

CURSO DE PROGRAMACIÓN COMPETITIVA





















URJC - 2023

Sesión 4 (6ª Semana)

- Isaac Lozano (isaac.lozano@urjc.es)
- Raúl Martín (raul.martin@urjc.es)
- Sergio Salazar (s.salazarc.2018@alumnos.urjc.es)
- Francisco Tórtola (f.tortola.2018@alumnos.urjc.es)
- Cristian Pérez (c.perezc.2018@alumnos.urjc.es)
- Xuqiang Liu (x.liu1.2020@alumnos.urjc.es)
- Alicia Pina (a.pinaz.2020@alumnos.urjc.es)
- Sara García (s.garciarod.2020@alumnos.urjc.es)
- **Raúl Fauste** (r.fauste.2020@alumnos.urjc.es)



Resultados AdaByron 2022

Pos.	EQUIPO	PUNTUACIÓN	A 	B 	C 	D 	E 	F 	G 	H 	I 	J 	K 	L 	M 
7	 Teamto de Verano	7 786	1/87			7/228	4/36		1/28	1/51	3/32	3/64		12	
9	 Cean	5 433	1/88				1/31		4/69	5	1/105	2/60			4
16	 LongLongLovers	4 558					1/54		5/208		1/108	2/88		2	3
17	 ReyEmeriteam	4 620					1/50		1/248		2/140	3/122			
21	 πk2's	4 758	1			1/-1	5/113		2/100		3/220	3/145			3
25	 C-ANSInos	3 259	1				1/53		2	3	1/175	1/11			
31	 DTX	3 385	4				1/118		12		2/110	1/97			

45 equipos – 3 equipos en fase nacional








1º Categoría de primero (9)

2º Categoría de segundo (16)

3º de Categoría de segundo (17)



Resultados AdaByron 2023

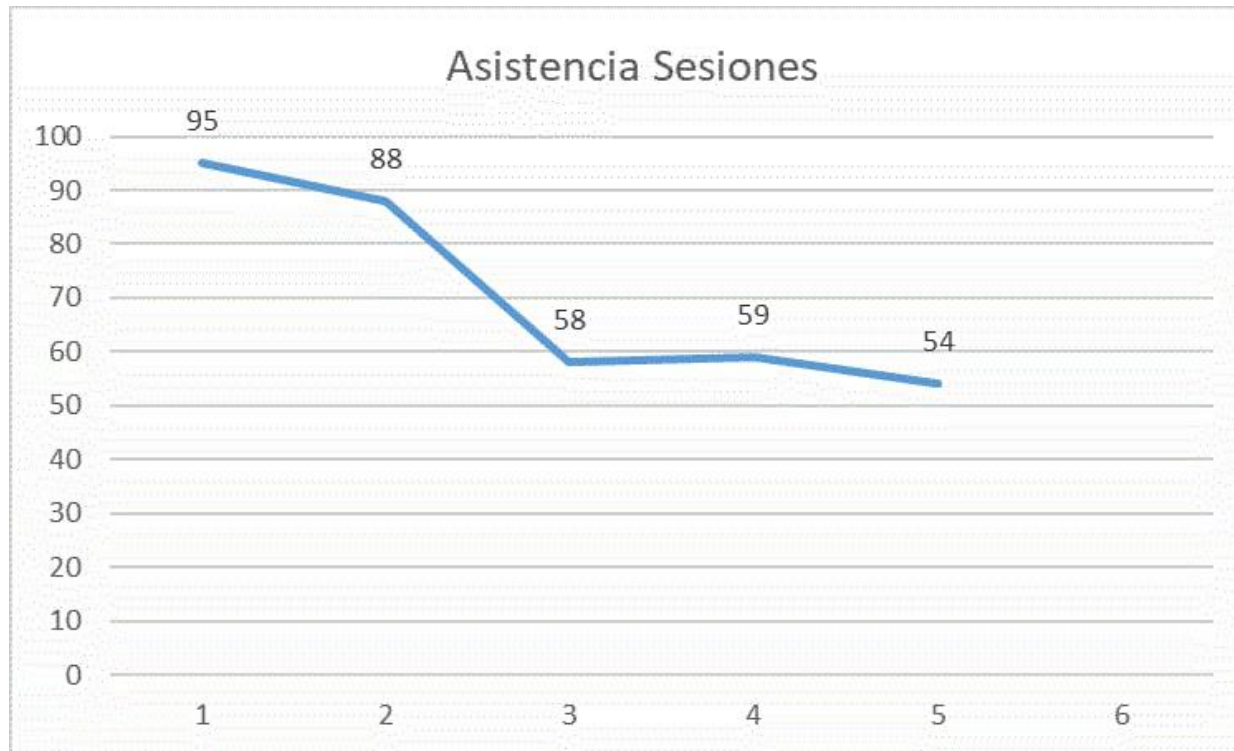
RANK	TEAM	SCORE	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K
4	 πk2s Universidad Rey Juan Carlos	7 1131	286 2 tries	195 1 try	277 2 tries					26 1 try	19 1 try	103 3 tries	125 2 tries
7	 Teamto de Verano Universidad Rey Juan Carlos	5 549	1 try	226 2 tries						15 1 try	69 1 try	34 2 tries	145 2 tries
20	 MIIDAS AC? Universidad Rey Juan Carlos	3 321	1 try	1 try			2 tries			70 1 try	131 4 tries	60 1 try	3 tries
22	 DPrimidos Universidad Rey Juan Carlos	3 481	1 try							56 1 try	151 4 tries	194 2 tries	3 tries
26	 while(true) {siesta()} Universidad Rey Juan Carlos	2 215								41 1 try		154 2 tries	7 tries
27	 LongLongLovers Universidad Rey Juan Carlos	2 228						2 tries		41 2 tries	1 try	127 3 tries	8 tries
38	 PCVita Universidad Rey Juan Carlos	1 91	3 tries							91 1 try	10 tries		

44 equipos - ¿1 equipo al nacional?
4º Categoría general



Asistencia AdaByron 2023

54 personas con asistencia registrada



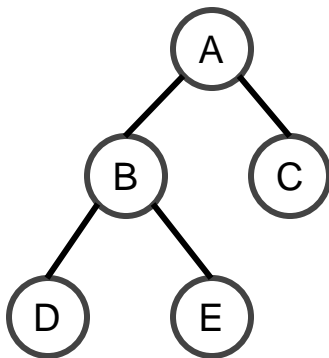
Contenidos

- Grafos
 - Definición y Representación
 - Recorrido Anchura y Profundidad (BFS, DFS)
 - Componentes Conexas
 - Ordenamiento Topológico
 - Puntos de articulación
 - Bipartitos



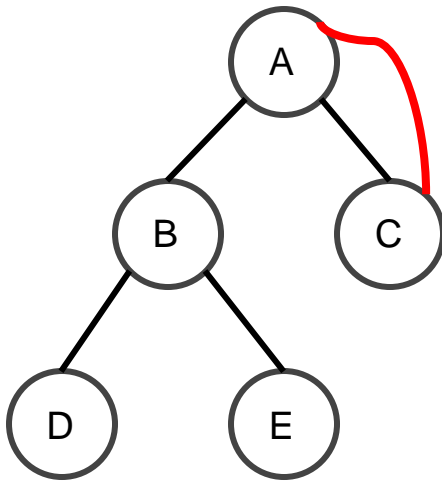
Grafos

- Árboles: representan relaciones jerárquicas
 - Tienen un padre (excepto la raíz)
 - Pueden tener hijos



Grafos

- Restricciones jerárquicas:
 - No admite ciclos

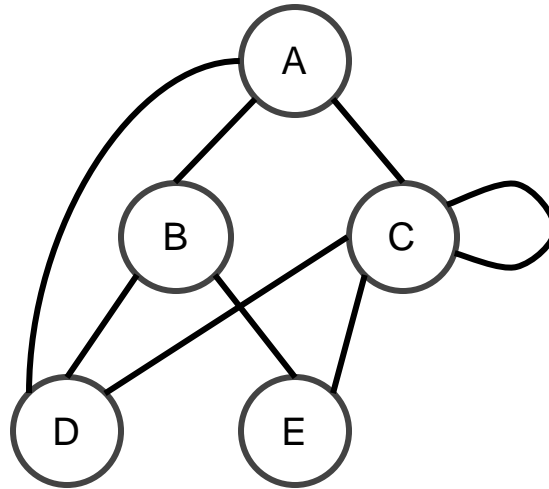


- C no puede ser padre de su padre (A)



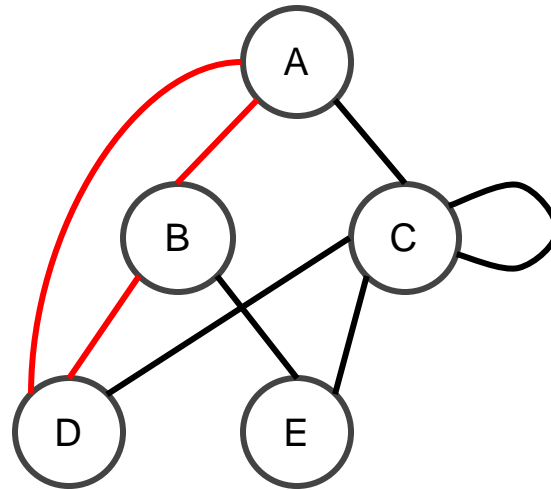
Grafos

- Grafos: mayor libertad para representar un sistemas y sus relaciones/interacciones



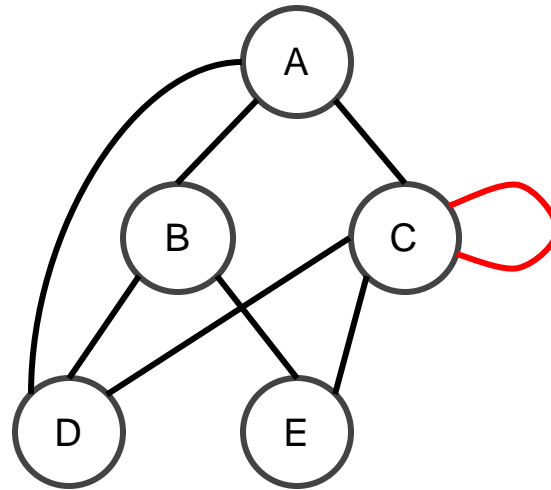
Grafos

- podemos tener ciclos



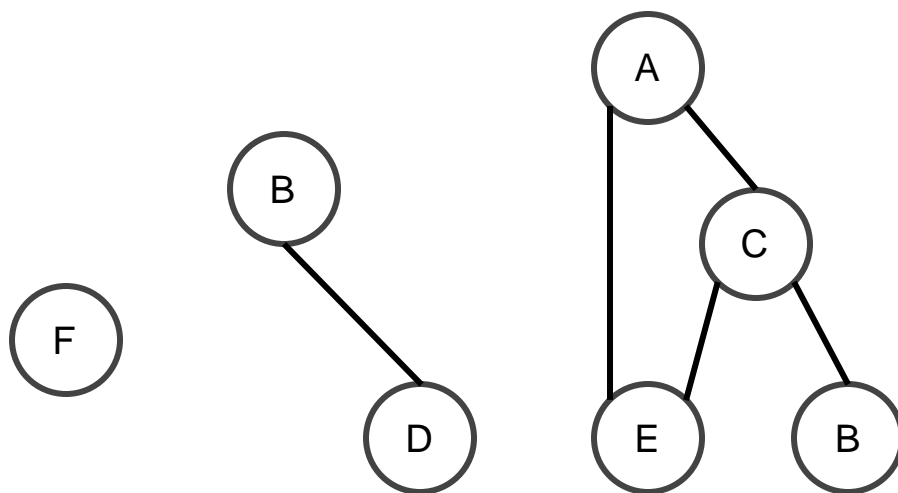
Grafos

- podemos tener bucles sobre el mismo elemento



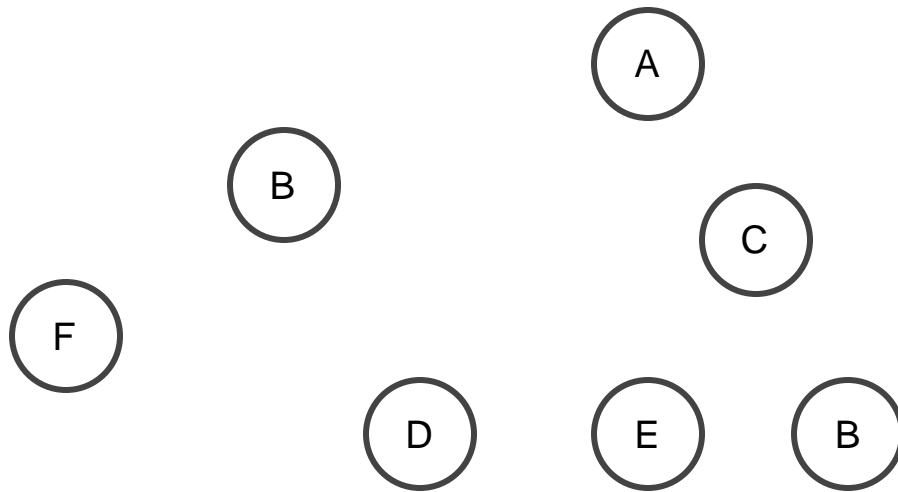
Grafos

- podemos tener grupos aislados en un mismo grafo



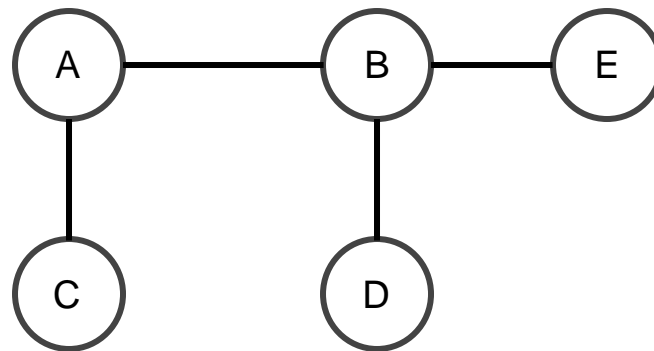
Grafos

- o elementos totalmente aislados entre sí



Grafos - Definición

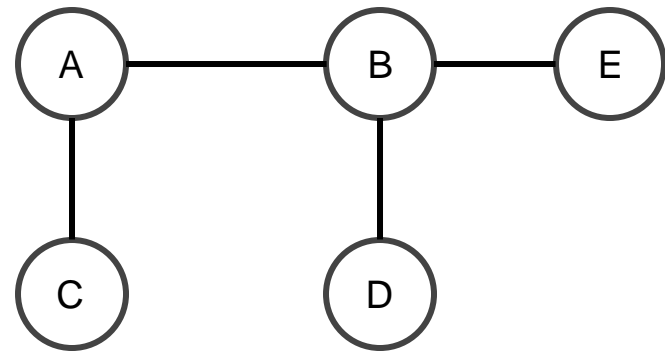
- Definición: $G = (V, E)$
 - Conjunto de vértices: $V = \{A, B, C, D, E\}$
 - Conjunto de aristas:
 $E = \{(A, B), (A, C), (B, D), (B, E)\}$



Grafos – No dirigidos

- Grafo NO dirigido \rightarrow las aristas **NO** tienen **dirección**

$$(A,B) \Leftrightarrow (B,A)$$



$$E=\{(A,B),(B,A),(A,C),(C,A),(B,D),(D,B),(B, E),(E,B)\}$$

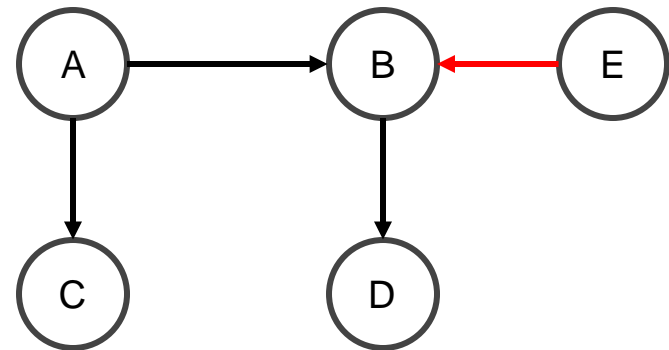


Grafos - Dirigidos

- Grafo dirigido \rightarrow aristas **SI** tienen **dirección**

$$E=\{(A,B),(A,C),(B,D),(E, B)\}$$

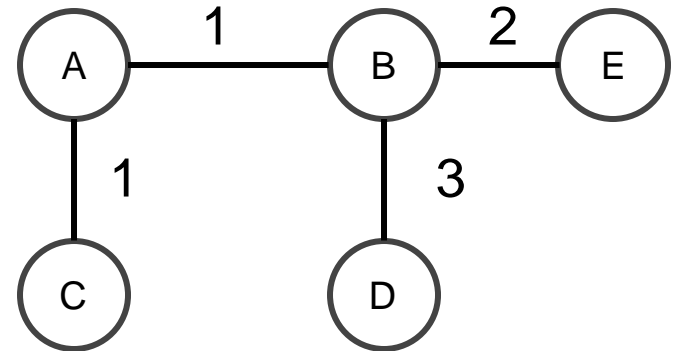
$$(E,B) \neq (B,E)$$



Grafos - Ponderados

- Grafo ponderado \rightarrow las aristas tienen **pesos/valores**.

$E=\{(A,B,1),(A,C,1),(B,D,3),(B, E,2)\}$



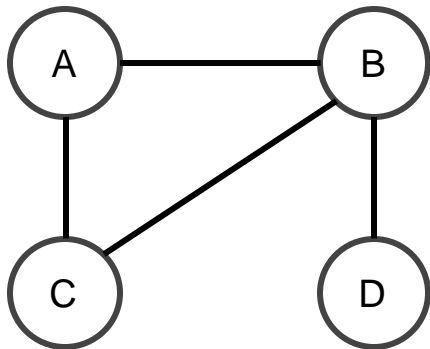
Grafos - Representación

- Representaciones
 - Matriz de adyacencia
 - Lista de adyacencia
 - Lista de aristas



Grafos - Matriz

- Matriz de adyacencia
 - Array de dos dimensiones

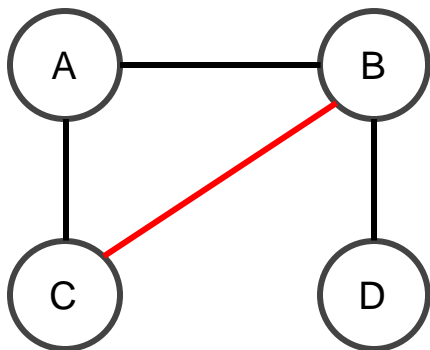


	A	B	C	D
A	0	1	1	0
B	1	0	1	1
C	1	1	0	0
D	0	1	0	0



Grafos - Matriz

- Arista (B,C) $\Rightarrow m[1][2] = 1$

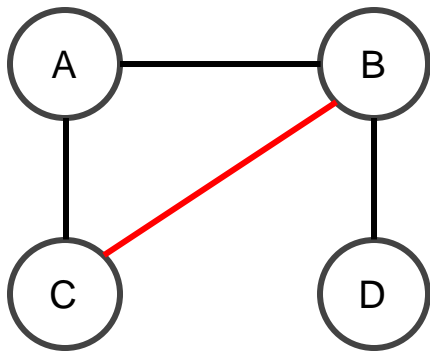


	A	B	C	D
A	0	1	1	0
B	1	0	1	1
C	1	1	0	0
D	0	1	0	0



Grafos - Matriz

- Matriz **simétrica** en grafos no dirigidos
- $m[\text{fila}][\text{col}] == m[\text{col}][\text{fila}]$

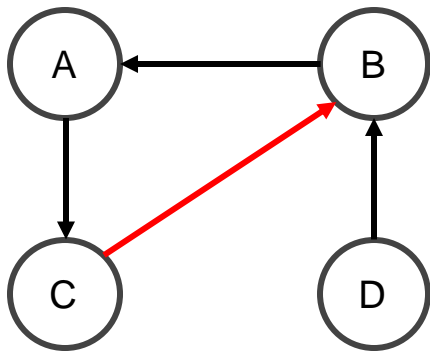


	A	B	C	D
A	0	1	1	0
B	1	0	1	1
C	1	1	0	0
D	0	1	0	0



Grafos - Matriz

- Con **grafo dirigido** la matriz **no** es **simétrica**
- $m[2][1]=1$ y $m[1][2]=0$



	A	B	C	D
A	0	0	1	0
B	1	0	0	0
C	0	1	0	0
D	0	1	0	0



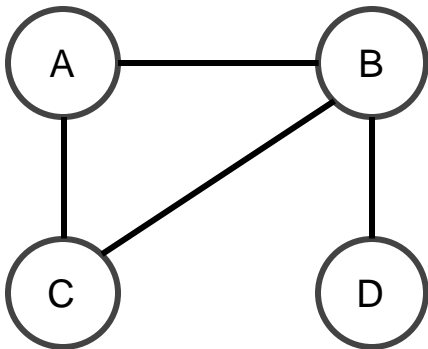
Grafos - Matriz

- Matriz de adyacencia
 - Memoria: $O(|V|^2)$
 - Acceso: $O(1)$
 - Aristas de un vértice: $O(|V|)$
 - hay que recorrer toda la fila (incluso si solo tiene una o ninguna)
- Caso de uso: grafos densos ($N \sim 5000$)



Grafos – Lista Adyacencia

- Lista de adyacencia
 - enumerar las aristas por vértice

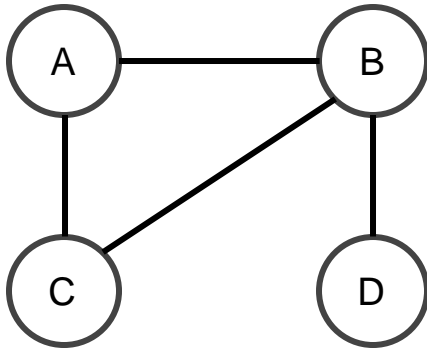


A	\Rightarrow	{B,C}
B	\Rightarrow	{A,C,D}
C	\Rightarrow	{A,B}
D	\Rightarrow	{B}



Grafos – Lista Adyacencia

- Lista de adyacencia
 - guardar cada lista en un array



A	{B,C}
B	{A,C,D}
C	{A,B}
D	{B}



Grafos – Lista Adyacencia

- Lista de adyacencia
 - Memoria: $O(|V|+|E|)$
 - Acceso: $O(|V|)$
 - recorrer todas las aristas de la lista
 - Aristas de un vértice: $O(1)$
 - en el peor caso tiene aristas a todos los vértices
- útil en grafos dispersos



Grafos – Lista Adyacencia

- Implementación Lista Adyacencia:

n = nodos

m = aristas

`grafo = vector<int>[n]`

`//inicializar los vectores`

`for(i=0; i<m;i++)`

`grafo[a].añadir(b)`

Grafos – Lista Adyacencia

- Implementación Lista Adyacencia:

n = nodos

NO DIRIGIDO

m = aristas

grafo = vector<int>[n]

//inicializar los vectores

for(i=0; i<m;i++)

 grafo[a].añadir(b)

grafo[b].añadir(a)

Grafos - Mapas

- Permite utilizar cualquier tipo de etiquetas
 - no solo índices sino strings u otros

```
traduccion = mapa<string, int>
```

```
grafo = vector<int> adyacentes
```

```
adyacentes = grafo[traduccion["madrid"]]
```

```
existeArista = adyacentes.contiene("murcia")
```



Grafos - Lista Aristas

- Existe otra implementación para representar un grafo
- Más utilizada **para algoritmos específicos**
- Guarda **una lista las conexiones de A a B**
- `vector<arista> aristas`
- `aristas.insertar(arista(a, b))`



Grafos - Recorridos

- Recorrer un grafo
 - Recorrido en anchura:
BFS - Breadth First Search
 - Recorrido en profundidad
DFS - Depth First Search



