RDCSS 2020: Newton 力学小测验解答

詹有丘

2020年8月6日

问题 1 ****

解. 将 t 写成矩阵的形式

$$t\left(a\right) =M^{\mathrm{T}}a,$$

其中

$$M := \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ -3 \end{bmatrix}.$$

随意构造以 M 为法向的超平面 (即 $\mathrm{Ker}\,t$) 的一组正交基, 例如

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 13 \\ -2 \\ 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

(不唯一).

将它们分别归一化,并拼成一个矩阵,得到

$$R := \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & \frac{13}{\sqrt{182}} & 0 \\ \frac{3}{\sqrt{13}} & -\frac{2}{\sqrt{182}} & 0 \\ \frac{2}{\sqrt{13}} & \frac{3}{\sqrt{182}} & 0 \end{bmatrix}.$$

然后双射 $\varphi: a \mapsto Qa$ 即为所求同构, 其中

$$Q := \begin{bmatrix} M^{\mathrm{T}} \\ R^{\mathrm{T}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & \frac{3}{\sqrt{13}} & \frac{2}{\sqrt{13}} \\ 0 & \frac{13}{\sqrt{182}} & -\frac{2}{\sqrt{182}} & \frac{3}{\sqrt{182}} \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

注. 此题答案不唯一.

问题 2 ****

解. 由题意写出势场

$$U = \frac{1}{2} (l - l_0)^2 = \frac{1}{2} \left(\sqrt{x^2 + d^2} - l_0 \right)^2.$$

求导两次,得到

$$U' = x \left(1 - \frac{l_0}{\sqrt{x^2 + d^2}} \right),$$

$$U'' = 1 - \frac{l_0}{\sqrt{x^2 + d^2}} + \frac{l_0 x^2}{(x^2 + d^2)^{\frac{3}{2}}}.$$

情形 1: 有 $d > l_0$.

此时 U' 具有唯一零点 x=0.

由于 $U''(0) = 1 - l_0/d > 0$, 故 x = 0 是稳定平衡位置, 会出现微振动. 其周期

$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{U''(0)}} = 2\pi\sqrt{\frac{d}{d-l_0}}.$$

情形 2: 有 $d < l_0$.

此时 U' 具有三个零点 $x = 0, \pm \sqrt{l_0^2 - d^2}$.

由于 $U''(0) = 1 - l_0/d < 0$, 故 x = 0 不是稳定平衡位置, 不会出现微振动.

由于 $U''\left(\pm\sqrt{l_0^2-d^2}\right)=1-d^2/l_0^2>0$, 故 $x=\pm\sqrt{l_0^2-d^2}$ 是稳定平衡位置, 会出现微振动. 其周期

$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{U''\left(\pm\sqrt{l_0^2-d^2}\right)}} = 2\pi\sqrt{\frac{l_0^2}{l_0^2-d^2}}.$$

问题 3.1 *

解.

$$T = \frac{\mathrm{d}S}{\mathrm{d}E} = 2E.$$

问题 3.2 ***

解. 我们有

$$x = \pm \frac{1}{2\sqrt{2}\pi} \int_0^U \frac{T}{\sqrt{U - E}} dE.$$

将第1问的结论代入上式,得到

$$x = \pm \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^U \frac{E}{\sqrt{U - E}} dE.$$

利用所提示的积分公式, 可以算得

$$x = \pm \frac{2\sqrt{2}}{3\pi} U^{\frac{3}{2}},$$

即

$$U = kx^{\frac{2}{3}},$$

其中 $k := \sqrt[3]{9\pi^2}/2$.

注. 有结论: 势场 $U=A\left|x\right|^{n}$ 中质点运动的周期为

$$T = \frac{2\sqrt{2\pi}\Gamma\left(\frac{1}{n}\right)}{nA^{\frac{1}{n}}\Gamma\left(\frac{1}{n} + \frac{1}{2}\right)}E^{\frac{1}{n} - \frac{1}{2}}.$$

注. 此题中, 不具体计算就可以得到 $U \propto x^{\frac{2}{3}}$. 方法: 设 $U \propto |x|^n$, 则根据力学相似性, 当线度变化 α 倍时, 能量变化 α^n 倍, 而时间变化 $\alpha^{1-n/2}$ 倍. 由 $T \propto E$ 可知 n=1-n/2, 故有 n=2/3.

