



# 运行时刻环境

## Part3: 非局部名字的访问

徐 伟

国家高性能计算中心(合肥)、信息与计算机国家级实验教学示范中心

计算机科学与技术学院

2025年4月10日

# 非局部名字访问



- ❑ 无过程嵌套（C语言）
- ❑ 有过程嵌套（Pascal语言）

## □ 无过程嵌套时的数据访问

- 过程体中的非局部引用可以直接使用静态确定的地址（非局部数据此时就是全局数据）
- 局部变量在栈顶的活动记录中，可以通过 *base\_sp* 指针来访问
- 无须深入栈中取数据，无须访问链
  - 因此，访问链是 optional 的

```
int a[11];
void readArray();
int partition(int m, int n){};
void quickSort(int m, int n){};
main(){
    readArray();
    a[0] = -9999;
    a[10] = 9999;
    quickSort(1,9);
}
```

## □ 有过程嵌套的静态作用域

- PASCAL 中，如果过程A的声明中包含了过程B的声明，那么B可以使用在A中声明的变量
- 然而，当B的代码激活执行时，如何找到A的活动记录呢？
  - 这里需要建立访问链

```
void A() {  
    int x, y;  
    void B() {  
        int b;  
        x = b + y;  
    }  
    void C() { B(); }  
    C();  
    B();  
}
```

当A调用C，C又调用B时：

A的活动记录
C的活动记录
B的活动记录

当A直接调用B时：

A的活动记录
B的活动记录

## □ 有过程嵌套的静态作用域

sort

readarray

exchange

quicksort

partition

```
(1) program sort(input, output);
(2)   var a:array[0..10] of integer;
(3)   x::integer;
(4)   procedure readArray;
(5)     var i:integer
(6)     begin...a...end{readArray};
(7)   procedure exchange(i,j:integer);
(8)     begin
(9)       x:=a[i];a[i]:=a[j];a[j]:=x
(10)    end{exchange};
(11)  procedure quickSort(m,n:integer);
(12)    var k,v:integer;
(13)    function partition(y,z:integer):integer;
(14)      var i,j:integer;
(15)      begin    ...a...
(16)                ...v...
(17)                ...exchange(i,j);...
(18)      end{partition};
(19)    begin...end{quickSort};
(20)  begin...end{sort}.
```

## □ 有过程嵌套的静态作用域

- 过程嵌套深度：主程序为1，进入一个被包围的过程时加1
- 变量的嵌套深度：它的声明所在过程的嵌套深度作为该名字的嵌套深度

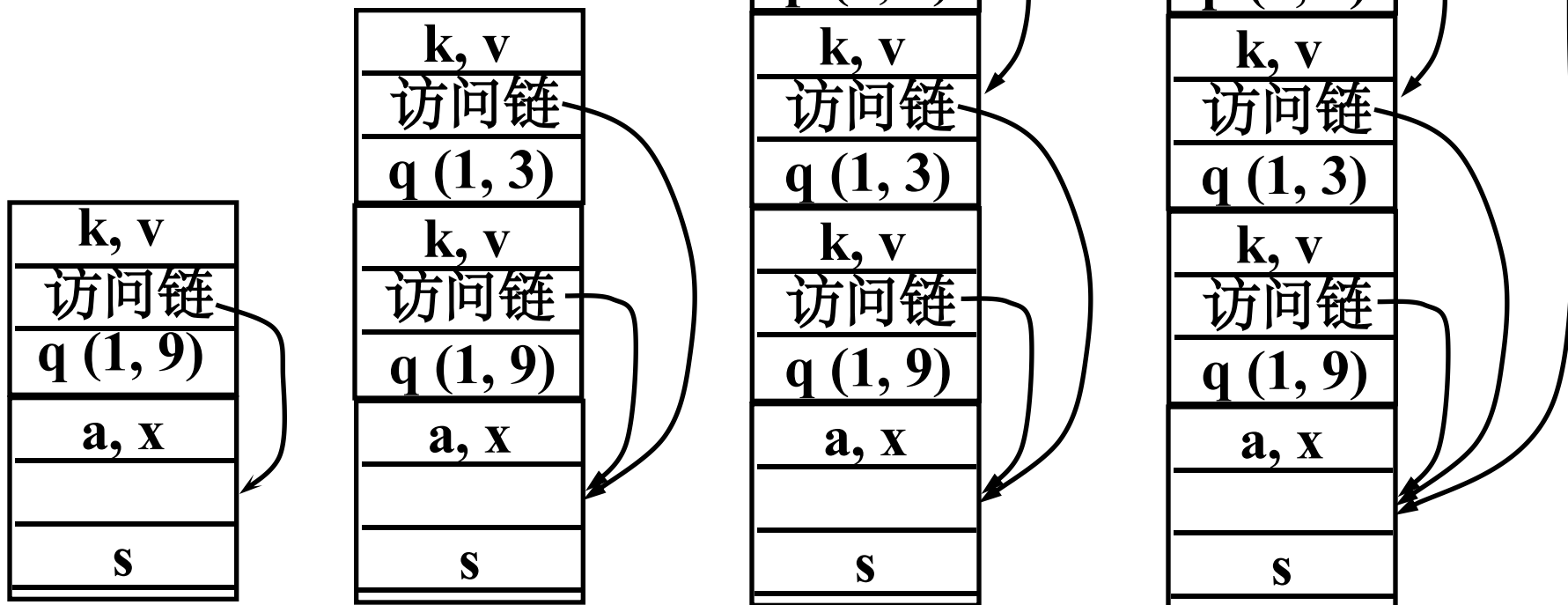
sort		1
readarray		2
exchange		2
quicksort	2	
partition		3

