CURSO DE PROGRAMACIÓN COMPETITIVA URJC - 2023

Sesión 3 (3ª Semana)

Organizadores:

- Isaac Lozano (<u>isaac.lozano@urjc.es</u>)
- Raúl Martín(<u>raul.martin@urjc.es</u>)
- Sergio Salazar (<u>s.salazarc.2018@alumnos.urjc.es</u>)
- Francisco Tórtola (f.tortola.2018@alumnos.urjc.es)
- Cristian Pérez(<u>c.perezc.2018@alumnos.urjc.es</u>)
- Xuqiang Liu(x.liu1.2020@alumnos.urjc.es)
- Alicia Pina(a.pinaz.2020@alumnos.urjc.es)
- Sara García(<u>s.garciarod.2020@alumnos.urjc.es</u>)
- Raúl <u>Fauste(r.fauste.2020@alumnos.urjc.es)</u>



Siguiente clase ONLINE

Contest Entrenamiento AdaByron 2023

This contest is curre	ntly active.	
CID	c16	
Short name	ENTRENAMIENTO_ADABYRON	
Name	Entrenamiento AdaByron 2023	
Activate time	2023-03-02 10:20:00 Europe/Amsterdam 🗸	
Start time	2023-03-10 17:30:00 Europe/Amsterdam	
Scoreboard freeze	2023-03-10 18:30:00 Europe/Amsterdam	
End time	2023-03-10 19:00:00 Europe/Amsterdam	
Scoreboard unfreeze	2023-03-10 19:00:00 Europe/Amsterdam	
Deactivate time	2023-03-10 23:59:59 Europe/Amsterdam	
Process balloons	No	
Process medals	Yes	
Medals	3 different types of medals (Show/Hide details)	<

Mínimo 1 envío correcto para verificar la asistencia

Contenidos

- Algoritmos de Ordenamiento
 - Bubble Sort
 - Selection sort
 - Quick Sort
 - Merge Sort
 - Otros algoritmos
- Búsqueda binaria
- Algoritmos Voraces

Divide y vencerás



Algunos problemas requieren tener ordenados una serie de elementos para dar una respuesta

- Algoritmos de ordenación
- Estructuras de datos ordenadas

... es importante su eficiencia

- BubbleSort y SelectionSort
 - Complejidad: O(n²) (ineficientes)
 - No se incluyen en las bibliotecas estándar
 - Se implementan como ejercicio de aprendizaje

- Bubble Sort
 - Se itera desde 0 hasta N (i)
 - Se itera desde i+1 hasta N (j)
 - Si Arr(i) > Arr(j) Intercambiamos Arr(i) y Arr(j)

Bubble Sort (pseudocódigo)

```
fun bubblesort(arr):
    for i in (0...arr.len):
        for j in (i+1...arr.len):
            if arr[i] > arr[j]: swap(arr[i], arr[j])
```

4 0 2 1 3 7 9 5

4	0	2	1	3	7	9	5	
---	---	---	---	---	---	---	---	--

$$i = 0$$

$$j = 1$$

0	4	2	1	3	7	9	5
---	---	---	---	---	---	---	---

$$i = 0$$

$$j = 2$$

0	4	2	1	3	7	9	5
---	---	---	---	---	---	---	---

$$i = 0$$

$$j = 3$$



4 iteraciones más tarde...

$$i = 1$$

$$j = 2$$

$$i = 1$$

$$j = 3$$

0 1 4 2 3 7 9 5
$$i = 1$$
 $j = 4$

$$i = 1$$
$$j = 4$$



$$i = 1$$

$$j = 5$$



$$i = 1$$
$$j = 6$$

$$i = 1$$

$$j = 7$$



30 iteraciones más tarde...

