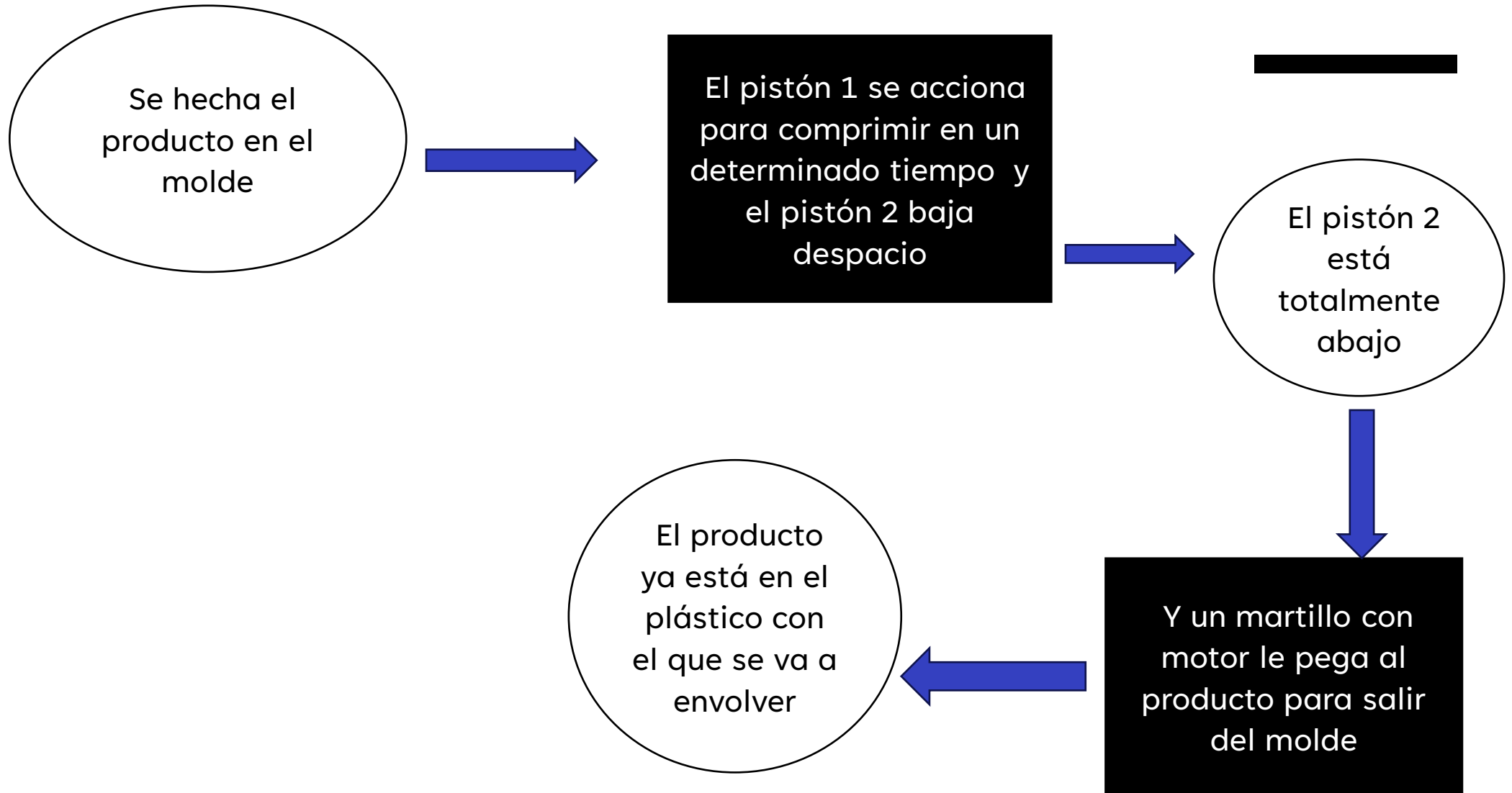


Prensa de mazapanes





```
import RPi.GPIO as GPIO
import time
# Configurar el modo de los
pinesGPIO.setmode(GPIO.BCM)
# Configura el número del pin al que está conectado el
motor
pin_motor = 18
# Establecer el pin del motor como salida
GPIO.setup(pin_motor, GPIO.OUT)
# Función para accionar el motordef
accionar_motor(duracion):
print("Motor ON")
GPIO.output(pin_motor,
GPIO.HIGH)
# Enciende el motor
time.sleep(duracion)
# Espera durante la duración especificada
print("Motor OFF")
GPIO.output(pin_motor, GPIO.LOW)
# Apaga el motor
# Ejemplo de uso: Accionar el motor durante 5 segundos
accionar_motor(5)
# Limpiar los pines GPIOGPIO.cleanup()
```



