

Lezione 23

martedì 1 giugno 2021 08:38

$$(1) T : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ (a, b) \rightsquigarrow (2a+b, 2b)$$

$$\mathcal{B} = ((1,0), (0,1)) \\ \overline{\mathcal{B}} = ((1,1), (-1,1))$$

$$A = M_{\mathcal{B}}(T) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\bar{A} = M_{\overline{\mathcal{B}}}(\bar{T}) = \begin{pmatrix} \frac{5}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} \end{pmatrix}$$

$$T((1,1)) = (3,2) \equiv_{\overline{\mathcal{B}}} \left(\frac{5}{2}, -\frac{1}{2}\right) \\ T((-1,1)) = (-1,2) \equiv_{\overline{\mathcal{B}}} \left(\frac{1}{2}, \frac{3}{2}\right)$$

$$\frac{5}{2}(1,1) - \frac{1}{2}(-1,1) = (3,2)$$

$$\frac{1}{2}(1,1) + \frac{3}{2}(-1,1) = (-1,2)$$

$$Q = M_{\overline{\mathcal{B}}\mathcal{B}}(id_{\mathbb{R}^2}) = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P = M_{\mathcal{B}\overline{\mathcal{B}}}(id_{\mathbb{R}^2}) = Q^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$A = P^{-1} \bar{A} P$$

$$\bar{A} = Q^{-1} A Q$$

Calcoliamo autovetori e autospazi di T

$$A - \lambda I_2 = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2-\lambda & 1 \\ 0 & 2-\lambda \end{pmatrix} \quad |A - \lambda I_2| = (2-\lambda)^2 \\ \lambda = 2 \quad \text{autovettore, ma } (2) = 2$$

$$1 \leq \dim U_2 \leq \text{ma}(2) = 2$$

$$U_2 : \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}}_{\text{ha rango 1}} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 0 \quad \begin{cases} y=0 \\ x \in \mathbb{R} \end{cases} \quad S_0 = \{(x,0) \mid x \in \mathbb{R}\} = \mathcal{L}((1,0)) \\ \Rightarrow \dim U_2 = 2-1=1 \quad U_2 = \phi_{\mathcal{B}}^{-1}(S_0) = \mathcal{L}((1,0)) \\ \text{perciò } \mathcal{B} \xrightarrow{\text{è la base canonica}} \text{id}_{\mathbb{R}^2}$$

$$(2) T : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3 \quad \mathcal{B} = ((1,0,0), (0,1,0), (0,0,1))$$

$$A = M_{\mathcal{B}}(T) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A - \lambda I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & 0 & 1-\lambda \end{pmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda) \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda) [(1-\lambda)^2 - 1] + 1 = \\ = (1-\lambda) (1-2\lambda+\lambda^2 - 1) + 1 = (1-\lambda) (\lambda^2 - 2\lambda) + 1 = \\ = \lambda^2 - 2\lambda - \cancel{\lambda} - \cancel{\lambda}^3 + 2\lambda^2 + \lambda + \cancel{\lambda} = -\lambda^3 + 3\lambda^2 - \lambda = -\lambda (\lambda^2 - 3\lambda + 1) = 0 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \lambda_1 = 0 \quad \text{opp. } \lambda_{2,3} = \frac{3 \pm \sqrt{9-4}}{2} = \frac{3 \pm \sqrt{5}}{2}$$

Abbriamo 3 autovetori distinti.

$$\lambda_1 = 0, \quad \lambda_2 = \frac{3-\sqrt{5}}{2}, \quad \lambda_3 = \frac{3+\sqrt{5}}{2}$$

$$U_0 = \mathcal{L}((1, -1, 1))$$

$$\text{Hanno} \quad \lambda_1 = 0, \quad \lambda_2 = \frac{\sqrt{5}}{2}, \quad \lambda_3 = -\frac{\sqrt{5}}{2}$$

$$U_0 = \mathcal{L}((\overset{v_1}{1}, -1, 1))$$

$$U_{\frac{\sqrt{5}-1}{2}} = \mathcal{L}((1, \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2}, (\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2})^2))$$

$$U_{\frac{\sqrt{5}+1}{2}} = \mathcal{L}((1, \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2}, (\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2})^2))$$

$$\dim(U_{\lambda_1} \oplus U_{\lambda_2} \oplus U_{\lambda_3}) = 3 \Rightarrow U_{\lambda_1} \oplus U_{\lambda_2} \oplus U_{\lambda_3} = \mathbb{R}^3$$

$\bar{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ è una base di \mathbb{R}^3
costituita da autovettori

Def. $T: V \rightarrow V$

Una base di V costituita solo da autovettori di T si dice
base spettrale di V relativa a T .

