

# 네트워크 추론

확률모형에서 일부 확률변수의 값이 주어졌을 때 다른 확률변수의 값이 얼마인지를 알아내는 것을 추론 (inference)라고 한다.

조건부 확률분포함수  $p(X_{\text{unknown}} | \{X\}_{\text{known}})$ 를 알면 일부 확률변수의 값  $\{X\}_{\text{known}}$ 이 주어졌을 때 다른 확률변수  $X_{\text{unknown}}$ 의 확률  $p(X_{\text{unknown}})$ 을 알 수 있으므로 추론은 조건부 확률분포함수  $p(X_{\text{unknown}} | \{X\}_{\text{known}})$ 를 알아내는 것과 같다.

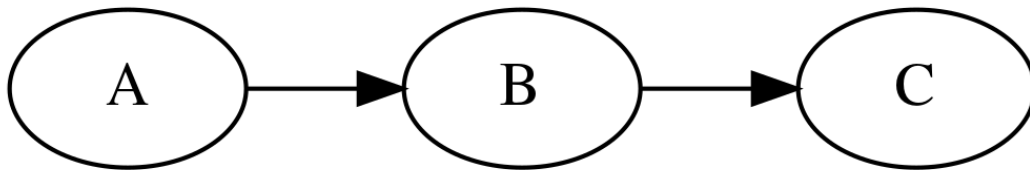
앞에서 사용했던 예를 다시 들어보자. 확률변수  $A, B, C$ 가 각각 어떤 학생의

- A: 건강 상태
- B: 공부 시간
- C: 시험 성적

을 나타낸 것이고 이 확률변수는 각각  $\{0, 1, 2\}$ 라는 값을 가질 수 있는데 하(0), 중(1), 상(2)의 상태를 나타낸다.

In [1]:

Out[1]:



이 그래프 확률모형을 기반으로 다음과 같은 문제를 풀어보자.

1. 이 학생의 시험 성적이 어떤 확률분포를 가질 것인가? 어떤 성적을 맞을 확률이 가장 높은가?
2. 이 학생의 건강 상태가 좋았다. 어떤 성적을 맞을 확률이 가장 높은가?
3. 이 학생의 공부 시간이 적었지만 시험 성적은 좋았다. 건강 상태가 어땠을까?

1번 문제는 무조건부 확률분포함수  $P(C)$ 를 찾는 것이다. 2번 문제는 조건부 확률분포함수  $P(C|A = 2)$ 를 찾는 것이고 3번 문제는 조건부 확률분포함수  $P(A|B = 0, C = 2)$ 를 찾는 문제이다.

베이지안 네트워크나 마코프 네트워크와 같은 그래프 확률모형에서 추론을 하려면

- 변수제거(variable elimination)
- 신뢰전파(belief propagation)

방법을 사용한다.

## 변수제거

위에서 예로 든 모형의 경우 결합확률분포는 다음과 같다.

$$P(A, B, C) = P(A)P(B|A)P(C|B)$$

우선 특정한 확률변수의 무조건부 확률분포를 구하는 방법을 알아보자. 우선  $C$  분포함수를 알 때  $B$ 의 분포함수는 다음처럼 구한다.

$$\begin{aligned} P(B=0) &= \sum_A P(B=0|A)P(A) \\ &= P(B=0|A=0)P(A=0) + P(B=0|A=1)P(A=1) + P(B=0|A=2)P(A=2) \end{aligned}$$

$B=1, B=2$ 인 경우에도 같은 방법으로 계산한다.

이번에는  $C$ 의 분포함수를 계산하자.

$$P(C) = \sum_{A,B} P(C|B)P(B|A)P(A)$$

여기에서  $\sum_{A,B}$ 는  $A, B$ 가 가질 수 있는 모든 조합의 경우를 뜻한다.

$$\sum_{A,B} = \sum_A \sum_B$$

따라서

$$\begin{aligned} P(C=0) &= P(C=0|B=0)P(B=0|A=0)P(A=0) + P(C=0|B=0)P(B=0|A=1)P(A=1) + \\ &\quad P(C=0|B=1)P(B=1|A=0)P(A=0) + P(C=0|B=1)P(B=1|A=1)P(A=1) + \\ &\quad P(C=0|B=2)P(B=2|A=0)P(A=0) + P(C=0|B=2)P(B=2|A=1)P(A=1) + \end{aligned}$$

