



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н. Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н. Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ _____ Фундаментальные науки

КАФЕДРА _____ Прикладная математика

Отчёт по лабораторной работе №2

Итерационные методы решения систем линейных алгебраических уравнений

Студент: _____
ФН2-52Б
(Группа)

(Подпись, дата)

А. И. Токарев

(И. О. Фамилия)

(Подпись, дата)

Ю. А. Сафронов

(И. О. Фамилия)

Проверил:

(Подпись, дата)

(И. О. Фамилия)

2021 г.

Оглавление

1. Краткое описание алгоритмов	3
1.1. Метод простой итерации	3
1.2. Метод Якоби	3
1.3. Методы релаксации и Зейделя	3
2. Исходные данные	4
3. Результаты расчетов	5
4. Контрольные вопросы	6

1. Краткое описание алгоритмов

Дана система линейных алгебраических уравнений:

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = f_i, \quad i = \overline{1, n}. \quad (1)$$

Будем искать решение итерационными методами, т.е. последовательно приближаясь к решению. Общий вид стационарных итерационных методов:

$$B \frac{x^{k+1} - x^k}{\tau} + Ax^k = f.$$

1.1. Метод простой итерации

$$B = E, \quad \frac{x^{k+1} - x^k}{\tau} + Ax^k = f, \quad k \in \mathbb{N};$$

$$x^k = -(\tau A - E)x^{k-1} + \tau f.$$

1.2. Метод Якоби

Представим матрицу A в виде суммы

$$A = L + D + U,$$

где L — нижняя треугольная, U — верхняя треугольная, а D — диагональная матрицы.

$$B = D, \quad D(x^{k+1} - x^k) + Ax^k = f, \quad k \in \mathbb{N};$$

$$x^{k+1} = -D^{-1}(L + U)x^k + D^{-1}f.$$

1.3. Методы релаксации и Зейделя

$$B = D + \omega L, \quad \tau = \omega \quad (D + \omega L) \frac{x^{k+1} - x^k}{\omega} + Ax^k = f, \quad k \in \mathbb{N};$$

$$(E + \omega D^{-1}L)x^{k+1} = ((1 - \omega)E - \omega D^{-1}U)x^k + \omega D^{-1}f;$$

$\omega > 0$ — метод релаксации, $\omega = 1$ — частный случай, метод Зейделя.

Для метода релаксации существуют удобные расчетные формулы, которые помогают упростить вычисления.

$$x_i^{k+1} + \omega \sum_{j=1}^{i-1} \frac{a_{ij}}{a_{ii}} x_j^{k+1} = (1 - \omega)x_i^k - \omega \sum_{j=i+1}^n \frac{a_{ij}}{a_{ii}} x_j^k + \omega \frac{f_i}{a_{ii}}, \quad i = \overline{1, \dots, n};$$

$$\begin{aligned}
x_1^{k+1} &= (1 - \omega)x_1^k - \omega \sum_{j=2}^n \frac{a_{1j}}{a_{11}} x_j^k + \omega \frac{f_1}{a_{11}}; \\
x_2^{k+1} &= -\omega \frac{a_{21}}{a_{22}} x_1^{k+1} + (1 - \omega)x_2^k - \omega \sum_{j=3}^n \frac{a_{2j}}{a_{22}} x_j^k + \omega \frac{f_2}{a_{22}}; \\
&\dots \\
x_i^{k+1} &= -\omega \sum_{j=1}^{i-1} \frac{a_{ij}}{a_{ii}} x_j^{k+1} + (1 - \omega)x_i^k - \omega \sum_{j=i+1}^n \frac{a_{ij}}{a_{ii}} x_j^k + \omega \frac{f_i}{a_{ii}}, \quad i = \overline{3, 4, \dots, n-1}; \\
x_n^{k+1} &= -\omega \sum_{j=1}^{i-1} \frac{a_{nj}}{a_{nn}} x_j^{k+1} + (1 - \omega)x_n^k + \omega \frac{f_n}{a_{nn}}
\end{aligned}$$

