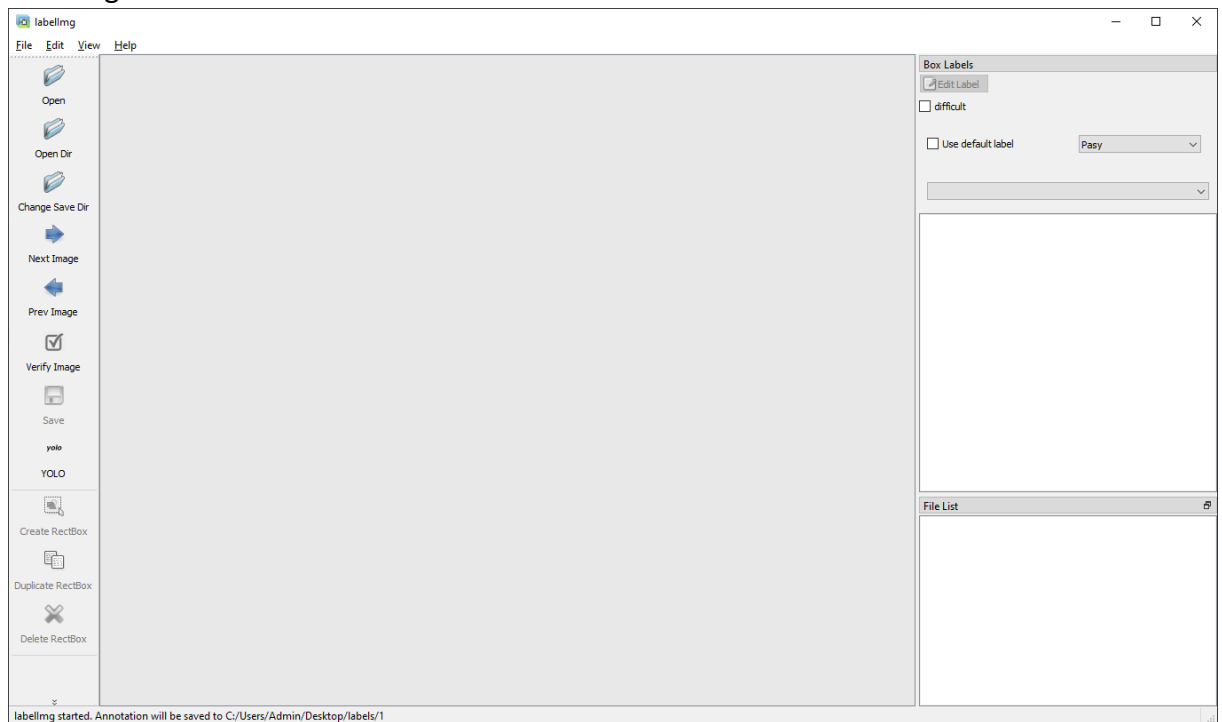


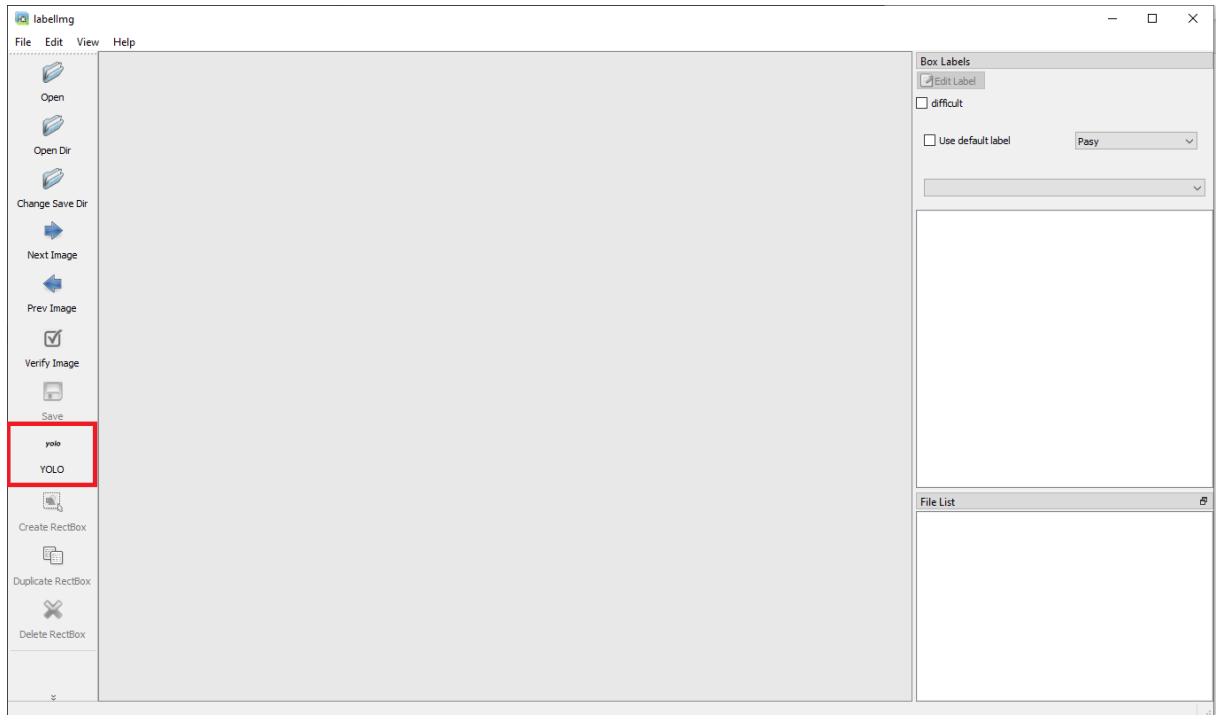
# Proces uczenia modelu sieci neuronowej

1. Aktywujemy poprzednie wirtualne środowisko  
np.: `. venv/bin/activate`
2. Instalujemy narzędzie LabelImg jako paczka Python  
`pip install labelImg` lub `python3 -m pip install labelImg`
3. Uruchamiamy LabelImg:

labelImg

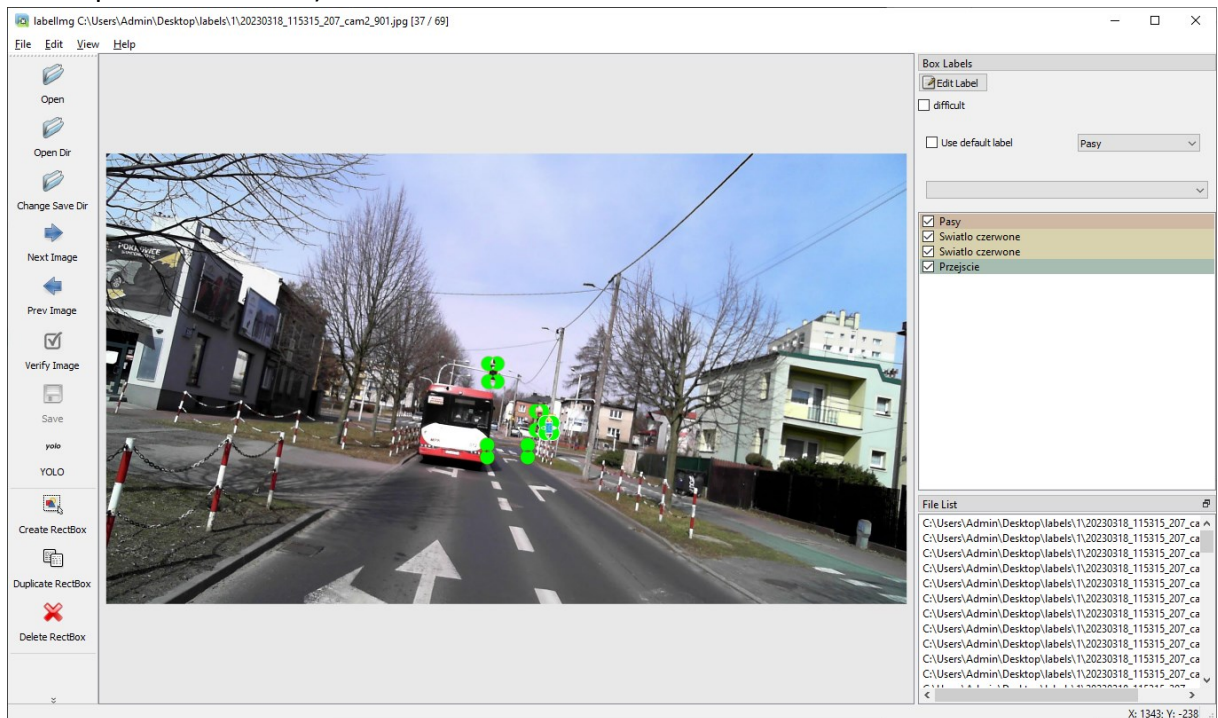


4. Upewniamy się, że format zapisu etykiet jest ustawiony na YOLO



5. Otwieramy folder z zestawem danych (Open Dir)

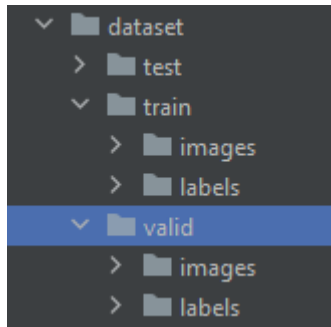
6. W prawym górnym rogu poprzez „Edit labels” dodajemy etykiety (klasę obiektu którą ma rozpoznawać model)



7. Etykietujemy wszystkie dane – polecam poczytać o skrótach klawiszowych, które znacznie usprawniają ten proces

8. W głównym katalogu YOLOv7 tworzymy folder „dataset” i podfoldery: train i valid. Dla każdego z podfolderów tworzymy kolejne podfoldery images i labels. Przenosimy wyetykietowane dane (obrazek oraz tożsamy txt) do folderów train i valid (obrazki do images, etykiety do labels) w stosunku 70/30. Utworzy to zbiór danych uczących 70%

wszystkich danych, oraz dane walidacyjne model 30% wszystkich danych



9. W folderze data, tworzymy nowy plik .yaml np. data.yaml

10. W stworzonym pliku np. data.yaml tworzymy podstawową konfigurację:

- train: ścieżka do folderu zawierającego dane uczące
- val: ścieżka do folderu zawierającego dane walidacyjne
- test: ścieżka do folderu z danymi testowymi
- nc: liczba klas rozpoznawanych przez model, tożsama z ilością klas dodanych do labelling (prawdopodobnie 1)
