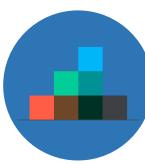
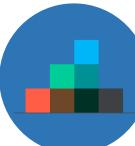
Cuánto y cuándo. Series temporales para investigadores y curiosos.





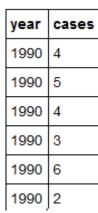


- SERIES TEMPORALES
- ANÁLISIS DE SERIES TEMPORALES
- APLICACIONES CON R
- ELABORACIÓN DE UNA METODOLOGÍA

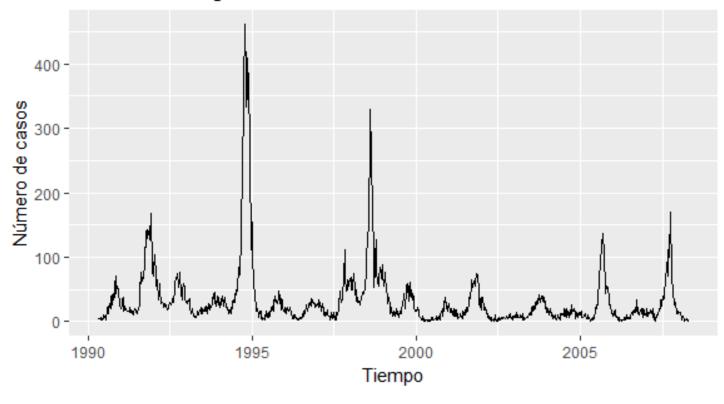


¿Qué es una serie temporal?

Casos de Dengue en San Juan









¿Qué es una serie temporal?

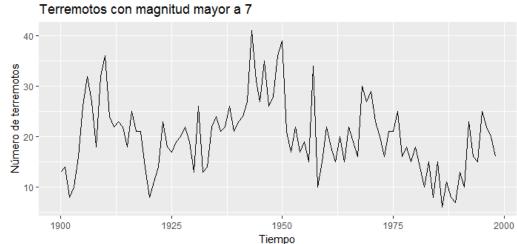
- Secuencia de variables aleatorias $Y_1, Y_2, Y_3 \dots \rightarrow \{Y_t\}$ con $t \in N$
- Estas variables están correlacionadas temporalmente
- Parte determinista y parte aleatoria

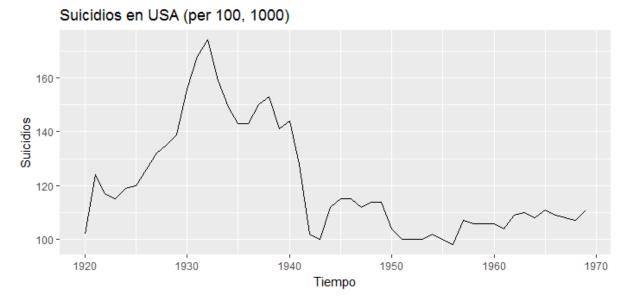


SERIE TEMPORAL

¿Qué es una serie temporal?







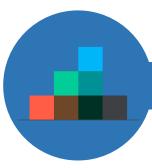




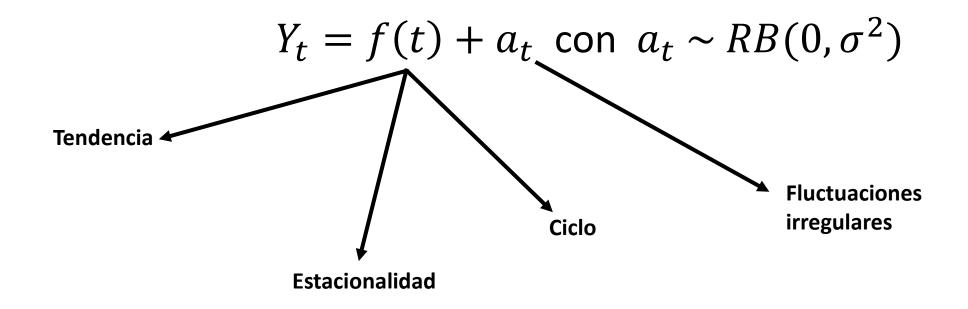
¿Cómo analizamos la serie?

