

Code						
10^4	10^3	10^2	10^1	10^0		
Pre	Req	Ack	Type	Data	Beschreibung	Zusatzinfo
1	1/0	0/1	0	0	-	-
				1	Start	Startanforderung durch Button
				2	Ende	Ablauf beenden; Überführung in Anfangszustand
				3	Reset	Allgemeiner Reset (Je nach Ablauf erfolgt anderes Verhalten)
			1	0	-	-
				1	Plattform gefunden	Roboter hat Plattform auf seiner Seite gefunden
				2	Plattform nicht gefunden	Roboter hat keine Plattform auf seiner Seite gefunden
				3	Andockposition anfahren	Roboter befindet sich in Mittelstellung und ist bereit, die Andockposition anzufahren
				4	Andocken starten	Roboter verbinden sich über die Elektromagnete miteinander
				5	Kippen starten	Die Roboter drehen sich, sodass sie sich nachher untereinander befinden
				6	Plattform anfahren	Die Roboter fahren zusammen die Plattform an
			9	0	-	-
				1	Fehler Kommunikation	Timeout Heartbeat, Sonstiges
				2	Fehler Plattform finden	Beide/Keiner haben Plattform gefunden
				3	Fehler Andocken	