

## Министерство образования и науки Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

### «Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ Информатика и системы управления (ИУ)

КАФЕДРА Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии (ИУ7)

### Лабораторная работа №5

Тема: Численное интегрирование
Студент: Артемьев И.О.
Группа: ИУ7-43Б
Оценка (баллы):
Преполаватель: Градов В.М.

Москва. 2021 г.

#### Задание

Построить алгоритм и программу для вычисления двукратного интеграла при фиксированном значении параметра au

$$\begin{split} \epsilon(\tau) &= \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\phi \int_0^{\frac{\pi}{2}} [1 - \exp(-\tau \frac{1}{R})] \cos\theta \, \sin\theta \, d\theta \, d\varphi \\ \frac{1}{R} &= \frac{2\cos\theta}{1 - \cos^2\theta \sin^2\varphi} \end{split}$$

Применить метод последовательного интегрирования. По одному направлению использовать формулу Гаусса, а по другому - формулу Симпсона.

#### Входные данные

Количество узлов сетки N, M; значение параметра  $\tau$ , методы для направлений при последовательном интегрировании.

#### Выходные данные

Значение интеграла при заданном параметре, график зависимости  $\epsilon(\tau)$  в диапазоне  $\tau=0.05-10$ .

#### Описание алгоритма

Имеем

$$\int_{-1}^{1} f(t)dt = \sum_{i=1}^{n} A_{i}f(t_{i})$$

Положим

$$\int_{-1}^{1} t^{k} dt = \sum_{i=1}^{n} A_{i} f(t_{i}^{k}), \ k = 0, 1, 2, ..., 2n - 1$$

Тогда, имеем систему

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^{n} A_i = 2\\ \sum_{i=1}^{n} A_i t_i = 0\\ \sum_{i=1}^{n} A_i t_i^2 = \frac{2}{3}\\ \dots\\ \sum_{i=1}^{n} A_i t_i^{2n-1} = 0 \end{cases}$$

Система нелинейная, найти решение сложно. Для нахождения  $A_i$  и  $t_i$  можно воспользоваться полиномом Лежандра. Формула полинома: Узлами формулы Гаусса являются нули полинома Лежандра

$$P_n(x) = \frac{1 d^n}{2^n n! dx^n} [(x^2 - 1)^n], \ n = 0, 1, 2$$

 $\left.P_n(t)
ight.$ , а  $\left.A_i
ight.$  можно найти из

вышеуказанной системы уравнений.

При вычислении интеграла на произвольном интервале [a, b], для применения квадратурной формулы Гаусса необходимо выполнить преобразование переменной:

$$x = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t$$

В таком случае, получаем конечную формулу для произвольного интервала [a, b]:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{b-a}{2} \sum_{i=1}^{n} A_{i} f(x_{i})$$

Также, существует квадратнурная формула Симпсона:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \frac{h}{3} \sum_{i=0}^{\frac{N}{2}-1} (f_{2i} + 4f_{2i+1} + f_{2i+2})$$

Однако, эти методы можно применять и для приближенной оценки двукратных (и не только) интегралов. Рассмотрим интеграл по прямоугольной области:

$$I = \int_c^d \int_a^b f(x,y) dx \ dy = \int_a^b F(x) dx, \quad \text{где } F(x) = \int_c^d f(x,y) dy$$

По каждой координате введем сетку узлов. Каждый однократный интеграл вычисляют по квадратурным формулам. Для разных направлений можно использовать квадратурные формулы разных порядков точности, в т.ч. и Гаусса.

Конечная формула:

$$I = \int \int_{G} f(x, y) dx dy = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} A_{i} B_{ij} f(x_{i}, y_{j})$$

где  $^{A_iB_{ij}}$  - известные постоянные.

#### Результаты работы программы

1. Описать алгоритм вычисления n корней полинома Лежандра n- ой степени  $P_n\left(x\right)$  при реализации формулы Гаусса.