와 같이  $P(C=0)$ 을 구할 수 있다. 이제 계산량을 줄이기 위해 같은 계산은 인수분해로 묶어보면

$$\begin{aligned} P(C=0) &= P(C=0|B=0)(P(B=0|A=0)P(A=0) + P(B=0|A=1)P(A=1) + \\ &\quad P(C=0|B=1)(P(B=1|A=0)P(A=0) + P(B=1|A=1)P(A=1) + \\ &\quad P(C=0|B=2)(P(B=2|A=0)P(A=0) + P(B=2|A=1)P(A=1) + \\ &= P(C=0|B=0)P(B=0) + \\ &\quad P(C=0|B=1)P(B=1) + \\ &\quad P(C=0|B=2)P(B=2) \end{aligned}$$

즉, 확률변수  $B$ 의 분포가 이미 계산된 상태라면 확률변수  $A$ 의 영향은 없어진다.

$$P(C) = \sum_B P(C|B)P(B)$$

이런 식으로 값을 알고 있는 확률변수 혹은 무조건부 확률변수분포를 알고있는 확률변수부터 네트워크를 따라 차례대로 확률분포를 계산하는 방식을 변수제거(variable elimination) 방법이라고 한다.

pgmpy에서는 VariableElimination 클래스를 사용하여 변수제거법을 적용할 수 있다. 생성자 인수로 네트워크 모형을 넣으며 query 메서드를 지원한다.

- query(variable\_list, evidence)

variable\_list 는 확률분포를 구하려는 확률변수의 리스트이고 evidence 는 알고 있는 확률변수 값의 딕셔너리이다.

아무런 조건이 없을 경우 시험성적의 분포는 다음과 같다. 보통의 성적을 받을 가능성이 가장 높다.

In [2]:

```
from pgmpy.inference import VariableElimination

infer = VariableElimination(model)
print(infer.query(["C"])[ "C"])
```

C	phi(C)
C_0	0.2680
C_1	0.3730
C_2	0.3590

이는 A, B의 순서로 marginalize한 것과 같다.

$$P(C) = \sum_A \sum_B P(A, B, C) = \sum_A \sum_B P(C|B)P(B|A)P(A)$$

In [3]:

```
P_B = (P_B_I_A * P_A).marginalize(["A"], inplace=False)
P_C = (P_C_I_B * P_B).marginalize(["B"], inplace=False)
print(P_C)
```

C	phi(C)
C_0	0.268
C_1	0.373
C_2	0.359

만약 건강 상태가 좋았으면 evidence={"A": 2} 인수를 적용한다. 좋은 성적을 받을 가능성이 가장 높다.

In [4]:

```
print(infer.query(["C"], evidence={"A": 2})["C"])
```

C	phi(C)
C_0	0.2400
C_1	0.2400
C_2	0.5200

이 결과는 A = 2라는 확률분포에서 marginalize한 것과 같다.

In [5]:

```
P_A2 = TabularCPD('A', 3, [[0, 0, 1]])
P_B = (P_B_I_A * P_A2).marginalize(["A"], inplace=False)
P_C = (P_C_I_B * P_B).marginalize(["B"], inplace=False)
print(P_C)
```

C_0	0.24
C_1	0.24
C_2	0.52

시험 성적과 공부 시간을 알고 있다면 다음처럼 건강 상태를 유추할 수도 있다.

In [6]:

```
print(infer.query(["A"], evidence={"B": 0, "C": 2})["A"])
```

A	phi(A)
A_0	0.2500
A_1	0.5000
A_2	0.2500

B를 알고 있는 경우 A와 C는 서로 독립이다. 즉, 공부시간을 알고 있으면 시험성적과 관계없이 건강상태를 유추할 수 있다.

In [7]:

```
print(infer.query(["A"], evidence={"B": 0})["A"])
```

A	phi(A)
A_0	0.2500
A_1	0.5000
A_2	0.2500

이 추론은 조건부확률  $P(A|B)$ 를 구하는 것과 같다.

$$P(A|B) = P(B|A)P(A)/P(B)$$

$P(B)$ 는 동일하므로 무시할 수 있다.

$$P(A|B) \propto P(B|A)P(A)$$

In [8]:

```
print(P_B_I_A * P_A)
```

A	A_0	A_1	A_2
B_0	0.06	0.12	0.06
B_1	0.03	0.3	0.06
B_2	0.010000000000000002	0.18	0.18

특정한 값에 대한 조건 확률을 구하기 위해 factor로 바꾼 뒤 reduce 메소스를 수행한다.

In [9]:

```
print((P_B_I_A * P_A).to_factor().reduce(["B", 0], inplace=False).normalize(inplace=False))
```

A	phi(A)
A_0	0.2500
A_1	0.5000
A_2	0.2500

## 몬티 홀 문제

베이저안 네트워크를 사용하여 몬티 홀 문제를 풀어보자. 0, 1, 2로 표시된 3개의 문 중에서 자동차(car)가 있는 문을 나타내는 확률변수는 C, 참가자(player)가 고른 문은 P, 진행자(host)가 여는 문을 H라고 하자.