Enfoque determinista

Metodología Box-Jenkins

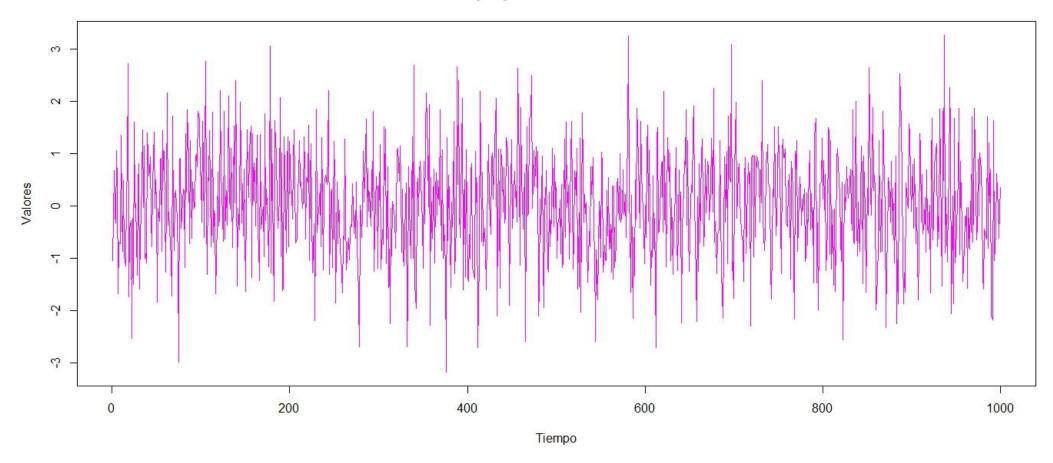


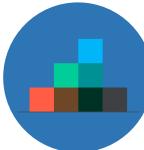
Enfoque determinista: Se busca expresar la serie temporal como la combinación de varias componentes. Cada una de estas componentes recoge cierta información de la serie.





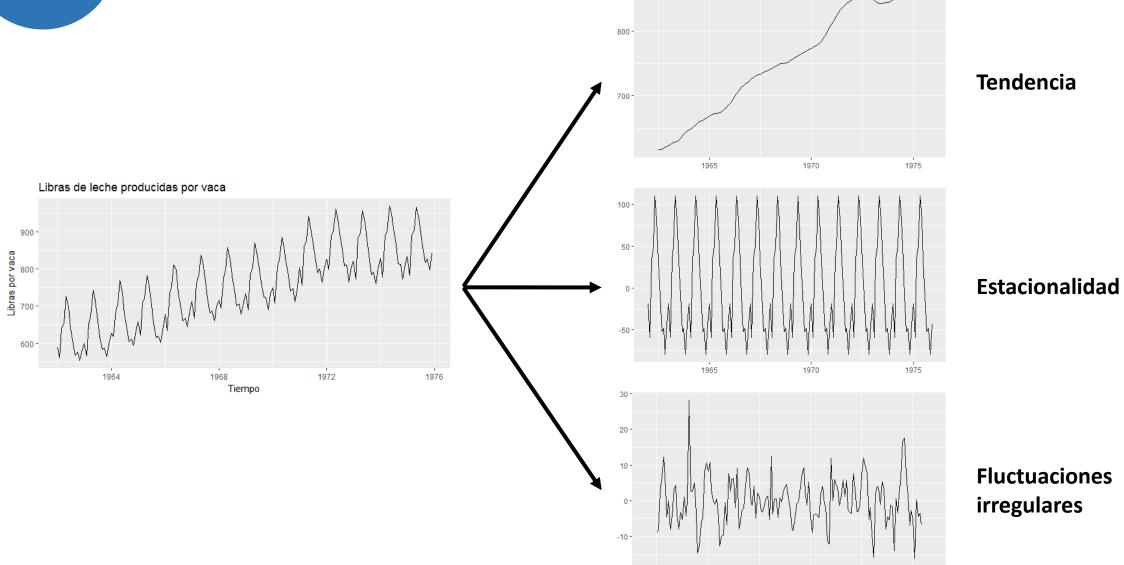
Ejemplo de Ruido Blanco





- Tendencia (T_t): muestra la evolución de la serie temporal a largo plazo.
- Estacionalidad (S_t) : variaciones que ocurren siguiendo un patrón basado en periodos temporales cortos y conocidos.
- Ciclo (C_t): variaciones similares a las de la estacionalidad pero que siguen periodos mucho mas largos.
- Fluctuaciones irregulares (a_t): recoge las fluctuaciones de la serie que no siguen una pauta periódica ni tendencia reconocible.





