# 沈阳工程学院

## 毕业设计(论文)工作记录表



学 院:自动化学院专 业:机器人工程班 级:机器人 202学生姓名:王令硕学生学号:2020311218指导教师:王令硕

### 工作记录

| 第1周完成情况:  | 指导教师意见         |
|---|----------------|
| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务: |
| 选题并撰写开题报告,并通过文献调研获得的室内移动机器人及其相关技术(如单片机编程、传感器技术、电机控制)。 | ☑是  □基本是  □否   |
|   | 完成质量: ☑好 □较好 □ |
|   | 中 □差           |
|   | 签字:            |
| 第2周完成情况:  | 指导教师意见         |
| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务: |
| 识别现有技术的优势和局限性,为后续的设计和实现提供参考。                          | ☑是  □基本是  □否   |
|   | 完成质量:□好 ☑较好 □  |
|   |                |
|   | 中              |
|   | 签字:            |
| 第3周完成情况:  | 指导教师意见         |
| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务: |
| 查阅相关资料,进行论文总体规划和编制进度表。                                | ☑是  □基本是  □否   |
|   | 完成质量: ☑好 □较好 □ |
|   | 中 □差           |
|   | 签字:            |
| 第4周完成情况:  | 指导教师意见         |

| 工作内容:  | 是否按原 | 定计划进程  | 完成任务: |  |
|--|------|--------|-------|--|
| 设计室内移动机器人的整体架构,包括<br>硬件和软件部分,确定单片机的型号和<br>配置,以及传感器的类型和数量 | ☑是   | □基本是   | □否    |  |
|  | 完成质量 | : ☑好   | □较好   |  |
|  | 中    | □差     |       |  |
|  | 签字:  | 3/1 pt |       |  |

### 工作记录

| 第5周完成情况:                            | 指导教师意见         |
|-------------------------------------|----------------|
| 工作内容:                               | 是否按原定计划进程完成任务: |
| 设计电机驱动方案,确保机器人能够稳<br>  定、准确地移动。<br> | □是       □否    |
|                                     | 完成质量: ☑好 □较好 □ |
|                                     | 中   □差         |
|                                     | 签字:            |
| 第6周完成情况:                            | 指导教师意见         |
| 工作内容:                               | 是否按原定计划进程完成任务: |
| 规划电源管理系统,确保机器人在持续工作时的电力供应。          | ☑是 □基本是 □否     |
|                                     | 完成质量:□好 ☑较好 □  |
|                                     | 中  □差          |
|                                     | 签字:            |
| 第7周完成情况:                            | 指导教师意见         |

| 工作内容:<br>按照系统设计,详细描述硬件搭建的过程,包括单片机的最小系统搭建、传感器的连接和校准、电机的驱动和调试等。 | 是否按原定计划进程完成任务:<br>□是 ☑基本是 □否 |
|---|------------------------------|
|   | 完成质量 <b>: ☑</b> 好 □ □ □ □ □  |
|   | 签字:                          |
| 第8周完成情况:  | 指导教师意见                       |
| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务:               |
| 对搭建好的硬件平台进行初步测试,确保各个部件正常工作。                                   | ☑是  □基本是  □否                 |
|   | 完成质量: ②好 □ 较好 □ 中 □差         |
|   | 签字:                          |

#### 工作记录

| 第9周完成情况:  | 指导教师意见         |
|---|----------------|
| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务: |
| 使用 linux V4L2 框架驱动 Camera 完成图像数据采集,并在 LCD 显示屏上显示图像数据。 | □是        □否   |
| 127.29. Jul 0   |                |
|   | 完成质量:□好 ☑较好 □  |
|   | 中 □差           |
|   | 签字: 分序         |
| 第 10 周完成情况:   | 指导教师意见         |

| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务: |
|---|----------------|
| 嵌入 Linux Uart 通信+蓝牙串口模块,实现向控制端无线传输数据,与嵌入式                       | □是        □否   |
| Linux 端 CAN 通信功能。   |                |
|   | 完成质量: ☑好 □较好 □ |
|   | 中 □差           |
|   | 1 o £          |
|   | 签字:            |
| 第 11 周完成情况:   | 指导教师意见         |
| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务: |
| 从主控上接收机器人端传输来的各类数据,对机器人进行运动控制 通过 ADC 外设采集摇杆的电压数据,进行处理算          | ☑是  □基本是  □否   |
| 大阪未集衙行的电压数据,进行处理异<br>法处理后,再通过 2.4GHZ 无线通信模<br>块,将机器人的运动控制命发送到机器 | 完成质量: ☑好 □较好 □ |
| 人传感器平台上去,还可以在控制显示 机器人端的各类数据指标                                   | 中   □差         |
|   | 签字:            |
| 第 12 周完成情况:   | 指导教师意见         |
| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务: |
| 实现数据采集平台(温湿度数据,和机器<br>人的姿态角度数据),电机正转反转,加速减速,并撰写论文初稿并交由指导教       | ☑是  □基本是  □否   |
| 师审阅。  | 完成质量: ☑好 □较好 □ |
|   |                |
|   | 中              |
|   | 签字:            |
| 工作记录  |                |
| 第 13 周完成情况:   | 指导教师意见         |

| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务:   |
|---|--|
| 撰写论文初稿并交由指导教师审阅。                                  | □是  ☑基本是  □否   |
|   |  |
|   | 完成质量: ☑好 □较好 □   |
|   | 中  □差  |
|   | A 6#-  |
|   | 签字:  |
| 第 14 周完成情况:                                       | 指导教师意见   |
| 工作内容:   | 是否按原定计划进程完成任务:   |
| 撰写论文初稿并交由指导教师审阅。<br>                              | ☑是 □基本是 □否   |
|   |  |
|   | 完成质量: ☑好 □较好 □   |
|   | 中  □差  |
|   | 3/ P   |
|   | 签字:  |
|   |  |
| 第 15 周完成情况:                                       | 指导教师意见   |
| 工作内容:   |  |
|   | 指导教师意见   |
| 工作内容:   | <b>指导教师意见</b><br>是否按原定计划进程完成任务:  |
| 工作内容:   | <b>指导教师意见</b><br>是否按原定计划进程完成任务:  |
| 工作内容:   | <b>指导教师意见</b> 是否按原定计划进程完成任务: □是 ☑基本是 □否  |
| 工作内容:   | 指导教师意见 是否按原定计划进程完成任务: □是 ☑基本是 □否 完成质量: ☑好 □较好 □ 中 □差                               |
| 工作内容:   | 指导教师意见 是否按原定计划进程完成任务: □是 ☑基本是 □否 完成质量: ☑好 □较好 □                                    |
| 工作内容:   | 指导教师意见 是否按原定计划进程完成任务: □是 ☑基本是 □否 完成质量: ☑好 □较好 □ 中 □差                               |
| 工作内容:<br>撰写论文初稿并交由指导教师审阅。<br>第 16 周完成情况:<br>工作内容: | 指导教师意见 是否按原定计划进程完成任务: □是 ☑基本是 □否  完成质量: ☑好 □较好 □ 中 □差  签字:                         |
| 工作内容:<br>撰写论文初稿并交由指导教师审阅。<br>第 16 周完成情况:          | 指导教师意见  是否按原定计划进程完成任务: □是 ☑基本是 □否  完成质量: ☑好 □较好 □ 中 □差  签字:  指导教师意见                |
| 工作内容:<br>撰写论文初稿并交由指导教师审阅。<br>第 16 周完成情况:<br>工作内容: | 指导教师意见  是否按原定计划进程完成任务: □是 ☑基本是 □否  完成质量: ☑好 □较好 □ 中 □差  签字: 指导教师意见  是否按原定计划进程完成任务: |
| 工作内容:<br>撰写论文初稿并交由指导教师审阅。<br>第 16 周完成情况:<br>工作内容: | 指导教师意见  是否按原定计划进程完成任务: □是 ☑基本是 □否  完成质量: ☑好 □较好 □ 中 □差  签字: 指导教师意见  是否按原定计划进程完成任务: |

| 签字: |
|-----|
|     |