자동차가 어떤 문에 있는가와 참가자가 어떤 문을 고르는지는 모두 같은 확률을 가진다.

In [10]:

```
from pgmpy.factors.discrete import TabularCPD

P_C = TabularCPD('C', 3, [[0.33, 0.33, 0.33]])
print(P_C)
```

C_0	0.33
C_1	0.33
C_2	0.33

In [11]:

```
P_P = TabularCPD('P', 3, [[0.33, 0.33, 0.33]])
print(P_P)
```

```
+-----+-----+
| P_0 | 0.33 |
+-----+-----+
| P_1 | 0.33 |
+-----+-----+
| P_2 | 0.33 |
+-----+-----+
```

하지만 진행자가 여는 문은 자동차의 위치와 참가자의 선택에 따라 달라진다. 진행자는 항상 참가자가 고르지 않은 문 중에서 자동차가 없는 문을 연다.

In [12]:

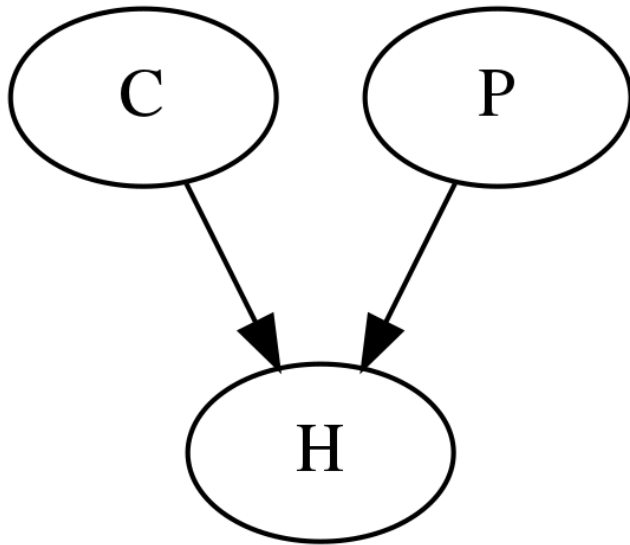
```
P_H_I_CP = TabularCPD('H', 3, [[0, 0, 0, 0, 0.5, 1, 0, 1, 0.5],
                                   [0.5, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0.5],
                                   [0.5, 1, 0, 1, 0.5, 0, 0, 0, 0 ]],
                        evidence=['C', 'P'], evidence_card=[3, 3])
print(P_H_I_CP)
```

```
+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+
| C   | C_0 | C_0 | C_0 | C_1 | C_1 | C_1 | C_2 | C_2 | C_2 |
+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+
| P   | P_0 | P_1 | P_2 | P_0 | P_1 | P_2 | P_0 | P_1 | P_2 |
+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+
| H_0 | 0.0 | 0.0 | 0.0 | 0.0 | 0.5 | 1.0 | 0.0 | 1.0 | 0.5 |
+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+
| H_1 | 0.5 | 0.0 | 1.0 | 0.0 | 0.0 | 0.0 | 1.0 | 0.0 | 0.5 |
+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+
| H_2 | 0.5 | 1.0 | 0.0 | 1.0 | 0.5 | 0.0 | 0.0 | 0.0 | 0.0 |
+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+-----+
```

베이지안 네트워크로 확률모형을 만든다. 진행자의 선택 H는 자동차 위치 C와 참가자 선택 P에 모두 영향을 받는 머리-머리 결합이다.

In [13]:

Out[13]:



변수제거 방법을 사용하여 이 문제를 푼다.

In [14]:

```
from pgmpy.inference import VariableElimination  
  
infer = VariableElimination(model_monty)
```

만약 참가자가 0번 문을 선택하면 진행자는 1번 혹은 2번 문을 연다.

In [15]:

```
posteriors = infer.query(['C', 'H'], evidence={'P': 0})
print(posteriors['H'])
```

H	phi(H)
H_0	0.0000
H_1	0.5000
H_2	0.5000

참가자가 0번 문을 선택하고 진행자가 1번 문을 열면 차가 2번 문에 있을 확률이 0번 문에 있을 확률의 2배이다.

In [16]:

```
posterior_c = infer.query(['C'], evidence={'P': 0, 'H': 1})
print(posterior_c['C'])
```

C	phi(C)
C_0	0.3333
C_1	0.0000
C_2	0.6667

같은 상황에서 진행자가 2번 문을 열면 차가 1번 문에 있을 확률이 0번 문에 있을 확률의 2배이다. 따라서 참가자는 항상 선택을 바꾸는 것이 좋다.