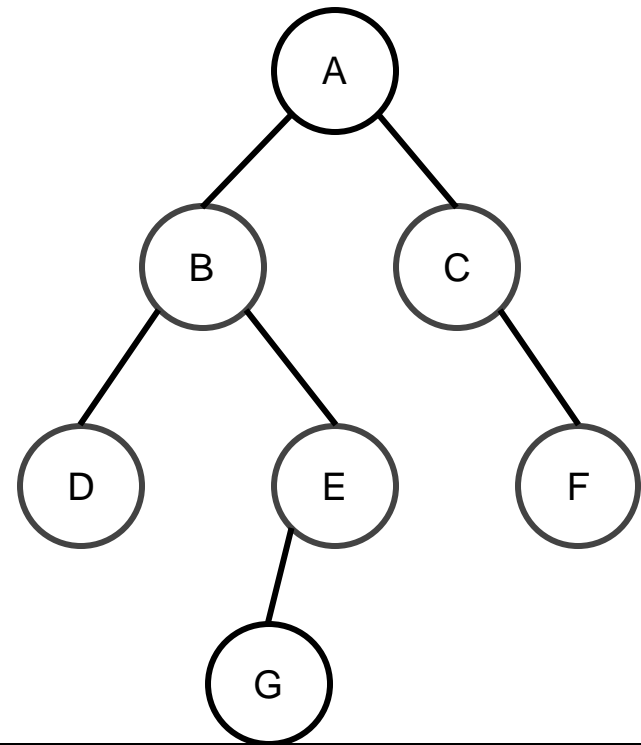
Grafos - Recorridos

- Cosas a tener en cuenta al recorrer:
 - Tenemos que llevar cuenta de por que nodos ya hemos pasado → TLE
 - Cada arista recorrida cuenta como 1 paso
 - El grafo puede tener algún nodo suelto (también hay que recorrerlo)



Grafos - BFS

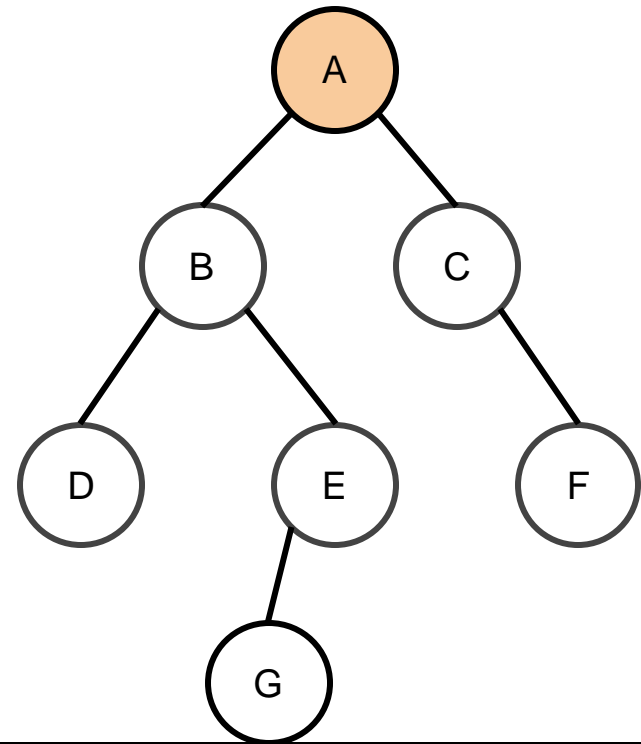
- Recorrido en anchura



Grafos - BFS

- Si empezamos desde A (nodo inicial)
- Recorrido por niveles

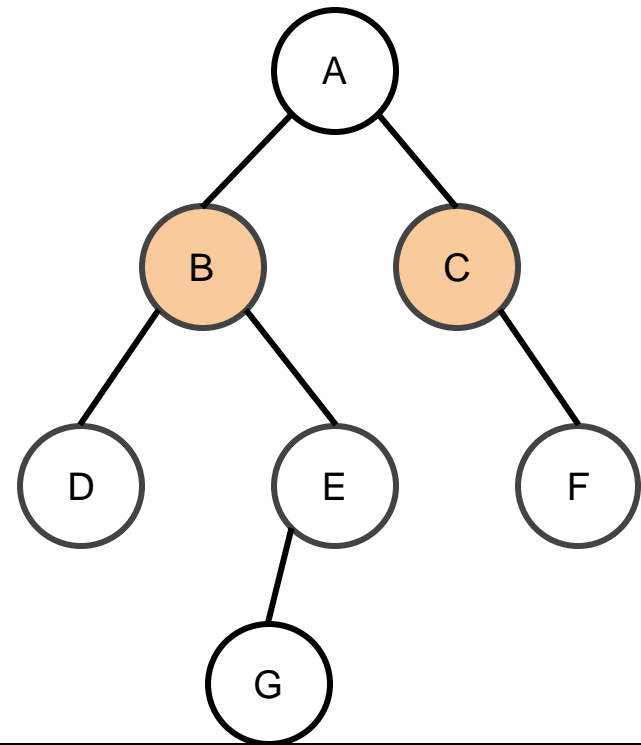
A



Grafos - BFS

- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

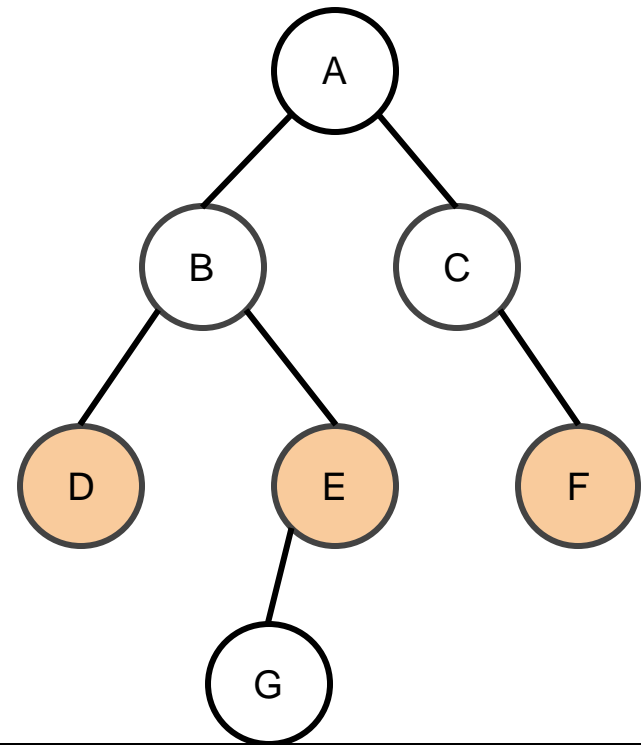
A \Rightarrow B \Rightarrow C



Grafos - BFS

- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

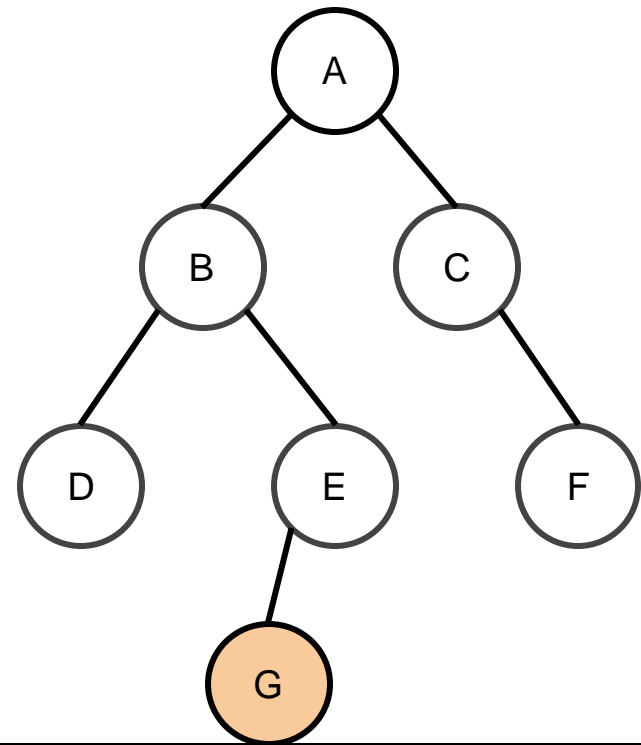
$A \Rightarrow B \Rightarrow C \Rightarrow D \Rightarrow E$
 $\Rightarrow F$



Grafos - BFS

- Si empezamos desde A
- Recorrido por niveles

$A \Rightarrow B \Rightarrow C \Rightarrow D \Rightarrow E$
 $\Rightarrow F \Rightarrow G$



Grafos - BFS

- Implementación
 - Array de valores booleanos (**visitados**)
 - Imprescindible para evitar TLE.
 - **Cola** de vértices a explorar
 - Se procesan en orden de llegada



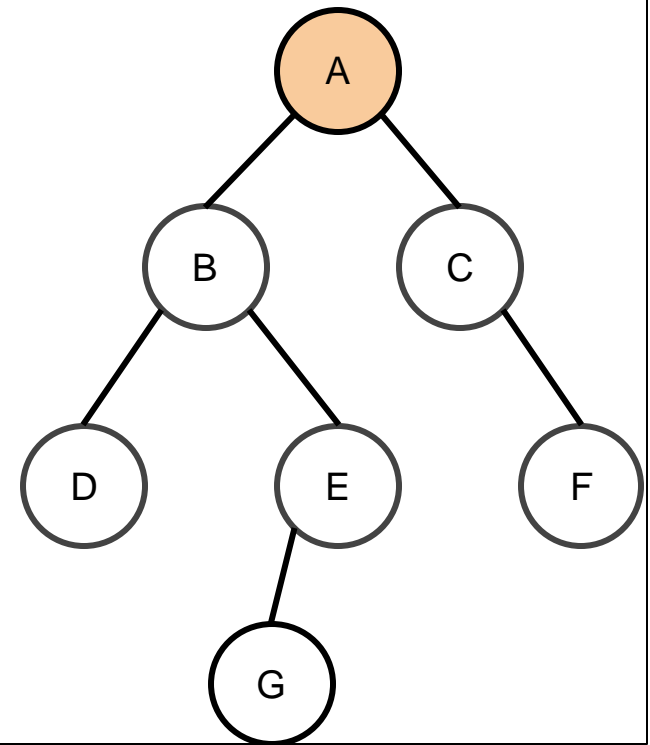
Grafos - BFS

- Inicialización: Elegimos un vértice inicial

`inicial = 0`

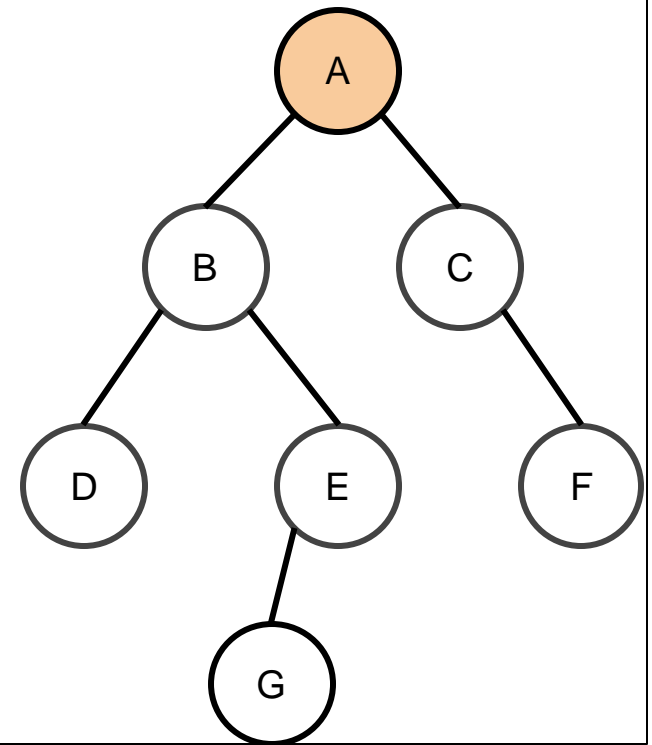
`visitado[inicial]=true`

`cola.add(inicial)`



Grafos - BFS

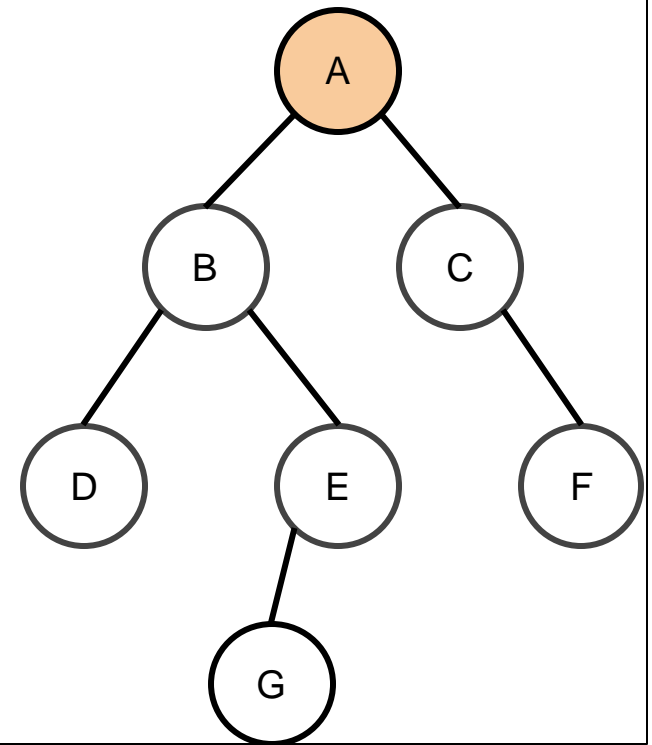
- Cola = {A}
- Visitados = {A}



Grafos - BFS

Recorremos los vértices

```
mientras(cola.size() > 0)
  v = cola.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      cola.add(ady)
```



Grafos - BFS

- Cola = {}
- Visitados = {A}
- Sacamos A

mientras(`cola.size()` > 0)

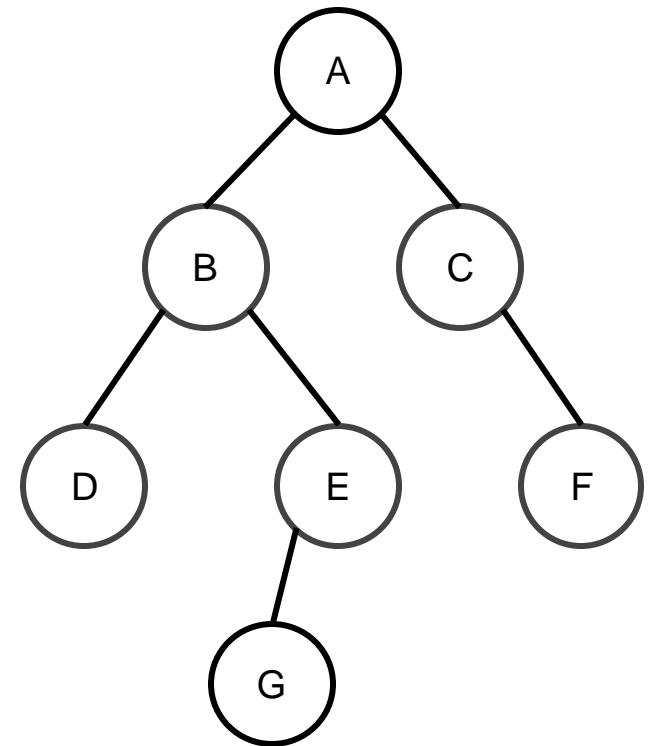
`v = cola.extraer()`

para cada `ady` de `v`:

if(`no visitado[ady]`)

`visitado[ady]=true`

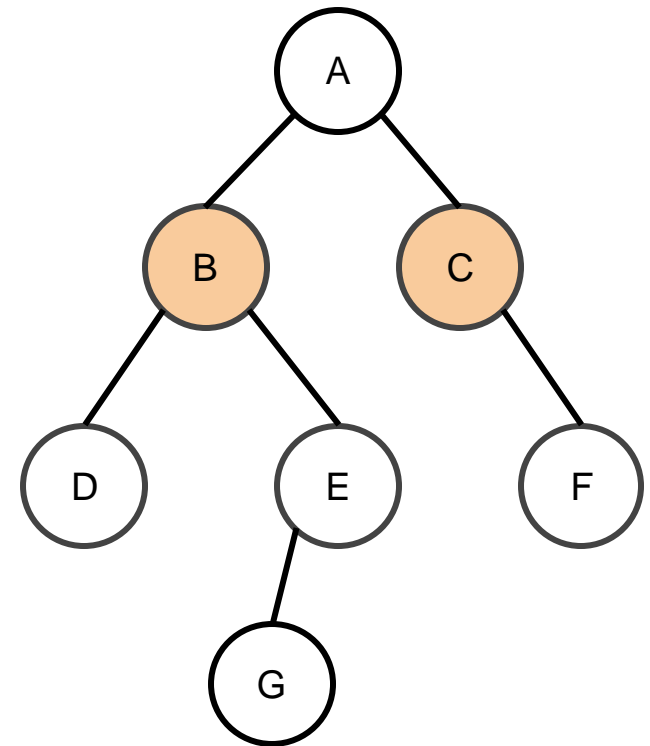
`cola.add(ady)`



Grafos - BFS

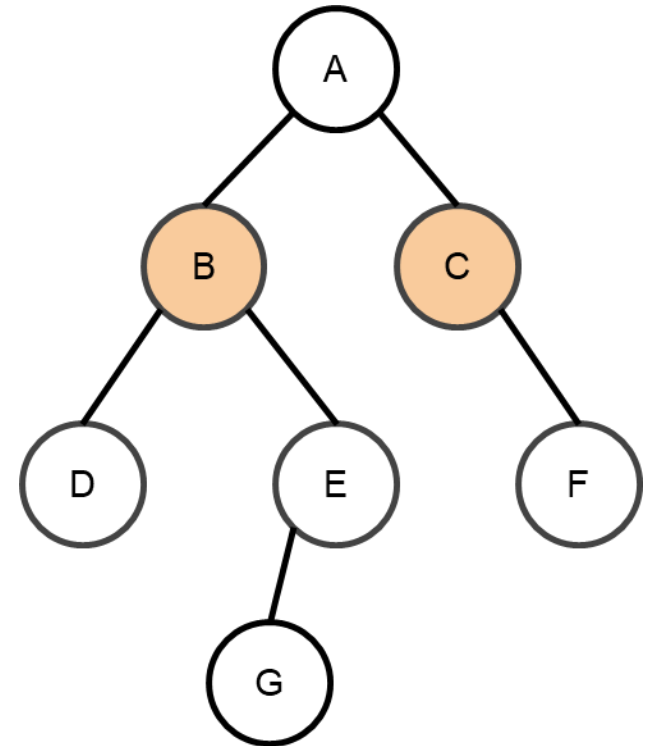
- Cola = {}
- Visitados = {A}

```
mientras(cola.size() > 0)
  v = cola.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      cola.add(ady)
```



Grafos - BFS

- Cola = {**B**,**C**}
 - Visitados = {A,**B**,**C**}
- mientras(`cola.size()` > 0)
 `v = cola.extraer()`
 para cada `ady` de `v`:
 if(`no visitado[ady]`)
 `visitado[ady]=true`
 `cola.add(ady)`



Grafos - BFS

- Cola = {C}
- Visitados = {A,B,C}
- Sacamos B

mientras(`cola.size()` > 0)

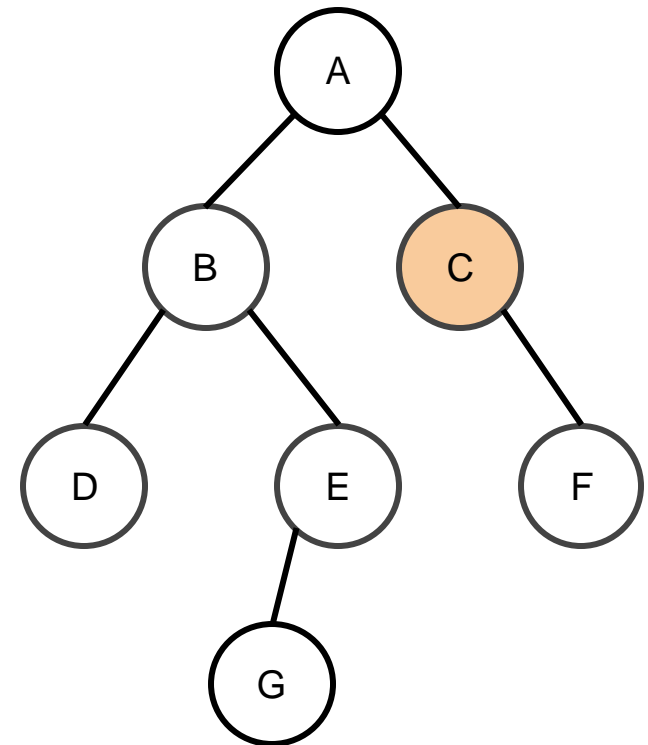
`v = cola.extraer()`

para cada `ady` de `v`:

if(`no visitado[ady]`)

`visitado[ady]=true`

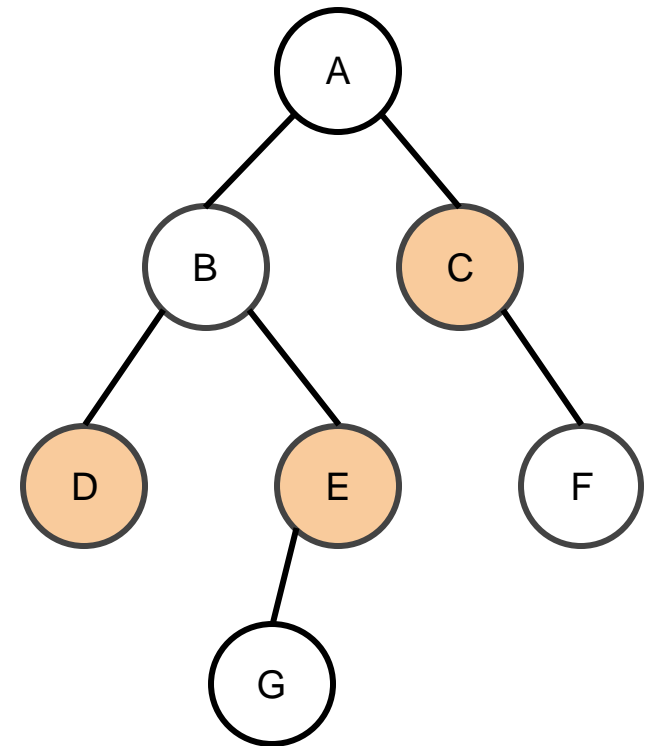
`cola.add(ady)`



Grafos - BFS

- Cola = {C, D, E}
- Visitados = {A, B, C, D, E}

```
mientras(cola.size() > 0)
    v = cola.extraer()
    para cada ady de v:
        if(no visitado[ady])
            visitado[ady]=true
            cola.add(ady)
```



Grafos - BFS

- Cola = {D, E}
- Visitados = {A,B,C,D,E}

Sacamos C

mientras(`cola.size()` > 0)

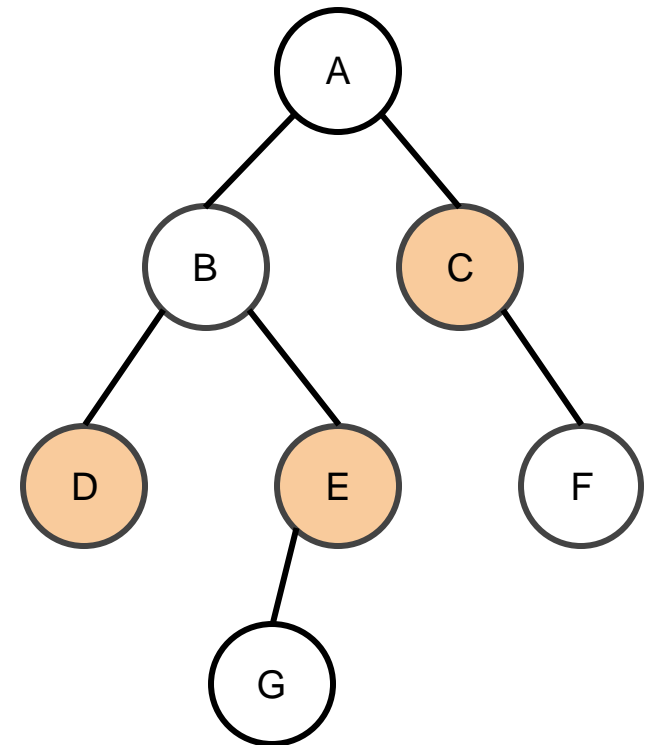
`v = cola.extraer()`

para cada `ady` de `v`:

if(`no visitado[ady]`)