Proviamo all'esempio (2).

$$M_{\bar{B}}(T) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix} = \bar{A}$$

è diagonale

$$\bar{A} = Q^{-1}AQ$$

$$Q = M_{\bar{B}\bar{B}}(\text{id}_{\mathbb{R}^3}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2} & \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2} \\ 1 & (\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{5}}{2})^2 & (\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{5}}{2})^2 \end{pmatrix}$$

siccome

B è la base canonica

Si dice che Q è la matrice che diagonalizza A

Def. $T: V \rightarrow V$ è diagonalizzabile $\Leftrightarrow \exists \bar{B}$ base di V : $M_{\bar{B}}(T)$ è diagonale

Def. $A \in M_n(K)$ è diagonalizzabile $\Leftrightarrow A$ è simile a una matrice diagonale

Osservazione:

$T: V \rightarrow V$ è diag. $\Leftrightarrow T$ ha una matrice associata diagonale \Leftrightarrow

\Leftrightarrow ogni matrice associata a T è diagonalizzabile

Teorema $T: V \rightarrow V$ endomorfismo $\dim V = n \in K$

$\lambda_1, \dots, \lambda_n$ autovalori di T , $B = (e_1, \dots, e_m)$ base di V

$U_{\lambda_1}, \dots, U_{\lambda_n}$

$$A = M_B(T)$$

Sono equivalenti i seguenti fatti:

(a) A è diagonalizzabile

(b) esiste una base spettrale di V rispetto a T

$$(c) \sum_{i=1}^n \dim U_{\lambda_i} = \dim V = n \quad \left[\sum_{i=1}^n m_g(\lambda_i) = n \right]$$

$$(c) \left| \sum_{i=1}^n \dim U_{\lambda_i} = \dim V = m \right| \quad \left| \sum_{i=1}^n m_g(\lambda_i) = m \right|$$

$$\Downarrow \quad (d) \quad U_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus U_{\lambda_h} = V$$

OSSERVAZIONE

Prima di dimostrare questo teorema, osserviamo il seguente fatto:

ricordiamo che: $\forall i \in \{1, \dots, h\}, \quad m_g(\lambda_i) \leq m_a(\lambda_i)$

Inoltre: $\sum_{i=1}^h m_a(\lambda_i) \leq$ grado del polinomio caratteristico $= n$

$$\sum_{i=1}^h m_g(\lambda_i) \leq \sum_{i=1}^h m_a(\lambda_i) \leq n$$

$$\text{Se } m = \sum_{i=1}^h m_g(\lambda_i) \leq \sum_{i=1}^h m_a(\lambda_i) \leq n \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^h m_g(\lambda_i) = \sum_{i=1}^h m_a(\lambda_i) = n \Rightarrow m_g(\lambda_i) = m_a(\lambda_i), \quad \forall i \in \{1, \dots, h\}$$

Quindi, per il Teorema, se A è diagonalizzabile, allora:

$$(i) \quad \sum_{i=1}^h m_a(\lambda_i) = n$$

$$(ii) \quad \forall i \in \{1, \dots, h\}, \quad m_g(\lambda_i) = m_a(\lambda_i)$$

Vale anche il Viceversa, ovvero se valgono (i) e (ii) allora A è diagonalizzabile:

Infatti, $\sum_{i=1}^h m_g(\lambda_i) = \sum_{i=1}^h m_a(\lambda_i) = n \quad \xrightarrow{\substack{\uparrow \\ \text{per la (ii)}}} \quad \xrightarrow{\substack{\uparrow \\ \text{per la (i)}}} \quad \xrightarrow{\substack{\downarrow \\ \text{teorema (c)}}} A$ è diagonalizzabile.

Abbriamo allora anche:

$$A \text{ è diagonalizzabile} \Leftrightarrow \text{valgono (i)} \equiv (ii)$$

DIM (vedi sotto)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{M}_B(T)$$

$$T: R[x] \leq 2 \longrightarrow R[x] \leq 2$$

$$B = (1, 1+x, x+x^2)$$

$$\begin{aligned} |A - \lambda I_3| &= \left| \begin{pmatrix} 1-\lambda & 0 & 2 \\ 0 & -1-\lambda & 0 \\ 1 & 0 & 1-\lambda \end{pmatrix} \right| = (1-\lambda)^2(-1-\lambda) + 2(-1-\lambda) = \\ &= (-1-\lambda)[1-2\lambda+\lambda^2+2] = 0 \Rightarrow \lambda^2-2\lambda+3 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \lambda = -1 \text{ opp. } \lambda = 1 \pm \sqrt{1-3} \in \mathbb{C}$$