2. Исходные данные

Для СЛАУ матрица A и столбец правой части f_A имеют вид

$$A = \begin{pmatrix} 175.4000 & 0.0000 & 9.3500 & -0.960 \\ 0.5300 & -46.0000 & 0.2300 & 5.1900 \\ -0.6300 & 5.4400 & 190.6000 & 9.7000 \\ 6.2300 & -8.8900 & -9.8800 & -153.4000 \end{pmatrix}, \quad f_A = \begin{pmatrix} 985.3600 \\ 348.170 \\ 2284.7700 \\ -638.7800 \end{pmatrix}.$$

Так же нужно решить СЛАУ с трехдиагональной матрицей A размерности $n = 220$.

$$\begin{pmatrix} b_1 & c_1 & 0 & \dots & 0 \\ a_2 & b_2 & c_2 & \dots & 0 \\ 0 & a_3 & b_3 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & a_{n-1} & b_{n-1} & c_{n-1} \\ 0 & \dots & 0 & a_n & b_n \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \dots \\ x_{n-1} \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \\ f_3 \\ \dots \\ f_{n-1} \\ f_n \end{pmatrix},$$

$a_i = c_i = 1; b_i = 4; i = \overline{1, \dots, n}; d_1 = 6; d_i = 10 - 2(i \bmod 2), i = \overline{2, \dots, n-1}; d_n = 9 - 3(n \bmod 2)$.

3. Результаты расчетов

Результаты с точностью $\epsilon = 10^{-7}$ приведены в таблице.

Метод	$\ C\ $ $\ G_1\ $ $\ G_2\ $	Оценка числа итераций	Крит. 1. Норма ошибки	Крит. 1. Число итераций	Крит. 2. Норма ошибки	Крит. 2. Число итераций	Крит. 3. Норма ошибки	Крит. 3. Число итераций
П. И. $\tau = 0.0089$	0.8367	104	$5.927 \cdot 10^{-9}$	62	$5.384 \cdot 10^{-7}$	49	$3.357 \cdot 10^{-8}$	57
П. И. $\tau = 0.007$	0.7196	54	$2.588 \cdot 10^{-6}$	38	$2.588 \cdot 10^{-6}$	38	$1.653 \cdot 10^{-7}$	45
Якоби	0.1630	9	$1.906 \cdot 10^{-8}$	8				
Зейдель	0.3115 0.1033	8	1.181	2				
Релакс $\omega = 1.3$	0.4050 0.4343	57	1.181	19				
Релакс $\omega = 0.3$	0.0935 0.731	85	1.181	56				

4. Контрольные вопросы

1. Почему условие $\|C\| < 1$ гарантирует сходимость итерационных методов решения СЛАУ?

$$\|x^{k+1} - x^k\| = \|(Cx^k + y) - (Cx^{k-1} + y)\| = \|C(x^k - x^{k-1})\| \leq \|C\| \|x^k - x^{k-1}\|$$

Пусть $\|C\| < 1$, следовательно, оператор C является сжимающим. Существует единственная неподвижная точка x , которая и является решением системы.

Пусть x^* — решение СЛАУ $Ax = b$, которое мы решаем итерационным методом $x^{k+1} = Cx^k + y$, тогда:

$$x^{k+1} - x^* = (Cx^k + y) - (Cx^* + y) = C(x^k - x^*),$$

тогда, если $\|C\| < 1$, то

$$\begin{aligned} \|x^{k+1} - x^*\| &= \|C(x^k - x^*)\| \leq \|C\| \|x^k - x^*\| \leq \|C\|^2 \|x^{k-1} - x^*\| \leq \dots \leq \\ &\leq \|C\|^{k+1} \|x^0 - x^*\| \rightarrow 0 \text{ при } k \rightarrow \infty \end{aligned}$$

2. Каким следует выбирать итерационный параметр τ в методе простой итерации для увеличения скорости сходимости? Как выбрать начальное приближение x^0 ?

