

Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого
Институт машиностроения, материалов и транспорта
Высшая школа автоматизации и робототехники

Отчёт

по лабораторной работе №3

Дисциплина: Техническое зрение

Тема: Применение преобразования Фурье для фильтрации изображений

Студент гр. 3331506/70401

Водорезов Г.И.

Преподаватель

Варлашин В.В.

« » _____ 2020 г.

Санкт-Петербург

2020

Задание

Рассмотреть применение преобразования Фурье для фильтрации изображений в частотной области.

Задачи

- 1) Реализовать прямое дискретное преобразование Фурье (ДПФ), с возможностью вывода спектра, и обратное ДПФ.;
- 2) Реализовать фильтр низких и высоких частот в соответствии с вариантом задания;
- 3) Провести по отдельности свертку какого-либо изображения с ядром фильтров: Собеля, усредняющего, Лапласа;
- 4) Провести корреляцию изображений автомобильных номеров по очереди с 3-мя символами.

Ход работы

1. Реализация дискретного преобразования Фурье

Прямое дискретное преобразование Фурье реализовано функцией *forwardDFTCustom(Mat &src, Mat &output)*, согласно формуле 1.

$$F(u, v) = \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} f(x, y) e^{-i2\pi(\frac{ux}{M} + \frac{vy}{N})}, \quad (1)$$

где $f(x, y)$ – цифровое изображение размерами $M \times N$.

Данная функция принимает на вход одноканальное изображение в формате CV_32FC1, а результат записывает в двухканальное изображение в формате CV_32FC2. В нулевом канале находится вещественная часть результата, в первом – мнимая.

Обратное дискретное преобразование Фурье реализовано функцией *invertDFTCustom(Mat &src, Mat &output)*, согласно формуле 2.

$$f(x, y) = \frac{1}{MN} \sum_{u=0}^{M-1} \sum_{v=0}^{N-1} F(u, v) e^{i2\pi(\frac{ux}{M} + \frac{vy}{N})} \quad (2)$$

Данная функция, наоборот, принимает на вход двухканальное изображение в формате CV_32FC2, а результат записывает в одноканальное изображение в формате CV_32FC1.

Для оценки результата работы функции было проведено сравнение времени последовательной работы обеих функций с временем работы аналогичных функций из библиотеки OpenCV.

Также было проведено сравнение результата с исходным полутоновым изображением и найдена среднеквадратичная погрешность. Для оценки использовалось изображение размером 200x200 пикселей. Результаты приведены в таблице 1.

Таблица 1 – Результаты сравнения

Время выполнения, с		Среднеквадратичная погрешность	
Функции из библиотеки	Реализованные функции	Функции из библиотеки	Реализованные функции
0,180	172,26	0	0

Получение спектра изображения было реализовано функцией *showSpectrum()*. Данная функция работает следующим образом:

- 1) Разделение Фурье-образа на вещественную и мнимую части;
- 2) Вычисление амплитуды, согласно формуле 3;

$$|F(u, v)| = \sqrt{Re^2 + Im^2} \quad (3)$$

- 3) Перестановка квадрантов 1-3 и 2-4;
- 4) Переход к логарифмическому масштабу.

Расчёт ошибки вычисления встроенной и самописной функции происходит с помощью библиотечной функции *absdiff()*.

Пример работы показан на рисунке 1.

