

# Redes RBF

## *Radial Basis Function*

Computação Natural

Gisele L. Pappa

# Introdução

- São redes de 3 camadas
- Os neurônios da camada escondida implementam funções de base radial
- Os nós de saída implementam funções lineares
- O treinamento é dividido em 2 estágios:
  - Determina os pesos da camada de entrada para a escondida
  - Determina os pesos da camada escondida para a de saída
- O aprendizado é rápido

# Arquitetura

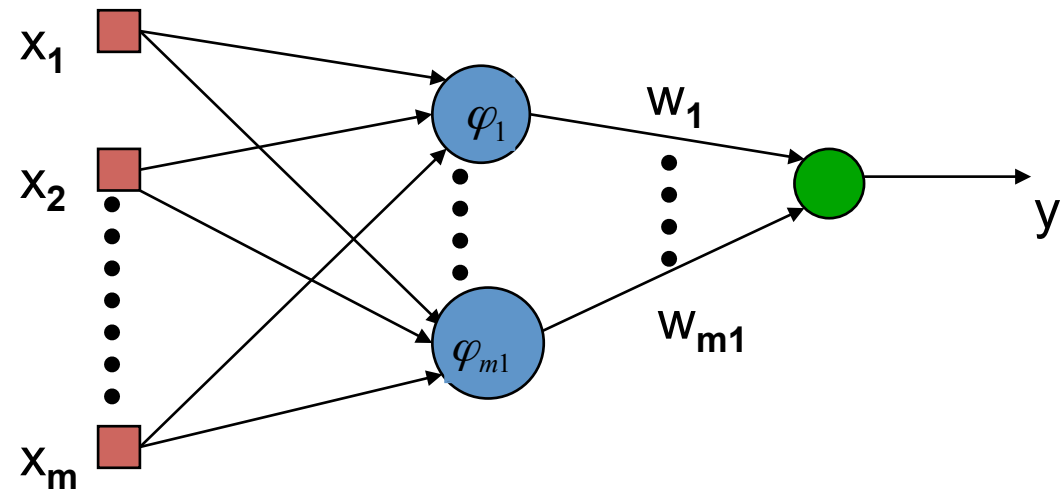
- Camada de entrada

- Camada escondida

- Aplica uma **transformação não linear** do espaço de entrada para o espaço escondido

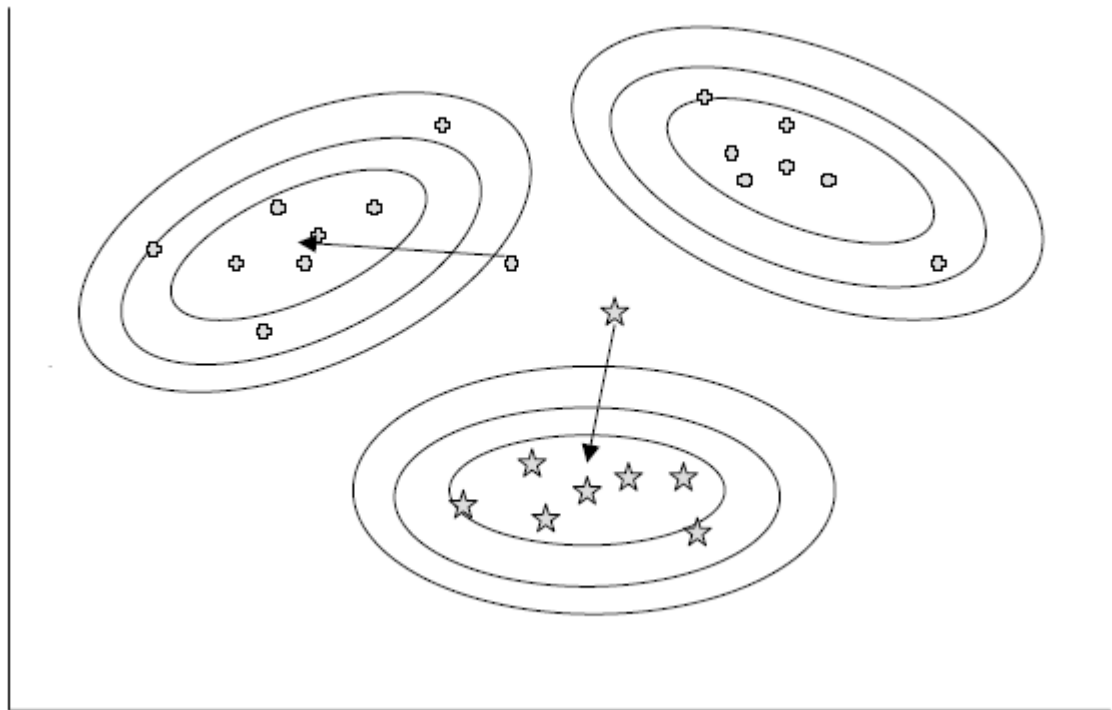
- Camada de saída

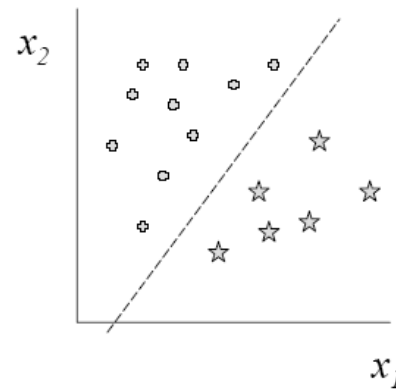
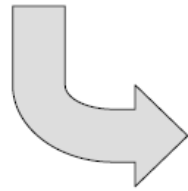
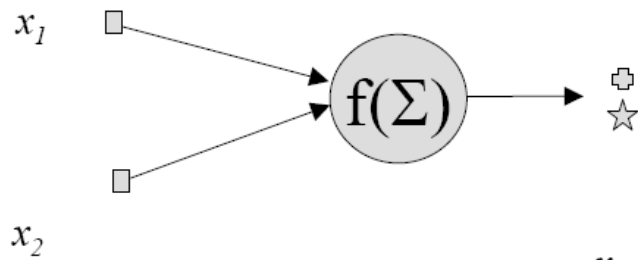
- Aplica uma **transformação linear** do espaço escondido para o espaço de saída



