

Vediamo qualche altro esempio di applicazione del metodo di ORTOGNALIZZAZIONE di Gram-Schmidt.

- $\mathbb{R}^3$  prodotto scalare numerico

Ricavare una base ortonormale da  $B = ((1,1,0), (1,0,1), (0,0,1))$

$$\begin{aligned} \mathbf{w}_1 &:= \mathbf{u}_1 = (1,1,0) \\ \mathbf{w}_2 &:= \mathbf{u}_2 - \frac{\langle \mathbf{u}_2, \mathbf{w}_1 \rangle}{\|\mathbf{w}_1\|^2} \mathbf{w}_1 = (1,0,1) - \frac{(1,0,1)(1,1,0)}{2} (1,1,0) = \\ &\quad = (1,0,1) - \frac{1}{2} (1,1,0) = \left( \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1 \right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{w}_3 &:= \mathbf{u}_3 - \frac{\langle \mathbf{u}_3, \mathbf{w}_1 \rangle}{\|\mathbf{w}_1\|^2} \mathbf{w}_1 - \frac{\langle \mathbf{u}_3, \mathbf{w}_2 \rangle}{\|\mathbf{w}_2\|^2} \mathbf{w}_2 = \\ &= (0,0,1) - \frac{(0,0,1)(1,1,0)}{2} (1,1,0) - \frac{(0,0,1)(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1)}{\frac{3}{2}} (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1) = \end{aligned}$$

$$\|\mathbf{w}_2\|^2 = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + 1 = \frac{3}{2}$$

$$= (0,0,1) - \frac{2}{3} (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1) = (-\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3})$$

$\{(1,1,0), (\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1), (-\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3})\}$  è una base ortogonale

$$\|\mathbf{w}_1\| = \sqrt{2}$$

$$\|\mathbf{w}_2\| = \sqrt{\frac{3}{2}}$$

$$\|\mathbf{w}_3\| = \sqrt{\frac{1}{3} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3}} = \sqrt{\frac{1}{3}}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{e}_1 &= \frac{1}{\|\mathbf{w}_1\|} \mathbf{w}_1 = \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right) \\ \mathbf{e}_2 &= \frac{1}{\|\mathbf{w}_2\|} \mathbf{w}_2 = \left( \frac{\sqrt{2}}{2\sqrt{3}}, -\frac{\sqrt{2}}{2\sqrt{3}}, \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} \right) = \\ &\quad = \left( \frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}} \right) \\ \mathbf{e}_3 &= \frac{1}{\|\mathbf{w}_3\|} \mathbf{w}_3 = \\ &\quad = \left( -\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) \end{aligned}$$

$\left\{ \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right), \left( \frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}} \right), \left( -\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}} \right) \right\}$  base ortonormale

- $\mathbb{R}^3 \langle (x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + x_3 y_3$

Escrivere una base di  $\mathbb{R}^3$  che sia ortonormale rispetto a questo prodotto scalare.

Partiamo dalle basi canoniche, per esempio:

$$\mathbf{u}_1 = (1,0,0), \quad \mathbf{u}_2 = (0,1,0), \quad \mathbf{u}_3 = (0,0,1)$$

$$\mathbf{w}_1 := (1,0,0) \quad \|\mathbf{w}_1\|^2 = 1$$

$$\mathbf{w}_2 := (0,1,0) - \frac{\langle (0,1,0), (1,0,0) \rangle}{1} (1,0,0) = (0,1,0) - (-1) (1,0,0) = (+1,1,0)$$

$$\begin{aligned} \mathbf{w}_3 &:= (0,0,1) - \langle (0,0,1), (1,0,0) \rangle (1,0,0) + \\ &\quad - \langle (0,0,1), (1,1,0) \rangle (1,1,0) = \end{aligned}$$

$$\|\mathbf{w}_2\|^2 = 1 + 1 - 1 + 0 = 1$$

$$= (0,0,1) - \underline{0} - \underline{0} = (0,0,1) \quad \|\langle w_3 \rangle\|^2 = 1.$$

$$\{(1,0,0), (1,1,0), (0,0,1)\}$$

Sia  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  uno sp. vett. euclideo f.g.,  $\dim V = n$  e siamo  $B$  e  $\bar{B}$  due basi ortonormali di  $V$ . Allora la matrice d'passaggio da  $B$  a  $\bar{B}$  ha una proprietà particolare:

$$A = M_{B\bar{B}} (\text{id}_V) \quad A^{-1} = {}^t A$$

Tutte le matrici che hanno queste proprietà si dicono ortogonali.

