Estimation sans échantillon d'apprentissage

- Soit $X = (X_1, ..., X_N)$ avec X_n à valeur dans $\Omega = \{\omega_1, \omega_2\}$ et $Y = (Y_1, ..., Y_N)$ avec Y_n à valeur dans R. On suppose que la loi des X est une chaîne de Markov stationnaire. Les lois de Y_s conditionnelles a $X_s = \omega_1$ et $X_s = \omega_2$ sont gaussiennes (on les notes f_1 et f_2).
- Le paramètre $\theta = (\pi, A, \mu_1, \sigma_1^2, \mu_2, \sigma_2^2)$ est donc un vecteur avec:
 - $\pi = \{\pi_i = p(X_n = \omega_i)\}_{i=1,2}$ $A = \{a_{i,j} = p(X_{n+1} = \omega_j | X_n = \omega_i)\}_{i=1,2}$ $\mu_1, \sigma_1^2, \mu_2, \sigma_2^2 \text{ les paramètres des gaussiennes } f_1 \text{ et } f_2$
- On dispose d'observations $(y_1, ..., y_N)$ de Y seulement

Estimation sans échantillon d'apprentissage

Rappels:

Probabilités forward:

- $\alpha_1(x_1 = \omega_i; \theta) = \pi_i f_i(y_1, \mu_i, \sigma_i^2)$
- $\alpha_{n+1}(x_{n+1} = \omega_i; \theta) = \left[\sum_j \alpha_n(x_n = \omega_j; \theta) a_{i,j}\right] f_i(y_{n+1}, \mu_i, \sigma_i^2)$

Probabilités backward:

- $\beta_N(x_N = \omega_i; \theta) = 1$
- $\beta_n(x_n = \omega_i; \theta) = \sum_j a_{i,j} \beta_{n+1}(x_{n+1} = \omega_j; \theta) f_j(y_{n+1}, \mu_j, \sigma_j^2)$

Estimation sans échantillon d'apprentissage

Algorithme EM:

- On se donne une valeur initiale $\theta^0 = \left(\pi^0, A^0, \mu_1^0, \sigma_1^{0^2}, \mu_2^0, \sigma_2^{0^2}\right)$
- On itère pour k allant de 0 à K:
 - On calcule $\forall n, \psi_n^k(i,j) = p(x_n = \omega_i, x_{n+1} = \omega_j | y, \theta^k) = \frac{\alpha_n(x_n = \omega_i; \theta^k) a_{i,j}^k f_j(y_{n+1}, \mu_j^k, \sigma_j^{k^2}) \beta_{n+1}(x_{n+1} = \omega_j; \theta^k)}{\sum_{i,j} \alpha_n(x_n = \omega_i; \theta^k) a_{i,j}^k f_j(y_{n+1}, \mu_j^k, \sigma_j^{k^2}) \beta_{n+1}(x_{n+1} = \omega_j; \theta^k)}$
 - Et $\xi_n^k(i) = p(x_n = \omega_i | y, \theta^k) = \frac{\alpha_n(x_n = \omega_i; \theta^k)\beta_n(x_n = \omega_i; \theta^k)}{\sum_i \alpha_n(x_n = \omega_i; \theta^k)\beta_n(x_n = \omega_i; \theta^k)}$
 - On calcule $\theta^{k+1} = (\pi^{k+1}, A^{k+1}, \mu_1^{k+1}, \sigma_1^{k+1^2}, \mu_2^{k+1}, \sigma_2^{k+1^2})$ à partir de θ^k de la manière suivante:
 - $\pi_i^{k+1} = \frac{\xi_1^k(i) + \dots + \xi_N^k(i)}{N}$
 - $a_{i,j}^{k+1} = \frac{\psi_1^k(i,j) + \dots + \psi_{N-1}^k(i,j)}{\xi_1^k(i) + \dots + \xi_{N-1}^k(i)}$
 - $\mu_i^{k+1} = \frac{y_1 \xi_1^k(i) + \dots + y_N \xi_N^k(i)}{\xi_1^k(i) + \dots + \xi_N^k(i)}$
 - $\sigma_i^{k+1^2} = \frac{(y_1 \mu_i^{k+1})^2 \xi_1^k(i) + \dots + (y_N \mu_i^{k+1})^2 \xi_N^k(i)}{\xi_1^k(i) + \dots + \xi_N^k(i)}$