## Universidad Autónoma Chapingo

## Departamento de Ingeniería Mecánica Agrícola Curso Control Moderno

## 2 de junio de 2025

Caso 1. Considere la ecuación 10-14 del Texto de Ogata (Control Moderno)

$$\dot{\mathbf{x}} = (\mathbf{A} - \mathbf{B}\mathbf{K})\,\mathbf{x} \tag{1}$$

Calculando la Transformada de Laplace a la Ec. (1)

$$s\mathbf{X}(s) - \mathbf{X}(0) = (\mathbf{A} - \mathbf{B}\mathbf{K})\mathbf{X}(s)$$
(2)

Agrupando términos semejantes y haciendo las condiciones iniciales igual a cero.

$$s\mathbf{X}(s) - (\mathbf{A} - \mathbf{B}\mathbf{K})\mathbf{X}(s) = 0 \tag{3}$$

Factorizando el lador izquierdo de la ecuación (3)

$$(s\mathbf{I} - (\mathbf{A} - \mathbf{B}\mathbf{K}))\mathbf{X}(s) = 0 \tag{4}$$

La ecuación anterior se puede escribir como:

$$(s\mathbf{I} - \mathbf{A} + \mathbf{B}\mathbf{K})\mathbf{X}(s) = 0 \tag{5}$$

La ecuación característica es el determinante de la matriz diferencia:

$$\det\left(s\mathbf{I} - \mathbf{A} + \mathbf{B}\mathbf{K}\right) = 0\tag{6}$$

Caso 2. Considere la ecuación 10-59 del texto de Ogata (Control Moderno)

$$\dot{\mathbf{e}} = (\mathbf{A} - \mathbf{K_e} \mathbf{C}) \,\mathbf{e} \tag{7}$$

Calculando la Transformada de Laplace a la Ec. (7)

$$s\mathbf{E}(s) - \mathbf{E}(0) = (\mathbf{A} - \mathbf{K_e}\mathbf{C})\mathbf{E}(s)$$
(8)

Agrupando términos semejantes y haciendo las condiciones iniciales igual a cero.

$$s\mathbf{E}(s) - (\mathbf{A} - \mathbf{K_eC})\mathbf{E}(s) = 0 \tag{9}$$

Factorizando el lador izquierdo de la ecuación (9)

$$(s\mathbf{I} - (\mathbf{A} - \mathbf{K_e}\mathbf{C}))\mathbf{E}(s) = 0$$
(10)

La ecuación anterior se puede escribir como:

$$(s\mathbf{I} - \mathbf{A} + \mathbf{K_e}\mathbf{C})\mathbf{E}(s) = 0 \tag{11}$$

La ecuación característica es el determinante de la matriz diferencia:

$$det (s\mathbf{I} - \mathbf{A} + \mathbf{K_eC})) = 0 (12)$$

Caso 3. La ecuación 10-71 (Texto Control Moderno Ogata)

$$\dot{\tilde{\mathbf{x}}} = (\mathbf{A} - \mathbf{K_e}\mathbf{C} - \mathbf{B}\mathbf{K})\,\tilde{\mathbf{x}} + \mathbf{K_e}y\tag{13}$$

Calculando la Transformada de Laplace a la Ec. (13)

$$s\tilde{\mathbf{X}}(s) = (\mathbf{A} - \mathbf{K_eC} - \mathbf{BK})\,\tilde{\mathbf{X}}(s) + \mathbf{K_e}Y(s)$$
 (14)

$$s\tilde{\mathbf{X}}(s) - (\mathbf{A} - \mathbf{K_eC} - \mathbf{BK})\,\tilde{\mathbf{X}}(s) = \mathbf{K_e}Y(s) \tag{15}$$

$$(s\mathbf{I} - (\mathbf{A} - \mathbf{K_e}\mathbf{C} - \mathbf{B}\mathbf{K}))\,\tilde{\mathbf{X}}(s) = \mathbf{K_e}Y(s)$$
(16)

Y despejando  $\tilde{\mathbf{X}}(s)$ 

$$\tilde{\mathbf{X}}(s) = (s\mathbf{I} - \mathbf{A} + \mathbf{K_e}\mathbf{C} + \mathbf{B}\mathbf{K})^{-1}\mathbf{K_e}Y(s)$$
(17)

Caso 4. Ecuación 10-70 (Texto Control Moderno Ogata)

$$\begin{bmatrix} \dot{\mathbf{x}} \\ \dot{\mathbf{e}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A} - \mathbf{B} \mathbf{K} & \mathbf{B} \mathbf{K} \\ \mathbf{0} & \mathbf{A} - \mathbf{K}_{\mathbf{e}} \mathbf{C} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{x} \\ \mathbf{e} \end{bmatrix}$$
(18)

Aplicando transformadas de Laplace a ambos lados de la ecuación (18) y haciendo las condiciones iniciales igual a cero

$$\begin{bmatrix} s\mathbf{X}(s) - \mathbf{X}(0) \\ s\mathbf{E}(s) - \mathbf{E}(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A} - \mathbf{B}\mathbf{K} & \mathbf{B}\mathbf{K} \\ \mathbf{0} & \mathbf{A} - \mathbf{K}_{\mathbf{e}}\mathbf{C} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{X}(s) \\ \mathbf{E}(s) \end{bmatrix}$$
(19)

Entonces se obtienen las ecuaciones:

$$[s\mathbf{I} - (\mathbf{A} - \mathbf{B}\mathbf{K})]\mathbf{X}(s) = \mathbf{B}\mathbf{K}\mathbf{E}(s)$$
 (20)

$$[sI - (A - K_eC)]E(s) = 0$$
(21)

Lo cual es equivalente a las ecuaciones siguientes:

$$[sI - A + BK]X(s) - BKE(s) = 0$$
(22)

$$[s\mathbf{I} - \mathbf{A} + \mathbf{K_e}\mathbf{C}]\mathbf{E}(s) = \mathbf{0}$$
(23)

Escribiendo las ecuaciones (22) y (23) en forma matricial:

$$\begin{bmatrix} sI - A + BK & -BK \\ 0 & sI - A + K_eC \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X(s) \\ E(s) \end{bmatrix} = 0$$
 (24)

El determinante de la matriz:

$$\begin{bmatrix} sI - A + BK & -BK \\ \mathbf{0} & sI - A + K_{e}C \end{bmatrix}$$
 (25)

Es el correspondiente a la Ecuación 10-70 del texto Control Moderno de Ogata.