`visitado[ady]=true`

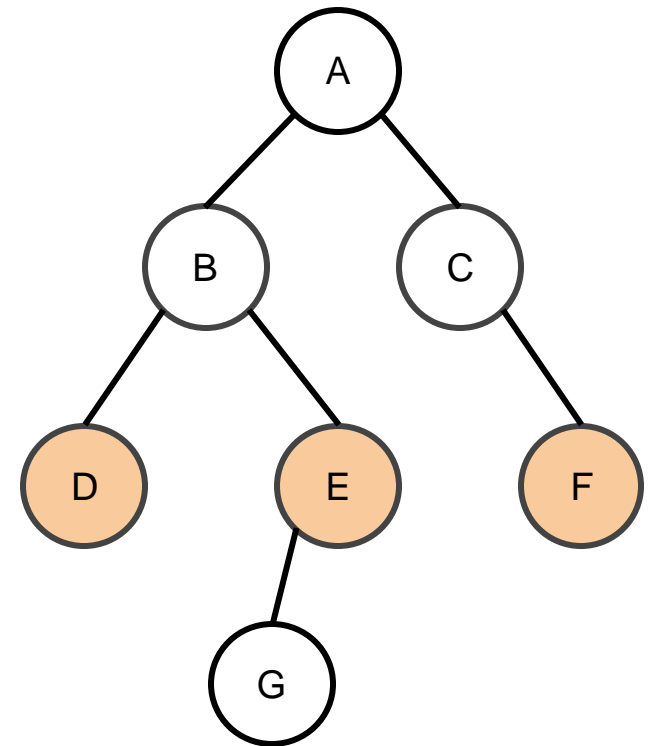
`cola.add(ady)`



Grafos - BFS

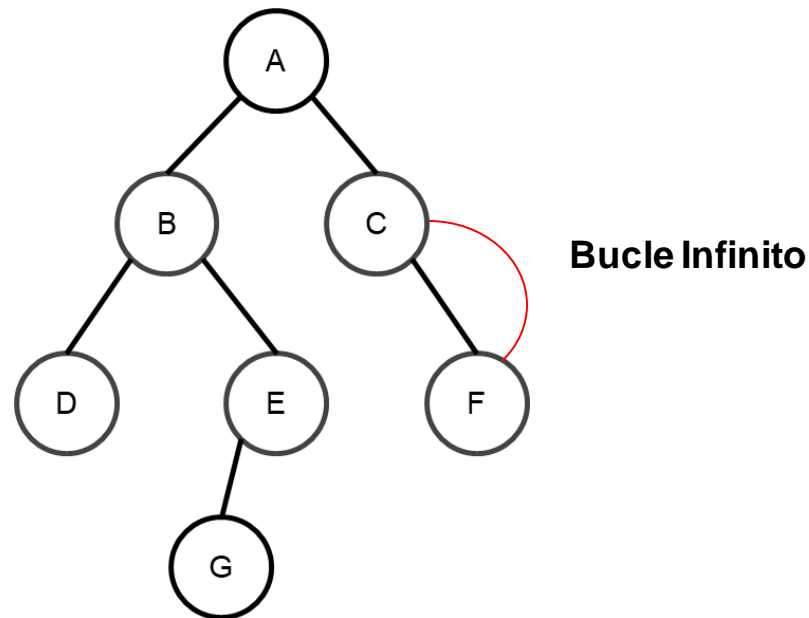
- Cola = {D, E, **F**}
- Visitados = {A,B,C,D,E,**F**}

```
mientras(cola.size() > 0)
    v = cola.extraer()
    para cada ady de v:
        if(no visitado[ady])
            visitado[ady]=true
            cola.add(ady)
```



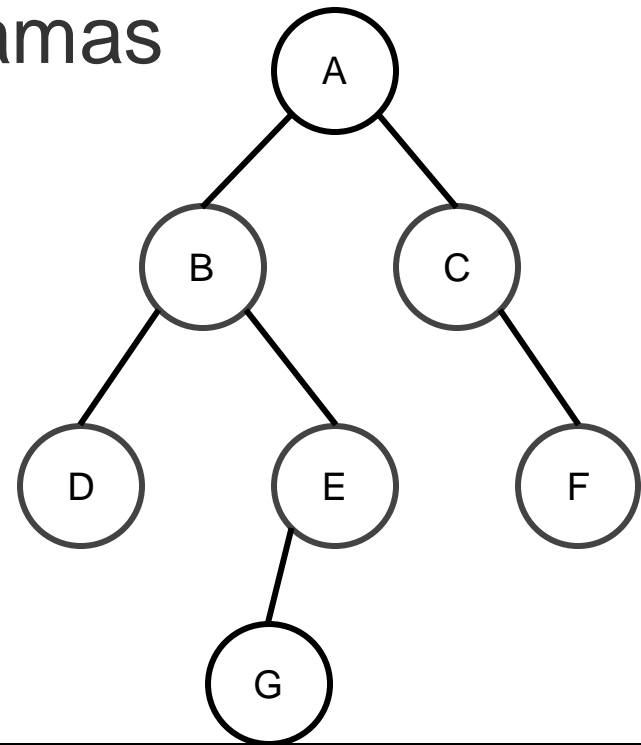
Grafos - BFS

¿Qué utilidad tiene el array de visitados?



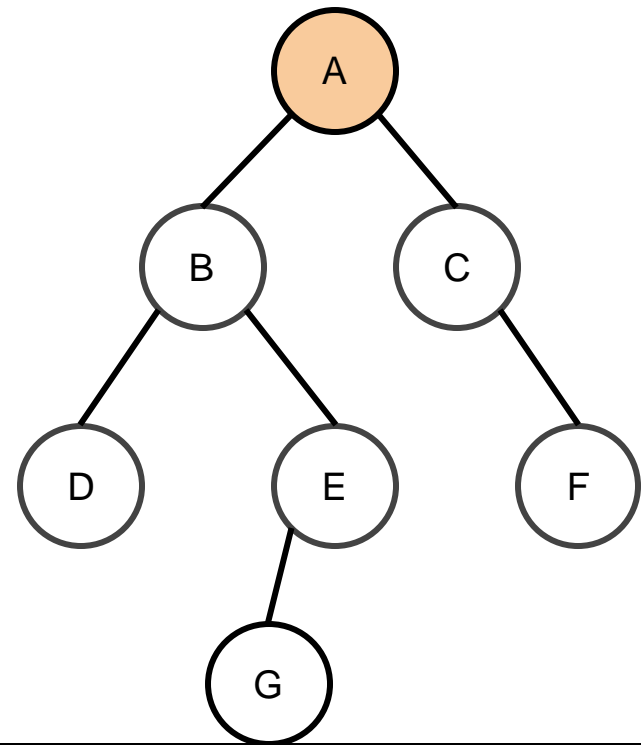
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- Equivalente a recorrer ramas



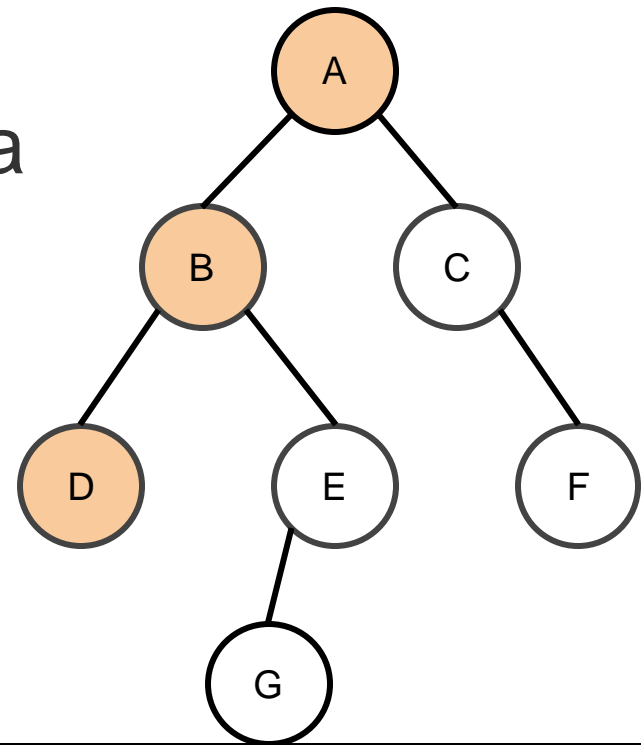
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- Seleccionamos A



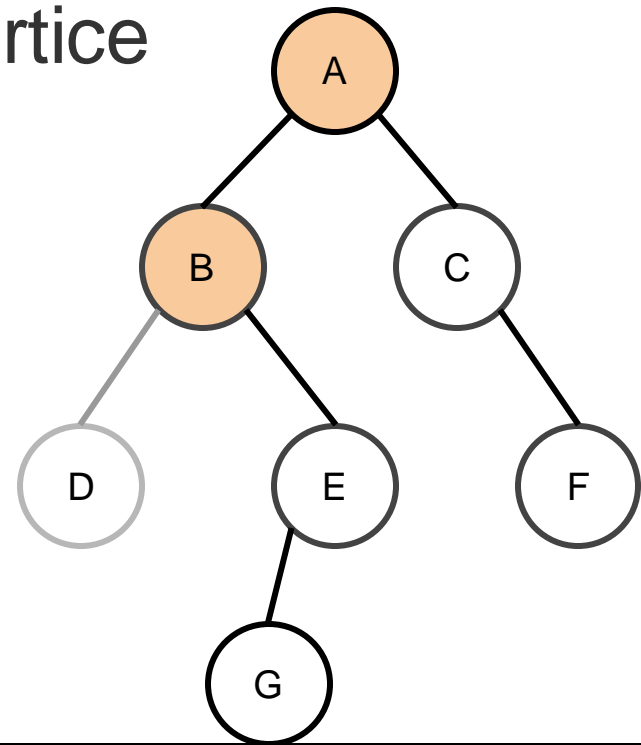
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- Seleccionamos A
 - Recorreremos una rama hasta el final



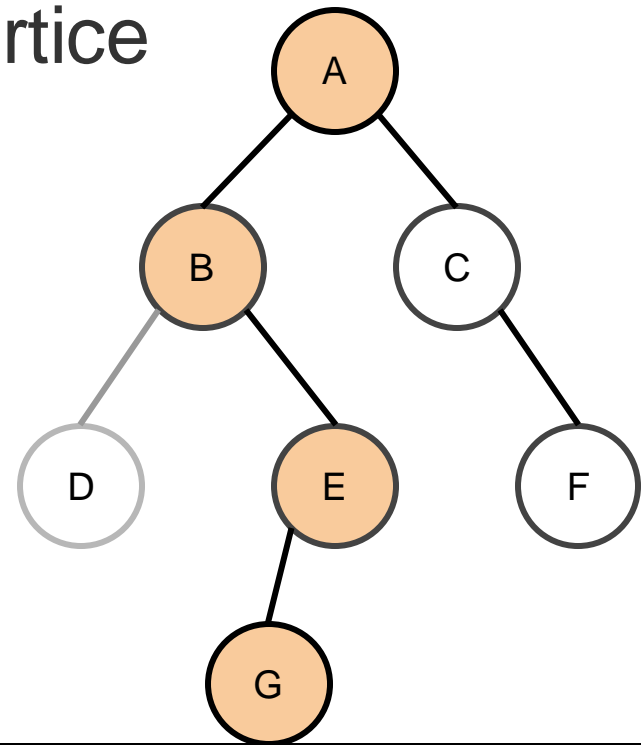
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- volvemos al siguiente vértice con adyacentes (B)



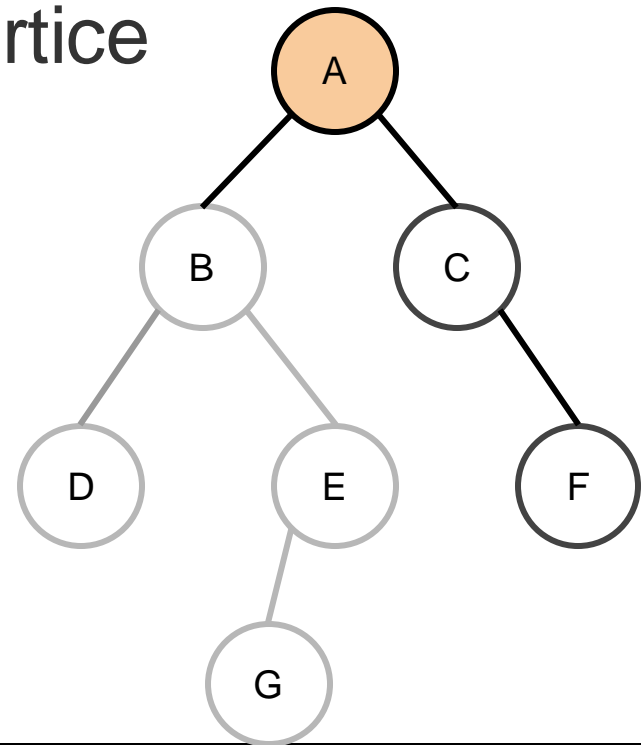
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- volvemos al siguiente vértice con adyacentes (B)
 - recorreremos la nueva rama hasta el final



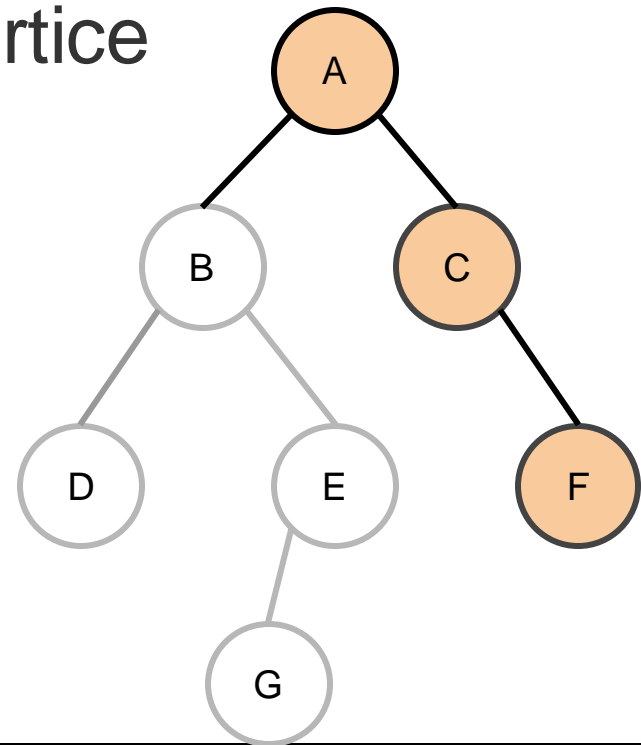
Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- volvemos al siguiente vértice con adyacentes (A)



Grafos - DFS

- Recorrido en profundidad
- volvemos al siguiente vértice con adyacentes (A)



Grafos - DFS

- Implementación
 - Array de valores booleanos (**visitados**)
 - Imprescindible para evitar TLE
 - **Pila** de vértices a explorar
 - Se procesa el más reciente primero



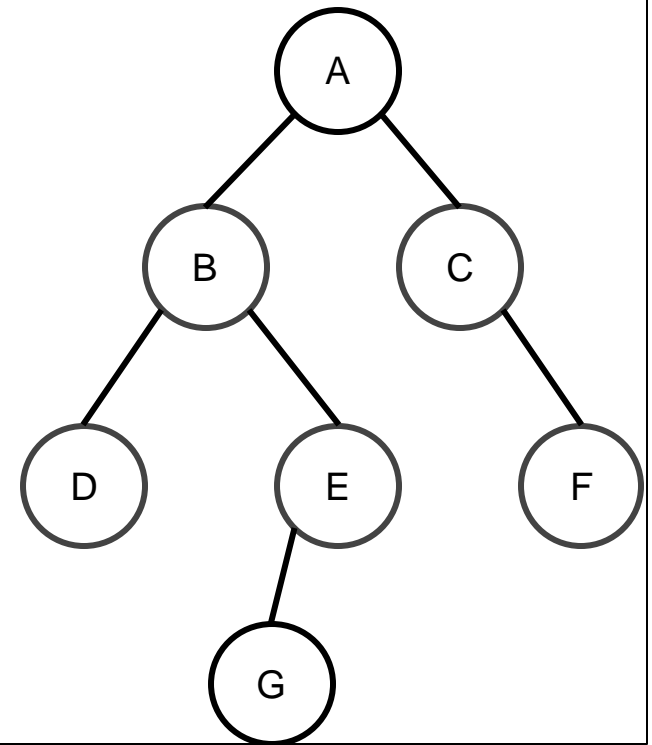
Grafos - DFS

- Inicialización: Elegimos un vértice inicial

`inicial = A`

`visitado[inicial]=true`

`pila.add(inicial)`



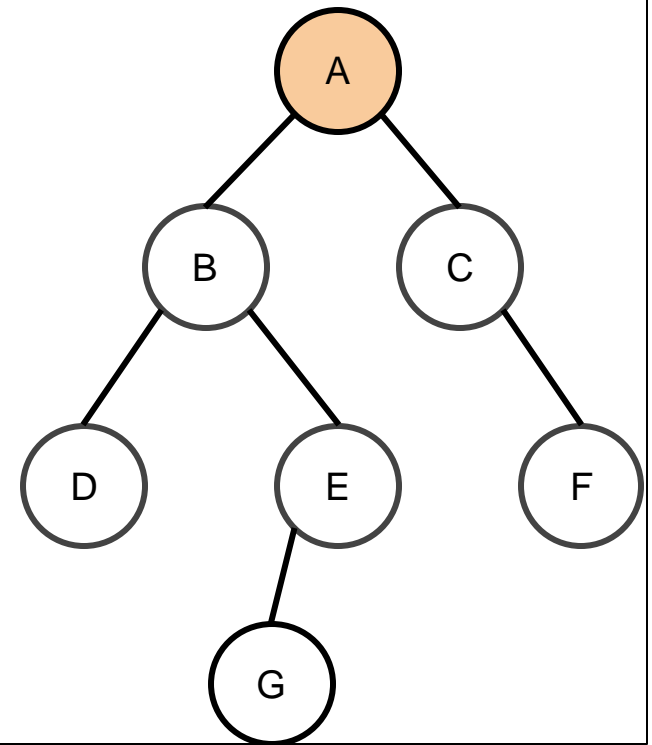
Grafos - DFS

- Pila = {A} \Leftarrow cima de la pila por la derecha

inicial = A

visitado[inicial]=true

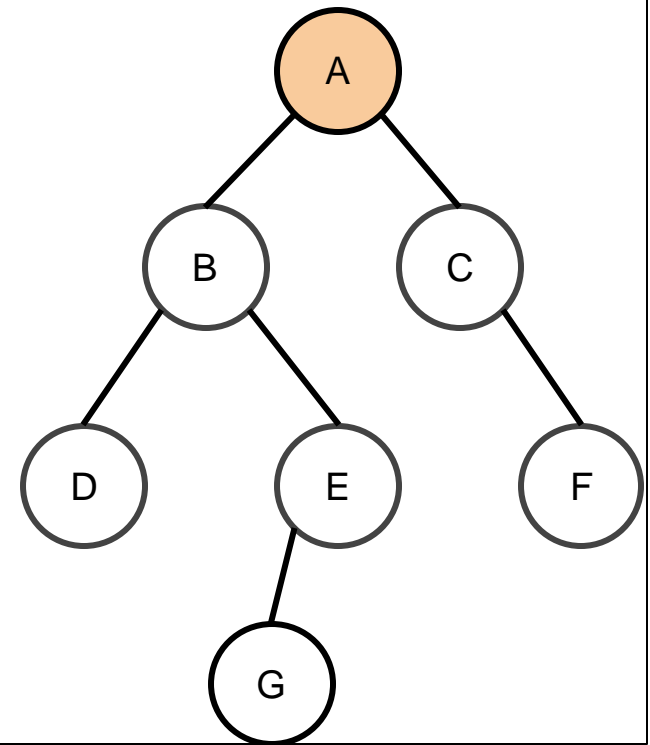
pila.add(inicial)



Grafos - DFS

- Recorremos los vértices

```
mientras(pila.size() > 0)
  v = pila.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      pila.add(ady)
```



Grafos - DFS

- Pila = {}
- Visitados = {A}
- Sacamos A

mientras(pila.size() > 0)

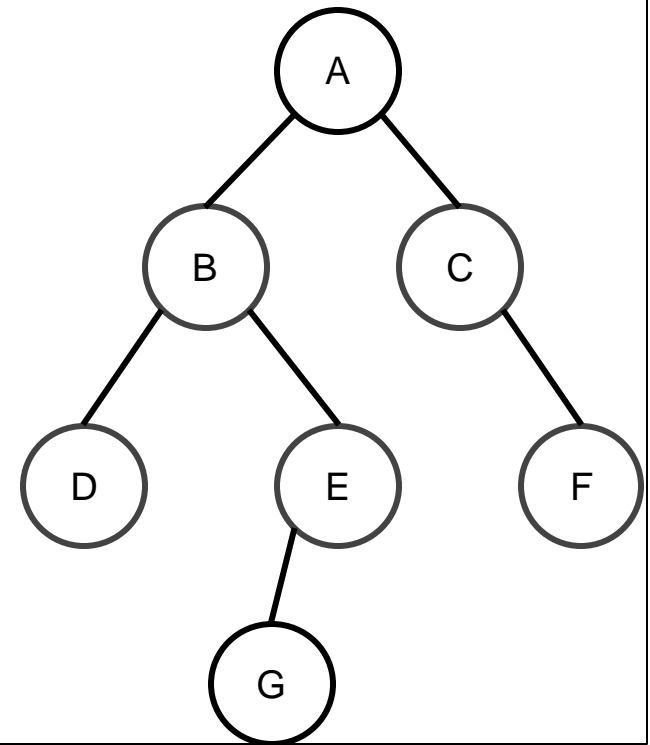
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

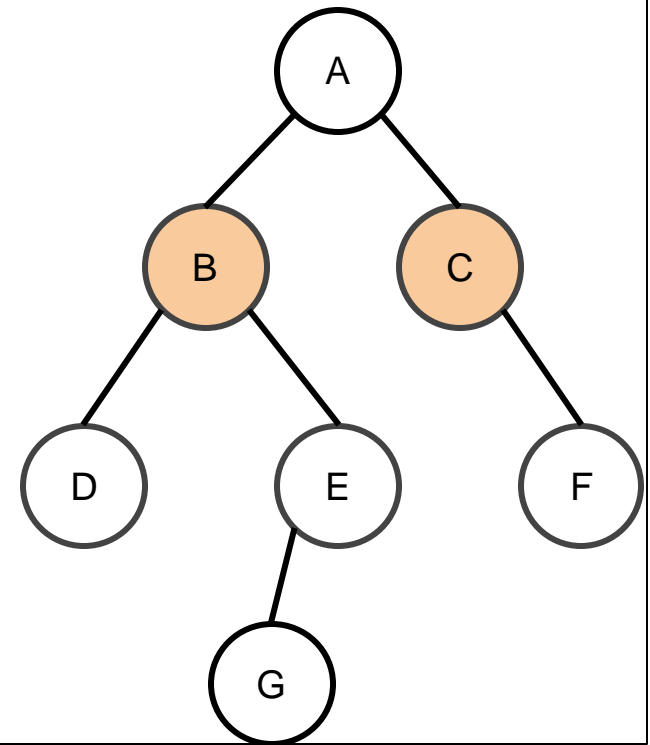
pila.add(ady)



Grafos - DFS

- Pila = {B,C}
- Visitados = {A,B,C}

```
mientras(pila.size() > 0)
  v = pila.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      pila.add(ady)
```



Grafos - DFS

- Pila = {B}
- Visitados = {A,B,C}
- Sacar C

mientras(pila.size() > 0)

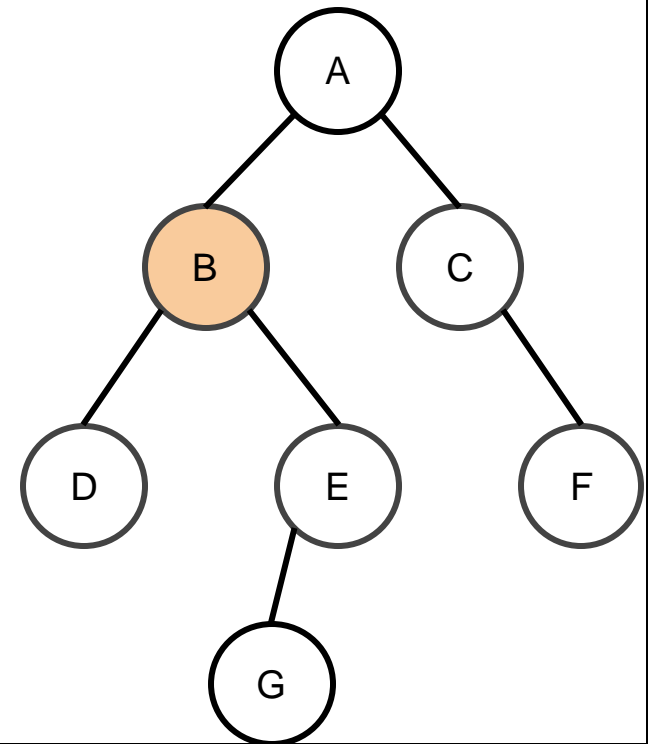
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