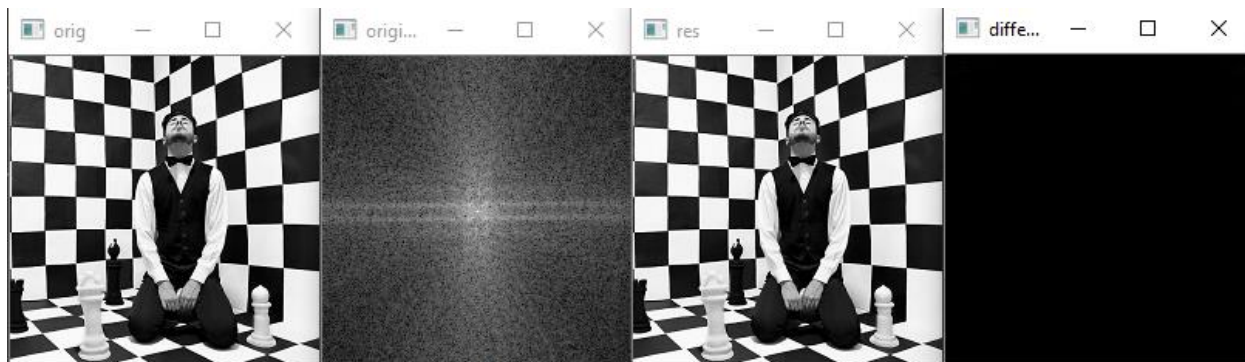


Рисунок 1 – Изображение и его спектр

2. Реализация фильтра низких и высоких частот

В соответствии с вариантом задания был реализован фильтр Гаусса. Передаточные функции фильтров низких частот (ФНЧ) и фильтра высоких частот (ФВЧ) показаны на формулах 4 и 5 соответственно.

$$H(u, v) = e^{\frac{-D^2(u, v)}{2D_0^2}}, \quad (4)$$

$$H(u, v) = 1 - e^{\frac{-D^2(u, v)}{2D_0^2}}, \quad (5)$$

где D_0 – частота среза; $D(u, v)$ – расстояние от центра частотного прямоугольника.

Создание фильтр Гаусса реализовано функцией `int createGaussian(float sigmaX, float sigmaY, bool invert = false)`. В зависимости от параметра `invert` фильтр получается инвертированным для ФВЧ или нет.

Для свертки исходного изображения с фильтром была реализована функция `processDFTGaussian()`, которая работает следующим образом:

- 1) Вычисление Фурье-образа входного изображения;
- 2) Построение изображения фильтра в соответствии с передаточной функцией фильтра;
- 3) Перестановка квадрантов изображения фильтра;

4) Поэлементное перемножение изображения фильтра и Фурье-образа входного изображения;

5) Обратное ДПФ результата перемножения.

На рисунках 2 и 3 представлены: исходное изображение, спектр соответствующего фильтра до перестановки квадрантов и результат фильтрации.