Нужно выбрать значение $\tau \in (0; \frac{2}{\lambda_{\max}})$, чтобы норма матрицы C была минимальной. Оптимальным будет значение $\tau = \frac{2}{\lambda_{\min} + \lambda_{\max}}$. Начальное приближение можно выбрать любым.

3. На примере системы из двух уравнений с двумя неизвестными дайте геометрическую интерпретацию метода Якоби, метода Зейделя и метода релаксации.

Геометрическая интерпретация метода Зейделя.

Приведём геометрическую интерпретацию метода Зейделя в случае $m = 2$, т.е. в случае решения системы:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = b_2. \end{cases}$$

Первое уравнение системы задаёт на плоскости x_1Ox_2 прямую l_1 , второе — прямую l_2 (рис. (1)). Расчётные формулы метода принимают следующий вид:

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = b_{12}x_2^{(k)} + c_1, \\ x_2^{(k+1)} = b_{21}x_1^{(k)} + c_2, \end{cases}$$

где $b_{12} = -\frac{a_{12}}{a_{11}}$, $c_1 = \frac{b_1}{a_{11}}$, $b_{21} = -\frac{a_{21}}{a_{22}}$, $c_2 = \frac{b_2}{a_{22}}$.

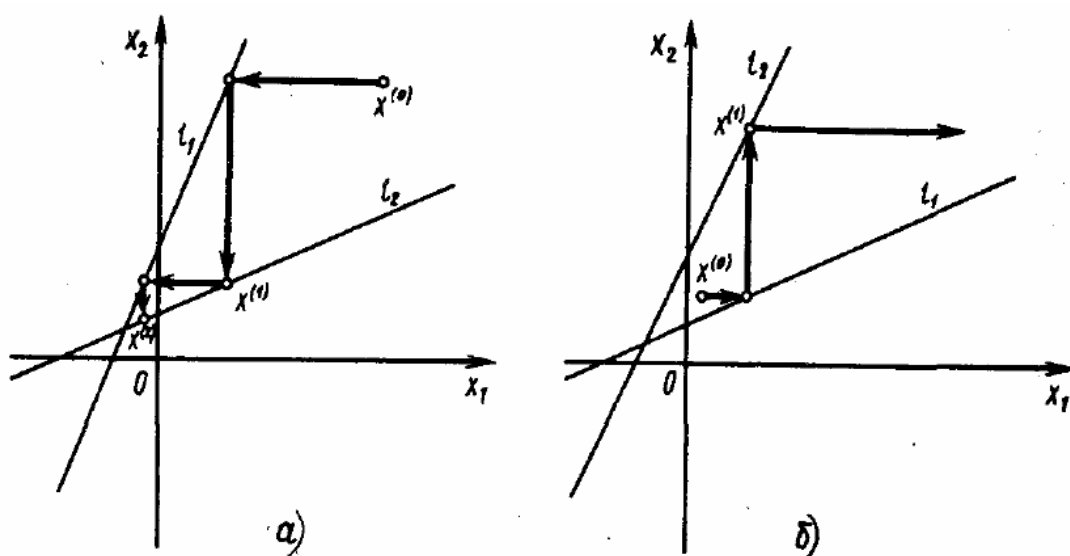


Рис. 1. Графическая интерпретация метода Зейделя.

Пусть приближение $x^{(k)}$ уже найдено. Тогда при определении $x_1^{(k+1)}$ координата $x_2 = x_2^{(k)}$ фиксируется и точка x перемещается параллельно оси Ox_1 до пересечения с прямой l_1 .

Координата x_1 точки пересечения принимается за $x_1^{(k+1)}$. Затем точка x перемещается вдоль прямой $x_1 = x_1^{(k+1)}$ до пересечения с прямой l_2 . Координата x_2 точки пересечения принимается за $x_2^{(k+1)}$.

На рис. (1) приведены геометрические иллюстрации, отвечающие сходящемуся и расходящемуся итерационному процессу Зейделя. Видно, что характер сходимости может измениться при перестановке уравнений.

