

Gitrepo: <https://github.com/wu19distans/dynw2-nasa-api-joro1993>

Mitt Nasa API är byggt med .NET Core version 3.1.

Det första som skapades var classer för rovers. Jag började med 3 classer först, för rover 1, rover 2 och rover 3. Dem innehöll Speed, Wheels, Date och Weight.

Sedan skapades även en MockRoverRepository fil där jag la in mina rovers i en lista, samt skapade alla rovers.

Jag insåg sedan att jag vill försöka följa DRY-konceptet. För 3 likadana classer för rovers var inte riktigt det ideala för DRY-konceptet. Jag tog bort 2 av classerna, och skapade istället en kategoriclass. För att ha koll på roverserna. Jag la in alla 3 rovers i egna kategorier.

Senare skapades även en roverID, så kategori med id var egentligen inte helt nödvändigt! Men kände att det inte kunde skada.

I RoversController filen så finns det 4 endpoints. Alla endpoints har attributet HttpGET.

Första endpoint är hämta rover med ID, andra endpoint är hämta rover med kategori ID, tredje endpoint är hämta rover med hastighet, den fjärde rover är hämta rovers med hjul.

Återanvände gränssnittet från hackatonet, jag la in hackaton-gränssnittet in i wwwroot-mappen. Sedan klickade jag in på Properties > launchSettings.json och såg till att launchUrl var inställd på index.html. Detta gjorde så att när jag startar programmet för att få upp mitt API, så kom index.html från gränssnittet upp i localhost istället.

På index.html skapade jag flera extra knappar i jumbotron-classen.

Första knappen är för att få fram alla rovers.

Sedan kommer tre knappar för att få fram rovers med id, rover 1, 2 eller 3.

Sedan ytterligare tre knappar för att få fram rovers med kategori id. 1, 2 eller 3.

Efter det hämtas rover 2 med hjälp av hastighet.

Och sist första och tredje rovern, som både innehåller 4 hjul.

Jag la inte till någon extra kod för att få fram API:et, utan på knapparna så länkade jag länken till den specifika endpointen knapparna skulle leda till.

Till exempel: <http://localhost:2200/rovers> för alla rovers.

Eller <http://localhost:2200/rovers/1> För rover med kategori 1.

Jag har även gjort inställningar på NasaWebAPI Properties, på Debug. Där är det inställt så att länken till localhost som körs är i port 2200. Därför kunde jag lägga till dem här länkarna och veta att dem inte kommer att ändras så länkarna slutar att fungera.