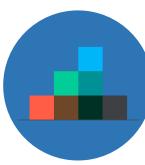
Hay dos formas de combinar estas componentes:

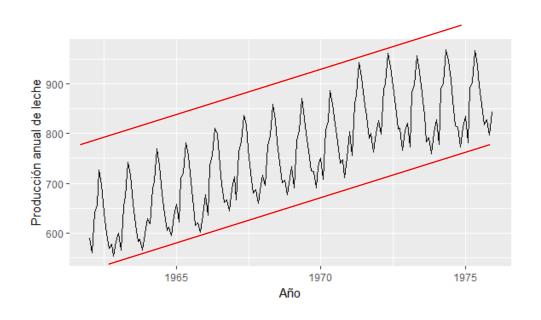
• Modelo aditivo: Propio de las series temporales que conservan una amplitud constante a lo largo del tiempo.

$$Y_t = T_t + S_t + C_t + a_t$$

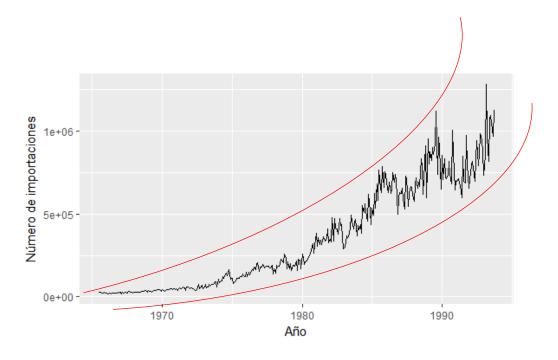
 Modelo multiplicativo: Este modelo se suele ajustar a aquellas series con una amplitud dependiente del tiempo

$$Y_t = T_t \times S_t \times C_t \times a_t$$

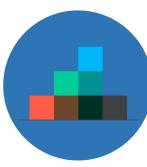




Estructura aditiva



Estructura multiplicativa

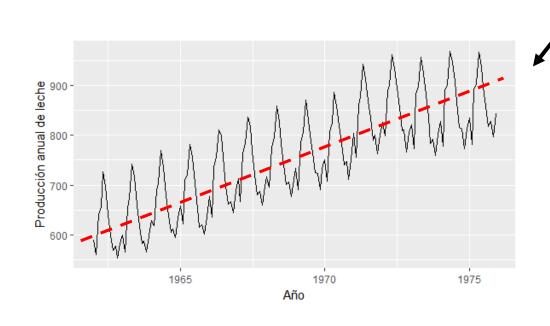


¿Cómo estimo la tendencia?

Funciones conocidas

Técnicas de suavizado

Estimación de la tendencia a través de funciones conocidas



Función lineal:

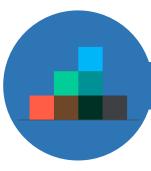
$$h(t) = \alpha_0 + \alpha_1 t + a_t$$

• Función cuadrática:

$$h(t) = \alpha_0 + \alpha_1 t + \alpha_2 t^2 + a_t$$

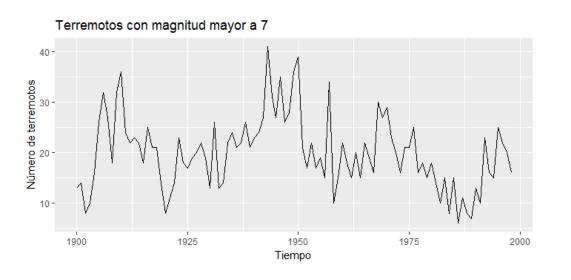
Función exponencial:

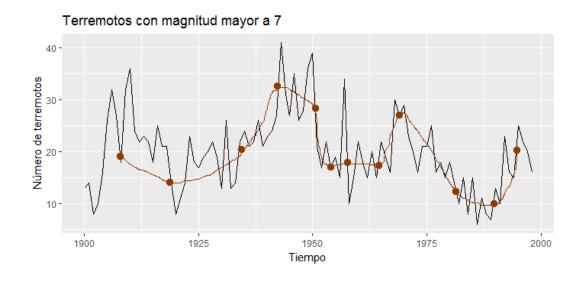
$$h(t) = e^{\alpha_0 + \alpha_1 t} + a_t$$



¿Y si mi serie no muestra comportamientos tan regulares?