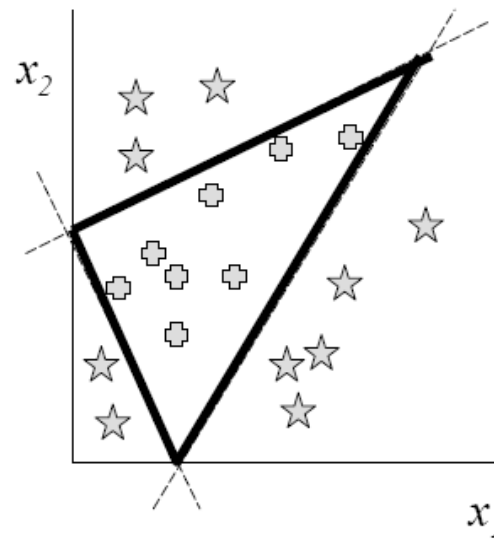
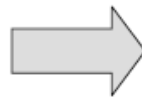
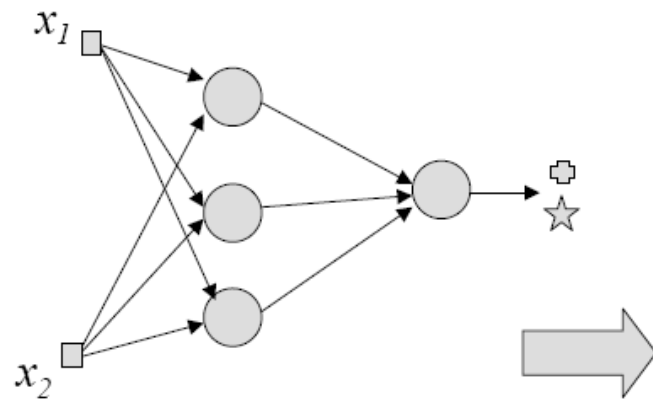
# RBF

- A saída de rede é aproximadamente a combinação linear de funções de base radial
- RBFs capturam o comportamento local das funções





- Perceptron



- Perceptron multi-camdas

# O que é uma RBF ?

- Funções de base radial
  - Radial: Simétrica em torno do centro
  - Funções base
    - Também conhecidas como kernels
    - Conjunto de funções cuja combinação linear pode gerar uma função arbitrária em um dado espaço de funções

# Qual a função de um kernel?

- Digamos que você tenha um problema em que deseja separar 2 classes, mas a borda que você tem que utilizar se confunde
- Você pode encontrar um algoritmo que separe os pontos, mas ele irá demorar para convergir
- Funções de kernel mapeam esses dados em **espaços de maior dimensão**, na esperança de que os dados possam ser mais facilmente separados

# RBFs

- Qual a motivação para utilizar uma função não-linear seguida de uma linear?
  - **Teorema de Cover** sobre a separabilidade de padrões:
    - “Um problema de classificação de padrões complexos moldado não-linearmente em um espaço com muitas dimensões tem maior probabilidade de ser **linearmente separável** que quando moldado em um espaço com poucas dimensões”
  - Quando a camada escondida aplica uma transformação não-linear no espaço de entrada, ela cria um novo espaço tipicamente com **mais** dimensões que o espaço de entrada
- \* Mesmo argumento para trabalhar com SVM



# Tipos de Função RBF

- Multiquadráticas:

$$\phi(r) = (r^2 + \sigma^2)^{1/2} \quad \sigma > 0$$

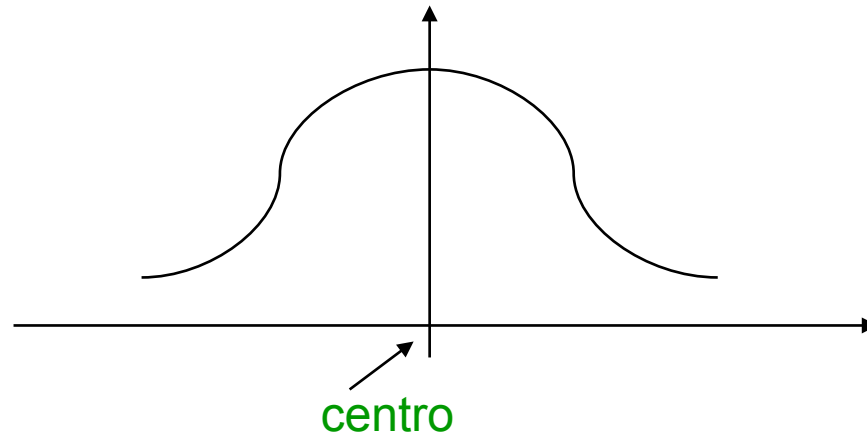
- Multiquadráticas inversas:

$$\phi(r) = \frac{1}{(r^2 + \sigma^2)^{1/2}} \quad \sigma > 0$$

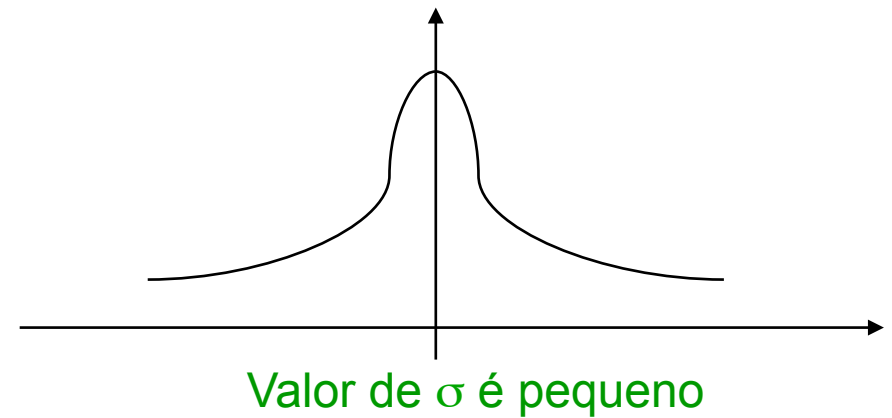
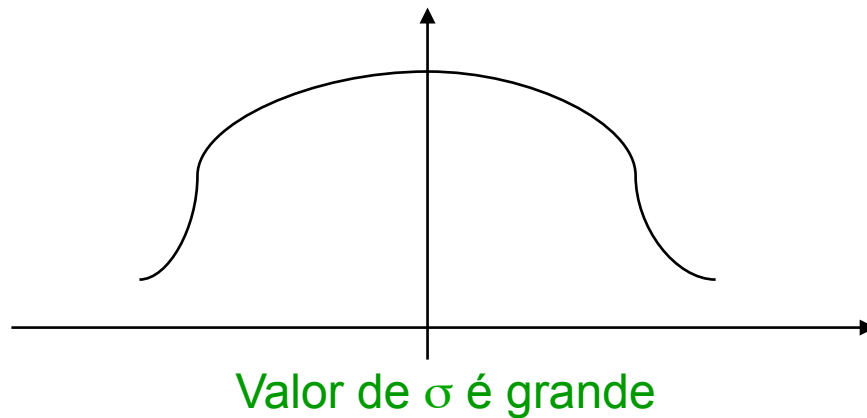
- Gaussianas:

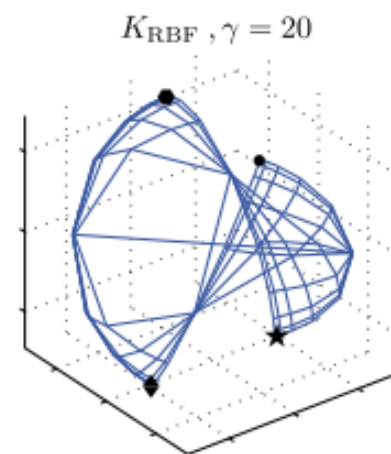
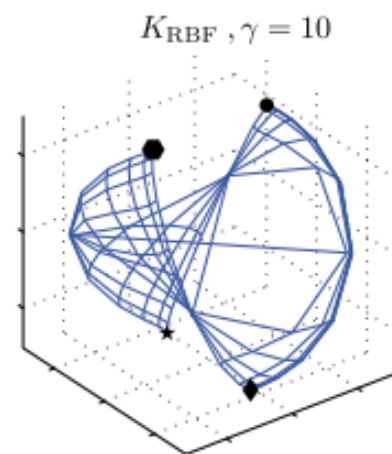
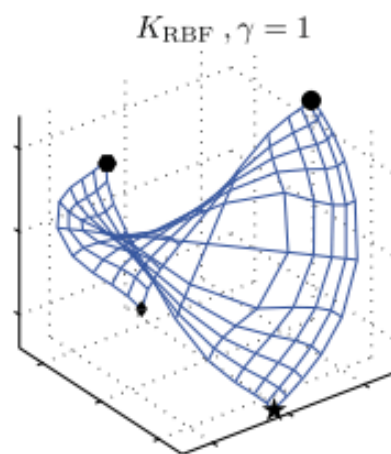
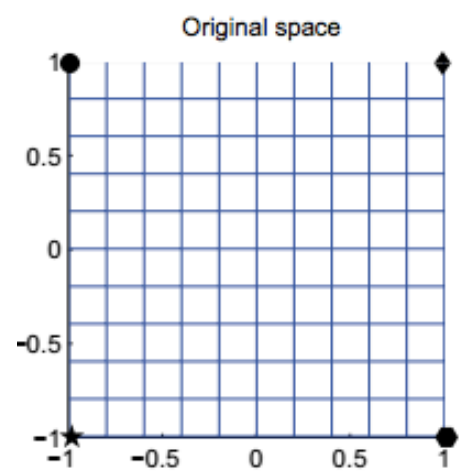
$$\phi(r) = \exp\left(-\frac{r^2}{2\sigma^2}\right) \quad \sigma > 0$$

# Função RBF Gaussiana



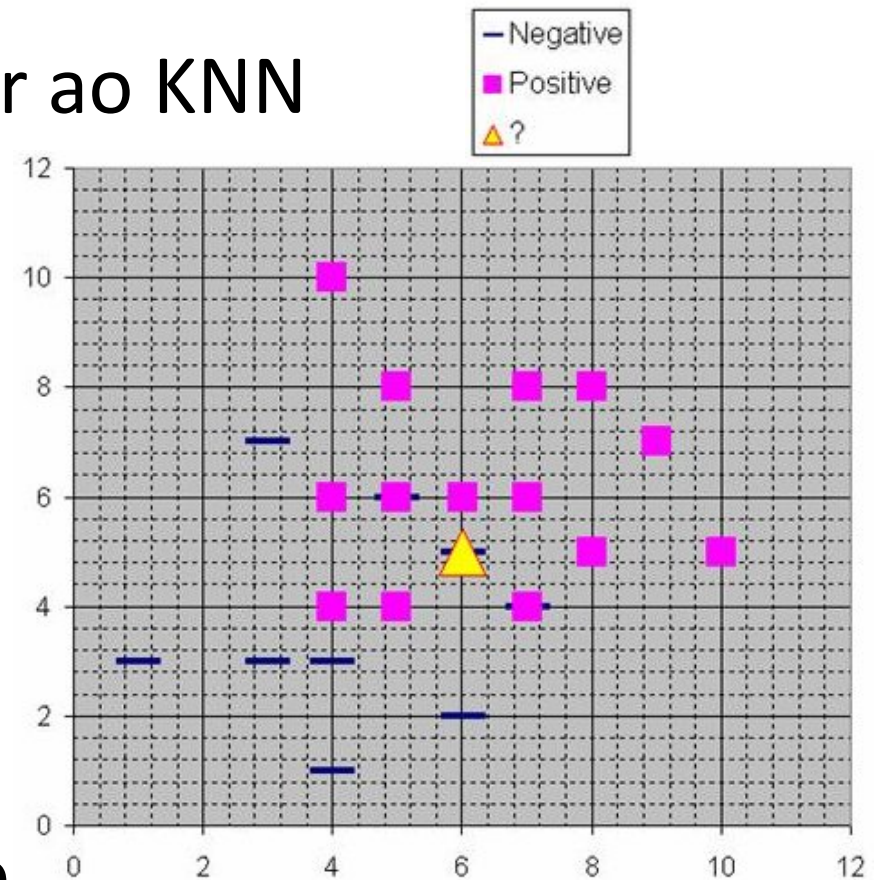
$\sigma$  é a medida do quão “achatada” a curva é  
(dentro de um raio, define a influência de um ponto):





