



Práctica cero: Mecánica pulmonar

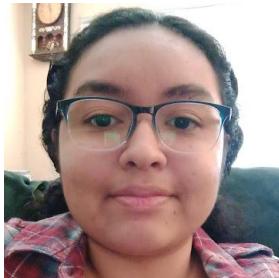
Departamento de Ingeniería Eléctrica y Electrónica, Ingeniería Biomédica

Tecnológico Nacional de México [TecNM - Tijuana], Blvd. Alberto Limón Padilla s/n, C.P. 22454, Tijuana, B.C., México

Table of Contents

Información general.....	1
Datos de la simulación.....	1
Respuesta al escalón.....	2
Respuesta al impulso.....	2
Respuesta a la rampa.....	3
Respuesta a la función sinusoidal.....	3
Funcion: Respuesta a las señales.....	4

Información general



Nombre del alumno: **Tchandra Yahoel Camacho Llanes**

Número de control: **19212376**

Correo institucional: **L19212376@tectijuana.edu.mx**

Asignatura: **Modelado de Sistemas Fisiológicos**

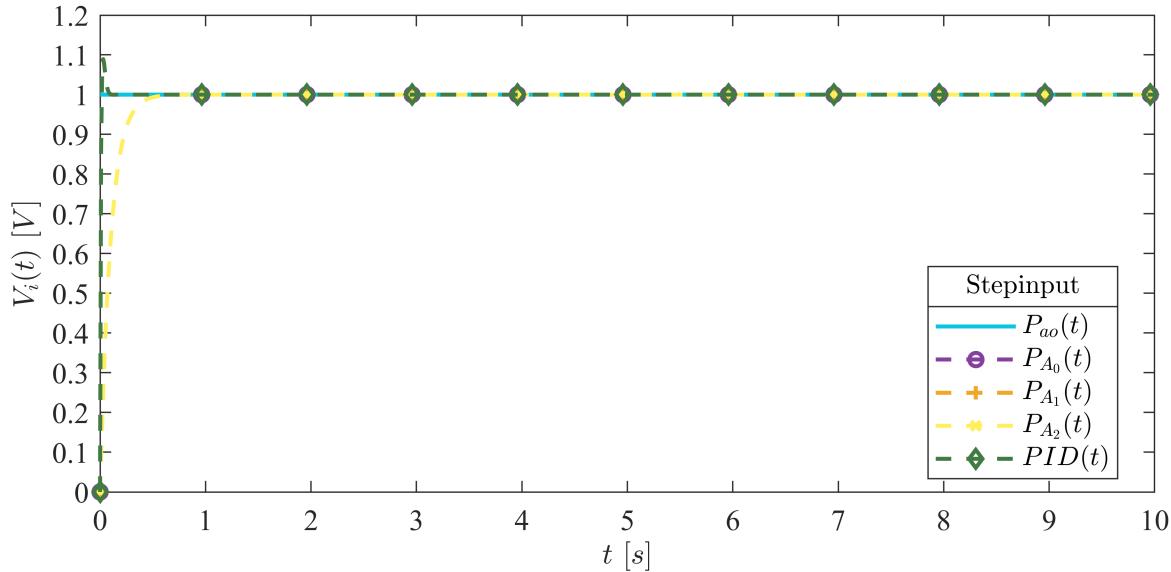
Docente: **Dr. Paul Antonio Valle Trujillo; paul.valle@tectijuana.edu.mx**

Datos de la simulación

```
clc; clear; close all; warning('off','all')
tend = '10';
file = 'Sistema';
open_system(file);
parameter.StopTime = tend;
parameter.Solver = 'ode15s';
parameter.MaxStep = '1E-3';
%set_param('Sistema/Pao(t)', 'VectorFormat', '1-D array');
```