# 非局部名字的访问



## 过程嵌套的静态作用域在活动记录中增加访问指针形成访问链

- 用来寻找非局部名字的存储单元
- 假设p直接嵌套在q中，那么p活动记录的访问链指针指向最靠近的p的活动记录



# 非局部名字访问



## □ 两个关键问题需要解决:

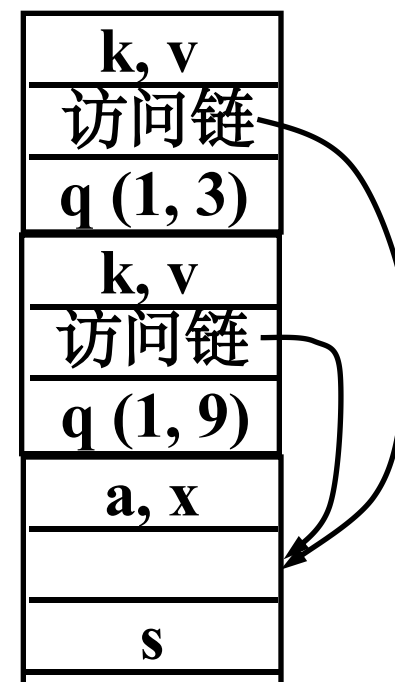
- 通过访问链访问非局部引用
- 访问链的建立



## 访问非局部名字的存储单元

- 假定过程 $p$ 的嵌套深度为 $n_p$ ，它引用嵌套深度为 $n_a$ 的变量 $a$ ， $n_a \leq n_p$ ，如何访问 $a$ 的存储单元？

sort	1
readarray	2
exchange	2
quicksort 2	
partition	3

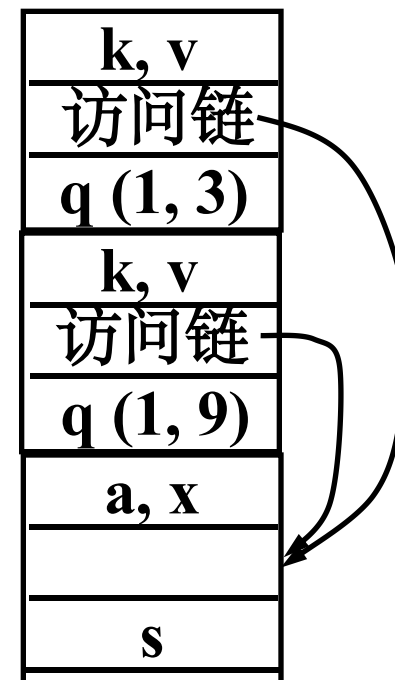


## 访问非局部名字的存储单元

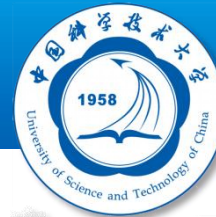
■ 假定过程 $p$ 的嵌套深度为 $n_p$ ，它引用嵌套深度为 $n_a$ 的变量 $a$ ， $n_a \leq n_p$ ，如何访问 $a$ 的存储单元？