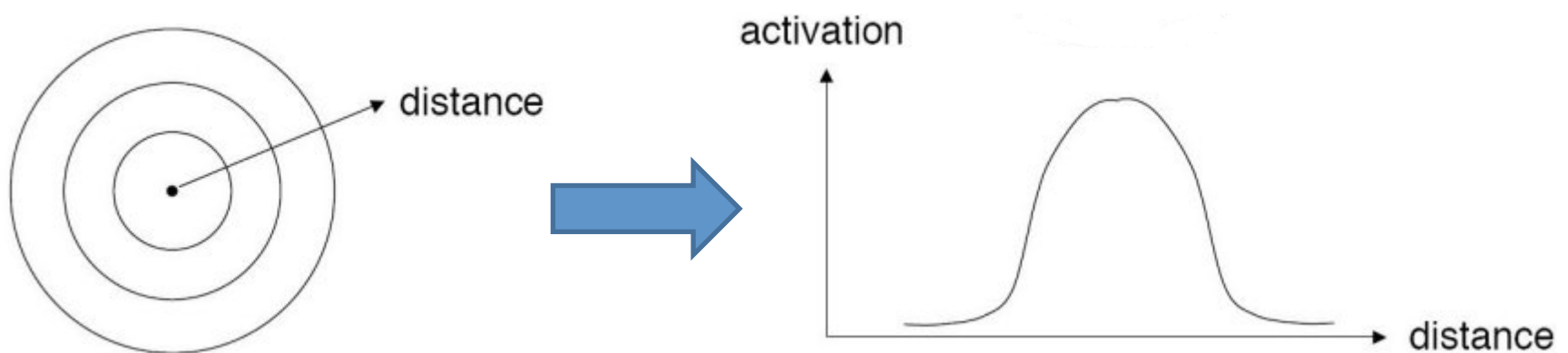
# Como uma Rede RBF funciona?

- Conceitualmente, similar ao KNN
- A rede posiciona 1 ou mais neurônios no espaço n-D descrito pelos n atributos que descrevem o exemplo
- Calcula a distância Euclidiana do ponto sendo avaliado para o centro de cada neurônio

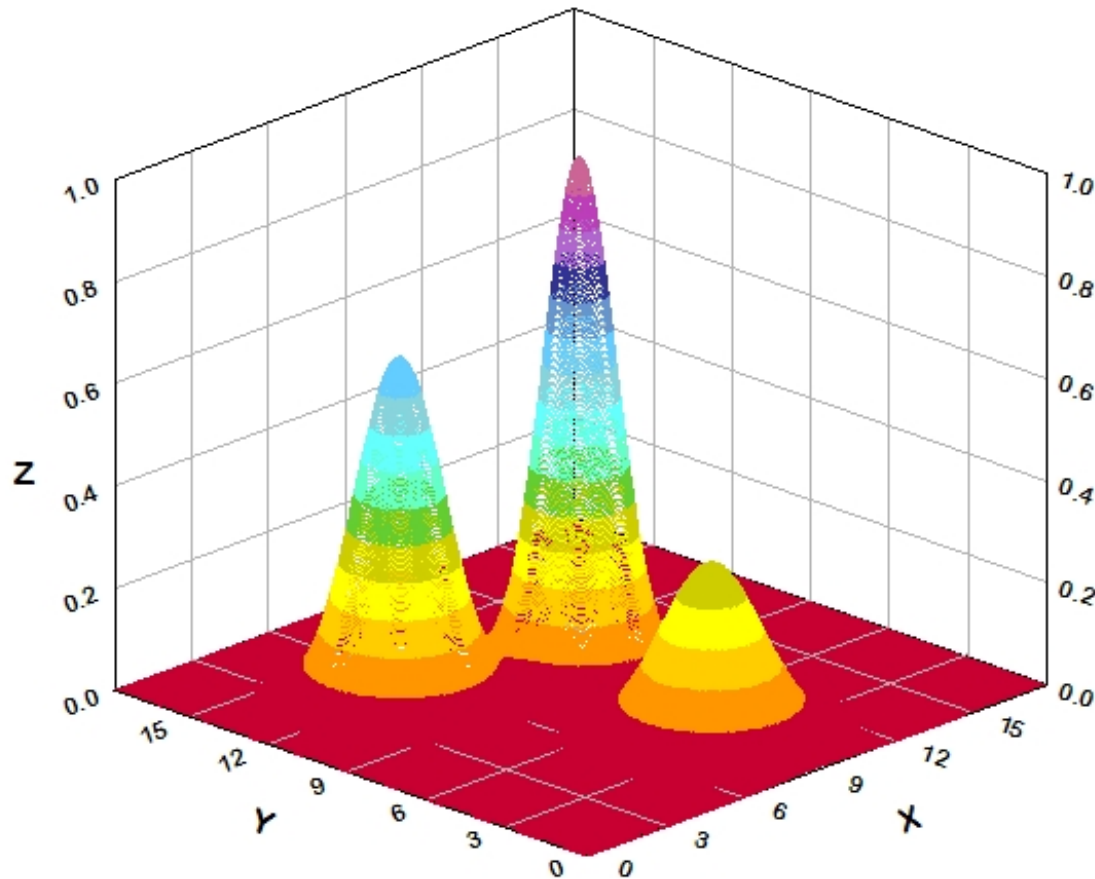


# Como uma Rede RBF funciona?

- Aplica uma função RBF a cada distância ponto-neurônio, para computar o peso (influência) de cada neurônio
  - $\text{Peso}(\text{neurônio}) = \text{RBF}(\text{distância})$
- Quanto mais longe o neurônio está do ponto sendo avaliado, menor seu peso.