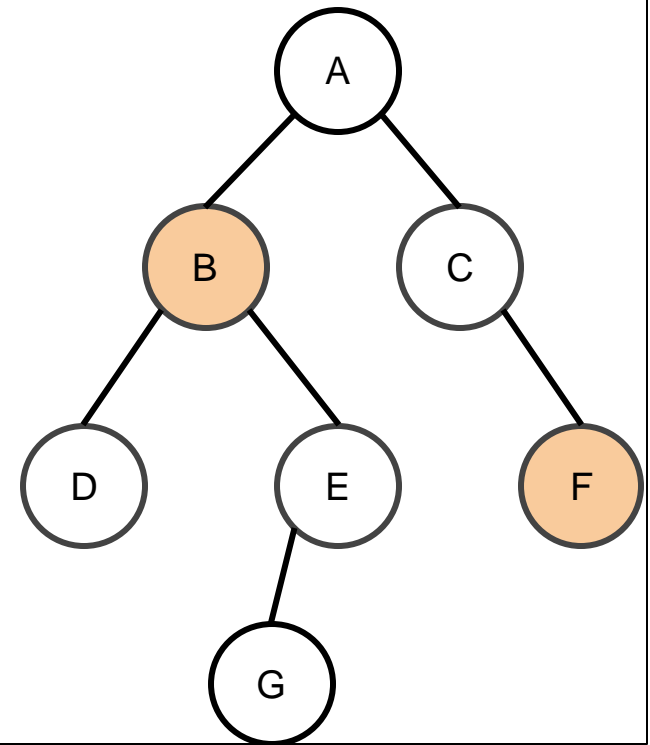
pila.add(ady)



Grafos - DFS

- Pila = {B,**F**}
- Visitados = {A,B,C,**F**}

```
mientras(pila.size() > 0)
  v = pila.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      pila.add(ady)
```



Grafos - DFS

- Pila = {B}
- Visitados = {A,B,C,F}
- Sacar F

mientras(pila.size() > 0)

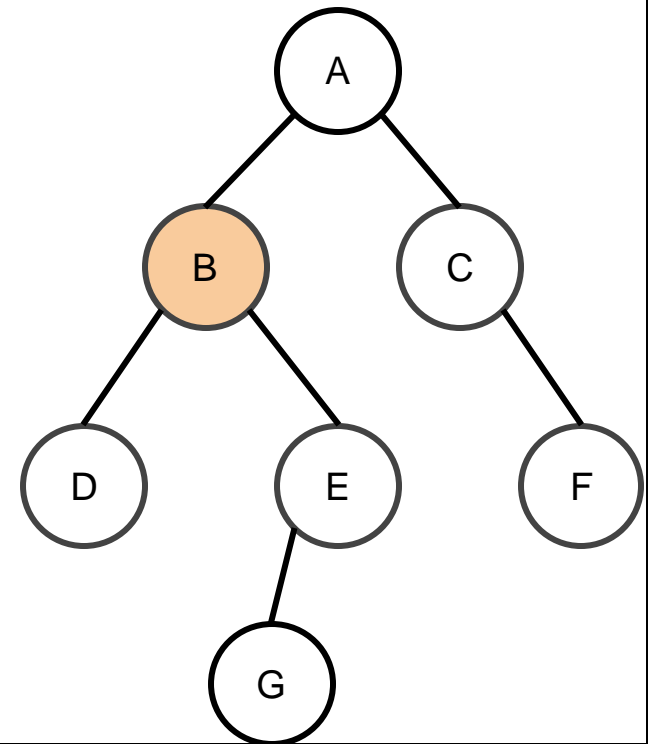
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

pila.add(ady)



Grafos - DFS

- Pila = {}
- Visitados = {A,B,C,F}
- Sacar B

mientras(pila.size() > 0)

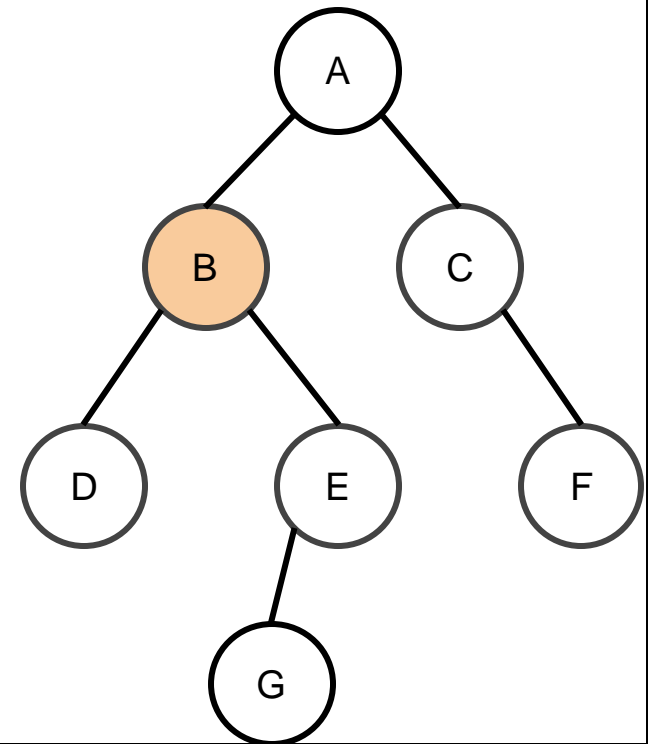
v = pila.extraer()

para cada ady de v:

if(no visitado[ady])

visitado[ady]=true

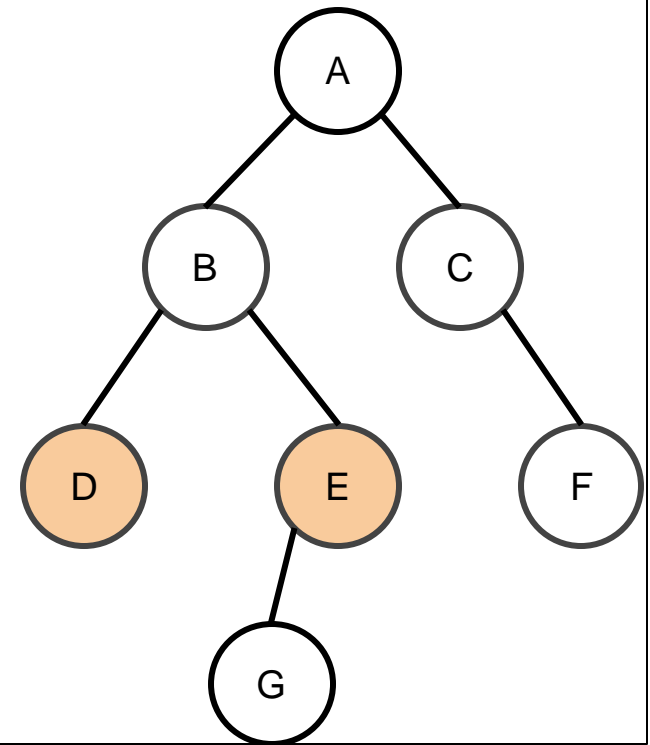
pila.add(ady)



Grafos - DFS

- Pila = {**D,E**}
- Visitados = {A,B,C,F,**D,E**}

```
mientras(pila.size() > 0)
  v = pila.extraer()
  para cada ady de v:
    if(no visitado[ady])
      visitado[ady]=true
      pila.add(ady)
```



Grafos – Implementación BFS/DFS

BFS

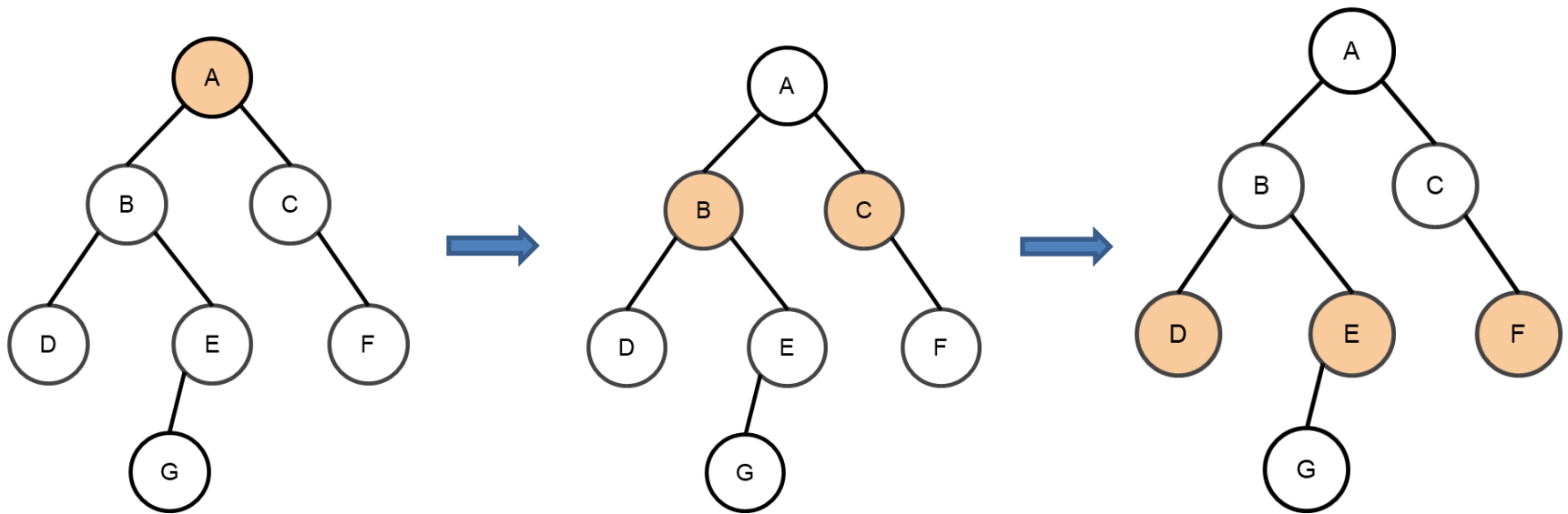
```
inicial = A
visitado[inicial]=true
cola.add(inicial)
mientras(cola.size() > 0)
    v = cola.extraer()
    para cada ady de v:
        if(no visitado[ady])
            visitado[ady]=true
            cola.add(ady)
```

DFS

```
inicial = A
visitado[inicial]=true
pila.add(inicial)
mientras(pila.size() > 0)
    v = pila.extraer()
    para cada ady de v:
        if(no visitado[ady])
            visitado[ady]=true
            pila.add(ady)
```

Grafos – BFS Extra

Hemos visto que el **BFS** es un **recorrido por niveles**:



Grafos – BFS Extra

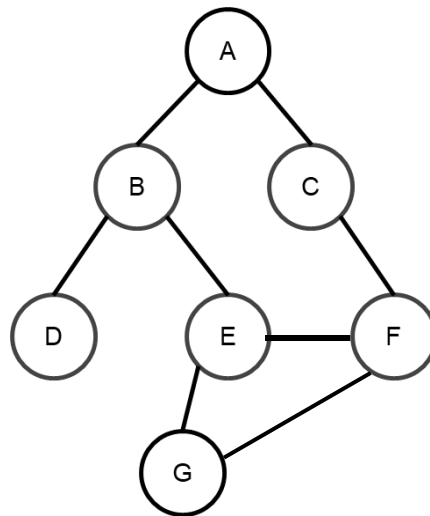
¿Esto nos **puede servir para algo?** **Sí**

¿Cuál es el camino más corto entre el nodo A y F?

Opción 1: {A-B-E-F}

Opción 2: {A-B-E-G-F}

Opción 3: {A-C-F}



Solución: {A-C-F}

Grafos – BFS Extra

¿**Qué hemos hecho** para encontrar ese camino?
-Recorrer el grafo por niveles.

Luego el recorrido con **BFS nos va a permitir calcular el camino más corto entre dos nodos** en un grafo no ponderado

Grafos – BFS Extra

Una implementación para contar los niveles o la distancia de un nodo a otro es la siguiente:

```
inicial = A
visitado[inicial]=true
cola.add(inicial)
cola.add(-1)
mientras(pila.size() > 1)  —————> Evitar bucle infinito con solo -1s
    v = cola.extraer()
    if(v == -1)
        niveles++
        cola.add(-1)
    para cada ady de v:
        if(no visitado[ady])
            visitado[ady]=true
            cola.add(ady)
```

Grafos – DFS Extra

- También se puede utilizar un DFS recursivo para recorrer el grafo:

DFS(v)

visitado[v] = true

para cada ady de v:

si (no visitado[ady])

DFS(ady)



Grafos – Resumen BFS/DFS

BFS

-Cola

-Propiedad: Camino más corto de un nodo a otro en grafo no ponderado

- Complejidad: $O(V + E)$

DFS

-Pila

-Implementación alternativa con recursión

-Complejidad: $O(V + E)$

CUIDADO EN PYTHON CON RECURSION LIMIT!

Grafos - Componentes Conexas

- **¿Qué es una componente conexa?**

Es un subgrafo donde dos vértices cualesquiera están conectados a través de uno o más caminos

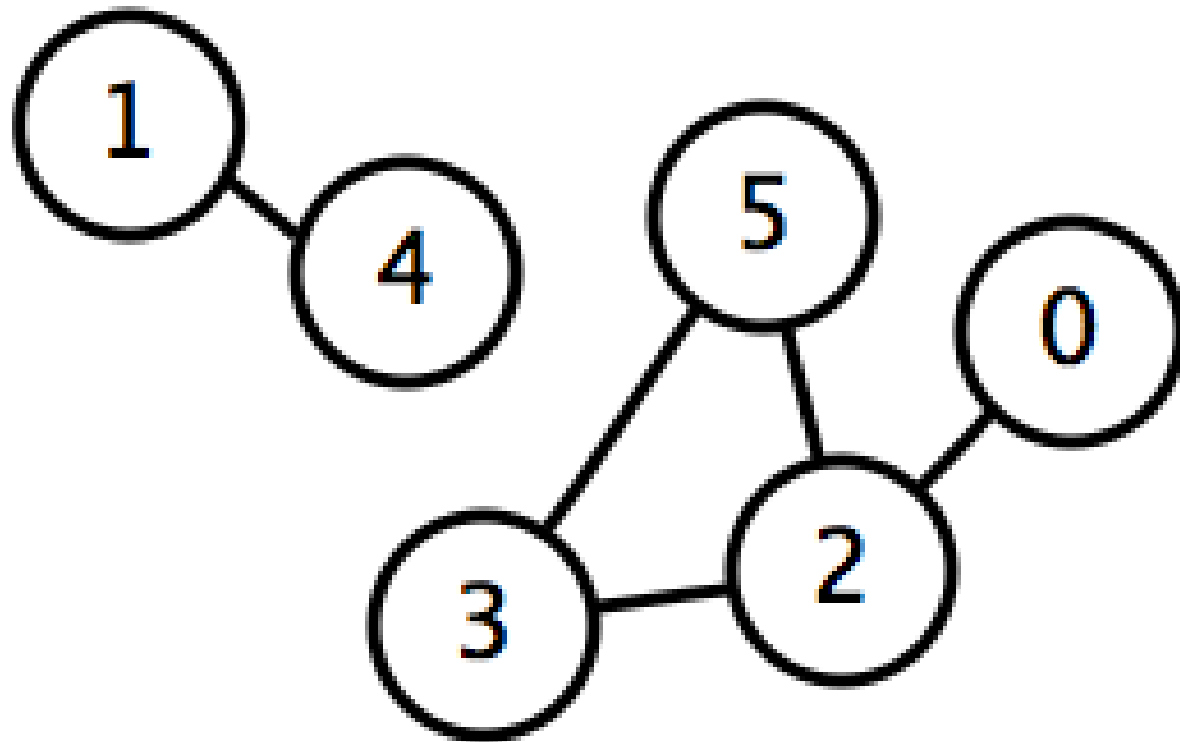


Grafos | Componentes Conexas

- La idea básica es hacer un BFS/DFS por cada vértice i desde $0..N$ siempre y cuando i no haya sido recorrido por un recorrido anterior
- Se cuenta 1 y se recorre i

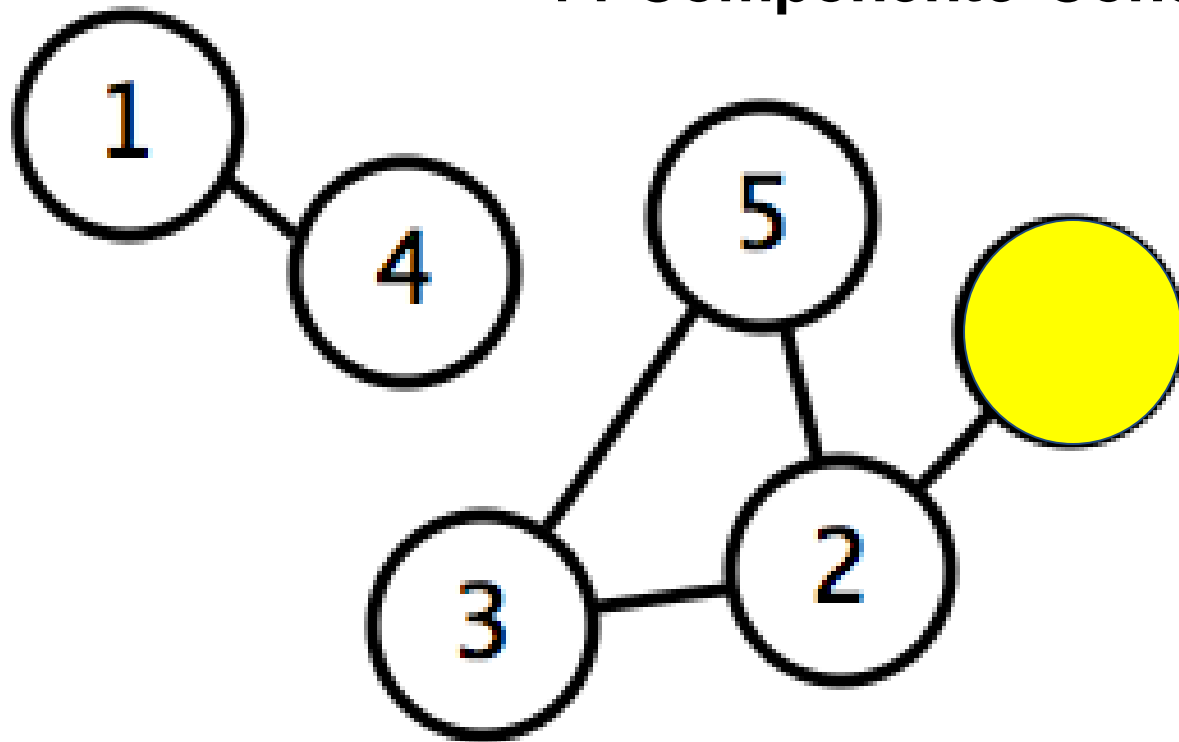


Grafos | Componentes Conexas

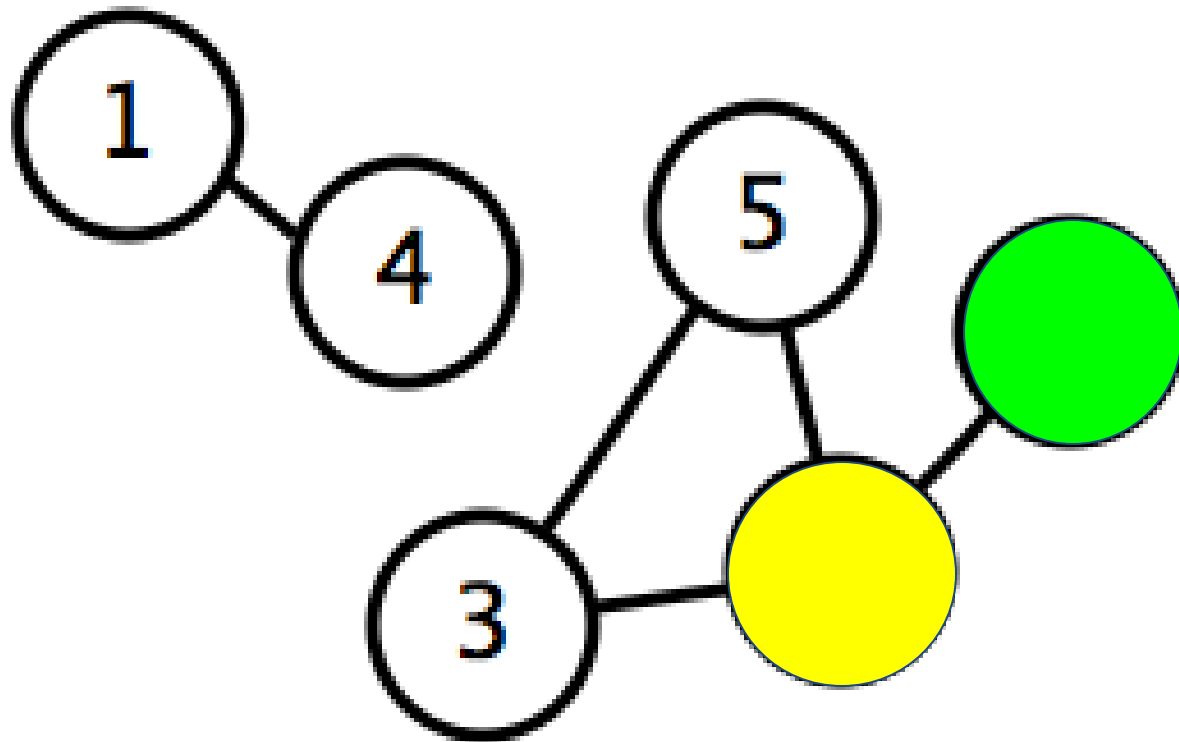


Grafos | Componentes Conexas

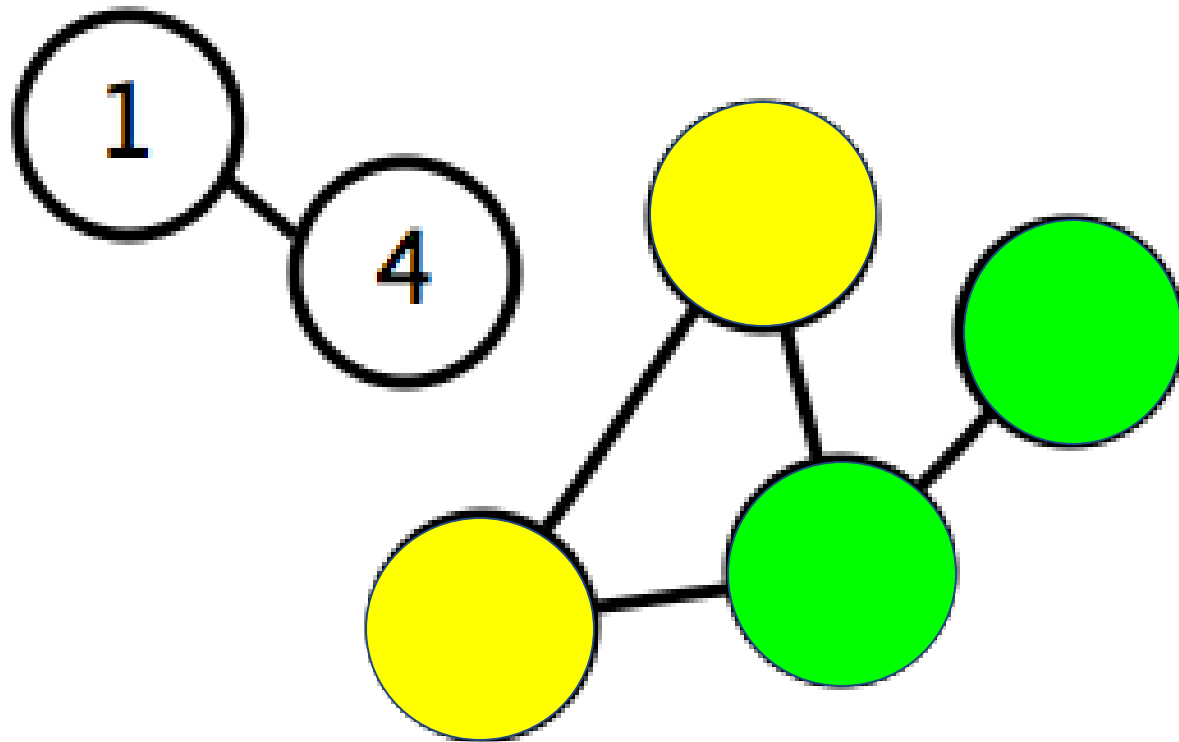
+1 Componente Conexo (1)



