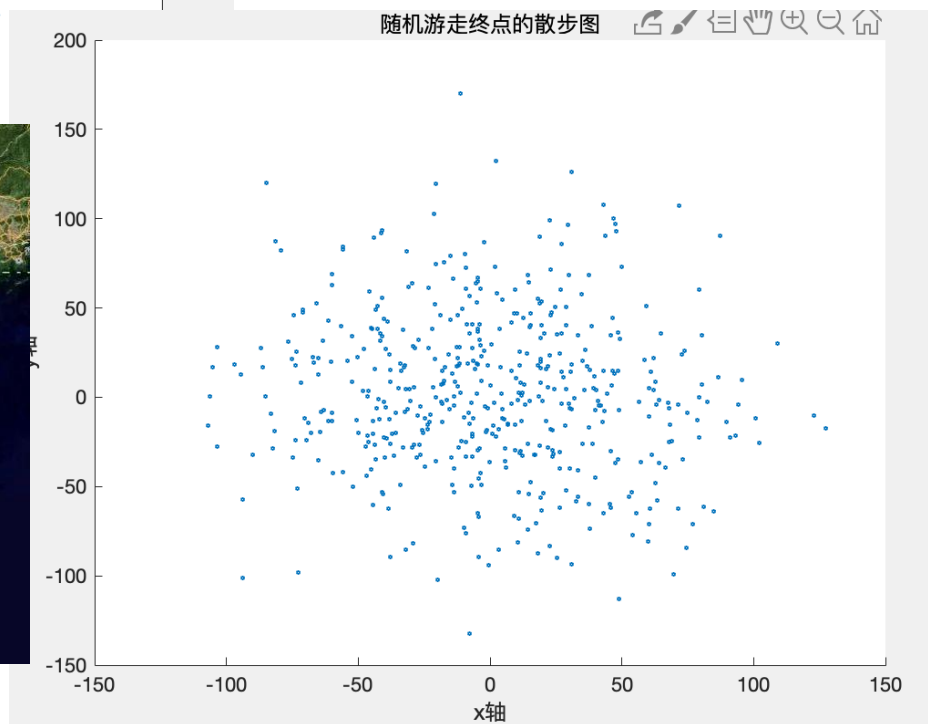
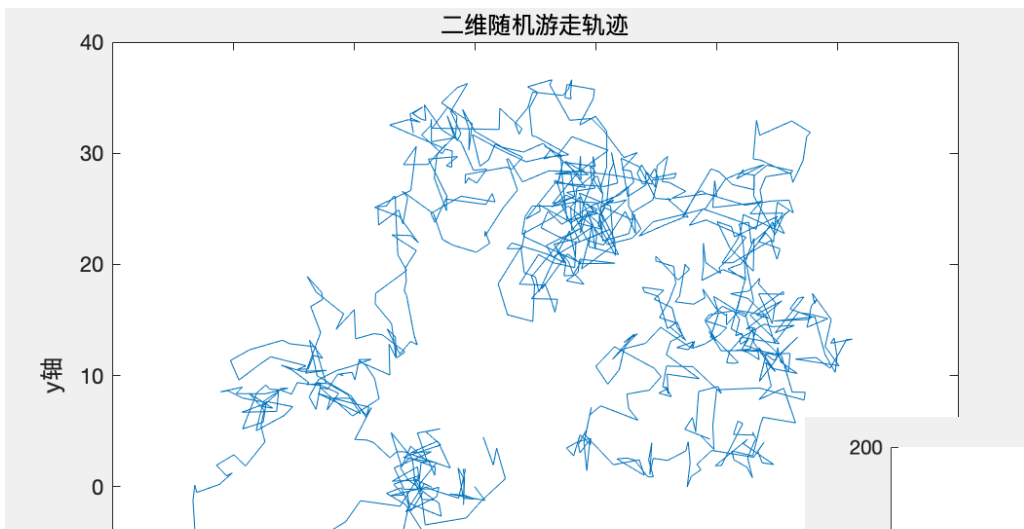
$$\frac{q_0}{2} = \frac{1}{2} \frac{q_1}{2}.$$

✓ 由此递推:

$$\frac{q_0}{2} = \frac{1}{2} \frac{q_1}{2} = \cdots \left(\frac{1}{2}\right)^n \left(\frac{q_n}{2}\right) \rightarrow 0.$$

✓ 注意到 $p_0 = 1 - q_0$ 为返回原点的概率。从而 $p_0 = 1 - q_0 = 1$.

模拟二维布朗运动(ex2.m)



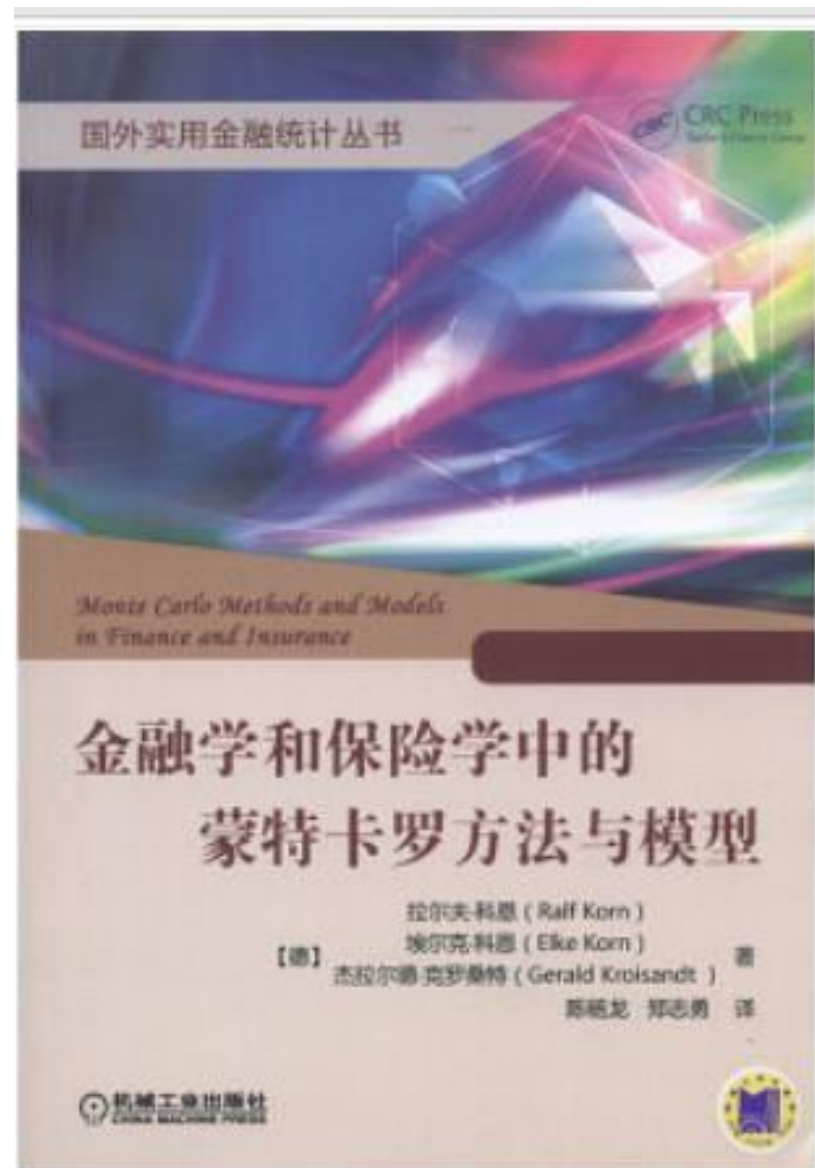
```
sig=2;
nsteps=1000;
MU=[0 0];
SIGMA=[sig 0; 0 sig];
rng('shuffle')
R=mvnrnd(MU,SIGMA,nsteps);
x(1)=0;y(1)=0;
for i=2:nsteps
    x(i)=x(i-1)+R(i,1);
    y(i)=y(i-1)+R(i,2);
end
figure(1)
plot(x,y);
title('二维随机游走轨迹');
xlabel('x轴');ylabel('y轴');
nwalks=500;
endx=zeros(nwalks,1);
endy=zeros(nwalks,1);
for j=1:nwalks:
    R=mvnrnd(MU,SIGMA,nsteps);
    x(1)=0;y(1)=0;
    for i=2:nsteps
        x(i)=x(i-1)+R(i,1);
        y(i)=y(i-1)+R(i,2);
    end
    endx(j)=x(nsteps);
    endy(j)=y(nsteps);
end
figure(2);
scatter(endx,endy,3)
title('随机游走终点的散步图');
xlabel('x轴');ylabel('y轴');
```

规则网格上的随机游走，可参考：

<https://jingyan.baidu.com/album/a17d5285c492378099c8f24c.html?picindex=3>



2. 金融学应用



案例一：期权定价

期权：金融市场的衍生品，分为**看涨期权**和**看跌期权**。

- 看跌期权：期权购买方或持有人与出售方或出单方之间的一项合约，是一种选择权，它允许持有人有权**在未来某约定的时间内**以固定价格**卖出**一定数量的标的资产给期权的出售方。
- 看涨期权：期权购买方或持有人与出售方或出单方之间的一项合约，是一种选择权，它允许持有人拥有**在有效期内**以敲定价从出售方**购买**一定数量的标的资产的权利。