Метод релаксации.

Суть метода релаксации состоит в том, что после вычисления очередной i -ой компоненты $(k+1)$ -го приближения по формуле Зейделя

$$\tilde{x}_i^{(k+1)} = b_{i1}x_1^{(k+1)} + b_{i2}x_2^{(k+1)} + \dots + b_{i,i-1}x_{i-1}^{(k+1)} + b_{i,i+1}x_{i+1}^{(k)} + \dots + b_{im}x_m^{(k)} + c_i$$

производят дополнительно смещение этой компоненты на величину $(\omega-1)(\tilde{x}_i^{(k+1)} - x_i^{(k)})$, где ω -параметр релаксации. Таким образом, i -ая компонента $(k+1)$ -го приближения вычисляется по формуле:

$$x_i^{(k+1)} = \tilde{x}_i^{(k+1)} + (\omega - 1)(\tilde{x}_i^{(k+1)} - x_i^{(k)}) = \omega\tilde{x}_i^{(k+1)} + (1 - \omega)x_i^{(k)}.$$

На рис.(2) показано несколько первых итераций метода при значении параметра релаксации $\omega = 1.25$.

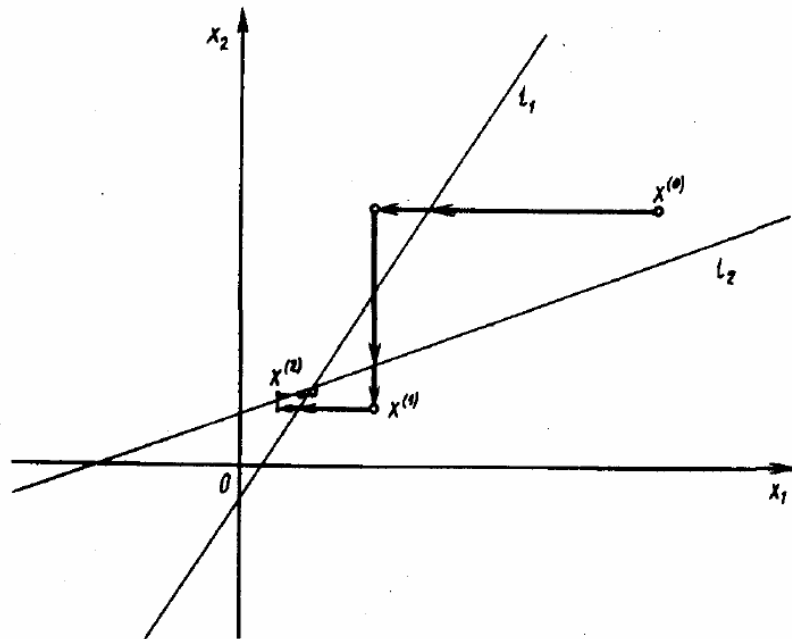


Рис. 2. Графическая интерпретация метода релаксации.

При $\omega = 1$ метод релаксации совпадает с методом Зейделя. При $\omega > 1$ его называют методом последовательной верхней релаксации, а при $\omega < 1$ - методом последовательной нижней релаксации.

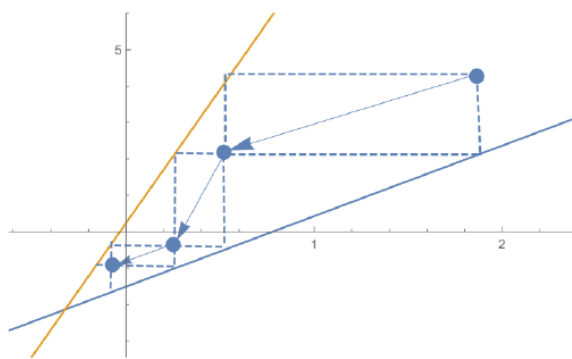


Рис. 3. Графическая интерпретация метода Якоби.

