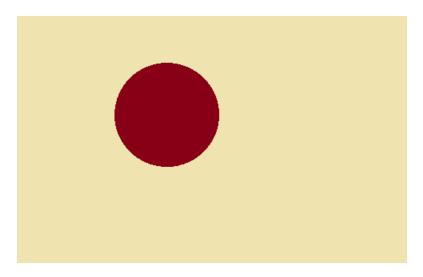
Sprawozdanie PSIwSUM

Komputerowe przetwarzanie obrazów cz.2

Urszula Starowicz – 407177

Zadanie 1 – Analiza obrazu: jeden obiekt

Obraz:

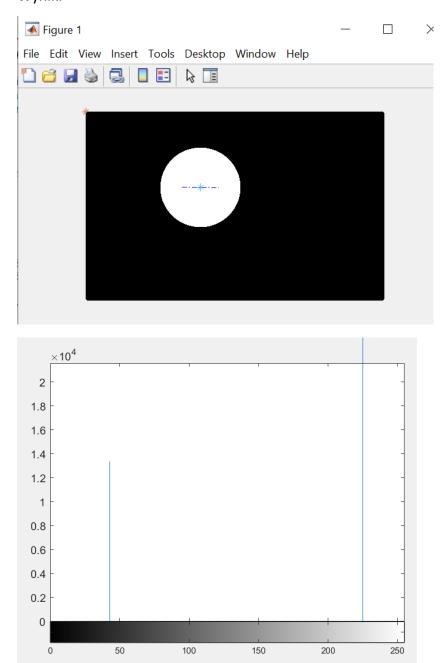


Kod:

```
clc;
                                      for i=1:num
                                          centroids = cat(1, feats.Centroid);
clear all;
close all;
                                          figure(1)
                                          imshow(D)
info = imfinfo('ObrazZ1.png');
                                          hold on
                                          plot(centroids(:,1), centroids(:,2), 'b*')
A = imread('ObrazZ1.png');
                                          hold off
im_size = size(A);
                                      end
A=rgb2gray(A);
                                      hold on
                                      for k = 1:length(feats)
hist = imhist(A);
                                          x=feats(k).Centroid(1,1);
B = medfilt2(A, [8 8]);
                                          y=feats(k).Centroid(1,2);
                                          figure(1)
T = 0.5;
                                          imshow(D)
                                          plot(x,y,'*')
C = im2bw(B,T);
                                          a1 = tan((feats(k).Orientation)*pi/180);
D = not(C);
                                          b1 = y-a1*x;
                                          x1 = x-30;
[num, L] = bwlabel(D);
                                          x2 = x+30;
feats = regionprops(D, 'all');
                                          y1 = a1*x1+b1;
                                          y2 = a1*x2+b1;
figure(1)
                                          plot([x1 x2], [y1 y2], '-.b')
imshow(D)
                                      end
```

figure(2)
imhist(A)

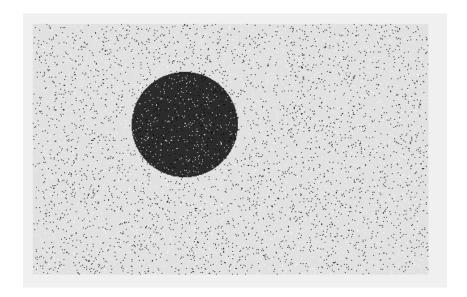
Wynik:



Wnioski:

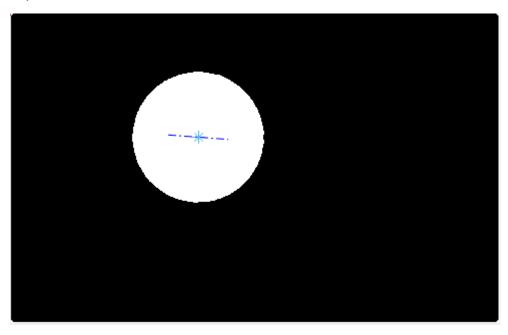
Funkcja regionprops pokazuje różne cechy obrazu, jedną z nich – Orientation – używamy do ustalenia położenia obiektu na obrazie, ale dopiero po zbinaryzowaniu go. To znaczy kąta ustawienia względem osi układu odniesienia ustalonego na krawędziach obrazu.