Técnicas de suavizado



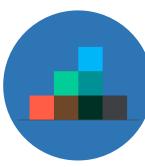


Suavizado de media móvil: La tendencia es el resultado de aplicar una media de orden p sobre la serie original.

$$Y'_{t} = \frac{1}{p} \left(Y_{t - \left(\frac{p-1}{2}\right)} + \dots + Y_{t-1} + Y_{t} + Y_{t+1} + \dots + Y_{t + \left(\frac{p-1}{2}\right)} \right)$$

Con esta técnica conseguimos:

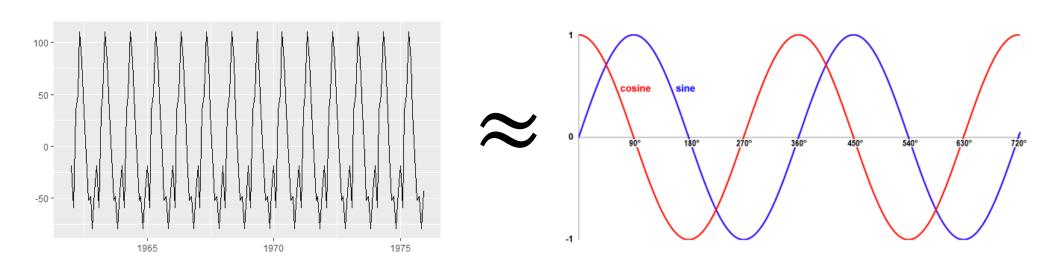
- Extraer la tendencia
- Eliminar ruido y fluctuaciones



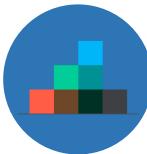
¿Cómo estimo la estacionalidad?

- Funciones periódicas
- Variables dummy
- "Jugando" con el resto de componentes

Estimación de la estacionalidad a través de funciones periódicas



$$g(t) = g(t+s) = g(t+2s)$$



Estimación de la estacionalidad a través de variables dummy

$$g(t) = \sum_{i=1}^{S} \lambda_i d_{it}$$

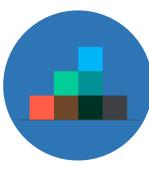
Donde:

- *S* es el número de periodos estacionales
- d_{it} son variables dummy que toman el valor 1 si el dato pertenece a ese periodo estacional y 0 en caso contrario
- El coeficiente λ_i indica la variación correspondiente al periodo i

Estimación de la estacionalidad jugando con las componentes

$$Y'_{t} = T_{t} + C_{t} \qquad Y_{t} - Y'_{t} = Y_{t} - (T_{t} + C_{t}) \notin S_{t} + a_{t}$$

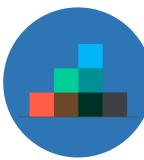
$$Y'_{t} = T_{t} \times C_{t} \qquad \frac{Y_{t}}{Y'_{t}} = \frac{Y_{t}}{T_{t} \times C_{t}} \notin S_{t} \times a_{t}$$



¿Dónde esta la componente cíclica?

Es posible predecir con las técnicas de suavizado:

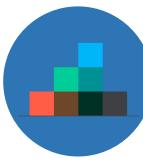
- La predicción \widehat{Y}_{T+1} se calcula a partir de una media de las observaciones anteriores
- Existen otras técnicas de suavizado más complejas que la de medias móviles

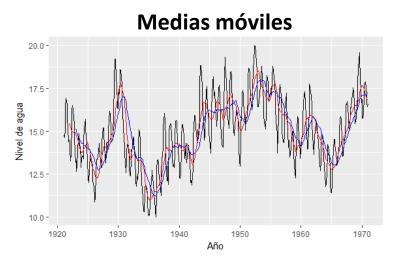


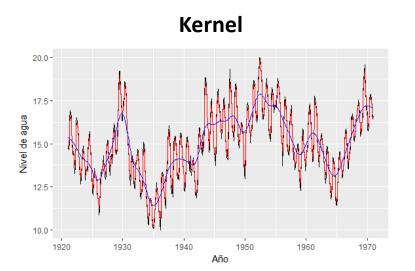
Suavizado exponencial

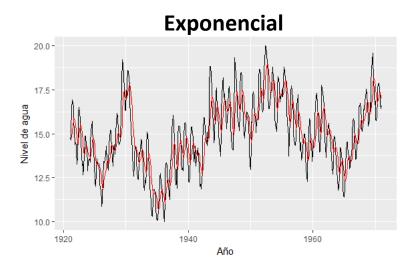
 El suavizado exponencial es una media móvil ponderada en la que los valores mas cercanos en el tiempo se ponderan más que los más alejados.

