

Karadeniz Teknik Üniversitesi Bilgisayar Mühendisliği Bölümü Öğr.Gör. Ömer ÇAKIR

BIL3008 Bilgisayar Grafikleri I Final, 06.06.2017, 10:00, D1-2 Süre : **90** Dakika

NUMARA :	[]
Ogreficier, <u>Muhemusiik Pa</u> kuitesi Sinav Oydulama Yon	
Sınav Soruları <u>Bölüm Program Çıktıları</u> 'nd	
 Bakış noktası (0,-4,91) ve (0,-12,97) olduğunda (0,-0.8,0.6) normaline sahip aşağıdaki üçgenin, arkayüz backface) olup/olmadığını belirleyiniz. (30P) U₀(0,60,180) U₁(-60,0,100) U₂(60,0,100) 2. Yuk piramid (20P) 3. Dir. 	da soldaki dikdörtgen prizmayı MAYA'da sağdalönüştürmek için kaç kez Extrude yapmak gerek . kez Extrude yapmak gerekir. EX12'de 1'den fazla PSO (pipeline state objeyı gerektiren bir örnek veriniz. (20)

```
mRotate30 = XMMatrixRotationY(XM_PI / 6);
                                                       // 30° CW
                                                                  4.
                                                                        Küçük küpün g_World matris
mRotate45 = XMMatrixRotationY(XM_PI / 4);
                                                       // 45° CW
                                                                  setlemelerinden eşdeğer olanların satır
mRotate60 = XMMatrixRotationY(XM_PI / 3);
                                                       // 60° CW
                                                                   numarlarını
                                                                                 kutucuklara
                                                                                                yazınız.
mTranslate = XMMatrixTranslation(4.0f, 0.0f, 0.0f);
                                                                   (30P)
          = XMMatrixScaling(0.5f, 0.5f, 0.5f);
                                                                   Not:
                                                                         Bakış noktası (0,4,-9)'dadır.
g_World = mRotate30 * mTranslate * mRotate60 * mScale; // 01
g World = mRotate45 * mTranslate * mRotate45
                                                                         Büyük küpün merkezi (0,0,0)
                                               * mScale; // 02
g_World = mRotate60 * mTranslate * mRotate30 * mScale; // 03
                                                                         noktasındadır ve köşe noktaları
g World = mRotate30 * mTranslate * mScale * mRotate60; // 04
                                                                         -1,+1 değerleri ile setlenmiştir.
g_World = mRotate45 * mTranslate * mScale * mRotate45;
                                                                         Dönme işlemleri saat yönündedir.
g_World = mRotate60 * mTranslate * mScale * mRotate30;
                                                                         (ClockWise).
                                                         // 07
g_World = mRotate30 * mScale * mTranslate * mRotate60;
                                                                   İpucu: Eşdeğer matrislerin hepsi ikişerli
g_World = mRotate45 * mScale * mTranslate * mRotate45;
                                                         // 08
                                                                         gruplar halindedir.
g_World = mRotate60 * mScale * mTranslate * mRotate30;
                                                         // 09
g_World = mScale * mRotate30 * mTranslate * mRotate60;
                                                         // 10
g_World = mScale * mRotate45 * mTranslate * mRotate45; // 11
g_World = mScale * mRotate60 * mTranslate * mRotate30; // 12
```