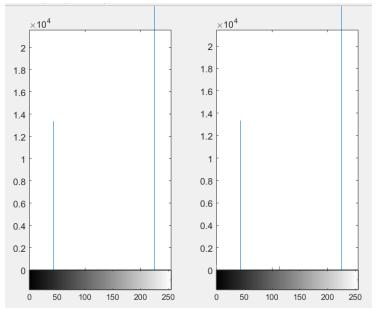
Zadanie 2 – Analiza obrazu: jeden obiekt – obraz zaszumiony szumem salt&pepper Obraz:



imshow(D)

```
Kod:
clc;
                                         hold on
                                         plot(centroids(:,1), centroids(:,2), 'b*')
clear all;
close all;
                                         hold off
                                    end
info = imfinfo('ObrazZ1.png');
                                    hold on
                                    for k = 1:length(feats)
A = imread('ObrazZ1.png');
im_size = size(A);
                                        x=feats(k).Centroid(1,1);
A=rgb2gray(A);
                                        y=feats(k).Centroid(1,2);
                                         figure(1)
hist = imhist(A);
                                         imshow(D)
                                        plot(x,y,'*')
E = imnoise(A, 'salt & pepper');
                                        a1 = tan((feats(k).Orientation)*pi/180);
                                        b1 = y-a1*x;
B = medfilt2(E, [8 8]);
                                        x1 = x-30;
                                        x2 = x+30;
hist2 = imhist(B);
                                        y1 = a1*x1+b1;
                                        y2 = a1*x2+b1;
T = 0.79;
                                        plot([x1 x2], [y1 y2], '-.b')
C = im2bw(B,T);
                                    end
                                    hold off
D = not(C);
                                     figure(2)
[num, L] = bwlabel(D);
                                    subplot(121)
feats = regionprops(D, 'all');
                                     imhist(A)
                                     subplot(122)
for i=1:num
                                     imhist(B)
     centroids = cat(1,
feats.Centroid);
                                     figure(3)
     figure(1)
                                      imshow(E)
```

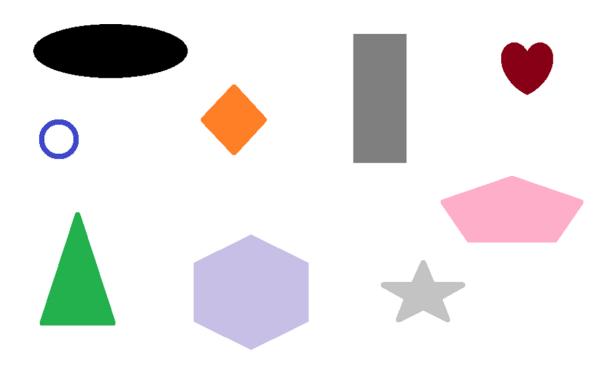




Wnioski:

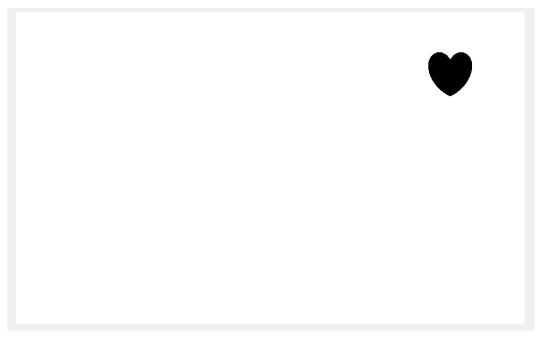
By ustalić położenie obiektu na obrazie oprócz wcześniejszej binaryzacji należy usunąć szumy filtrami, ponieważ będą zakłócały w znalezieniu obiektu na obrazie.

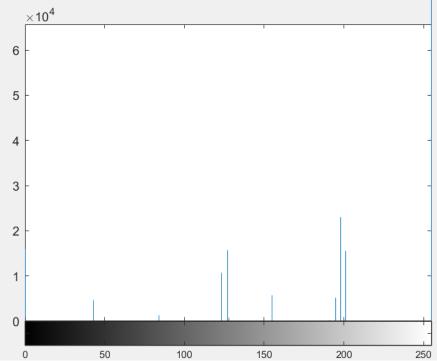
Zadanie 3 – Analiza obrazu: wybierz jeden obiekt spośród 9 obiektów Obraz:



