# 5.3.3 拉普拉斯变换的应用

定义

$$\mathbf{F}(s) = L[\mathbf{f}(t)] = \int_0^{+\infty} e^{-st} \mathbf{f}(t) dt$$

这里f(t) 是 n 维向量函数,要求它的每一个分量

都存在拉普拉斯变换。

定理12 如果对向量函数f(t),存在常数 $M>0和\sigma>0$ 

使不等式

$$||f(t)|| \le Me^{\sigma t} \tag{5.62}$$

对所有充分大的t成立,则初值问题

$$\mathbf{x}' = A\mathbf{x} + f(t), \quad \mathbf{x}(0) = \boldsymbol{\eta}$$

的解  $\varphi(t)$  及其导数  $\varphi'(t)$  均象 f(t) 一样满足类似 (5.62)的不等式从而它们的拉普拉斯变换都存在。

满足初始条件 $\varphi_1(0)=0, \varphi_2(0)=1$  的解 $(\varphi_1(t), \varphi_2(t)),$ 

并求出它的基解矩阵。

$$\Re X_1(s) = L[x_1(t)], X_2(s) = L[x_2(t)]$$

假设  $x_1 = \varphi_1(t), x_2 = \varphi_2(t)$  满足微分方程组

对方程组施行拉普拉斯变换,有:

$$\begin{cases} sX_1(s) - \varphi_1(0) = 2X_1(s) + X_2(s) \\ sX_2(s) - \varphi_2(0) = -X_1(s) + 4X_2(s) \end{cases}$$

$$\begin{cases} (s-2)X_1(s) - X_2(s) = \varphi_1(0) = 0 \\ X_1(s) + (s-4)X_2(s) = \varphi_2(0) = 1 \end{cases}$$

解出  $X_1(s), X_2(s)$  有:

$$X_1(s) = \frac{1}{(s-3)^2}, X_2 = \frac{s-2}{(s-3)^2} = \frac{1}{s-3} + \frac{1}{(s-3)^2}$$

$$X_1(s) = \frac{1}{(s-3)^2}, \quad X_2 = \frac{1}{s-3} + \frac{1}{(s-3)^2}$$

取反变换,得:

$$\varphi_1(t) = te^{3t}, \varphi_2(t) = e^{3t} + te^{3t} = (1+t)e^{3t}$$

为了寻求基解矩阵,再求满足初始条件

$$\psi_1(0) = 1, \psi_2(0) = 0$$
 的解  $(\psi_1(t), \psi_2(t))$ 

$$\begin{cases} (s-2)X_1(s) - X_2(s) = \psi_1(0) = 1 \\ X_1(s) + (s-4)X_2(s) = \psi_2(0) = 0 \end{cases}$$

#### 其解为:

$$X_1(s) = \frac{s-4}{(s-3)^2} = \frac{1}{s-3} - \frac{1}{(s-3)^2}, X_2(s) = \frac{-1}{(s-3)^2}$$

$$\psi_1(t) = (1-t)e^{3t}, \psi_2(t) = -te^{3t}$$

基解矩阵是 
$$\Phi(t) = \begin{bmatrix} \psi_1(t) & \varphi_1(t) \\ \psi_2(t) & \varphi_2(t) \end{bmatrix} = e^{3t} \begin{bmatrix} 1-t & t \\ -t & 1+t \end{bmatrix}$$

作业 P.236, 第6(a)题 (用拉普拉斯变换法)。

- 1应用拉普拉斯变换可以将求解线性微分方程组的问题转化为求解线性代数方程组的问题。
- 2应用拉普拉斯变换还可以直接解高阶的常系数线性微分方程组,不必先化为一阶的常系数线性微分方程组。
- 3 拉普拉斯变换提供了一种寻求常系数线性微分方程组

$$x' = Ax$$
 .....(5.33)

的基解矩阵的又一种方法。

### 可化为常系数线性方程组的类型

$$1 \qquad \frac{d\mathbf{y}}{dx} = \frac{1}{x} (\mathbf{A}\mathbf{y} + \mathbf{g}(x))$$

