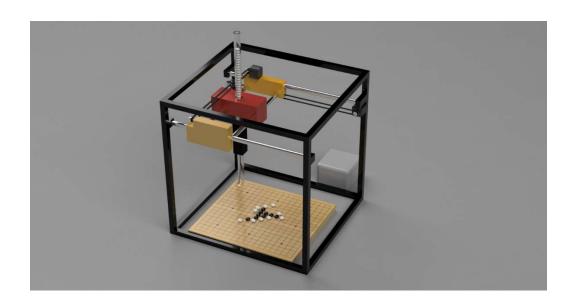
## 2018 GSM 프로젝트 Festival

New Project - AIIN OMOK

학년-조번호 1-8



#### 작품 개요(특징)

- · 로봇 안에 인공지능이 내장되어 사람과 인공지능이 오목을 둘 수 있다.
- · Tensorflow, OpenCV 라이브러리를 사용하였고 로봇과 데스크탑 간의 시리얼 통신 기술이 구현되었다.

주요 기능

- · 로봇은 오목판의 영상 처리를 통해 현재 상태를 분석하여 둘 수 있는 수 중 최적의 수를 전달한다.
- · 구성품의 LED 색에 따라 현재 게임 스테이지의 상태를 알 수 있다.

기대효과

- · 시연회가 끝나더라도 계속 오목을 둘 수 있어 활용도가 높다.
- · 실제 오목판을 두고 게임을 하여 더욱 더 생동감 있게 즐길 수 있다.



# 2018 GSM 프로젝트 Festival

New Project - Al IN OMOK

학년-조번호 1-8

### 박건은

로봇 제작 영상 처리 전송

영상 처리 전송 부품 3D 모델링 로봇 제작 아두이노 모터 제어 프로그래밍

### 박준영

인공 지능 영상 처리 구현

Al 모델 개발 바둑판 영상 처리 구현 로봇과의 인터페이스 구현

### 오세영

로봇 통신 구현

컴퓨터와 아두이노(로봇) 시리얼 통신 구현 아두이노 모터 제어 프로그래밍