- 从栈顶的活动记录开始，追踪访问链 $n_p - n_a$ 次
- 到达 $a$ 的声明所在过程的活动记录
- 访问链的追踪可用间接操作完成

sort	1
readarray	2
exchange	2
quicksort 2	
partition	3

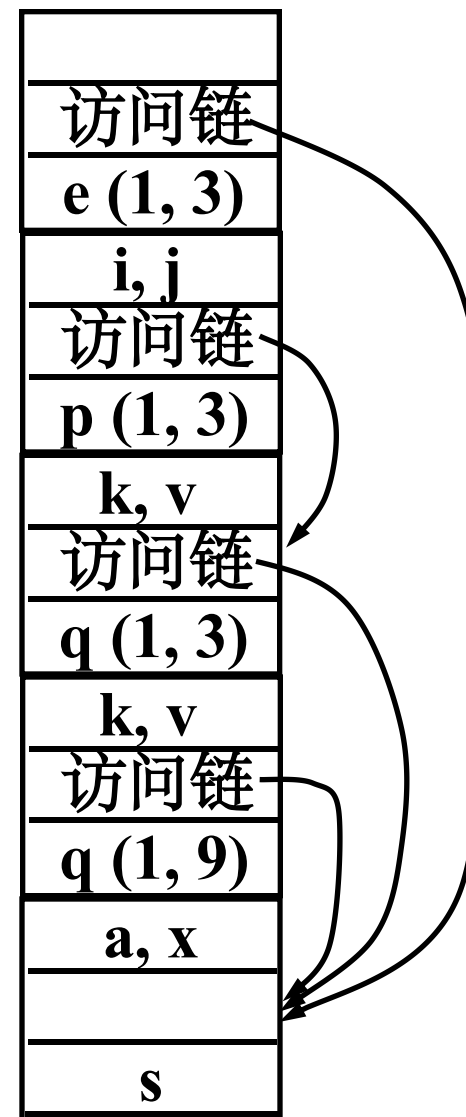
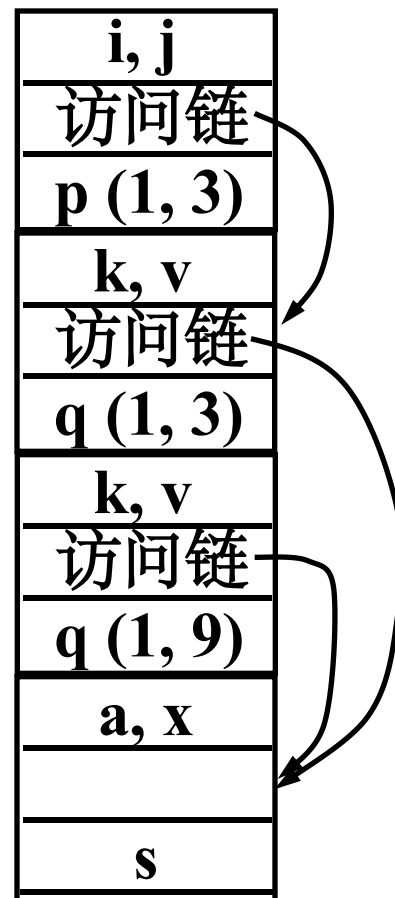
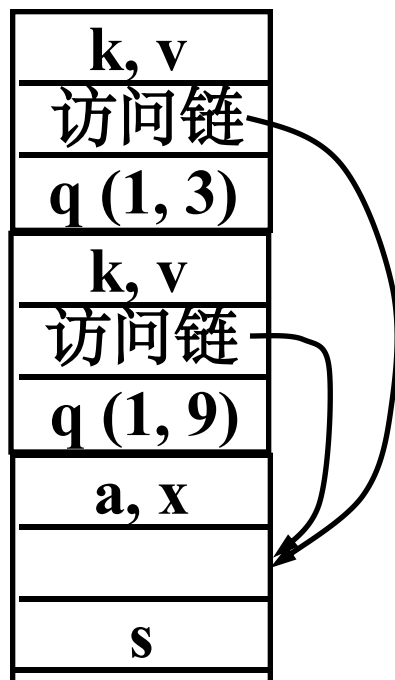
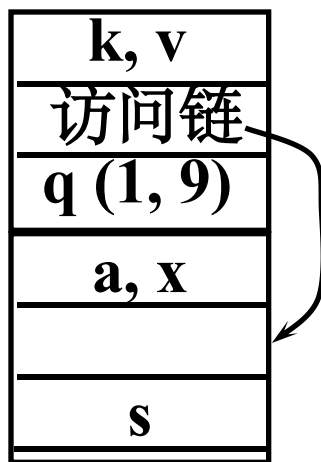


# 非局部名字的访问——举例



## 访问非局部名字的存储单元

sort 1  
readarray 2  
exchange 2  
quicksort 2  
partition 3



## □ 建立访问链(过程调用序列代码的一部分)

■ 假定嵌套深度为  $n_p$  的过程  $p$  调用嵌套深度为  $n_x$  的过程  $x$

(1)  $n_p < n_x$  的情况

sort	1
readarray	2
exchange	2
quicksort	2
partition	3

这时  $x$  肯定就  
声明在  $p$  中

## 建立访问链

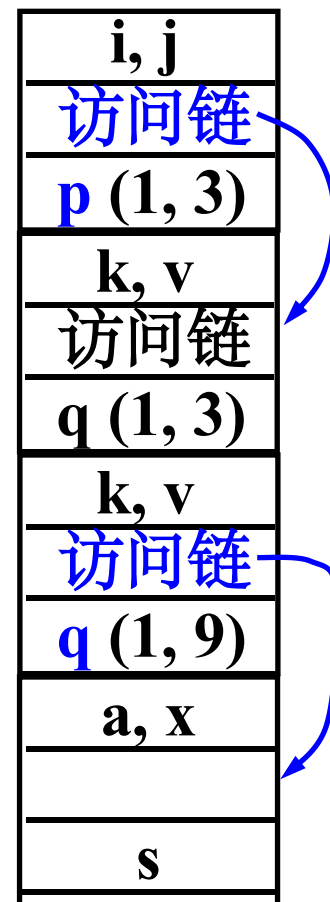
■ 假定嵌套深度为  $n_p$  的过程  $p$  调用嵌套深度为  $n_x$  的过程  $x$

(1)  $n_p < n_x$  的情况

■ 这时  $x$  肯定就声明在  $p$  中(嵌套)