Все корни полинома лежат на интервале [-1, 1]. При этом стоит заметить, что интервалы [-1, 0] и [0, 1] — симметричны, так что при поиске корней достаточно рассмотреть интервал [0, 1]. Корни полинома можно вычислить итеративно по методу Ньютона

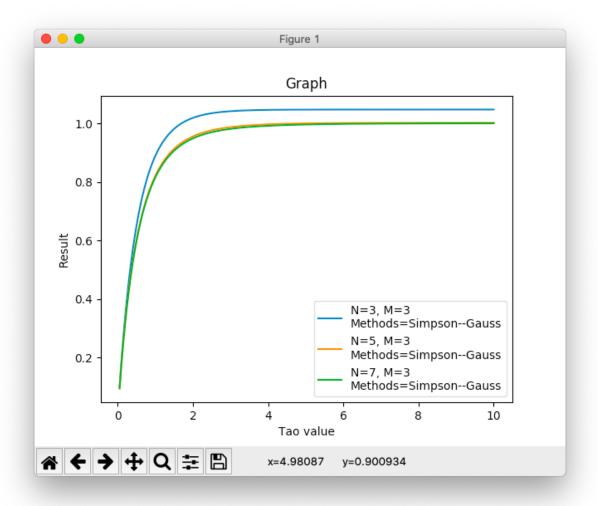
$$x_i^{(k+1)} = x_i^k - \frac{P_n(x_i)^{(k)}}{P_n'(x_i)^{(k)}}$$

причем начальное приближение для i-го корня берется по формуле:

$$x_i^{(0)} = cos[\frac{\pi(4i-1)}{4n+2}]$$

2. Исследовать влияние количества выбираемых узлов сетки по каждому направлению на точность расчетов.

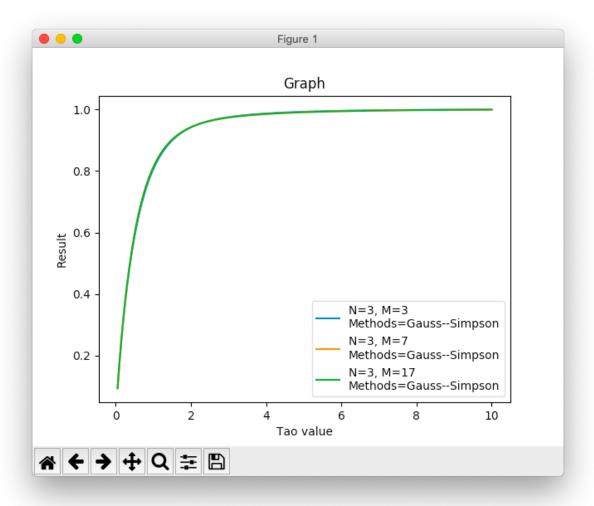
Исследование для внешнего направления и метода Симпсона:



```
ilyaartemev@Air-Ilya > ~/Desktop/bmstu-ca/lab_05 > / master • ? > python3 main.py
N: 3
M: 3
Select a method:
1 - Simpson
Result: 0.8886948534129957
1 - Continue
N: 5
Select a method:
1 - Simpson
Result: 0.8208551739111585
N: 7
Select a method:
Result: 0.8152779841066683
0
```

Видно, что при кол-ве узлов = 3 график отклоняется от графиков с кол-вом узлов 5 и 7. Сравнивая с программой расчета интегралов, можно убедиться, что при большом количестве узлов результат точнее.

