## **AlexNet**

#### 论文链接

## Introduction

介绍图像识别任务的背景以及面临的挑战。

强调了卷积神经网络的重要性。

### **Dataset**

介绍了ImageNet的基本信息。本文使用了ImageNet的子集ILSVRC-2010作为训练集。

训练集不做任何预处理,只做一次裁剪,什么特征也不需要提取(作者一直重复,应该很骄傲)

ImageNet的分辨率不固定,所以将短边缩减到256像素

### **Architecture**

- 第一层卷积: 输入为3×224×224的RGB图片, 卷积核为11×11, stride为4。输出尺寸为54x54x96, 输出到两个GPU上。
- 第二层卷积:输入为54x54,卷积核为5×5,步幅为1,填充为2,输出为256,池化核为2×2,步幅为2,池化后为27×27。GPU独自进行卷积,无通讯。
- 第三层卷积:输入为27x27,卷积核为3×3,步幅为1,填充为1,输出为384。

GPU还是每个GPU上有自己的卷积核,但是每个卷积核会同时将第二个卷积层中的卷积结果作为输入,通讯一次。

- 第四层卷积: 输入为27x27, 卷积核为3×3, 步幅为1, 填充为1, 输出为384。
- 第五层卷积: 输入为27x27, 卷积核为3x3, 步幅填充为1, 输出为256, 池化核为2x2, 步幅为2, 池化后为13x13。
- 展平层: 展平成一维向量13x13x256 = 43648, 传入全连接层。
- 第一层全连接层:神经元数量为4096,使用Relu激活函数。
- 第二层全连接层:神经元数量为4096,使用Relu激活函数。
- 第三层全连接层:神经元数量为1000,使用Softmax激活函数。

高宽慢慢变小、深度慢慢增加,随着深度的增加,慢慢地将空间信息压缩,直到最后每一个像素能够代表 前面一大块的像素。

通道数慢慢增加,可以认为每个通道数是去看一种特定的模式,这时候人已经看不懂了,只有神经网络能 看懂.

例如3个通道为RGB,192个通道可以简单地认为,能够识别图片中的192种不同的模式

使用Relu激活函数,相比tanh和sigmoid更快(作者很急)

机器识别新图片时候会分成4096份进行对比。

AlexNet模型并行(model parallel)当时是为了节约时间,其实是不必要的,所以在之后七八年内没几人使用。

但现在自然语言处理火了模型过大又开始用了。

过几年老黄的计算卡突飞猛进到一张卡Z100等于很多张H100的时候可能又不用了。

# **Reducing Overfitting**

有6000万参数, 所以必须好好处理过拟合。

#### **Data Augmentation**

- 最简单最粗暴的方法: 在256×256的图片上随机扣224×224扩大数据集。
- PCA: 降低维度, 保留关键信息, 即使图片修改颜色神经网络也能看出来。

#### **Dropout**

通过以0.5的概率将每个隐藏神经元的输出设置为零,在每次输入时随机采样一个不同的神经网络架构,但 所有这些架构共享权重。

Dropout减少了神经元之间的复杂共适应性,使得神经元被迫学习更加稳健的特征。它有效地防止了过拟 合。但是耗费了时间。

# **Details of learning**

SGD、batchsize、momentum、weight decay、learning rate、训练时间、计算卡。

流水账, 也没讲为什么要使用这些参数。

# **Results**

模型在图像识别竞赛多么多么优秀......

#### **Qualitative Evaluations**

两张卡其中一张卡与颜色无关,另一张卡颜色相关。这种情况每次都出现,且与权重无关。(诡异炼丹) 上图训练成功。

# **Discussion**

神经网络深度很重要

使用未监督学习可能会更好

未来要应用到视频 (Yolo???)