■ 被调用过程的访问链必须指向调用过程的活动记录(次栈顶)的访问链

■ `sort`调用`quicksort`、`quicksort`调用`partition`



## □ 建立访问链

■ 假定嵌套深度为  $n_p$  的过程  $p$  调用嵌套深度为  $n_x$  的过程  $x$

(2)  $n_p \geq n_x$  的情况

sort	1
readarray	2
exchange	2
quicksort	2
partition	3

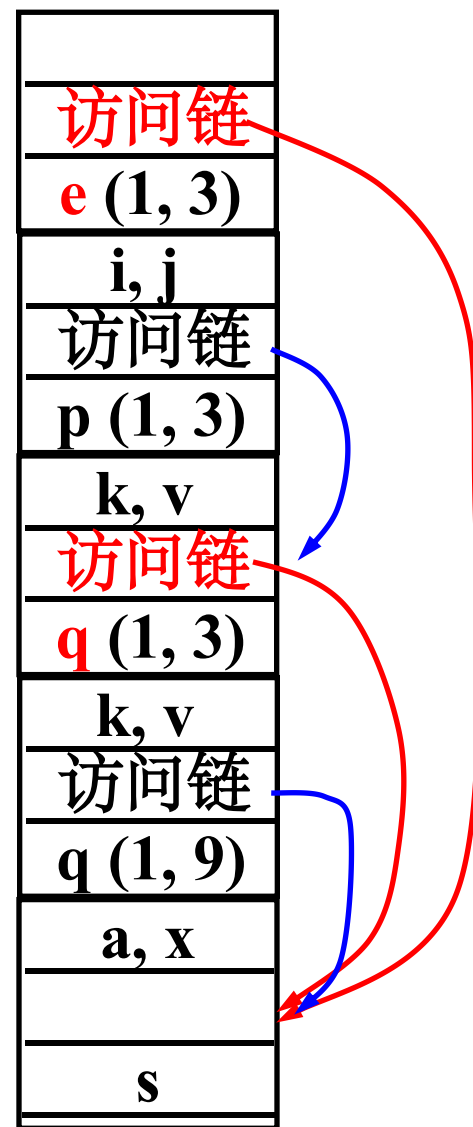
这时  $p$  和  $x$  的嵌套深度  
分别为  $1, 2, \dots, n_x - 1$   
的外围过程肯定相同

## 建立访问链

- 假定嵌套深度为  $n_p$  的过程  $p$  调用嵌套深度为  $n_x$  的过程  $x$

### (2) $n_p \geq n_x$ 的情况

- 沿着访问链追踪  $n_p - n_x + 1$  次，到达了静态包围  $x$  和  $p$  的且离它们最近的那个过程的最新活动记录
- 所到达的活动记录就是  $x$  的活动记录中的访问链应该指向的那个活动记录
- partition 调用 exchange, quicksort 调用自身



## □ 实参与形参

- 存储单元（左值）
- 存储内容（右值）

根据所传递的实参的“内容”，参数传递可分为：

- 传值调用：传递实参的右值到形参单元；
- 引用调用：传递实参的左值到形参单元。



```
procedure swap( a , b )  
  a, b : int; temp : int;  
begin  
  temp := a ;  
  a := b;  
  b := temp;  
end.
```

讨论下面程序在不同参数  
传递方式下输出:

```
x := 10 ; y := 20;  
  swap( x,y );  
  print ( x, y );
```

# 参数传递举例



讨论下面程序在不同参数传递方式下输出:

```
1) x := 10 ; y := 20;  
   swap( x,y );  
   print ( x, y );
```

5000: x → 10

4000: y → 20

2004: a →

2000: b →

1990: temp →

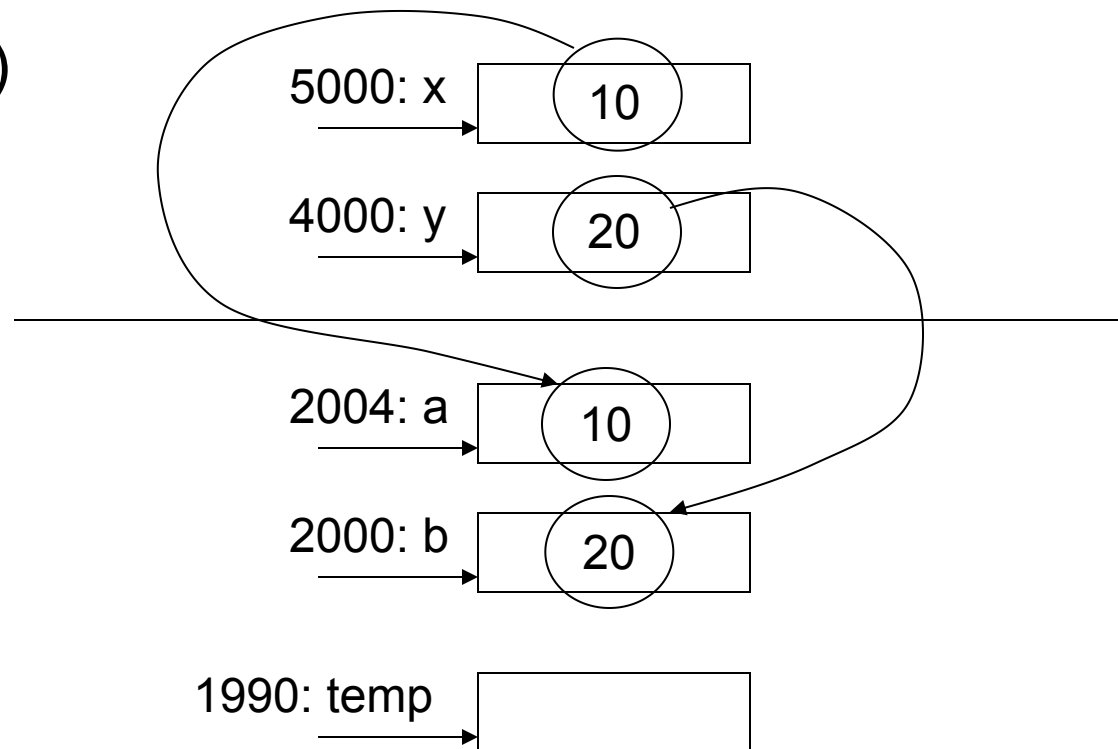
栈



实参x,y和过程swap中形参a,b,和局部数据temp的存储分布示意

过程调用 - `swap(x,y)`

- 传参 - 形、实结合



过程调用 – swap(x,y)