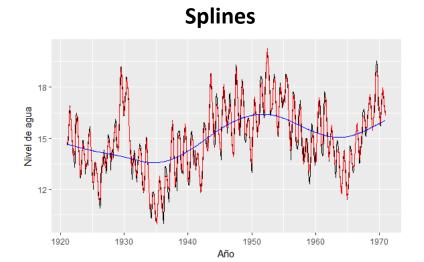
$$Y'_t = \alpha Y_t + (1 - \alpha)Y_{t-1} + (1 - \alpha)Y_{t-2} + \cdots \quad con \quad 0 < \alpha < 1$$

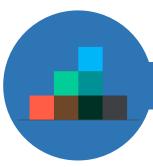


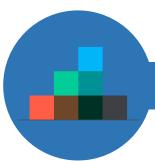










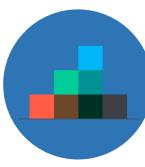


• Esta metodología fue desarrollada por E. P. Box y G. Jenkins en 1976.

 Supone que la serie temporal son realizaciones de un proceso estocástico modelizable.

Se sustenta en modelos ARIMA





Conceptos básicos a definir:

- Función de autocorrelación
- Estacionariedad débil
- Modelos ARIMA

Función de autocorrelación:

Nos ayuda a visualizar las relaciones entres observaciones

$$\rho_k = \frac{\gamma_k}{\gamma_0} \ con \ \gamma_k = Cov(Y_t, Y_{t+k})$$

• ρ_k es la correlación existente entre dos observaciones separadas por un periodo de tiempo k.

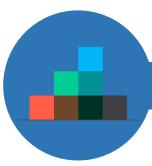
Estacionariedad débil:

• Nuestra serie debe cumplir lo siguiente:

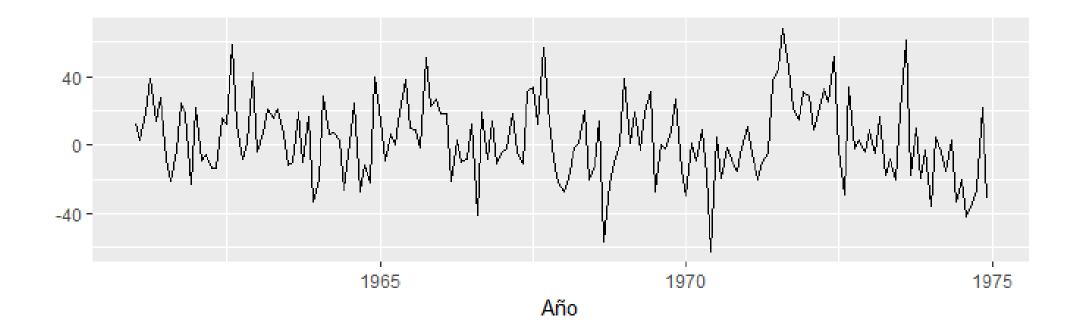
$$E[Y_t] = \mu < \infty \quad \forall t$$

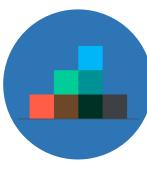
$$Var(Y_t) = \sigma^2 < \infty \quad \forall t$$

$$Cov(Y_t, Y_{t+k}) < \infty \quad \forall t$$



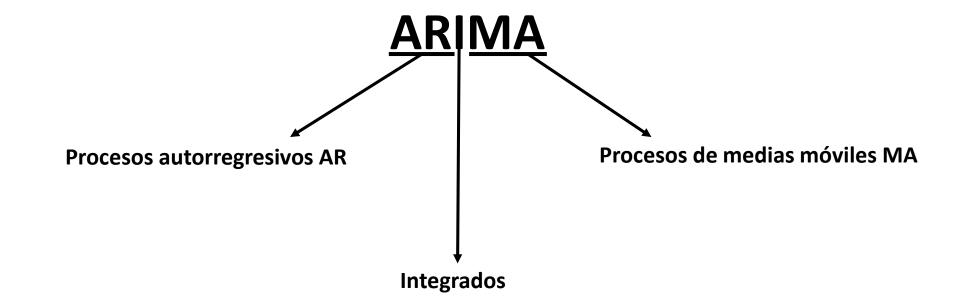
Ejemplo de serie estacionaria





Modelos ARIMA

Procesos autorregresivos integrados de medias móviles



Parte AR

- La variable se ve influenciada por sus valores pasados hasta el retardo $t-p\,$
- AR(p)

$$Y_t = \emptyset_1 Y_{t-1} + \emptyset_2 Y_{t-2} + \dots + \emptyset_p Y_{t-p} + a_t$$