Kod:

```
clc;
                                           feats = regionprops(D, 'all');
clear all;
                                           figure(1)
                                           imhist(B);
close all;
info = imfinfo('ObrazZ3pop.png');
                                           fil=(A>=40) & (A<=45);
A = imread('ObrazZ3pop.png');
                                           T = 0.79;
im_size = size(A);
                                           C = im2bw(fil,T);
A=rgb2gray(A);
                                           D = not(C);
hist = imhist(A);
                                           figure(2)
E = imnoise(A, 'salt & pepper');
                                           imshow(D)
B = medfilt2(E, [8 8]);
                                           [num, L] = bwlabel(D);
```

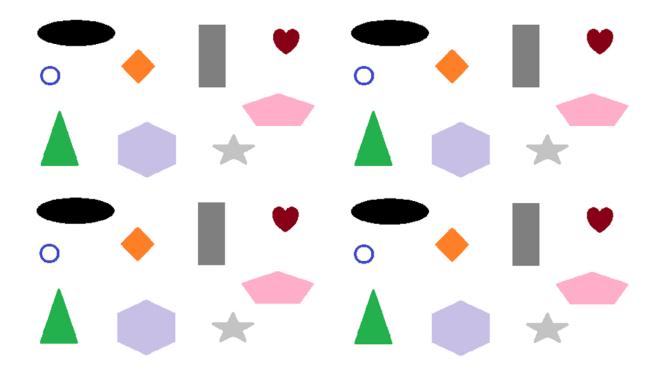




Wnioski:

Dzięki funkcji regionprops odczytujemy właściwości kolejnych obiektów uporządkowanych za pomocą funkcji bwlabel. Odczytałam i ograniczyłam wartości skali szarości tak by pokazać tylko wybrany przeze mnie obiekt.

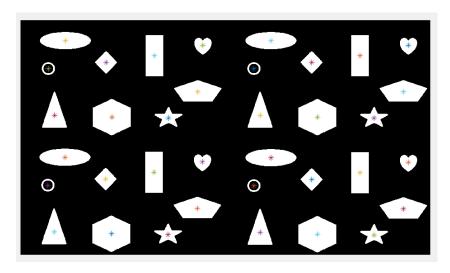
Zadanie 4 – Analiza obrazów: współczynniki kształtu dla 9 analizowanych obiektów Obraz:

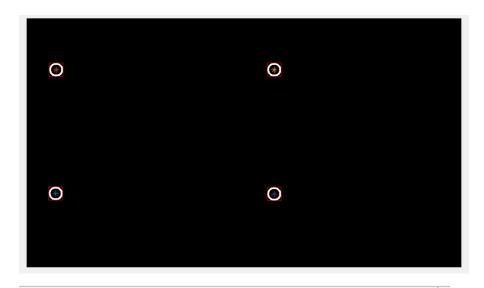


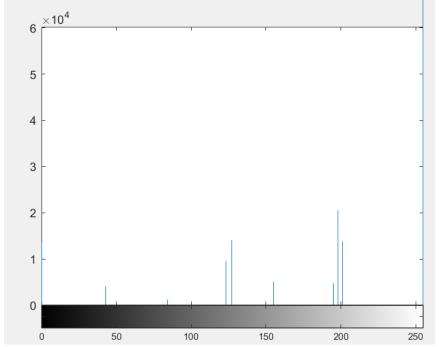
```
close all;
clear all;
clc;
imfinfo('ObrazZ4.png')
A=imread('ObrazZ4.png');
B=rgb2gray(A);
figure(1)
imhist(B)
T = 0.79;
C = im2bw(B,T);
im_bw = not(C);
figure(2)
imshow(im_bw)
hold on
[L,num]=bwlabel(im_bw,4);
feats=regionprops(L,'all');
for i=1:num
    centroids = cat(1, feats.Centroid);
form_factor(i)=cat(1,(4*pi*feats(i).Area)/(feats(i).Perimeter*feats(i).Perimeter));
```

