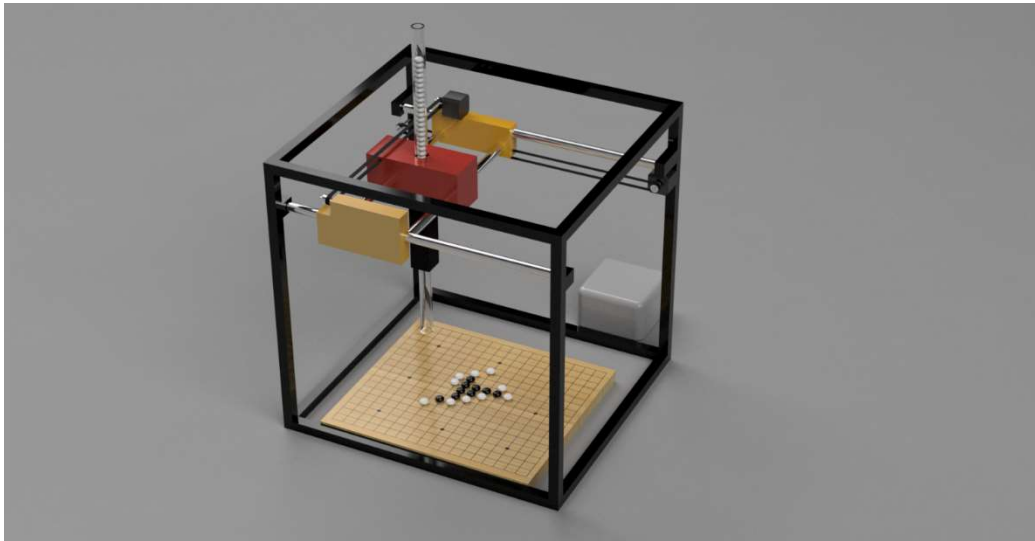


2018 GSM 프로젝트 Festival

New Project - AI IN OMOK

학년-조 번호

-8



작품 개요(특징)

- 로봇 안에 인공지능이 내장되어 사람과 인공지능이 오목을 둘 수 있다.
- Tensorflow, OpenCV 라이브러리를 사용하였고 로봇과 데스크탑 간의 시리얼 통신 기술이 구현되었다.

주요 기능

- 로봇은 오목판의 영상 처리를 통해 현재 상태를 분석하여 둘 수 있는 수 중 최적의 수를 전달한다.
- 구성품의 LED 색에 따라 현재 게임 스테이지의 상태를 알 수 있다.

기대효과

- 시연회가 끝나더라도 계속 오목을 둘 수 있어 활용도가 높다.
- 실제 오목판을 두고 게임을 하여 더욱 더 생동감 있게 즐길 수 있다.

2018 GSM 프로젝트 Festival

New Project - AI IN OMOK

학년-조 번호

-8

로봇 제작
영상 처리 전송

영상 처리 전송
부품 3D 모델링
로봇 제작
아두이노 모터
제어 프로그래밍

박준영

인공 지능
영상 처리 구현

AI 모델 개발
바둑판 영상 처리
구현
로봇과의
인터페이스 구현

로봇 통신 구현

컴퓨터와
아두이노(로봇)
시리얼 통신 구현
아두이노 모터
제어 프로그래밍