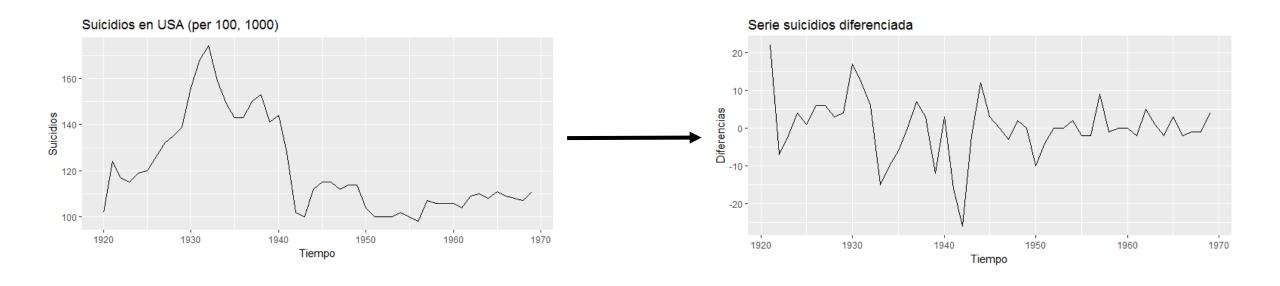
Parte MA

- La variable se ve influenciada por sus innovaciones contemporáneas y pasadas hasta el retardo $t-q\,$
- MA(q)

$$Y_{t} = a_{t} - \theta_{1} a_{t-1} - \theta_{2} a_{t-2} - \dots - \theta_{q} a_{t-q}$$

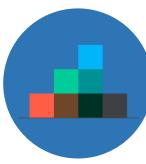
Integración

• En ocasiones, es posible hacer una serie estacionaria diferenciándola



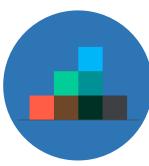
ARIMA(p, d, q)

- $p \rightarrow \text{número de retardos de la parte AR}$
- $q \rightarrow$ número de retardos de la parte MA
- $d \rightarrow \text{número de diferencias aplicadas a la serie}$

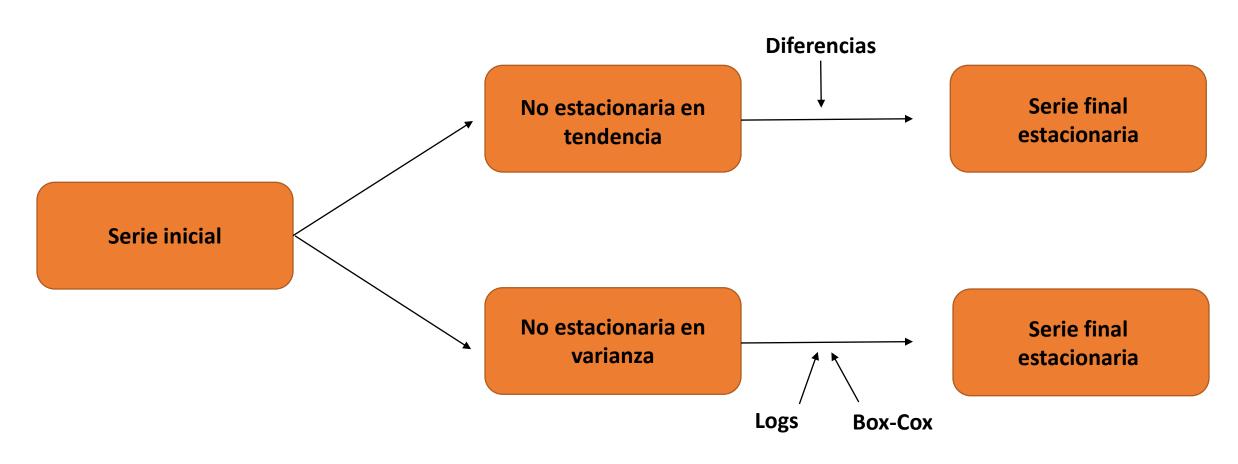


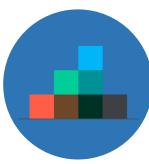
Etapas de la metodología Box-Jenkins:

- Preparación de los datos
- Identificación y selección del modelo
- Estimación de los parámetros
- Validación del modelo
- Predicción



Preparación de los datos:

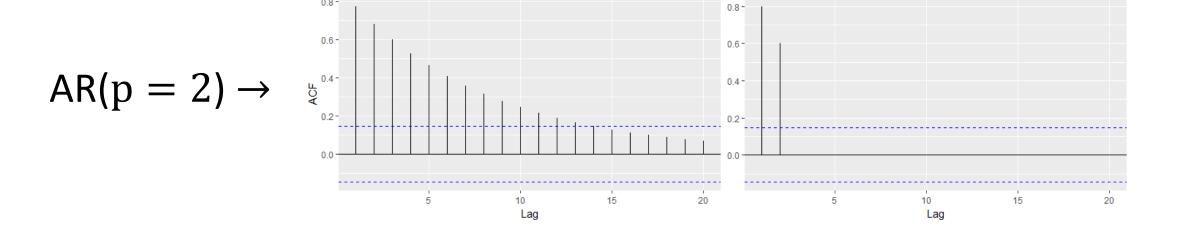


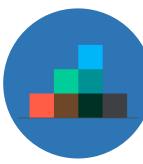


Identificación y selección del modelo:

	FAC	FACP		
AR(p)	Decrece sin anularse	Se anula para $j>p$		
MA(q)	Se anula para $j>q$	Decrece sin anularse		
ARMA(p,q)	Decrece sin anularse	Decrece sin anularse		

Identificación y selección del modelo:

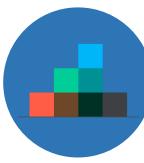




Estimación de los parámetros:

- Máxima verosimilitud
- Mínimos cuadrados no lineales
- Método de los momentos

•



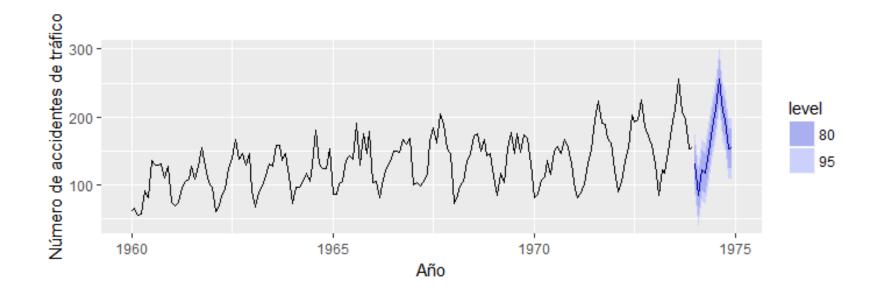
Validación del modelo:

- Los residuos son ruido
- Significatividad de los coeficientes
- Poder predictivo

•

Predicciones:

Una vez ajustado y validado el modelo toca predecir





Modelo lineal con tendencia y estacionalidad

$$Y_t = \beta_0 + \beta_1 t + \sum_{i=2}^{M} \lambda_i d_i$$

Triple suavizado exponencial (Holt-Winters)

$$\hat{Y}_{t+h} = l_t + hb_t + S_{t-M+h_M^+}$$

$$l_t = \alpha(Y_t - S_{t-M}) + (1 - \alpha)(l_{t-1} + b_{t-1})$$

$$b_t = \beta(l_t - l_{t-1}) + (1 - \beta)b_{t-1}$$

$$S_t = \gamma(Y_t - l_{t-1} + b_{t-1}) + (1 - \gamma)S_{t-M}$$

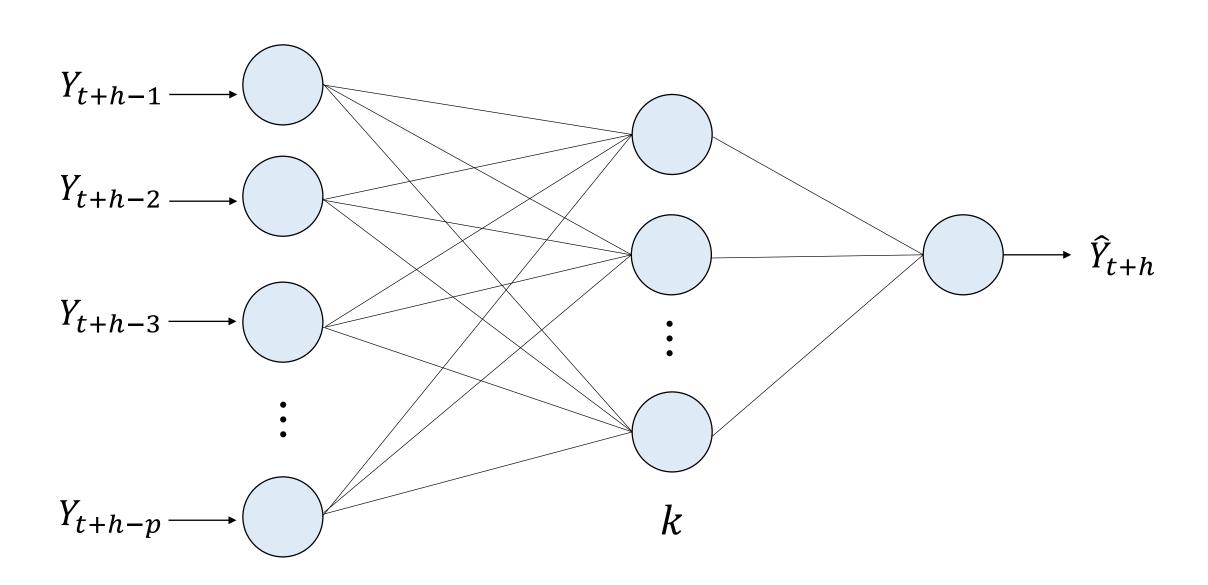
$$\hat{Y}_{t+h} = l_t + (\emptyset + \emptyset^2 + \dots + \emptyset^h)b_t + S_{t-M+h_M^+}$$