Kod:

```
roundness(i)=cat(1,(4*feats(i).Area)/(pi*feats(i).MajorAxisLength*feats(i).MajorAxisL
ength));
    aspect_ratio(i)=cat(1,feats(i).MajorAxisLength/feats(i).MinorAxisLength);
    solidity(i)=cat(1,feats(i).Area/feats(i).ConvexArea);
    compactness(i)=cat(1,(sqrt(4*(feats(i).Area/pi))/feats(i).MajorAxisLength));
    plot(centroids(:,1), centroids(:,2), 'b*')
end
for k=1:length(feats)
 x=feats(k).Centroid(1,1);
 y=feats(k).Centroid(1,2);
 plot(x,y,'*')
end
hold off
E = bwconncomp(im_bw);
L = labelmatrix(E);
figure(3)
F=find([roundness] <= 0.3);
G = ismember(L, F);
imshow(G)
hold on
for k=1:length(feats)
 if roundness(k) <= 0.3</pre>
 rectangle('Position', feats(k).BoundingBox, 'EdgeColor','red');
 x=feats(k).Centroid(1,1);
 y=feats(k).Centroid(1,2);
 plot(x,y,'*')
 end
end
hold off
```







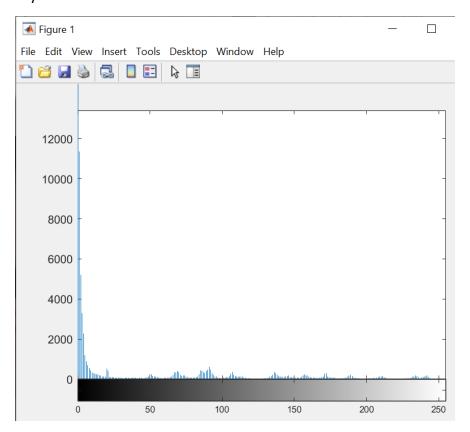
Zadanie 5 – Analiza obrazów: statystyka dla wybranych cech obiektów Przeznaczona cech orientaion

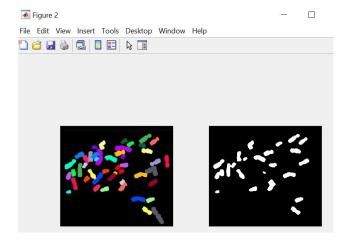
Obraz:



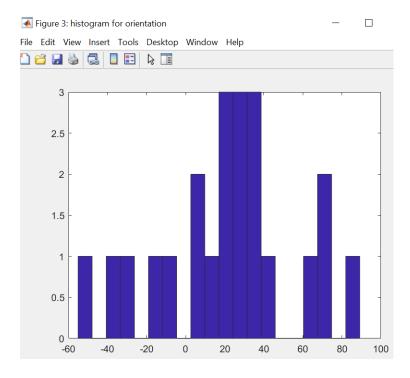
```
Kod:
clc;
imfinfo('rice.png.jpg')
A=imread('rice.png.jpg');
B=rgb2gray(A);
T = 0.5;
D = medfilt2(B, [8 8]);
C = im2bw(D,T);
figure(1)
imhist(B)
figure(2)
subplot(121)
imshow(A)
subplot(122)
imshow(C)
se = strel('disk',15);
background = imopen(A,se);
% I2 = A - background;
% I3 = imadjust(I2);
% im_bw = imbinarize(I3);
% im_bw = bwareaopen(C,50);
figure(4)
imshow(C)
[L,n]=bwlabel(C,4);
feats=regionprops(L,'all');
Array = [feats.Orientation];
%Array = find (Array1 > 0.94);
```

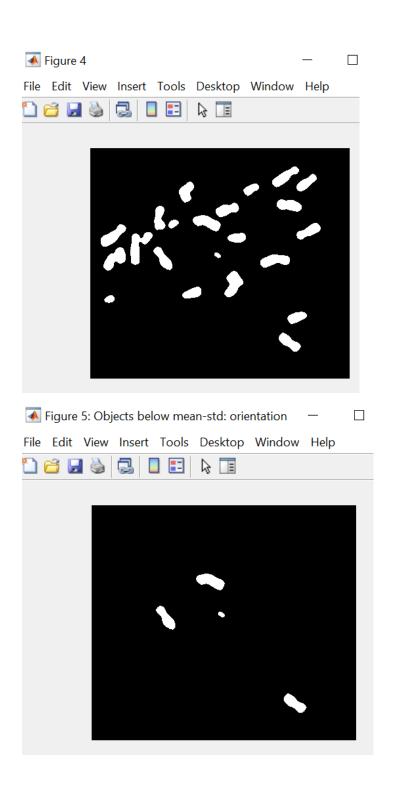
```
Min = min(Array);
Max = max(Array);
Mean = mean(Array);
Std = std(Array);
figure('Name', 'histogram for orientation'), hist(Array, 20);
idx = find(Array< (Mean-Std));</pre>
L2 = ismember(L, idx);
L2 = 1.*L2;
figure('Name', 'Objects below mean-std: orientation'), imshow(L2);
idx = find(Array > (Mean+Std));
L2 = ismember(L, idx);
L2 = 1.*L2;
figure('Name', 'Objects above mean+std: orientation'), imshow(L2);
idx = find((Array < (Mean+Std)) & (Array > (Mean-Std)));
L2 = ismember(L, idx);
L2 = 1.*L2;
figure( 'Name', 'Objects between mean-std and mean+std: orientation'), imshow(L2);
```