后面我们考虑的**标的资产**是**股票**。

- 1900年，法国数学家Louis Bachelier(巴施里耶)提出有效市场假设，用布朗运动描述证券价格的变化
- 1964年，美国经济学家Paul Samuelson (萨缪尔森) 做了修正与推广，期权定价问题得到重视
- **1973年**，美国人Fischer **Black**(布莱克)， Myron **Scholes**(肖尔斯) 发表了关于期权定价的论文。同年，期权正式在芝加哥交易所上市

(1) 几何布朗运动模拟

假设（有效市场）：在一个有效市场上，股票的价格已经**反映了所有已知**的信息，因此在很短的时间间隔内股价的变动是完全随机的。即股票的相对变化率（回报）服从正态分布，即股票的回报是一个布朗运动。

➤ 股价的基本演化方程：

$$\frac{\Delta S_t}{S_t} = \mu \Delta t + \sigma \Delta W_t$$

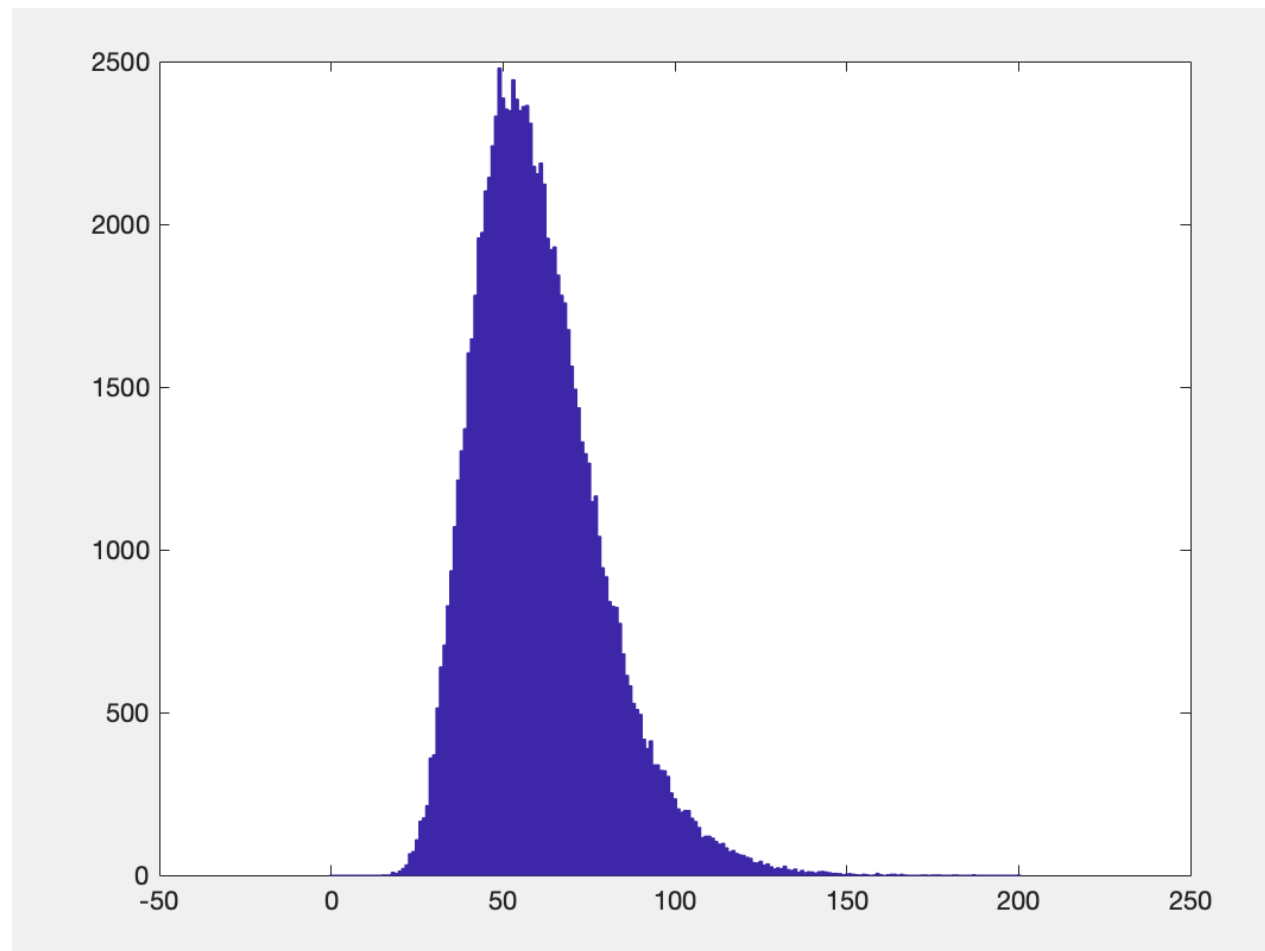
其中， S_t 是股票在 t 时刻的市场价格， Δt 是单位时间， ΔS_t 为此期间价格的变动， ΔW_t 是标准布朗运动的随机变量， μ ， σ 是股价变动的特征参数，分别被称为**漂移率**和**波动率**。

✓ 下一步股票价格 $S_{t+1} = S_t + \Delta S_t$.

✓ 遵循上述方程的股价演化被称为几何布朗运动，也称为伊藤(Ito)过程。

(2) 风险定价方式: Black-Scholes方程(略,参考P₁₉₀₋₁₉₁)

```
nDays=90;
dt=1/365.0;
T=nDays*dt
S0=20;%股票当前价格
K=25;%敲定价
r=0.031;%无风险利率
sigma=0.6;%波动率
expTerm=r*dt;
stddev=sigma*sqrt(dt);
ntrials=100000;
value=0;
for j=1:ntrials
    n=randn(1, nDays);
    S=60;
    for i=1:nDays
        dS=S*(expTerm + stddev*n(i));
        S=S+dS;
    end
    S90(j)=S;
    value=value + max(S-K, 0);
end
value=value/ntrials;
price=exp(-r*T)*value
hist(S90,0:1:200)
```



模拟该期权第90天的价格(ex3.m)

概率小知识：赌徒是如何破产的？

假设：赌徒下注1个单位的钱与庄家打赌，以概率 p 赢庄家，以概率 $q=1-p$ 输给庄家，并设赌徒开始有 x 单位的钱。

➤ $X(t)$ 是随机变量，表示赌徒在 t 时刻的财富，显然 $X(0) = x$

$$X(1) = \begin{cases} x + 1, & \text{以概率 } p, \\ x - 1, & \text{以概率 } q. \end{cases}$$

与随机游走类似，不同之处是开始之处是 x ，不为0；

➤ 假设庄家开始有 h 单位的钱，双方钱数总和 $a = x + h$ ；

➤ 只要 $0 < X(t) < a$ 成立，游戏将继续进行下去，直到不满足终止游戏。

问：游戏能否无限期进行？

设 W_x 是赌徒以 x 单位的初始资金玩到破产的概率， Z_x 是庄家破产的概率，固定资金总和为 a 。则有：

$$W_x = qW_{x-1} + pW_{x+1},$$

其中 $W_0 = 1$ ， $W_a = 0$ 。将上述差分方程的形式解： $W_x = b^x$ 。

代入上式，可得：

$$b^{x-1}(-q + b - pb^2) = 0$$

从而差分方程的通解

$$W_x = \frac{(q/p)^a - (q/p)^x}{(q/p)^a - 1} \quad p \neq \frac{1}{2}$$
$$W_x = 1 - \frac{x}{a} \quad p = \frac{1}{2}$$

同理，有：

$$Z_x = \frac{(q/p)^x - 1}{(q/p)^a - 1} \quad p \neq \frac{1}{2}$$
$$Z_x = \frac{x}{a} \quad p = \frac{1}{2}$$

➤ $W_x + Z_x = 1$ ：意味着从任何数量赌本开始，要么赌徒破产，要么庄家破产！

游戏的预期持续时间分析

➤ 赌博的真相：原始资本小的破产概率几乎百分之百！（参考P197）

➤ 设 $T(x)$ 表示从初始的 x 财富直到一方破产的期望时间

➤ 有递推关系

$$T(x) = 1 + \frac{1}{2}T(x+1) - \frac{1}{2}T(x-1), \quad 1 < x < a.$$

➤ 对于上述非其次差分方程

$$T(x) = x(a-x).$$

➤ 易见：当 $x = \frac{a}{2}$ 时，即双方赌注相等的时候游戏期望持续时间最久。

案例二：凯利准则(公式)

设掷硬币的赌局中每单位赌注的赢率为 r ，赢的概率是 p ，输的概率为 q 。记 X_N 是 N 次赌局后财富， X_0 为初始资金， f 为投注份额

➤ 经过一局：
$$X_1 = \begin{cases} X_0 + rfX_0 = (1 + rf)X_0, & \text{当赢时,} \\ X_0 - fX_0 = (1 - f)X_0, & \text{当输时,} \end{cases} := Q_1 X_0,$$

其中， $Q_1 = \begin{cases} 1 + rf, & \text{以概率} p, \\ 1 - f, & \text{以概率} q. \end{cases}$