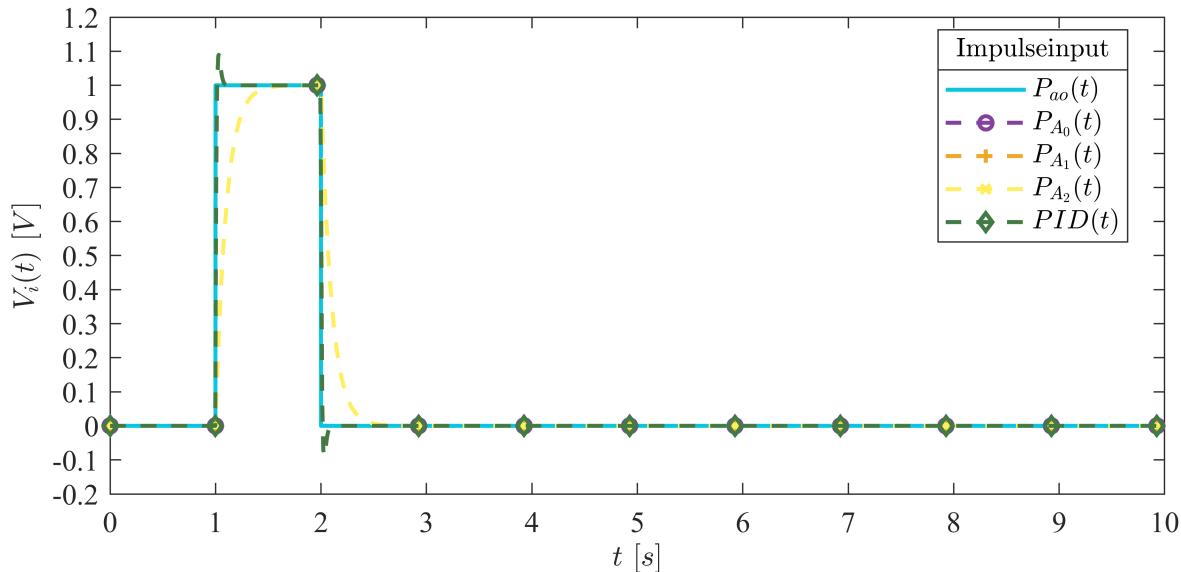
Respuesta al escalón

```
Signal = 'Step';
set_param('Sistema/S1','sw','1');
set_param('Sistema/Pao(t)','sw','1');
x1 = sim(file,parameter);
plotsignals(x1.t,x1.Pao,x1.P0,x1.P1,x1.P2,x1.PID,Signal)
```



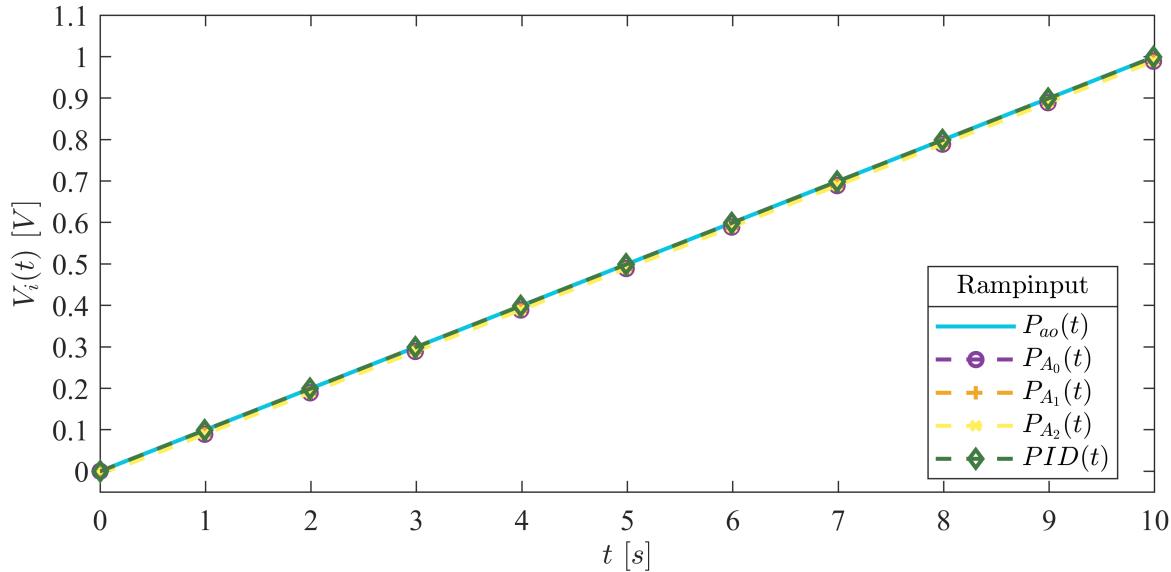
Respuesta al impulso

```
Signal = 'Impulse';
set_param('Sistema/S1','sw','0');
set_param('Sistema/Pao(t)','sw','1');
x2 = sim(file,parameter);
plotsignals(x2.t,x2.Pao,x2.P0,x2.P1,x2.P2,x2.PID,Signal)
```