- 过程执行

temp := a

5000: x → 

10
----

4000: y → 

20
----

---

2004: a → 

10
----

2000: b → 

20
----

1990: temp → 

10
----

过程调用 – swap(x,y)

- 过程执行

a := b

5000: x → 

10
----

4000: y → 

20
----

---

2004: a → 

20
----

2000: b → 

20
----

1990: temp → 

10
----

过程调用 - swap(x,y)

- 过程执行

b := temp

5000: x → 

10
----

4000: y → 

20
----

---

2004: a → 

20
----

2000: b → 

10
----

1990: temp → 

10
----

过程swap(x,y)执行后

- print( x, y )

10, 20

5000: x → 

10
----

4000: y → 

20
----

---

2004: → 

20
----

2000: → 

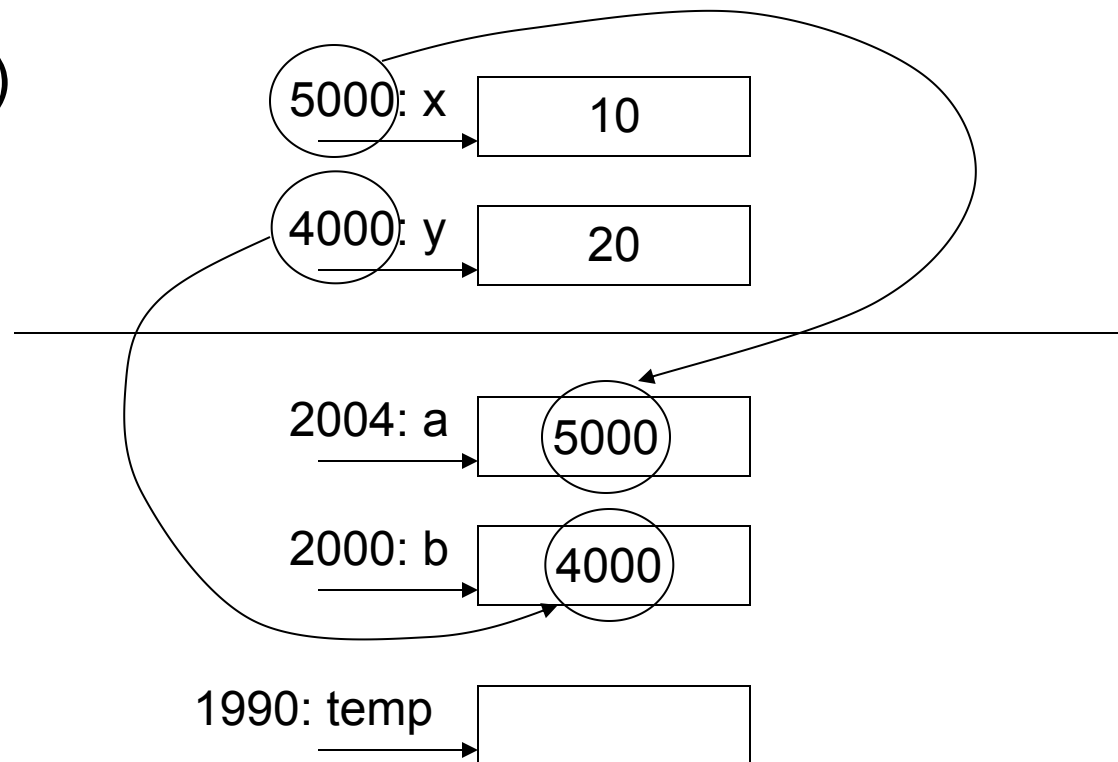
10
----

1990: → 

10
----

过程调用 - `swap(x,y)`

- 传参 - 形、实结合

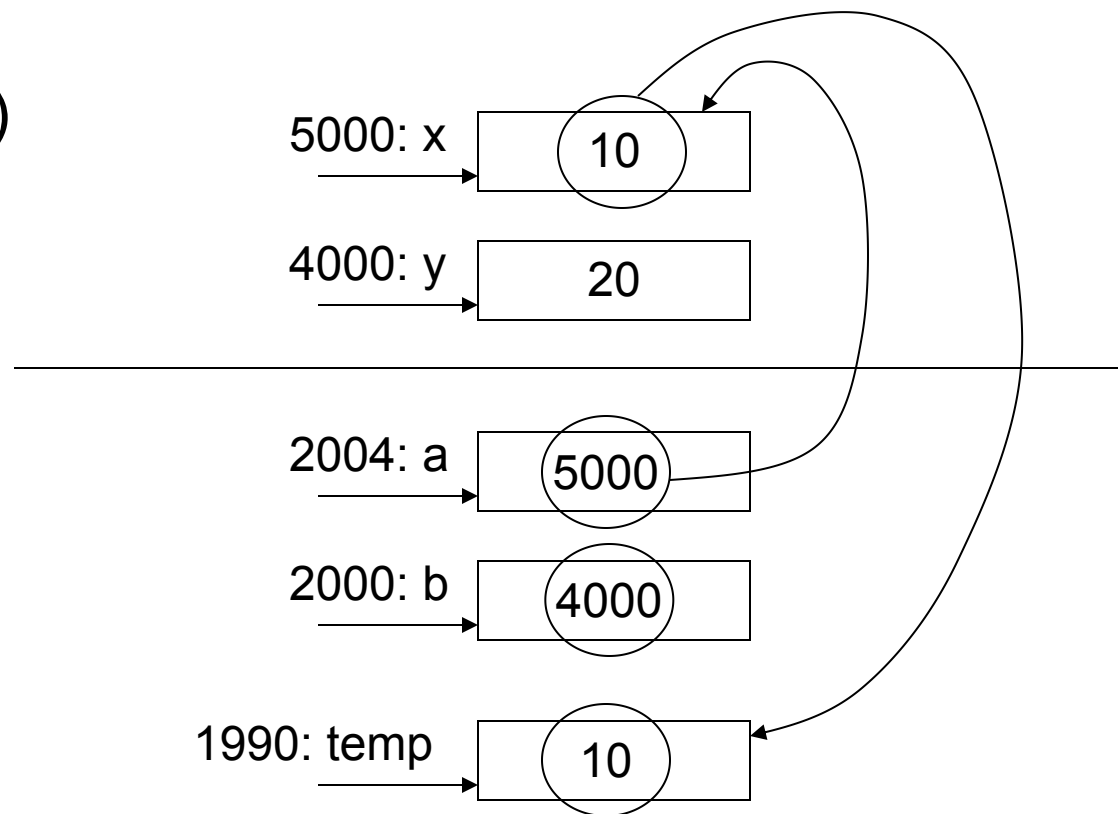




# 参数传递 - 引用调用



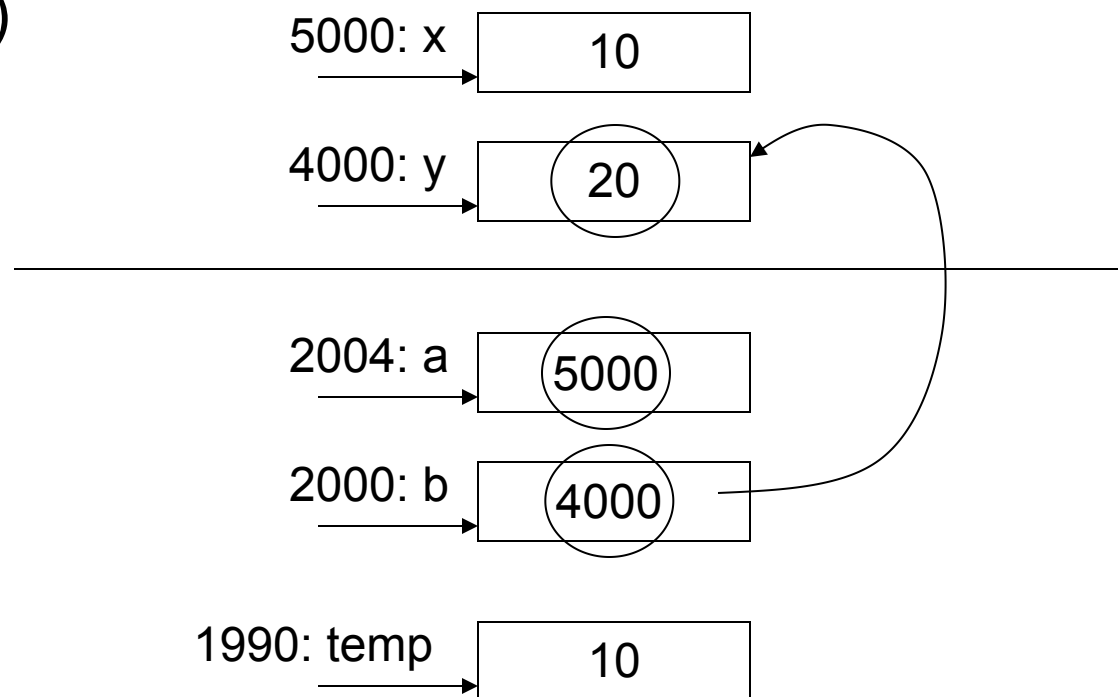
- 过程调用 - `swap(x,y)`
- 过程执行
- `temp := a`



