4次算法实验全部结束,代码在不断优化,我也收获了许多,代码均托管在https://github.com/Tziheng/2021USTC-Algorithm

- 在每次实验中,可以看见,每个项目都是分成了许多文件来完成,而不是一个xxx.c文件,这样做也是受到'操作系统设计'课程的启发,这样有利于维护,且提高可读性!
- 在lab1实验中,我先是在自己电脑win10跑的,但是time.txt都是0,无法得出具体时间,于是我想到了去vlab上运行(大概我也是最早提出的),但是放入ubuntu gcc之后有段错误,我在自己电脑上又装了WSL,最终发现ubuntu中"..\\input\\input.txt"是运行不起来的,最终改成"../input/input.txt"成功运行,windows你害人不浅。

WSL: win下ubuntu子系统,之后我甚至装了图形界面,用vnc就可以连上,而且速度超快,完爆VM,于是还把VM卸载了

• 在之后实验中,我也不断遇到一些问题,例如总是重复声明,查找资料,学会了extern的使用! 拥有只在.c文件中声明变量,在相应的.h文件中写下extern

```
如在lab4中
str.c文件中
char T[4500];
str.h文件中
extern char T[];
这样避免了重复声明的问题,而且将输入全部存入str.c文件中,也利于维护。
```

完全一样,只能说几乎一模一样!

• 在lab3里也首次开创的使用了局部函数(Johnson重修赋予权重),使得代码更加像伪代码,不能说

```
void __Johnson__(int (*w)(int, int)) {
    g1 = copyg(g);
    int s = g1->VN++;
    g1->V[s].degree = 0;
    for (int i = 0; i < s; ++i)
        addEdge(g1, s, i, 0);
    if (!BellmanFord(g1, s, &weight))
        exit(0);
    for (int i = 0; i < g1->VN; ++i)
        h[i] = d[i];
    int w_(Graph* g, int u, int v) {
        return (*w)(u, v) + h[u] - h[v];
    }
    for (int u = 0; u < g > VN; ++u) {
        Dijkstra(g, u, &w_);
        for (int v = 0; v < g \rightarrow VN; ++v)
            D[u][v] = d[v] + h[v] - h[u];
    }
}
void Johnson(Graph* G, int (*func)(Graph*, int, int)) {
    int w(int u, int v) {
        return (*func)(g, u, v);
    }
    g = G;
    __Johnson__(&w);
}
```

我们将这上面 Jognson 和下面伪代码对比一下,还原度确实很高

```
JOHNSON(G, w)
 1 compute G', where G'. V = G. V \cup \{s\},
            G'. E=G. E \cup \{(s,v): v \in G. V\}, and
            w(s,v)=0 for all v \in G.V
    if BELLMAN-FORD(G', w, s) =  = FALSE
        print"the input graph contains a negative-weight cycle"
 3
    else for each vertex v \in G'. V
 4
               set h(v) to the value of \delta(s,v)
 5
                   computed by the Bellman-Ford algorithm
          for each edge(u,v) \in G'. E
 6
               \hat{w}(u,v) = w(u,v) + h(u) - h(v)
 7
            let D = (d_{uv}) be a new n \times n matrix
 8
            for each vertex u \in G.V
 9
                  run DIJKSTRA(G, \hat{w}, u) to compute \hat{\delta}(u, v) for all v \in G. V
10
                 for each vertex v \in G. V
11
                      d_{uv} = \hat{\delta}(u,v) + h(v) - h(u)
12
```

13

return D