

# Relatório Semanal de Atividades

**Semana 36**  
4 a 10 de Setembro de 2017

**Bárbara Almeida**

**Atividades realizadas nesta semana por Bárbara Almeida:**

Atividades	Horas
Pesquisar sobre robôs de outras equipes que competem no Trekking	3.0
reunião da navegação	1.0
Inventario de itens da sede + verificar devolução de itens	2.0
Seguir tutoriais do Gazebo, pesquisar sobre atrito no Gazebo, estudar plugins e conexão do Gazebo com ROS, fazer testes com atrito no Gazebo	20.0
Total:	<b>26.0</b>

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

- Analizar resultados dos testes de atrito no Gazebo
- Testar diferentes formas de mover objetos no gazebo (imprimir força, alterar velocidade ou pid / junta ou link)

**Comentários:**

Depois de ter bastante dificuldade com testes de formas de simulação no barco no fim de semana decidi voltar um pouco atrás e estudar mais o funcionamento do Gazebo. Apreendi a criar modelos parametrizáveis, a mover objetos por meio de plugins (via velocidade, aceleração ou força), a pegar informações do modelo (como velocidade e posição), conectar o plugin com o ROS, salvar os resultados em um arquivo de texto. Usei isso para (apos estudar a forma como o atrito é modelado no Gazebo) fazer testes de atrito que pretendo analisar graficamente na próxima semana.

## Bianca Martins

**Atividades realizadas nesta semana por Bianca Martins:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*

## Bruno Cerqueira

**Atividades realizadas nesta semana por Bruno Cerqueira:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*

## Daniel Leite

Atividades realizadas nesta semana por Daniel Leite:

Atividades	Horas
Manutenção no barco	2.5
Total:	<b>2.5</b>

Atividades a serem realizadas na próxima semana:

*Não preenchido*

Comentários:

*Não preenchido*

## Elisa Bacelar

Atividades realizadas nesta semana por Elisa Bacelar:

Atividades	Horas
Estudo do QtCreator	2.0
Instalação do ROS Qt Creator Plug-in	1.0
Utilização do plug-in no Qt Creator com o pacote do Vision	2.5
Total:	<b>5.5</b>

Atividades a serem realizadas na próxima semana:

*Não preenchido*

Comentários:

*Não preenchido*

## Jonatan Campos

**Atividades realizadas nesta semana por Jonatan Campos:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*

## Josué Henrique

**Atividades realizadas nesta semana por Josué Henrique:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*

## Mariana Meireles

**Atividades realizadas nesta semana por Mariana Meireles:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*



## Pedro Blanc

**Atividades realizadas nesta semana por Pedro Blanc:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*

## Renan Costa

**Atividades realizadas nesta semana por Renan Costa:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*

## Rodrigo César

**Atividades realizadas nesta semana por Rodrigo César:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*

## Thiago Lages

**Atividades realizadas nesta semana por Thiago Lages:**

*Não preenchido*

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

*Não preenchido*

**Comentários:**

*Não preenchido*

## Victor Castro

**Atividades realizadas nesta semana por Victor Castro:**

Atividades	Horas
Otimizado o VSS-SDK-ROS em geral - Redução de 100 Debugando o VSS-Simulator-ROS	8.0
Reunião da Navegação	1.0
Total:	<b>11.0</b>

**Atividades a serem realizadas na próxima semana:**

- Explorar soluções para o VSS-Simulator-ROS

### Comentários:

Nesta semana, rodei a estratégia em C++ desenvolvida no Trainee 2017 no VSS-Simulator-ROS a fim de testá-lo. Pensei que com a solução do grande bug que causava o desaparecimento dos robôs, poderíamos começar a desenvolver uma estratégia sólida. Porém, foram encontrados bugs com as mesmas proporções do anterior. Então, novamente gastarei mais algumas horas tentando resolver na próxima semana, e em caso de fracasso, iniciarei o desenvolvimento de um novo simulador.