➤ 假设凯利游戏无限玩下去，游戏的目的是最大限度提高期望的财富增长率

$$g = \frac{1}{N} \ln \left(\frac{X_N}{X_0} \right),$$

➤ 此外，该游戏的期望收益为

$$E = pr - q.$$



凯利公式(续)

$$Q = \begin{cases} 1 + rf, & \text{以概率 } p \\ 1 - f, & \text{以概率 } q \end{cases}$$

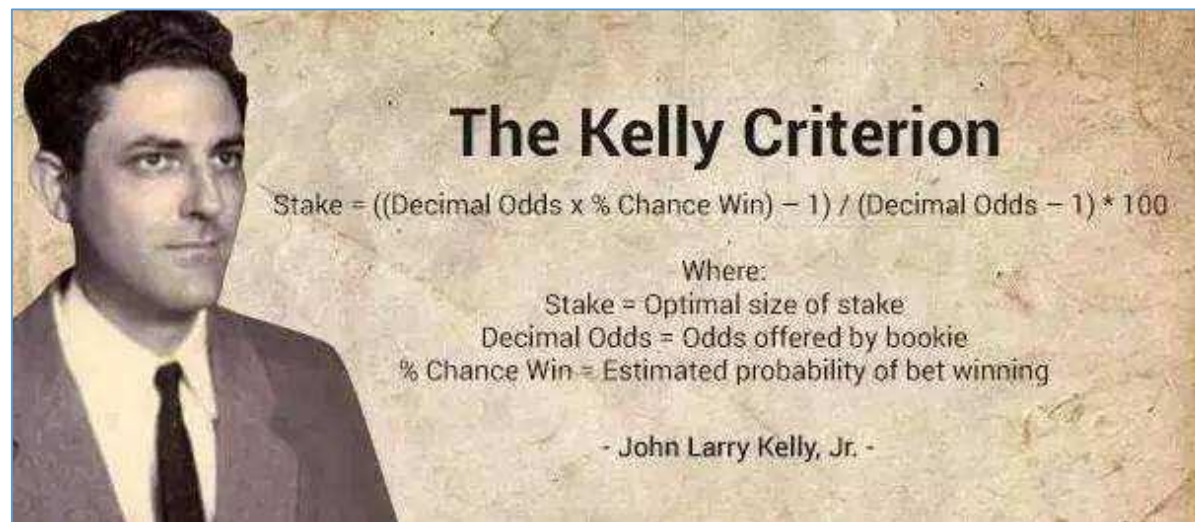
显然 $Q_n = \dots = Q_1 = Q$, 从而 $X_N = Q^N X_0$

$$g = \frac{1}{N} \ln(Q^N) = \ln Q, \quad E(g) = E(\ln Q) = p \ln(1 + rf) + q \ln(1 - f)$$

关于 f 求上式最大值, 求导并令其为0 (极值必要条件), 可得:

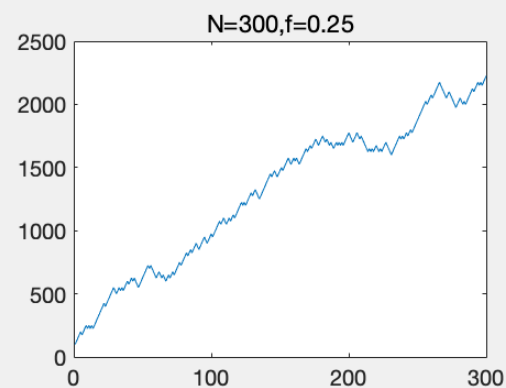
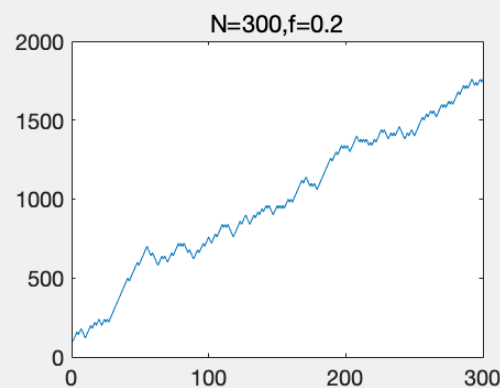
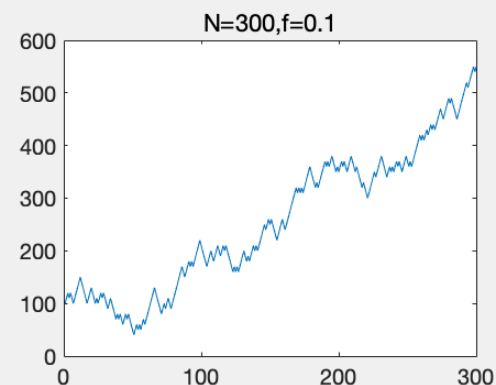
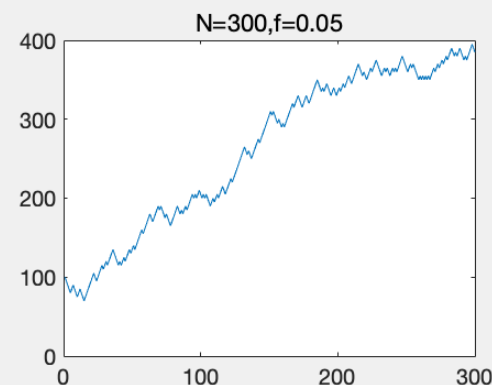
$$\frac{pr}{1 + rf} - \frac{q}{1 - f} = 0, \quad f = \frac{pr - q}{r} := \frac{E}{r}$$

✓ 此解的含义为: 最佳投注比例就等于期望收益与赢率之比, 这就凯利准则。



例9.4： 不同投注比例的游戏财富模拟(ex4.m)

```
prob = 0.6;  
f = [0.05; 0.1; 0.2; 0.25];  
W0 = 100;  
N = 300;  
W = zeros(4, N);  
W(:, 1) = W0;  
for i = 2:N  
    r = (rand(4, 1) < prob);  
    r = W0 * (2 * r - 1) * f;  
    W(:, i) = W(:, i-1) + r;  
end  
figure;  
subplot(2, 2, 1); plot(W(1, :)); title('N=300, f=0.05');  
subplot(2, 2, 2); plot(W(2, :)); title('N=300, f=0.1');  
subplot(2, 2, 3); plot(W(3, :)); title('N=300, f=0.2');  
subplot(2, 2, 4); plot(W(4, :)); title('N=300, f=0.25');
```



分析：简单游戏中潜在的风险

进一步地，为了让游戏更接近于金融市场的状况，我们修改上面的游戏使其包括出现大损失的可能。考虑投掷两个硬币赌胜负投注。设：

- O_1 表示两个硬币出现不同面，对应 $p_1 = \frac{1}{2}$,
- O_2 表示出现两个正面, $p_2 = \frac{1}{4}$,
- O_3 表示出现两个反面, $p_3 = \frac{1}{4}$,
- 游戏的赔率是： O_1 为1:3, O_3 为3:1

➤ 记

- γ : 赢得的金额是赌注的多少倍数,
- λ : 输掉的金额是赌注的多少倍数,

显然，上述例子中： $\gamma_1=4$, $\lambda_2 = 1$, $\lambda_3 = 4$,

则该游戏的期望收益为： $E = p_1\gamma_1 - p_2\lambda_2 - p_3\lambda_3$



简单游戏中潜在的风险：考虑最优配置 f

$$E - [p_1\gamma_1(\lambda_2 + \lambda_3) + p_2\lambda_2(\gamma_1 - \lambda_3) + p_3\lambda_3(\gamma_1 - \lambda_2)]f + \gamma_1\lambda_2\lambda_3f^2 = 0$$

分析过程：令 f 表示每局游戏中投注资金的最优比例

$$X_1 = \begin{cases} X_0 + fX_0\gamma_1 = (1 + f\gamma_1)X_0, \text{ 当 } O_1 \text{ 时} \\ X_0 - fX_0\lambda_2 = (1 - f\lambda_2)X_0, \text{ 当 } O_2 \text{ 时} := QX_0 \\ X_0 - fX_0\lambda_3 = (1 - f\lambda_3)X_0, \text{ 当 } O_3 \text{ 时} \end{cases}$$

与前一游戏类似，则经过 n 局游戏后财富的期望增长率为：

$$E(g) = E(\ln Q) = p_1 \ln(1 + f\gamma_1) + p_2 \ln(1 - f\lambda_2) + p_3 \ln(1 - f\lambda_3)$$

其最大值满足如下Euler-Lagrange方程给出

$$E'(g) = \frac{p_1\gamma_1}{1 + f\gamma_1} - \frac{p_2\lambda_2}{1 - f\lambda_2} - \frac{p_3\lambda_3}{1 - f\lambda_3} = 0$$

期权交易应用1： 买卖价差策略

这是一种持有两个期权产品构成一种组合的投资策略：卖出**某种**股票的看涨期权，同时又买入价格较低且到期日相同的同种股票看涨期权。

问题背景：某投资者采用买卖价差策略进行期权投资。

交易的统计数据报告：这些投资在过去有过**75**次交易，其中

1. **66**次赚钱，平均每笔交易的获益是**659.12**美元；
2. 有**9**次赔钱，最大的一次损失是**2837**美元
3. 除去最高损失那次，其他平均每笔损失是**1669.32**美元。

