

# Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

## «Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»\_\_\_\_\_

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

### Лабораторная работа № 4

**Тема:** <u>Построение и программная реализация алгоритма наилучшего</u> <u>среднеквадратичного приближения.</u>

Студент: Артемьев И.О.

Группа: ИУ7-43Б

Оценка (баллы): \_\_\_\_\_

Преподаватель: Градов В.М.

#### Цель работы

Получение навыков построения алгоритма метода наименьших квадратов с использованием полинома заданной степени при аппроксимации табличных функций с весами

#### Исходные данные

- 1) Степень аппроксимирующего полинома n
- 2) Таблица функции с количеством узлов N с весами  $\rho_i$ , которая формируется случайным образом при каждом запуске программы

#### Выходные данные

Графики, на которых построены точки (по таблице) и кривые (найденные полиномы).

- 1) Веса одинаковые: Полиномы степеней 1, 2 и введенной
- 2) Веса разные: Полиномы степеней 1, 2 и введенной (такой же набор с одинаковыми весами для сравнения)

#### Анализ алгоритма

- 1) Выбирается степень полинома n << N (размера таблицы)
- 2) Составляется СЛАУ следующим образом:

$$\sum_{m=0}^{n} (x^{k}, x^{m}) a_{m} = (y, x^{k}) , 0 \le k \le n ,$$

где 
$$(x^k, x^m) = \sum_{i=1}^N \rho_i x_i^{k+m}, \quad (y, x^k) = \sum_{i=1}^N \rho_i y_i x_i^k.$$

3) Получившаяся система решается методом Гаусса, в результате чего получаются коэффициенты полинома