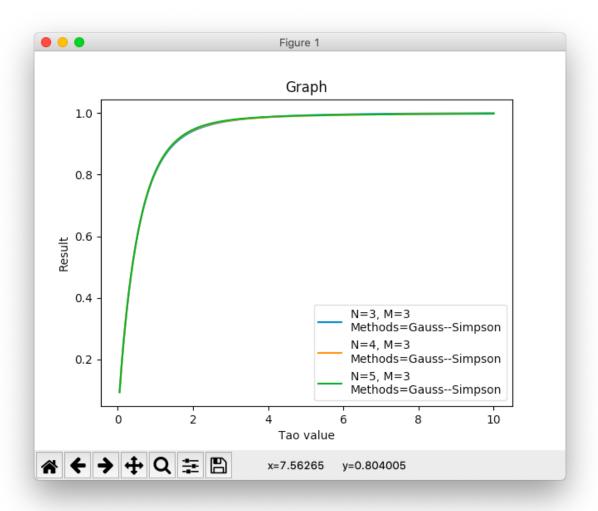
Исследование для внутреннего направления и метода Симпсона:



```
N: 3
M: 3
Tao: 1
Select a method:
1 - Simpson
0 - Gauss
Result: 0.8057719561370532
1 - Continue
0 - End
N: 3
M: 7
Tao: 1
Select a method:
1 - Simpson
0 - Gauss
Result: 0.8126077758469114
1 - Continue
0 - End
M: 17
Tao: 1
Select a method:
1 - Simpson
0 - Gauss
0
Result: 0.8122308865577256
1 - Continue
0 - End
```

Результаты практически совпадают. Это говорит нам о том, что большее влияние оказывает точность внешнего интегрирования.

#### Исследования для внешнего направления и метода Гаусса:



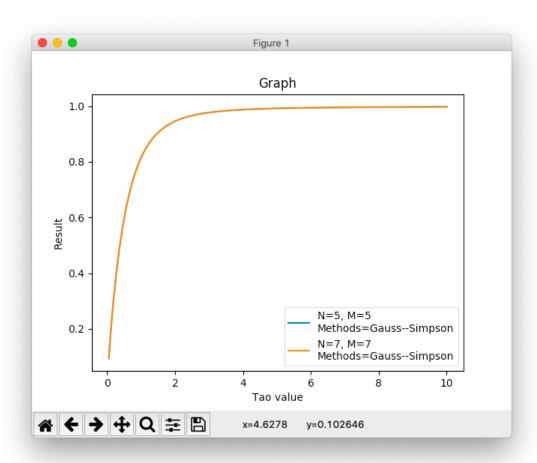
```
M: 3
Tao: 1
Select a method:
1 - Simpson
0 - Gauss
0
1
Result: 0.8057719561370532
1 - Continue
0 - End
N: 4
M: 3
Tao: 1
Select a method:
1 - Simpson
0 - Gauss
0
Result: 0.8091466137324328
1 - Continue
0 - End
M: 3
Tao: 1
Select a method:
1 - Simpson
0 - Gauss
0
Result: 0.8094601626173514
1 - Continue
0 - End
```

Результаты близки к действительному даже при малом кол-ве узлов. Видно, что Гаусс дает более точные результаты, чем Симпсон на внешнем направлении.

Очевидно, что на внутреннем направлении Гаусса большую часть в погрешность будет вносить Симпсон на внешнем направлении.

# 3. Построить график зависимости $\epsilon(\tau)$ в диапазоне изменения $\tau$ =0.05-10. Указать при каком количестве узлов получены результаты.