我们应用**凯利准则**来确定投资者的最优投资比例。

期权交易应用1： 买卖价差策略（续）

上述投资情况也分为3个事件

1. $O_1: \gamma_1 = \frac{659.12}{1669.32} = 0.3948$

2. O_2 : 不计最大损失的平均损失额作为单位“赌注”，即1669.32美元， $\lambda_2 = 1$

3. O_3 : 对于最大损失那次， $\lambda_3 = \frac{2837}{1669.32} = 1.70$

$$p_1 = \frac{66}{75} = 0.880 \quad p_2 = \frac{8}{75} = 0.107 \quad p_3 = \frac{1}{75} = 0.013$$

投资的期望收益 $E = 0.2183$ ，代入下式：

$$E - f[p_1\gamma_1(\lambda_2 + \lambda_3) + p_2\lambda_2(\gamma_1 - \lambda_3) + p_3\lambda_3(\gamma_1 - \lambda_2)] + \gamma_1\lambda_2\lambda_3f^2 = 0$$

可获得一个解： $f=0.455$ ，即：应将约46%的资金用于这种价差组合。

期权交易应用2：日期价差策略

这是一种持有两个期权产品构成一种组合的投资策略，卖出一个到期日短的某种股票的看涨期权，同时买入一个到期日长且敲定价相同的同一股票的看涨期权。

问题背景： 市场上有关交易统计数据：

1. 12笔交易中10笔盈利，平均每笔盈利555.20美元（事件 O_1 ）
2. 最大亏损124美元（事件 O_3 ）
3. 不计最大损失那笔交易，其他平均每笔亏损90美元（事件 O_2 ）

与上例相同，不计最大损失的平均损失额作为单位“赌注”. 可计算：

$$\gamma_1=6.17, \lambda_2 = 1, \lambda_3=1.38.$$

资产的期望收益 $E = 4.943$ ，代入得： $f=0.625$

期权交易应用2：日期价差策略（续）

决定投资两份组合的最优资金比例。

项目A：投资买卖价差组合 项目B：投资日期价差策略组合。

- f_A, f_B 分别为项目A和B的资金比例; p 为赢利概率, q 表示平均亏损概率
- r 表示最大亏损概率，我们还假定每个项目的赢亏是相互独立的

情 形	概 率	随机变量 Q
A 盈利, B 盈利	$p_A p_B$	$1 + f_A \gamma_A + f_B \lambda_B$
A 盈利, B 亏损	$p_A q_B$	$1 + f_A \gamma_A - f_B$
A 盈利, B 大亏	$p_A r_B$	$1 + f_A \gamma_A - f_B \lambda_B$
A 亏损, B 盈利	$q_A p_B$	$1 - f_A + f_B \gamma_B$
A 亏损, B 亏损	$q_A q_B$	$1 - f_A - f_B$
A 亏损, B 大亏	$q_A r_B$	$1 - f_A - f_B \lambda_B$
A 大亏, B 盈利	$r_A p_B$	$1 - f_A \lambda_A + f_B \gamma_B$
A 大亏, B 亏损	$r_A q_B$	$1 - f_A \lambda_A - f_B$
A 大亏, B 大亏	$r_A r_B$	$1 - f_A \lambda_A - f_B \lambda_B$

两份项目组合有9种情形

期权交易应用2：日期价差策略（续）

写出总资产期望增长率，求最优值，即求偏导，并令其为0。

✓最优投资的资金比例 f_A 的方程为

$$\begin{aligned} & \frac{p_A p_B \gamma_A}{1 + \gamma_A f_A + \gamma_B f_B} + \frac{p_A q_B \gamma_A}{1 + \gamma_A f_A - f_B} + \frac{p_A r_B \gamma_A}{1 + \gamma_A f_A + \lambda_B f_B} - \frac{q_A p_B}{1 - f_A + \gamma_B f_B} + \frac{q_A q_B}{1 - f_A - f_B} \\ & + \frac{q_A r_B}{1 - f_A - \lambda_B f_B} - \frac{r_A p_B \lambda_A}{1 - \lambda_A f_A + \gamma_B f_B} + \frac{\gamma_A q_B \lambda_A}{1 - \lambda_A f_A - f_B} - \frac{r_A r_B \lambda_A}{1 - \gamma_A f_A - \lambda_B f_B} = 0 \end{aligned}$$

✓最优投资的资金比例 f_B 的方程为

$$\begin{aligned} & \frac{p_A p_B \gamma_B}{1 + \gamma_A f_A + \gamma_B f_B} - \frac{p_A q_B}{1 + \gamma_A f_A - f_B} - \frac{p_A r_B \lambda_B}{1 + \gamma_A f_A + \lambda_B f_B} + \frac{q_A p_B \gamma_B}{1 - f_A + \gamma_B f_B} - \frac{q_A q_B}{1 - f_A - f_B} \\ & - \frac{q_A r_B \lambda_B}{1 - f_A - \lambda_B f_B} + \frac{r_A p_B \gamma_B}{1 - \lambda_A f_A + \gamma_B f_B} - \frac{\gamma_A q_B}{1 - \lambda_A f_A - f_B} - \frac{r_A r_B \lambda_B}{1 - \lambda_A f_A - \lambda_B f_B} = 0 \end{aligned}$$

➤传统方法难以求解上述非线性方程组，可用遗传算法有效求解 $f_A=0.073$, $f_B=0.619$

案例3: SIR模型及其传染病预测模拟

1. Threshold behavior in a stochastic SIR epidemic model with Logistic birth.pdf

stable. Zhang et al. [3] proposed an SIR epidemic model with Logistic birth which takes on the following form

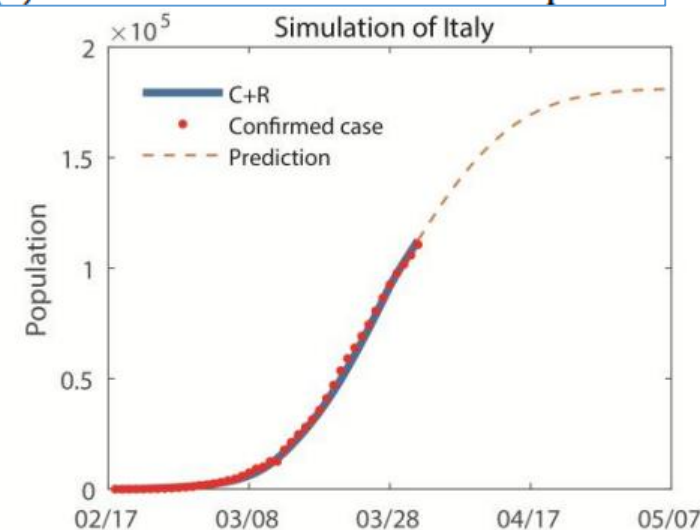
$$\begin{cases} \frac{dS}{dt} = \left(b - r \frac{N}{K}\right)N - \beta SI - \mu S, \\ \frac{dI}{dt} = \beta SI - \delta I, \\ \frac{dR}{dt} = \gamma I - \mu R, \end{cases} \quad (1.1)$$

where $N(t) = S(t) + I(t) + R(t)$ denotes the total population size at time t . $S(t)$, $I(t)$, $R(t)$ are the numbers of the susceptible

2. Suspected_Close_Contacts_as_the_Pilot_Indicator_of.99982.pdf

$$\begin{cases} \dot{S} = u_1 L(t) - \beta SI, \\ \dot{I} = (1 - a)\beta SI + u_2 L(t) - \alpha I, \\ \dot{D} = a\beta SI - bD + (1 - g)\alpha I + u_3 L(t), \\ \dot{C} = g\alpha I + bD - \gamma(t)C, \\ \dot{R} = \gamma(t)C, \end{cases} \quad (1)$$

3. 其它参考材料, 详见: Covid19-TwoMonth/*.pdf



3. 线性代数方程组

➤ 求解线性代数方程组

$$Ax = c$$

A : 已知 m 阶非奇异矩阵, $A = [a_{ij}]$;

x : 未知 m 维列向量; $x = [x_i]^T$;