## Код программы

```
main.py
from square_approx import RootMeanSquareApproximation
def main():
  app = RootMeanSquareApproximation()
  while True:
    app.print_menu()
       option = int(input("\n\nInput the menu command: "))
       print("\n\nInvalid command\n\n")
    if option == 0:
    elif option == 1:
       app.print_table()
    elif option == 2:
       app.change\_weight()
    elif option == 3:
       app.draw()
if __name__ == "__main__":
  main()
  square_approx.py
from random import randint
```

```
import matplotlib.pyplot as plt
from copy import deepcopy
class RootMeanSquareApproximation:
  def __init__(self):
    self.table = self.__gen_table()
     self.__flag_changed = False
  @staticmethod
  def print_menu():
       "\n\nMenu\n\
    \n1. Print the table\
    \n2. Change the point weight\
    \n3. Print the results\
    \n0. Exit"
  @staticmethod
  def __gen_table(size=7, default_weight=1):
     table = [
       [randint(1.0, 100.0), randint(1.0, 100.0), default_weight]
       for _ in range(size)
     table.sort()
     return table
  @staticmethod
  def get_slau_matrix(table, power):
     size = len(table)
     matrix = [[0 for i in range(power + 2)] for i in range(power + 1)]
     for i in range(power + 1):
       for j in range(power + 1):
          a_coeff = 0.0
```

```
rs_coeff = 0.0
        for k in range(size):
           weight = table[k][2]
           x = table[k][0]
           y = table[k][1]
           a_coeff += weight * pow(x, i + j)
           rs_coeff += weight * y * pow(x, i)
        matrix[i][j] = a\_coeff
        matrix[i][power + 1] = rs_coeff
  return matrix
@staticmethod
def gauss(matrix):
  size = len(matrix)
  for i in range(size):
     for j in range(i + 1, size):
        if i == j:
        k = matrix[j][i] / matrix[i][i]
        for q in range(i, size + 1):
           matrix[j][q] -= k * matrix[i][q]
  result = [0 for i in range(size)]
  for i in range(size - 1, -1, -1):
     for j in range(size - 1, i, -1):
        matrix[i][size] -= result[j] * matrix[i][j]
     result[i] = matrix[i][size] / matrix[i][i]
  return result
@staticmethod
```

```
def get_coords(table):
  x_arr = []
  y_arr = []
  for i in range(len(table)):
    x_arr.append(table[i][0])
    y_arr.append(table[i][1])
  return x_arr, y_arr
@staticmethod
def set_default_weights(table):
  for i in range(len(table)):
    table[i][2] = 1
def print_table(self):
  print("\nGenerated table\n")
  print(" № | x | y | w ")
  print("-----
  for i in range(len(self.table)):
       " %-3d | %-6.2f | %-6.2f | %-6.2f "
       % (i + 1, self.table[i][0], self.table[i][1], self.table[i][2])
def change_weight(self):
  self.__flag_changed = True
    position = int(input("\nlnput the point number in the table: "))
    new_weight = float(input("\nInput the new point weight: "))
    print("\n\nInvalid data\n\n")
  if position < 1 or position > len(self.table):
    print("\n\nInvalid data\n\n")
```

```
self.table[position - 1][2] = new_weight
def get_dots(self, table, cur_power, eps=0.01):
  matrix = self.get_slau_matrix(table, cur_power)
  result = self.gauss(matrix)
  x, y = [], []
  k = table[0][0] - eps
  while k \le table[len(table) - 1][0] + eps:
     y_cur = 0
     for j in range(0, cur_power + 1):
       y_cur += result[j] * pow(k, j)
     x.append(k)
     y.append(y_cur)
     k += eps
  return x, y
def draw(self):
     power = int(input("\nlnput the degree of the approximating polynomial: "))
     print("\n\nInvalid data\n\n")
  if self.__flag_changed:
     changed_table = deepcopy(self.table)
     self.set_default_weights(self.table)
  for cur_power in range(1, power + 1):
     if cur_power > 2 and cur_power < power:</pre>
     x, y = self.get_dots(self.table, cur_power)
     plt.plot(x, y, label="Equal weights:\nn = %d" % (cur_power))
```

```
if self.__flag_changed:
    x, y = self.get_dots(changed_table, cur_power)

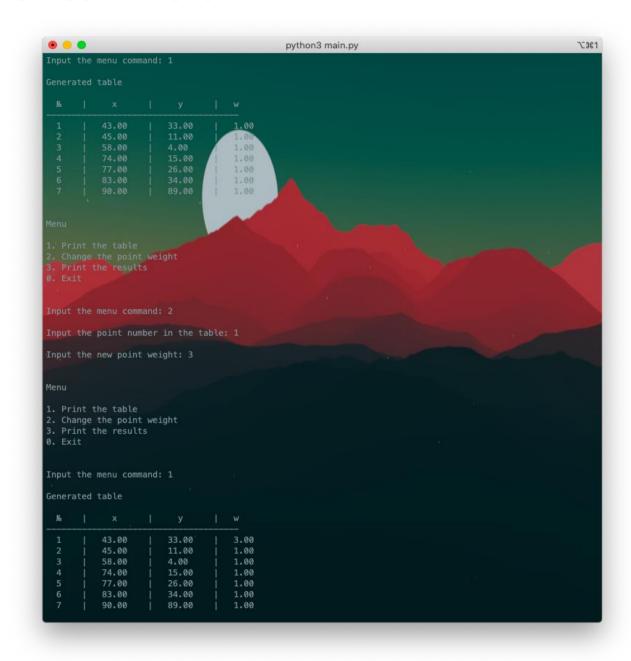
plt.plot(x, y, label="Diff weights:\nn = %d" % (cur_power))

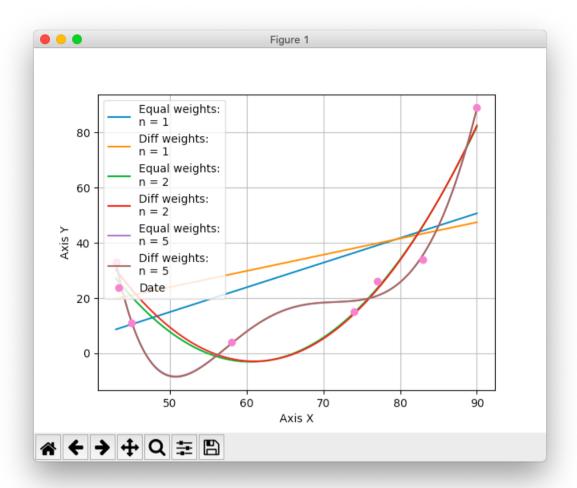
x_arr, y_arr = self.get_coords(self.table)

plt.plot(x_arr, y_arr, "o", label="Date")
plt.legend()
plt.grid()
plt.ylabel("Axis X")
plt.ylabel("Axis Y")
plt.show()

if self.__flag_changed:
    self.table = changed_table
```