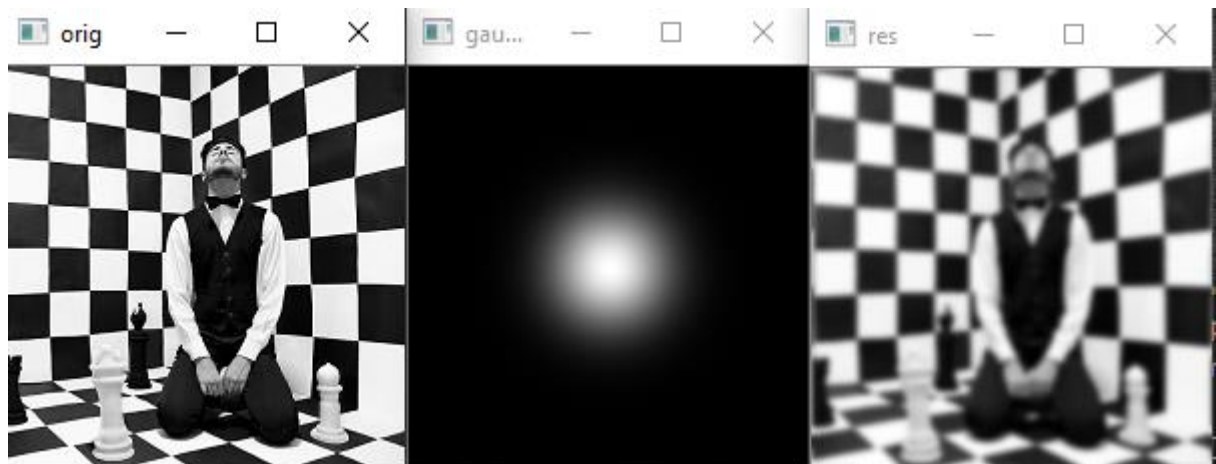


Рисунок 2 – Обработка ФНЧ

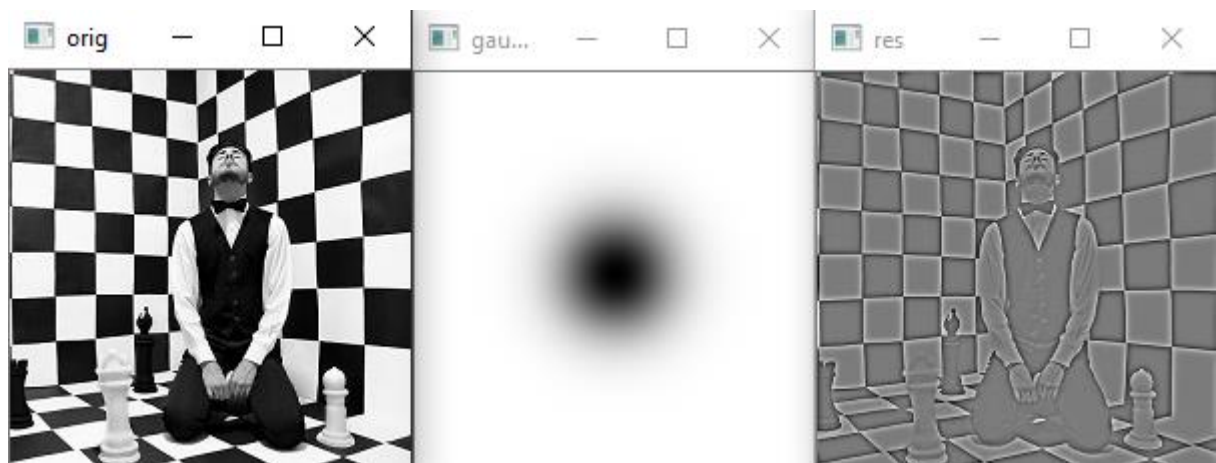


Рисунок 3 – Обработка ФВЧ

3. Свертка изображения с ядром различных фильтров

Для свертки изображения с ядром различных фильтров была реализована функция *processDFTFilter(int filterNumber)*. Если параметр *filterNumber* равен 1, то производится свертка с вертикальным ядром фильтра

Собеля, если равен 2, то с горизонтальным ядром фильтра Собеля, 3 – BoxFilter, 4 – с ядром фильтра Лапласа.

На рисунке 4 представлены: исходное изображение, спектр фильтра Собеля по вертикали, спектр изображения после свертки, результат свертки.

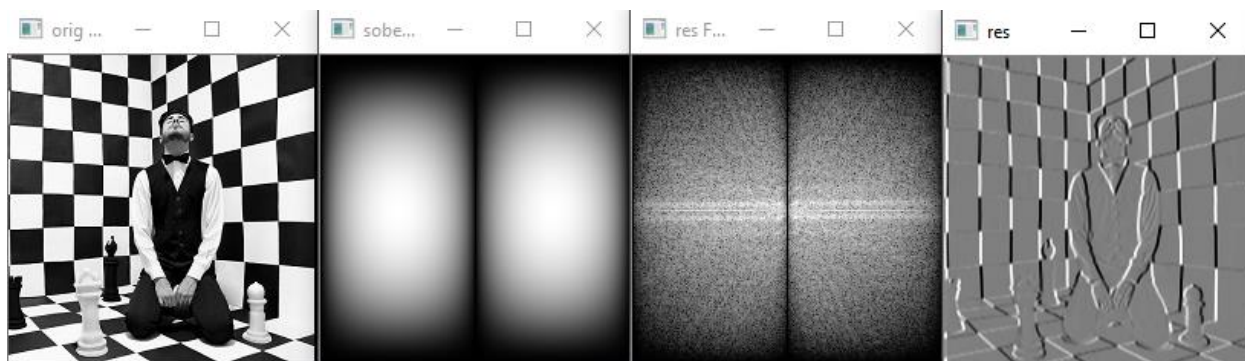


Рисунок 4 – Свертка с ядром фильтра Собеля по вертикали

На рисунке 5 представлены: исходное изображение, спектр фильтра Собеля по горизонтали, спектр изображения после свертки, результат свертки.