c : 已知 m 维列向量, $c = [c_i]^T$ 。

迭代求解

通过一定变换，得到线性方程组的雅克比迭代形式：

$$x^{k+1} = Bx^k + d$$

其中， $B = \{b_{ij}\}$, 并满足收敛条件：

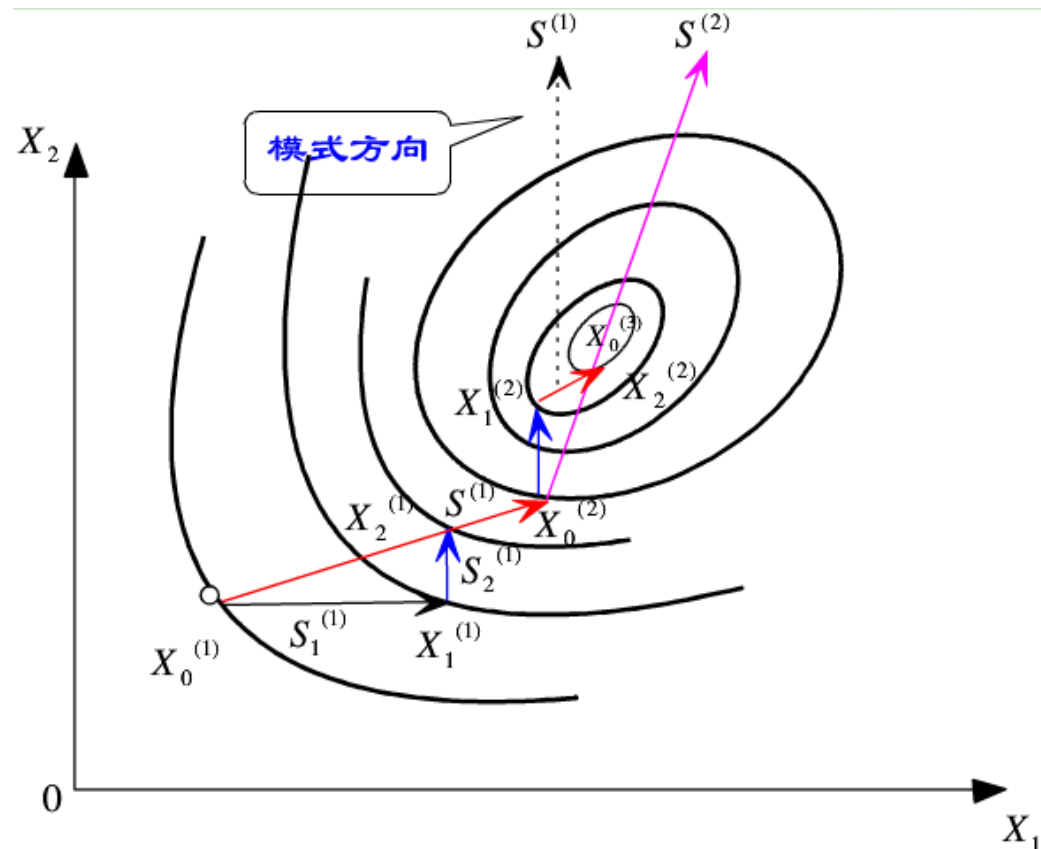
$$\max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^m |b_{ij}| < 1$$

迭代公式可以表示成诺依曼级数(x 初值取0)：

$$x = \sum_{k=0}^{\infty} B^k d = d + Bd + \cdots + B^k d + \cdots$$

线性代数方程组第 i 个未知量 x_i 的诺依曼级数解为：

$$x_i = d_i + \sum_{i_1=1}^m b_{ii_1} d_{i_1} + \sum_{i_1=1}^m \sum_{i_2=1}^m b_{ii_1} b_{i_1 i_2} d_{i_2} + \cdots + \cdots + \sum_{i_1=1}^m \sum_{i_2=1}^m \cdots \sum_{i_k=1}^m b_{ii_1} b_{i_1 i_2} \cdots b_{i_{k-1} i_k} d_{i_k} + \cdots$$



迭代法的随机游动观点

假设有一个具有 m 个状态的马尔科夫链：

$$i \rightarrow i_1 \rightarrow i_2 \rightarrow \cdots \rightarrow i_m$$

其中 m 个状态之间的转移概率矩阵 \mathbf{P} 满足

$$\sum_{j=1}^m p_{ij} = 1$$

这里取： $p_{ij} = \frac{|b_{ij}|}{\sum_{k=1}^n |b_{ik}|}$

通过**概率矩阵 \mathbf{P}** 和**迭代矩阵 \mathbf{B}** ，我们可以得到矩阵 \mathbf{W} ：

$$w_{ij} = \begin{cases} 0, & b_{ij} = 0, \\ \frac{b_{ij}}{p_{ij}}, & b_{ij} \neq 0. \end{cases}$$



基于随机游动的计算模型

定义随机变量 e_k 为:

$$e_k = w_{ii_1} w_{i_1 i_2} \cdots w_{i_{k-1} i_k} \quad \text{并且} \quad e_0 = 1$$

则随机变量 θ 定义为:

$$\theta = \sum_{k=0}^{\infty} e_k d_{i_k}$$

可以验证: θ 的期望为 x_i :

$$\begin{aligned} E(\theta) &= d_i + \sum_{i_1=1}^m w_{ii_1} p_{ii_1} d_{i_1} + \sum_{i_1=1}^m \sum_{i_2=1}^m w_{ii_1} p_{ii_1} w_{i_1 i_2} p_{i_1 i_2} d_{i_2} + \cdots + \cdots \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} \sum_{i_1=1}^m \sum_{i_2=1}^m \cdots \sum_{i_k=1}^m w_{ii_1} p_{ii_1} \cdots w_{i_{k-1} i_k} p_{i_{k-1} i_k} d_{i_k} = x_i \end{aligned}$$

$$x_i = d_i + \sum_{i_1=1}^m b_{ii_1} d_{i_1} + \sum_{i_1=1}^m \sum_{i_2=1}^m b_{ii_1} b_{i_1 i_2} d_{i_2} + \cdots + \cdots + \sum_{i_1=1}^m \sum_{i_2=1}^m \cdots \sum_{i_k=1}^m b_{ii_1} b_{i_1 i_2} \cdots b_{i_{k-1} i_k} d_{i_k} + \cdots$$

$$w_{ij} = \begin{cases} 0, & b_{ij} = 0, \\ \frac{b_{ij}}{p_{ij}}, & b_{ij} \neq 0. \end{cases}$$

随机算法流程:

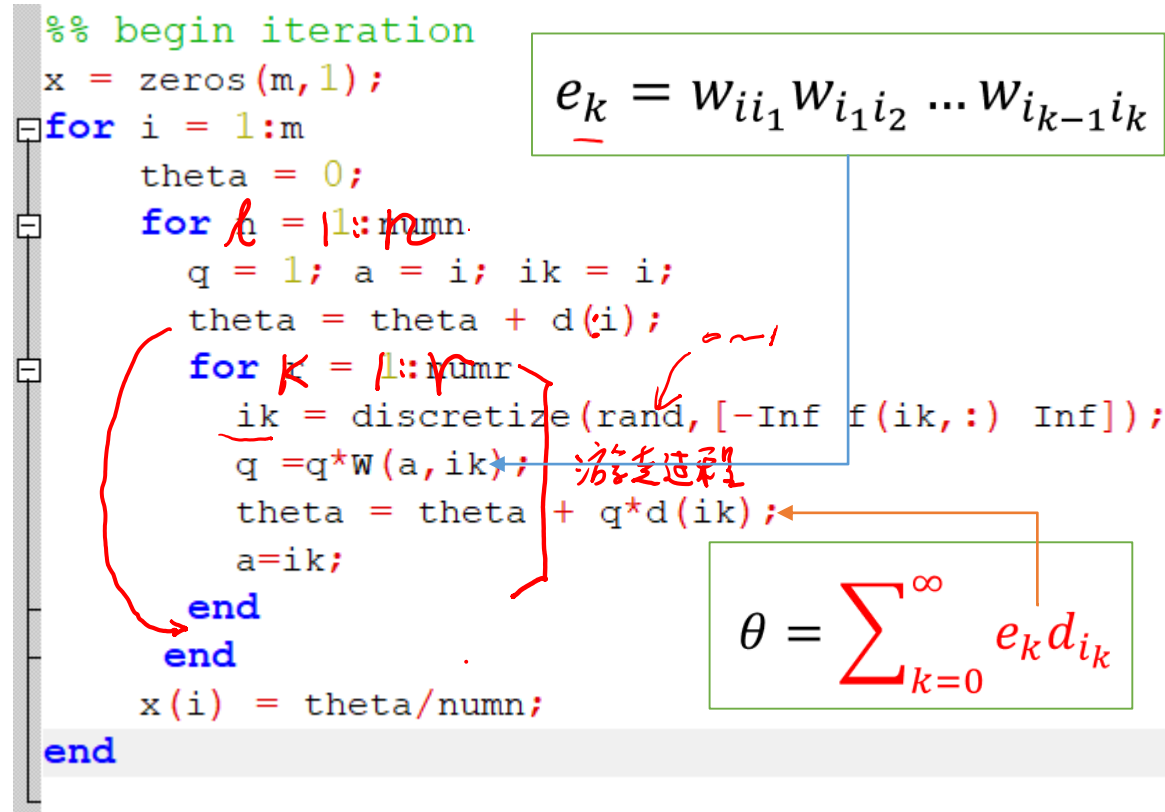
1. 设置随机游动初始状态为 i 。
2. 用状态 i_k 以及概率矩阵 P 计算下一步状态 i_{k+1}
3. 计算统计量 e_{k+1} , 以及 $\theta_l = \theta_l + e_{k+1}$
4. $k=k+1$: 当 $k>r$ 时随机游动停止;

否则, 返回第2步。

5. $l=l+1$: 当 l 大于给定值 n 时循环结束; 否则, 返回第1步。

6. 最后, 将统计量 θ_l 的平均值作为线性方程组解的估计值:

$$x_i \approx \frac{1}{n} \sum_{l=1}^n \theta_l$$



示例

将数据划分为 bin

使用 `discretize` 将数值分组到离散 bin。edges 定义五个 bin 边界，因此有四个 bin。

```
data = [1 1 2 3 6 5 8 10 4 4]
```

```
data = 1x10
```

```
1    1    2    3    6    5    8    10    4    4
```

```
edges = 2:2:10
```

```
edges = 1x5
```

```
2    4    6    8    10
```

```
Y = discretize(data,edges)
```

```
Y = 1x10
```

```
NaN    NaN    1    1    3    2    4    4    2    2
```