# Como uma rede RBF funciona?

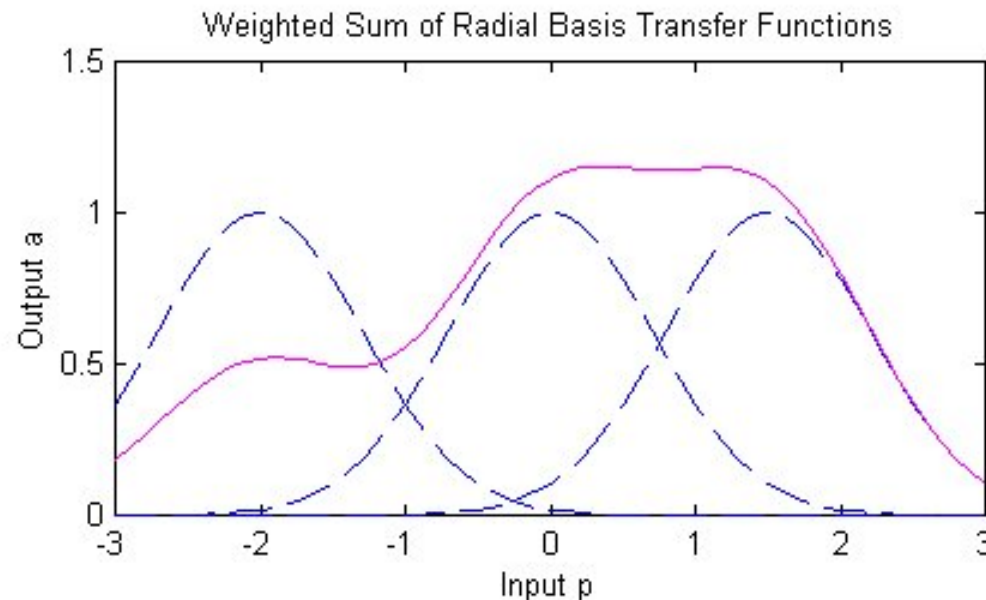


- 3 neurônios em um espaço 2D, determinado pelas variáveis  $x$  e  $y$ .

- $z$  é o valor de saída de função RBF

# Como uma rede RBF funciona?

- O valor predito para um novo ponto é dado pela soma dos valores da função RBF multiplicado pelos pesos encontrados para cada neurônio



# Definição do Problema

- Dado um vetor de entrada de  $D$  dimensões  $\mathbf{x}^p = \{x^p_i: i = 1, \dots, D\}$ , queremos encontrar um vetor de saída correspondente no espaço de  $c$  dimensões,  $\mathbf{t}^p = \{t^p_k: k = 1, \dots, c\}$
- Essas saídas serão geradas por um conjunto de funções  $g_k(\mathbf{x})$ . A ideia é aproximar  $g_k(\mathbf{x})$  com funções  $y_k(\mathbf{x})$  da seguinte forma

$$y_k(\mathbf{x}) = \sum_{j=0}^M w_{kj} \phi_j(\mathbf{x})$$

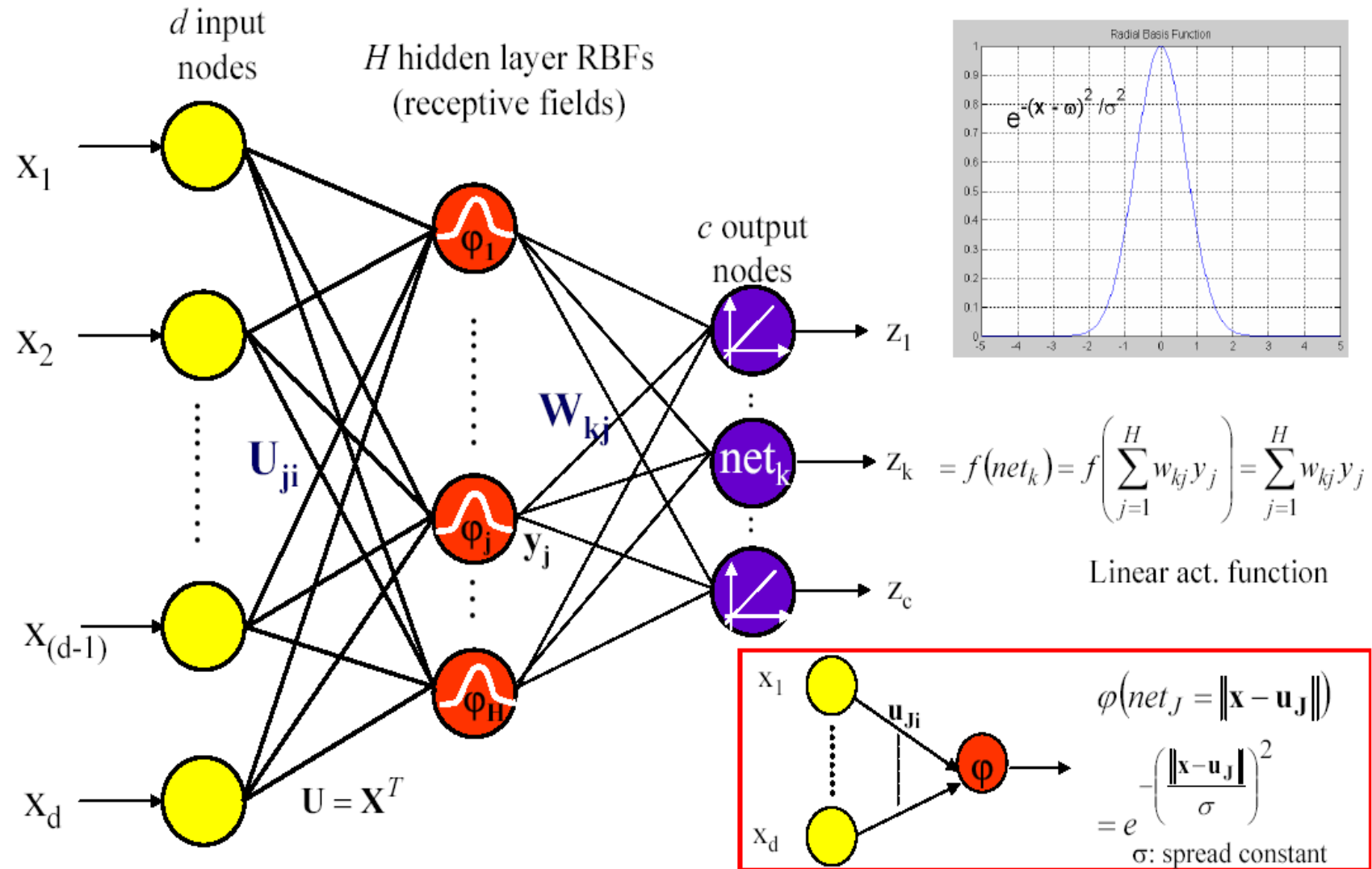
$M$  : número de neurônios na camada escondida