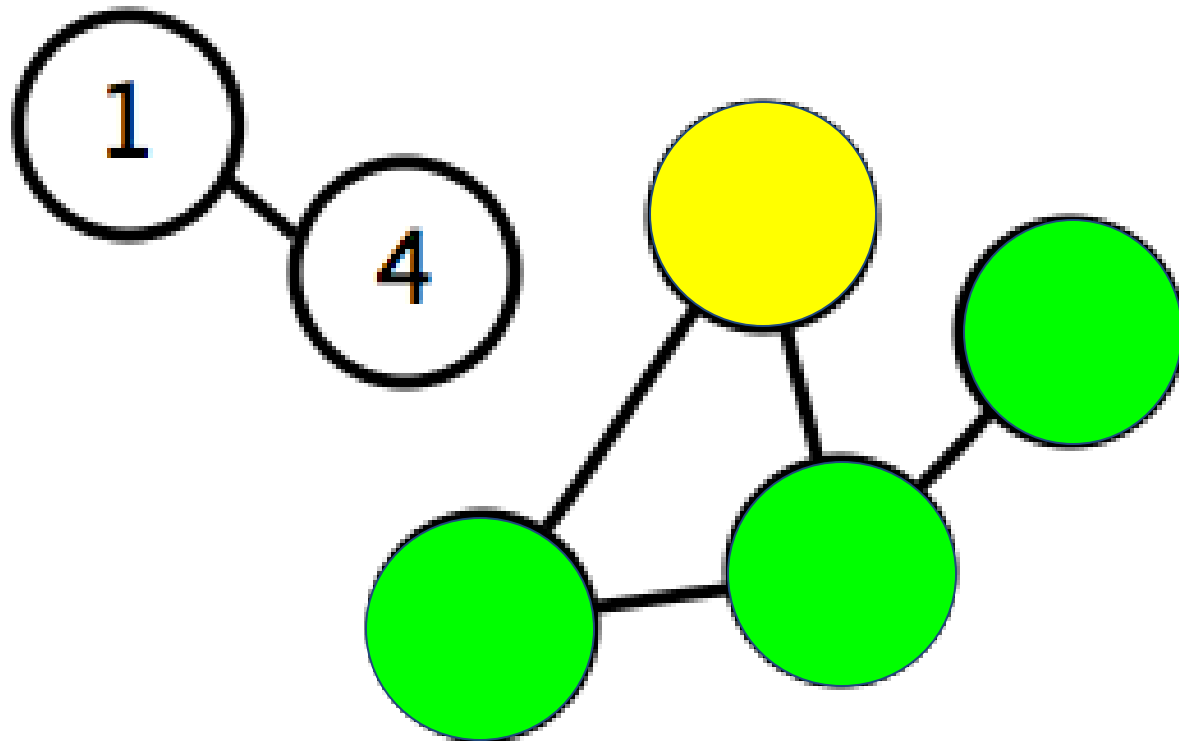
Grafos | Componentes Conexas



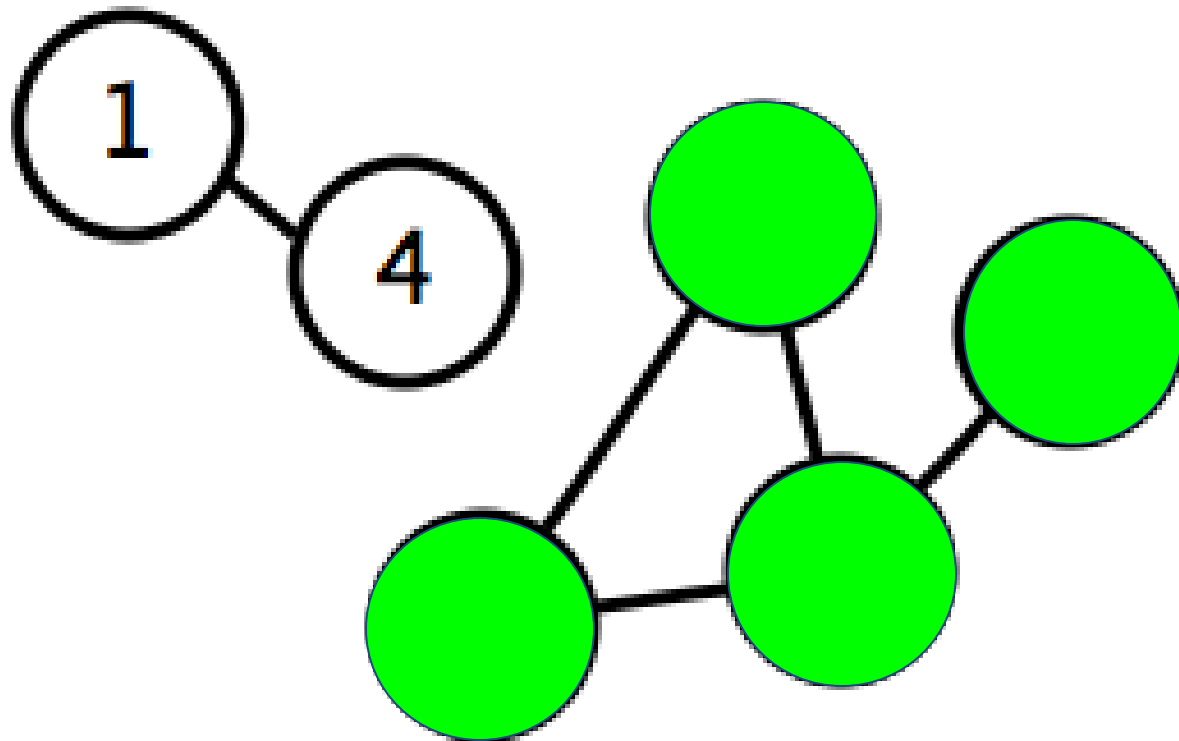
Grafos | Componentes Conexas



Grafos | Componentes Conexas

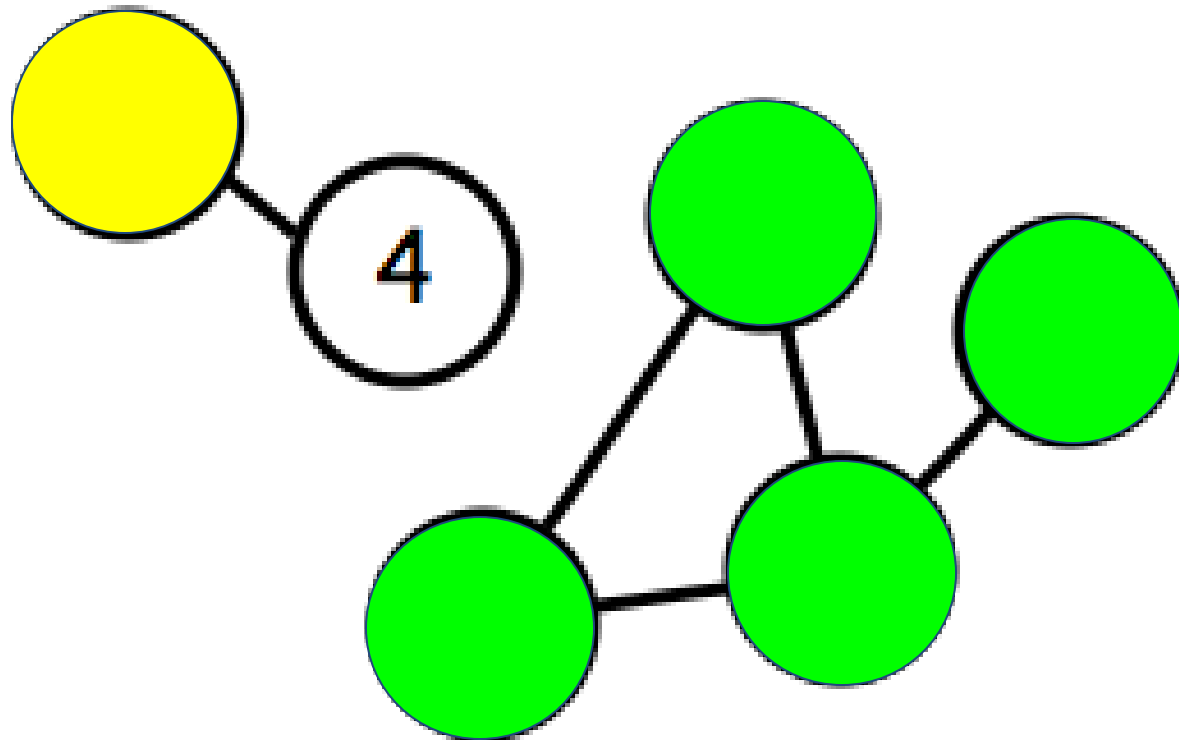


Grafos | Componentes Conexas

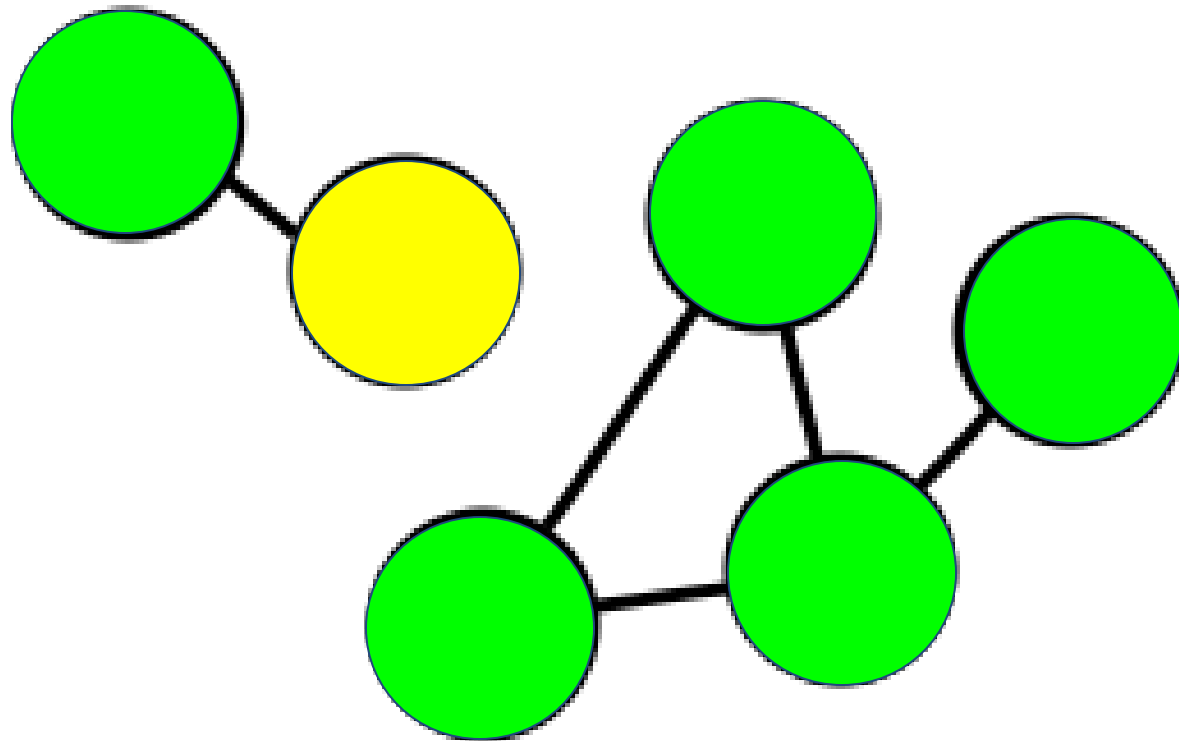


Grafos | Componentes Conexas

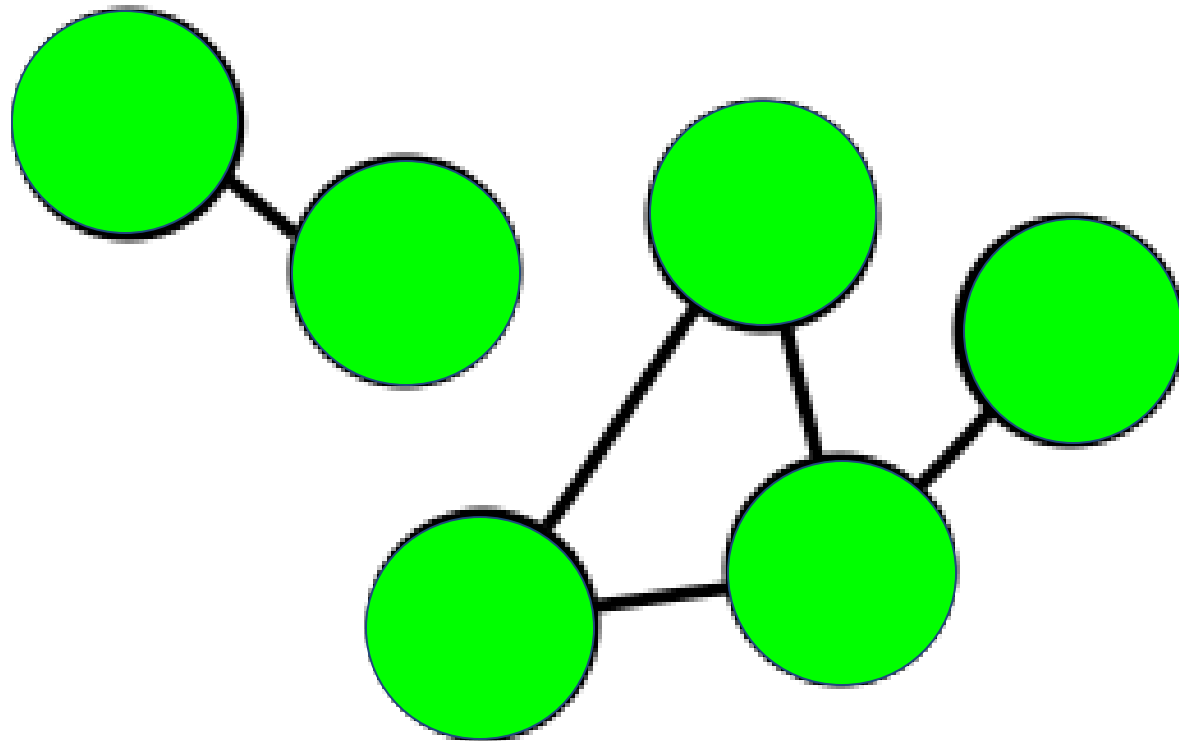
+1 Componente Conexo (2)



Grafos | Componentes Conexas



Grafos | Componentes Conexas



Grafos | Componentes Conexas

- Pseudocódigo:

```
grafo = vector<int>[n]  
visitados = boolean[n]  
for(int i=0;i<n;i++)  
    if(!visitados[i])  
        BFS/DFS(i)  
        compoConexas++
```

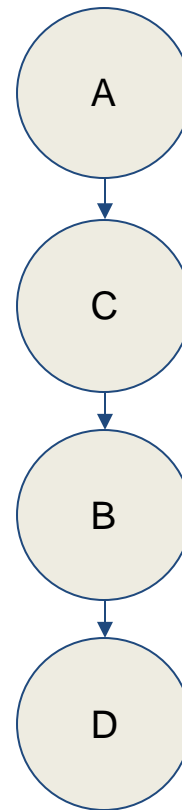
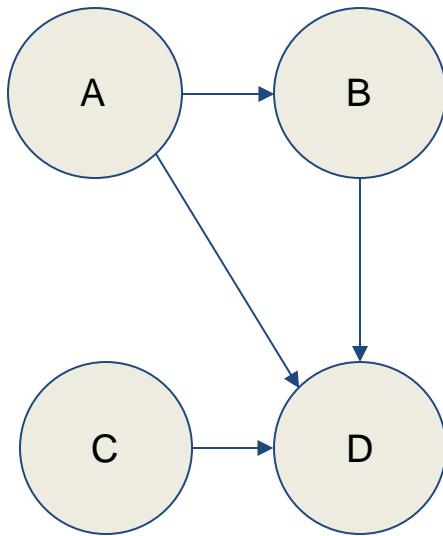


Grafos | Ordenamiento Topológico

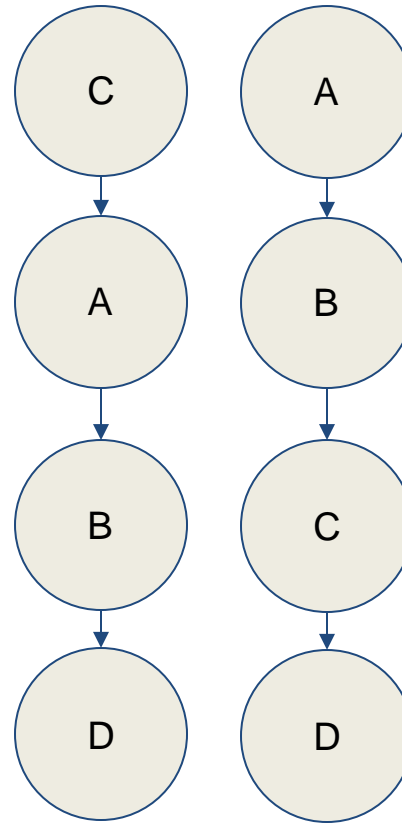
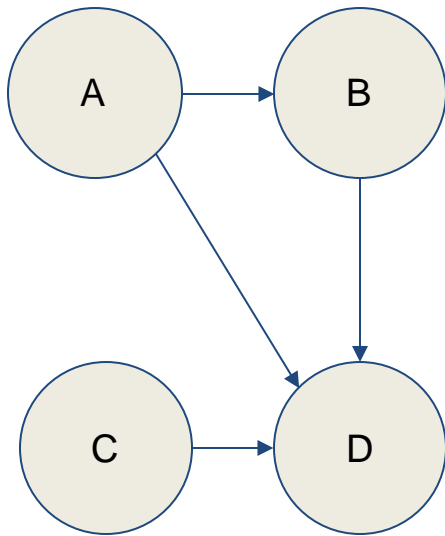
- Sobre un grafo acíclico dirigido (DAG)
- Ordenar nodos tal que para cualquier nodo u, v ; al momento de eliminar u , v no contenga aristas hacia ella
- Utilizar el algoritmo **DFS** (versión recursiva)



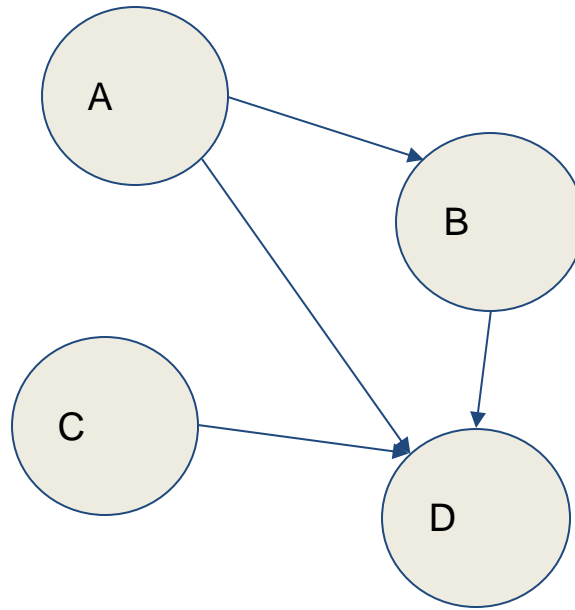
Grafos | Ordenamiento Topológico



Grafos | Ordenamiento Topológico



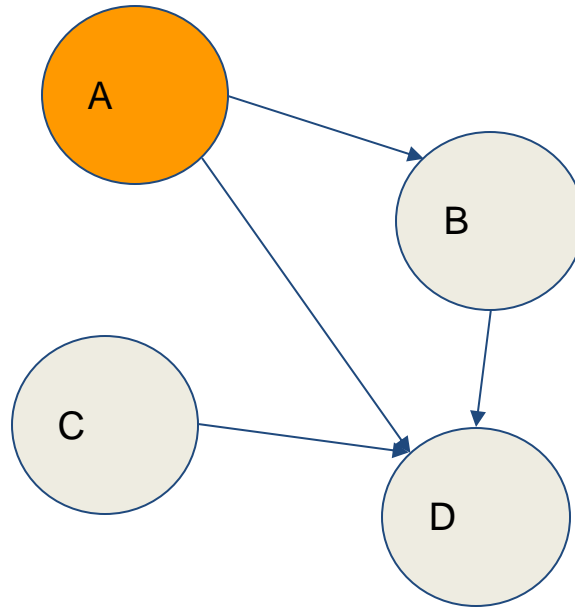
Grafos | Ordenamiento Topológico



A y C no les incide ningún otro nodo



Grafos | Ordenamiento Topológico

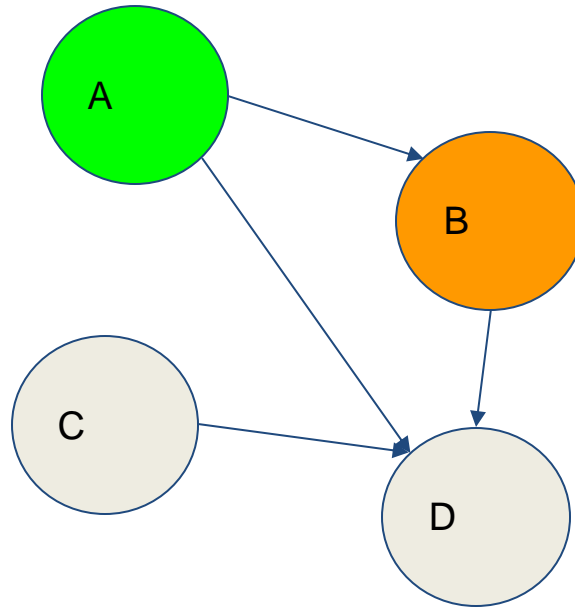


TS = { }

DFS(A) = DFS(B), DFS(D)



Grafos | Ordenamiento Topológico

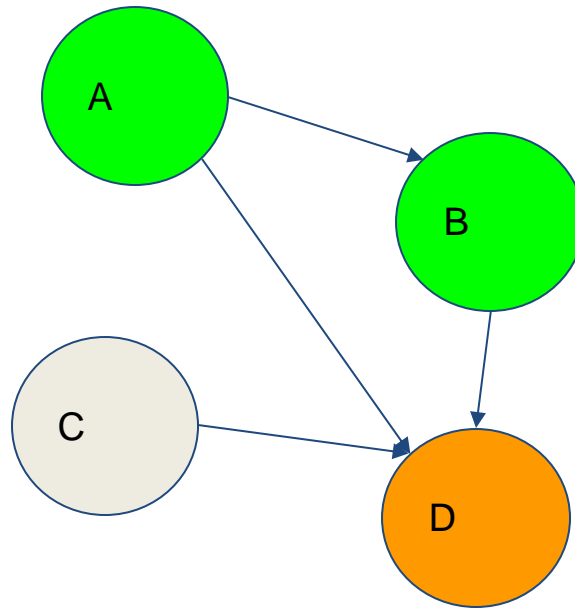


TS = { }

DFS(B) = DFS(D)



Grafos | Ordenamiento Topológico

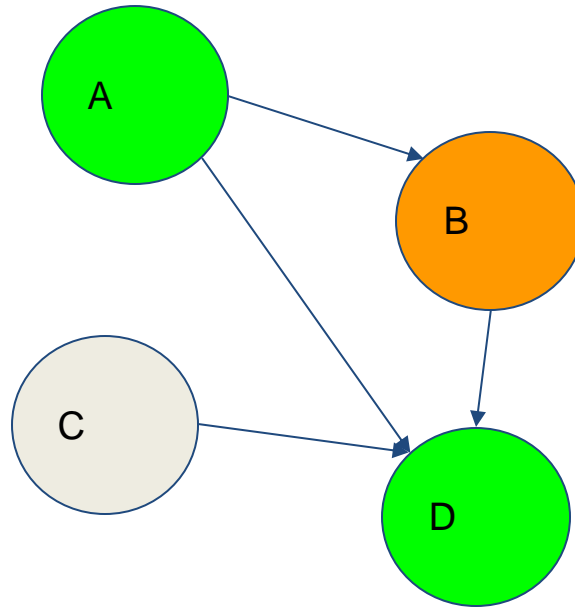


TS = {D}

DFS(D) = \emptyset , TS.push(D)