Если домножить одно из уравнений на (-1) , то изменится только направление движения по x_i (но не величина, с которой движемся).

Если поменять порядок уравнений местами, то прямые, задаваемые данными уравнениями, поменяются местами. В обоих случаях гарантировать сходимость/расходимость невозможно.

4. При каких условиях сходятся метод простой итерации, метод Якоби, метод Зейделя и метод релаксации? Какую матрицу называют положительно определённой?

Сходимость метода простой итерации.

Пусть выполнено условие

$$\|B\| < 1.$$

Тогда: 1) решение \bar{x} системы $x = Bx + c$, где B — квадратная матрица с элементами b_{ij} ($i, j = 1, 2, \dots, m$), c — вектор-столбец с элементами c_i ($i = 1, 2, \dots, m$), существует и единственно;

2) при произвольном начальном приближении x^0 метод простой итерации сходится и справедлива оценка погрешности:

$$\|x^{(n)} - \bar{x}\| \leq \|B\|^n \|x^{(0)} - \bar{x}\|.$$

Сходимость метода Зейделя.

Теорема: Пусть $\|B\| < 1$, где $\|B\|$ — одна из норм $\|B\|_\infty, \|B\|_1$. Тогда при любом выборе начального приближения x^0 метод Зейделя сходится со скоростью геометрической прогрессии, знаменатель которой $q \leq \|B\|$.

Теорема: Пусть выполнено условие $\|B_1\| + \|B_2\| < 1$. Тогда при любом выборе начального приближения метод Зейделя сходится и верна оценка погрешности:

$$\|x^{(n)} - \bar{x}\| \leq q^n \|x^{(0)} - \bar{x}\|,$$

где $q = \frac{\|B_2\|}{(1 - \|B_1\|)} < 1$.

Теорема: Пусть A -симметричная положительно определённая матрица. Тогда при любом выборе начального приближения $x^{(0)}$ метод Зейделя сходится со скоростью геометрической прогрессии.

Сходимость метода релаксации.

Если A — симметричная положительно определённая матрица, то при любом значении параметра ω ($0 < \omega < 2$) метод релаксации сходится. Можно выбрать параметр $\omega > 1$ так, чтобы метод релаксации сходился существенно быстрее, чем методы Якоби и Зейделя.

Сходимость метода Якоби. Пусть A — симметричная положительно определённая матрица с диагональным преобладанием, т.е. $a_{ii} > \sum_{i \neq j} |a_{ij}|, i = 1, 2, \dots, n$.

Тогда метод Якоби сходится.

Матрица A называется положительно определённой, если $\exists \delta > 0 : (Ax, x) \geq \delta \|x\|^2$.

5. Выпишите матрицу C для методов Зейделя и релаксации.

Для метода релаксации: $C = -\omega(D + \omega L)^{-1}A + E$,

Для метода Зейделя: $C = -(D + L)^{-1}A + E$.

6. Почему в общем случае для остановки итерационного процесса нельзя использовать критерий $\|x^k - x^{k-1}\| < \varepsilon$?

Потому что этот критерий не гарантирует сходимость к верному решению. Мы можем изначально построить неверный итерационный метод, но он, благодаря этому критерию, сойдется к неверному решению.

7. Какие ещё критерии окончания итерационного процесса Вы можете предложить?

Для метода Зейделя и релаксации:

1. $\|x^{k+1} - x^k\| \leq \varepsilon$;
2. $\|x^{k+1} - x^k\| \leq \frac{1 - \|G_1 + G_2\|}{\|G_2\|} \varepsilon$;
3. $\|x_{k+1} - x_k\| \leq \varepsilon \|x_k\| + \varepsilon_0$.

Для метода Якоби и метода простой итерации:

1. $\|x^{k+1} - x^k\| \leq \varepsilon$;
2. $\|x^{k+1} - x^k\| \leq \frac{1 - \|C\|}{\|C\|} \varepsilon$;
3. $\|x_{k+1} - x_k\| \leq \varepsilon \|x_k\| + \varepsilon_0$.