0	1	2	3	4	5	7	9

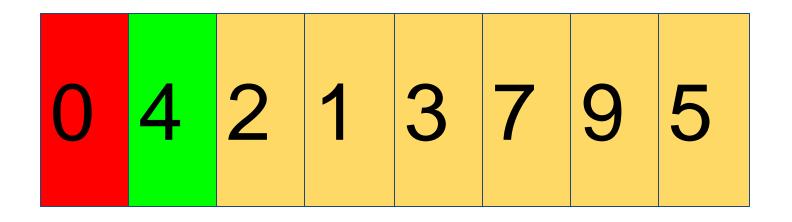
- Selection Sort
 - Se itera desde 0 hasta N (i)
 - Se declara una variable min=Arr(i), k=i
 - Se itera desde i+1 hasta N (j)
 - Si Arr(j) < min, min = Arr(j), k=j
 - Se intercambia la posición Arr(i) con Arr(k)

Selection Sort (pseudocódigo)

4 0 2 1 3 7 9 5



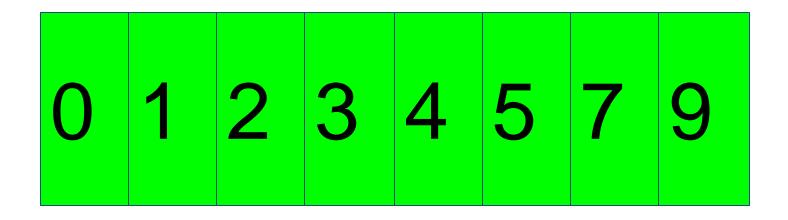
6 iteraciones más tarde...



Intercambiamos



42 iteraciones más tarde...



Divide Y Vencerás

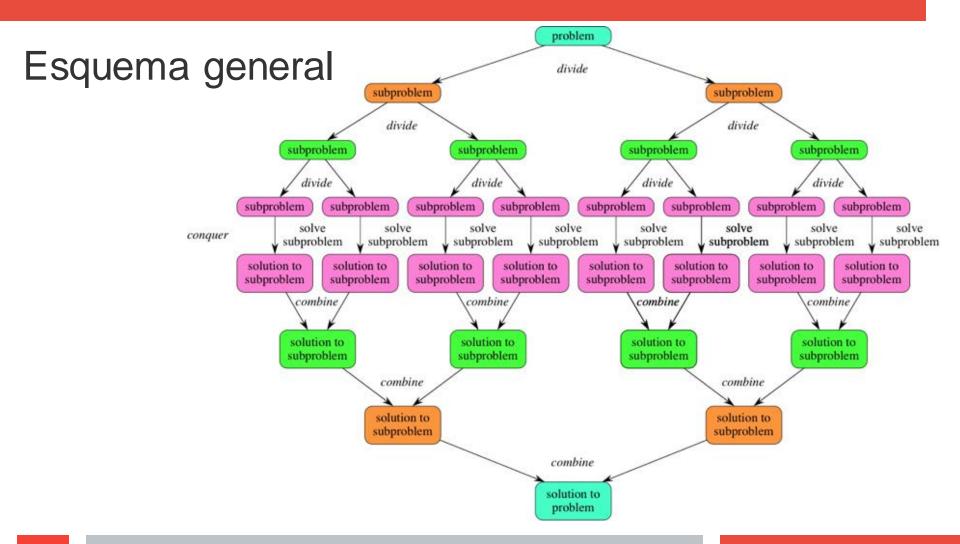
- Quicksort
- Mergesort
- Búsqueda binaria

Los tres son ejemplos de esta aproximación...

Divide Y Vencerás

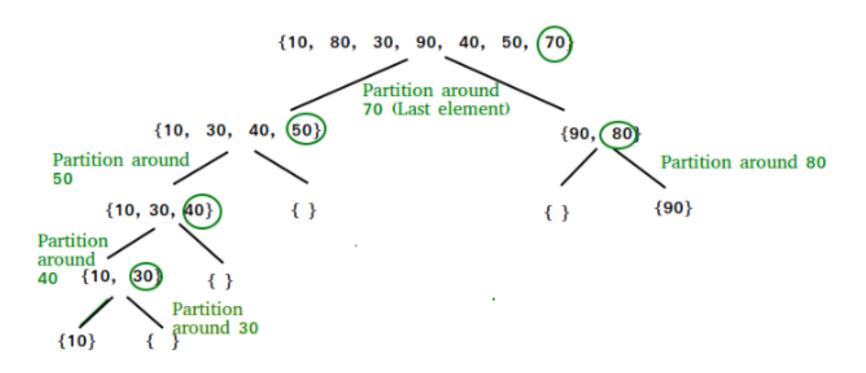
- La idea intuitiva es la separación del problema en problemas más pequeños.
- Así, la solución global está compuesta de la combinación de subsoluciones.