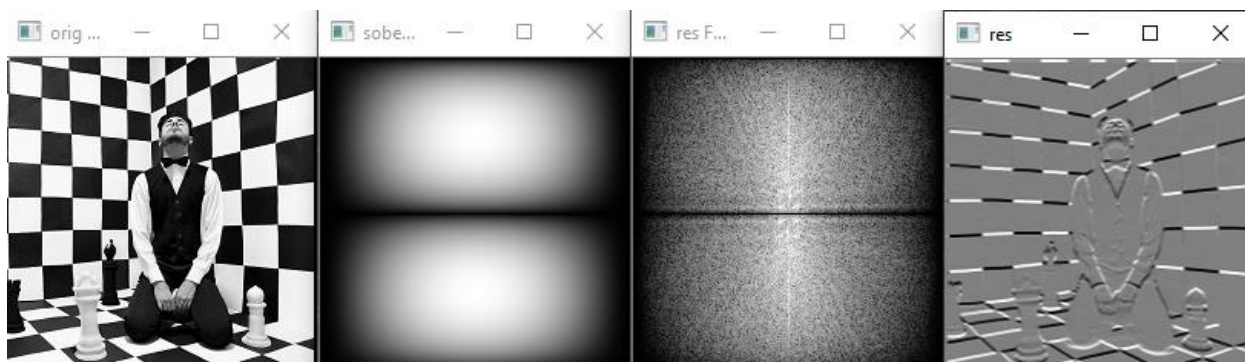


Рисунок 5 – Свертка с ядром фильтра Собеля по горизонтали

На рисунке 6 представлены: исходное изображение, спектр усредняющего фильтра, спектр изображения после свертки, результат свертки.

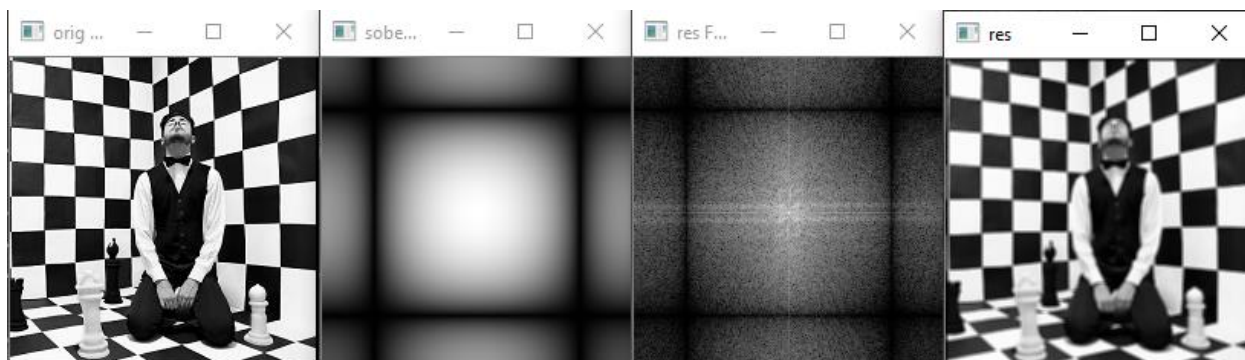


Рисунок 6 – Свертка с ядром усредняющего фильтра

На рисунке 7 представлены: исходное изображение, спектр фильтра Лапласа, спектр изображения после свертки, результат свертки.

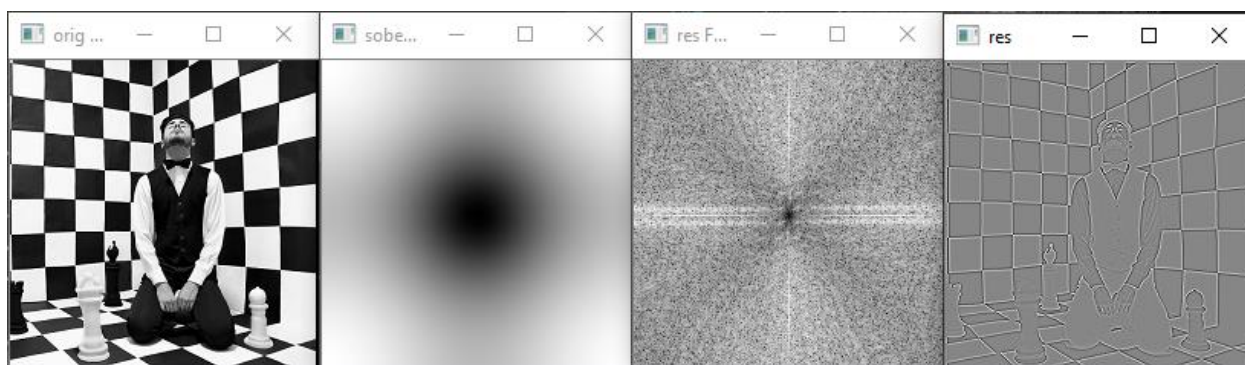


Рисунок 7 – Свертка с ядром фильтра Лапласа

4. Поиск символов на автомобильном номере

Поиск символа на автомобильном номере реализован функцией *processDFTCorrelation()*. Данная функция работает следующим образом:

- 1) Перенос изображения символа в левый верхний угол пустого изображения с оптимальными размерами, равными размеру номера;
- 2) Нахождение Фурье-образов изображения с автомобильным номером;
- 3) Нахождение Фурье-образов изображения с символом;
- 4) Корреляция данных Фурье-образов с помощью встроенной функции *musSpectrums()*;
- 5) Обратное преобразование результата корреляции;
- 6) Нормализация и нахождение порогового значения для пороговой фильтрации (0.98);
- 7) Пороговая фильтрация.

Результат работы функции представлен на рисунках 8 - 10.

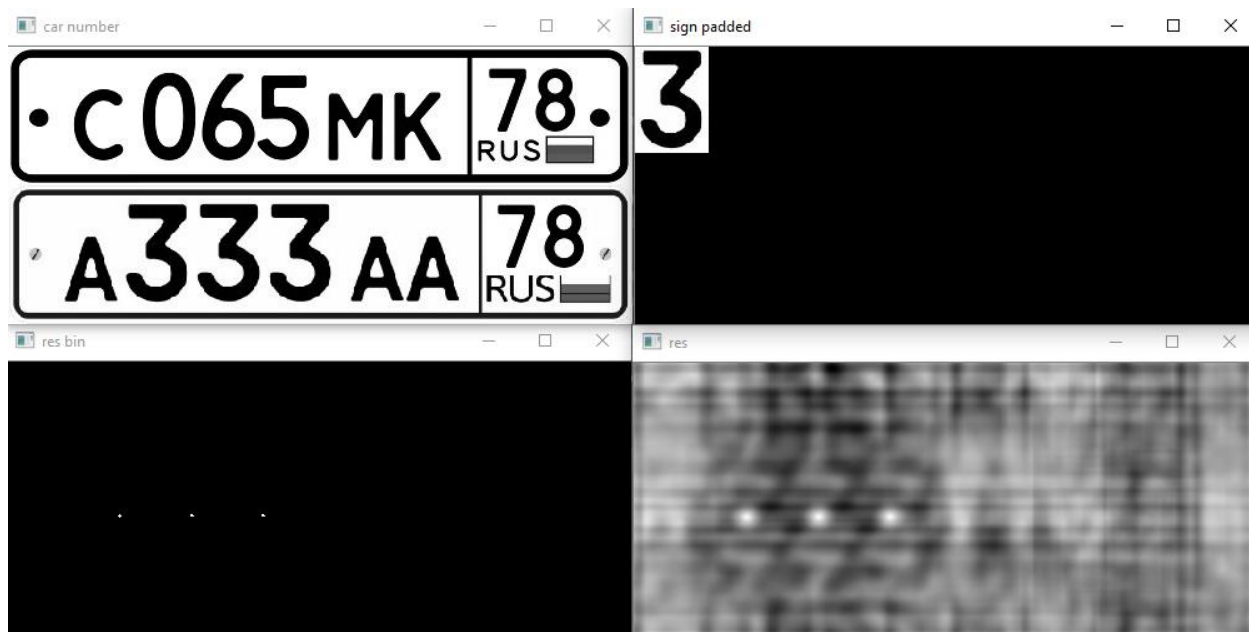


Рисунок 8 – Поиск символа «3» на автомобильных номерах



Рисунок 9 – Поиск символа «м» на автомобильных номерах



Рисунок 10 – Поиск символа «78» на автомобильных номерах

Вывод

В ходе работы было изучены способы применения дискретного преобразования Фурье для фильтрации изображений в частотной области. Реализованы прямое и обратное преобразования Фурье, проведено сравнение с встроенной функцией. Различия в результатах обусловлены погрешностью вычислений. Также реализованы фильтры Гаусса низких и верхних частот. Проведена свертка изображения с ядром фильтров Собеля, Лапласа, усредняющего. Реализован метод поиска символа на изображении автомобильного номера.