问题 4.1 ***

证明. 用数学归纳法.

首先, 当 $\omega=0$ 时原命题显然. 当 $\omega=1$ 时原命题显然. 假设当 $\omega=k-1$ 时和当 $\omega=k$ 时原命题都成立. 考虑到

$$\cos((k+1)x) = \cos(kx)\cos x - \sin(kx)\sin x$$

且.

$$\cos((k-1)x) = \cos(kx)\cos x + \sin(kx)\sin x,$$

将两式相加,得

$$\cos((k+1)x) + \cos((k-1)x) = 2\cos(kx).$$

由此结合归纳假设, 容易得到当 $\omega = k + 1$ 时, 原命题成立.

证明. 由 De Moivre 公式,有

$$\cos \omega x + \mathrm{i} \sin \omega x = (\cos x + \mathrm{i} \sin x)^{\omega}.$$

将上式右边用 Newton 二项式定理展开, 得

$$\cos \omega x + \mathrm{i} \sin \omega x = \sum_{k=0}^{\omega} {\omega \choose k} (\cos x)^{\omega - k} (\mathrm{i} \sin x)^{2k}.$$

将上式两边同时取实部. 当 k 为偶数时, 被求和式为实数. 故有

$$\cos \omega x = \sum_{k=0}^{\left\lfloor \frac{\omega}{2} \right\rfloor} {\omega \choose 2k} (\cos x)^{\omega - 2k} (-1)^k (\sin x)^{2k}.$$

由 $\left(\sin x\right)^2 = 1 - \left(\cos x\right)^2$ 得

$$\cos \omega x = \sum_{k=0}^{\left\lfloor \frac{\omega}{2} \right\rfloor} {\omega \choose 2k} (\cos x)^{\omega - 2k} \left((\cos x)^2 - 1 \right)^k.$$

于是 $\cos \omega x$ 被表示为 $\lfloor \omega/2 \rfloor$ 个关于 $\cos x$ 的 ω 次多项式之和. 由此得知原命题成立.

问题 4.2 **

解. 考虑到递推关系

$$f(2^{k+1}, x) = 2f(2^k, x)^2 - 1$$

后发现, 只需 n 次循环即可计算出 $f(2^n,x)$.

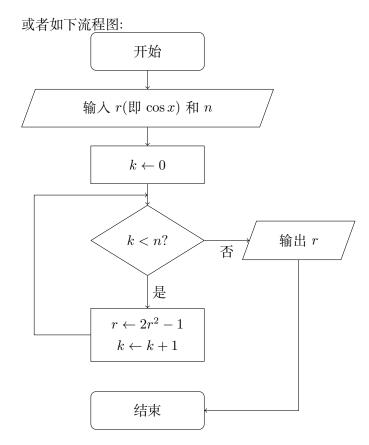
使用如下 Python 代码:

r = float(input())

for k in range(int(input())):

$$r = 2*r*r - 1$$

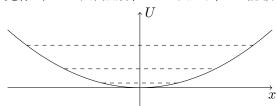
print(r)



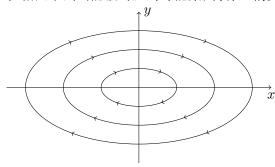
注. 此算法在实际使用中存在很大的精度问题.

问题 5.1 *

解. 先作出 U-x 图, 然后在 U-x 图上画一些能级. 如下图所示.



在相图中画出能级对应的等能集, 再标上箭头即得相曲线.



所求的相曲线如上图所示.

证明. 能量 E 对应的相曲线为曲线 $y^2/2+kx^2=E$, 为半轴长分别为 $\sqrt{E/k}$ 和 $\sqrt{2E}$ 的椭圆.