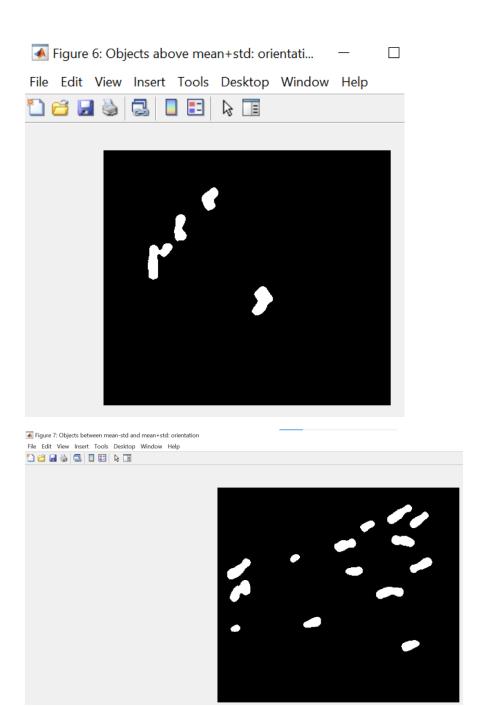




Postanowiłam nie wyznaczać wszystkich obiektów z obrazka (by ukazać więcej należny zmniejszyć treshold), ponieważ w ten sposób lepiej widać wyniki zadania dla cechy orientation.







Zadanie 6 – Analiza obrazów: Momenty inwariantne

```
Kod:
clear all;
close all;
clc;
A=imread('ObrazZ1.png');
B=rgb2gray(A);
oryginal = B;
translacja = imtranslate(oryginal,[15, 25],'OutputView','full');
odbicie = flip(oryginal ,2);
rozmiar = imresize(oryginal,2);
rotacja45 = imrotate(oryginal, 45);
rotacja90 = imrotate(oryginal, 90);
figure(1);
subplot(2,3,1);
imshow(oryginal);
title('Obraz oryginalny');
subplot(2,3,2);
imshow(translacja);
title('Obraz przesuniety');
subplot(2,3,3);
imshow(odbicie);
title('Odbicie lustrzane');
subplot(2,3,4);
imshow(rozmiar);
title('Obraz zmniejszony');
subplot(2,3,5);
imshow(rotacja45);
title('Obraz po rotacji o 45deg');
subplot(2,3,6);
imshow(rotacja90);
title('Obraz po rotacji o 90deg');
phiorgyginal = abs(log(invmom(oryginal)));
phiobrot = abs(log(invmom(translacja)));
phiodbicie = abs(log(invmom(odbicie)));
phirozmiar = abs(log(invmom(rozmiar)));
phirotacja45 = abs(log(invmom(rotacja45)));
phirotacja90 = abs(log(invmom(rotacja90)));
E = medfilt2(A, [8 8]);
T = 0.5;
C = im2bw(E,T);
D = not(C);
figure(2)
imshow(D)
[L,n]=bwlabel(D,4);
feats=regionprops(L,'all');
% Współczynnik Malinowskiej
for i=1:n
 Ob=feats(i).Perimeter;
 S=feats(i).Area;
```

```
WM(1,i)=(0b/(2*((pi*S)^{0.5})))-1;
end
WΜ
% Współczynnik cyrkularności 1 - WC1
for i=1:n
Pole = feats(i).Area;
WC1(1,i) = 2*(sqrt(Pole/pi));
WC1
% Współczynnik cyrkularności 2 - WC2
for i=1:n
Ob = feats(i).Perimeter;
WC2(1,i) = Ob/pi;
end
WC2
% Współczynnik Fereta
for i=1:n
Dh = feats(i).BoundingBox(3);
Dv = feats(i).BoundingBox(4);
WF(1,i) = Dh/Dv;
end
WF
```