- names: ['Nazwa klasy']

```
data.yaml  train.py
1  # train and val data as 1) directory: path/images/, 2) file: path/images.txt, or 3) list: [path1/images/, path2/images/]
2  train: ./dataset/train/ # 118287 images
3  val: ./dataset/val/ # 5000 images
4  test: ./dataset/test/ # 20288 |
5
6  # number of classes
7  nc: 16
8
9  # class names
10 names: [ 'Pasy', 'Przełście', 'Samochod', 'Pieszy', 'Rowerzysta', 'Swiatlo czerwone', 'Swiatlo zielone', 'Swiatlo pomaranczowe', 'Zwierze', 'Krzyz Sw Andrzeja',
11          'Bez Zapon', 'Stop', 'Znak Pionowy', 'Z Zaponami', 'Zakaz ruchu', 'Zakaz wjazdu' ]
12
```

11. Można przejść do procesu trenowania modelu:

```
python3 train.py --workers 8 --device 0 --batch-size 32 --data data/data.yaml --img
640 640 --cfg cfg/training/yolov7.yaml --weights " " --name yolov7 --hyp
data/hyp.scratch.p5.yaml
```

lub

```
python3 train.py --img 640 --batch-size 16 --epochs 50 --data
/pełna/ścieżka/do/dataset/data.yaml --weights yolov7.pt --device 0
```

**Domyślna liczba epok to aż 500, można ją zmienić parametrem `--epochs` lub manualnie w `train.py`**

12. Wyniki treningu po ukończeniu będą znajdować się w `runs/train/nazwa`

13. W sprawozdaniu zaprezentować osiągniętą skuteczność detekcji wybranej klasy/klas