### Пример работы программы





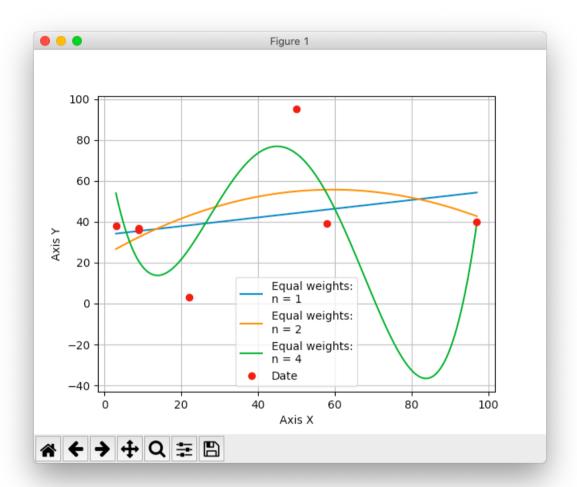
## Результаты

#### 1) Одинаковые веса

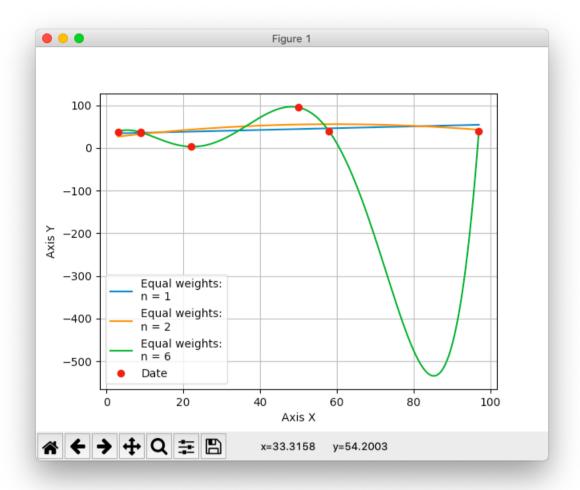
#### Входная таблица:

Gener	enerated table							
Иe		х		у	-1	W		
1		3.00		38.00		1.00		
2	i i	9.00	i i	36.00	i.	1.00		
3	i.	9.00	i i	37.00	Ĺ	1.00		
4	Ĺ	22.00	i i	3.00	Ĺ	1.00		
5	İ	50.00	i i	95.00	Ĺ	1.00		
- 6	İ	58.00	i i	39.00	Ĺ	1.00		
7	ı	97.00	Ī	40.00	Ī	1.00		

## Полиномы степеней 1, 2, 4:



Полиномы степеней 1, 2, 6:

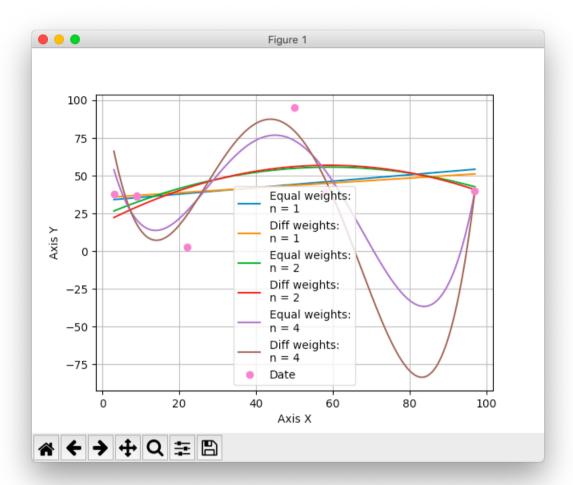


## 2) Веса разные

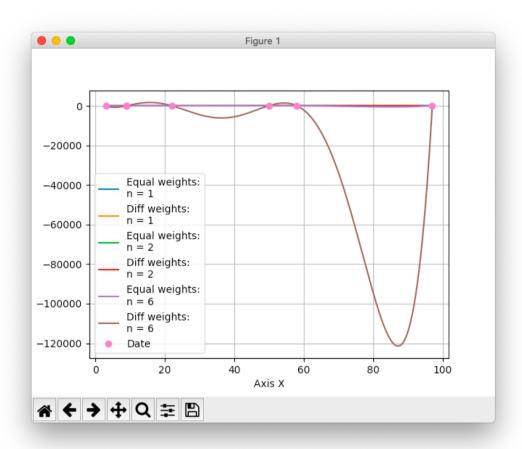
Входная таблица:

	Х		У		W
1	3.00		38.00		2.00
2	9.00	1	36.00		3.00
3	9.00		37.00		3.00
4	22.00		3.00	- 1	4.00
5	50.00		95.00	- i	5.00
6	58.00		39.00	- 1	6.00
7	97.00	İ	40.00	1	7.00

## Полиномы степеней 1, 2, 4:



Полиномы степеней 1, 2, 6:



### Вопросы при защите лабораторной работы

# 1. Что произойдет при задании степени полинома n=N-1 (числу узлов таблицы минус 1)?

N точками можно определить однозначно полином N - 1 степени. Таким образом, мы построим полином, который пройдет через все табличные точки, причем в выражении выражение в скобках будет тождественно равно нулю, что позволяет сделать вывод о том, что в данном случае у нас еще и нет зависимости от весов (то есть при любых весах полином будет иметь минимально возможное значение в случае прохода через заданные в таблице точки — то есть иметь одни и те же коэффициенты)

2. Будет ли работать Ваша программа при n >= N ? Что именно в алгоритме требует отдельного анализа данного случая и может привести к аварийной остановке?