利用自变量的代换  $x = e^{t}$ 

可将方程化为常系数线性方程组

$$\frac{d\mathbf{y}}{dt} = \mathbf{A}\mathbf{y} + \mathbf{g}(e^t)$$

$$\begin{pmatrix}
-1 & 0 & \cdots & n-2 \\
-2 & -1 & \cdots & n-1 \\
\cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\
-n & -(n-1) & \cdots & -1
\end{pmatrix}$$

利用自变量的代换  $x = e^t$  与

$$Y_1 = y_1, Y_2 = e^t y_2, Y_3 = e^{2t} y_3, \dots, Y_n = e^{(n-1)t} y_n$$

可将方程化为常系数线性方程组

$$\frac{dy_1}{dx} = \frac{a_{11}}{x} y_1 + a_{12} y_2 + a_{13} x y_3 + \dots + a_{1n} x^{n-2} y_n 
\frac{dy_2}{dx} = \frac{a_{21}}{x^2} y_1 + \frac{a_{22}}{x} y_2 + a_{23} y_3 + \dots + a_{2n} x^{n-3} y_n 
\dots 
\frac{dy_n}{dx} = \frac{a_{n1}}{x^n} y_1 + \frac{a_{n2}}{x^{n-1}} y_2 + \frac{a_{n3}}{x^{n-2}} y_3 + \dots + \frac{a_{nn}}{x} y_n$$

 $a_{ii}$ 为常数,x的次数有以下规律:

$$\begin{cases} \frac{dy_1}{dx} = a_{11}y_1 + a_{12}y_2 + a_{13}y_3 + \dots + a_{1n}y_n \\ \frac{dy_2}{dx} = a_{21}y_1 + (a_{12} - 1)y_2 + a_{23}y_3 + \dots + a_{2n}y_n \\ \frac{dy_2}{dx} = a_{31}y_1 + a_{32}y_2 + (a_{33} - 2)y_3 + \dots + a_{2n}y_n \\ \dots \\ \frac{dy_n}{dx} = a_{n1}y_1 + a_{n2}y_2 + a_{n3}y_3 + \dots + [a_{nn} - (n-1)]y_n \end{cases}$$

### 例1 求解方程组

$$x' = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} e^t \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

## 例2 求解方程组

$$\begin{cases} \frac{dy_1}{dx} = y_2 \\ \frac{dy_2}{dx} = -\frac{2}{x^2} y_1 + \frac{2}{x} y_2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
& \text{MF} & x = e^t & Y_1 = y_1, Y_2 = e^t y_2 \\
& \begin{cases} \frac{dy_1}{e^t dt} = y_2 & \begin{cases} \frac{dy_1}{dt} = e^t y_2 \\ \frac{dy_2}{e^t dt} = -\frac{2}{e^{2t}} y_1 + \frac{2}{e^t} y_2 & \begin{cases} \frac{e^t dy_2}{dt} = -2y_1 + 2e^t y_2 \\ \end{cases} \\
& \begin{cases} \frac{dy_1}{dt} = e^t y_2 \end{cases} \\
& \begin{cases} \frac{dy_1}{dt} = e^t y_2 \end{cases} \\
& \begin{cases} e^t y_2 + \frac{e^t dy_2}{dt} = -2y_1 + 2e^t y_2 + e^t y_2 \end{cases}
\end{aligned}$$

#### § 5.3 Coefficients Linear ODEs

$$\begin{cases} \frac{dy_1}{dt} = e^t y_2 & \begin{cases} \frac{dY_1}{dt} = Y_2 \\ e^t y_2 + \frac{e^t dy_2}{dt} = -2y_1 + 2e^t y_2 + e^t y_2 \end{cases} & \begin{cases} \frac{dY_2}{dt} = -2Y_1 + 3Y_2 \end{cases}$$

$$\begin{vmatrix} \lambda & -1 \\ 2 & \lambda - 3 \end{vmatrix} = \lambda^2 - 3\lambda + 2 = 0 \qquad \lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2$$

属于 
$$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2$$
 的特征向量分别为  $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ 

$$e^{t}\begin{bmatrix}1\\1\end{bmatrix}, e^{2t}\begin{bmatrix}1\\2\end{bmatrix}$$
 原方程组的基解组为  $\begin{bmatrix}x\\1\end{bmatrix}, \begin{bmatrix}x^2\\2x\end{bmatrix}$