Такие графики зависимости есть выше, но здесь можно привести еще один для кол-ва узлов по направлениям (5; 5) и (7; 7).



```
main.py
from integral_class import Integral
def main():
  exe = Integral()
  exe.fillData()
  exe.drawData()
if __name__ == "__main__":
  main()
 integral_class.py
from numpy import arange
from numpy.polynomial.legendre import leggauss
from math import pi, cos, sin, exp
import matplotlib.pyplot as plt
""" Calculation of the two-fold integral using the quadrature formulas of Gauss and Simpson """
class Integral:
  def __init__(self):
    self.choice = 1
                METHODS
  @staticmethod
  def gauss(func, a, b, numb):
    args, coeffs = leggauss(numb)
    res = 0
```

```
for i in range(numb):
    res += (b - a) / 2 * coeffs[i] * func((b + a) / 2 + (b - a) * args[i] / 2)
  return res
@staticmethod
def simpson(func, a, b, numb):
  h = (b - a) / (numb - 1)
  x = a
  res = 0
  for _ in range((numb - 1) // 2):
    res += func(x) + 4 * func(x + h) + func(x + 2 * h)
    x += 2 * h
  return res * (h / 3)
@staticmethod
def __getMainFuncLink(param):
  subfunc = lambda x, y. 2 * cos(x) / (1 - (sin(x) ** 2) * (cos(y) ** 2))
  func = lambda x, y. (4 / pi) * (1 - exp(-param * subfunc(x, y))) * cos(x) * sin(x)
  return func
@staticmethod
def __wrapperFunc2(func2, value):
  return lambda x. func2(value, x)
def__integrate(self, func, limits, num_of_nodes, integrators):
  inner = lambda \ x. \ integrators[1](self.\_wrapperFunc2(func, x), \ limits[1][0], \ limits[1][1], \ num\_of\_nodes[1])
```

```
@staticmethod
def __taoConstructor(integrate_func, ar_params, label):
  x, y = [], []
  \label{eq:continuous} \begin{tabular}{ll} \textbf{for i in } arange(ar\_params[0], ar\_params[1] + ar\_params[2], ar\_params[2]): \\ \end{tabular}
     x.append(i)
     y.append(integrate\_func(i))
  plt.plot(x, y, label=label)
def__getLabel(self, n, m, func1, func2):
  label = "N=" + str(n) + ", M=" + str(m) + "\nMethods="
  if func1 == self.simpson: label += "Simpson"
  else: label += "Gauss"
  if func2 == self.simpson: label += "--Simpson"
  else: label += "--Gauss"
  return label
@staticmethod
def drawData():
  plt.title("Graph")
  plt.legend()
  plt.ylabel("Result")
  plt.xlabel("Tao value")
  plt.show()
deffillData(self):
  self.choice = 1
  while self.choice:
     N = int(input("N: "))
     M = int(input("M: "))
     param = float(input("Tao: "))
```

```
mode = int(input("Select a method:\n1 - Simpson\n0 - Gauss\n"))
if mode: func1 = self.simpson
else: func1 = self.gauss

mode = int(input())
if mode: func2 = self.simpson
else: func2 = self.gauss

param_integrate = lambda tao: self.__integrate(self.__getMainFuncLink(tao), [[0, pi / 2], [0, pi / 2]], [N,
M], [func1, func2])
print("Result:", param_integrate(param))
self.__taoConstructor(param_integrate, [0.05, 10, 0.05], self.__getLabel(N, M, func1, func2))
self.choice = int(input("1 - Continue\n0 - End\n"))
```

#### Контрольные вопросы

1. В каких ситуациях теоретический порядок квадратурных формул численного интегрирования не достигается?

Порядок квадратурных формул численного интегрирования не достигается в ситуациях, когда подынтегральная функция не имеет соответствующих производных. Порядок точности равен номеру последней существующей производной.

2. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при одном узле.

$$\sum_{i=1}^{h} A_{i} = 2 \quad P_{i}(x) = x = x = 0$$

$$\int_{c}^{b} f(x) dx = \frac{b-c}{2} = 2f(\frac{b+c}{2} + \frac{b-c}{2} \cdot 0) = (b-c)f(\frac{b+c}{2})$$

3. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при двух узлах.

$$P_{2}(x) = \frac{1}{2}(3x^{2}-1) = 20 \times 2 + \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$\begin{cases} A_{1} + A_{2} = 2 \\ -\frac{1}{\sqrt{3}}A_{1} + \frac{1}{\sqrt{3}}A_{2} = 0 \end{cases} = 2 A_{2} = A_{1} = 1$$

$$\int_{1}^{3} f(s) ds = \int_{1}^{3} (-\frac{1}{\sqrt{3}}) + \int_{1}^{3} (-$$

4. Получить обобщенную кубатурную формулу, на основе методе трапеций, с тремя узлами на каждом направлении.

 $\sum_{k=1}^{3} \int_{0}^{3} \int_{0}^{3} (x,y) dy = \int_{0}^{3} \int_{0}^{3}$