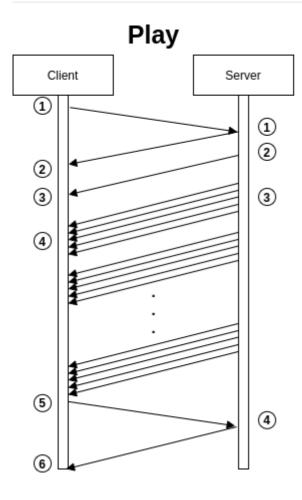
Computer Network HW2 Report

b07902408 資工三 李宥霆

1



Client視角:

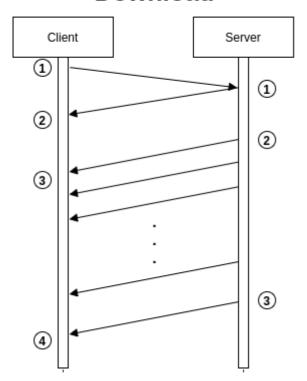
步驟	行為
1	收到指令,檢查指令沒有問題後送出PLAY_REQ,其中包含檔案名稱
2	如果Server端沒有該檔案或檔案格式不符,收到FILE_NOT_FOUND, 代表沒有檔案,回到等待指令的狀態;否則收到NONE,代表接受請求,繼續步驟3
3	收到WIDTH_HEIGHT,內含初始Mat物件所需要的寬跟高參數值
3.5	這時client會新增一個thread,負責收封包並放進buffer, buffer用C++的vector實做,在放進buffer前會上lock,防止Race condition
4	原本的thread從buffer拿多個封包,代表一個frame, 其中第一個封包為IMG_SIZE,代表frame大小,其餘封包為FRAME, 內含frame內容,重複步驟4直到收完所有frame
5	(非必要) client收到ESC,於是傳送ESC_REQ給server
6	client收到FINISH,代表串流結束,回到等待指令的狀態

Server視角:

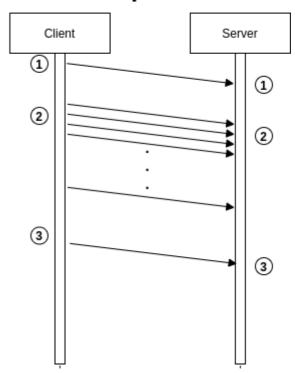
步驟	行為
1	收到PLAY_REQ,其中包含檔案名稱,於是尋找該檔案是否存在。 是則回傳NONE,繼續步驟2;否則回傳FILE_NOT_FOUND,回到等待狀態
2	傳送WIDTH_HEIGHT,內含初始Mat物件所需要的寬跟高參數值
3	一次傳送一組封包,為一個frame,其中第一個封包為IMG_SIZE, 代表frame大小,其餘封包為FRAME,內含frame內容
4	收到ESC_REQ或送完frame,傳送FINISH,代表串流結束,回到等待狀態

2

Download



Upload



Download Client視角:

步驟	行為
1	收到指令,檢查指令沒有問題後送出DOWN_REQ,其中包含檔案名稱
2	如果Server端沒有該檔案或檔案格式不符,收到FILE_NOT_FOUND, 代表沒有檔案,回到等待指令的狀態;否則收到NONE,代表接受請求,繼續步驟3
3	連續收到DATA,,內含被切塊的檔案
4	client收到FINISH,代表傳送完成,回到等待指令的狀態

Download Server視角:

步驟	行為
1	收到DOWN_REQ,其中包含檔案名稱,於是尋找該檔案是否存在。 是則回傳NONE,繼續步驟2;否則回傳FILE_NOT_FOUND,回到等待狀態
2	把檔案切塊,並一塊一塊傳送給client
3	server送出FINISH,代表傳送完成,回到等待狀態

Upload Client視角:

步驟	行為
1	收到指令,檢查指令沒有問題後送出UP_REQ,其中包含檔案名稱
2	把檔案切塊,並一塊一塊傳送給server
3	client送出FINISH,代表傳送完成,回到等待指令的狀態

Upload Server視角:

步驟	行為
1	收到UP_REQ,其中包含檔案名稱
2	連續收到DATA,,內含被切塊的檔案
3	server收到FINISH,代表傳送完成,回到等待狀態

3

SIGPIPE: 當socket的其中一方關閉了socket,另一方仍舊繼續往socket寫進資料時,系統就會傳送一個SIGPIPE給process,要他不要再繼續寫了。在我的程式中,如果client想要斷開連接,他會先傳送一個EXIT的封包給server,接著server端就會關閉socket並釋放資源,此時client端就可以自由關閉,而server端也不會因為繼續寫資料而收到SIGPIPE。

4

blocking I/O: 是指當I/O還沒做完時,process會處於被function call block住的狀態,等到I/O做完之後,function call才會return。

synchronized I/O: 是指處理I/O的thread是main thread,也就是不另外開一個thread來做I/O的處理。

舉個例子來說:

recv()這個function call有blocking的模式與non-block的模式,一般來說,他是blocking的,也就是要等到socket的buffer裡面有資料的時候才會把資料搬回來並return;而在參數中增加MSG_DONTWAIT這個參數時,模式變成non-blocking,呼叫recv()時不管buffer裡面有沒有資料都會馬上return,如果buffer裡面剛好有資料時會順便把裡面的資料搬回來。如果是在main thread裡面直接呼叫recv()這個function時,做的就是synchronized的I/O,除非我們自己新增一個thread,並在該thread裡面呼叫recv()這個function,這時做的就會是asynchronized的I/O。總的來說,blocking跟non-blocking通常指的是function call本身的行為模式;而synchronized與asynchronized,則是指處理這個function call時是不是平行處理,可不可以在做I/O的同時處理其他事情。