God Knows题解

 $crazy_cloud$

October 9, 2017

我看这题题解写得比较简略,就来做点补充。

1 SOLUTION 2

1 Solution

首先考虑最普通的dp,设 f_i 表示最后一个选的是 (i, p_i) 的最优答案。我们计算 f_i 的时候,需要枚举位置j 使得两条边不相交而且X部在[j+1, i-1]之间的所有点都和 (j, p_i) 或者 (i, p_i) 之一相交。

将 (i, p_i) 看成二维平面上的一个点,那么就是要求 $p_j < p_i$ 且两点作为角形成的矩形内部没有其他点。

考虑这些j实际上是什么?如果我们将其按照 p_j 排序,可以发现它们的值一定是单调递减的。更一般地,它们就是将[1,i-1]所有 p_j 小于 p_i 的j拉出来以 p_i 为关键字排序之后,按照j的大小形成的单调递减的单调栈。

如果我们以p的值作为下标,那么问题就变成要你支持修改一个下标上的数(将 p_i 上的数改为i),以及查询一个区间($[1,p_i]$)所有数形成的单调栈stack中, $f_x(x \in stack)$ 的最小值。

这是一个很经典的问题([WC2013]楼房重建),类似的还有维护区间单调栈的所有数的和之类的。考虑到可能有的同学没见过这个模型,在这里详细讲一下:

先考虑如何查询,定义函数query([l,r],p)表示查询时间区间[l,r]组成的单调栈在最后加入p之后最小的 f_x ,查询时显然p=0调用一下就好了。

如果l=r,那么我们可以直接计算答案。设 $mid=\left\lfloor\frac{l+r}{2}\right\rfloor$,rmx表示区间[mid+1,r]中所有数的最大值。

如果rmx > p,那么显然p不会对左半区间产生任何影响,而右边的最大值会加入到左边区间的单调栈中。

这样答案等于 $\min(query([l,mid],rmx),query([mid+1,r],p))$ 。

否则,右边的单调栈会直接被p全部弹出,答案等于query([l,mid],p)。如果我们一直这样递归下去,复杂度是没有保证的,怎么办呢?

令 $fmin_x$ 表示x这个节点右半边区间最大值加入到左半边的单调栈之后,单调栈的最小 f_x ,即query(left.range, right.max)。先不考虑这个如何维护,反正我们每次修改之后线段树上每个位置的这个值都要修改过来。

假如我们的query操作中的区间已经是一个完整的线段树区间了,那么我们的rmx显然可以O(1)得到,query([l,mid],rmx)其实就是 $fmin_x$,也可以O(1)得到。

那么这个query的时间复杂度如何分析呢?我们研究里面的嵌套函数调用了多少次。

首先,在我的区间还不是一个完整的线段树区间时, rmx需要通过

1 SOLUTION 3

调用区间最小值来得到,调用一次的复杂度是 $O(\log n)$ 的,而调用次数也是 $O(\log n)$ 的,因此这个复杂度是 $O(\log^2 n)$ 的。

其次,我们的查询操作会下放到 $O(\log n)$ 个完整的线段树区间,观察发现接下来我们往下走的过程已经不会增加新的分支,都是一条路走到底,因此每个区间最多会向下走 $O(\log n)$ 步,这个时间复杂度也是 $O(\log^2 n)$ 的。

至于 $fmin_x$ 怎么在每次修改之后重新得到?直接在update时调用一下query就好了。每次修改会调用 $O(\log n)$ 次update,由于这时我的query都是在线段树上的完整区间上查,因此每次复杂度是 $O(\log n)$ 的。

于是总的时间复杂度就是 $O(n \log^2 n)$ 的。