Grafos | Ordenamiento Topológico

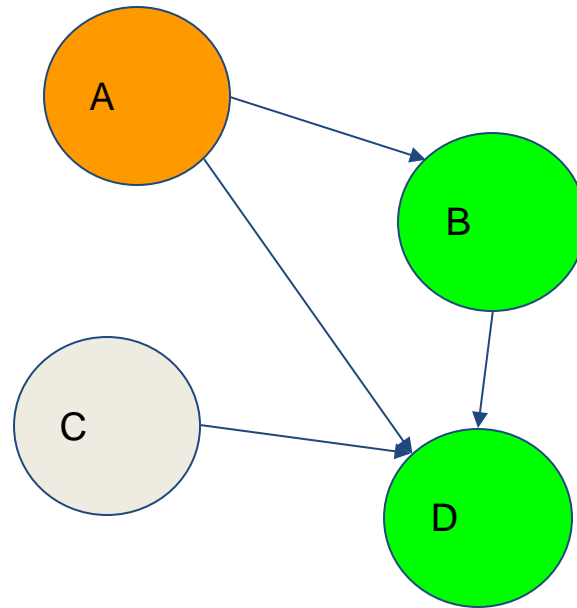


TS = { B, D }

DFS(B) = DFS(D), TS.push(B)



Grafos | Ordenamiento Topológico

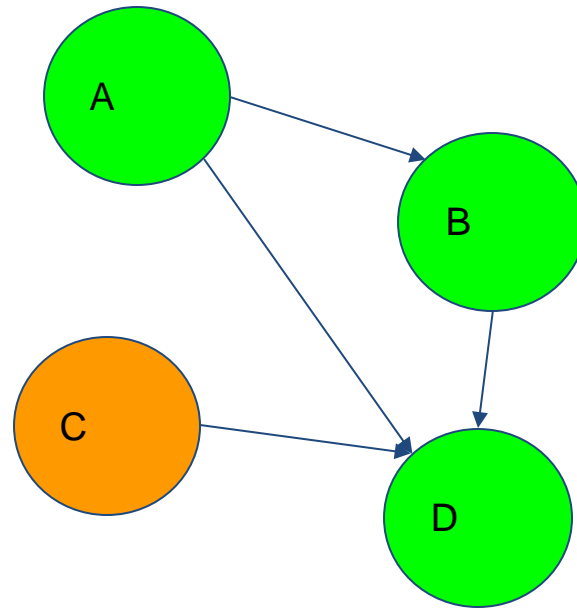


TS = { A, B, D }

DFS(A) = DFS(B), DFS(D), TS.push(A)



Grafos | Ordenamiento Topológico

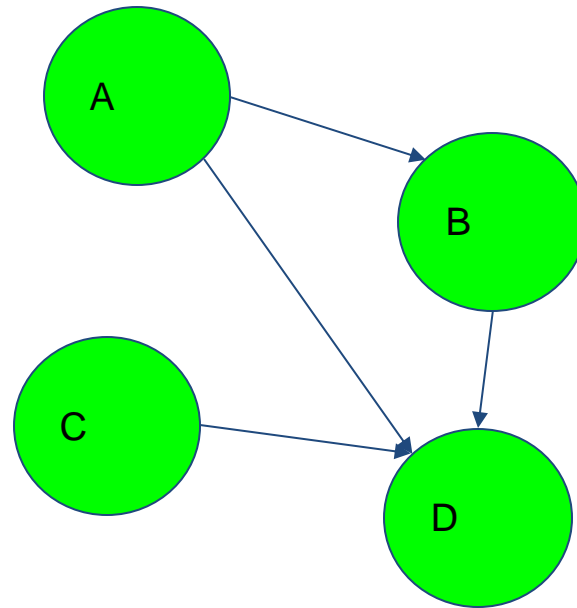


TS = { C, A, B, D }

DFS(C) = DFS(D), TS.push(C)



Grafos | Ordenamiento Topológico



TS = { C, A, B, D }

A y C pueden ir en cualquier orden, por lo que los toposort son \Rightarrow {C,A,B,D} ó {A,C,B,D}



Grafos | Ordenamiento Topológico

- Pseudocódigo

```
TopoSort(n) :  
    v[n] = true  
    for edge in edges(n) :  
        TopoSort(edge)  
    pila.push(n)
```



Grafos | Ordenamiento Topológico

- Se almacenan los nodos en una **pila**
- Siendo **edges(n)** una lista con los vértices con los que n se conecta ($N \rightarrow A$)
- Siendo **V(N)** un array de booleanos donde se entiende que si $V(N) = \text{true}$ ya ha pasado un recorrido en profundidad por el nodo N



Grafos | Puntos de Articulación

- Dado un grafo, nos interesa saber que nodos, de ser eliminados, hacen que el número de componentes conexas del grafo incremente
- **Idea ingenua:** Contar componentes conexas “haciendo como si no existe” cualquier vértice u del grafo $G=\{V,E\}$



Grafos | Puntos de Articulación

- Esta idea es $O(V * (V + E))$ con V = nodos del grafo.
- Luego $O(V^2 + VE) = O(V^2)$



Grafos | Puntos de Articulación

- **Algoritmo de Tarjan**

- Tomamos un nodo cualquiera y recorremos a través de **DFS** ese nodo
- Contamos el tiempo en el que llegamos a cualquier nodo “v” (visitar 1 nodo suma 1 al tiempo). Llamamos a esto, “**discovery**”
- Con esta misma idea podemos observar si se puede llegar a cualquier nodo por otro “camino”. Llamamos a esto, “**lowest**”

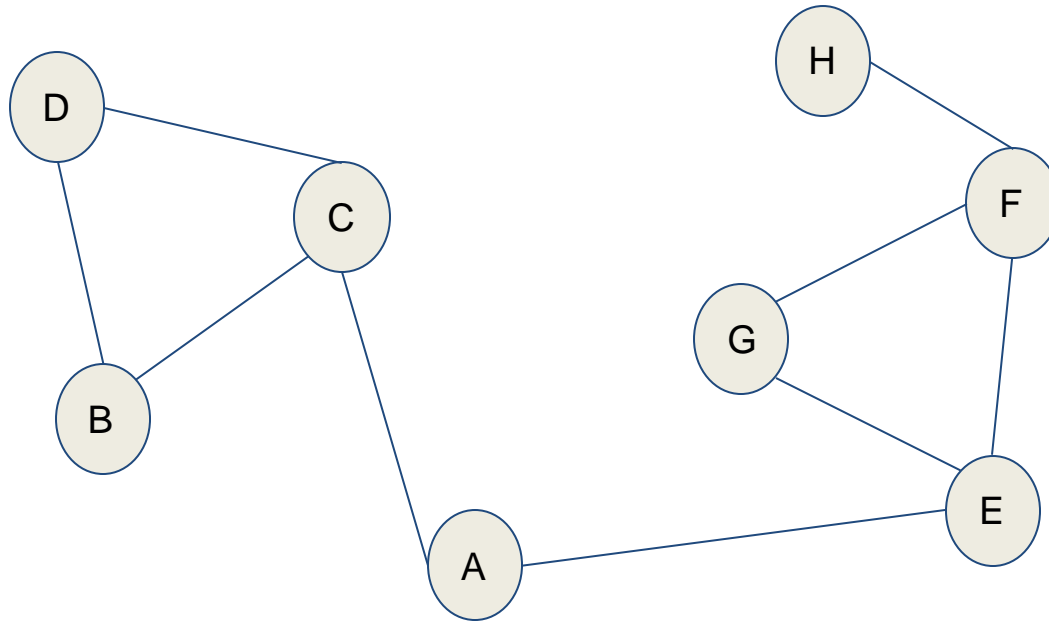


Grafos | Puntos de Articulación

- Algoritmo de Tarjan
 - Condiciones para **punto de articulación** en u :
 - i. El **nodo raíz** u (inicio) hizo **más de un DFS** hacia sus vecinos
 - ii. Cualquier **nodo no-raíz** v conectado a u tiene un mínimo de tiempo (**lowest**) **mayor o igual al** tiempo que se descubrió (**discover**) un nodo u



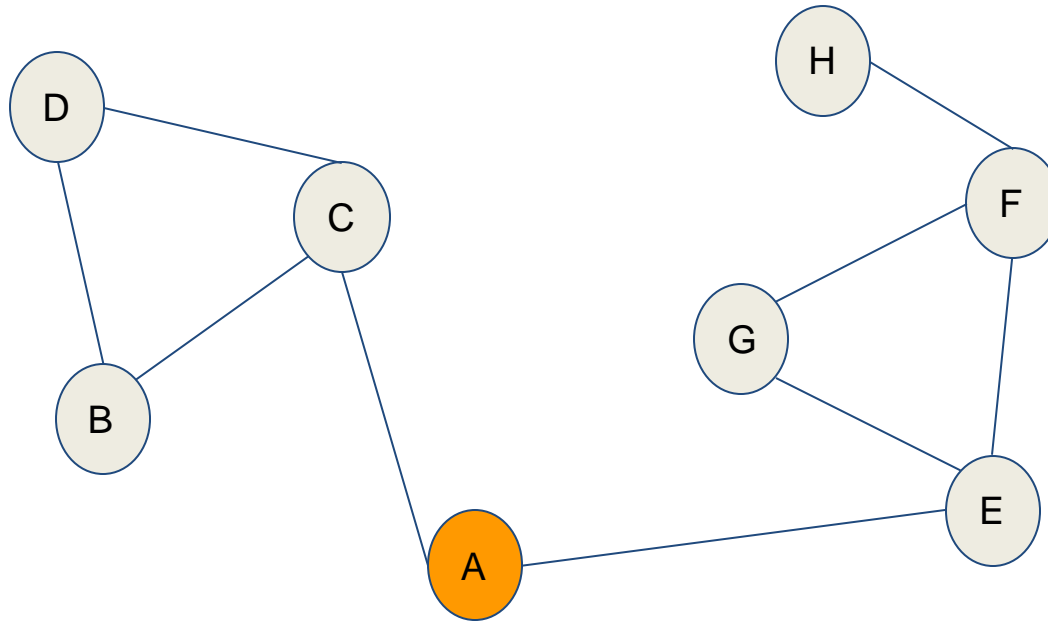
Grafos | Puntos de Articulación



DFS



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (A, 1)

LOWEST = { 0, -1, -1, -1, -1, -1, -1, -1 }

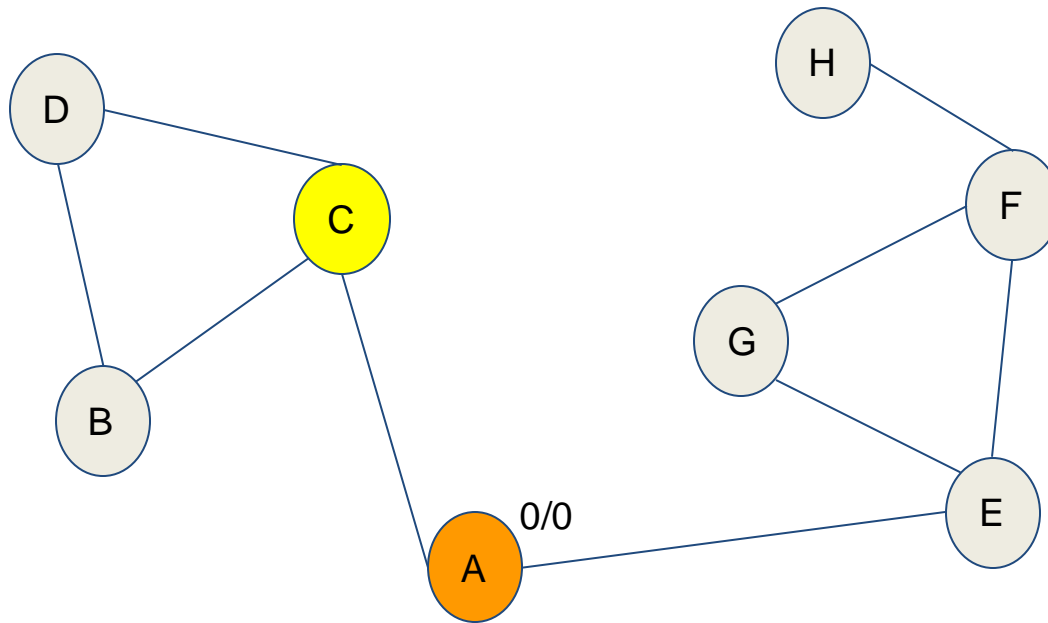
DISCOVERY = { 0, -1, -1, -1, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, -1, -1, -1, -1, -1, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (C, 2)

LOWEST = { 0, -1, 1, -1, -1, -1, -1, -1 }

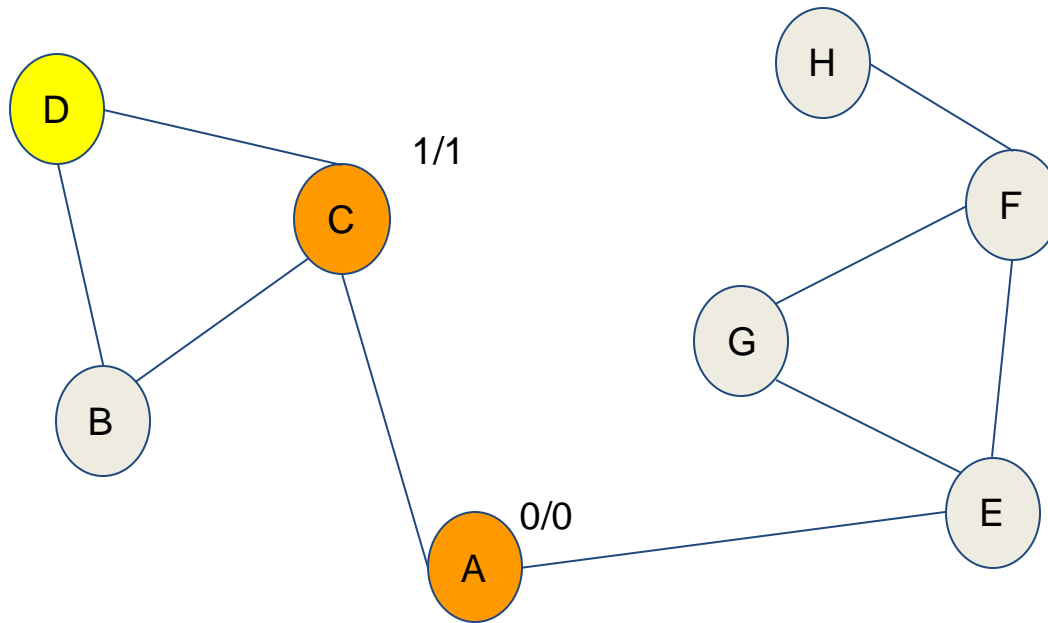
DISCOVERY = { 0, -1, 1, -1, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, -1, 0, -1, -1, -1, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (D, 3)

LOWEST = { 0, -1, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

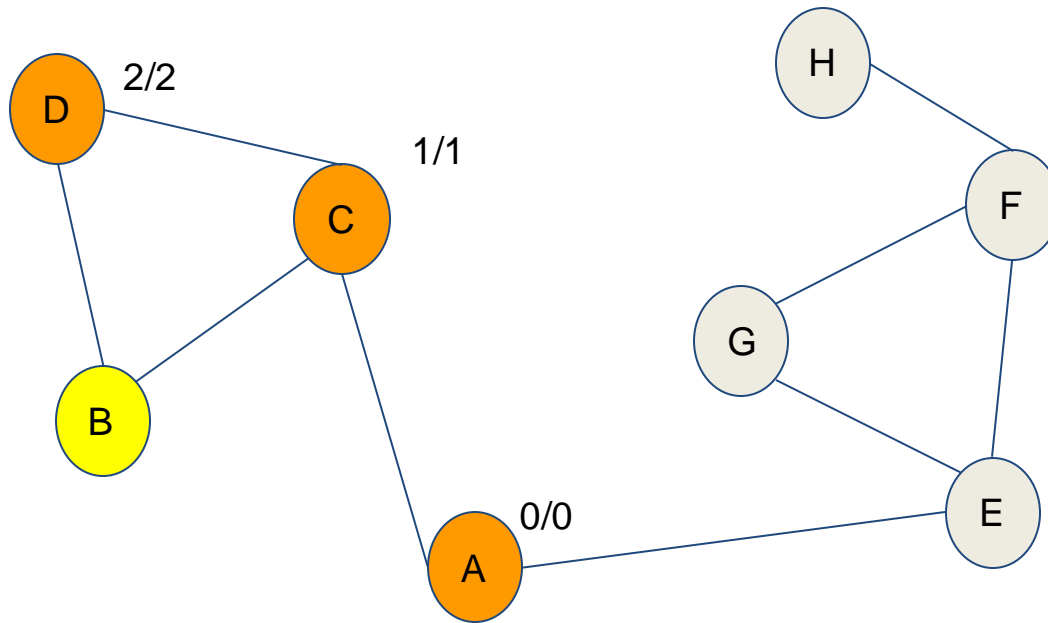
DISCOVERY = { 0, -1, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, -1, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (B, 4)

LOWEST = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

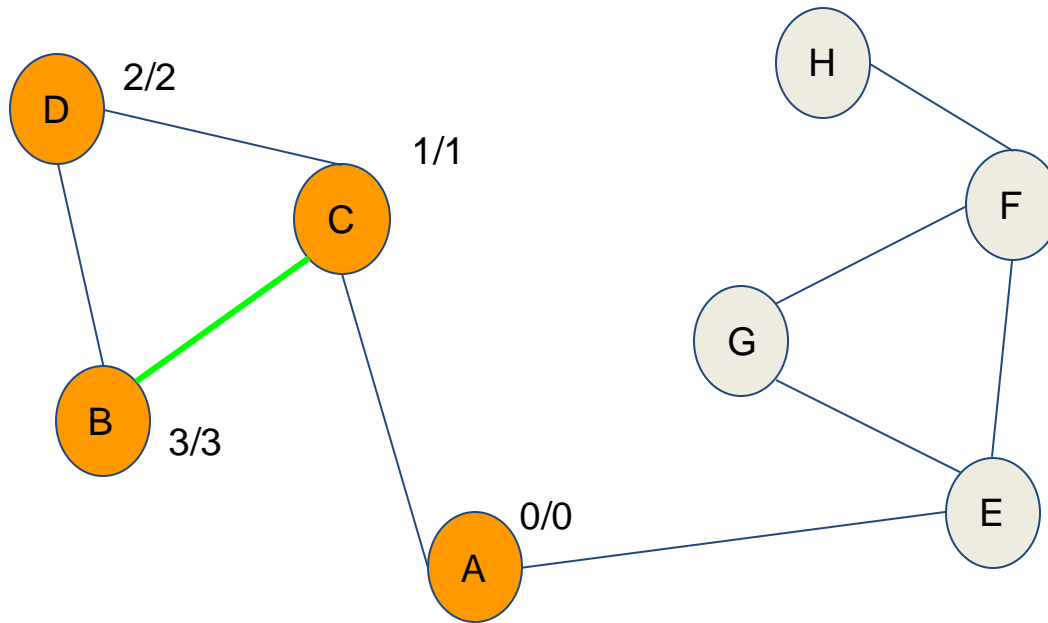
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (B, 4)

LOWEST = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

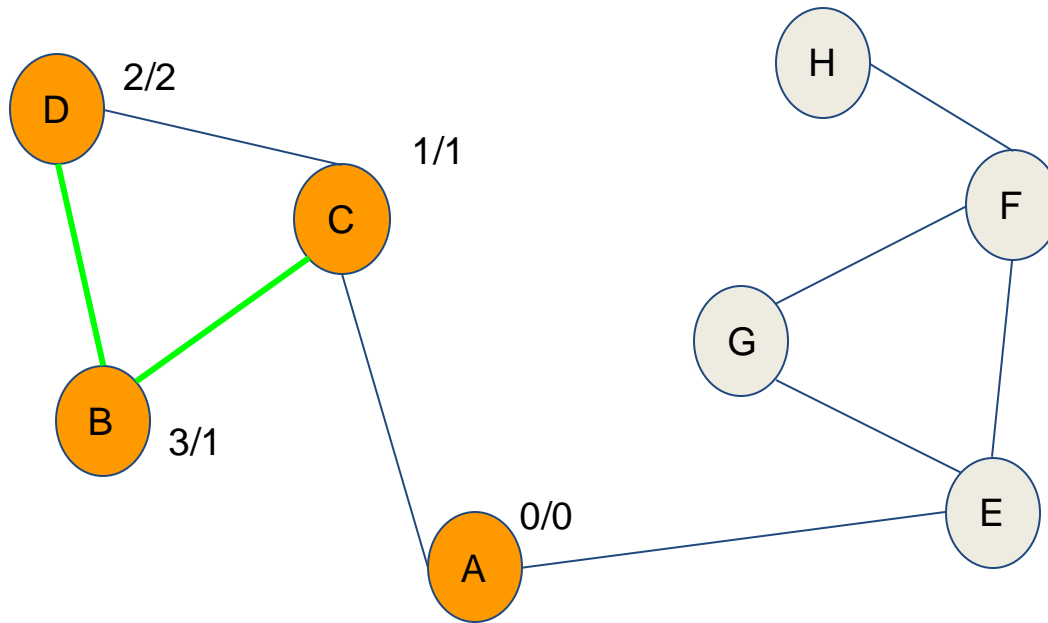
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (B, 4)

LOWEST = { 0, 1, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

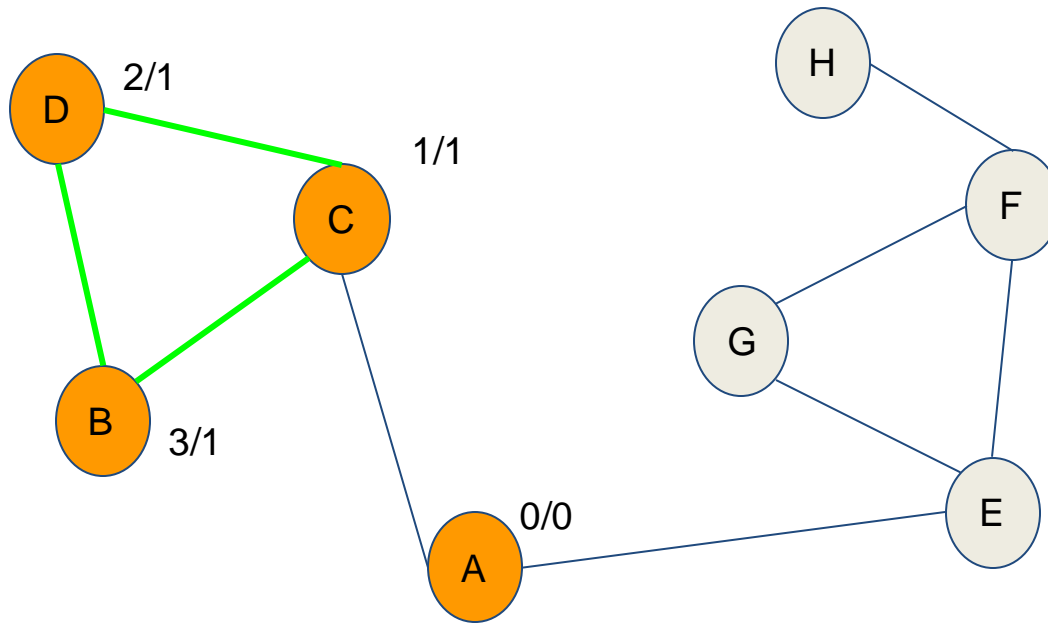
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (B, 4)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, -1, -1, -1, -1 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 }