Divide Y Vencerás



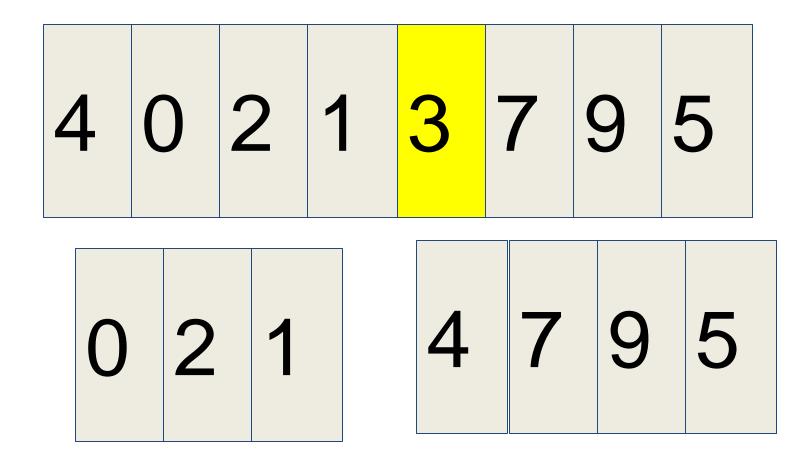
- Quicksort / Mergesort
 - Complejidad: O(nLog(n))
 - Ya están implementadas en las bibliotecas básicas ¡No hay que programarlos!

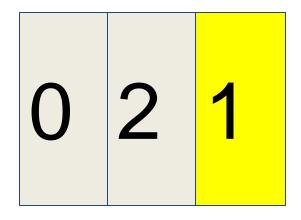
- Quicksort (idea básica)
 - Se toma un pivote "al azar" del array (un elemento cualquiera del array)
 - Dos arrays mantienen los elementos menores y mayores al pivote
 - Recursivamente se tratan estos dos arrays por separado y se concatena su resultado
 - Se repite el proceso hasta que quede 1

