## Manual de Uso: Sistema de Reconocimiento de Muñecos con Raspberry Pi

## 1. ¿Qué es este sistema?

Este sistema utiliza una Raspberry Pi y una cámara para detectar y clasificar tres muñecos específicos:

- Elefante (azul) → "Inquilino conocido"
- Unicornio (amarillo) → "Inquilino conocido"
- Pingüino (negro) → "Desconocido"

El sistema procesa las imágenes en tiempo real y muestra en pantalla el resultado de cada detección.

#### 2. Materiales necesarios

Antes de comenzar, asegúrate de contar con lo siguiente:

- Raspberry Pi 4 con sistema operativo instalado.
- Cámara Raspberry Pi Camera Module 3 correctamente conectada.
- Fuente de alimentación para la Raspberry Pi.
- Monitor y teclado USB para controlar la Raspberry directamente (si no tienes, usa una laptop para controlarla remotamente).
- Cable HDMI para conectar la Raspberry Pi a un monitor, si se usará con pantalla.
- ▼ Tarjeta microSD con el software preinstalado.
- Base estable para la Raspberry y soporte para la cámara.

## 3. Pasos para encender y operar el sistema

### Paso 1: Conectar la Raspberry Pi

- 1. Coloca la Raspberry en su base para que no se mueva durante el uso.
- 2. **Conecta la cámara** al puerto CSI de la Raspberry Pi asegurándote de que el cable está bien insertado.

3. **Conecta la fuente de alimentación** de la Raspberry y espera a que inicie el sistema operativo.

#### 4. Si usas un monitor:

- Conéctalo con un cable HDMI a la Raspberry.
- Conecta un teclado y un mouse USB para controlarla.

# 5. Si usas una laptop para controlarla:

- Usa un cable Ethernet para conectarla directamente a la Raspberry.
- Descarga Advanced IP Scanner en la laptop y ejecútalo para encontrar la dirección IP de la Raspberry.
- Abre RealVNC Viewer, escribe la IP y conéctate (usuario: pi, contraseña: raspberry si no se ha cambiado).

# Paso 2: Abrir el programa de detección

- 1. Una vez dentro de la Raspberry Pi, abre la terminal.
- 2. Ejecuta el programa con: python3 reconocimiento.py
- 3. La cámara se activará y comenzará a analizar los muñecos en tiempo real.

### Paso 3: Condiciones para una buena detección

Para mejorar la precisión del sistema, sigue estas recomendaciones:

- Iluminación adecuada → La luz debe ser uniforme y sin sombras sobre los muñecos. Se recomienda una lámpara o la linterna del celular detrás de la cámara.
- Fondo neutro → Coloca una hoja blanca detrás de los muñecos para que el sistema los detecte mejor
- Evita obstrucciones → Asegúrate de que no haya otros objetos en el campo de visión de la cámara.

## Paso 4: Interpretación de los resultados

Cuando la cámara detecte un muñeco, mostrará en pantalla un mensaje:

▼ "Elefante detectado – Inquilino conocido" (Si el objeto es azul)

"Unicornio detectado – Inquilino conocido" (Si el objeto es amarillo)

**X "Pingüino detectado – Desconocido"** (Si el objeto es negro)

Además, el programa registrará estos datos en un archivo de texto dentro de la Raspberry Pi.

# Paso 5: Apagar el sistema correctamente

Para evitar dañar la Raspberry Pi, nunca la desconectes directamente de la corriente. Usa este comando en la terminal para apagarla de manera segura:

sudo shutdown -h now

Una vez que la Raspberry se apague por completo, puedes desconectar la fuente de alimentación.

### 4. Solución de problemas

Si algo no funciona como debería, revisa lo siguiente:

Problema	Posible solución
El sistema no enciende	Verifica que la Raspberry está bien conectada a la corriente.
No veo la imagen de la cámara	Asegúrate de que la cámara está bien conectada y escribe raspistill -o test.jpg en la terminal para probarla.

No detecta los muñecos correctamente

Asegúrate de que la iluminación es adecuada y que la cámara apunta a un fondo claro.

El programa no abre

Revisa que estás en la carpeta correcta y que el archivo reconocimiento.py existe. Usa ls en la terminal para ver los archivos disponibles.