$$\lambda_1 = -1 \quad m_a(-1) = 1 = m_g(-1), \quad m_a \dim U_{\lambda_1} \neq R[x] \leq 2$$

$$U_{\lambda_1}: \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0 \quad \begin{cases} x_1 + x_3 = 0 \\ x_1 + 2x_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{aligned} S_0 &= \{(0, x_2, 0) \mid x_2 \in R\} = \\ &= L((0, 1, 0)) \end{aligned}$$

$$U_{\lambda_1} : \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} x_1 = 0 \\ x_1 + 2x_3 = 0 \end{array} \right. \quad \begin{aligned} S_0 &= \{(0, x_2, 0) \mid x_2 \in \mathbb{R}\} = \\ &= \mathcal{L}((0, 1, 0)) \end{aligned}$$

$$A \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = (-1) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad U_{\lambda_1} = \mathcal{L}(1+x) = \Phi_B^{-1}(S_0)$$

A non è diagonalizzabile (NON basta la condizione (ii) dell'osservazione precedente!!!)

DIM Cominciamo a dimostrare che

(a) A diagonale \iff (b) esiste base spettrale di V relativa a T

" \Rightarrow " $A = M_B(T)$

Per ipotesi esiste una base \bar{B} di V tale che $M_{\bar{B}}(T) = \bar{A}$ è diagonale

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} a'_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a'_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a'_m \end{pmatrix} \quad \bar{B} = (\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_m)$$

Perciò si notino associate:

$$\begin{aligned} T(\bar{e}_1) &= a'_1 \bar{e}_1 + 0 \bar{e}_2 + \dots + 0 \bar{e}_m = a'_1 \bar{e}_1 \quad \Rightarrow \bar{e}_1 \text{ è autovettore di autovettori } a'_1 \\ T(\bar{e}_2) &= 0 \cdot \bar{e}_1 + a'_2 \bar{e}_2 + \dots + 0 \bar{e}_m = a'_2 \bar{e}_2 \quad \Rightarrow \bar{e}_2 \text{ è autovettore " " } a'_2 \\ &\vdots &&\vdots \\ T(\bar{e}_m) &= 0 \cdot \bar{e}_1 + 0 \bar{e}_2 + \dots + a'_m \bar{e}_m = a'_m \bar{e}_m \quad \Rightarrow \bar{e}_m \text{ è autovettore " " } a'_m \end{aligned} \quad \Rightarrow$$

$\Rightarrow \bar{B} = (\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_m)$ è una base spettrale.

" \Leftarrow " Sia $\bar{B} = (\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_m)$ una base spettrale di V rispetto a T

Calcoliamo $\bar{A} = M_{\bar{B}}(T)$:

$$\begin{aligned} T(\bar{e}_1) &= \lambda_{11} \bar{e}_1 \quad (\text{perciò } \bar{e}_1 \text{ è autovettore}) & T(\bar{e}_2) &= \bar{B}(\lambda_{12}, 0, \dots, 0) \\ &\vdots &&\vdots \\ T(\bar{e}_m) &= \lambda_{1m} \bar{e}_m \quad (\text{perciò } \bar{e}_m \text{ è autovettore}) & T(\bar{e}_n) &= \bar{B}(0, \dots, 0, \lambda_{1m}) \\ \bar{A} &= \begin{pmatrix} \lambda_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_{12} & \cdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_{1m} \end{pmatrix} \quad \text{è diagonale} \end{aligned}$$

Siccome $A = P^{-1} \bar{A} P$, con $P = M_{\bar{B} \bar{B}}(\text{id}_V)$, allora A è diagonalizzabile.

Adesso, dimostriamo: (b) \Rightarrow (c), ovvero

(b) esiste base spettrale \Rightarrow (c) $\sum_{i=1}^n \dim U_{\lambda_i} = m$

$$\bar{B} = (\underbrace{\bar{e}_1^1, \dots, \bar{e}_{s_1}^1}_{\substack{\text{autovettori} \\ \text{d'autovettore } \lambda_1}}, \underbrace{\bar{e}_1^2, \dots, \bar{e}_{s_2}^2, \dots, \bar{e}_1^h, \dots, \bar{e}_{s_h}^h}_{\substack{\text{autovettori di} \\ \text{autovettore } \lambda_2 \\ \text{autovettori di} \\ \text{autovettore } \lambda_h}})$$

autovettori
di autovettori
di autovettori

autovettori
di autovettori
di autovettori

autovettori
di autovettori
di autovettori

$$\{\bar{e}_{11}^1, \dots, \bar{e}_{1n}^1\} \text{ lin. indip. } \subseteq U_{\lambda_1} \Rightarrow s_1 \leq \dim U_{\lambda_1}$$

$$\{\bar{e}_{21}^2, \dots, \bar{e}_{2n}^2\} \quad " \quad " \quad \subseteq U_{\lambda_2} \Rightarrow s_2 \leq \dim U_{\lambda_2}$$