Y 表示数据的每个元素属于哪个 bin。由于值 1 超出了 bin 范围，因此 Y 会在这些元素位置包含 NaN 值。

```
%% begin iteration
x = zeros(m,1);
for i = 1:m
    theta = 0;
    for n = 1:numn
        q = 1; a = i; ik = i;
        theta = theta + d(i);
        for r = 1:numr
            ik = discretize(rand, [-Inf f(ik,:) Inf]);
            q = q*W(a,ik);
            theta = theta + q*d(ik);
            a=ik;
        end
    end
    x(i) = theta/numn;
end
```

%mcmc 求解 线性方程组

A=[8 -3 2;4 11 -1;6 3 12];

b=[20;33;36];

numn = 1000;

numr=10;

m = size(A,1);

D = diag(diag(A));

L = -tril(A,-1);

U = -triu(A,1);

B = D\ (L+U);

d = D\b; %%%%确定雅克比迭代形式

P=abs(A)./repmat(sum(abs(A),2),1,m); %%%%%%%%%确定概率矩阵

W=B./P; %%%确定权重矩阵

f=cumsum(P,2); %%%%%概率分布矩阵

x=zeros(m,1);

```
for i=1:m
    theta=0;
    for n = 1:numn
        q=1;a=i;ik=i;theta=theta+d(i);
        for r=1:numr
            ik=discretize(rand,[-Inf f(ik,:) Inf]);
            q=q*W(a,ik);
            theta=theta+q*d(ik);
            a=ik;
        end
    end
    x(i)=theta/numn;
end
```

$$x^{k+1} = Bx^k + d$$

算例1:

求解线性方程组:

$$Ax = b$$

$$A = \begin{bmatrix} 8 & -3 & 2 \\ 4 & 11 & -1 \\ 6 & 3 & 12 \end{bmatrix}, b = \begin{bmatrix} 20 \\ 33 \\ 36 \end{bmatrix}$$

方程的精确解为:

$$x = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

r	n	x_1	x_2	x_3
10	100	2.9809026342	1.8693026859	0.8336682431
10	1000	2.9217169825	2.0147582644	0.9841580916
10	10000	2.9727338313	2.0785937093	1.0746126303
5	1000	3.0129762790	2.0468352272	1.1134566256
20	1000	3.1097911458	1.7783316086	0.5952683279

4. 椭圆型偏微分方程

$$a(P) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + b(P) \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + c(P) \frac{\partial u}{\partial x} + d(P) \frac{\partial u}{\partial y} + e(P)u = \varphi(P), \quad P \in D$$

$$u(Q) = f(Q), \quad Q \in \Gamma$$

其中 $a(P), b(P) \geq 0, e(P) \leq 0$

差分格式－离散

$$a(P) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + b(P) \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + c(P) \frac{\partial u}{\partial x} + d(P) \frac{\partial u}{\partial y} + e(P)u = \varphi(P)$$

用五点差分格式，则原方程在规则网格上的差分格式为：

$$u_{i,j} = A_{ij}u_{i+1,j} + B_{ij}u_{i-1,j} + C_{ij}u_{i,j+1} + D_{ij}u_{i,j-1} + F_{ij} \quad P \in G^*$$

$$u(Q) = f(Q), \quad Q \in \Gamma^*$$

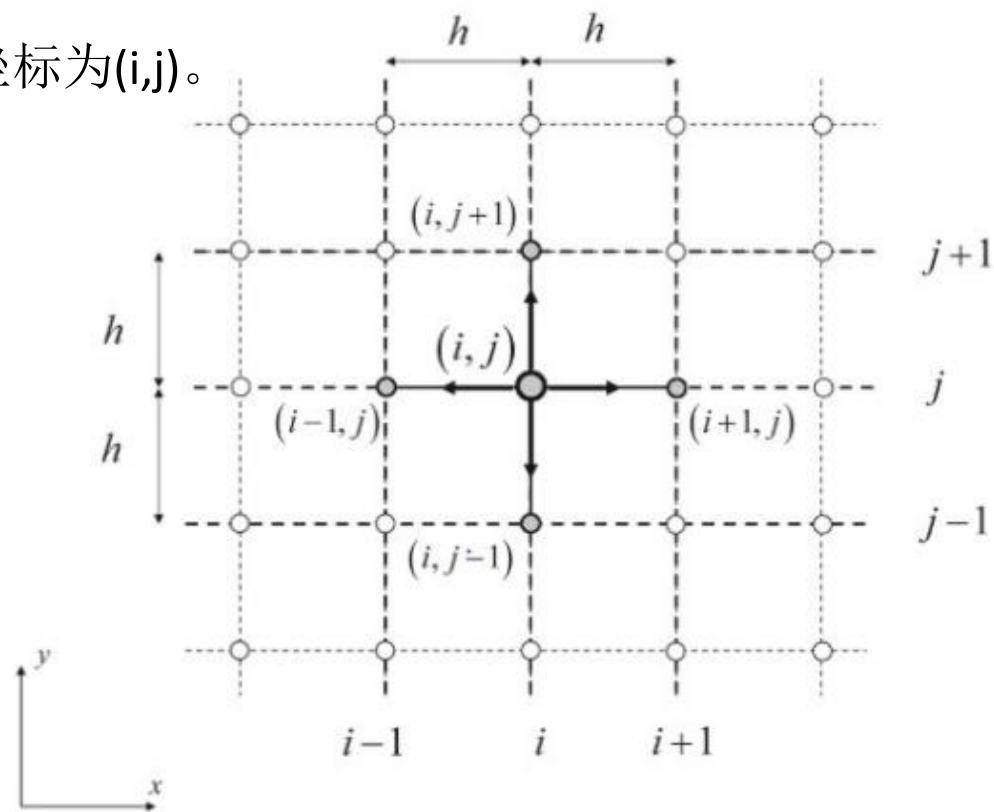
G^*, Γ^* 分别是以 h 为步长的正方形网格的内点与边界点， P 点坐标为 (i,j) 。

其中：

$$A_{ij} = K_{ij}^{-1} \left(\frac{a_{ij}}{h^2} + \frac{c_{ij}}{2h} \right), \quad B_{ij} = K_{ij}^{-1} \left(\frac{a_{ij}}{h^2} - \frac{c_{ij}}{2h} \right),$$

$$C_{ij} = K_{ij}^{-1} \left(\frac{b_{ij}}{h^2} + \frac{d_{ij}}{2h} \right), \quad D_{ij} = K_{ij}^{-1} \left(\frac{b_{ij}}{h^2} - \frac{d_{ij}}{2h} \right),$$

$$K_{ij} = \left(\frac{2a_{ij} + 2b_{ij}}{h^2} - e_{ij} \right), \quad F_{ij} = -K_{ij}^{-1} \varphi_{ij}$$



随机游动计算方式

$$u_{i,j} = A_{ij}u_{i+1,j} + B_{ij}u_{i-1,j} + C_{ij}u_{i,j+1} + D_{ij}u_{i,j-1} + F_{ij}$$

➤ 当 h 足够小时, A_{ij} 、 B_{ij} 、 C_{ij} 、 D_{ij} 为大于0小于1的正数, 并且对任意 $P \in G^*$ 有:

$$A(P) + B(P) + C(P) + D(P) \leq 1$$

➤ 因此, 可以通过随机游动求解 P 点 u_{ij} 的值, 向 P 点的四个邻点游动的概率为

$$A(P)、B(P)、C(P)、D(P)$$

相应地, 停留在 P 点的概率为:

$$1 - (A(P) + B(P) + C(P) + D(P))$$

模拟方法: 若随机游动路径为: $P_0 \rightarrow P_1 \rightarrow P_2 \dots \rightarrow P_{k-1} \rightarrow Q_k$ (随机游动至边界点则停止)。取随机变量:

$$\theta = f(P_0) + f(P_1) + \dots + f(P_{k-1}) + f(Q_k)$$

在 P 点做 n 次随机游动, 可以得到方程在 P 点的估计值:

$$u(P) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \theta_i$$

算例2：泊松方程

$$u_{xx} + u_{yy} = -2\pi^2 \sin(\pi x) \sin(\pi y) \quad (x, y) \in D$$

$$u = \sin(\pi x) \sin(\pi y) \quad (x, y) \in \partial D$$

这里 $D = [0,1] \times [0,1]$.