При заданном условии ( $n \ge N$ ) невозможно построить полином n степени (из-за недостатка точек), так как при этом определитель матрицы будет равен нулю. Программа работать будет, то в некоторые моменты может возникнуть непредвиденная ситуация

3. Получить формулу для коэффициента полинома a0 при степени полинома n=0. Какой смысл имеет величина, которую представляет данный коэффициент?

$$a_0 = \left(\sum p_i y_i\right) / \sum p_i$$
;

где p<sub>i</sub> — вес i-ой точки.

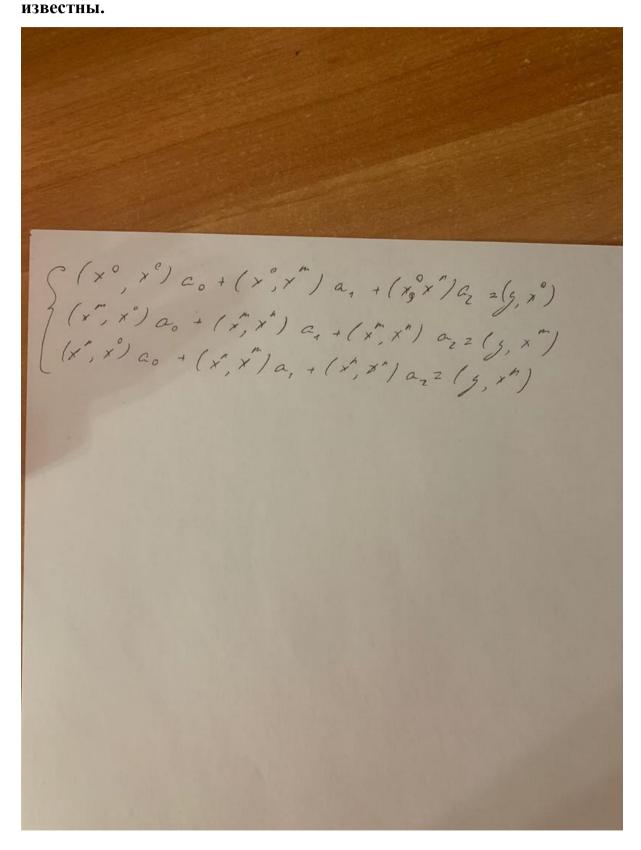
Если разделить числитель и знаменатель на сумму весов, то в знаменателе будет единица, а в числителе — значения точек умноженные на их вес в приведенном состоянии (все веса в пределах от 0 до 1, соотношения остаются). Данная величина — математическое ожидание.

4. Записать и вычислить определитель матрицы СЛАУ для нахождения коэффициентов полинома для случая, когда n=N=2. Принять все i=1.

 $(p_{0}+p_{+}) c_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{2}+p_{1}x_{1}^{2}) a_{2} = p_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}^{2}+p_{1}x_{1}^{2}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}x_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}^{2}+p_{1}x_{1}^{2}) a_{0} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}x_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}^{2}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{0} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}^{2}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{0} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{1} + (p_{0}x_{0}^{3}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{1} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}^{3}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{1} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{1} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0}+p_{1}y_{1}$   $(p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{1} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0} + (p_{0}x_{0}+p_{1}x_{1}) a_{2} = p_{0}x_{0}y_{0$ 

 $A = 2 \cdot E \left( x_{0}^{L} + x_{1}^{L} \right) \cdot \left( x_{0}^{A} + x_{1}^{A} \right) - \left( x_{0}^{3} + x_{1}^{3} \right) \left( x_{0}^{3} + x_{1}^{3} \right) \left( x_{0}^{3} + x_{1}^{3} \right) \left( x_{0}^{3} + x_{1}^{3} \right) \left( x_{0}^{3} + x_{1}^{3} \right) - \left($ 

## 



6. Предложить схему алгоритма решения задачи из вопроса 5, если степени п и m подлежат определению наравне с коэффициентами a(k), т.е. количество неизвестных равно 5.

Устроить полный перебор по степеням n и m для вычисления коэффициенты a и вычислить значение матрицы, а потом выбрать самое близкое значение