# Definição do Problema

- O problema se transforma em encontrar valores apropriados para:
  - $M$  : número de neurônios na camada escondida
  - $U_{ij}$  : centros (valores dos neurônios da camada escondida)
  - $\sigma_j$ , *spread* da função
  - $W_{kj}$ : pesos da camada escondida para camada de saída

# RBF

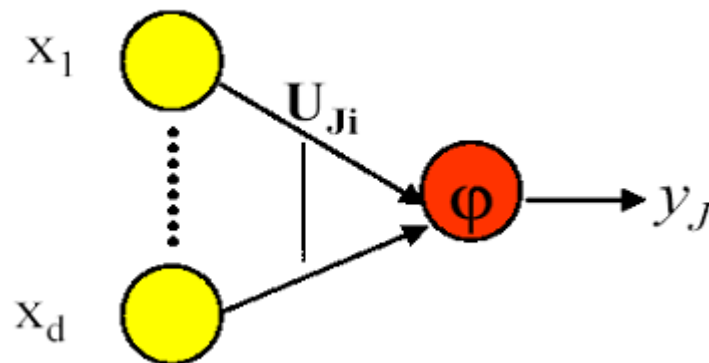


# Neurônios da Camada Escondida

- Utilizam uma função de base radial

$$\phi(\|x - u\|^2)$$

A saída depende da distância da entrada  $x$  e do centro  $u$



$$\phi_j(\|x - u\|^2)$$

$u$  é o centro da função  
 $\sigma$  é o *spread* da função  
\* Ambos são parâmetros

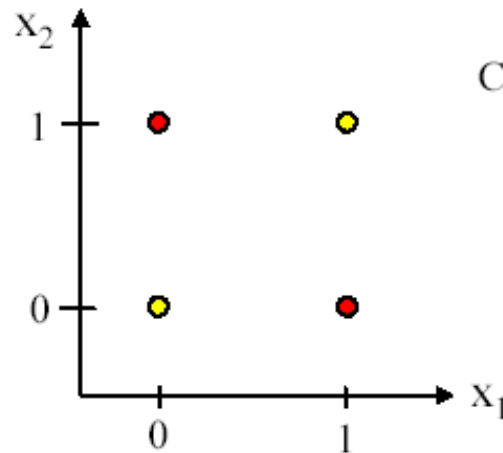
Norma euclidiana

$$= e^{-\left(\frac{\|x - u\|}{\sigma}\right)^2}$$

# Neurônios da Camada Escondida

- Os neurônios da camada escondida são mais sensíveis as entradas de dados próximas ao seu centro. Essa sensibilidade pode ser controlada pelo parâmetro  $\sigma$ .
  - Quanto maior o valor de  $\sigma$ , menor a sensibilidade

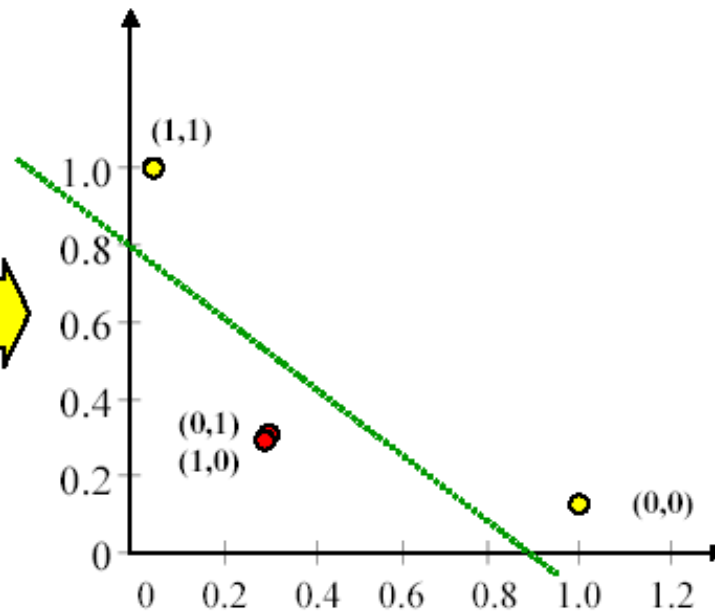
# Exemplo -XOR



Consider the nonlinear functions to map the input vector  $\mathbf{x}$  to the  $\phi_1$ -  $\phi_2$  space

$$\mathbf{x} = [x_1 \ x_2] \quad \begin{aligned} \phi_1(\mathbf{x}) &= e^{-\|\mathbf{x} - \mathbf{u}_1\|^2} \\ \phi_2(\mathbf{x}) &= e^{-\|\mathbf{x} - \mathbf{u}_2\|^2} \end{aligned} \quad \begin{aligned} \mathbf{u}_1 &= [1 \ 1]^T \\ \mathbf{u}_2 &= [0 \ 0]^T \end{aligned}$$

Input $\mathbf{x}$	$\phi_1(\mathbf{x})$	$\phi_2(\mathbf{x})$
(1,1)	1	0.1353
(0,1)	0.3678	0.3678
(1,0)	0.3678	0.3678
(0,0)	0.1353	1



The nonlinear  $\phi$  function transformed a nonlinearly separable problem into a linearly separable one !!!