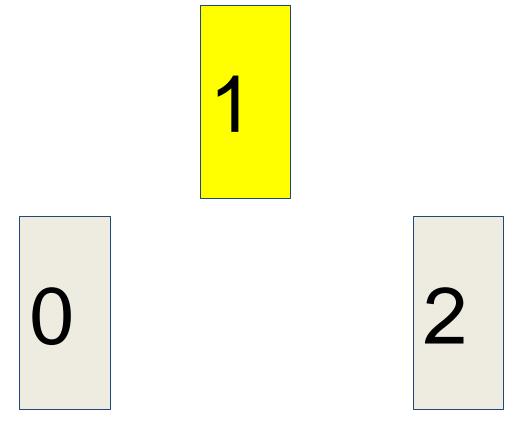


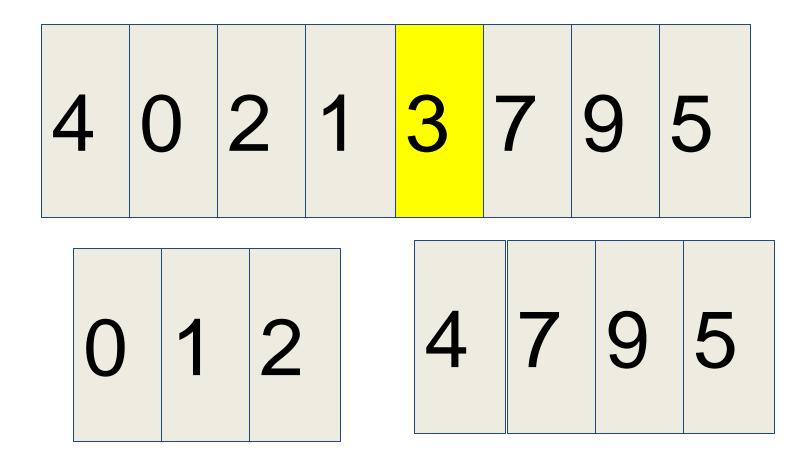
4 0 2 1 3 7 9 5

4 0 2 1 3 7 9 5





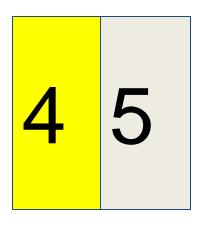




4 7 9 5

7

4 5



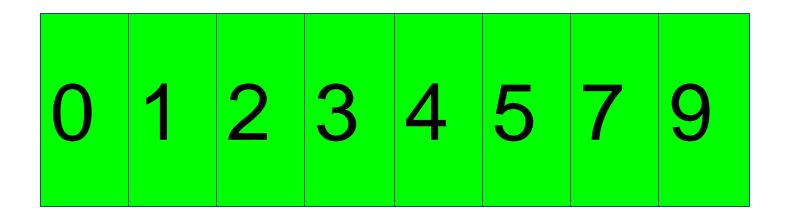
7

4 5

3

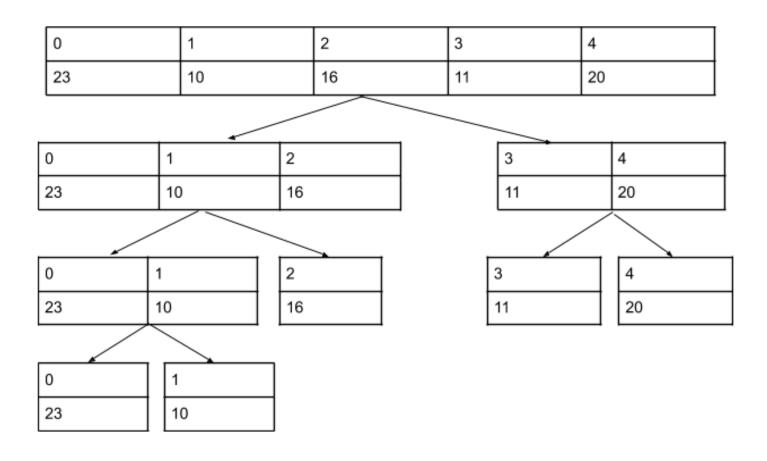
0 1 2

4 5 7 9



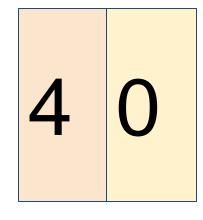
- Quicksort (idea básica)
 - Si se hace de manera ideal y perfecta, su complejidad es O(NlgN)
 - Es relativamente fácil de implementar

- MergeSort (idea básica)
 - Se llama recursivamente combinando los arrays desde 0 hasta N/2 y de N/2 hasta N
 - Si el elemento tiene 1 elemento, se asume que está ordenado
 - Formar un nuevo array tomando en cuenta los dos arrays formados

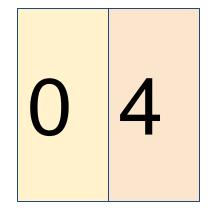


4 0 2 1 3 7 9 5

4 0 2 1



- MergeSort (idea básica)
 - Se tendrán tres arrays, A = [4], B = [0] y C que será el producto de la mezcla entre los dos
 - Si A[i] < B[j], se inserta en C[k] y se suma1 a k y a i
 - Se inserta en C[k] y se suma 1 a k y a j en caso contrario



2 1

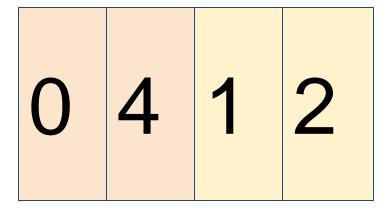
2

1 2

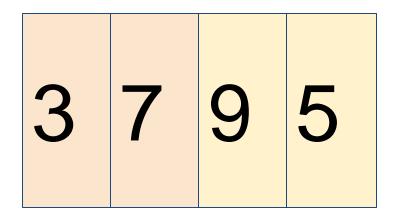
2

2 1

2



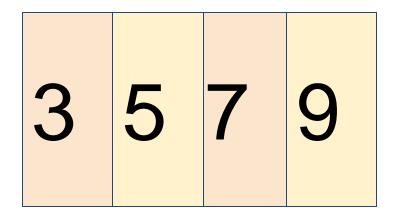
0 1 2 4



5 9

9

3 7 5 9



0 1 2 4 3 5 7 9

0 1 2 3 4 5 7 9

- C++
 - std:sort()
- Java
 - Collections.sort() -> MergeSort*
 - Arrays.sort() -> Quicksort* (para tipos primitivos)