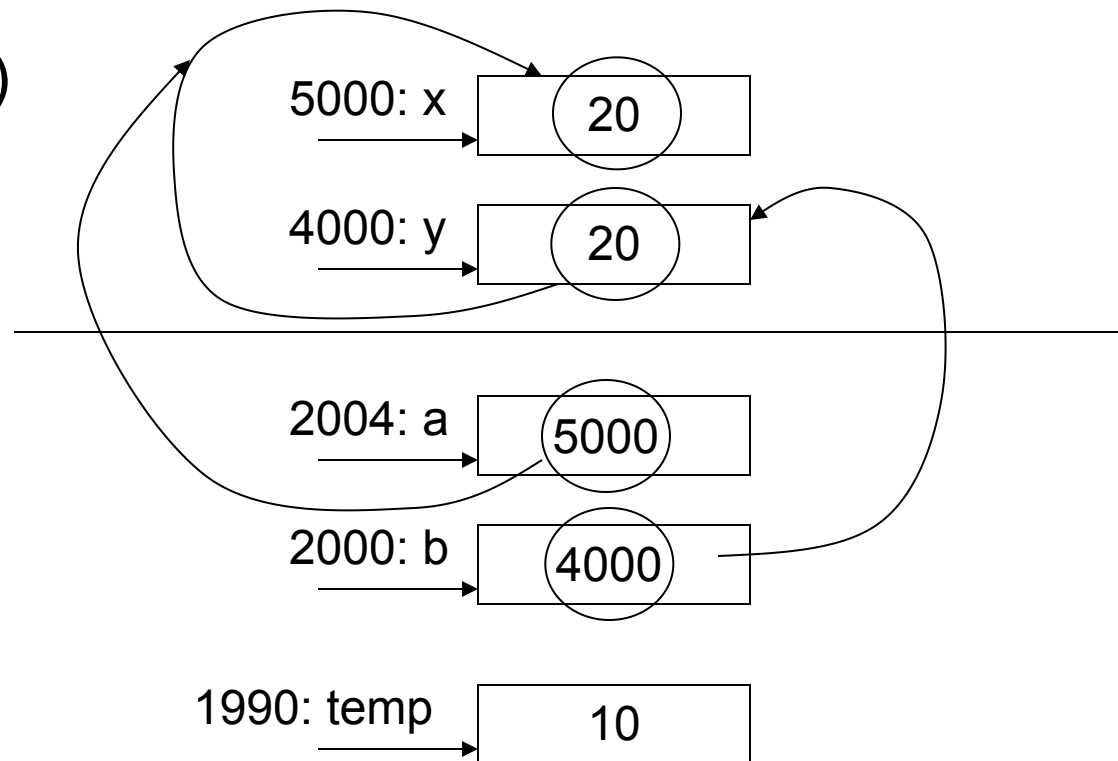
过程调用 - `swap(x,y)`

- 过程执行

`a := b`



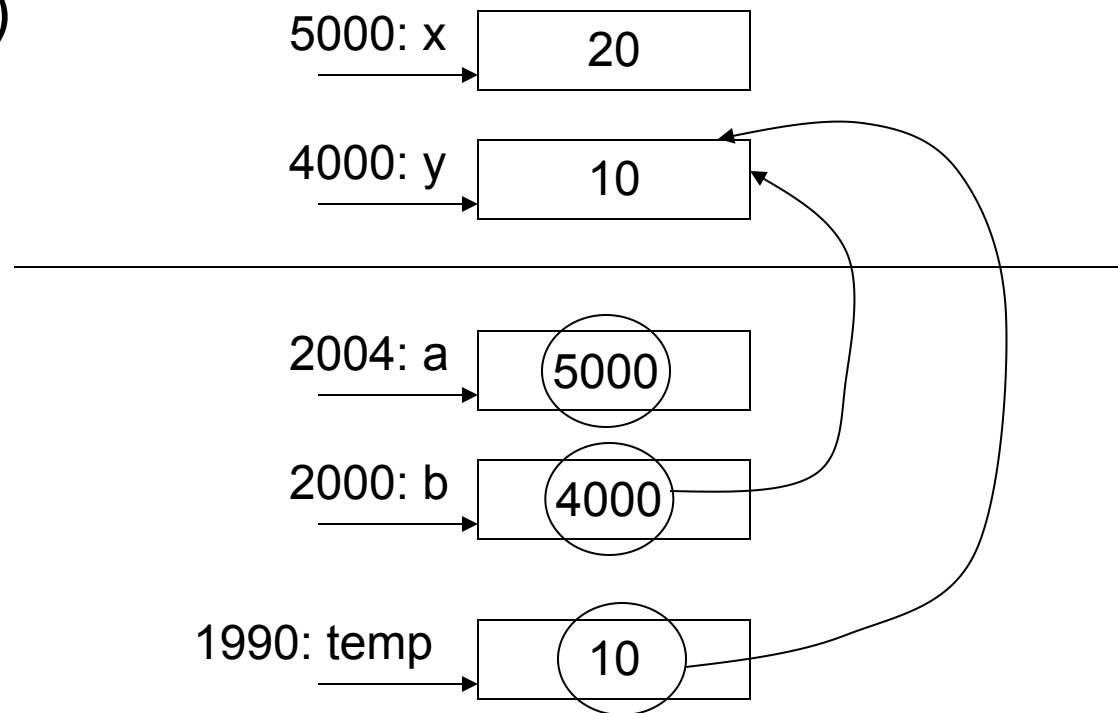
- 过程调用 - `swap(x,y)`
- 过程执行
- `a := b`



过程调用 - `swap(x,y)`

- 过程执行

`b := temp`



过程swap(x,y)执行后

- print( x, y )

5000: x →

4000: y →

20, 10

2004: →

2000: →

1990: →

以下c程序的输出是什么？

```
void func(char *s){s = (char*)malloc(10);}  
int main()  
{  
    char *p = NULL;  
    func(p);  
    if(!p)printf("error\n");else printf("ok\n");  
    return 0;  
}
```