# Treinamento

- Neurônios da camada de entrada para escondida tem funções bem diferentes dos da camada escondida para de saída
- Em um passo inicial, otimizamos os parâmetros das funções RBF
  - Os centros (protótipos dos dados)
  - Os *spreads*
- Em um segundo passo, deixamos esses parâmetros fixos e treinamos a segunda parte da rede

# Algoritmos de Aprendizado

- Estudaremos 3:
  - Centros aleatórios + método da pseudo-inversa
  - K-means + LMS
  - Descida do gradiente (funciona em uma única fase)

# Algoritmo de Aprendizagem 1

## Fase 1

- Centros são selecionados aleatoriamente entre os dados de treinamento
- *Spreads* são escolhidos por normalização:

$$\sigma = \frac{\text{Distância máxima entre 2 centros}}{\sqrt{\text{número de centros}}} = \frac{d_{\max}}{\sqrt{m_1}}$$



# Treinamento – Fase 2

- Pesos da camada de entrada para escondida já determinados
  - Encontrar pesos para uma rede de uma camada com função linear

$$y_k(\mathbf{x}^p) = \sum_{j=0}^M w_{kj} \phi_j(\mathbf{x}^p) .$$

M - número de neurônios na camada escondida

- A primeira forma de treinamento é utilizar o método da pseudo-inversa

# Treinamento – Fase 2

- **Método da pseudo-inversa.**

- Para um exemplo  $(x_i, d_i)$ , considere a saída da rede como sendo

$$y(x_i) = w_1 \varphi_1(\|x_i - u_1\|) + \dots + w_{m1} \varphi_{m1}(\|x_i - u_{m1}\|)$$

- Gostaríamos que, para cada exemplo,  $y(x_i) = d_i$

$$w_1 \varphi_1(\|x_i - u_1\|) + \dots + w_{m1} \varphi_{m1}(\|x_i - u_{m1}\|) = d_i$$

## Treinamento – Fase 2

- Essa equação pode ser reescrita em forma de matriz

$$[\varphi_1(\|x_i - u_1\|) \dots \varphi_{m1}(\|x_i - u_{m1}\|)] [w_1 \dots w_{m1}]^T = d_i$$

o que resulta em

$$\begin{bmatrix} \varphi_1(\|x_1 - u_1\|) \dots \varphi_{m1}(\|x_1 - u_{m1}\|) \\ \dots \\ \varphi_1(\|x_N - u_1\|) \dots \varphi_{m1}(\|x_N - u_{m1}\|) \end{bmatrix} [w_1 \dots w_{m1}]^T = [d_1 \dots d_N]^T$$

quando consideramos todos os exemplos de treinamento

# Algoritmo de Aprendizagem 1

Reescrevendo

$$\Phi = \begin{bmatrix} \varphi_1(\|x_1 - u_1\|) & \dots & \varphi_{m1}(\|x_1 - u_{m1}\|) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \varphi_1(\|x_N - u_1\|) & \dots & \varphi_{m1}(\|x_N - u_{m1}\|) \end{bmatrix}$$

como

$$\Phi \begin{bmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_{m1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_1 \\ \vdots \\ d_N \end{bmatrix}$$

Seja  $\Phi^+$  a pseudo-inversa da matriz  $\Phi$ , podemos obter os pesos usando:

$$[w_1 \dots w_{m1}]^T = \Phi^+ [d_1 \dots d_N]^T$$

# Algoritmo de Aprendizagem 2

## FASE 1

- Utiliza um algoritmo de agrupamento para encontrar os centros, como o K-means
- Tem a vantagem de fazer com que os centros reflitam a distribuição dos dados
- Calcula os *spreads* por normalização

# Algoritmo de Aprendizagem 2

- Fase 2: LMS (*Least Mean Square*)

$$\mathbf{w}(t+1) = \mathbf{w}(t) + \alpha e_i \mathbf{x} \quad (\text{peso})$$

$$\mathbf{b}(t+1) = \mathbf{b}(t) + \alpha e_i \quad (\text{bias})$$

$\alpha$  é a taxa de aprendizagem

$e_i$  é o erro entre a saída encontrada e a desejada

# Algoritmo de Aprendizado 3

- Aplica o método da descida do gradiente para encontrar simultaneamente o centro, spread e pesos, minimizando o erro quadrático médio

- Atualizações:

$$E = \frac{1}{2} (y(x) - d)^2$$

centros

$$\Delta u_j = -\eta_{u_j} \frac{\partial E}{\partial u_j}$$

*spread*

$$\Delta \sigma_j = -\eta_{\sigma_j} \frac{\partial E}{\partial \sigma_j}$$

pesos

$$\Delta w_{ij} = -\eta_{ij} \frac{\partial E}{\partial w_{ij}}$$

# RBF vs MLP

- RBF tem apenas uma camada escondida
- Na RBF os neurônios da camada escondida tem função diferente dos neurônios de saída
- Na RBF a camada escondida tem função de ativação não linear e a camada de saída linear



# RBF para Reconhecimento de Face

- Problema:
  - Reconhecimento de face de pessoas conhecidas em um ambiente fechado
- Abordagem:
  - Aprender as classes de faces utilizando uma variedade de fotos usando RBF
- Base de dados
  - **100 imagens de 10 pessoas** (em preto e branco, resolução 384 x 287)

# RBF para Reconhecimento de Face



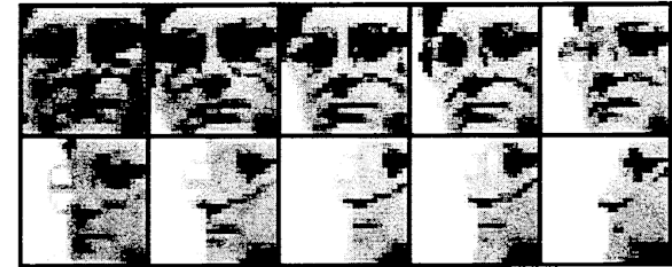
Figure 2: **Shift-varying** data for the 'face on' view of one individual: (a) top left (b) top right (c) normal view (d) bottom left (e) bottom right



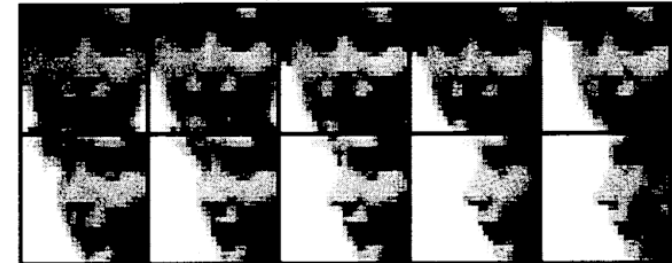
Figure 3: **Scale-varying** data for the 'face on' view of one individual: (a) +25% (uses 111x111 window) (b) +12.5% (107x107) (c) normal view (100x100) (d) -12.5% (94x94) (e) -25% (87x87)

