CNN - Lista de Exercícios 3

November 9, 2021

1 Modelos convolucionais

- 1- Nas camadas mais profundas de uma rede convolucional, comparando com as camadas iniciais, o que tende a ocorrer com as dimensões nH (altura), nW (largura) e nC (número de camadas) das saídas?
- **2-** Que tipo de camada você pode usar para reduzir (somente) o nC de uma entrada? E qual tipo de camada você usaria para reduzir nH e nW?
- $\bf 3$ Dado um volume de entrada $28\times28\times192$ e 32 filtros 5×5 com same padding, quantas multiplicações serão executadas? Em uma arquitetura onde são aplicados 16 filtros 1×1 antes da convolução com os filtros 5×5 , mantendo o restante das operações e dimensões de entrada e saída, quantas multiplicações serão feitas agora?
- **4-** Qual é a vantagem de utilizar convoluções de 1×1 para reduzir o tamanho do volume de dados de entrada antes de aplicar convoluções de 3×3 e 5×5 nos blocos de inception?
- **5-** Suponha que você irá criar uma rede com 3 camadas convolucionais (CONV), duas camadas de pooling (POOL) e 2 camadas fully connected (FC), em que ordem você colocaria essas camadas na rede?
- **6-** Por que a seguinte afirmação é falsa: "O treinamento de uma rede mais profunda (por exemplo, adicionando camadas extras) permite que a rede ajuste funções mais complexas e, portanto, sempre resulta em menor erro de treinamento."
- 7- Considere um bloco em uma ResNet, expresse a saída desse bloco $a^{[l+2]}$ em termos de $W^{[l+2]}, W^{[l+1]}, b^{[l+1]}, b^{[l+2]}, a^{[l]}$ e a função de ativação g(x).
- **8-** Por que as skip-connections (conexões de salto) melhoram a performance da rede? Considere o forward e back-propagation.

- 9- Suponha um volume de entrada $64\times64\times16$. Quantos parâmetros possui um filtro 1×1 (incluindo o bias)?
- 10- Quais são motivos mais comuns para o uso de implementações de código aberto de ConvNets (o modelo e/ou pesos)?
- 11- Qual sequência de dois filtros você pode utilizar para atingir o mesmo campo efetivo de um filtro 9×9 ? Qual seria a vantagem de fazer essa mudança?
- 12- Na GoogLeNet existe mais de uma camada softmax, como elas melhoram a performance da rede?

Solução

- 1- nH e nW diminuem e nC aumentam.
- **2-** Para reduzir somente o nC, pode-se utilizar uma camada convolucional 1×1 . Já para reduzir o nH e o nW, uma camada de pooling pode ser utilizada.
 - **3-** 120 422 400 e com a convolução $1 \times 1 : 12$ 443 648.
- 4- O número de operações necessárias quando utilizado o módulo inception simples é drasticamente reduzido ao se reduzir a dimensionalidade usando convoluções 1×1 antes das convoluções 3×3 e 5×5 .
 - **5-** Entrada \rightarrow CONV \rightarrow CONV \rightarrow POOL \rightarrow CONV \rightarrow POOL \rightarrow FC \rightarrow FC (ou, alternativamente, duas camadas de CONV antes do POOL final)
- **6-** Teoricamente, o erro da rede deveria diminuir ao adicionar mais camadas, na prática, é muito mais difícil para o algoritmo de otimização treinar uma rede profunda. Isso faz com que o erro aumente na rede com mais camadas. Problemas como vanishing e exploding gradients, por exemplo, se tornam mais comuns.

7-
$$a^{[l+2]} = g(W^{[l+2]}g(W^{[l+1]}a^{[l]} + b^{[l+1]}) + b^{l+2} + a[l])$$

8- As "skip-connections" facilitam que a rede aprenda uma função de identidade entre entrada e saída e ajudam o gradiente a retroceder. Dessa forma, é possível treinar redes mais profundas e evitar problemas de vanishing ou exploding gradients.

9- 17

- 10- Se você estiver usando uma arquitetura NN específica que tenha sido treinada anteriormente, poderá usar seus parâmetros/pesos pré-treinados em vez de inicialização aleatória para resolver seu problema (os modelos pré-treinados podem ter sido treinados em grandes conjuntos de dados, como ImageNet, e a reutilização de seus pesos, principalmente nas camadas iniciais pode economizar muito tempo). Além disso, é uma maneira conveniente de trabalhar e implementar arquiteturas mais complexas baseados em redes convolucionais.
- 11- Dois filtros 5×5 têm o mesmo campo efetivo do filtro 9×9 . Uma vantagem de utilizar mais filtros é introduzir mais não-linearidade (através das funções de ativação) na rede, outra é que são menos parâmetros a serem estimados (50 contra 81).
- 12- Ao "injetar" gradientes adicionais nas camadas intermediárias, a rede garante que as features sendo computadas antes da camada final são relevantes para a classificação da imagem.