Esempio

$\mathbb{R}^2$  prodotto scalare numerico

$$B = \left( \left( \frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}} \right), \left( \frac{-1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}} \right) \right)$$

$$\bar{B} = \{(1,0), (0,1)\}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \text{ è ortogonale}$$

Oss Se  $A$  ortogonale. Allora  $|A| = \pm 1$

$$I = A \cdot A^{-1} = A \cdot {}^t A \Rightarrow 1 = |I| = |A \cdot {}^t A| = |A| |{}^t A| = |A|^2 \Rightarrow |A| = \pm 1$$

$$\left| \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right| = 1 \text{ ma la matrice non è ortogonale.}$$

$$X \subseteq V, X \neq \emptyset$$

$${}^\perp X = \{v \in V \mid \langle v, u \rangle = 0, \forall u \in X\}$$

complemento ortogonale dell'insieme  $X$

- $X \subseteq {}^\perp({}^\perp X)$        $u \in X \Rightarrow \langle u, v \rangle = 0, \forall v \in {}^\perp X \Rightarrow u \in {}^\perp({}^\perp X)$
- $X \subseteq Y \Rightarrow {}^\perp X \supseteq {}^\perp Y$

Proposizione  $U = \mathcal{L}(X)$

N.B.:  ${}^\perp U$  è un sottosp. vitt.

$$(i) {}^\perp U = {}^\perp X$$

$$(ii) U = {}^\perp({}^\perp U)$$

DIM (i)  $X \subseteq U \Rightarrow {}^\perp X \supseteq {}^\perp U$

$$\text{"$\subseteq$"} \quad v \in {}^\perp X \Rightarrow \langle v, u \rangle = 0, \forall u \in X \quad \text{Th: } \langle v, w \rangle = 0, \forall w \in U$$

$$w \in U = \mathcal{L}(X) \Rightarrow \exists u_1, \dots, u_r \in X, \exists \alpha_1, \dots, \alpha_r \in \mathbb{R}: w = \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_r u_r$$

$$\langle v, w \rangle = \langle v, \alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_r u_r \rangle = \alpha_1 \langle v, u_1 \rangle + \dots + \alpha_r \langle v, u_r \rangle = 0$$

(ii) esercizio.

$$\text{Oss. (a)} \quad U = \mathcal{L}(X), \quad U \cap {}^\perp U = \{\underline{0}\}$$

OSS. (a)  $U = \mathcal{L}(X)$ ,  $U \cap {}^\perp U = \{\Omega\}$

(b)  $U + {}^\perp U = U \oplus {}^\perp U = V$  (quindi  $\dim {}^\perp U = m - \dim U$ )

Vediamo: sia  $B_1$  una base ortogonale di  $U$

$B_1 = \{u_{1,-}, u_{h+}\}$  Siamo  $u_{1,-}, \dots, u_m$  vettori di  $V$  tali che

$B_1 \cup \{u_{h+1}, \dots, u_m\}$  base di  $V$

Applichiamo il metodo di Gram-Schmidt  $u_{h+1} \rightarrow v_{h+1}$   
 $\vdots$   
 $u_m \rightarrow v_m$

$B_2 = \{v_{h+1}, \dots, v_m\}$ ,  $B_1 \cup B_2$  base ortog. di  $V$

tale che i vettori di  $B_2$  sono ortogonal.

Vettori di  $B_2$  e quindi un vettore di  $U$

$W = \mathcal{L}(B_2)$ . Si ha  $W = {}^\perp U$  per la regola di Germann

Esempio.  $\mathbb{R}^3$  prodotto scalare numerico

$$U = \mathcal{L}((1, 2, -1), (0, 1, 2)) \quad {}^\perp U = ? \quad = \mathcal{L}((5, -2, 1))$$

$$\text{Mi serve } (x_1, x_2, x_3) : \begin{cases} (x_1, x_2, x_3) (1, 2, -1) = 0 \\ (x_1, x_2, x_3) (0, 1, 2) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 0 \\ x_2 + 2x_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow x_1 = -2x_2 + x_3 = 4x_3 + x_3 = 5x_3$$

$$(5, -2, 1)$$

---

$(V, < \cdot, \cdot >)$  sp. vett. euclideo p.g.

$B, B'$  basi qualunque di  $V$

Diciamo che  $B$  e  $B'$  sono concordi se il determinante delle matrice di passaggio da  $B$  a  $B'$  è positivo. Altrimenti diciamo che sono discordi.

---

$(V, B)$  si dice sp. vett. euclideo orientato.

---

Sia  $(V, \bar{B})$  uno spazio vett. euclideo orientato di dim 3.

Siano  $u, v$  vettori di  $V$ . Il prodotto vettoriale  $u \wedge v$  (opp.  $u \times v$ ) è il vettore tale che:

(i) se  $\{u, v\}$  è lin-dip.,  $u \times v = \Omega$

(ii) se  $\{u, v\}$  è lin-indip., allora

(a)  $u \times v$  è ortogonale a  $u$  e a  $v$

(b) la base  $(u, v, u \times v)$  è ordinata con  $\bar{B}$ .