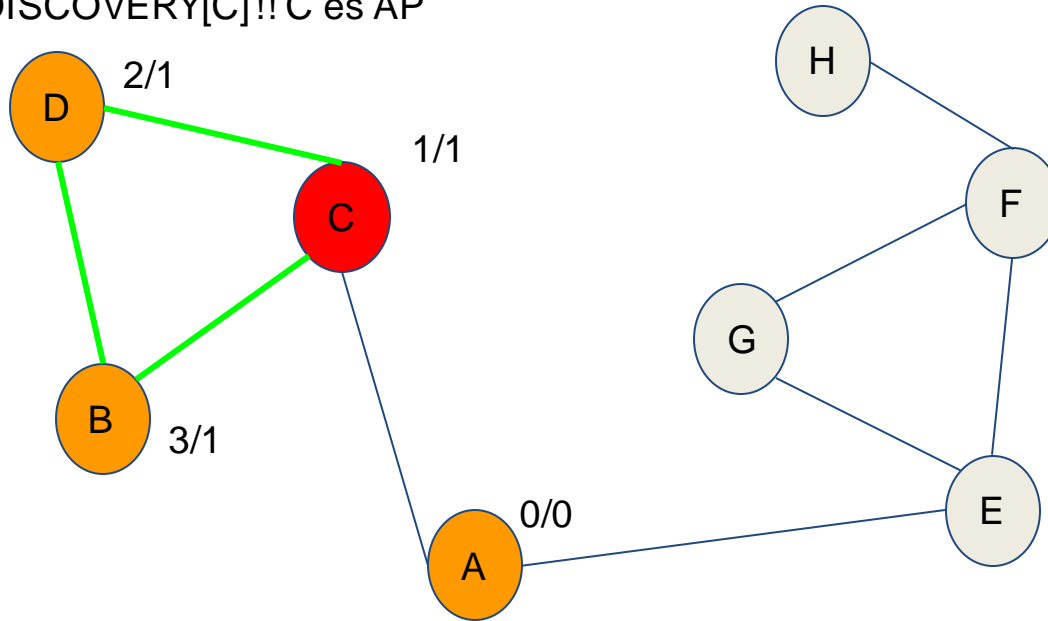
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación

$\text{LOWEST}[D] \geq \text{DISCOVERY}[C] !! C \text{ es AP}$



$\text{DFS_STACK} = (B, 4)$

$\text{LOWEST} = \{ 0, 1, 1, 1, -1, -1, -1, -1 \}$

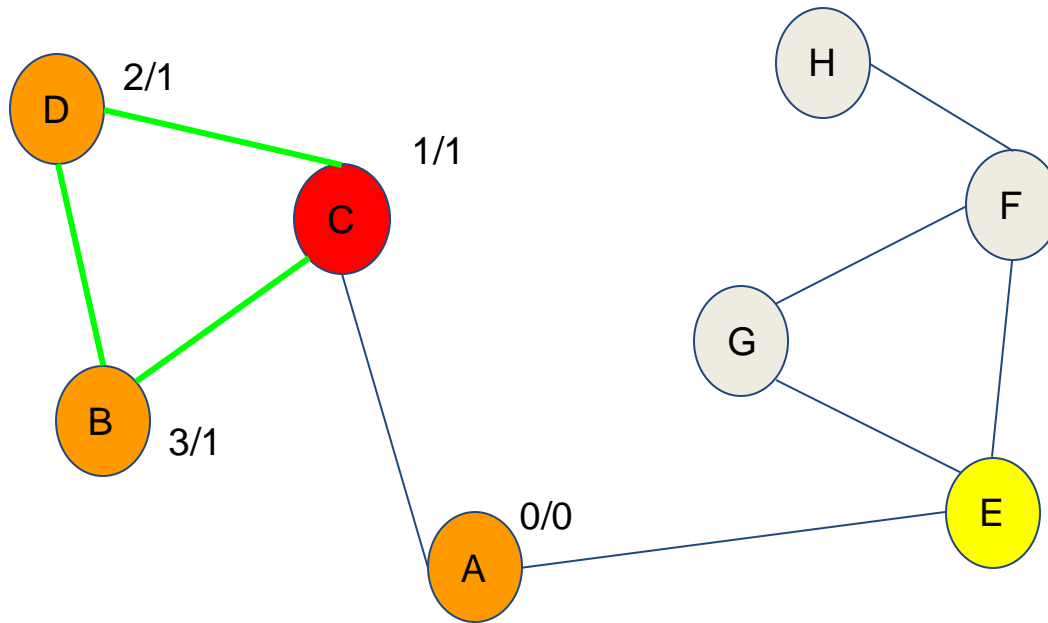
$\text{DISCOVERY} = \{ 0, 3, 1, 2, -1, -1, -1, -1 \}$

$\text{VISITED} = \{ 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0 \}$

$\text{PARENTS} = \{ -1, 3, 0, 2, -1, -1, -1, -1 \}$



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (E, 5)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, -1, -1, -1 }

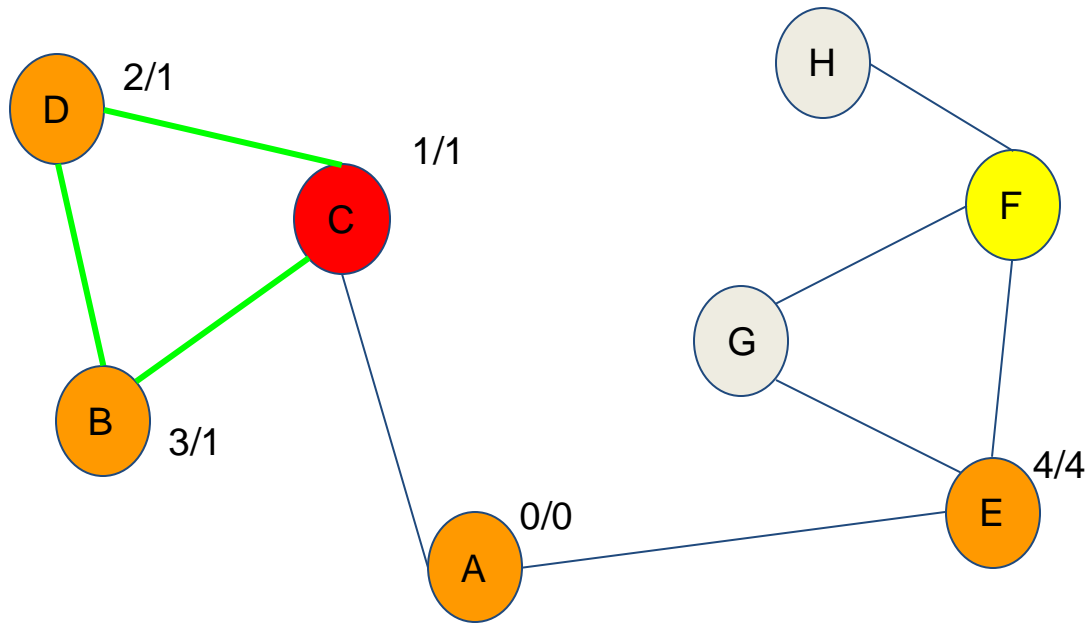
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, -1, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, -1, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (F, 6)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, -1, -1 }

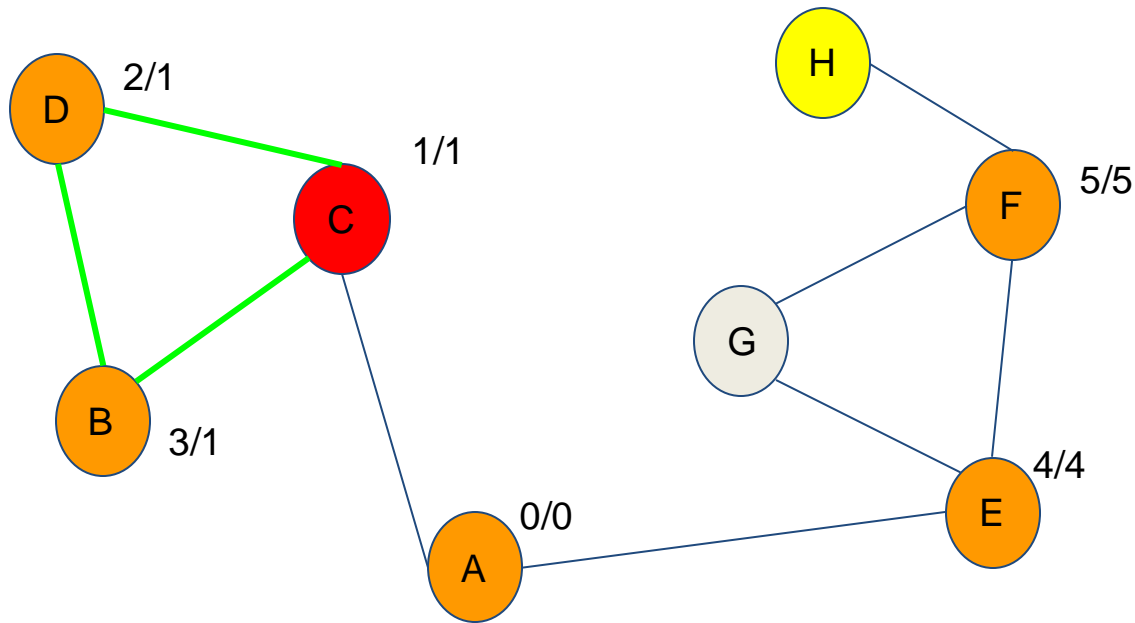
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, -1, -1 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 0 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, -1, -1 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (H, 7)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, -1, 6 }

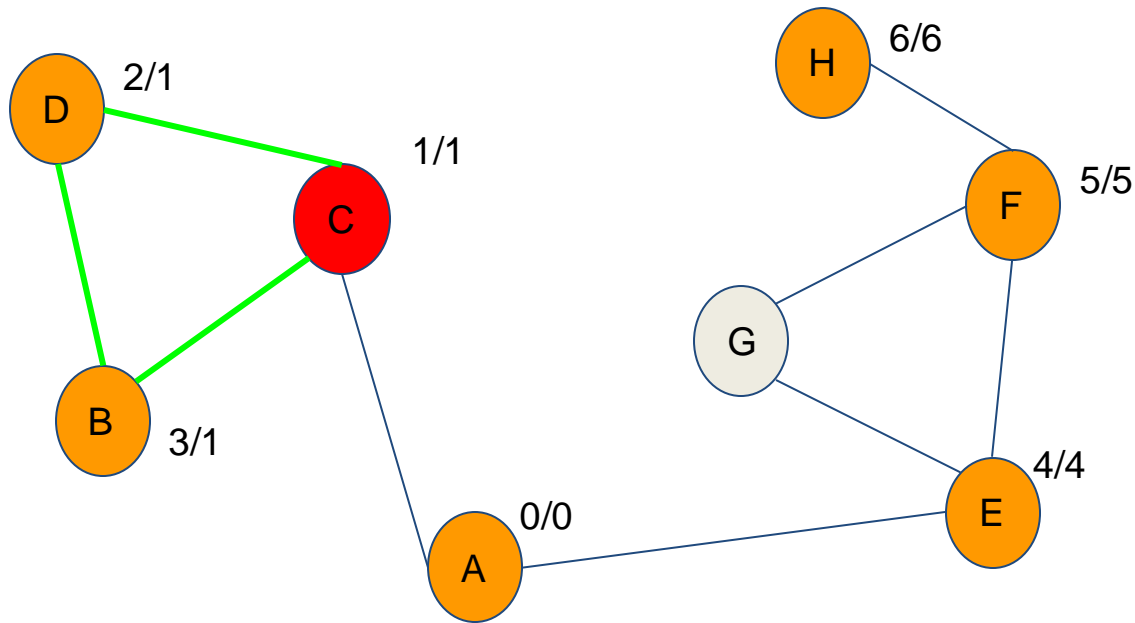
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, -1, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, -1, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (H, 7)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, -1, 6 }

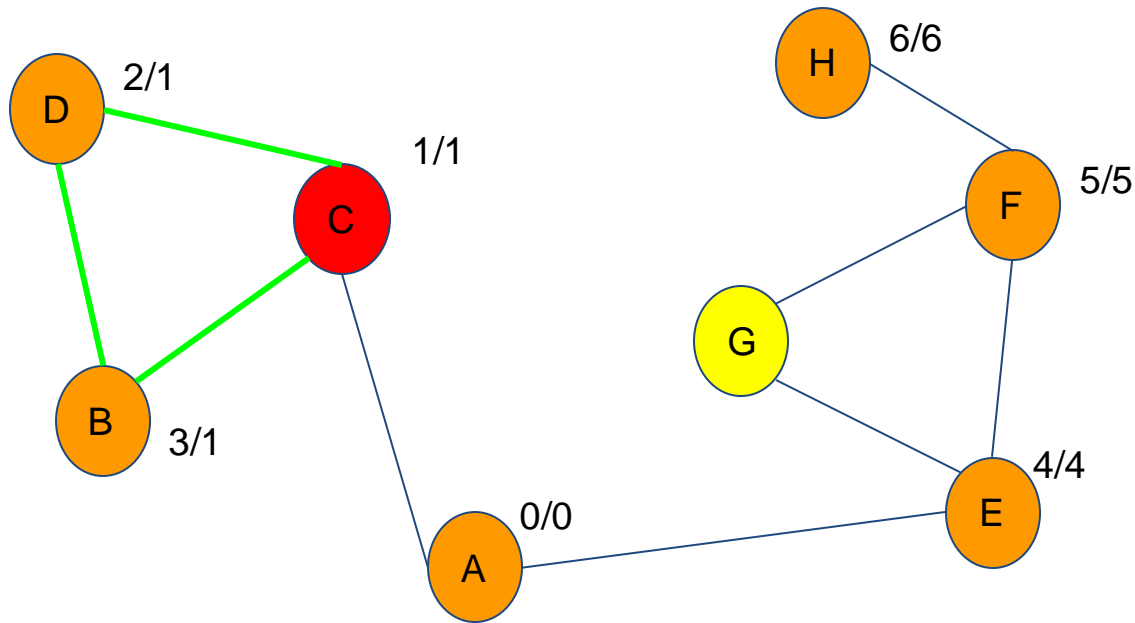
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, -1, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, -1, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, 7, 6 }

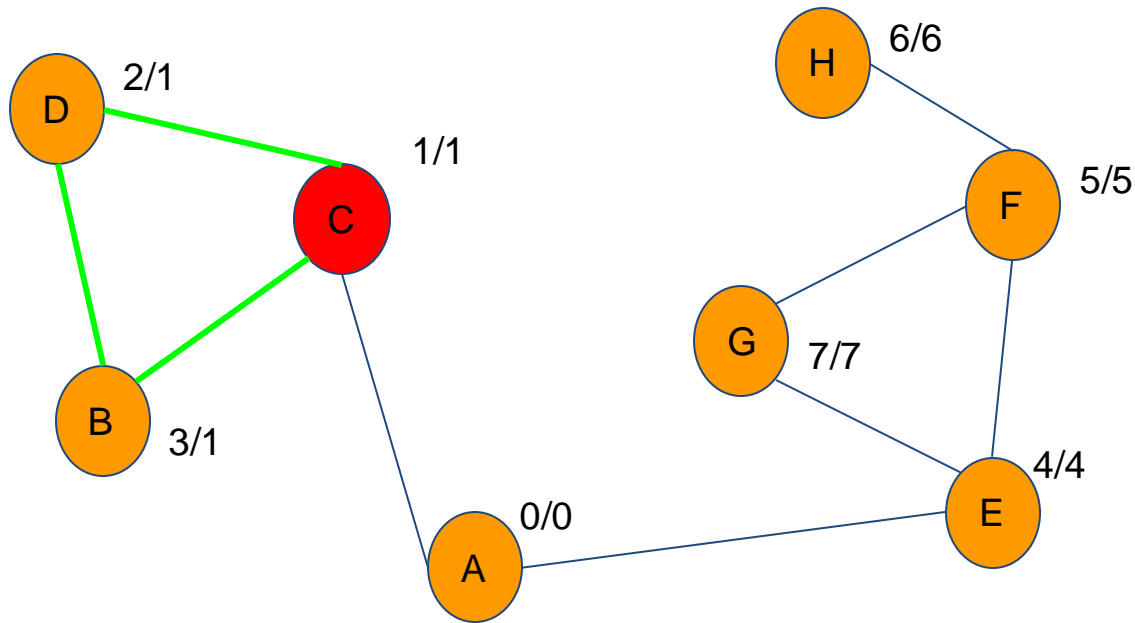
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, 7, 6 }

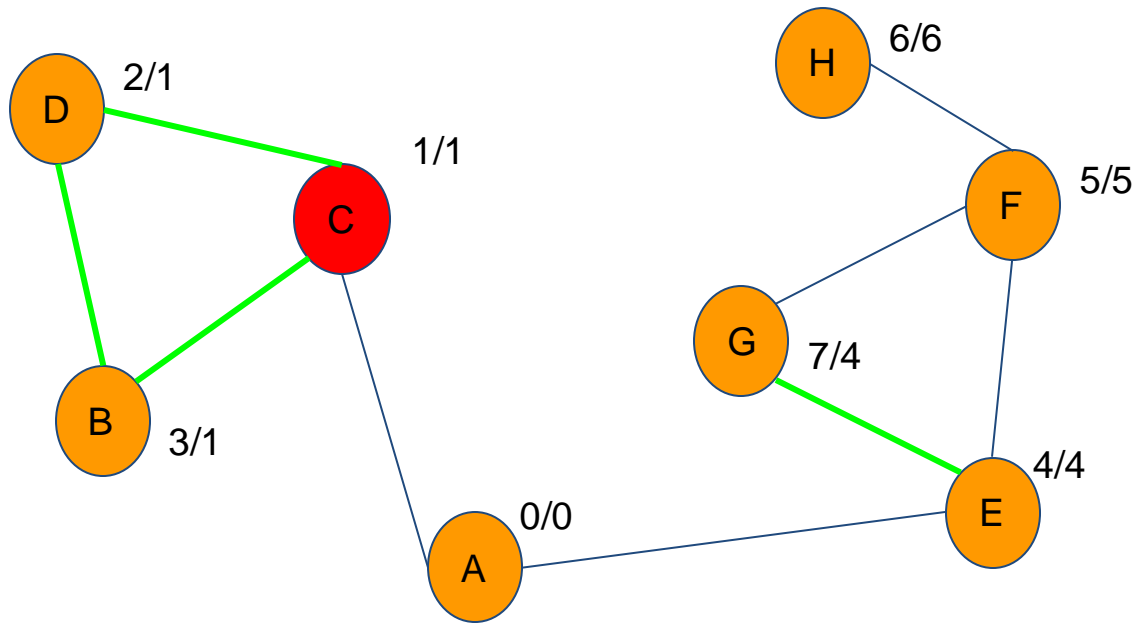
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }



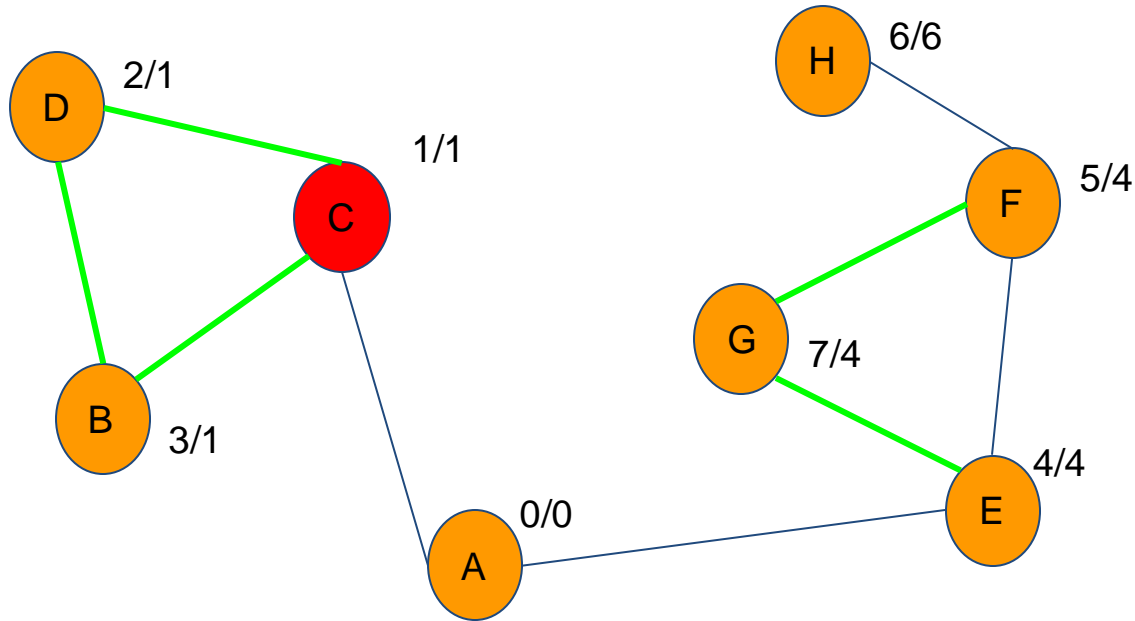
Grafos | Puntos de Articulación



```
DFS_STACK = (G, 8)
LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 5, 4, 6 }
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }
PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }
```



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

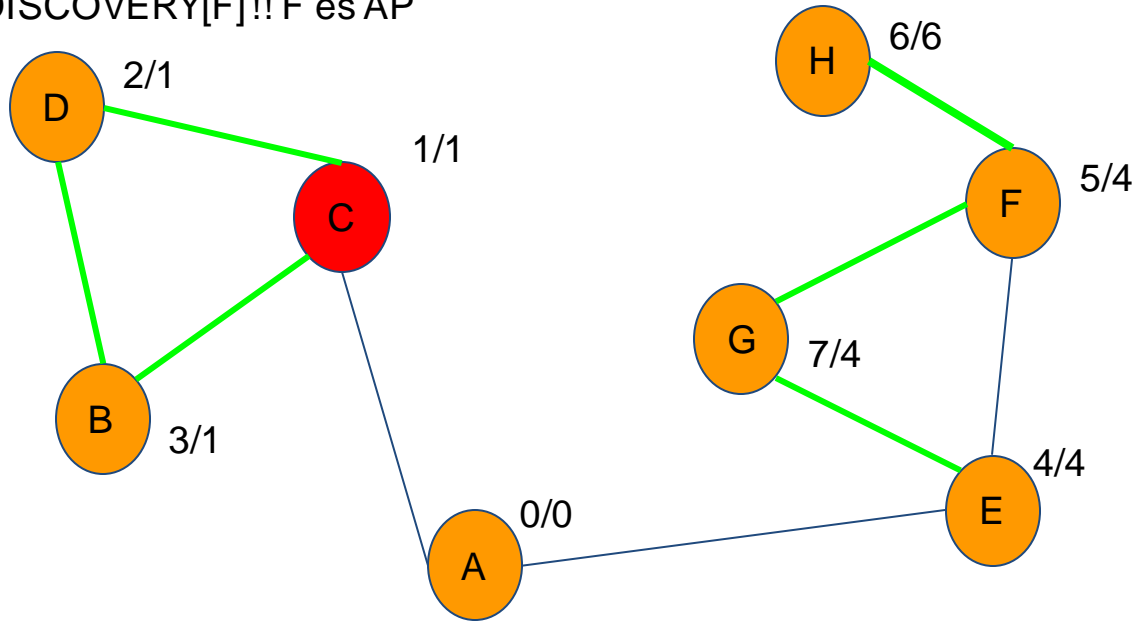
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación

$\text{LOWEST}[H] \geq \text{DISCOVERY}[F]$!! F es AP



$\text{DFS_STACK} = (G, 8)$

$\text{LOWEST} = \{ 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 \}$

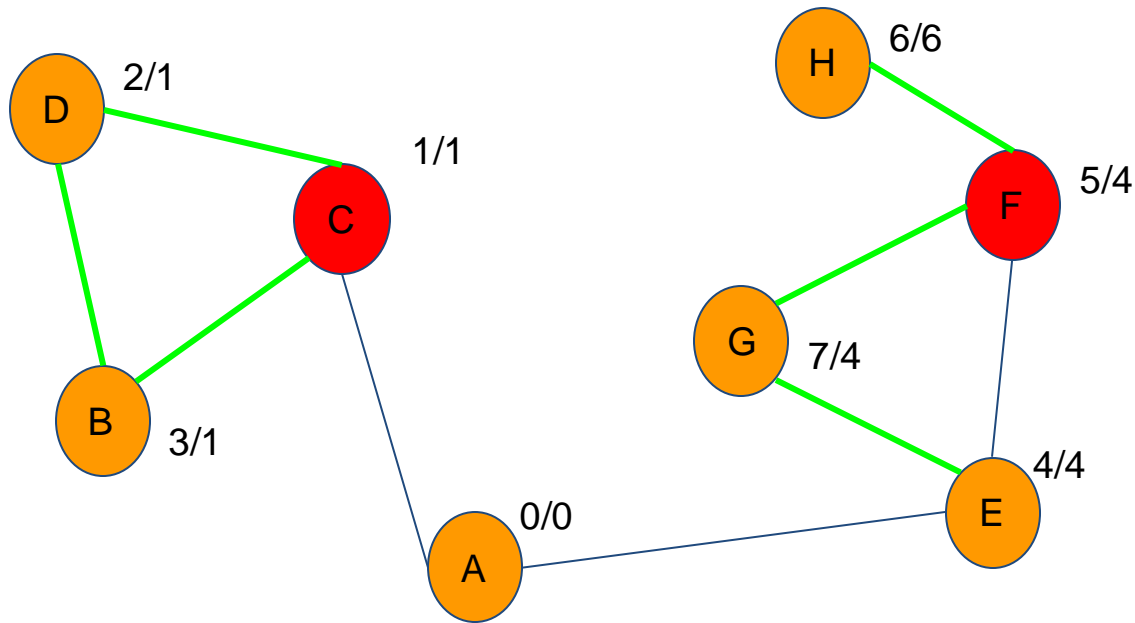
$\text{DISCOVERY} = \{ 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 \}$