# Pré-processamento

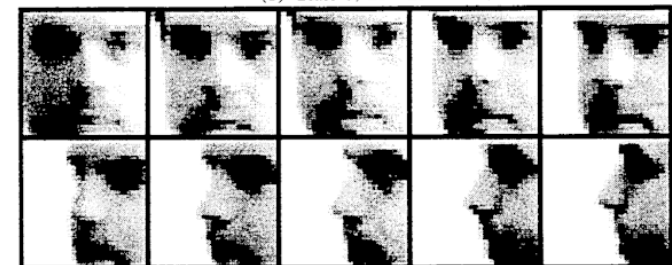
- Imagens são centralizadas
- Amostragem
  - 25x25
- Filtros
  - Diferença de gaussianas
  - Gabor



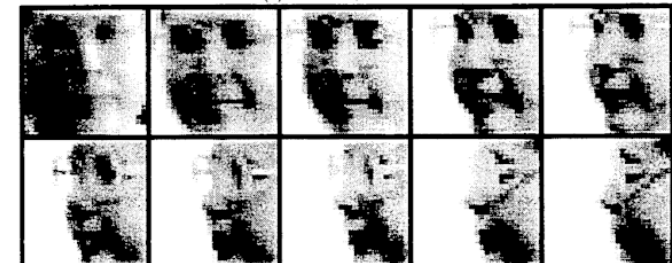
(a) Class 0, 25x25



(b) Class 1, 25x25



(c) Class 2, 25x25



(d) Class 3, 25x25

# Pré-processamento

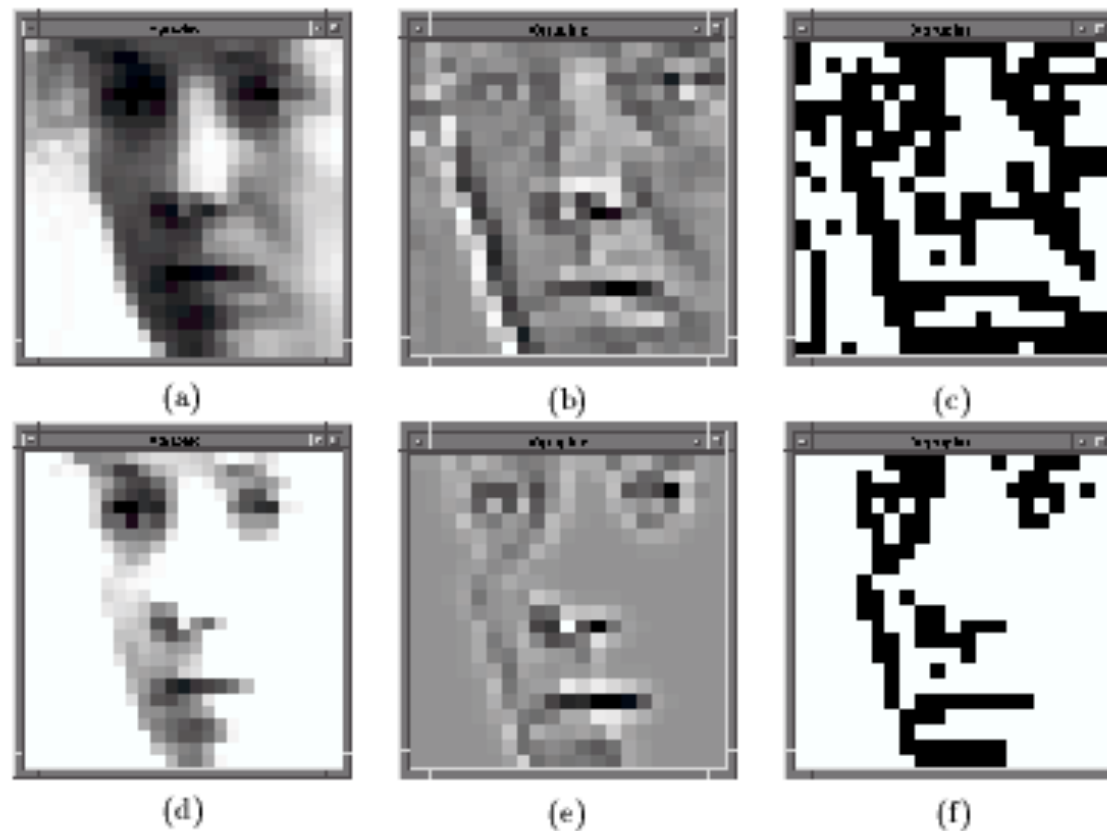


Figure 3: Effect of reducing range of grey-levels on  $25 \times 25$  image (a) full range of grey-levels (b) after non-thresholded DoG (c) after thresholded DoG (d) reduced range of grey-levels (e) after non-thresholded DoG (f) after thresholded DoG

# Abordagem

- RBF é treinada para reconhecer uma pessoa
- Imagens da pessoa em questão são usadas como exemplos positivos e as das outras 9 na base como exemplos negativos

# Arquitetura da rede

- Camada de entrada
  - 25x 25 entradas (representando a imagem após pré-processamento)
- Camada escondida tem  $p+a$  neurônios
  - $p$  recebem apenas evidências para classe positiva
  - $a$  recebem apenas evidências para classe negativa
- Camada de saída tem 2 neurônios
  - Uma para pessoa em questão
  - Outra para as outras 9 pessoas

# Camada Escondida

- Como mencionado, neurônios podem ser:
  - Pró-neurônios: Evidência para pessoa
  - Anti-neurônios : Evidência negativa
- O número de pró-neurônios é igual ao número de exemplos positivos no conjunto de treinamento
- Para cada pró-neurônio, existem 1 ou 2 anti-neurônios.
- A função Gaussiana é utilizada

# Aprendizagem

- Centros
  - De um pró-neurônio: correspondem a um exemplo positivo
  - De um anti-neurônio: o exemplo negativo mais próximo do exemplo positivo utilizado no pró-neurônio, utilizando a distância Euclidiana
- Spread
  - normalizado
- Pesos
  - Determinados utilizando o método da pseudo-inversa



# Resultados

- Uma rede com 6 pró-neurônios e 12 anti-neurônios classificou corretamente 96% dos dados no conjunto de teste.

# Leitura recomendada

- Tese de doutorado
  - Jonathan Howlland, Sussex University  
<http://www.cogs.susx.ac.uk/users/jonh/index.html>