问题 5.2 **

证明. 运动方程为

$$\ddot{x}_1 = -2kx_1, \quad \ddot{x}_2 = -2kx_2.$$

容易解得

$$\mathbf{x} = \mathbf{A} \begin{bmatrix} \cos 2kt \\ \sin 2kt \end{bmatrix},$$

其中 $\mathbf{x} := \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$, 且 $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$. 两边左乘 \mathbf{A}^{-1} , 得

$$\mathbf{A}^{-1}\mathbf{x} = \begin{bmatrix} \cos 2kt \\ \sin 2kt \end{bmatrix}.$$

两边左乘自身的转置,利用正余弦平方和为1,得

$$\boldsymbol{x}^{T}\left(\boldsymbol{A}^{-1}\right)^{T}\boldsymbol{A}^{-1}\boldsymbol{x}=1.$$

因此轨迹是系数为 $\mathbf{M} := (\mathbf{A}^{-1})^{\mathrm{T}} \mathbf{A}^{-1}$ 的二次曲线.

显然 M 对角线上的系数为正, 故轨迹是椭圆.

特殊地, 若 A^{-1} 不存在, 则轨迹退化为线段或点.

问题 5.3 *

证明. 在有心力场中角动量守恒. 由于角动量与位置和速度都垂直, 故位置和速度只能在以角动量为法向量的平面内变化. 运动退化为二维的.

由第 2 问可知, 二维情形中轨迹为椭圆. 故三维情形中轨迹也为椭圆. 特殊地, 若角动量为零, 则轨迹退化为线段或点.

问题 5.4 ***

证明. 设初速度与初位置张成的二维平面为 V, 且 V 在 \mathbb{R}^4 中的正交补为 V^{\perp} .

设 $\bf A$ 为以 V 中的一组标准正交基为列向量的 4×2 矩阵, 而 $\bf B$ 为以 V^\perp 中的一组标准正交基为列向量的 4×2 矩阵, 再令 4×4 矩阵 $\bf Q:=\begin{bmatrix} \bf A & \bf B\end{bmatrix}$, 则

$$\mathbf{R} := \mathbf{Q} \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & 1 & & & \\ & & -1 & & \\ & & & -1 \end{bmatrix} \mathbf{Q}^{\mathrm{T}}$$

为正交矩阵, 且 $\mathbf{v} = \mathbf{R}\mathbf{v}$ 当且仅当 $\mathbf{v} \in V$.

由于势场和初条件在 \mathbf{R} 对应的正交变换下不变, 故该系统的运动也在该正交变换下不变, 即运动始终停留在平面 V 上, 运动退化为二维的.

由第2问可知,二维情形中轨迹为椭圆.故四维情形中轨迹也为椭圆.

特殊地, 若初速度和初位置线性相关 (即无法张成二维平面 V), 则轨迹退化为线段或点.

问题 6 *****

证明. 在二体问题中, 质心为

$$\mathbf{r}_0 = \frac{m_1 \mathbf{r}_1 + m_2 \mathbf{r}_2}{m_1 + m_2}.$$

故当 $m_1 \to \infty$ 时, 有 $\mathbf{r}_0 = \mathbf{r}_1$, 故 $\mathbf{v}_0 = \mathbf{v}_1$.

另一方面,由于动量守恒,有 $\mathbf{v}_0=\mathrm{const.}$ 故在 $m_1\to\infty$ 时有 $\mathbf{v}_1=\mathrm{const.}$ 因此在 m_1 初始静止的参考系中 m_1 将始终静止.

在二体问题中, 相对位置 $\mathbf{r} := \mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1$ 的变化, 如同具有质量

$$m:=\frac{m_1m_2}{m_1+m_2}$$

的质点在场 U(r) 中的运动. 即, 如同单位质量的质点在场 W=U/m 中的运动.

注意到当 $m_1 \to \infty$ 时, 有 $m=m_2$, 即有 W=V. 因此 m_2 相对于 m_1 的运动相当于具有单位质量的质点在场 V 中的运动.