# 参数传递 swap



```
void swap1(int p,int q)
```

```
{
```

```
    int temp;
```

```
    temp = p;
```

```
    p = q;
```

```
    q = temp;
```

```
}
```

```
    pushl %ebp
```

```
    movl  %esp, %ebp
```

```
    subl  $4, %esp//allocation
```

```
    movl  8(%ebp), %eax //get p
```

```
    movl  %eax, -4(%ebp)//temp = p
```

```
    movl  12(%ebp), %eax //get q
```

```
    movl  %eax, 8(%ebp) //p = q
```

```
    movl  -4(%ebp), %eax // get temp
```

```
    movl  %eax, 12(%ebp) // q=temp
```

```
    leave
```

```
    ret
```

# 参数传递 swap



```
void swap2(int *p,int *q)
```

```
{
```

```
    int    temp;
```

```
    temp = *p;
```

```
    *p    = *q;
```

```
    *q    = temp;
```

```
}
```

```
    pushl  %ebp
```

```
    movl   %esp, ebp
```

```
    subl   $4, %esp
```

```
    movl   8(%ebp), %eax//get p's addr
```

```
    movl   (%eax), %eax// get p's value
```

```
    movl   %eax, -4(%ebp)//temp=*p
```

```
    movl   8(%ebp), %edx//get p's addr
```

```
    movl   12(%ebp), %eax//get q's addr
```

```
    movl   (%eax), %eax//get q's value
```

```
    movl   %eax, (%edx)
```

```
    movl   12(%ebp), %edx
```

```
    movl   -4(%ebp), %eax
```

```
    movl   %eax, (%edx)
```

```
    leave
```

```
    ret
```



# 参数传递 swap



```
void swap3(int *p, int *q)
```

```
{
```

```
    int *temp    ;
```

```
    temp = p     ;
```

```
    p     = q    ;
```

```
    q     = temp ;
```

```
}
```

```
    pushl %ebp
```

```
    movl  %esp, ebp
```

```
    subl  $4, %esp
```

```
    movl  8(%ebp), %eax
```

```
    movl  %eax, -4(%ebp)
```

```
    movl  12(%ebp), %eax
```

```
    movl  %eax, 8(%ebp)
```

```
    movl  -4(%ebp), %eax
```

```
    movl  %eax, 12(%ebp)
```

```
    leave
```

```
    ret
```

# 参数传递 swap



```
void swap4(int &p, int &q)
```

```
{
```

```
    int temp;
```

```
    temp = p;
```

```
    p    = q;
```

```
    q    = temp;
```

```
}
```

```
    pushl %ebp
```

```
    movl  %esp,%ebp
```

```
    subl  $4, %esp
```

```
    movl  8(%ebp), %eax
```

```
    movl  (%eax), %eax
```

```
    movl  %eax, -4(%ebp)
```

```
    movl  8(%ebp), %edx
```

```
    movl  12(%ebp), %eax
```

```
    movl  (%eax), %eax
```

```
    movl  %eax, (%edx)
```

```
    movl  12(%ebp), %edx
```

```
    movl  -4(%ebp), %eax
```

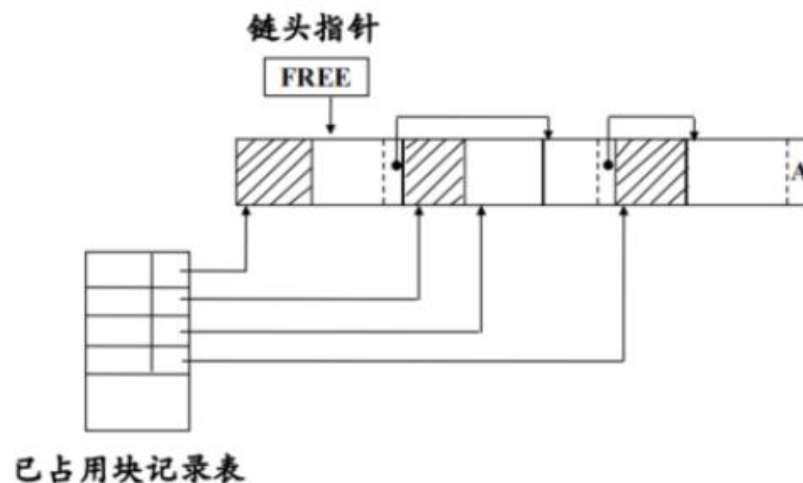
```
    movl  %eax, (%edx)
```

```
    leave
```

```
    ret
```

## 堆空间

- 用于存放生命周期不确定、或生存到被明确删除为止的数据对象
- e.g., new生成的对象可以生存到被delete为止  
malloc申请的空间生存到被free为止



## 分配/回收堆空间的子系统

### ■ 分配：为内存请求分配一段连续、适当大小的堆空间

- 首先从空闲的堆空间选择
- 如内存紧张，可以回收一部分内存
  - ◆ C、C++需要手动回收空间
  - ◆ Java可以自动回收空间

### ■ 评价指标

- 空间效率
- 程序效率
- 管理效率



# 一起努力 打造国产基础软硬件体系！

徐 伟

国家高性能计算中心(合肥)、信息与计算机国家级实验教学示范中心

计算机科学与技术学院

2025年4月10日