- (a)  $u \times v$  è ortogonale a  $u$  e a  $v$   
 (b) se bese  $(u, v, u \times v)$  è concorde con  $\beta$   
 (c)  $\|u \times v\| = \|u\| \|v\| \sin \hat{u}v$ , dove:  $\sin(\hat{u}v) = \sqrt{1 - \cos^2 \hat{u}v}$

Proposizione.  $(V, \bar{\beta})$ .  $u, v \in V$

Sia  $\beta$  base ortonormale di  $V$  che sia concorde con  $\bar{\beta}$ .

$$u \equiv_{\beta} (x_1, x_2, x_3), \quad v \equiv_{\beta} (y_1, y_2, y_3). \quad \text{Allora: } \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix}$$

$$u \times v \equiv_{\beta} \left( \begin{vmatrix} x_2 & x_3 \\ y_2 & y_3 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} x_1 & x_3 \\ y_1 & y_3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} \right)$$

(senza dim.).

Esempio  $\mathbb{R}^3$  prodotto scalare numerico

$$(\mathbb{R}^3, ((1,0,0), (0,1,0), (0,0,1))) \text{ np-orientato} \quad \beta = \bar{\beta}$$

$$u = (3,0,1) \equiv_{\beta} (3,0,1) \quad v = (1,1,2) \equiv_{\beta} (1,1,2) \quad \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$u \times v \equiv_{\beta} \left( \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \right) = (-1, -5, 3)$$

### SPAZIO EUCLideo (AFFINE)

$\vec{E} = (V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  spazio vett. euclideo (opp.  $V$  np. vett.)

$E$  insieme, i cui elementi saranno chiamati punti.

$\pi: E \times E \rightarrow \vec{E}$ , poniamo,  $\forall P, Q \in E$ ,  $\pi((P, Q)) =: \overrightarrow{PQ}$

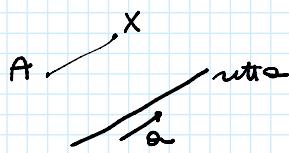
La tripla  $(\vec{E}, E, \pi)$  si dice spazio euclideo (affine) se:

(a)  $\forall A \in E, \forall a \in \vec{E}, \exists! X \in E : \overrightarrow{AX} = a$

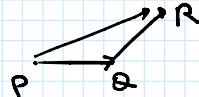


[Se per ogni  $a \in \vec{E}$  poniamo  $\pi_a: A \in E \rightarrow X \in E$  consideran l'applicazione  
 ovviamente l'unico punto  
 tali che  $\overrightarrow{AX} = a$ ]

5° postulato di Euclide:



$$(b) \forall P, Q, R \in E \quad \overrightarrow{PQ} + \overrightarrow{QR} = \overrightarrow{PR}$$



•  $P, Q \in E \quad \overrightarrow{PQ} = \underline{0} \Leftrightarrow P = Q$ . Vediamo:

$$\Leftrightarrow \text{per ipotesi } P = Q \quad \overrightarrow{PQ} + \overrightarrow{QP} = \overrightarrow{PP} \quad \Rightarrow \overrightarrow{PP} = \underline{0}$$

$$\overrightarrow{PP} + \overrightarrow{PP}$$



$$\overrightarrow{PP} + \overrightarrow{PP} = \overrightarrow{PP} \Rightarrow \overrightarrow{PP} + \overrightarrow{PP} + (-\overrightarrow{PP}) = \overrightarrow{PP} + (-\overrightarrow{PP}) = \underline{0}$$

$$\overrightarrow{PP} + \overrightarrow{PP} = \overrightarrow{PP} \Rightarrow \overrightarrow{PP} + \underbrace{\overrightarrow{PP} + (-\overrightarrow{PP})}_{\overrightarrow{PP} = \overrightarrow{PP} + 0} = \overrightarrow{PP} + (-\overrightarrow{PP}) = 0$$

" $\Rightarrow$ " per le proprietà (a) e per l'implicazione precedente sappiamo che  $P$  è l'unico punto tale che  $\overrightarrow{PP} = 0$ , per cui  $Q = P$

Esempi:

- Immagine dei punti dello spazio delle geom. elementari e spaz. vett.  $V$  dei vettori liberi

$$- E = \vec{E} \quad \pi: E \times E \rightarrow \vec{E} = E \quad V \times V \rightarrow V \\ (u, v) \mapsto v - u \quad (u, v) \mapsto v - u$$

$$\mathbb{R}^2 \quad (\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^2, \pi) \quad \pi: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ ((a_1, a_2), (b_1, b_2)) \mapsto (b_1 - a_1, b_2 - a_2)$$

$(\vec{E}, E, \pi)$  Se  $\vec{E}$  è f.g. e  $\dim \vec{E} = m$ , allora diciamo che la dimensione di  $E$  è  $m$ .

- $m=1$  retta
- $m=2$  piano
- $m=0$  punto

Def. Un riferimento cartesiano di  $E$  è una coppia costituita da un punto  $O \in E$ , detta origine, e da uno base ordinata ortonormale (opp. no per gli spazi affini) di  $\vec{E}$ :  $R = (O, \vec{B} = (e_1, \dots, e_m))$

Presso  $P \in E$ , le coordinate di  $P$  in  $R$  sono:

$$P = R(x_1, \dots, x_m) = \phi_{\vec{B}}(\overrightarrow{OP})$$