*En realidad son variantes más eficientes

- Estructuras ordenadas nos permiten hacer búsquedas "inteligentes" sobre ellas (búsqueda binaria, ternaria, etc)
 - ¡Como los árboles binarios!
- Otros algoritmos de ordenamiento (RadixSort, BucketSort)

- Definición
- Donde aplicar
- Ejemplo

- Se utiliza cuando un problema contiene una función f monótona creciente o decreciente
- Una función es monótona creciente si para cualquier x, y con x < y tal que f(x) <= f(y). Es monótona decreciente en el caso contrario

- La idea detrás del algoritmo es ir descartando mitades donde sabemos que no podemos encontrar la respuesta
- Ej. Si queremos encontrar un mínimo

- Acotamos la función para un x mínimo y máximo dentro de f(x)
- Por cada iteración, sea mid = (Cotamin + Cotasup) / 2
- Si f(mid) > Obj, significa que nos hemos pasado, por lo tanto, Cotasup = mid
- Si f(mid) <= Obj, signifiica que hemos subestimado, por lo tanto, Cotainf = mid

La respuesta final estará en Cotainf

```
function binary_search(f, inf, sup, t):
    while sup-inf > 1
        mid = (sup+inf) / 2
        if f(mid) <= t:
            inf = mid
        else
            sup = mid
        return inf</pre>
```

- Definición
- Partes del algoritmo
- Funcionamiento
- Problemas frecuentes

Definición

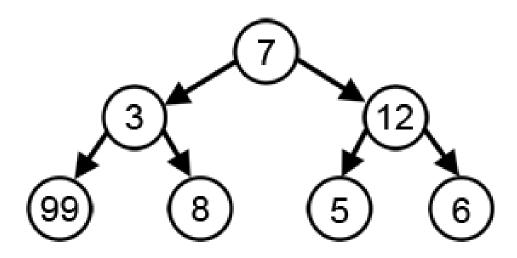
- Búsqueda eligiendo la opción más prometedora en cada paso local con la esperanza de llegar a una solución general óptima
- Rutinas muy eficientes O(n), O(n²)
- NO suelen proporcionar la solución óptima

Partes del algoritmo

- Conjunto de candidatos (C). Entradas del problema
- Función solución. Comprueba, en cada paso, si el subconjunto actual de candidatos elegidos forma una solución
- Función de selección. Informa cuál es el elemento más prometedor para completar la solución
- Función de factibilidad. Informa si a partir de un conjunto se puede llegar a una solución.
- Función objetivo. Es aquella que queremos maximizar o minimizar, el núcleo del problema

Funcionamiento

Algoritmo que busca el camino de mayor peso



Problemas

https://www.aceptaelreto.com/problem/statement.php?id=650&cat=30

https://www.aceptaelreto.com/problem/statement.php?id=194&cat=30

¡Hasta la próxima semana!

Ante cualquier duda sobre el curso o sobre los problemas podéis escribirnos (preferiblemente con copia a algunos / todos los docentes)

- Isaac Lozano (<u>isaac.lozano@urjc.es</u>)
- Raúl Martín(<u>raul.martin@urjc.es</u>)
- Sergio Salazar (<u>s.salazarc.2018@alumnos.urjc.es</u>)
- Francisco Tórtola (<u>f.tortola.2018@alumnos.urjc.es</u>)
- Cristian Pérez(c.perezc.2018@alumnos.urjc.es)
- Xuqiang Liu(x.liu1.2020@alumnos.urjc.es)
- Alicia Pina(<u>a.pinaz.2020@alumnos.urjc.es</u>)
- Sara García(<u>s.garciarod.2020@alumnos.urjc.es</u>)
- Raúl <u>Fauste(r.fauste.2020@alumnos.urjc.es)</u>