$$l_t = \alpha(Y_t - S_{t-M}) + (1 - \alpha)(l_{t-1} + \emptyset b_{t-1})$$

$$b_t = \beta(l_t - l_{t-1}) + (1 - \beta)\emptyset b_{t-1}$$

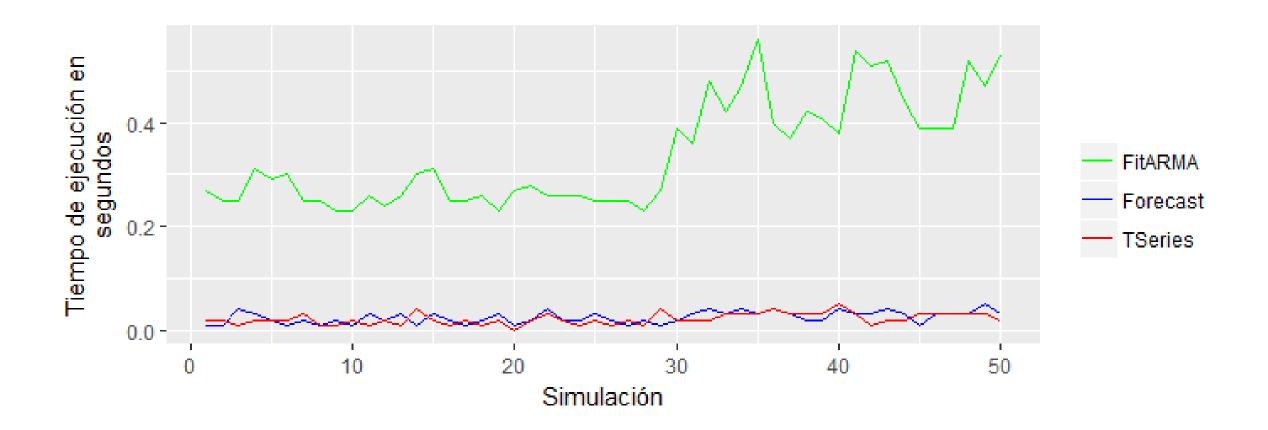
$$S_t = \gamma(Y_t - l_{t-1} + \emptyset b_{t-1}) + (1 - \gamma)S_{t-M}$$

Red Neuronal (NNAR)



	include.drift = FALSE	include.drift = TRUE		
AIC	1367.68	1359.82		
AICc	1368.25	1360.58		
BIC	1385.98	1381.17		
MAE en el test	19.22651	17.0999		
P valor (Ljung Box)	0.04321	0.2748		

	AIC	AICc	BIC	MAE	Ljung Box
$(0,1,0)(0,0,2)_{12}$	1550.38	1550.53	1559.73	22.19949	~ 0
$(1,0,1)(2,1,1)_{12sinint}$	1367.68	1368.25	1385.98	19.22651	0.04321
$(1,0,1)(2,1,1)_{12conint}$	1359.82	1360.58	1381.17	17.09992	0.2748
$(1,0,0)(1,0,0)_{12}$	1514.22	1514.47	1526.72	14.86938	0.00085
$(2,0,0)(2,0,0)_{12}$	1499.24	1499.77	1517.99	14.96979	0.002708
$(1,1,4)(2,0,0)_{12}$	1485.29	1486.2	1510.24	23.44705	0.01353



k modelos

$$x_{k, t+h}$$

$$\widehat{Y}_{t+h} = \sum_{i=2}^{n} p_{k,t+h} x_{k,t+h}$$