In [17]:

```
posterior_c = infer.query(['C'], evidence={'P': 1, 'H': 2})
print(posterior_c['C'])
```

C	phi(C)
C_0	0.6667
C_1	0.3333
C_2	0.0000

## 신뢰전파

신뢰전파(belief propagation) 방법은 메시지 전달(message passing) 방법이라고도 한다. 여기에서는 선형 체인(linear chain) 형태의 마코프 네트워크를 예로 들어 설명하겠지만 일반적인 형태의 네트워크에서도 성립한다.

$X_1, \dots, X_N$ 의  $N$ 개 확률변수가 선형사슬로 연결된 마코프 네트워크에서 결합확률분포는



$$p(X_1, \dots, X_N) = \frac{1}{Z} \psi(X_1, X_2) \psi(X_2, X_3) \cdots \psi(X_{N-1}, X_N)$$

이다. 사슬 중간에 있는  $X_n$ 의 확률분포를 알아내려면 전체확률의 법칙을 사용하여  $X_n$ 을 제외한 나머지 확률변수들이 가질 수 있는 모든 경우의 확률을 더한다.

$$\begin{aligned} p(X_n) &= \sum_{X_1} \cdots \sum_{X_{n-1}} \sum_{X_{n+1}} \cdots \sum_{X_N} p(X_1, \dots, X_N) \\ &= \frac{1}{Z} \sum_{X_1} \cdots \sum_{X_{n-1}} \sum_{X_{n+1}} \cdots \sum_{X_N} \psi(X_1, X_2) \psi(X_2, X_3) \cdots \psi(X_{N-1}, X_N) \end{aligned}$$

이 수식을 정리하면 다음처럼 쓸 수 있다.

$$\begin{aligned} p(X_n) &= \frac{1}{Z} \\ &\underbrace{\left( \sum_{X_{n-1}} \psi(X_{n-1}, X_n) \left( \sum_{X_{n-2}} \psi(X_{n-2}, X_{n-1}) \cdots \left( \sum_{X_1} \psi(X_1, X_2) \right) \right) \right)}_{\mu_\alpha(X_n)} \\ &\underbrace{\left( \sum_{X_{n+1}} \psi(X_n, X_{n+1}) \left( \sum_{X_{n+2}} \psi(X_{n+1}, X_{n+2}) \cdots \left( \sum_{X_N} \psi(X_{N-1}, X_N) \right) \right) \right)}_{\mu_\beta(X_n)} \\ &= \frac{1}{Z} \mu_\alpha(X_n) \mu_\beta(X_n) \end{aligned}$$

이 식에서  $\mu_\alpha(X_n)$ 와  $\mu_\beta(X_n)$ 를  $X_n$ 에 도달하는 좌측, 우측 메시지(message) 함수라고 한다.

메시지 함수는 재귀적으로 계산할 수 있다.

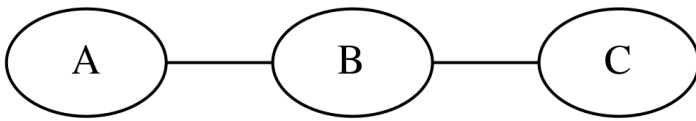
$$\begin{aligned} \mu_\alpha(X_n) &= \sum_{X_{n-1}} \psi(X_{n-1}, X_n) \left( \sum_{X_{n-2}} \psi(X_{n-2}, X_{n-1}) \cdots \left( \sum_{X_1} \psi(X_1, X_2) \right) \right) \\ &= \sum_{X_{n-1}} \psi(X_{n-1}, X_n) \mu_\alpha(X_{n-1}) \\ \mu_\alpha(X_2) &= \sum_{X_1} \psi(X_1, X_2) \end{aligned}$$



건강 상태 및 시험 성적과 관련된 예제를 마코프 네트워크로 변형하여 신뢰전파를 적용해보자.

In [18]:

Out[18]:



pgmpy에서는 BeliefPropagation 클래스를 사용하여 신뢰전파법을 적용할 수 있다. 사용법은 VariableElimination 과 같다.

In [19]:

```
from pgmpy.inference import BeliefPropagation
infer = BeliefPropagation(model)
print(infer.query(["C"])[ "C"])
```

C	phi(C)
C_0	0.2680
C_1	0.3730
C_2	0.3590

In [20]:

```
print(infer.query(["C"], evidence={"A": 2})[ "C"])
```

C	phi(C)
C_0	0.2400
C_1	0.2400
C_2	0.5200

In [21]:

```
print(infer.query(["A"], evidence={"B": 0, "C": 2})["A"])
```

A	phi(A)
A_0	0.2500
A_1	0.5000
A_2	0.2500