上述泊松方程的精确解为：

$$u = \sin(\pi x) \sin(\pi y)$$

```
import random
from mpl_toolkits.mplot3d import axes3d
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib import cm
import numpy as np
```

```
monte-carlo for poisson equation
"""
import ...

h = 1
points = 30 # Number of Points
d = h / points # step size
N = 100 # Number of Random Walks

def u(*A):
    x = list(A)
    exact = np.sin(np.pi * x[0]) * np.sin(np.pi * x[1])
    return exact

def f(x):
    return -2*np.pi**2*np.sin(np.pi*x[0])*np.sin(np.pi*x[1])

def g(x):
    if x[0] <= 0 or x[0] >= h or x[1] <= 0 or x[1] >= h:
        return np.sin(np.pi*x[0])*np.sin(np.pi*x[1])
```

参考demo_PDE-simulation.html

代码:

```
@np.vectorize
def poisson_approximation_fixed_step(*A):
    result = 0
    F = 0
    for i in range(N):
        x = list(A)
        while True:
            if x[0] <= 0 or x[0] >= h or x[1] <= 0 or x[1] >= h:
                break
            random_number = random.randint(0, 3)
            if random_number == 0:
                x[0] += d
            elif random_number == 1:
                x[0] -= d
            elif random_number == 2:
                x[1] += d
            elif random_number == 3:
                x[1] -= d
            F += f(x) * d ** 2/4
        result += g(x)
    result = (result - F)/N
    return result
```

随机游动

```
def plot(x, y, z):
    # Function for plotting the value
    fig = plt.figure()
    ax = fig.add_subplot(111, projection="3d")

    ax.plot_surface(x, y, np.array(z), cmap=cm.jet, linewidth=0.1)
    plt.xlabel("x")
    plt.ylabel("y")
    ax.set_zlabel("u")
    plt.show()

if __name__ == "__main__":

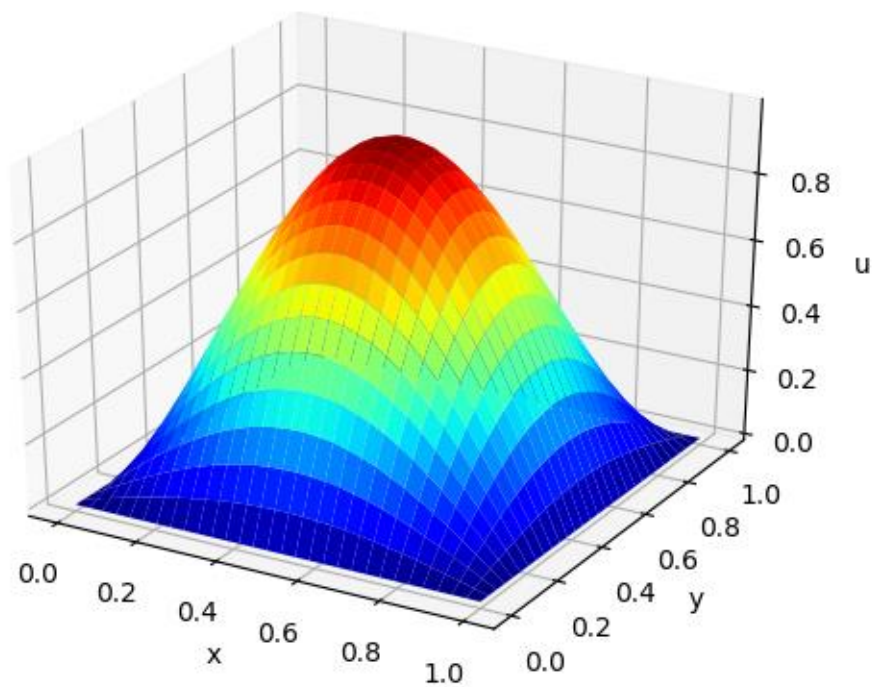
    print(
        f"Calculating Monte Carlo with {points}x{points} lattice points and {N} random walks"
    )
    lattice_x, lattice_y = np.mgrid[
        0:h:points * 1j, 0:h:points * 1j
    ]
    z = poisson_approximation_fixed_step(lattice_x.ravel(), lattice_y.ravel()).reshape(
        lattice_x.shape
    )
    u = u(lattice_x.ravel(), lattice_y.ravel()).reshape(
        lattice_x.shape
    )

    #montecarlo solution
    plot(lattice_x, lattice_y, z)

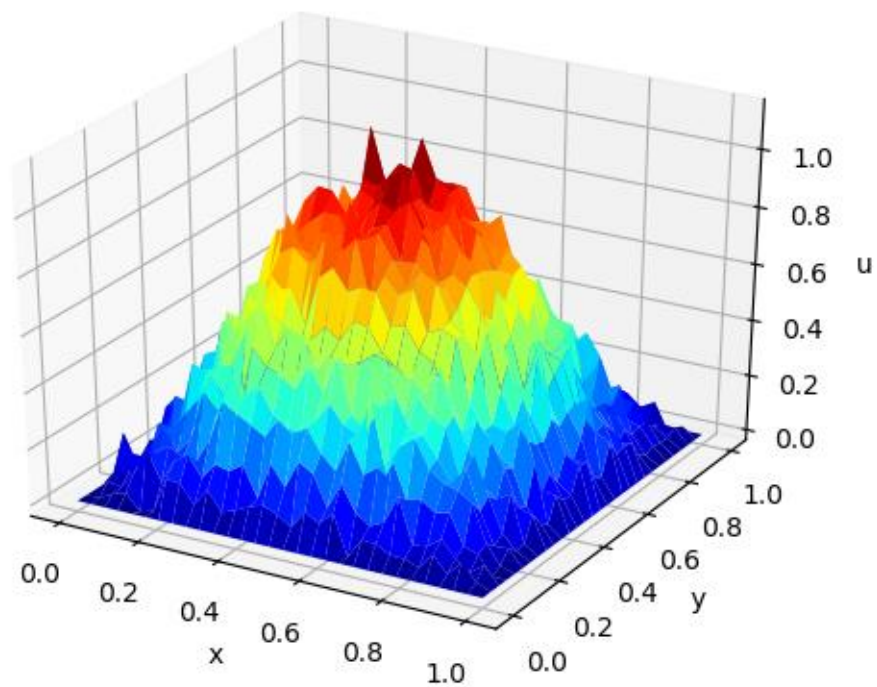
    # #exact solution
    # plot(lattice_x, lattice_y, u)
```

求解及画图

结果:



精确解



100次随机游动时的蒙特卡洛解

5. 抛物型偏微分方程

$$\frac{\partial u}{\partial t} - a(P) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - b(P) \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + c(P) \frac{\partial u}{\partial x} + d(P) \frac{\partial u}{\partial y} + r(P)u = s(P), \quad P \in D$$

其中, $a(P) > 0, b(P) > 0, r(P) > 0$. 初始条件和边界条件为: $\Phi(Q) = f(Q), Q \in \Gamma$

差分格式－离散

选用一阶迎风差分格式，将抛物方程离散化：

$$u_{i,j}^{n+1} = A_{ij}u_{ij}^n + B_{ij}u_{ij+1}^n + C_{ij}u_{ij-1}^n + D_{ij}u_{i+1,j}^n + E_{ij}u_{i-1,j}^n + F_{ij} \quad P \in D^*$$

$$\Phi(Q) = f(Q), Q \in \Gamma^*$$

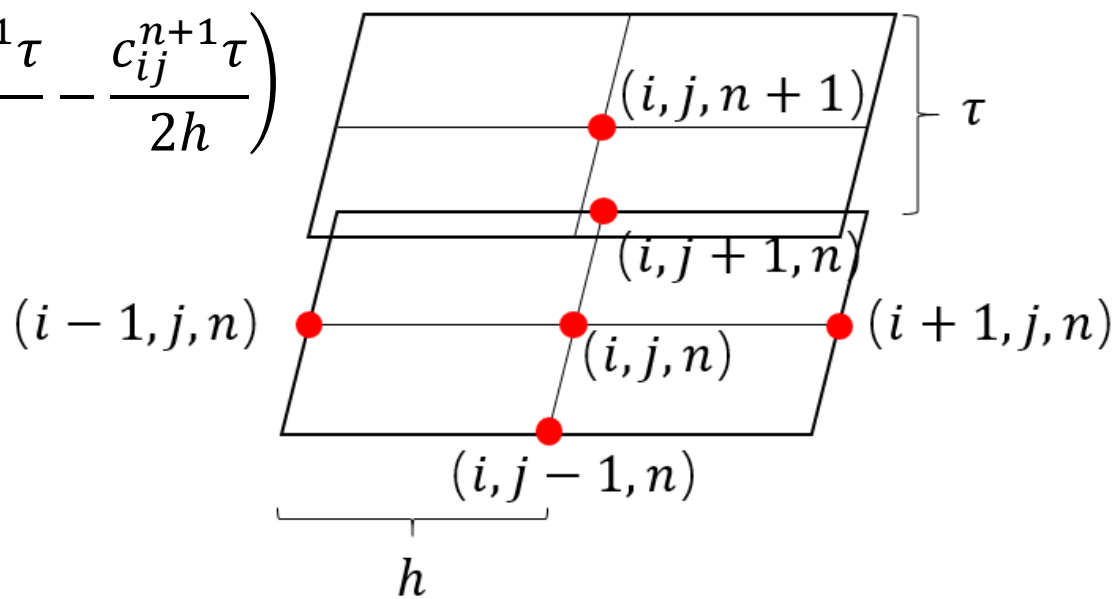
D^*, Γ^* 分别是以 h 为空间步长， τ 为时间步长的网格上的内点与边界点， P 点坐标为 $(i,j,n+1)$