⋮

$$\{\bar{e}_{11}^h, \dots, \bar{e}_{1n}^h\} \quad " \quad " \quad \subseteq U_{\lambda_h} \Rightarrow s_h \leq \dim U_{\lambda_h}$$

$$m = \sum_{i=1}^h s_i \leq \sum_{i=1}^h \dim U_{\lambda_i} = \dim (U_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus U_{\lambda_h}) \leq m$$
$$\Rightarrow \sum_{i=1}^h \dim U_{\lambda_i} = m.$$

Troviamo anche che vale (c) \Rightarrow (d). Infatti:

$$m = \sum_{i=1}^h \dim U_{\lambda_i} = \dim (U_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus U_{\lambda_h}) \Rightarrow$$

|| (c) $\Rightarrow U_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus U_{\lambda_h} = V$ (d)

$\dim V$

Aldoro basta dimostrare: (d) \Rightarrow (b), ovvero

$$(d) U_{\lambda_1} \oplus U_{\lambda_2} \oplus \dots \oplus U_{\lambda_h} = V \Rightarrow \exists \text{ basi spettrali } (b)$$

Ricordiamo che se uniamo ben di rottezze di due somme dirette otteniamo una bella somma diretta:

B_1 base di U_{λ_1}

B_2 base di $U_{\lambda_2} \Rightarrow B_1 \cup B_2 \cup \dots \cup B_h$ è base di

⋮
 B_h base di U_{λ_h}

e lo spettro per costruzione. \square

Esercizio:

$$T: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(x, y) \mapsto (x+b, y+b)$$

$$B = \{(1,0), (0,1)\}$$

$$A = M_B(T) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{range}(A) = 1 = \dim \text{Im } T$$

$$\dim \ker(T) = 2 - 1 = 1 \Rightarrow T \text{ non e' in}$$

$$|A - \lambda \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}| = \left| \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 \\ 0 & 1-\lambda \end{pmatrix} \right| = (1-\lambda^2) - 1 = 1 + \lambda^2 - 2\lambda - 1 = \lambda(\lambda-2) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \lambda_1 = 0 \quad o \quad \lambda_2 = 2, \quad [m_{\lambda_1}(0) = 1 \quad m_{\lambda_1}(2) = 1 \quad e \quad m_{\lambda_2}(0) = m_{\lambda_2}(2), m_{\lambda_2}(0) = m_{\lambda_2}(2)]$$

$$U_0 = \ker T : \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} x_1 + x_2 = 0 \\ x_2 = 0 \end{array} \right. \quad \begin{aligned} S_0 &= \{(-x_2, x_2) \mid x_2 \in \mathbb{R}\} = \\ &= \{(-x, x) \mid x \in \mathbb{R}\} = \Phi_B(U_{\lambda_0}) = U_{\lambda_0} \end{aligned}$$

$$U_2 : \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} x_1 = x_2 \\ x_1 = -x_2 \end{array} \right. \quad S_0 = \{(x_1, x_2) \mid x_1, x_2 \in \mathbb{R}\} = \mathcal{L}((1, 1)) = \\ \cap_{\lambda=0} = \phi_B(U_{\lambda=0}) = U_{\lambda=0}$$

$$\begin{aligned} B_0 &= \{(-1, 1)\} \\ B_2 &= \{(1, 1)\} \quad \Rightarrow \quad \bar{B} = B_0 \cup B_2 = \left(\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \right) \text{ base spaziale} \\ U_0 \oplus U_2 &= \mathbb{R}^2 \end{aligned}$$

$$\bar{A} = M_{\bar{B}}(\tau) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\bar{A} = Q^{-1} A Q \quad Q = M_{BB}(\text{id}_{\mathbb{R}^2}) = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ e una matrice diagonale di } A$$

$$T: \mathbb{R}[x]_{\leq 2} \longrightarrow \mathbb{R}[x]_{\leq 2} \quad B_3 = (1+x, 1-x, x^2)$$

$$A = M_B(\tau) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Determinare autovetori e autospazi e vedere} \\ \text{se } T \text{ e' diagonalizzabile. In caso si risposta} \\ \text{positive, scrivere una matrice che diagonalizzi } A \end{array}$$

$$\left| A - \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \right| = \left| \begin{pmatrix} -\lambda & 1 & 1 \\ 0 & 1-\lambda & 1 \\ 0 & 0 & -\lambda \end{pmatrix} \right| = \lambda^2(1-\lambda) = 0 \Leftrightarrow \lambda_1 = 0 \quad \text{e} \quad \lambda_2 = 1$$