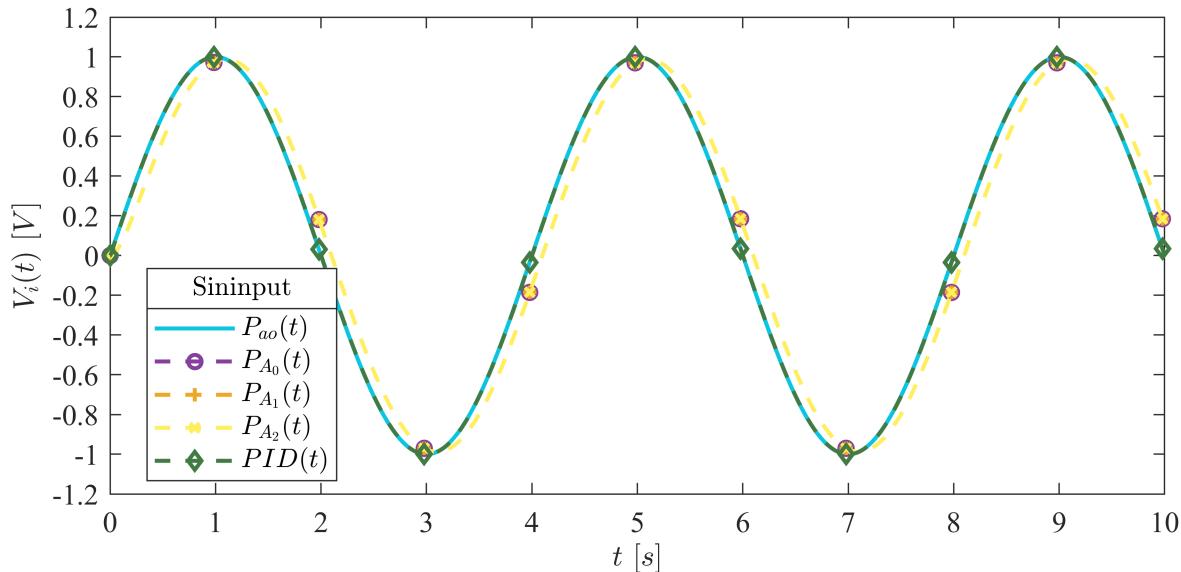
Respuesta a la rampa

```
Signal = 'Ramp';
set_param('Sistema/S2','sw','1');
set_param('Sistema/Pao(t)','sw','0');
x3 = sim(file,parameter);
plotsignals(x3.t,x3.Pao,x3.P0,x3.P1,x3.P2,x3.PID,Signal)
```



Respuesta a la función sinusoidal

```
Signal = 'Sin';
set_param('Sistema/S2','sw','0');
set_param('Sistema/Pao(t)','sw','0');
x4 = sim(file,parameter);
plotsignals(x4.t,x4.Pao,x4.P0,x4.P1,x4.P2,x4.PID,Signal)
```



Funcion: Respuesta a las senales

```
function plotsignals(t, Pao,P0,P1,P2,PID,Signal)
    set(figure(),'Color','w')
    set(gcf,'units','centimeters','position',[1,1,18,8])
    set(gca,'FontName','Times New Roman','FontSize',11)
    hold on; grid off; box on

    powerrangers = [10,196,224;
                    133,64,157;
                    238,167,39;
                    255,239,95;
                    66,122,67]/255;
    colororder(powerrangers)

    plot(t,Pao,'-',t,P0,'--o',t,P1,'-+ ',t,P2,'-x',t,PID,'-d',...
        'LineWidth',1.5,'MarkerSize',5,'MarkerIndices',1:1000:length(t));
    L = legend('$P_{ao}(t)$','$P_{A_0}(t)$','$P_{A_1}(t)$','$P_{A_2}(t)$','$PID(t)$');
    set(L,'Interpreter','Latex','FontSize',10,'location','best','box','on')
    title(L,[Signal,'input'],'FontSize',10)

    xlabel('$t$ $[s]$','Interpreter','Latex','FontSize',11)
    ylabel('$V_i(t)$ $[V]$','Interpreter','Latex','FontSize',11)

    if Signal == "Step"
        xlim([0,10]); xticks(0:1:10)
        ylim([0,1.2]); yticks(0:0.1:1.2)
    elseif Signal == "Impulse"
        xlim([0,10]); xticks(0:1:10)
        ylim([-0.2,1.2]); yticks(-0.2:0.1:1.2)
    elseif Signal == "Ramp"
        xlim([0,10]); xticks(0:1:10)
        ylim([-0.05,1.1]); yticks(0:0.1:1.2)
    elseif Signal == "Sin"
        xlim([0,10]); xticks(0:1:10)
        ylim([-1.2,1.2]); yticks(-1.2:0.2:1.2)
    end

    exportgraphics(gcf,[Signal,'.pdf'],'ContentType','vector')
    %exportgraphics(gcf,[Signal,'.png'],'Resolution',600);
    %print(Signal,'-dsvg','-r600');
    %print(Signal,'-depsc','-r600')

end
```