其中：

$$A_{ij} = \left(1 - \frac{2a_{ij}^{n+1}\tau}{h^2} - \frac{2b_{ij}^{n+1}\tau}{h^2} - \tau r_{ij}^{n+1} \right), B_{ij} = \left(\frac{a_{ij}^{n+1}\tau}{h^2} - \frac{c_{ij}^{n+1}\tau}{2h} \right)$$

$$C_{ij} = \left(\frac{a_{ij}^{n+1}\tau}{h^2} + \frac{c_{ij}^{n+1}\tau}{2h} \right), D_{ij} = \left(\frac{b_{ij}^{n+1}\tau}{h^2} - \frac{d_{ij}^{n+1}\tau}{2h} \right)$$

$$E_{ij} = \left(\frac{b_{ij}^{n+1}\tau}{h^2} - \frac{d_{ij}^{n+1}\tau}{2h} \right), F_{ij} = \tau S_{ij}^{n+1}$$



随机游动计算方式

选取适当的 $\frac{\tau}{h^2}$, 则 A_{ij} 、 B_{ij} 、 C_{ij} 、 D_{ij} 、 E_{ij} 为大于0小于1的正数, 并且对任意 $P \in D^*$ 有:

$$A(P) + B(P) + C(P) + D(P) + E(P) \leq 1$$

选取 $A(P)$ 、 $B(P)$ 、 $C(P)$ 、 $D(P)$ 、 $E(P)$ 为P向5个目标点游动的概率, 则

$$1 - (A(P) + B(P) + C(P) + D(P) + E(P))$$

为留在新P点的概率。

模拟方法: 若随机游动路径为: $P_0 \rightarrow P_1 \rightarrow P_2 \dots \rightarrow P_{k-1} \rightarrow Q_k$ (随机游动至边界点则停止)

则取**随机变量**:

$$\theta = F(P_0) + F(P_1) + \dots + F(P_{k-1}) + \Phi(Q_k)$$

在P点做n次随机游动, 则可以得到方程在P点的估计值:

$$u(P) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \theta_i$$

算例3：热传导方程

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$$

$$u(x, y, 0) = \sin \pi x + \sin \pi y$$

$$u(x, 0, t) = u(x, 1, t) = e^{-\pi^2 t} \sin \pi x$$

$$u(0, y, t) = u(1, y, t) = e^{-\pi^2 t} \sin \pi y$$

$$u: [0,1] \times [0,1] \times [0, +\infty) \rightarrow R$$

这个方程的精确解为： $u = e^{-\pi^2 t}(\sin \pi x + \sin \pi y)$

```
"""
monte-carlo for heat equation
"""
import random
from mpl_toolkits.mplot3d import axes3d
import matplotlib.pyplot as plt
from matplotlib import cm
import numpy as np

t= 0.1
h = 1
points = 40 # Number of Points
d = h / points # step size
N = 50 # Number of Random Walks
tau=d**2/5
tpoints=800

def u(*A):
    x = list(A)
    exact = np.exp(-np.pi**2*t)*(np.sin(np.pi*x[0])+np.sin(np.pi*x[1]))
    return exact

def f(x):
    return 0

def g(x):
    if x[2] <= 0:
        return np.sin(np.pi*x[0])+np.sin(np.pi*x[1])
    if x[0] <= 0 or x[0] >= h:
        return np.exp(-np.pi**2*x[2])*np.sin(np.pi*x[1])
    if x[1] <= 0 or x[1] >= h:
        return np.exp(-np.pi**2*x[2])*np.sin(np.pi*x[0])
```

参考demo_PDE-simulation.html

代码:

```
@np.vectorize
def heat_approximation_fixed_step(*A):
    result = 0
    F = 0
    for i in range(N):
        x = list(A)
        while True:
            if x[0] <= 0 or x[0] >= h or x[1] <= 0 or x[1] >= h or x[2] <= 0:
                break
            random_number = random.randint(0, 4)
            if random_number == 0:
                x[0] += d
                x[2] += -tau
            elif random_number == 1:
                x[0] -= d
                x[2] += -tau
            elif random_number == 2:
                x[1] += d
                x[2] += -tau
            elif random_number == 3:
                x[1] -= d
                x[2] += -tau
            elif random_number == 4:
                x[2] += -tau
            F += f(x) * tau
        result += g(x)
    result = (result + F)/N
    return result
```

随机游动

```
def plot(x, y, z):
    # Function for plotting the value
    fig = plt.figure()
    ax = fig.add_subplot(111, projection="3d")

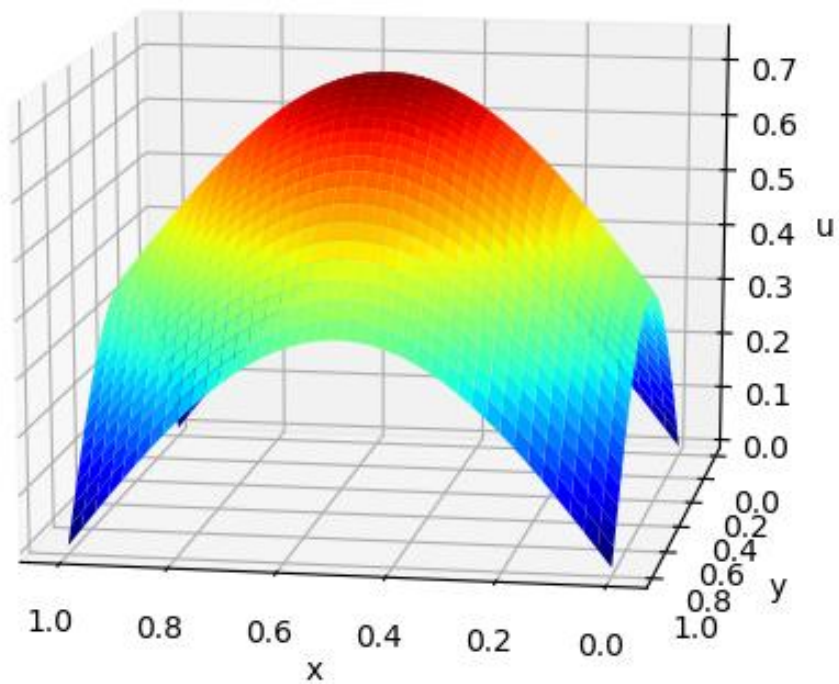
    ax.plot_surface(x, y, np.array(z), cmap=cm.jet, linewidth=0.1)
    plt.xlabel("x")
    plt.ylabel("y")
    ax.set_zlabel("u")
    plt.show()

if __name__ == "__main__":
    print(
        f"Calculating Monte Carlo with {points}x{points}x{tpoints} lattice points and {N} random walks"
    )
    lattice_x, lattice_y, lattice_t = np.mgrid[
        0: h: points * 1j, 0: h: points * 1j, 0: t: tpoints * 1j
    ]
    z = heat_approximation_fixed_step(lattice_x.ravel(), lattice_y.ravel(), lattice_t.ravel()).reshape(
        lattice_x.shape
    )
    z = z[:, :, tpoints - 1]
    x = lattice_x[:, :, tpoints - 1]
    y = lattice_y[:, :, tpoints - 1]
    # u = u(lattice_x.ravel(), lattice_y.ravel(), lattice_t.ravel()).reshape(
    #     lattice_x.shape
    # )
    # u = u[:, :, tpoints - 1]
    # x = lattice_x[:, :, tpoints - 1]
    # y = lattice_y[:, :, tpoints - 1]
    #montecarlo solution
    plot(x, y, z)

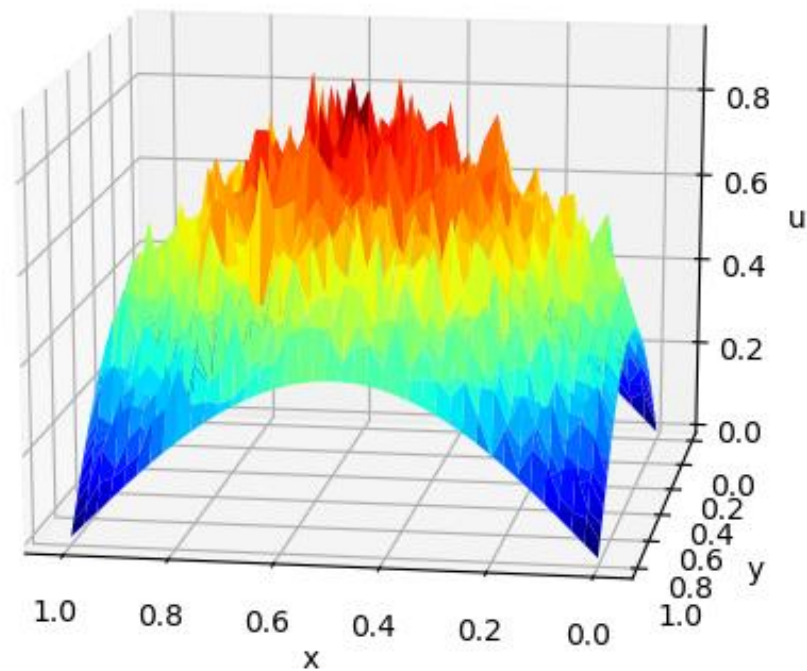
    # exact solution
    # plot(x, y, u)
```

求解及画图

模拟结果



$t=0.1$ 时的精确解



$t=0.1$, 50次随机游动时的蒙特卡洛解

Homework 08

1. 第九章课后作业：8，9，10
2. 分别用雅克比迭代法和monte-carlo方法求解线性方程组
 - 尝试求解3、10阶，100阶的能求解吗？
 - 比较两类求解方法的速度与精度
 - 记录你的结果并归纳你的结论