$m_\alpha(0) = 2 \quad m_\alpha(1) = 1$

$$U_0: \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} x_2 + x_3 = 0 \\ \text{range 1} \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} S_0 = \{(x_1, x_2, -x_2) \mid x_1, x_2 \in \mathbb{R}\} \\ \text{autospazio di } A \text{ per } \lambda_1 = 0 \\ \text{rispetto a } \lambda_1 = 0 \end{array} \quad = \mathcal{L}((1, 0, 0), (0, 1, -1)) = \phi_B(U_0) \\ \Rightarrow \dim U_0 = 2 \quad \Rightarrow \quad U_0 = \mathcal{L}(1+x, 1-x-x^2) \quad \begin{array}{l} \text{autospazio di } T \\ \text{rispetto a } \lambda_1 = 0 \end{array}$$

Seppiamo quindi che T e' diagonalizzabile, perché $\dim U_0 + \dim U_1 = 2+1=3=\dim \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$.

$$U_1: \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} x_1 = x_2 \\ x_3 = 0 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} S_1 = \{(x_1, x_2, 0) \mid x_1, x_2 \in \mathbb{R}\} = \mathcal{L}((1, 1, 0)) \\ = \phi_B(U_1) \end{array} \Rightarrow U_1 = \mathcal{L}(2)$$

range 2

$$\begin{aligned} B_{\lambda_1} &= B_0 = \{1+x, 1-x-x^2\} \\ B_{\lambda_2} &= B_1 = \{2\} \end{aligned} \quad \Rightarrow \bar{B} = \begin{pmatrix} 1+x & 1-x-x^2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ e' base spaziale}$$

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \quad \bar{A} = Q^{-1} A Q$$

$$\text{Se } \bar{\bar{B}} = \begin{pmatrix} 1+x & 1-x-x^2 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\bar{\bar{A}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \bar{\bar{Q}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \bar{\bar{A}} = \bar{\bar{Q}}^{-1} A \bar{\bar{Q}}$$

$$\bar{\bar{A}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \bar{\bar{Q}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \bar{\bar{A}} = \bar{\bar{Q}}^{-1} A \bar{\bar{Q}}$$

$$p = ax^2 + bxy + cy^2 = ax^2 + \frac{b}{2}xy + \frac{b}{2}yx + cy^2 = 0 \quad B = (e_1, e_2)$$

$$A = \begin{pmatrix} a & \frac{b}{2} \\ \frac{b}{2} & c \end{pmatrix} \text{ è simmetrica}$$

$$\bar{\bar{A}} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$$

Se A è diagonale, allora $\exists Q$ invertibile tali che $Q^{-1}AQ$ è diag.

Q è la matrice di passaggio da una base spaziale $\bar{\bar{B}}$ a B .

Se considero $\bar{\bar{B}}$, le componenti dei vettori che in B sono soluz. dip si trasformano in componenti in $\bar{\bar{B}}$ che sono soluz. d'

$$\lambda_1 \underline{x}^2 + \lambda_2 \underline{y}^2 = 0$$

$$\begin{aligned} ax^2 + bxy + cy^2 &= (x, y) A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (x, y) \left(\begin{pmatrix} a & \frac{b}{2} \\ \frac{b}{2} & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right) = \\ &= (x, y) \begin{pmatrix} ax + \frac{b}{2}y \\ \frac{b}{2}x + cy \end{pmatrix} = x(ax + \frac{b}{2}y) + y(\frac{b}{2}x + cy) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} Q \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad (x, y) A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = {}^t(Q \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \end{pmatrix}) A Q \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \end{pmatrix} = \\ &= (\bar{x}, \bar{y}) \underbrace{{}^t Q}_{} A Q \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Se Q è simmetrica, mi posso trovare una base spaziale ortonormale,

per cui Q è ortog. in B è ortonormale: ${}^t Q = Q^{-1}$

In tal caso ${}^t Q A Q = Q^{-1} A Q = \bar{\bar{A}}$.

Le matrici simmetriche sono sempre diagonalizzabili.