$\text{VISITED} = \{ 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 \}$

$\text{PARENTS} = \{ -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 \}$



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

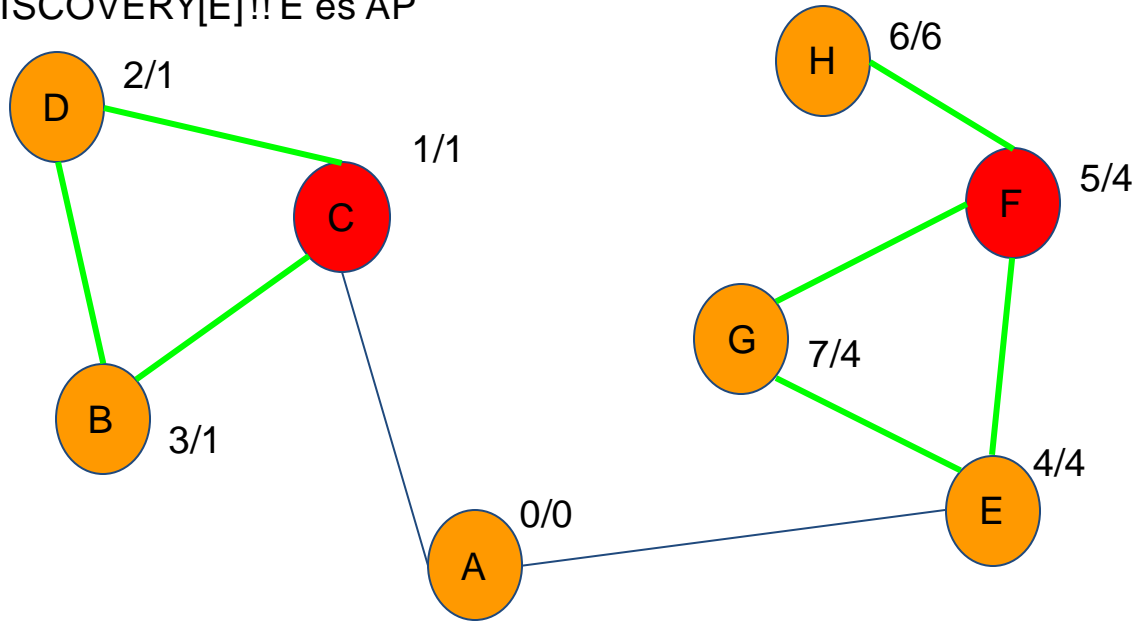
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación

LOWEST[F] >= DISCOVERY[E] !! E es AP



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

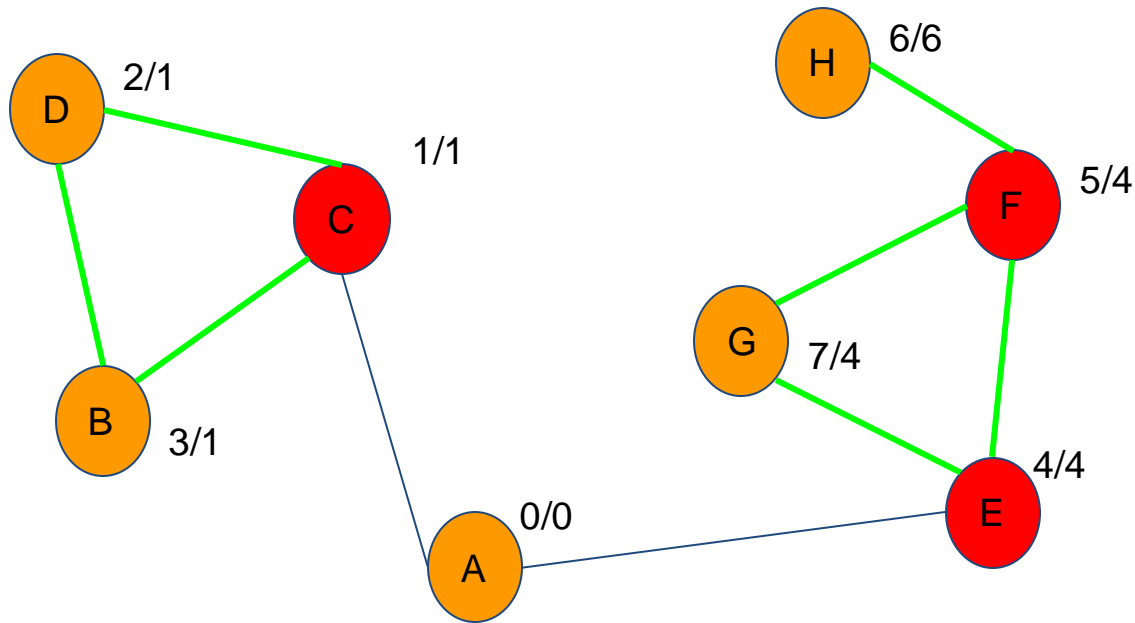
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

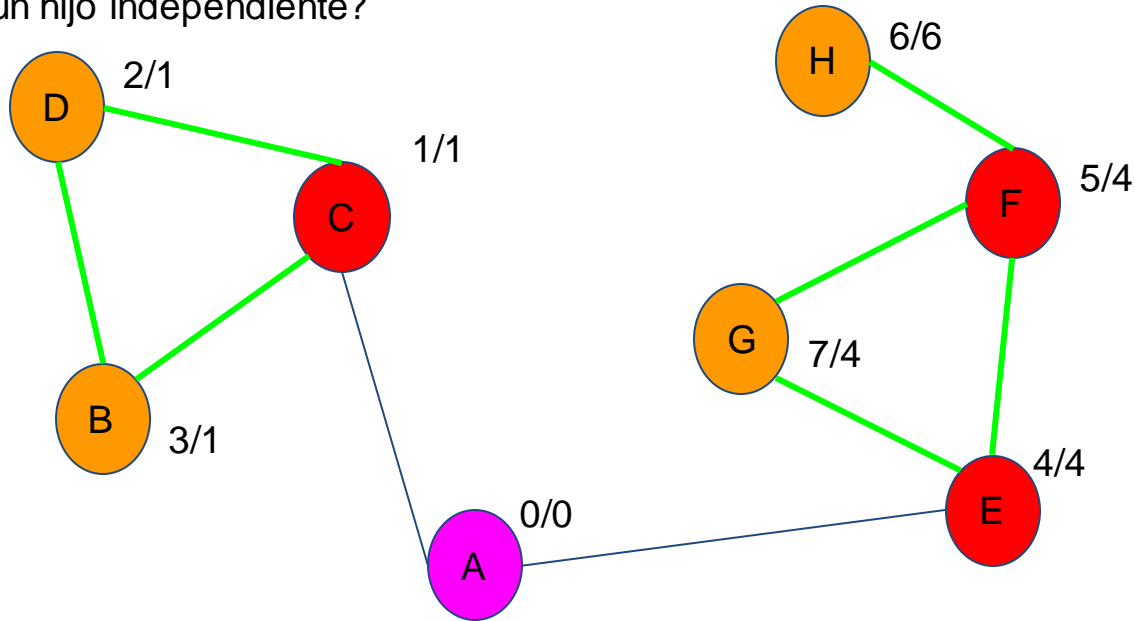
VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación

¿A tiene mas de un hijo independiente?



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

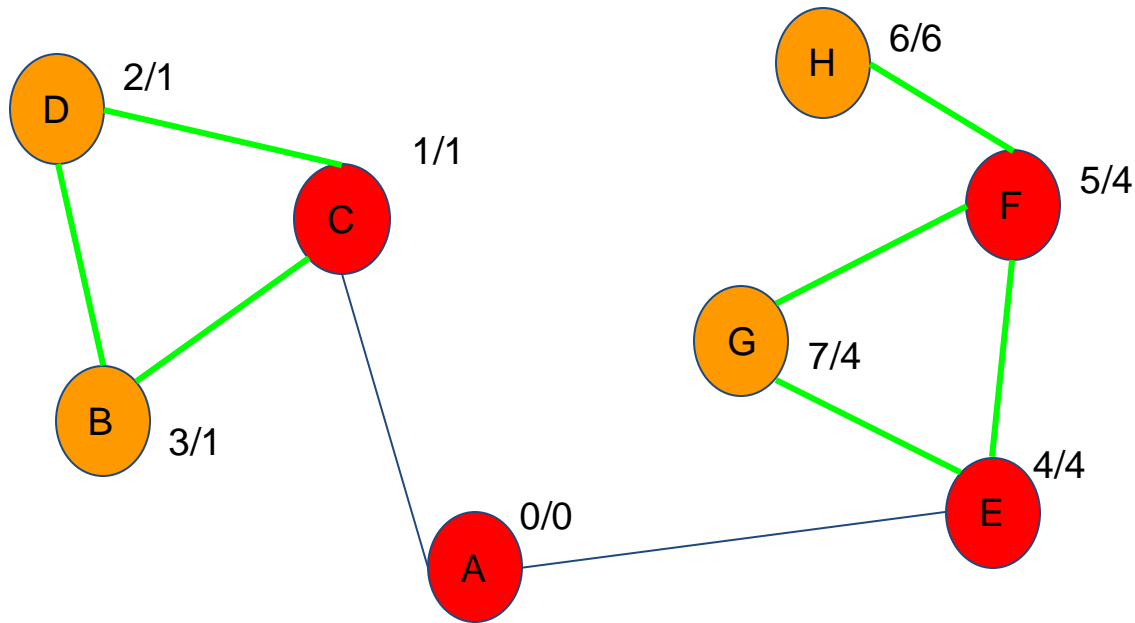
DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación



DFS_STACK = (G, 8)

LOWEST = { 0, 1, 1, 1, 4, 4, 4, 6 }

DISCOVERY = { 0, 3, 1, 2, 4, 5, 7, 6 }

VISITED = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1 }

PARENTS = { -1, 3, 0, 2, 0, 4, 5, 5 }



Grafos | Puntos de Articulación

- Pseudocódigo

```
AP(u, t):  
    V(u) = true  
    d[u] = low[u] = t++  
    children = 0  
    for v in edges[u]:  
        if(!V(v)):  
            children++, p[v] = u  
            AP(v, t)  
            low[u] = min(low[u], low[v])  
            checkAP(u, v, children)  
        else if(v != p[u])  
            low[u] = min(low[u], d[v])
```



Grafos | Puntos de Articulación

- Pseudocódigo

```
checkAP(u, v, children):  
    if p[u] == -1 && children > 1:  
        ap[u] = true  
    if p[u] != -1 && low[v] >= disc[u]:  
        ap[u] = true
```



Grafos | Puntos de Articulación

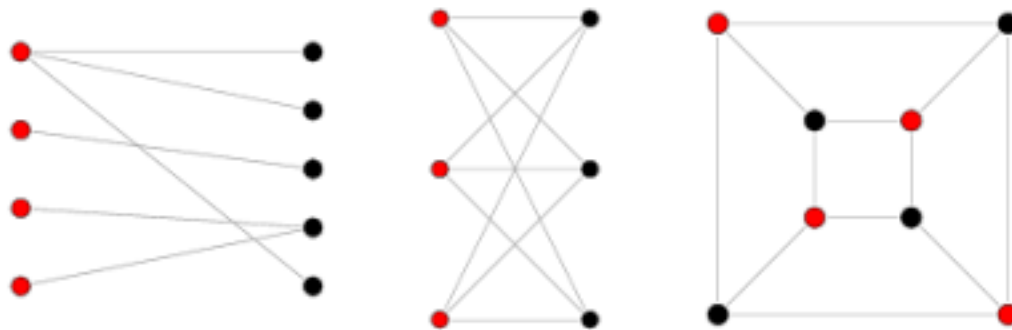
¿Por qué nos interesa comparar si
 $\text{low}[v] \geq \text{disc}[u]$?

Esta es la condición que nos determina si un nodo es punto de articulación o no. Y ¿**Por qué se cumple?**

Si $\text{low}[v]$ fuera menor que $\text{disc}[u]$ tendríamos que existe otro nodo w al que v está conectado, de forma que si elimináramos u , no obtendríamos más componentes conexas ya que están conectadas por otra arista.

Grafos - Bipartito

- Un grafo G es bipartito si sus vértices se pueden separar en dos conjuntos disjuntos de manera que las aristas no pueden relacionar vértices de un mismo conjunto



Grafos - Bipartito

- Para probar que un grafo es bipartito solo falta hacer un recorrido dentro del grafo y “pintarlo” con uno de los dos colores, llevando siempre en cuenta que debes cambiar el color por nodo vecino
- Si encuentras un nodo vecino que tenga el mismo color que el actual, **¡no puede ser un grafo bipartito!**



Grafos - Bipartito

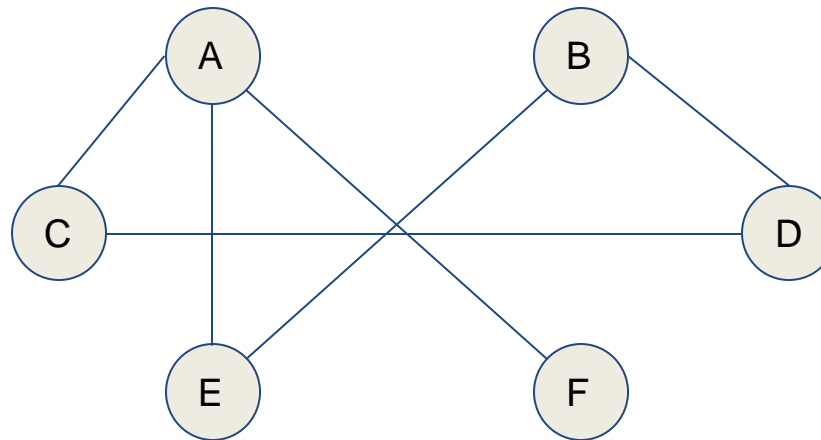
Con BFS

iniciando en A

$V = [0, 0, 0, 0, 0, 0]$

$C = [0, 0, 0, 0, 0, 0]$

$Q = [A]$



Grafos - Bipartito

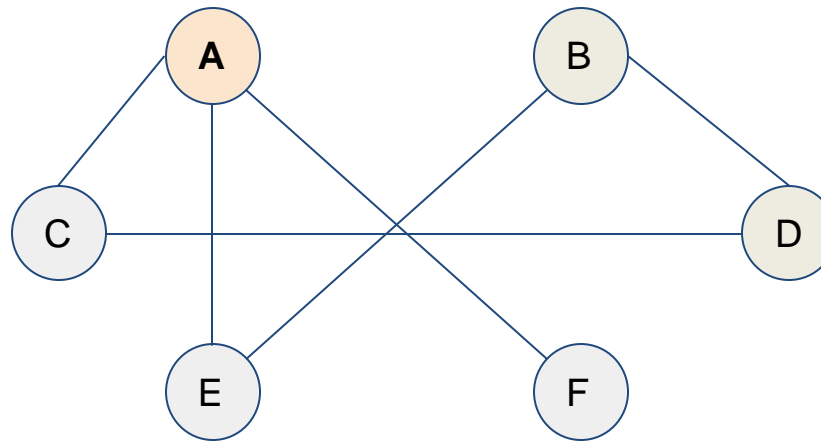
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 0, 0, 0, 0]$

$C = [1, 0, 0, 0, 0, 0]$

$Q = [A]$



Grafos - Bipartito

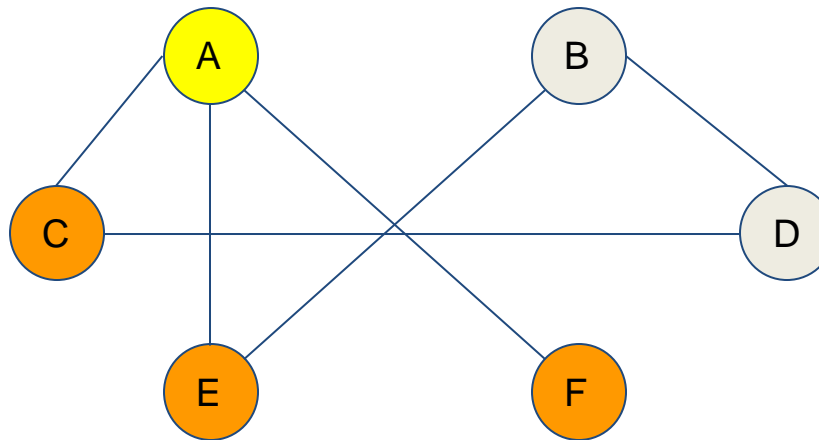
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 0, 0, 0, 0]$

$C = [1, 0, 2, 0, 2, 2]$

$Q = [C, E, F]$



Grafos - Bipartito

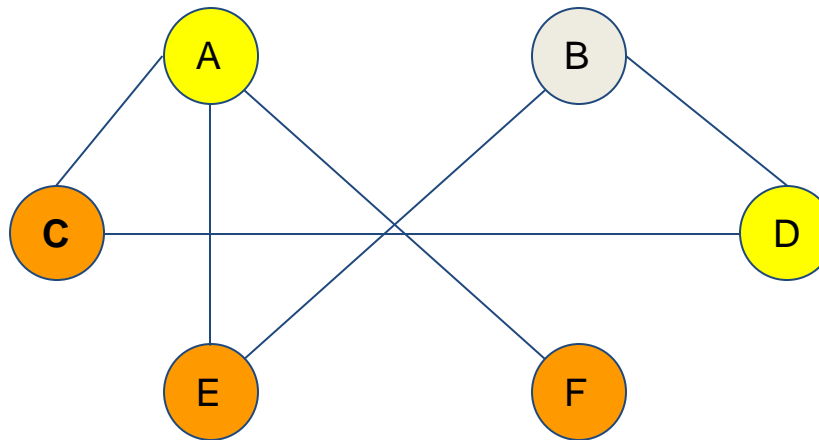
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 1, 0, 0, 0]$

$C = [1, 0, 2, 1, 2, 2]$

$Q = [E, F, D]$



Grafos - Bipartito

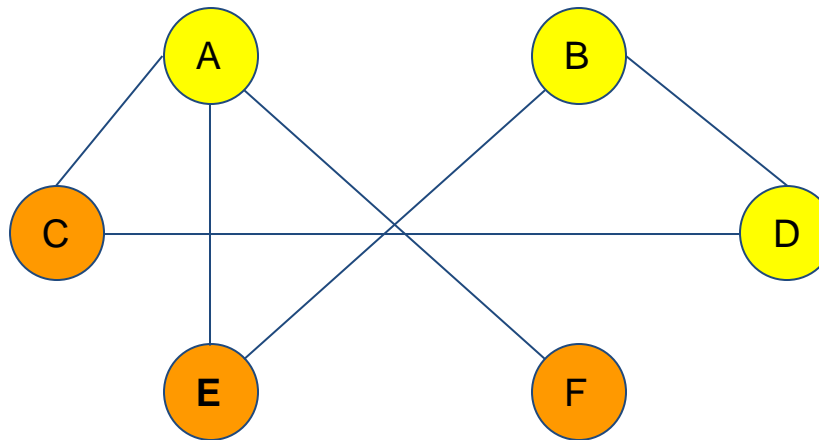
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 1, 0, 1, 0]$

$C = [1, 1, 2, 1, 2, 2]$

$Q = [F, D, B]$



Grafos - Bipartito

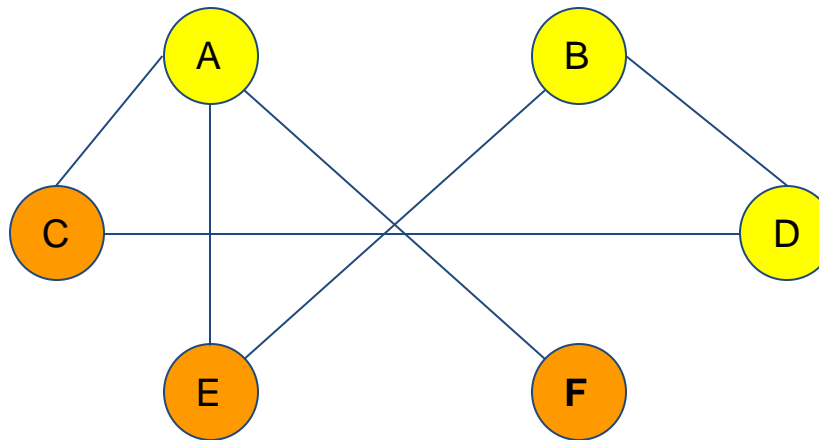
Con BFS

iniciando en A

$V = [1, 0, 1, 0, 1, 1]$

$C = [1, 1, 2, 1, 2, 2]$

$Q = [D, B]$



Grafos - Bipartito

Con BFS

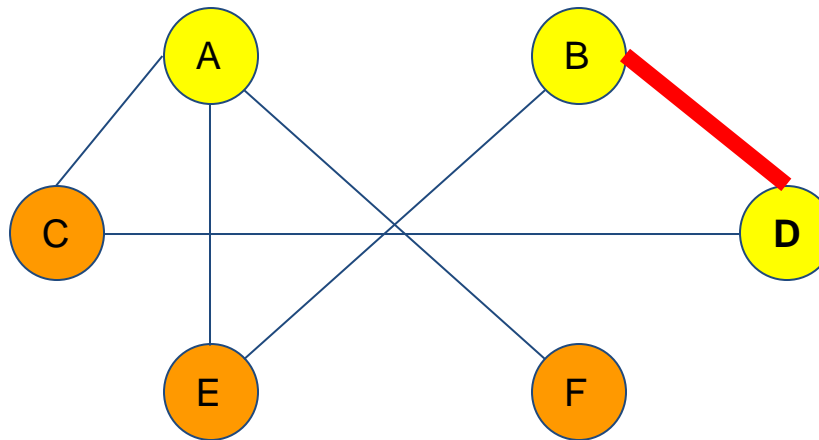
iniciando en A

$V = [1, 0, 1, 1, 1, 1]$

$C = [1, 1, 2, 1, 2, 2]$

$Q = [B]$

No es bipartito!



Grafos - Bipartito

- Pseudocódigo

```
isBipartite(init):  
    q = [(init, 1)]  
    v[init] = true, c[init] = 1  
    while !q.empty():  
        current = q.top(), q.pop()  
        for edge in edges(current):  
            neighbor_color = current.c == 1 ? 2 : 1  
            if c[edge.dest] == current.c:  
                return false  
            if !v[edge.dest]:  
                v[edge.dest] = true  
                c[edge.dest] = neighbor_color  
                q.push((edge.dest, neighbor_color))  
    return true
```



Problemas propuestos

BFS / DFS

-[AER352](#)

-[AER319](#)

-[AER537](#)

-Cf [Badge](#)

-Cf [New Year Transportation](#)

TOPOLOGICAL SORT

[Uva10305](#)

PUNTOS DE ARTICULACIÓN

[Uva00315](#)

Semana que viene...

- Grafos (parte II)
 - Ponderamiento en grafos
 - Colas de prioridad
 - Algoritmos de distancia mínima (floyd warshall, dijkstra)
 - Estructura Union-Find
 - Árboles de recubrimiento (Prim, Kruskal)



¡Hasta la próxima semana!

Ante cualquier duda sobre el curso o sobre los problemas podéis escribirnos (preferiblemente con copia a algunos / todos los docentes)

- Isaac Lozano (isaac.lozano@urjc.es)
- Raúl Martín (raul.martin@urjc.es)
- Sergio Salazar (s.salazarc.2018@alumnos.urjc.es)
- Francisco Tórtola (f.tortola.2018@alumnos.urjc.es)
- Cristian Pérez (c.perezc.2018@alumnos.urjc.es)
- Xuqiang Liu (x.liu1.2020@alumnos.urjc.es)
- Alicia Pina (a.pinaz.2020@alumnos.urjc.es)
- Sara García (s.garciarod.2020@alumnos.urjc.es)
- **Raúl Fauste** (r.fauste.2020@alumnos.urjc.es)

